

# ①

## DM 2 bis : Physique

ma rédaction s'améliore tout en étant encore perfectible.

Schobert

Neo

M8+

Sur le fond : ① Moments de force: évitez des calculs innutiles (hors sur dans des bases indirectes!) et prenez l'habileté de manipuler les bras de levier.

② AN: rigidifiez au nombre de chiffre significatif!

③ Contrôlez vos résultats (homogénéité notamment)

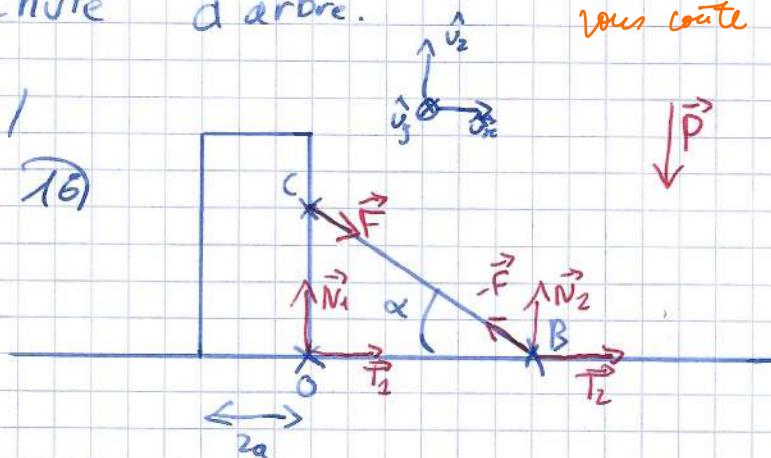
Q24: explications confuses. Dommage car les idées sont bonnes. Mais vous ne suivez pas les conseils de l'énoncé (graphes) et cela vous coûte les points.

Chute

d'arbre.

A/

16)



Sur le système  $\{B\}$ ,

$$m \vec{a} = -\vec{F} + \vec{N}_1 + \vec{T}_2 + \vec{P}$$

$$\hookrightarrow \begin{cases} m \vec{a} = -F \cos \alpha + T_2 \\ \end{cases}$$

$$\begin{cases} m \vec{a} = N_2 + F \sin \alpha - mg \end{cases}$$

Le bûcheron ne glisse pas, il ne bouge pas.

Donc  $F \cos \alpha = T_2 \quad \checkmark$

$\underline{mg - F \sin \alpha = N_2} \quad \checkmark$

Or,  $\|\vec{T}_2\| \leq g \|\vec{N}_2\|$

ou alors vous justifiez que  $T_2 > 0$  et  $N_2 > 0$ !

Puis  $F_{\max} = \frac{g N_2}{\cos \alpha} = \frac{g (mg - F \sin \alpha)}{\cos \alpha}$

$\hookrightarrow F_{\max} (1 + g \tan \alpha) = \frac{g mg}{\cos \alpha}$

$$f_{\max} = \frac{gmg}{\cos \alpha (1 + f \tan \alpha)}$$

$$= \frac{gmg}{\cos \alpha + f \sin \alpha}$$

(7) Par théorème du centre d'inertie, appliquée à l'arbre

$$M \vec{a}(G) = \vec{P} + \vec{F} + \vec{N}_s + \vec{T}_1$$

$$\hookrightarrow \begin{cases} M \ddot{x}_G = F \cos \alpha + T_1 \\ M \ddot{y}_G = -F \sin \alpha + N_1 - Mg \end{cases}$$

Au repos:

$$0 = F \cos \alpha + T_1$$

$$0 = -F \sin \alpha + N_1 - Mg$$

$$\text{Rés} \quad T_1 = -F \cos \alpha$$

$$\underline{N_1 = Mg + F \sin \alpha}$$

Pas de glissement en O:

$$-T_1 \leq f N_1$$

(car  $\|\vec{T}_1\| \leq f \|\vec{N}_1\|$ )

ah! Voilà ce qu'il fallait faire aussi en 16.

$$\Leftrightarrow -\frac{T_1}{N_1} \leq f$$

$$\Leftrightarrow \frac{F \cos \alpha}{Mg + F \sin \alpha} \leq f$$

$$\Leftrightarrow F (\underbrace{\cos \alpha - f \sin \alpha}_{\geq 0}) \leq f Mg$$

