多元函数微分

二元函数的极限

定义

• 重极限:

自变量 x,y **同时** 以任何方式趋近于 x_0,y_0 ,表示为

$$L=\lim_{(x,y) o(x_0,y_0)}f(x,y)$$

• 累次极限:

自变量 x, y **依一定的先后顺序** 相继趋近于 x_0, y_0 , 以先对 $x(\rightarrow x_0)$ 后对 $y(\rightarrow y_0)$ 的累次极限为例

$$K = \lim_{y o y_0} \lim_{x o x_0} f(x,y)$$

定理

- 若两种累次极限和重极限均存在,则三者相等
- 若两种累次极限存在但是不相等,则重极限必不存在

二元函数的连续性

连续与间断点

f关于 D 在 P_0 连续 $\iff \lim_{P \to P_0} f(P) = f(P_0)$

- 。 若 P_0 是 D 的聚点,而上式不成立,则 P_0 称为 **间断点**
- 。 若左边的极限存在而不等于 $f(P_0)$ 则称为 **可去间断点**
- 全增量与偏增量

对于 $P_0(x_0,y_0),P(x,y)\in D,\Delta x=x-x_0,\Delta y=y-y_0$,称 $\Delta z=f(x_0+\Delta x,y_0+\Delta y)-f(x_0,y_0)$ 为 f 在 P_0 的 **全增量**

- 。 f 关于 D 在 P_0 连续 $\iff \lim_{(\Delta x, \Delta y) o (0,0)} \Delta z = 0$
- 。 在全增量中取 $\Delta x = 0$ 或 $\Delta y = 0$,相应的函数增量称为 **偏增量**
- 。 全增量极限为零 则 偏增量极限也为零 (反过来则不一定)

• 有界闭域上连续函数的性质

。 有界性与最大最小值定理

若 f 在有界闭域上连续,则在该区域内有界 且 能取得最大最小值

。 一致连续性定理

若 f 在有界闭域上连续,则 f 在该区域上 **一致连续**,既对任何 $\epsilon>0$,总存在 $\delta(\epsilon)$,使得对一切点 P,Q,只要 $\rho(P,Q)<\delta$ 就有 $|f(P)-f(Q)|<\epsilon$

。 介值性定理

若 f 在有界闭域上连续, P_1,P_2 为 D 中任意两点,且 $f(P_1) < f(P_2)$ 则对任何满足 $f(P_1) < \mu < f(P_2)$ 的 实数 μ 必存在点 $P_0 \in D$,使得 $f(P_0) = \mu$

多元函数微分学

全微分

若 f 在点 $P_0(x_0, y_0)$ 处的全增量 Δz 可以表示为

$$\Delta z = f(x_0 + \Delta x, y_0 + \Delta y) - f(x_0, y_0) \ = A\Delta x + B\Delta y + o(
ho)$$

其中 A,B 是仅与 P_0 有关的常数, $\rho = \sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2}$, $o(\rho)$ 是较 ρ 高阶的无穷小量,则称 f 在 P_0 **可微**,

称线性函数 $A\Delta x + B\Delta y$ 为函数 f 在点 P_0 的 **全微分**,记作

$$dz|_{P_0}=df(x_0,y_0)=A\Delta x+B\Delta y$$

• 当 $|\Delta x|, |\Delta y|$ 足够小时,全微分可以作为全增量的近似值,既

$$f(x,y) pprox f(x_0,y_0) + A(x-x_0) + B(y-y_0)$$

可微性条件

• 可微的必要条件:

若 f 在区域 D 上每一点都可微,则 f 在 D 上的全微分为

$$df(x,y) = f_x(x,y) dx + f_y(x,y) dy$$

• 可微的充分条件:

若函数 z=f(x,y) 的偏导数在点 (x_0,y_0) 的某邻域内存在,且 f_x , f_y 在点 (x_0,y_0) 连续,则函数 f 在点 (x_0,y_0) 可微

