

Notion de limite pour les fonctions de E dans F

Soient $(E, \|\cdot\|_E)$, $(F, \|\cdot\|_F)$ et $(G, \|\cdot\|_G)$ des \mathbb{K} -espaces vectoriels normés.

1. Notion de limite suivant un ensemble

Définition. Soient $f : D \subset E \rightarrow F$ une application de D dans F , $A \subset D$, $a \in \bar{A}$ et $b \in F$.

On dit que f tend vers b en a suivant A si et seulement si : pour toute suite (a_n) d'éléments de A qui tend vers a dans $(E, \|\cdot\|_E)$, la suite $f(a_n)$ tend vers b dans $(F, \|\cdot\|_F)$.

On dit que f admet une limite dans F lorsque x tend vers a en appartenant à A si et seulement si il existe $b \in F$ tel que $f(x)$ tende vers b lorsque x tend vers a en appartenant à A .

Remarques

- ✓ Pour exprimer que f tend vers b en a suivant A on dit aussi que $f(x)$ tend vers b lorsque x tend vers a en appartenant à A . La notion de limite suivant un ensemble dépend des normes $\|\cdot\|_E$, $\|\cdot\|_F$ considérées sur les \mathbb{K} -espaces vectoriels E et F . Au lieu de « f tend vers b en a suivant A » il serait donc plus correct de dire « f tend vers b dans $(F, \|\cdot\|_F)$ en a suivant A dans $(E, \|\cdot\|_E)$ ».
- ✓ Si $\|\cdot\|_{1,E}$ et $\|\cdot\|_{2,E}$ sont deux normes équivalentes sur E et si $\|\cdot\|_{1,F}$ et $\|\cdot\|_{2,F}$ sont deux normes équivalentes sur F alors on a : f tend vers b dans $(F, \|\cdot\|_{1,F})$ en a suivant A dans $(E, \|\cdot\|_{1,E})$ si et seulement si f tend vers b dans $(F, \|\cdot\|_{2,F})$ en a suivant A dans $(E, \|\cdot\|_{2,E})$.
- ✓ Si E et F sont de dimension finie alors la notion de limite suivant un ensemble est indépendante des normes considérées sur E et sur F . S'agissant du concept de limite suivant un ensemble, il n'est pas utile, lorsque l'on travaille en dimension finie, de préciser les normes que l'on considère.
- ✓ Le fait que $a \in \bar{A}$ dans la définition de la notion de limite suivant A est très important car cela assure l'existence d'au moins une suite d'éléments de A qui tende vers a . En d'autres termes, la condition $a \in \bar{A}$ assure qu'il est possible de tendre vers a .
- ✓ Lorsque $(E, \|\cdot\|_E) = (\mathbb{R}, |\cdot|)$ le symbole \bar{A} fait référence à l'adhérence de A dans \mathbb{R} . Puisque $a \in \bar{A}$ cela n'autorise donc pas à priori a à valoir $-\infty$ ou $+\infty$. En considérant l'adhérence de A dans \mathbb{R} on étend cette définition aux cas où $a = -\infty$ et $a = +\infty$.
- ✓ Lorsque $F = \mathbb{R}$ la définition s'étend sans modifications aux cas $b = -\infty$ et $b = +\infty$.

Exemple : \cos et \sin n'admettent pas de limite dans \mathbb{R} .

Théorème. (caractère local de la notion de limite)

Soient $f : D \subset E \rightarrow F$, $A \subset D$, $a \in \bar{A}$, $b \in F$ et V un voisinage de a dans E .

f tend vers b en a suivant A si et seulement si $f|_{D \cap V}$ tend vers b en a suivant $A \cap V$.

$$V \in \mathcal{V}_E(a), \lim_{x \in A \cap V} f(x) = b$$

Théorème. (Unicité de la limite en cas d'existence)

Soient $f : D \subset E \rightarrow F$, $A \subset D$, $a \in \bar{A}$ et $(b, b') \in F^2$.

Si f tend vers b et vers b' en a suivant A alors $b = b'$.

Notations : Pour exprimer que f tend vers b en a suivant A on écrit $\lim_{a,A} f = b$ ou

$\lim_{x \rightarrow a, x \in A} f(x) = b$. Lorsque $A = D$, $\lim_{a,A} f$ est noté $\lim_a f$. Lorsque $A = D \setminus \{a\}$, $\lim_{a,A} f$ est noté $\lim_{a,a} f$.

Lorsque $(E, \|\cdot\|) = (\mathbb{R}, |\cdot|)$ et $A = D \cap]-\infty, a[$, $\lim_{a,A} f$ est noté $\lim_{a^-} f$.

Lorsque $(E, \|\cdot\|) = (\mathbb{R}, |\cdot|)$ et $A = D \cap]a, +\infty[$, $\lim_{a,A} f$ est noté $\lim_{a^+} f$.

2. Premières propriétés de la limite suivant un ensemble

Théorème. Soient $f : D \subset E \rightarrow F$, $\varphi : D \subset E \rightarrow \mathbb{R}^+$, $A \subset D$, $a \in \bar{A}$ et $b \in F$.

- 1) Si $\lim_{a,A} f = b$ alors $b \in \overline{f(A)}$.
- 2) Si $\lim_{x \rightarrow a, x \in A} f(x) = b$ alors $\lim_{x \rightarrow a, x \in A} \|f(x)\|_F = \|b\|_F$.
- 3) Si $\|f(x) - b\|_F \leq \varphi(x)$ pour tout $x \in A$ et si $\lim_{a,A} \varphi = 0$ alors $\lim_{a,A} f = b$.

Théorème. (Caractérisation de la notion de limite suivant un ensemble)

Soient $f : D \subset E \rightarrow F$, $A \subset D$, $a \in \bar{A}$, et $b \in F$.

- 1) $\lim_{a,A} f = b \Leftrightarrow \forall \varepsilon > 0, \exists \alpha > 0, \forall x \in A, \|x - a\|_E \leq \alpha \Rightarrow \|f(x) - b\|_F \leq \varepsilon$.
- 2) $\lim_{a,A} f = b \Leftrightarrow \forall V \in \mathcal{V}_F(b), \exists U \in \mathcal{V}_E(a), f(U \cap A) \subset V$.

