

# 二次型

## 矩阵表示

二次型可以写成

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = \mathbf{X}^T \mathbf{A} \mathbf{X}$$

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}, \quad a_{ij} = a_{ji} (i, j = 1, 2, \dots, n)$$

线性替换可以写成

$$\mathbf{X} = \mathbf{C} \mathbf{Y}$$

其中  $\mathbf{C}$  为替换中的系数矩阵

- 对于矩阵  $\mathbf{A}, \mathbf{B}$  若存在  $\mathbf{C}$  使得  $\mathbf{B} = \mathbf{C}^T \mathbf{A} \mathbf{C}$   
则称矩阵  $\mathbf{A}, \mathbf{B}$  为 **合同** 的  
由矩阵  $\mathbf{A}$  到  $\mathbf{B}$  的变换称为 **合同变换**
- 合同关系满足 **自反性、对称性、传递性**

## 标准形

### 配方法化标准形

- 若有平方项，则从  $x_1$  到  $x_n$ ，依次将含有该变量的项合并，然后配方
- 若没有平方项，则先作平方差替换，构造出平方项

例：

$$f(x_1, x_2, x_3) = 2x_1x_2 + 2x_1x_3 - 6x_2x_3$$

解：

没有平方项，则先作平方差替换

$$\begin{cases} x_1 = y_1 + y_2 \\ x_2 = y_1 - y_2 \\ x_3 = y_3 \end{cases}, \text{ 得到}$$

$$\begin{aligned} & f(x_1, x_2, x_3) \\ &= 2y_1^2 - 2y_2^2 - 4y_1y_3 + 8y_2y_3 \quad (\text{此时有平方项, 对 } 2y_1^2 - 4y_1y_3 \text{ 配方}) \\ &= 2(y_1 - y_3)^2 - 2y_2^2 + 8y_2y_3 - 2y_3^2 \quad (\text{此时有平方项, 对 } -2y_2^2 + 8y_2y_3 \text{ 配方}) \\ &= 2(y_1 - y_3)^2 - 2(y_2^2 - 4y_2y_3) - 2y_3^2 \\ &= 2(y_1 - y_3)^2 - 2(y_2 - 2y_3)^2 + 6y_3^2 \end{aligned}$$

接下来令

$$\begin{cases} z_1 = y_1 - y_3 \\ z_2 = y_2 - 2y_3 \\ z_3 = y_3 \end{cases}$$

即作非退化线性替换

$$\begin{cases} y_1 = z_1 + z_3 \\ y_2 = z_2 + 2z_3 \\ y_3 = z_3 \end{cases}$$

得到

$$f(x_1, x_2, x_3) = 2z_1^2 - 2z_2^2 + 6z_3^2$$

总线性替换为

$$\mathbf{C} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 \\ 1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

## 合同变换法化标准形

1. 在二次型的矩阵下放置一个单位矩阵,
2. 将上方的二次型的矩阵化为单位矩阵, 对整个矩阵同时进行相同的行列变换

解:

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & -3 \\ 1 & -3 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow[\substack{r_1+r_2 \\ c_1+c_2}]{\substack{r_1+r_2 \\ c_1+c_2}} \begin{pmatrix} 2 & 1 & -2 \\ 1 & 0 & -3 \\ -2 & -3 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow[\substack{r_3+r_1 \\ c_3+c_1}]{\substack{r_3+r_1 \\ c_3+c_1}} \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -2 \\ 0 & -2 & -2 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow[c_2-c_1/2]{r_2-r_1/2} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & -1/2 & -2 \\ 0 & -2 & -2 \\ 1 & -1/2 & 1 \\ 1 & 1/2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow[c_3-4\times c_1]{r_3-4\times r_1} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & -1/2 & 0 \\ 0 & 0 & 6 \\ 1 & -1/2 & 3 \\ 1 & 1/2 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

所以得到的标准形为

$$f(x_1, x_2, x_3) = 2z_1^2 - \frac{1}{2}z_2^2 + 6z_3^2$$

线性替换为

$$\mathbf{C} = \begin{pmatrix} 1 & -1/2 & 3 \\ 1 & 1/2 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

## 正交变换法化标准形

详见“欧几里得空间”一章中“实对称矩阵的标准形”

## 唯一性

- 对于复二次型或者说复对称矩阵，都可以化为规范形，即复对称矩阵必合同于一个对角阵，其对角元素部分为 1，部分为 0
  - 两个复对称矩阵合同的 **充要条件** 是二者的秩相等
- 对于实二次型或者说实对称矩阵，都可以化为规范性，即实对称矩阵必合同于一个对角阵，其对角元素部分为 1，部分为 -1
  - 实二次型的规范性中，
    - 正平方项的个数称为 **正惯性指数**，
    - 负平方项的个数称为 **负惯性指数**，
    - 它们的差称为 **符号差**
- 复对称矩阵的规范形中，矩阵对角形上的 1 的个数是唯一确定的，个数等于原复对称矩阵的秩
- 实对称矩阵的规范形中，矩阵的正负惯性指数是唯一确定的，二者的和等于原实对称矩阵的秩

## 正定二次型

## 定义

- 对于实二次型  $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$ ,  
如果任意一组不全为 0 的实数  $c_1, c_2, \dots, c_n$  带入二次型,  
都有  $f(c_1, c_2, \dots, c_n) > 0$ ,  
则该二次型称为 **正定二次型**, 称它对应的实对称矩阵是 **正定矩阵**
  - 非退化线性替换保持正定性不变

- $$H_i = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1i} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2i} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{i1} & a_{i2} & \dots & a_{ii} \end{vmatrix}, \quad i = 1, 2, \dots, n$$

该子式称为 **顺序主子式**

- 对于实二次型  $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$ ,  
如果任意一组不全为 0 的实数  $c_1, c_2, \dots, c_n$  带入二次型,  
都有  $f(c_1, c_2, \dots, c_n) < 0$ , 则该二次型称为 **负定的**  
都有  $f(c_1, c_2, \dots, c_n) \geq 0$ , 则该二次型称为 **半正定的**  
都有  $f(c_1, c_2, \dots, c_n) \leq 0$ , 则该二次型称为 **半负定的**  
如果它既不半正定也不半负定, 则称为 **不定的**

## 定理

- $n$  元的实二次型是正定的与下面四个条件均等价 (即 **充要条件**):
  1. 它的正惯性指数等于  $n$
  2. 它的矩阵合同于单位矩阵
  3. 它的矩阵的顺序主子式全大于零
  4.  $-f(c_1, c_2, \dots, c_n)$  是负定的**推论:** 正定矩阵的行列式大于零
- 对于实二次型, 以下条件等价:
  1.  $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$  是半正定的
  2. 它的正惯性指数与秩相等
  3. 存在实**可逆**矩阵 (即非退化的)  $C$  使得  $C^T A C$  为对角形, 对角线上元素均大于等于零
  4. 有实矩阵  $C$  使得  $A = C^T C$
  5. 其矩阵的所有 **主子式** 均大于等于零 (**不是顺序主子式!**)