- 注:由于这是充分条件,所以不能通过偏导数的不连续推出函数的不可微
- 。 若函数在某点处的偏导数均连续,则称该函数在这点上 连续可微

• 中值公式:

若函数 f 在点 (x_0,y_0) 的某邻域存在偏导数,对于该邻域内的点 (x,y) 存在 $\xi=x_0+\theta_1(x-x_0), \eta=y_0+\theta_2(y-y_0), 0<\theta_1,\theta_2<1$ 使得

$$f(x,y) - f(x_0,y_0) = f_x(\xi,y)(x-x_0) + f_y(x_0,\eta)(y-y_0)$$

复合函数的全微分

若以 x,y 为自变量的函数 z=f(x,y) 可微,则其全微分为

$$dz = rac{\partial z}{\partial x} dx + rac{\partial z}{\partial y} dy$$

用例子来说明 利用复合函数全微分求偏导数 的方法

例: 设 $z=e^{xy}\sin(x+y)$, 求 $rac{\partial z}{\partial x},rac{\partial z}{\partial u}$

解:

令
$$z = e^u \sin v, u = xy, v = x + y$$
, 得到

$$egin{aligned} dz &= z_u du + z_v dv = e^u \sin v du + e^u \cos v dv \ du &= y dx + x dy \ dv &= dx + dy \end{aligned}$$

$$\therefore dz = e^u \sin v(ydx + xdy) + e^u \cos v(dx + dy)$$
$$= e^{xy} [y \sin(x+y) + \cos(x+y)] dx + e^{xy} [x \sin(x+y) + \cos(x+y)] dy$$

$$\therefore z_x = e^{xy}[y\sin(x+y) + \cos(x+y)]$$
$$z_y = e^{xy}[x\sin(x+y) + \cos(x+y)]$$

偏导数

设 $z=f(x,y),(x,y)\in D$ 若 $(x_0,y_0)\in D$ 且 $f(x,y_0)$ 在 x_0 的某邻域内有定义,则当

$$\lim_{\Delta x o 0} rac{\Delta_x f(x_0,y_0)}{\Delta x} = \lim_{\Delta x o 0} rac{f(x_0 + \Delta x,y_0) - f(x_0,y_0)}{\Delta x}$$

存在时,称中国极限为 f 在点 (x_0,y_0) 关于 x 的 **偏导数**,记作

$$\left.f_x(x_0,y_0)
ight.$$
 或 $\left.rac{\partial f}{\partial x}
ight|_{(x_0,y_0)}$

若 $z = f(x,y), (x,y) \in D$ 在每一点上都存在对 x 或对 y 的偏导数,则可得到 z = f(x,y) 对 x 或对 y 的偏导函数(简称偏导数),记作

$$f_x(x,y)$$
 或 $\frac{\partial f}{\partial x}$

如何求偏导数

- 1. 先将其他自变量看作常数
- 2. 对当前自变量作一元函数求导

复合函数求导 (链式法则)

若函数 $x=\varphi(s,t), y=\psi(s,t)$ 在点 $(s,t)\in D$ 可微,且 z=f(x,y) 在 点 $(x,y)=(\varphi(s,t),\psi(s,t))$ 可微,则复合函数 $z=f(\varphi(s,t),\psi(s,t))$ 在点 (s,t) 可微,其偏导数为

$$\frac{\partial z}{\partial s} \Big|_{(s,t)} = \frac{\partial z}{\partial x} \Big|_{(x,y)} \frac{\partial z}{\partial s} \Big|_{(s,t)} + \frac{\partial z}{\partial y} \Big|_{(x,y)} \frac{\partial y}{\partial s} \Big|_{(s,t)}$$

$$\frac{\partial z}{\partial t} \Big|_{(s,t)} = \frac{\partial z}{\partial x} \Big|_{(x,y)} \frac{\partial z}{\partial t} \Big|_{(s,t)} + \frac{\partial z}{\partial y} \Big|_{(x,y)} \frac{\partial y}{\partial t} \Big|_{(s,t)}$$