Remarques :

- ✓ Lorsque $E = \mathbb{R}$ la partie 1 du théorème s'étend aux cas où $a = -\infty$ et $a = +\infty$:

$$\lim_{+\infty, A} f = b \Leftrightarrow \forall \varepsilon > 0, \exists P > 0, \forall x \in A, x \geq P \Rightarrow \|f(x) - b\|_F \leq \varepsilon.$$

$$\lim_{-\infty, A} f = b \Leftrightarrow \forall \varepsilon > 0, \exists P > 0, \forall x \in A, x \leq -P \Rightarrow \|f(x) - b\|_F \leq \varepsilon.$$

La partie 2 s'étend aux cas $a = -\infty$ et $a = +\infty$ en considérant des voisinages dans \mathbb{R} .

- ✓ Lorsque $F = \mathbb{R}$ la partie 1 du théorème s'étend aux cas $b = -\infty$ et $b = +\infty$:
- $$\lim_{a,A} f = +\infty \Leftrightarrow \forall P > 0, \exists \alpha > 0, \forall x \in A, \|x - a\|_E \leq \alpha \Rightarrow f(x) \geq P.$$
- $$\lim_{a,A} f = -\infty \Leftrightarrow \forall P < 0, \exists \alpha > 0, \forall x \in A, \|x - a\|_E \leq \alpha \Rightarrow f(x) \leq P.$$

La partie 2 s'étend aux cas $b = -\infty$ et $b = +\infty$ en considérant des voisinages dans $\overline{\mathbb{R}}$.

Théorème. Soient $f : D \subset E \rightarrow F$, $A \subset D$, $B \subset D$, $a \in \overline{A} \cap \overline{B}$ et $b \in F$.

- 1) Si $\lim_{a,B} f = b$ et si $A \subset B$ alors $\lim_{a,A} f = b$.
- 2) $\lim_{a,A \cup B} f = b \Leftrightarrow \lim_{a,A} f = b$ et $\lim_{a,B} f = b$.

Remarque :

Si $(E, \|\cdot\|) = (\mathbb{R}, |\cdot|)$ alors le théorème s'étend aux cas où $a = -\infty$ et $a = +\infty$ en considérant les adhérences dans $\overline{\mathbb{R}}$. Lorsque $F = \mathbb{R}$ le théorème s'étend aux cas $b = -\infty$ et $b = +\infty$.

Exemples :

- Pour tout $a \in \mathbb{R}$, $\lim_{a,\mathbb{Q}} 1_Q = 1$ et $\lim_{a,\mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}} 1_Q = 0$. 1_Q n'admet de limite dans $\overline{\mathbb{R}}$ en aucun point.
- Soient $f, g : [0, 2] \rightarrow \mathbb{R}$ définie par : $f(x) = 1$ pour $x \in [0, 2]$ et g coïncide avec f sauf en 1 où g vaut 2. $\lim_1 f$ existe dans \mathbb{R} et vaut 1 mais $\lim_1 g$ n'existe pas dans $\overline{\mathbb{R}}$. Par contre $\lim_{1,\infty} g = 1$.

3. Limite suivant un ensemble et opérations sur les fonctions

Théorème. Soient $f, g : D \subset E \rightarrow F$, $\alpha, \beta : D \subset E \rightarrow \mathbb{K}$, $A \subset D$ et $a \in \overline{A}$. Si f, g admettent une limite en a suivant A dans F et si α, β admettent une limite en a suivant A dans \mathbb{K} alors $\alpha f + \beta g$ admet une limite en a suivant A dans F et on a : $\lim_{a,A} (\alpha f + \beta g) = \left(\lim_{a,A} \alpha \right) \lim_{a,A} f + \left(\lim_{a,A} \beta \right) \lim_{a,A} g$.

Théorème. Soient $f : D \subset E \rightarrow F$, $A \subset D$, $a \in \overline{A}$ et $g : D' \subset F \rightarrow G$, $B \subset D'$ et $c \in G$.

Si $\lim_{a,A} f = b$, si $f(A) \subset B$ et si $\lim_{b,B} g = c$ alors $\lim_{a,A} g \circ f = c$.

4. Limite suivant un ensemble : deux situations fondamentales

4.1 Le cas d'une application à valeurs dans un espace vectoriel de dimension finie

On suppose que $\dim F < +\infty$ et on considère une base $B = (e_1, \dots, e_n)$ de F .

Soit $f : D \subset E \rightarrow F$ une application à valeurs dans F . Pour $i \in [1, n]$ on pose : $f_i = e_i^* \circ f$.

Si $x \in D$ alors $f_i(x)$ est la $i^{\text{ème}}$ coordonnée de $f(x)$ sur la base B et on a donc $f(x) = \sum_{i=1}^n f_i(x) e_i$.

L'application f_i est appelée $i^{\text{ème}}$ application coordonnée de f sur B . $f_i(g) = e_i^*(g)$

Proposition. On suppose que $\dim F < +\infty$ et on considère une base $B = (e_1, \dots, e_n)$ de F .

Soient $f : D \subset E \rightarrow F$ une application, $A \subset D$, $a \in \overline{A}$ et $b \in F$.

On note f_i la $i^{\text{ème}}$ application coordonnée de f sur la base B . Pour $x \in D$ on a donc

$$f(x) = \sum_{i=1}^n f_i(x) e_i. \text{ Dans ces conditions : } \lim_{a,A} f = b \Leftrightarrow \forall i \in [1, n], \lim_{a,A} f_i = e_i^*(b).$$

Proposition. Soit $M : D \subset E \rightarrow M_{np}(\mathbb{K})$ une application qui à un vecteur x de E associe la matrice $M(x) = (m_{ij}(x))$ de $M_{np}(\mathbb{K})$. On considère $A \subset D$, $a \in \overline{A}$ et $B = (b_{ij}) \in M_{np}(\mathbb{K})$.

$$\lim_{x \rightarrow a, x \in A} M(x) = B \Leftrightarrow \forall (i,j) \in [1, n] \times [1, p], \lim_{x \rightarrow a, x \in A} m_{ij}(x) = b_{ij}.$$

4.2 Le cas d'une application à valeurs dans un produit

Soient $(F_1, \|\cdot\|_{F_1}), \dots, (F_n, \|\cdot\|_{F_n})$ des espaces vectoriels normés et $f : D \subset E \rightarrow F_1 \times \dots \times F_n$.

