# Plus courts chemins option informatique

## Généralités

## **Pondération**

Comme nous l'avons vu dans le premier chapitre, étant donné un graphe G = (V, E) (orienté ou non), une **pondération** de G est une application w de  $V \times V$  dans  $\mathbb{R}$  telle que :

$$\forall (v, v') \in (V \times V) \setminus E, \quad w(v, v') = \begin{cases} 0 & \text{si } v = v' \\ +\infty & \text{sinon} \end{cases}$$

w(v, v') est le **poids de l'arc** reliant  $v \ge v'$ .

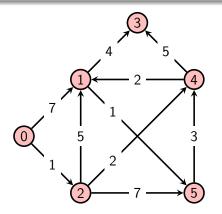
### **Pondération**

- ▶ Dans un graphe fini, les sommets étant dénombrables, on peut toujours les numéroter de 0 à n-1 où n est l'ordre du graphe.
- Cette numérotation permet d'associer une matrice W aux poids d'un graphe.

$$W = \begin{pmatrix} w(v_0, v_0) & w(v_0, v_1) & \dots & w(v_0, v_{n-1}) \\ w(v_1, v_0) & w(v_1, v_1) & \dots & w(v_1, v_{n-1}) \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ w(v_{n-1}, v_0) & w(v_{n-1}, v_1) & \dots & w(v_{n-1}, v_{n-1}) \end{pmatrix}$$

## Graphe pondéré

Un graphe pondéré est un graphe muni d'une pondération.



Le **poids d'un chemin** est la somme des poids des arêtes qui le composent.

### Plus court chemin

Rechercher le **plus court chemin dans un graphe**, c'est trouver, s'il en existe, un chemin de poids minimal allant d'un sommet à un autre dans un graphe.

- Dans la suite, seuls les graphes munis de poids positifs sont abordés. La présence de poids négatifs, à l'origine de contraintes supplémentaires, ne sera abordée que dans les exercices.
- Nous parlerons indifféremment de poids minimal, de distance minimale ou de longueur minimale, noté d<sub>ij</sub>, pour désigner le poids d'un plus court chemin entre deux sommets v<sub>i</sub> et v<sub>j</sub> d'un graphe.

## **Objectifs**

G = (V, E) étant un graphe pondéré, on cherche à déterminer :

- ▶ l'ensemble des  $d_{ij}$  pour tout couple  $(v_i, v_j) \in V^2$ ;
- ▶ l'ensemble des  $d_{ij}$  pour un  $v_i \in V$  donné,  $v_j \in V$ ;
- un  $d_{ij}$  pour un  $v_i \in V$  et un  $v_j \in V$ .

## **Deux algorithmes**

Étant donné un couple  $(v_i, v_j) \in V$ , il n'existe pas d'algorithme qui calcule directement  $d_{ij}$ . Une vision globale du graphe est nécessaire et une visite de tous les sommets est indispensable.

- L'algorithme de Floyd-Warshall détermine l'ensemble des  $d_{ij}$  pour tout couple  $(v_i, v_j) \in V \times V$ . Son implémentation exploite la représentation des graphes par matrices d'adjacences.
- L'algorithme de Dijkstra détermine l'ensemble des d<sub>ij</sub> pour un v<sub>i</sub> ∈ V donné, v<sub>j</sub> étant n'importe quel sommet de V. Son implémentation exploite la représentation des graphes par listes d'adjacence.

## Algorithme de Floyd-Warshall

## **Principe**

- L'algorithme de Floyd-Warshall détermine l'ensemble des plus courts chemins entre deux sommets quelconques d'un graphe.
- Pour un graphe d'ordre n, cela représente  $n^2$  plus courts chemins à déterminer.
- Une matrice est donc adaptée pour recueillir toutes ces distances.
- Cette matrice est construite de manière itérative en s'appuyant sur le principe de sous-optimalité.