一般的,对于 $f(u_1, u_2, \ldots, u_m), u_k = g_k(x_1, x_2, \ldots, x_n)$ 复合函数的偏导数为

$$rac{\partial f}{\partial x_i} = \sum_{k=1}^m rac{\partial f}{\partial u_k} rac{\partial u_k}{\partial x_i}, \ (i=1,2,\ldots,n)$$

方向导数

定义

设三元函数 f 在点 $P(x_0,y_0,z_0)$ 的某邻域 $U(P_0)\subset \mathbf{R^3}$ 有定义, l 为从点 P_0 出发的射线,

P(x,y,z) 为在 l 上且含于 $U(P_0)$ 内的任一点,以 ρ 表示 P,P_0 之间的距离,若极限

$$\lim_{
ho o 0^+}rac{f(P)-f(P_0)}{
ho}=\lim_{
ho o 0^+}rac{\Delta_l f}{
ho}$$

存在,则称此极限为 f 在点 P_0 沿方向 l 的 **方向导数**,记作

$$f_t(P_0)$$
 或 $\left. rac{\partial f}{\partial l} \right|_{P_0}$

计算公式

$$f_t(P_0) = f_x(P_0)\coslpha + f_y(P_0)\coseta + f_z(P_0)\cos\gamma \ \cos heta_i = rac{l_i}{|l|}$$

其中 α , β , γ 为方向 l 的方向余弦

梯度

定义

若多元函数在某点存在对所有自变量的偏导数,

则称向量 $(f_x(P_0), f_y(P_0), f_z(P_0))$ 为函数 f 在点 P_0 的 梯度,记作

$$\mathbf{grad} f = (f_x(P_0), f_y(P_0), f_z(P_0)) \ |\mathbf{grad} f| = \sqrt{f_x(P_0^2 + f_y(P_0^2 + f_z(P_0^2)))}$$

• 若记 l 方向上的单位向量为

$$l_0 = (\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma)$$

则方向导数公式也可以写成

$$f_l(P_0) = \mathbf{grad} f(P_0) \cdot l_0 = |\mathbf{grad} f(P_0)| \cos \theta$$

 θ 指梯度向量与 l_0 的夹角

高阶偏导数

$$egin{aligned} f_{xx}(x,y) &= rac{\partial}{\partial x}(rac{\partial z}{\partial x}) = rac{\partial^2 z}{\partial x^2} \ f_{xy}(x,y) &= rac{\partial}{\partial y}(rac{\partial z}{\partial x}) = rac{\partial^2 z}{\partial x \partial y} \ f_{yx}(x,y) &= rac{\partial}{\partial x}(rac{\partial z}{\partial y}) = rac{\partial^2 z}{\partial y \partial x} \ f_{yy}(x,y) &= rac{\partial}{\partial y}(rac{\partial z}{\partial y}) = rac{\partial^2 z}{\partial y \partial x} \end{aligned}$$

定理

• 若 $f_{xy}(x,y), f_{yx}(x,y)$ 都在点 (x_0,y_0) 连续,则

$$f_{xy}(x,y) = f_{yx}(x,y)$$

复合函数的高阶偏导数

例: 设 $z=f(x,rac{x}{y})$, 求 $rac{\partial^2 z}{\partial x^2},rac{\partial^2 z}{\partial x\partial y}$

解:

令
$$z = f(u, v), u = x, v = \frac{x}{y}$$
, 得到
$$\frac{\partial z}{\partial x} = \frac{\partial f}{\partial u} \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial f}{\partial v} \frac{\partial v}{\partial x} = \frac{\partial f}{\partial u} + \frac{1}{u} \frac{\partial f}{\partial v}$$

$$\begin{split} \frac{\partial^2 z}{\partial x^2} &= \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial f}{\partial u} + \frac{1}{y} \frac{\partial f}{\partial v} \right) \\ &= \frac{\partial^2 f}{\partial u^2} + \frac{2}{y} \frac{\partial^2 f}{\partial u \partial v} + \frac{1}{y^2} \frac{\partial^2 f}{\partial v^2} \\ \frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y} &= \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial f}{\partial u} + \frac{1}{y} \frac{\partial f}{\partial v} \right) \\ &= -\frac{x}{y^2} \frac{\partial^2 f}{\partial u \partial v} - \frac{x}{y^3} \frac{\partial^2 f}{\partial v^2} - \frac{1}{y^2} \frac{\partial f}{\partial v} \end{split}$$

中值定理

设二元函数 f 在凸开域 $D\subset \mathbf{R^2}$ 上可微,则对任意两点 $P(a,b), Q(a+h,b+k)\in D$ 存在 $0<\theta<1$ 使得

$$f(a+h,b+k)-f(a,b) \ = hf_x(a+ heta h,b+ heta k)+kf_y(a+ heta h,b+ heta k)$$

注:

此处的公式与二元函数可微性条件中的中值公式的区别在于, 此处的公式的中值点在两点连线上,且只有一个 θ

• **推论**: 若函数 *f* 在区域 *D* 上存在偏导数,且

$$f_x = f_y \equiv 0$$

则 f 在区域 D 上为常量函数

泰勒公式

若函数 f 在点 $P_0(x_0,y_0)$ 的某邻域 $U(P_0)$ 上有直到 n+1 阶的**连续偏导数**,则对 $U(P_0)$ 上任一点 (x_0+h,y_0+k) ,存在相应的 $\theta\in(0,1)$,使得

$$f(x_0+h,y_0+k) = f(x_0,y_0) + \ (hrac{\partial}{\partial x} + krac{\partial}{\partial y})f(x_0,y_0) + \ rac{1}{2!}(hrac{\partial}{\partial x} + krac{\partial}{\partial y})f(x_0,y_0) + \ \cdots + \ rac{1}{n!}(hrac{\partial}{\partial x} + krac{\partial}{\partial y})^n f(x_0,y_0) + \ rac{1}{(n+1)!}(hrac{\partial}{\partial x} + krac{\partial}{\partial y})^{n+1}f(x_0+\theta h,y_0+\theta k)$$

其中
$$rac{1}{n!}(hrac{\partial}{\partial x}+krac{\partial}{\partial y})^nf(x_0,y_0) \ =\sum_{i=0}^n C_n^irac{\partial^n}{\partial x^i\;\partial y^{m-i}}\;h^ik^{m-i}\;f(x_0,y_0)$$

极值问题

• 极值的必要条件:

若函数 f 在点 $P_0(x_0, y_0)$ 存在偏导数,且在 P_0 取得极值,则

$$f_x(x_0,y_0)=0, f_y(x_0,y_0)=0$$

旦称该点为 极值点

- 。 若满足上式而取不到极值则称为 稳定点
- 极值的充分条件:

设二元函数 f 在点 $P_0(x_0, y_0)$ 的某邻域 $U(P_0)$ 上具有二阶连续偏导数, 且 P_0 是稳定点,则

当 $\mathbf{H}_f(P_0)$ 是正定矩阵, f 在点 P_0 取得 **极小值**

当 $\mathbf{H}_f(P_0)$ 是负定矩阵,f 在点 P_0 取得 **极大值**

当 $\mathbf{H}_f(P_0)$ 是不定矩阵,f 在点 P_0 不取极值

• 黑塞矩阵:

$$\mathbf{H}_f(P_0) = egin{pmatrix} f_{xx}(P_0) & f_{xy}(P_0) \ f_{yx}(P_0) & f_{yy}(P_0) \end{pmatrix} = egin{pmatrix} f_{xx} & f_{xy} \ f_{yx} & f_{yy} \end{pmatrix}_{P_0}$$