Pour $i \in [1, n]$ on note π_i l'application de $F_1 \times \dots \times F_n$ dans F_i définie par : $\pi_i(y_1, \dots, y_n) = y_i$.

L'application $f_i = \pi_i \circ f$ est une application de E dans F_i et $\forall x \in E, f(x) = (f_1(x), \dots, f_n(x))$.

On note $f = (f_1, \dots, f_n)$ et on dit que f_i est la $i^{\text{ème}}$ application composante de l'application f .

Théorème. Soient $A \subset D$, $a \in \overline{A}$ et $b = (b_1, \dots, b_n) \in F_1 \times \dots \times F_n$.

On munit $F = F_1 \times \dots \times F_n$ de sa structure d'espace vectoriel produit.

Dans ces conditions : $\lim_{a,A} f = b \Leftrightarrow \forall i \in [1, n], \lim_{a,A} f_i = b_i$.

5. Une extension

Définition. Soit $D \subset E$ vérifiant : $\exists R > 0, E \setminus \text{BO}(0_E, R) \subset D$.

Soient $f : D \subset E \rightarrow F$ et $b \in F$.

On dit que $f(x)$ tend vers b lorsque $\|x\|$ tend vers $+\infty$ si et seulement si : pour toute suite (a_n) d'éléments de D qui vérifie $\lim_{n \rightarrow +\infty} \|a_n\| = +\infty$, la suite $f(a_n)$ tend vers b dans $(F, \|\cdot\|_F)$.

Proposition. Soit $D \subset E$ vérifiant : $\exists R > 0$, $E \setminus BO(0_E, R) \subset D$.

Soient $f, g : D \subset E \rightarrow F$, $\alpha, \beta : D \subset E \rightarrow \mathbb{K}$ et $(b, b') \in F^2$.

1) Si $f(x)$ tend vers b et b' lorsque $\|x\|$ tend vers $+\infty$ alors $b = b'$.

Pour exprimer que $f(x)$ tend vers b lorsque $\|x\|$ tend vers $+\infty$ on note $\lim_{\|x\| \rightarrow +\infty} f(x) = b$.

2) $\lim_{\|x\| \rightarrow +\infty} f(x) = b$ si et seulement si :

$$\forall \varepsilon > 0, \exists M > 0, \forall x \in D, \|x\| \geq M \Rightarrow \|f(x) - b\|_F \leq \varepsilon.$$

3) si $\alpha(x), \beta(x)$ admettent une limite dans \mathbb{K} lorsque $\|x\| \rightarrow +\infty$ et si $f(x), g(x)$ admettent une limite dans F lorsque $\|x\| \rightarrow +\infty$ alors $(\alpha f + \beta g)(x)$ admet une limite dans F lorsque $\|x\| \rightarrow +\infty$ et $\lim_{\|x\| \rightarrow +\infty} (\alpha f + \beta g)(x) = \lim_{\|x\| \rightarrow +\infty} \alpha(x) \lim_{\|x\| \rightarrow +\infty} f(x) + \lim_{\|x\| \rightarrow +\infty} \beta(x) \lim_{\|x\| \rightarrow +\infty} g(x)$.

4) Les résultats obtenus dans le paragraphe 4 pour les applications à valeurs dans un espace de dimension finie et pour les applications à valeurs dans un produit se transposent immédiatement.

Notion de limite pour les fonctions de E dans K

Soit $(E, \|\cdot\|_E)$ un espace vectoriel normé.

Tout ce qui a été vu pour les fonctions de E dans F, où $(F, \|\cdot\|_F)$ est un espace vectoriel normé, s'applique intégralement. On s'intéresse ici aux propriétés supplémentaires vérifiées par les fonctions de E dans K puis par les fonctions de E dans R et enfin par les fonctions de R dans R.

1. Fonctions de E dans K : propriétés algébriques supplémentaires

Théorème. Soient $\varphi, \psi : D \subset E \rightarrow K$, $A \subset D$ et $a \in \bar{A}$. On suppose que les applications à valeurs scalaires φ et ψ admettent une limite en a suivant A dans K. Dans ces conditions :

$\varphi\psi$ admet une limite en a suivant A et $\lim_{a,A} \varphi\psi = \left(\lim_{a,A} \varphi \right) \times \left(\lim_{a,A} \psi \right)$. Si de plus ψ ne s'annule pas

sur A et si $\lim_{a,A} \psi \neq 0$ alors $\frac{\varphi}{\psi}$ admet une limite en a suivant A et $\lim_{a,A} \frac{\varphi}{\psi} = \frac{\lim_{a,A} \varphi}{\lim_{a,A} \psi}$.

2. Fonctions de E dans R : limite suivant un ensemble et inégalités

Théorème 1. (Passage à la limite)

Soient $\varphi, \psi : D \subset E \rightarrow R$, $A \subset D$ et $a \in \bar{A}$. Si les fonctions φ et ψ admettent une limite en a suivant A et si de plus $\varphi(x) \leq \psi(x)$ pour tout $x \in A$ alors $\lim_{a,A} \varphi \leq \lim_{a,A} \psi$.

Théorème 2. (Encadrement)

Soient $\varphi, \omega, \psi : D \subset E \rightarrow R$, $A \subset D$ et $a \in \bar{A}$. Si les fonctions φ et ψ admettent la même limite b en a suivant A et si de plus $\varphi(x) \leq \omega(x) \leq \psi(x)$ pour tout $x \in A$ alors ω admet une limite en a suivant A et $\lim_{a,A} \omega = b$.

Remarque : Lorsque l'on utilise le théorème 1, on dit que l'on « passe à la limite » dans l'inégalité. Pour ce faire, il est vital de s'assurer que les limites mises en jeu existent bien. Le passage à la limite (sous réserve d'existence) dans une inégalité ne conserve pas les inégalités strictes.

Le théorème 2 n'est pas de même nature que le théorème 1 car il assure l'existence d'une limite.

3. Fonctions de R dans R : théorème de la limite monotone (Mpsi)

On considère ici des fonctions définies sur un intervalle I de R et à valeurs réelles.