## Principe de sous-optimalité

#### Théorème 1

Si s  $\stackrel{c}{\sim}$  t est un plus court chemin qui passe par u, alors s  $\stackrel{c_1}{\sim}$  u et  $u \stackrel{c_2}{\sim}$  t sont aussi des plus courts chemins.

#### Démonstration

La démonstration se fait par l'absurde. Si G=(V,E) est un graphe pondéré de valuation définie par une fonction w, chaque arc  $(v_i,v_j)\in E$  a un poids  $w(v_i,v_j)$ . Pour tout chemin  $c=(x_0,x_1,\ldots,x_k)$  dans G, pas abus de notation, le poids du chemin est :

$$w(c) = \sum_{i=0}^{k-1} w(x_i, x_{i+1})$$

Considérons un plus court chemin c du sommet s au sommet t passant par u :

$$s \stackrel{c_1}{\leadsto} u \stackrel{c2_2}{\leadsto} t$$

Les chemins  $c_1$  et  $c_2$  sont des plus courts-chemins et  $w(c)=w(c_1)+w(c_2)$ . Supposons qu'il existe un chemin  $c_1'$  plus court pour aller de s à u :  $w(c_1')< w(c_1)$ . Alors il existe

un chemin  $s \stackrel{c_1'}{\Rightarrow} u \stackrel{c_2}{\Rightarrow} t$  de s à t de poids :

$$w(c'_1) + w(c_2) < w(c_1) + w(c_2) = w(c)$$

Ce qui est absurde puisque, par hypothèse,  $s\stackrel{c_1}{\leadsto} u\stackrel{c_2}{\leadsto} t$  est un plus court chemin. La même analyse vaut pour  $c_2$ .

## Principe de sous-optimalité

- L'optimalité de la solution du problème du calcul de plus court chemin passe donc par l'optimalité des solutions des sous-problèmes de calcul de plus courts chemins.
- ▶ Dit autrement, déterminer un plus court chemin entre deux sommets *s* et *t* fournit des plus courts chemins entre *s* et tous les sommets situés sur le chemin aboutissant en *t*.
- ► De tels problèmes peuvent être résolus par des méthodes dites de **programmation dynamique**.

- ▶ Soit un graphe pondéré G = (V, E) d'ordre n dont les sommets sont  $v_0, v_1, \ldots, v_{n-1}$ .
- ▶ Pour tout entier  $k \in [0, n]$ , notons  $M^{(k)}$  la matrice telle que :

$$M_{ij}^{(k)} = \begin{cases} \text{poids du plus court chemin} \\ \text{entre deux sommets } v_i \text{ et } v_j \\ \text{ne passant que par des sommets } v_p \text{ où } p \leqslant k-1. \end{cases}$$

Puisqu'il n'existe pas de sommet d'indice strictement négatif, M<sup>(0)</sup> est la matrice des poids des plus courts chemins ne passant par aucun sommet. Par construction, c'est la matrice des poids du graphe G.

$$\forall (i,j) \in [0, n-1]^2$$
  $M_{i,j}^{(0)} = w(v_i, v_j)$ 

▶ La matrice  $M^{(n)}$  contient les poids des plus courts chemins reliant deux sommets quelconques du graphe. C'est la matrice recherchée des poids  $d_{ij}$  pour  $(i,j) \in [0,n-1]^2$ .

Le **principe de sous-optimalité** fournit un moyen de construire les matrices  $M^{(1)}, M^{(2)}, \ldots, M^{(n)}$ .

Pour  $k \ge 0$ , la détermination de  $M_{ij}^{(k+1)}$  ne fait intervenir que les sommets  $v_0, v_1, \ldots, v_k$  pour calculer le poids du plus court chemin entre  $v_i$  et  $v_i$ .