- 极值的充分条件的实用写法:
 - 1. 当 $f_{xx}(P_0)>0, (f_{xx}f_{yy}-f_{xy}^2)(P_0)>0$ 时,取极小值
 - 2. 当 $f_{xx}(P_0) < 0$, $(f_{xx}f_{yy} f_{xy}^{2})(P_0) > 0$ 时,取极大值
 - 3. 当 $(f_{xx}f_{yy}-f_{xy}^2)(P_0)<0$ 时,不取极值
 - **4**. 当 $(f_{xx}f_{yy}-f_{xy}^{2})(P_{0})=0$ 时,不确定

隐函数定理

隐函数

定义

$$F(x,y)=0, \ x\in I, \ y\in J, \ (x,y)\in E\subset R^2$$

称该方程确定了一个定义在 I 上,值域含于 J 的 **隐函数**

$$y = f(x) \implies F(x, f(x)) = 0$$

隐函数定理

隐函数存在唯一性定理

简要概括:

对于点 P_0 若 F 连续, 对 y 偏导数也连续且在 P_0 不为零,

则能在 P_0 某邻域内找到唯一的隐函数

精确描述:

$$\left\{egin{aligned} &1.\ F$$
 在以 $P_0(x_0,y_0)$ 为内点的某一区域 $D\subset R^2$ 上连续 $2.\ F(x_0,y_0)=0$ $3.\ F$ 在 D 上存在连续的偏导数 $F_y(x,y)$ $4\ F_y(x_0,y_0)
eq 0$

$$\Longrightarrow egin{cases} 1. 在 P_0 某邻域 $U(P_0)$ 内必能找到 在 $(x_0-lpha,x_0+lpha)\subset U(P_0)$ 上唯一的函数 $y=f(x)$ 使得 $F(x,f(x))=0$ 2. $f(x)$ 在 (x_0-lpha,x_0+lpha) 上连续$$

 $oldsymbol{i}$: 在条件 3,4 中把对 y 的偏导数改为对 x 的偏导数,则结论得到的是 x=g(y)

隐函数可微性定理

简要概括:

对于连续可微函数 F ,若其对 y 的偏导数在 P_0 处不为零则必能在 P_0 的某邻域内找到唯一的连续可微的隐函数,其导数等于 F 对 x,y 的偏导数相除精确描述:

 $egin{cases} 1.唯一性定理的四个条件 \ 2.F 存在连续的偏导数 <math>F_x(x,y)$

$$\iff egin{cases} 1.$$
存在 (x_0-lpha,x_0+lpha) 上的隐函数 $y=f(x,y)$ $2.f'(x)=-rac{F_x(x,y)}{F_y(x,y)} \end{cases}$

对于多元函数 $F(x_1, x_2, \ldots, x_n, y)$ 则有

$$y=f(x_1,x_2,\ldots,x_n) \ f_{x_i}=-rac{F_{x_i}}{F_y},\ i=1,2,\ldots,n.$$

隐函数的极值的求解步骤

- 1. 求 y' 为零的点(驻点) $A(x_0,y_0)$,即 $F_x(x,y)=0$ 的解
- 2. 由 $F_x(x,y)=0$ 可以化简得到 $y''|_A=-rac{F_{xx}}{F_y}|_A$,由此判断极值

隐函数组

定义

对于方程组

$$egin{cases} F(x,y,u,v) = 0, \ G(x,y,u,v) = 0, \end{cases}$$

其确定了隐函数

$$egin{cases} u=f(x,y),\ v=g(x,y), \end{cases} (x,y)\in D, (u,v)\in E.$$

这使得在 D 上成立

$$\left\{egin{aligned} F(x,y,f(x,y),g(x,y))&\equiv 0,\ G(x,y,f(x,y),g(x,y))&\equiv 0, \end{aligned}
ight. (x,y)\in D$$