Théorème. Soient I un intervalle de R et $\varphi : I \rightarrow R$ une application. L'adhérence de I est de la forme $[\alpha, \beta]$ avec $(\alpha, \beta) \in \overline{R^2}$. Si φ est monotone sur I alors $\lim_{\alpha^+} \varphi$ et $\lim_{\beta^-} \varphi$ existent dans $R \cup \{-\infty, +\infty\}$ et φ admet une limite finie à droite et à gauche en tout point $a \in \underline{I}$.

Théorème 1. Soient I un intervalle de R et $\varphi : I \rightarrow R$ croissante sur I.

L'adhérence de I est de la forme $[\alpha, \beta]$ avec $(\alpha, \beta) \in \overline{R^2}$.

1) φ admet une limite finie à droite et à gauche en tout point $a \in \underline{I}$ et on a :

$$\lim_{a^-} \varphi \leq \varphi(a) \leq \lim_{a^+} \varphi, \quad \lim_{a^-} \varphi = \sup_{I \cap [-\infty, a[} \varphi \text{ et } \lim_{a^+} \varphi = \inf_{I \cap]a, +\infty[} \varphi.$$

2) φ admet une limite à droite dans \overline{R} au point α .

Si φ est minorée sur I alors $\lim_{\alpha^+} \varphi = \inf_{I \cap]\alpha, +\infty[} \varphi$. et sinon $\lim_{\alpha^+} \varphi = -\infty$.

3) φ admet une limite à gauche dans \overline{R} au point β .

Si φ est majorée sur I alors $\lim_{\beta^-} \varphi = \sup_{I \cap]-\infty, \beta[} \varphi$ et sinon $\lim_{\beta^-} \varphi = +\infty$.

Théorème 2. Soient I un intervalle de R et $\varphi : I \rightarrow R$ décroissante sur I.

L'adhérence de I est de la forme $[\alpha, \beta]$ avec $(\alpha, \beta) \in \overline{R^2}$.

1) φ admet une limite finie à droite et à gauche en tout point $a \in \underline{I}$ et on a :

$$\lim_{a^+} \varphi \leq \varphi(a) \leq \lim_{a^-} \varphi, \quad \lim_{a^+} \varphi = \inf_{I \cap]-\infty, a[} \varphi \text{ et } \lim_{a^-} \varphi = \sup_{I \cap]a, +\infty[} \varphi.$$

2) φ admet une limite à droite dans \overline{R} au point α .

Si φ est majorée sur I alors $\lim_{\alpha^+} \varphi = \sup_{I \cap]\alpha, +\infty[} \varphi$ et sinon $\lim_{\alpha^+} \varphi = +\infty$.

3) φ admet une limite à gauche dans \overline{R} au point β .

Si φ est minorée sur I alors $\lim_{\beta^-} \varphi = \inf_{I \cap]-\infty, \beta[} \varphi$ et sinon $\lim_{\beta^-} \varphi = -\infty$.

Remarque : Le résultat contenu dans les théorèmes 1 et 2 ainsi que dans le théorème qui les précède est connu sous le nom de théorème de la limite monotone. Grossso modo il garantit l'existence dans \overline{R} d'une limite à droite et d'une limite à gauche pour une application monotone. Il précise de plus les conditions dans lesquelles ces limites sont finies.

Continuité des fonctions de E dans F

Soient $(E, \|\cdot\|_E)$, $(F, \|\cdot\|_F)$ et $(G, \|\cdot\|_G)$ des \mathbb{K} -espaces vectoriels normés.

1. Applications continues

1.1 Continuité en un point

Définition. Soient $f : D \subset E \rightarrow F$ une application de D dans F et $a \in D$.

On dit que f est continue au point a si et seulement si pour toute suite (x_n) d'éléments de D qui tend vers a la suite $(f(x_n))$ tend vers $f(a)$.

Autrement dit : l'application f est continue au point a si et seulement si $\lim_a f = f(a)$.

Remarques

- ✓ Tout comme la notion de limite, la notion de continuité dépend des normes considérées sur E et F . Si E et F sont de dimension finie alors la notion de continuité est indépendante des normes considérées sur E et sur F . S'agissant du concept de continuité, il n'est pas utile, lorsque l'on travaille en dimension finie, de préciser les normes que l'on considère.
- ✓ Pour parler de la continuité éventuelle de f au point a , f doit être définie au point a . Si f admet une limite en a suivant D alors cette limite vaut $f(a)$ et f est alors continue en a . Ainsi : f est continue au point a si et seulement si f admet une limite en a suivant D .
- ✓ Soit $(x_n) \in D^N$ tel que $\lim x_n = a$. Si f est continue au point a alors $\lim f(x_n) = f(\lim x_n)$. La continuité de f au point a permet de permute les symboles \lim et f .
- ✓ L'application caractéristique de \mathbb{Q} n'est continue en aucun point de \mathbb{R} .

Théorème. Soient $f : D \subset E \rightarrow F$ et $a \in D$. Les assertions suivantes sont équivalentes :

- 1) f est continue au point a .
- 2) $\forall \epsilon > 0, \exists \alpha > 0, \forall x \in D, \|x - a\|_E \leq \alpha \Rightarrow \|f(x) - f(a)\|_F \leq \epsilon$.
- 3) $\forall V \in \mathcal{V}_F(f(a)), \exists U \in \mathcal{V}_E(a), f(U \cap D) \subset V$.

1.2 Continuité sur une partie

Définition. Soient $f : D \subset E \rightarrow F$ une application de D dans F et $A \subset D$.

On dit que f est continue sur A si et seulement si f est continue en tout point de A .

On note $C^0(D, F)$ l'ensemble des applications de D dans F qui sont continues sur D .

Proposition. Soient $f : D \subset E \rightarrow F$ une application de D dans F et $A \subset D$.

- 1) Si f est continue sur A alors $f|_A$ est continue sur A . La réciproque est fausse.
- 2) Si $f|_A$ est continue sur A et si A est un ouvert alors f est continue sur A .

Remarque :

La restriction de 1_Q à \mathbb{Q} est continue sur \mathbb{Q} mais 1_Q n'est pas continue en aucun point de \mathbb{Q} .

Théorème. Soit $f : D \subset E \rightarrow F$ une application continue sur D .

- 1) L'image réciproque par f de tout ouvert de F est un ouvert de D .
- 2) L'image réciproque par f de tout fermé de F est un fermé de D .

Corollaire. Si $f : E \rightarrow F$ est continue sur E alors l'image réciproque par f de tout ouvert (resp de tout fermé) de F est un ouvert (resp un fermé) de E .