Théorie de voir  
Il suffit que  $\|\vec{F}_1\| = \|\vec{T}_1\|$   
que  $\|\vec{F}_1\| > \|\vec{N}_1\|$   
et que  $\|\vec{N}_1\| > \|\vec{T}_1\|$   
si  $\|\vec{F}_1\| < \|\vec{N}_1\|$   
alors  $\|\vec{N}_1\| < \|\vec{T}_1\|$

$\rightarrow F_{\max}$  car  $M > m$  et  $\frac{1}{\cos \alpha - \sin \alpha} > \frac{1}{\cos \alpha + \sin \alpha}$

$$\Leftrightarrow F \leq \frac{Mg}{\cos \alpha - \sin \alpha} \quad (H)$$

Donc Pour  $0 \leq F \leq F_{\max}$ ,

Il n'y a pas de glissement en O.

18)

$$|T_g| = |M_{Oy}(\vec{P})|$$

utiliser le  
bras de  
l'axe de Mg!

$$= |(\vec{OG} \wedge M\vec{g}) \cdot \hat{u}_y|$$

G le barycentre de l'arbre.

$$= \left| \begin{pmatrix} -a \\ \frac{H}{2} \\ 0 \end{pmatrix} \wedge \begin{pmatrix} 0 \\ -g \\ 0 \end{pmatrix} \cdot \hat{u}_y \right|$$

(A) on est pas en base  
directe, je met donc  
des rapports absolus)

Pourquoi faites-vous ça?

$$= Mag$$

Puis  $T_g^I = -Mag$  car

$\vec{P}$  donne un moment négatif  
par rapport à Oy.

19) Au repos,

$$0 = T_B^I + T_g^I \quad \text{par théorème du moment cinétique}$$

appliquée à l'arbre par rapport à Oy.

$$\cos \alpha = \frac{\overline{OB}}{l}$$

elle est une  
méthode  
inutilement  
compliquée

$$\text{Or } |T_B^I| = |\vec{OC} \wedge \vec{F}| = \left| \begin{pmatrix} \overline{OB} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \wedge \begin{pmatrix} F \cos \alpha \\ -F \sin \alpha \\ 0 \end{pmatrix} \right| = |\overline{OB} F \sin \alpha|$$

$$T_B^I = |\cos(\alpha)| F \sin(\alpha) = \frac{Fl}{2} \sin(2\alpha)$$

car  $\vec{F}$  donne un moment positif  
par rapport à Oy.

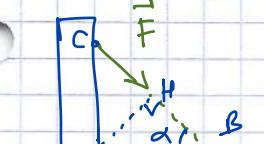
L'arbre pivote autour de Oy  $\Rightarrow$

$$\text{d'où } T_B^I = F \cdot l \cos \alpha \sin \alpha = F \frac{l}{2} \sin(2\alpha)$$

$$T_B^I + T_g^I \geq 0$$

$$\text{Puis } T_B^I \geq -T_g^I = Mag = T_{B\min}$$

bras de levier:  $OH = OB \sin \alpha = l \cos \alpha \sin \alpha$



20)

On veut maximiser  $T_B + T_g$  avec  $\alpha$ .

D'après 19(13),  $T_B + T_g = -Mga + \frac{Fl}{2} \sin 2\alpha$

Il faut donc maximiser  $\cos \alpha \sin 2\alpha$   
en conservant  $T_B \geq T_{B\min}$ .

Puis on maximise  $\sin 2\alpha$  et

$$T_g = \frac{H}{2} F \cos \alpha \geq Mga$$

$$\Leftrightarrow \cos \alpha \geq \frac{2Mga}{HF}$$

En  $\alpha = \frac{\pi}{4}$ ,  $\sin(2\alpha)$  est maximal.

