Diario di lavoro

|  |  |
| --- | --- |
| Luogo | SAM Trevano |
| Data | 13.04.2018 |

|  |
| --- |
| Lavori svolti |
| Nemanja Stojanovic: |
| Igor Fontanini:  Mi sono occupato del nuovo motore 2312e (datasheet disponibile nella cartella documentazione).  Sono riuscito, prendendo del codice da questo [sito](http://www.instructables.com/id/ESC-Programming-on-Arduino-Hobbyking-ESC/), a creare del codice che permettesse di girare il motore dando dei valori al serial monitor di Arduino, essi corrispondono al periodo tra un fronte basso e un alto del motore.  Ecco il codice:  #include <Servo.h>  int motorPin = 9;  int value = 1050;  Servo esc;  void setup() {  esc.attach(motorPin);  Serial.begin(9600);  }  void loop() {  Serial.println(value);  esc.writeMicroseconds(value);    if(Serial.available()){  value = Serial.parseInt();  }  } |

|  |
| --- |
| Problemi riscontrati e soluzioni adottate |
| Nemanja Stojanovic: |
| Igor Fontanini:  Il motore inizialmente non girava, questo perché quando lo avviavo non rispettavo il suo periodo minimo di 1000 microsecondi. |

|  |
| --- |
| Punto della situazione rispetto alla pianificazione |
| Stiamo seguendo il programma del modulo |
|  |
|  |

|  |
| --- |
| Programma di massima per la prossima giornata di lavoro |
| Far funzionare Fishino Guppy e finire l’array di lettere. |
|  |