▶ Si le chemin ne passe pas par le sommet  $v_k$ , alors :

$$M_{ij}^{(k+1)}=M_{ij}^{(k)}$$

▶ Si le chemin passe par le sommet  $v_k$ , alors :

$$M_{ij}^{(k+1)} = M_{ik}^{(k)} + M_{kj}^{(k)}$$

Pour un graphe G = (V, E) d'ordre n dont les sommets sont  $v_0, v_1, \ldots, v_{n-1}$ , l'**algorithme de Floyd-Warshall** construit la suite des matrices  $M^{(k)}$  en exploitant la relation de récurrence suivante.

$$\forall (i,j,k) \in [0,n-1]^3 \quad M_{ij}^{(k+1)} = \min \left( M_{i,j}^{(k)}, M_{ik}^{(k)} + M_{kj}^{(k)} \right)$$

sachant:

$$\forall (i,j) \in [0, n-1]^2 \quad M_{i,j}^{(0)} = w(v_i, v_j)$$

#### **Preuve**

#### Théorème 2 (algorithme de Floyd-Warshall)

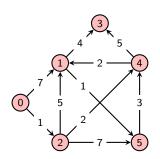
Si G ne contient pas de cycle de poids strictement négatif, alors pour tout entier  $k \in [0, n]$ ,  $M_{i,j}^{(k)}$  est le poids du plus court chemin reliant  $v_i$  à  $v_j$  passant par les seuls sommets  $v_0, \ldots, v_{k-1}$ .

#### Démonstration

Si k=0, alors  $M_{i,j}^{(0)}=w(v_i,v_j)$  est le poids du chemin minimal reliant  $v_i$  à  $v_j$  sans passer par aucun autre sommet. Supposons le résultat établi pour un certain rang  $k\geqslant 1$  et considérons un chemin de poids minimal  $v_i \rightsquigarrow v_i$  ne passant que par les sommets  $v_0,\ldots,v_k$ .

- S'il ne passe pas par  $v_k$ , par hypothèse de récurrence, son poids est  $M_{i,i}^{(k)}$ .
- ▶ S'il passe par  $v_k$ , d'après le principe de sous-optimalité, les chemins  $v_i \rightsquigarrow v_k$  et  $v_k \rightsquigarrow v_j$  sont minimaux et ne passent que par  $v_0, \ldots, v_{k-1}$ . Par hypothèse de récurrence, son poids est  $M_{ik}^{(k)} + M_{ki}^{(k)}$ .

Alors  $M_{ij}^{(k+1)} = \min\left(M_{ij}^{(k)}, M_{ik}^{(k)} + M_{kj}^{(k)}\right)$  est le poids minimal d'un plus court chemin reliant  $v_i$  à  $v_j$  et ne passant que par des sommets de la liste  $v_0, \ldots, v_k$ .



$$M^{(0)} = \begin{pmatrix} 0 & 7 & 1 & \infty & \infty & \infty \\ \infty & 0 & \infty & 4 & \infty & 1 \\ \infty & 5 & 0 & \infty & 2 & 7 \\ \infty & \infty & \infty & 0 & \infty & \infty \\ \infty & 2 & \infty & 5 & 0 & \infty \\ \infty & \infty & \infty & \infty & \infty & 3 & 0 \end{pmatrix} \quad \rightarrow \quad M^{(5)} = \begin{pmatrix} 0 & 5 & 1 & 8 & 3 & 6 \\ \infty & 0 & \infty & 4 & 4 & 1 \\ \infty & 4 & 0 & 7 & 2 & 5 \\ \infty & \infty & \infty & 0 & \infty & \infty \\ \infty & 2 & \infty & 5 & 0 & 3 \\ \infty & 5 & \infty & 8 & 3 & 0 \end{pmatrix}$$

## Implémentation / Complexité

Code sur machine

## Algorithme de Dijkstra

## **Principe**

- L'algorithme de Dijsktra détermine l'ensemble des d<sub>ij</sub> pour un v<sub>i</sub> ∈ V donné, v<sub>i</sub> ∈ V;
- ▶ Traditionnellement, si s un sommet particulier d'un graphe G pondéré, pour sommet t de G, on note  $\delta(s,t)$  le plus court chemin de s à t.
- Si toutes les pondérations sont positives, l'algorithme de Dijkstra généralise le parcours en profondeur pour trouver les plus courts chemins.

