#### Microcontroladores

- ATMEL (Arduino)
- Espressif
- RP2040



**Arduino UNO** 



ESP32



Raspberry Pi Pico

#### Sensores

- Recopilar datos del entorno
- Procesar información
- Determinar cómo actuar



**DHT11**Temperatura y humedad



**Micrófono** Sonido



**HC-SR04** Distancia



**MQ-5** Medidor de gas metano

#### Actuadores

- Relé
- Servomotor

### Periféricos

- Indicadores
- Pulsadores









### Gateway

- Raspberry Pi
- PC de escritorio



Raspberry Pi



**PC Servidor** 

• Circuitos integrados







#### ATMEL

- Gran variedad de microcontroladores de diferentes especificaciones
- Usado en placas oficiales de Arduino
- Diferentes placas de desarrollo orientadas a diferentes aplicaciones
- Módulos directamente compatibles

### Espressif

- Poca variedad de modelos (ESP8266, ESP32, ESP32-S, ESP32-C)
- WiFi y Bluetooth integrado
- Variedad de protocolos soportados de forma oficial (HTTP, MQTT, ...)
- Compatible con el ecosistema Arduino
- Compatible con el ecosistema MicroPython

#### RP2040

- Desarrollado por Raspberry Pi y pensado para trabajar en conjunto
- Único modelo, económico y mejores especificaciones en comparación a
   Arduino de similar tamaño
- Compatible con el ecosistema Arduino
- Compatible con el ecosistema MicroPython
- Desarrollo reciente pero prometedor

#### Arduino

- Ampliamente utilizado
- Ecosistema de periféricos y sensores
- Variada gama de microcontroladores (8 y 32 bits)
- Fácil de utilizar
- Lenguaje: C++

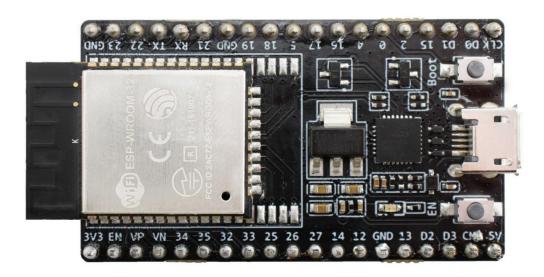
#### ESP-IDF

- Robusto y muy documentado
- No es directamente compatible con bibliotecas de Arduino
- Sólo dispositivos de Espressif
- Bajo nivel. Expone complejidades al programador
- Lenguaje: C/C++

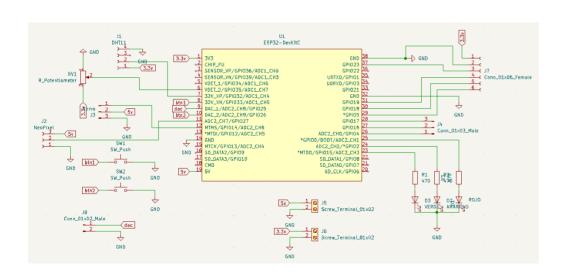
### MicroPython

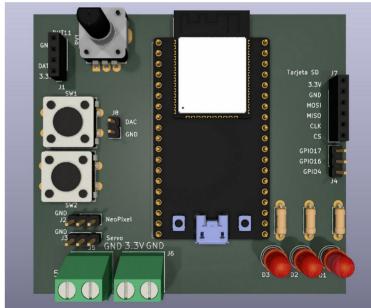
- Creciente popularidad y excelente documentación
- Fácilmente extendible y amplia biblioteca estándar
- Dispositivos modernos (ESP32, RP Pico, ...)
- Alto nivel e interpretado: no requiere compilar el código
- Lenguaje: Python

- Plataforma seleccionada:
  - ESP32 con MicroPython



#### Placa de desarrollo





#### Puertos relevantes

- LED verde: GPIO15
- LED amarillo: GPIO2
- LED rojo: GPIO0
- Botón superior: GPIO33
- Botón inferior: GPIO26

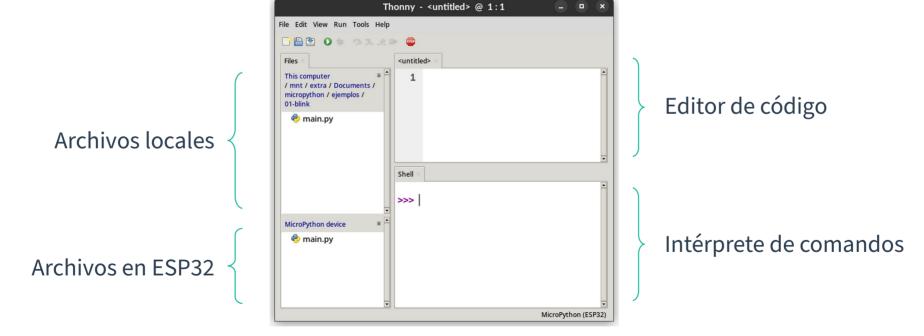
## • ¿Qué es?

- Implementación liviana y eficiente de Python 3
- Incluye parte de su biblioteca estándar
- Optimizado para microcontroladores

### Instalación

- <Video de instalación/demostración de instalación>

### Entorno Thonny



#### Módulos estándar

- machine: contiene funciones relacionadas con el hardware
  - Pin: permite controlar las entradas y salidas
- time: contiene funciones relacionadas con el control del tiempo
  - sleep: demora la ejecución un tiempo determinado
  - ticks\_ms: determina la cantidad de milisegundos desde el inicio del dispositivo

#### machine.Pin

- Parámetros:
  - Número de GPIO
  - Modo (Pin.IN para entrada, Pin.OUT para salida)
    - En caso de entrada, se puede configurar una resistencia de pull-up con Pin.PULL\_UP
  - Devuelve un objeto correspondiente al pin que se puede encender o apagar con los métodos .on() y .off()
  - También puede usarse el método .value() para leer el estado actual o asignarle un estado nuevo como por ejemplo .value(1)

## Ejemplo

```
shell >>> from machine import Pin
>>> from time import sleep
>>> led = Pin(0, Pin.OUT)
>>> while True:
    led.on()
    sleep(1)
    led.off()
    sleep(1)
MicroPython (ESP32)
```

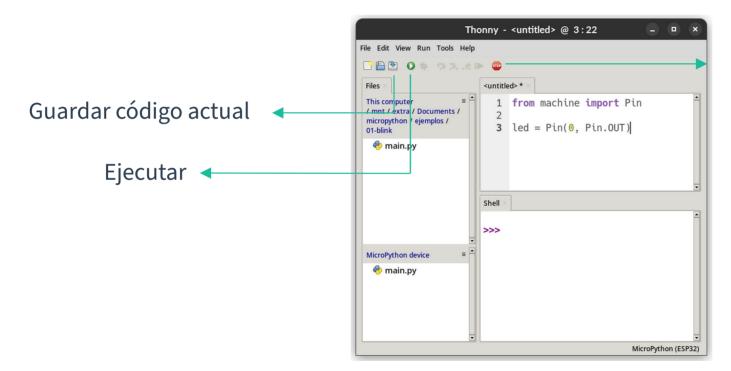
## • Ejercicio 1

Encender un LED según el estado de un botón. Si el botón no está pulsado, el
 LED debe estar apagado.

### • Solución

## • Ejercicio 2

- Incrementar un contador al pulsar un botón. Decrementarlo al pulsar el otro.
- Nota: usar el editor de código para hacer pruebas



Detener ejecución

## • Ejercicio 3

 Construir la secuencia de un semáforo avanzando cada estado al pulsar un botón