雅可比行列式

对 F, G 求 x, y 的偏导数, 得到方程组

$$egin{cases} F_x + F_u u_x + F_v v_x &= 0, \ G_x + G_x u_x + G_v v_x &= 0, \ F_y + F_u u_y + F_v v_y &= 0, \ G_y + G_x u_y + G_v v_y &= 0, \end{cases}$$

能够从中解出 u_x, v_x, u_y, v_y 的充分条件为

$$egin{bmatrix} F_u & F_v \ G_u & G_v \end{bmatrix}
eq 0$$

*该条件相当于隐函数唯一存在定理中的第四个条件不等式左侧的行列式称为雅可比行列式,也记作

$$J = \frac{\partial(F,G)}{\partial(u,v)}$$

隐函数组定理

若

- 1. F(x, y, u, v), G(x, y, u, v) 在 以点 $P_0(x_0, y_0, u_0, v_0)$ 为内点的区域 $V \subset R^4$ 上连续
- **2.** $F(x_0, y_0, u_0, v_0) = 0, F(x_0, y_0, u_0, v_0) = 0$
- 3. 在 $V \perp F$, G 具有一阶连续偏导数
- 4. 雅可比行列式在 P_0 处不为零

则

 $1.Q_0(x_0,y_0)$ 的某邻域 $U(Q_0)$ 上必能找到两个二元隐函数

$$u = f(x, y), v = g(x, y, y)$$

使得 $u_0 = f(x_0, y_0), v_0 = g(x_0, y_0)$, 且当 $(x, y) \in U(Q_0)$ 时,

$$(x,y,f(x,y),g(x,y)) \in U(P_0), \ F(x,y,f(x,y),g(x,y)) \equiv 0, \ G(x,y,f(x,y),g(x,y)) \equiv 0.$$

- 2. f(x,y), g(x,y) 在 $U(Q_0)$ 上连续
- 3. f(x,y), g(x,y) 在 $U(Q_0)$ 上由一阶连续偏导数,且

$$\frac{\partial u}{\partial x} = -\frac{1}{J} \frac{\partial (F, G)}{\partial (x, v)}, \quad \frac{\partial v}{\partial x} = -\frac{1}{J} \frac{\partial (F, G)}{\partial (u, x)},$$

$$\frac{\partial u}{\partial y} = -\frac{1}{J} \frac{\partial (F, G)}{\partial (y, v)}, \quad \frac{\partial v}{\partial y} = -\frac{1}{J} \frac{\partial (F, G)}{\partial (u, y)}.$$

条件极值

定义

条件极值问题的一般形式是在条件组

$$\varphi_k(x_1, x_2, \dots, x_n) = 0, k = 1, 2, \dots, m \quad (m < n)$$

的限制下, 求目标函数

$$y=f(x_1,x_2,\ldots,x_n)$$

的极值

使用拉格朗日乘数求解步骤

1. 构造拉格朗日函数

引入拉格朗日乘数 λ_i ,构造拉格朗日函数 L

$$egin{aligned} L(x_1,x_2,\ldots,x_n,\lambda_1,\lambda_2,\ldots,\lambda_m)\ &=f(x_1,x_2,\ldots,x_n)+\sum_{i=1}^m\lambda_iarphi_i(x_1,x_2,\ldots,x_n) \end{aligned}$$

2. 求偏导数

求 L 对每个变量的偏导数,令它们为零,得到方程组

$$rac{\partial L}{\partial x_i}=0, \quad i=1,2,\ldots,n, \ \partial L$$

$$rac{\partial L}{\partial \lambda_j} = 0, \quad j = 1, 2, \dots, m.$$

3. 解方程组

求解上述方程组,解得满足条件的 $(x_1,x_2,\ldots,x_n,\lambda_1,\lambda_2,\ldots,\lambda_m)$

4. 检验极值点

检验找到的点是否为极值点