Théorème. Si $f, g : D \subset E \rightarrow F$ sont continues sur D , coïncident sur $A \subset D$ et si A est dense dans D alors $f = g$.

2. Continuité et opérations sur les fonctions

Proposition. Soient $f, g : D \subset E \rightarrow F$ des applications à valeurs vectorielles, $\alpha, \beta : D \subset E \rightarrow \mathbb{K}$ des applications à valeurs scalaires, $a \in D$ et $A \subset D$.

- 1) Si f, g et α, β sont continues au point a alors $\alpha f + \beta g$ est continue au point a .
- 2) Si f, g et α, β sont continues sur A alors $\alpha f + \beta g$ est continue sur A .

Corollaire. Soient $f, g : D \subset E \rightarrow F$, $(\alpha, \beta) \in \mathbb{K}^2$, $a \in D$ et $A \subset D$.

- 1) Si f, g et α, β sont continues au point a alors $\alpha f + \beta g$ est continue au point a .
- 2) Si f, g et α, β sont continues sur A alors $\alpha f + \beta g$ est continue sur A .

Remarque : Si D est une partie de E alors $C^0(D, F)$ est un \mathbb{K} -espace vectoriel.

Théorème. Soient $f : D \subset E \rightarrow F$, $g : D' \subset F \rightarrow G$ telles que $f(D) \subset D'$, $a \in D$ et $A \subset D$.

- 1) Si f est continue en a et si g est continue en $f(a)$ alors $g \circ f$ est continue au point a .
- 2) Si f est continue sur A et si g est continue sur $f(A)$ alors $g \circ f$ est continue sur A .

Définition (HP). Soient A une partie de E , B une partie de F et $f : A \rightarrow B$ une application.

On dit que f est un homéomorphisme de A sur B si et seulement si f vérifie les conditions

- 1) f est une bijection de A sur B .
- 2) f est continue sur A et f^{-1} est continue sur B .

Remarque : Il existe des applications bijectives continues dont la réciproque n'est pas continue.

On considère $f :]-\pi, \pi] \rightarrow \mathbb{U}$ définie par : $f(t) = e^{it}$.

f est une bijection de $]-\pi, \pi]$ sur \mathbb{U} , f est continue sur \mathbb{U} et f^{-1} n'est pas continue sur $]-\pi, \pi]$.

3. Continuité : deux situations fondamentales

Proposition. (Applications à valeurs dans un espace vectoriel de dimension finie)

On suppose que $\dim F < +\infty$ et on considère une base $B = (e_1, \dots, e_n)$ de F . Soient $f : D \subset E \rightarrow F$ une application, $A \subset D$ et $a \in A$. On note f_i la $i^{\text{ème}}$ application coordonnée de f sur la base B . On a donc $f(x) = \sum_{i=1}^n f_i(x)e_i$ pour tout $x \in D$. Dans ces conditions :

- 1) f est continue au point $a \Leftrightarrow \forall i \in [1, n], f_i$ est continue au point a .
- 2) f est continue sur $A \Leftrightarrow \forall i \in [1, n], f_i$ est continue sur A .

Corollaire. Soient $f : D \subset E \rightarrow \mathbb{C}$ une application à valeurs complexes et $A \subset D$.

- 1) f est continue sur A si et seulement si $\operatorname{Re} f$ et $\operatorname{Im} f$ sont continues sur A .
- 2) Si f est continue sur A alors \bar{f} est continue sur A .

Proposition. (Applications à valeurs dans un produit)

Soient $(F_1, \| \cdot \|_{F_1}), \dots, (F_n, \| \cdot \|_{F_n})$ des espaces normés, $f : D \subset E \rightarrow F_1 \times \dots \times F_n$, $a \in D$ et $A \subset D$.

On note f_i la $i^{\text{ème}}$ application composante de l'application f . On a donc : $f = (f_1, \dots, f_n)$.

- 1) f est continue au point $a \Leftrightarrow f_i$ est continue au point a pour tout $i \in [1, n]$.
- 2) f est continue sur $A \Leftrightarrow f_i$ est continue sur A pour tout $i \in [1, n]$.

4. Applications lipschitziennes

Définition. Soient $f : D \subset E \rightarrow F$ une application de D dans F .

On dit que f est lipschitzienne ssi : $\exists k \in \mathbb{R}^+ \mid \forall (x, y) \in D^2, \|f(x) - f(y)\|_F \leq k \|x - y\|_E$. (*)

On dit que f est contractante ssi : $\exists k \in [0, 1[\mid \forall (x, y) \in D^2, \|f(x) - f(y)\|_F \leq k \|x - y\|_E$.

Remarque : Lorsque f vérifie (*) on dit que l'application f est k -lipschitzienne.

La notion d'application lipschitzienne dépend des normes considérées sur E et F .

Proposition. Soient $f, g : D \subset E \rightarrow F$ et $(\alpha, \beta) \in \mathbb{K}^2$.

- 1) Si f est lipschitzienne alors f est continue sur D .
- 2) Si f et g sont lipschitziennes alors $\alpha f + \beta g$ est lipschitzienne.

Proposition. Soient $f : D \subset E \rightarrow F$ et $g : D' \subset F \rightarrow G$ telles que $f(D) \subset D'$.

Si f est lipschitzienne et si g est lipschitzienne alors $g \circ f$ est lipschitzienne.

Exemples

- La norme $\| \cdot \|_E : E \rightarrow \mathbb{R}$ est 1-lipschitzienne. L'addition $+ : E \times E \rightarrow E$ est 2-lipschitzienne.
- Si A est une partie non vide de E alors $(x \mapsto d(x, A))$ est 1-lipschitzienne.
- Les applications \cos , \sin et $(t \mapsto e^{it})$ sont 1-lipschitziennes.
- $\sqrt{\cdot}$ n'est pas lipschitzienne mais vérifie : $\forall (x, y) \in \mathbb{R}^+, |\sqrt{x} - \sqrt{y}| \leq \sqrt{|x - y|}$. $\therefore \sqrt{\cdot}$ est $\frac{1}{2}$ Höldérienne

5. Applications uniformément continues

Höldérienne \Rightarrow uniformément continue

Proposition. L'application $f : D \subset E \rightarrow F$ est continue sur D si et seulement si :

$$\forall \varepsilon > 0, \forall y \in D, \exists \alpha > 0, \forall x \in D, \|x - y\|_E \leq \alpha \Rightarrow \|f(x) - f(y)\|_F \leq \varepsilon.$$

Remarque : Le réel strictement positif α dépend de ε mais aussi de y .