Avant de présenter cet algorithmes, donnons quelques résultats utiles.

## Inégalité triangulaire

#### Théorème 3

Soit s, t, u trois sommets d'un graphe pondéré. Alors :

$$\delta(s,t) \leq \delta(s,u) + w(u,t)$$

#### Démonstration

S'il existe un chemin de s à u et un arc de u à t,  $\delta(s,u)$  et w(u,t) sont des quantités finies. On obtient un chemin de s à t de poids  $\delta(s,u)+w(u,t)$  en prenant un plus court chemin de s à u et l'arc (u,t), donc :

$$\delta(s,t) \leq \delta(s,u) + w(u,t)$$

Sinon, on a  $\delta(s, u) + w(u, t) = +\infty$ , et l'inégalité reste valable.

## Existence d'un plus court chemin

#### Théorème 4

Soit t un sommet accessible depuis s. Alors il existe un chemin de poids  $\delta(s,t)$  entre s et t composé de sommets tous distincts.

#### Démonstration

Considérons un chemin c entre s et t, de poids  $\delta(s,t)$ , et de longueur minimale parmi les chemins de poids  $\delta(s,t)$  reliant s à t. S'il existait deux sommets égaux sur le chemin, on obtiendrait un circuit. Comme il n'y a pas de circuit de poids strictement négatif dans le graphe par hypothèse, ce circuit est de poids nul, sinon on pourrait le supprimer pour obtenir un chemin de s à t de poids strictement inférieur à  $\delta(s,t)$ , ce qui est exclu. Mais le supprimer mène alors à un chemin de même poids mais avec strictement moins d'arcs, ce qui est exclu également. Donc c est composé de sommets distincts.

## Relâchement d'arcs

- ► Soit G un graphe pondéré et s un sommet fixé de G.
- Pour tout sommet t de G, désignons par  $d_s[t]$  le **tableau des** estimations des distances  $\delta(s,t)$ , c'est-à-dire les valeurs telles que :

$$\forall t \in G \quad \delta(s,t) \leq d_s[t]$$

► Relâcher l'arc (u, v), c'est réaliser l'affectation :

$$d_s[v] \leftarrow \min(d_s[v], d_s[u] + w(u, v))$$

## Relâchement d'arcs

#### Théorème 5

Après relâchement de l'arc (u, v), on a toujours :

$$\delta(s,v) \leqslant d_s[v]$$

#### Démonstration

Par hypothèse, avant relâchement, on a  $\delta(s,u) \leq d_s[u]$ . Ainsi, par inégalité triangulaire :

$$\delta(s,v) \leqslant d_s[u] + w(u,v)$$

#### Preuve

### Théorème 6 (algorithme de Dijkstra)

Soit t un sommet accessible depuis s et  $c = (s_0 = s, s_1, \ldots, s_k = t)$  un chemin de poids  $\delta(s,t)$  entre s et t. Soit un tableau  $(d_s[u])_{u \in G}$  vérifiant  $d_s[s] = 0$  et pour tout u de G,  $\delta(s,u) \leqslant d_s[u]$ . Après relâchements successifs des arcs  $(s_0,s_1),\ldots,(s_{k-1},s_k)$  dans cet ordre, le tableau  $d_s[t]$  contient  $\delta(s,t)$ .

#### Démonstration

Le théorème 1 montre que pour tout entier i de  $[\![0,k]\!]$ ,  $(s_0,s_1,\ldots,s_i)$  est un plus court chemin de s à  $s_i$ . Montrons par récurrence sur i qu'après relâchement de l'arc  $(s_{i-1},s_i)$ ,  $d_s[s_i]$  contient  $\delta(s,s_i)$ .