En  $\alpha = \frac{\pi}{4}$ , il existe une valeur optimale

$$\alpha_m = \frac{\pi}{4}$$

21) En remplaçant  $F$  par  $F_{\max}$  obtenu en

Q16),  $T_B = \frac{Fl}{2} \sin 2\alpha$

$$= \frac{F_{\max} l}{2} \sin 2\alpha$$

$$= \frac{fmg l}{2} \frac{\sin 2\alpha}{\cos \alpha + f \sin \alpha}$$

$$= mg l \underbrace{\left( \frac{f \sin 2\alpha}{2(\cos \alpha + f \sin \alpha)} \right)}_{= \frac{1}{\phi(Q)}} = \frac{1}{\phi(Q)}$$

(2)

Schobert

Néo

MP\*

$$\phi(x) = \frac{1}{g \sin x} + \frac{1}{\cos x}$$

$$= \frac{\cos x + g \sin x}{g \cos x \sin x}$$

$$= \frac{2(\cos x + g \sin x)}{g \sin 2x}$$

en  $\alpha_m$ ,  $T_B'$  doit être maximale.

Donc  $\phi(x)$  doit être minimale.

Donc  $\frac{1}{g \sin x} + \frac{1}{\cos x}$  doit être minimale.

$$\phi'(x) = \frac{-\cos x}{g \sin^2 x} + \frac{\sin x}{\cos^2 x} = 0$$

$$\Leftrightarrow -\cos^3 x + g \sin^3 x = 0$$

$$\tan^3 x = \frac{1}{g} \quad \checkmark$$

Puis  $x_m = \arctan \left( \sqrt[3]{\frac{1}{g}} \right)$

$\phi :$

$$\downarrow_{\alpha_m} \nearrow$$

?

Puis  $\phi$  est minimale en  $\alpha_m$ .

Pour  $g=1$ ,  $\alpha_m = \arctan \left( \sqrt[3]{\frac{1}{g}} \right) = \arctan(1)$

$$= \frac{\pi}{4}$$

22/ Pour initier la rotation de l'arbre, il faut

$$T_B' + T_g \geq 0$$

D'après Q19),

$$\hookrightarrow \frac{F_{\max} l}{2} \sin(2\alpha) \geq M_{ag}$$

↪ Pour  $f=1$ , d'après Q21),

$$\alpha_m = \frac{\pi}{4}$$

Puis

$$T_B' = \frac{F_{\max} l}{2} \sin(2\alpha_m)$$

$$F_{\max} = \frac{8mg}{\cos \alpha_m + f \sin \alpha_m}$$

$$= \frac{10^2 \times 10}{\sqrt{2}} N$$

$$= 707,1 N$$

toujours de chiffres

Puis  $T_B' \geq M_{ag}$

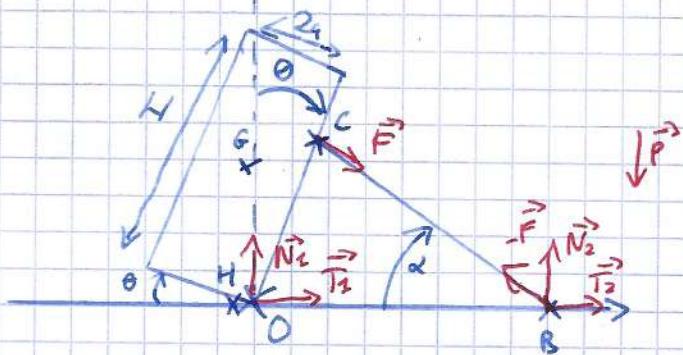
$$\text{Donc } f \geq \frac{2M_{ag}}{F_{\max} \sin 2\alpha_m}$$

$$\simeq \frac{2 \times 10^3 \times \frac{1}{2} \times 10 \times \sqrt{2}}{10^2 \times 1} m$$

$$\simeq \sqrt{2} \times 10 m$$

également  
toujours de chiffres

23) /



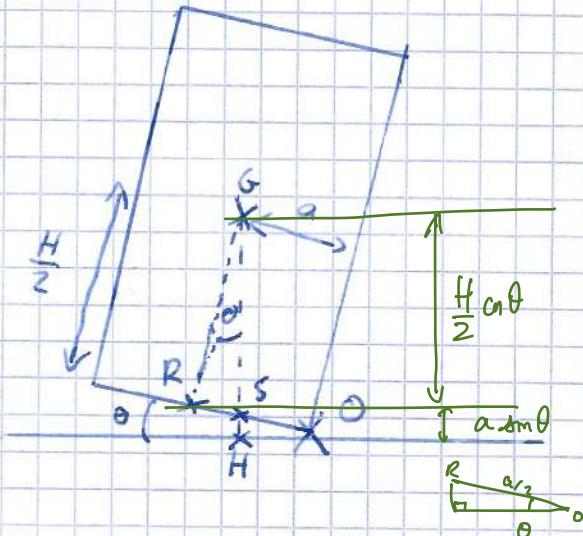
$H$ : projeté de  $G$  sur le sol

$$E_p = Mg \overline{GH}$$

(H)

$$= Mg \left( a \sin \theta + \frac{H}{2} \cos \theta \right)$$

$$E_m = E_p + E_r = \text{conste}$$



Le bûcheron peut lâcher la corde quand  $G$  dépasse l'axe normal au sol passant par O.