Définition. L'application $f : D \subset E \rightarrow F$ est dite uniformément continue si et seulement si :

$$\forall \varepsilon > 0, \exists \alpha > 0, \forall (x, y) \in D^2, \|x - y\|_E \leq \alpha \Rightarrow \|f(x) - f(y)\|_F \leq \varepsilon.$$

Remarque : Dans la définition de l'uniforme continuité le réel strictement positif α dépend de ε mais ne dépend plus de y . ε étant fixé, c'est le même α qui sert pour tous les y . La notion de continuité est une notion locale. La notion d'uniforme continuité est une notion globale.

Proposition. Soit $f : D \subset E \rightarrow F$ une application de D dans F .

- 1) Si f est lipschitzienne alors f est uniformément continue.
- 2) Si f est uniformément continue alors f est continue sur D .

Théorème. Soit $f : D \subset E \rightarrow F$ une application de D dans F .

L'application f est uniformément continue si et seulement si pour tout couple $((x_n), (y_n))$ de suites d'éléments de D vérifiant $\lim(x_n - y_n) = 0_E$ on a $\lim(f(x_n) - f(y_n)) = 0_F$.

Remarques :

- ✓ Soit f l'application de $[1, +\infty[$ dans \mathbb{R} définie par $f(x) = x^2$. L'application f est continue sur $[1, +\infty[$ mais n'est pas uniformément continue.
- ✓ $\sqrt{}$ est uniformément continue sur $[0, +\infty[$ mais n'est pas lipschitzienne.

6. Continuité des applications linéaires, multilinéaires et polynomiale

6.1 Applications linéaires continues

Théorème. Soit $u : E \rightarrow F$ une application linéaire.

u est continue sur E si et seulement si : $\exists k \in \mathbb{R}^+ \mid \forall x \in E, \|u(x)\|_F \leq k \|x\|_E$.

Théorème. Si $\dim E < +\infty$ alors toute application linéaire de E dans F est continue sur E .

6.2 Continuité des applications multilinéaires en dimension finie

Définition. Une application $B : E \times F \rightarrow G$ est dite bilinéaire si et seulement si :

- 1) Pour tout $x \in E$, l'application $B(x, \cdot)$ est linéaire.
- 2) Pour tout $y \in F$, l'application $B(\cdot, y)$ est linéaire.

Définition. Soient E_1, \dots, E_p des \mathbb{K} -espaces vectoriels et $f : E_1 \times \dots \times E_p \rightarrow F$ une application.

On dit que f est p -linéaire si et seulement si pour tout entier $j \in [1, p]$ et pour tout $p-1$ u-plet $(x_1, \dots, x_{j-1}, x_{j+1}, \dots, x_p) \in E_1 \times \dots \times E_{j-1} \times E_{j+1} \times \dots \times E_p$, $f(x_1, \dots, x_{j-1}, \cdot, x_{j+1}, \dots, x_p)$ est linéaire.

Théorème. Si $\dim E < +\infty$ et $\dim F < +\infty$ et si $B : E \times F \rightarrow G$ est une application bilinéaire

alors B est continue sur $E \times F$ et : $\exists k \in \mathbb{R}^+, \forall (x, y) \in E^2 \mid \|B(x, y)\|_G \leq k \|x\|_E \|y\|_F$.

Théorème. Si E_1, \dots, E_p sont des \mathbb{K} -espaces vectoriels de dimension finie et si $f : E_1 \times \dots \times E_p \rightarrow F$ est une application p -linéaire alors f est continue sur $E_1 \times \dots \times E_p$ et il existe $k \in \mathbb{R}^+$ tel que : $\forall (x_1, \dots, x_p) \in E_1 \times \dots \times E_p \mid \|f(x_1, \dots, x_p)\|_F \leq k \|x_1\|_{E_1} \dots \|x_p\|_{E_p}$.

6.3 Continuité des fonctions polynômes en dimension finie

Définition. On suppose $\dim E < +\infty$ et on considère une base $B = (e_1, \dots, e_p)$ de E . On dit que $P : E \rightarrow \mathbb{K}$ est une fonction polynôme relativement à B si et seulement si il existe des entiers naturels n_1, \dots, n_p et une famille $(a_{i_1, \dots, i_p})_{(i_1, \dots, i_p) \in [0, n_1] \times \dots \times [0, n_p]}$ de scalaires tels que pour tout vecteur

$$x = \sum_{j=1}^p x_j e_j \text{ de } E \text{ on ait : } P(x) = \sum_{(i_1, \dots, i_p) \in [0, n_1] \times \dots \times [0, n_p]} a_{i_1, \dots, i_p} x_1^{i_1} \dots x_p^{i_p}.$$

Théorème. Si $\dim E < +\infty$ et si B est une base de E alors toute fonction polynôme relativement à B est continue sur E .

7. Pour aller plus loin (HP)

7.1 Morphismes de groupes continus de $(\mathbb{R}, +)$ dans $(F, +)$

Théorème.

- 1) Si $f : \mathbb{R} \rightarrow F$ est continue sur \mathbb{R} et vérifie $f(s+t) = f(s) + f(t)$ pour tout $(s, t) \in \mathbb{R}^2$ alors il existe $a \in F$ tel que $\forall t \in \mathbb{R}, f(t) = ta$.
- 2) Si $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ est continue sur \mathbb{R} et vérifie $f(s+t) = f(s) + f(t)$ pour tout $(s, t) \in \mathbb{R}^2$ alors il existe $a \in \mathbb{R}$ tel que $f = a \text{Id}_{\mathbb{R}}$.

7.2 Continuité dans $M_n(\mathbb{K})$

Théorème.

- 1) La trace et la transposition sont des applications continues sur $M_n(\mathbb{K})$.
- 2) Le produit matriciel est une application continue sur $M_n(\mathbb{K}) \times M_n(\mathbb{K})$.
- 3) Le déterminant est une application continue sur $M_n(\mathbb{K})$.
- 4) L'inverse est une application continue sur $GL_n(\mathbb{K})$.