- Si i = 0, alors  $d_s[s]$  vaut 0, qui est bien  $\delta(s, s)$ .
- ▶ Soit i>1 et supposons la propriété démontrée au rang i-1. Alors juste avant le relâchement de  $(s_{i-1},s_i)$ ,  $d_s[s_{i-1}]$  contient  $\delta(s,s_{i-1})$ . Comme  $\delta(s,s_i)=\delta(s,s_{i-1})+w(s_{i-1},s_i)$ , on a  $d[s_i]\leqslant \delta(s,s_i)$  après relâchement de l'arc  $(s_{i-1},s_i)$ . Or le théorème 5 prouve que  $d_s[s_i]$  était supérieur ou égal à  $\delta(s,s_i)$  avant relâchement. Donc la propriété est vraie au rang i.
- Par principe de récurrence, elle est vraie pour tout  $i \in [0, k]$ , et en particulier  $d_s[t]$  contient  $\delta(s, t)$  à la fin du processus.

## **Algorithme**

L'algorithme de Dijsktra construit un tableau d de longueur n dont l'élément d[i] contient, à la fin de l'algorithme, le poids  $\delta(s,i)$  du plus court chemin entre s et i.

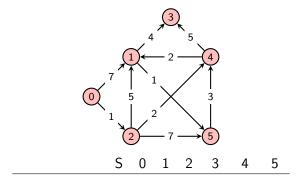
- ▶ Initialiser d avec les poids initiaux :  $\forall v \in V, d[v] \leftarrow w(s, v)$
- Initialiser la liste des sommets déjà visités S avec  $\{s\}$ .
- ▶ Définir la liste complémentaire  $\overline{S}$  des sommets non encore visités. Initialement,  $\overline{S} = V \setminus \{s\}$ .
- ▶ Tant que  $\overline{S}$  n'est pas vide, sélectionner un sommet u qui respecte la condition :

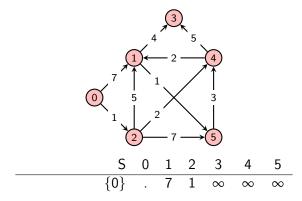
$$d[u] = \min(d[v] \mid v \in \overline{S})$$

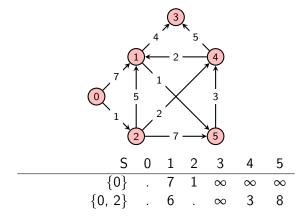
Supprimer u de  $\overline{S}$ .

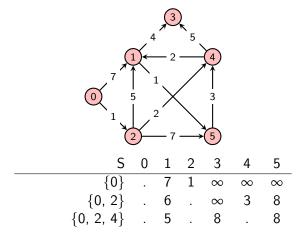
- ▶ Ajouter  $u {a} {S} : {S} \leftarrow {S} \cup \{u\}$ .
- ▶ Relâcher les arcs issus de u.

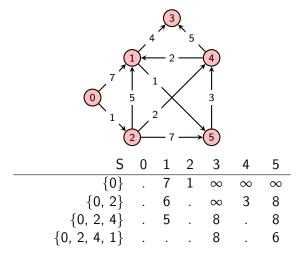
$$\forall v \in \overline{S}$$
  $d[v] \leftarrow \min(d[v], d[u] + w(u, v))$ 

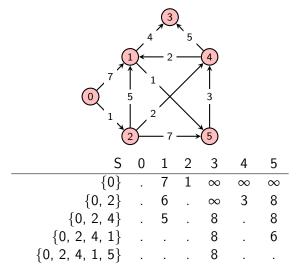


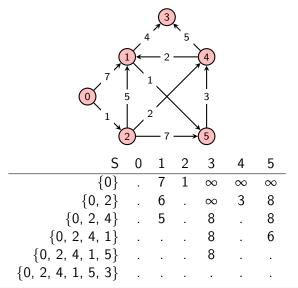








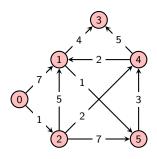




Poids de plus courts chemins du sommet 0 vers les autres sommets.

0 vers  $1 \rightarrow 5$  0 vers  $2 \rightarrow 1$  0 vers  $3 \rightarrow 8$ 

0 vers  $4 \rightarrow 3$  0 vers  $5 \rightarrow 6$ 



## Implémentation / Complexité

Code sur machine