Le moment des poids sera alors positifs et l'arbre tombera même sans présence du moment  $T_b$ .

Il faut donc

$$\tan \theta > \frac{\overline{OR}}{\overline{RG}}$$

$$= \frac{a}{\frac{H}{2}}$$

$$= \frac{2a}{H}$$

On attend une augmentation à partir de l'expression des  $E_p$

$$\Theta_s = \arctan \left( \frac{2a}{H} \right)$$

(puis on n'a pas de demande pour expression)

$$\overline{GH} = \overline{HS} + \overline{SG}$$

$$= \overline{OS} \sin \theta + \sqrt{\overline{SR}^2 + \overline{RG}^2}$$

$$= (\overline{OK} - \overline{RS}) \sin \theta + \sqrt{\overline{RK}^2 + \left(\frac{H}{2}\right)^2}$$

$$= (a - \overline{RS}) \sin \theta + \sqrt{\overline{RK}^2 + \frac{H^2}{4}}$$

$$= (a - \frac{H}{2} \tan \theta) \sin \theta + \sqrt{\frac{H^2}{4} (\tan^2 \theta + 1)}$$

$$= (a - \frac{H}{2} \tan \theta) \sin \theta + \frac{H}{2 \cos \theta}$$

$$= a \sin \theta + \frac{H}{2 \cos \theta} (1 - \sin^2 \theta)$$

$$= a \sin \theta + \frac{H}{2} \cos \theta$$

tout en  
utilisant  
le schéma

B/

25) Pour un vent violent,  $U = 150 \text{ km.h}^{-1}$   
conviennent en ordre de grandeur.

(HP)

(Pc)

B

Le nombre de Reynolds, R vaut:

$$R = \frac{\rho_a U a}{\eta_a} = \frac{1 \times 1 \times 150}{3,6 \times 2 \cdot 10^{-3}} \approx 2,1 \times 10^6 > 1000$$

3) Il convient alors d'écrire la force élémentaire:

$$\vec{dF_v} = 2a C_x \rho_a U^2 dz \hat{u}_x$$

$$\begin{aligned} 26) T_v &= \left| \int_0^H \left( \begin{array}{c} 2a \\ 0 \\ 0 \end{array} \right) \wedge \left( \begin{array}{c} dF_v \\ 0 \\ 0 \end{array} \right) \cdot \hat{u}_y \right| \\ &= \left| \int_0^H -2 dF_v \right| \end{aligned}$$

$$= \left| \int_0^H 2 \times 2a C_x \rho_a U^2 dz \right|$$

$$= C_x \rho_a U_a^2 \int_0^H z dz$$

$$= 2 C_x \rho_a U_a^2 \frac{H^2}{2}$$

$$= C_x \rho_a U_a^2 H^2$$

et  $T_v > 0$  (les forces du vent donnent un moment positif)

$$T_v = C_x \rho_a U_a^2 H^2$$

(A) On est pas dans une base directe, je mets donc en valeur absolue

je m'étonne toujours de ce résultat !

Schobert  
Néo  
MP\*

(3)

26)

$$T_r(\theta) \propto \cos^2 \theta$$

Projété sur  $\hat{u}_x$ ,  $dF$  donnera :

$$dF_x \approx 2a_e \epsilon_0 U^2 dz \cos \theta$$

?

mal formulé

mais la surface de contact passe de  $2adz$  à  $2adz \cos \theta$ .

Puis le premier vecteur dans l'intégrale dans le calcul de  $T_r$  étant inchangé (voir Q25),  $T_r$  sera proportionnel à  $\cos^2 \theta$ .

Puis  $n=2$ .