Proposition. Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$. Si la suite (A^k) converge vers M dans $M_n(\mathbb{K})$ alors $M^2 = M$.

Théorème.—

- 1) $GL_n(\mathbb{K})$ est un ouvert dense de $M_n(\mathbb{K})$.
- 2) $SL_n(\mathbb{K})$ est un fermé d'intérieur vide de $M_n(\mathbb{K})$.
- 3) $O_n(\mathbb{R})$ est un fermé borné de $M_n(\mathbb{R})$.
- 4) L'ensemble des matrices nilpotentes de $M_n(\mathbb{K})$ est d'intérieur vide.

7.3 Norme subordonnée d'une application linéaire continue

L'ensemble $L_c(E, F)$ des applications linéaires continues de E dans F est un \mathbb{K} -espace vectoriel. On suppose que $E \neq \{0_E\}$.

Pour $u \in L_c(E, F)$ on pose : $\|u\| = \sup_{x \in E \setminus \{0_E\}} \frac{\|u(x)\|_F}{\|x\|_E}$.

Théorème.— L'application $\|\cdot\| : L_c(E, F) \rightarrow \mathbb{R}^+$ est une norme sur $L_c(E, F)$. Elle est appelée norme de $L_c(E, F)$ subordonnée aux normes $\|\cdot\|_E$ et $\|\cdot\|_F$. $(L_c(E, F), \|\cdot\|)$ est un espace vectoriel normé.

Proposition.— Soit u une application linéaire continue de E dans F .

$$\forall x \in E, \|u(x)\|_F \leq \|u\| \times \|x\|_E.$$

Proposition.— Soit u une application linéaire continue de E dans F .

- 1) Si il existe $k \in \mathbb{R}^+$ tel que $\|u(x)\|_F \leq k\|x\|_E$ pour tout $x \in E$ alors $\|u\| \leq k$.
- 2) $\|u\| = \sup_{x \in BF(0_E, 1)} \|u(x)\|_F = \sup_{x \in S(0_E, 1)} \|u(x)\|_F$.

Proposition.— Si $u \in L_c(E, F)$ et $v \in L_c(F, G)$ alors $v \circ u \in L_c(E, G)$ et $\|v \circ u\| \leq \|v\| \times \|u\|$.

7.4 La série géométrique dans $L(E)$

Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie.

Définition.— Une norme N sur $L(E)$ qui vérifie $N(Id_E) = 1$ et $N(u \circ v) \leq N(u)N(v)$ pour tout $(u, v) \in L(E)^2$ est appelée une norme d'algèbre sur $L(E)$.

Théorème.— Soit $\|\cdot\|$ une norme sur E . Pour $a \in L(E)$ on pose : $\|a\| = \sup_{x \in E \setminus \{0_E\}} \frac{\|a(x)\|}{\|x\|}$.

$\|\cdot\|$ est une norme d'algèbre sur $L(E)$.

Théorème.— (Série géométrique dans $L(E)$)

Si N est une norme d'algèbre sur $L(E)$ et si $u \in L(E)$ vérifie $N(u) < 1$ alors $Id_E - u$ est bijective, la série $\sum u^k$ est absolument convergente et $(Id_E - u)^{-1} = \sum_{n=0}^{+\infty} u^n$.

7.5 La série géométrique dans $M_n(\mathbb{K})$

Définition.— Une norme N sur $M_n(\mathbb{K})$ qui vérifie $N(I_n) = 1$ et $N(AB) \leq N(A)N(B)$ pour tout $(A, B) \in M_n(\mathbb{K})^2$ est appelée une norme d'algèbre sur $M_n(\mathbb{K})$.

Théorème.— Soit $\|\cdot\|$ une norme sur $M_{n,1}(\mathbb{K})$.

Pour $A \in M_n(\mathbb{K})$ on pose : $\|A\| = \sup_{x \in M_{n,1}(\mathbb{K}) \setminus \{0\}} \frac{\|Ax\|}{\|x\|}$.

$\|\cdot\|$ est une norme d'algèbre sur $M_n(\mathbb{K})$.

Théorème.— (Série géométrique dans $M_n(\mathbb{K})$)

Si N est une norme d'algèbre sur $M_n(\mathbb{K})$ et si $A \in M_n(\mathbb{K})$ vérifie $N(A) < 1$ alors $I_n - A$ est inversible, la série $\sum A^k$ est absolument convergente et $(I_n - A)^{-1} = \sum_{k=0}^{+\infty} A^k$.

Continuité des fonctions de E dans \mathbb{K}

Tout ce qui a été vu pour les fonctions de E dans F, où $(E, \|\cdot\|_E)$ et $(F, \|\cdot\|_F)$ sont des espaces vectoriels normés, s'applique intégralement. Nous nous intéressons ici aux propriétés supplémentaires vérifiées par les fonctions de E dans \mathbb{K} puis par les fonctions de E dans \mathbb{R} et enfin par les fonctions de \mathbb{R} dans \mathbb{R} .

1. Fonctions de E dans \mathbb{K} : des propriétés supplémentaires

Soit $(E, \|\cdot\|_E)$ un espace vectoriel normé.

Proposition.- Soient $\varphi, \psi : D \subset E \rightarrow \mathbb{K}$, $A \subset D$ $a \in D$ et $A \subset D$.

1) Si φ et ψ sont continues au point a alors $\varphi\psi$ est continue au point a .

Si φ et ψ sont continues sur A alors $\varphi\psi$ est continue sur A .

2) On suppose que ψ ne s'annule pas sur D . Si φ et ψ sont continues au point a alors $\frac{\varphi}{\psi}$ est continue au point a . Si φ et ψ sont continues sur A alors $\frac{\varphi}{\psi}$ est continue sur A .

Proposition.- $C^0(D, \mathbb{K})$ est une \mathbb{K} -algèbre.