27) On  $\theta \rightarrow 0^+$ ,  $T_r(\theta) = T_0$

$$= T_0^2 \times B$$

ou

Donc  $B=1$ .

$$\text{On mesure } \theta_c \approx 10^\circ = \frac{10\pi}{180} \text{ rad}$$

$$= 0,05\pi \text{ rad}$$

$$\text{En } \theta = -\frac{4}{\theta_c} \frac{T_0^2}{B} \times \frac{1}{-2 \times T_0^2} \times \theta_c^2$$

$$= \frac{2}{5} \theta_c$$

← explications ? Et ne barbez pas les différents facteurs !

$T_r$  atteint son minimum.  
 $\theta_m = \frac{2}{5} \theta_c$

(en volte brûlure, pas de problème mais pas très vrai )

$$\begin{aligned}
 \text{Et } T_r^{\circ}(\theta_m) &= T_0^{\circ} \left( 1 + 4 \times \frac{2}{5} - 5 \times \left( \frac{2}{5} \right)^2 \right) \\
 &= T_0^{\circ} \left( 1 + \frac{8}{5} - \frac{4}{5} \right) \\
 &= T_0^{\circ} \left( 1 + \frac{4}{5} \right) \\
 &= \frac{9 T_0^{\circ}}{5} = T_m
 \end{aligned}$$

$$\underline{\frac{\theta_m}{\theta_c} = \frac{2}{5}}$$

On mesure sur la figure 3):

$$\underline{\frac{\theta_m}{\theta_c} \approx \frac{5^\circ}{10^\circ} \approx \frac{2}{5}}$$

$$\underline{\frac{T_m}{T_0} = \frac{3}{5}}$$

On mesure sur la figure 3):

$$\frac{T_m}{T_0} \approx -\frac{16 \times 10^3}{-3 \times 10^3}$$

$$\approx \frac{16}{3}$$

$$\approx \frac{18}{10}$$

$$\approx \underline{\frac{3}{5}}$$

Le modèle est cohérent, les valeurs correspondent.

28)

L'arbre reste en équilibre si

$$T_r \geq T_v$$

mais si  $\frac{T_r}{T_0} \leq 1 + \frac{4\theta}{\theta_c} - \frac{\theta^2}{\theta_c^2}$

graphiquement, d'après Q27,

$$\frac{T_r}{T_0} = 1 + \frac{4\theta}{\theta_c} - \frac{\theta^2}{\theta_c^2} \quad (\text{valable pour } 0 \leq \theta \leq \theta_c)$$

Pour  $\theta$  augmentant à partir de 0,

le graphique donne  $T_r$  augmentant en norme,

Ainsi, l'arbre reste en équilibre si  $p \leq 1$

C'est alors un équilibre stable.

Soin!

Pourquoi "encore"?

Arg. vous dir

qu'il y en avait

2 pour d'autres  
valeurs de  $p$ ?

Si  $p < \frac{9}{5}$ , on a encore deux positions

$p \leq 1$  vérifie aussi  $p < \frac{9}{5}$ !

d'équilibres mais sous celle est instable en  $\theta < 0$  on est stable.

Si il existait une position stable inférieure à  $\theta_c$ ,  
l'arbre pourrait tout de même ne pas résister  
au vent car il y a une érosion des sols et  
le vent n'est pas uniforme en réalité.

→ la réductio n'est pas satisfaisante. Il manque l'appui d'un graphique mettant en évidence les positions d'équilibre. L'encadré est clair sur ce point:

"Discuter graphiquement --"

(deux fois !)

23)

D'après le théorème de l'énergie cinétique appliquée au solide en rotation autour d'un axe fixe:

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} I \dot{\theta}^2 &= W(T_v) + W(T_r(\theta)) \\ &= T_v \dot{\theta} + \int_0^\theta T_r(\epsilon) d\epsilon \\ &= T_v \dot{\theta} + \int_0^\theta T_o \left( 1 + \frac{4}{3} \frac{\epsilon^2}{\theta_c^2} - \frac{5}{3} \frac{\epsilon^2}{\theta_c^2} \right) d\epsilon \\ &= T_v \dot{\theta} + T_o \left[ \epsilon + \frac{4}{2} \frac{\epsilon^3}{\theta_c^2} - \frac{5}{3} \frac{\epsilon^3}{\theta_c^2} \right]_0^\theta \\ &= T_v \dot{\theta} + \theta T_o \left( 1 + 2 \frac{\theta}{\theta_c} - \frac{5}{3} \left( \frac{\theta}{\theta_c} \right)^2 \right) \\ &= I T_o \dot{\theta} \left( \frac{T_v}{I T_o} - 1 - 2 \frac{\theta}{\theta_c} + \frac{5}{3} \frac{\theta^2}{\theta_c^2} \right) \\ &= I T_o \dot{\theta} P(\omega) \end{aligned}$$