2. Le cas des fonctions de \mathbb{R}^p dans \mathbb{R}

Définition.- On dit que $P : \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}$ est une fonction polynôme si et seulement si il existe des entiers naturels n_1, \dots, n_p et une famille $(a_{i_1 \dots i_p})_{(i_1, \dots, i_p) \in [0, n_1] \times \dots \times [0, n_p]}$ de réels tels que pour tout

$(x_1, \dots, x_p) \in \mathbb{R}^p$, $P(x_1, \dots, x_p) = \sum_{(i_1, \dots, i_p) \in [0, n_1] \times \dots \times [0, n_p]} a_{i_1 \dots i_p} x_1^{i_1} \dots x_p^{i_p}$. On dit que $F : D \subset \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}$

est une fonction rationnelle si et seulement si il existe deux fonctions polynômes P et Q sur \mathbb{R}^p

telles que : $F(x_1, \dots, x_p) = \frac{P(x_1, \dots, x_p)}{Q(x_1, \dots, x_p)}$ pour tout $(x_1, \dots, x_p) \in D$.

Proposition.-

- 1) Pour tout $j \in [1, p]$, $p_j : \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}$ définie par $p_j(x_1, \dots, x_p) = x_j$ est continue sur \mathbb{R}^p .
- 2) Toute fonction polynôme est continue sur \mathbb{R}^p .
- 3) Toute fonction rationnelle est continue sur son ensemble de définition.

3. Le cas des fonctions définies à l'aide d'une intégrale à paramètre

Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie,

On considère une partie A de E et un intervalle I de \mathbb{R} d'intérieur non vide.

On considère $f : A \times I \rightarrow \mathbb{K}$ une application de $A \times I$ dans \mathbb{K} .

Pour $x \in A$ on note $f(x, \cdot)$ l'application de I dans \mathbb{K} définie par : $f(x, \cdot)(t) = f(x, t)$.

Pour $t \in I$ on note $f(\cdot, t)$ l'application de A dans \mathbb{K} définie par : $f(\cdot, t)(x) = f(x, t)$.

Si pour tout $x \in A$ l'application $f(x, \cdot)$ est intégrable sur I alors on dispose de l'application $F : A \rightarrow \mathbb{K}$ définie par : $F(x) = \int_I f(x, t) dt$.

Théorème 1.- Soit $f : A \times I \rightarrow \mathbb{K}$ telle que $f(x, \cdot) \in L^1(I, \mathbb{K})$ pour tout $x \in A$.

On dispose donc de l'application $F : A \rightarrow \mathbb{K}$ définie par : $F(x) = \int_I f(x, t) dt$. Si :

- ✓ pour tout $t \in I$, $f(\cdot, t)$ est continue sur A
 - ✓ il existe $\varphi \in L^1(I, \mathbb{R}^+)$ telle que $\forall x \in A, \forall t \in I, |f(x, t)| \leq \varphi(t)$
- alors F est continue sur A .

Remarque : La seconde hypothèse est vitale. Elle est appelée hypothèse de domination.

Théorème 2.- Soit $f : A \times I \rightarrow \mathbb{K}$ telle que $f(x, \cdot) \in L^1(I, \mathbb{K})$ pour tout $x \in A$.

On dispose donc de l'application $F : A \rightarrow \mathbb{K}$ définie par : $F(x) = \int_I f(x, t) dt$. Si :

- pour tout $t \in I$, $f(\cdot, t)$ est continue sur A
- pour tout $a \in A$, il existe un voisinage V_a de a dans A et $\varphi_a \in L^1(I, \mathbb{R}^+)$ tels que :

$$\forall x \in V_a, \forall t \in I, |f(x, t)| \leq \varphi_a(t)$$

alors F est continue sur A .

4. Fonctions de \mathbb{R} dans \mathbb{R} : des propriétés fondamentales (Mpsi)

Théorème.— L'image d'un intervalle par une application continue est un intervalle.

Corollaire.— (Théorème des valeurs intermédiaires)

Soient I un intervalle de \mathbb{R} et $\varphi : I \rightarrow \mathbb{R}$ continue sur I .

- 4) Si φ prend les valeurs x et y alors φ prend toutes les valeurs comprises entre x et y .
- 5) Si φ prend une valeur négative et une valeur positive alors φ s'annule au moins une fois.
- 6) Si φ ne s'annule pas sur I alors φ y est strictement de signe fixe.

Théorème.— L'image d'un segment par une application continue est un segment.

Corollaire.— Une application continue sur un segment y est bornée et y atteint ses bornes. Plus précisément : si $\varphi : [a, b] \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ est continue sur le segment $[a, b]$ alors φ est minorée et majorée sur $[a, b]$ et il existe $(c, d) \in [a, b]^2$ tel que $\inf_{t \in [a, b]} \varphi(t) = \varphi(c)$ et $\sup_{t \in [a, b]} \varphi(t) = \varphi(d)$.

Théorème.— Une application continue et injective sur un intervalle y est strictement monotone.

Théorème.— Si $\varphi : I \rightarrow \mathbb{R}$ est continue et strictement monotone sur l'intervalle I alors $J = \varphi(I)$ est un intervalle de \mathbb{R} et φ induit une bijection de I sur J . De plus : $\varphi^{-1} : J \rightarrow I$ est continue et strictement monotone sur J de même monotonie que φ .

Remarques

- ✓ L'assertion « φ induit une bijection de I sur J » signifie que $\tilde{\varphi} : I \rightarrow J$ définie par $\tilde{\varphi}(x) = \varphi(x)$ est une bijection de I sur J . Si $J \neq \mathbb{R}$ alors les applications φ et $\tilde{\varphi}$ sont différentes car elles n'ont pas le même ensemble d'arrivée. Dans la pratique $\tilde{\varphi}$ est notée φ , ce qui revient à considérer φ non pas comme une application de I dans \mathbb{R} , mais comme une application de I dans J .
- ✓ Si $\varphi : I \rightarrow \mathbb{R}$ est continue et strictement croissante sur I alors $\varphi(I)$ est un intervalle de \mathbb{R} et suivant que $I =]a, b[$, $[a, b[$, $]a, b]$ ou $[a, b]$ on a $\varphi(]a, b[) = \left[\lim_{a^+} \varphi, \lim_{b^-} \varphi \right]$, $\varphi([a, b[) = [\varphi(a), \lim_{b^-} \varphi]$, $f(]a, b]) = \left[\lim_{a^+} \varphi, \varphi(b) \right]$ et $\varphi([a, b]) = [\varphi(a), \varphi(b)]$. Si φ est continue et strictement décroissante sur I , c'est la même chose mais en intervertissant les bornes. Par exemple, $\varphi([a, b[) = \left[\lim_{b^-} \varphi, \varphi(a) \right]$.