Avec  $P(\omega) = p - 1 - 2\omega + \frac{5}{3} \omega^2$

L'arbre est tenu si  $\dot{\theta}^2 > 0$ .

Puis

il faut  $P(\omega) > 0$

Donc pour tout  $\omega \in [0, 1]$  il faut  $P(\omega) > 0$

$$\Leftrightarrow P(0) = p - 1$$

$$P(1) = p - 1 - 2 + \frac{5}{3}$$

$$= p - \frac{4}{3}$$

Et  $P'(0) = -2 + \frac{10}{3}$

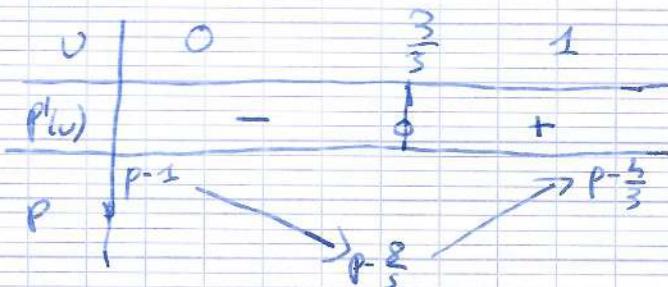
A nouveau  
mal rédigé.  
(Le n'est pas  
l'adverbie,  
approprié.)

Schobert

Nao  
MP\*

$$P'(v) = 0 \Leftrightarrow v = \frac{6}{10}$$

$$= \frac{3}{5}$$



$$P(0) = p-1$$

$$P(1) = p-\frac{4}{3}$$

$$P\left(\frac{3}{5}\right) = p-1 - \frac{6}{5} + \frac{15}{25}$$

$$= p-1 - \frac{30+15}{25}$$

$$= p-1 - \frac{3}{5}$$

$$= p - \frac{8}{5}$$

Ainsi pour avoir  $P$  positive sur  $[0, 1]$ , il faut

$$p - \frac{8}{5} > 0$$

$$\hookrightarrow p > p_c = \frac{8}{5}$$

$$p = \frac{T_v}{|T_0|} > \frac{8}{5} \quad \hookrightarrow T_v > \frac{8}{5} |T_0|$$

$$\hookrightarrow C_p U_a^2 a H^2 > \frac{8}{5} |T_0|$$

Vergl.  
(hintererkt.)!

$P_0 \propto H^2 = \text{nergie}$   
d.h.  $C_p U_a^2 a H^2 = \text{energie}$

$T_0 = \text{frequenz} \times \text{distanz} = \text{energie} -$

$$U > \sqrt{\frac{8}{5} \frac{|T_0|}{\rho_a g H^2 C}}$$

inhomogène

$\approx 53,67 \text{ m.s}^{-1}$

et fin de chutes

30)  $P = \frac{4}{3} < \frac{8}{5} = P_c$   $\hookrightarrow$  L'arbre peut entrer en mouvement.  
Donc  $P(U) = 0$

$$\Leftrightarrow \frac{4}{3} - 1 - 2U + \frac{5}{3} U^2 = 0 \quad (\text{d'après Q28})$$

$$\Leftrightarrow \frac{1}{3} - 2U + \frac{5}{3} U^2 = 0$$

$$\Leftrightarrow 5U^2 - 6U + 1 = 0$$

$$\Delta' = 9 - 5 \\ = 4$$

$$v_{3,2} = \frac{3 \pm 2}{5} \in \left\{ \frac{1}{5}, 1 \right\} \quad \text{Oui}$$

Donc l'arbre atteint une position d'équilibre  
en  $\theta_{eq} = \frac{1}{5} = 0,2$

En réalité, cette position ne stabilisera pas  
l'arbre, il chutera car le vent n'est pas  
constant...