- .Microcontroladores
- **-ATMEL (Arduino)**
- -Espressif
- -RP2040



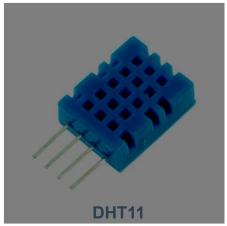






Raspberry Pi Pico

- .Sensores
- -Recopilar datos del entorno
- -Procesar información
- -Determinar cómo actuar



Temperatura y humedad





HC-SR04 Distancia

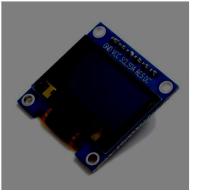


Medidor de gas metano

- .Actuadores
- -Relé
- -Servomotor

- .Periféricos
- -Indicadores
- -Pulsadores





Pantalla OLED



Servomotor

Matriz de botones

- .Gateway
- -Raspberry Pi
- -PC de escritorio



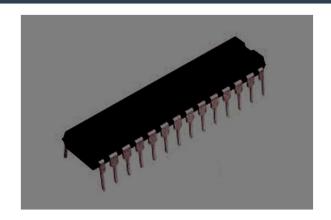
Raspberry Pi



PC Servidor

.Circuitos integrados

.Placas de desarrollo





.ATMEL

- -Gran variedad de microcontroladores de diferentes especificaciones
- -Usado en placas oficiales de Arduino
- **–Diferentes placas de desarrollo orientadas a diferentes aplicaciones**
- -Módulos directamente compatibles

- .Espressif
- -Poca variedad de modelos (ESP8266, ESP32, ESP32-S, ESP32-C)
- -WiFi y Bluetooth integrado
- -Variedad de protocolos soportados de forma oficial (HTTP, MQTT, ...)
- -Compatible con el ecosistema Arduino
- -Compatible con el ecosistema MicroPython

.RP2040

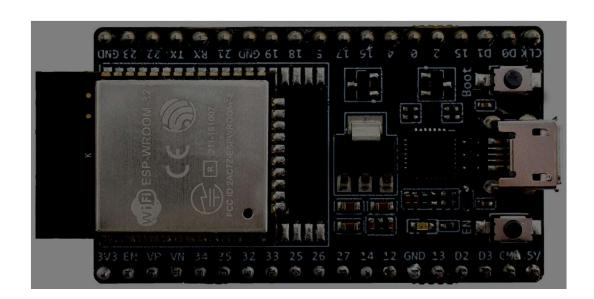
- Desarrollado por Raspberry Pi y pensado para trabajar en conjunto
- -Único modelo, económico y mejores especificaciones en comparación a Arduino de similar tamaño
- -Compatible con el ecosistema Arduino
- -Compatible con el ecosistema MicroPython
- Desarrollo reciente pero prometedor

- .Arduino
- -Ampliamente utilizado
- -Ecosistema de periféricos y sensores
- -Variada gama de microcontroladores (8 y 32 bits)
- -Fácil de utilizar
- -Lenguaje: C++

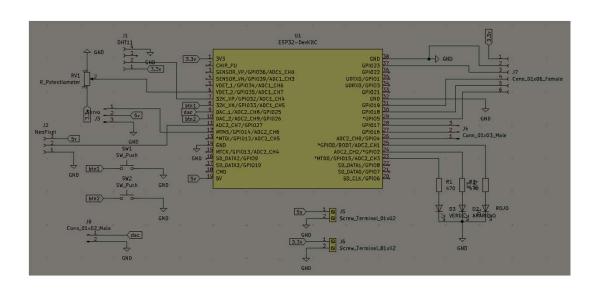
- .ESP-IDF
- Robusto y muy documentado
- -No es directamente compatible con bibliotecas de Arduino
- -Sólo dispositivos de Espressif
- -Bajo nivel. Expone complejidades al programador
- -Lenguaje: C/C++

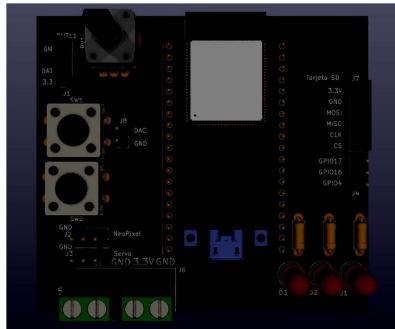
- **.**MicroPython
- -Creciente popularidad y excelente documentación
- -Fácilmente extendible y amplia biblioteca estándar
- -Dispositivos modernos (ESP32, RP Pico, ...)
- -Alto nivel e interpretado: no requiere compilar el código
- -Lenguaje: Python

- .Plataforma seleccionada:
- **–ESP32 con MicroPython**



.Placa de desarrollo





.Puertos relevantes

–LED verde: GPIO15

-LED amarillo: GPIO2

–LED rojo: GPIO0

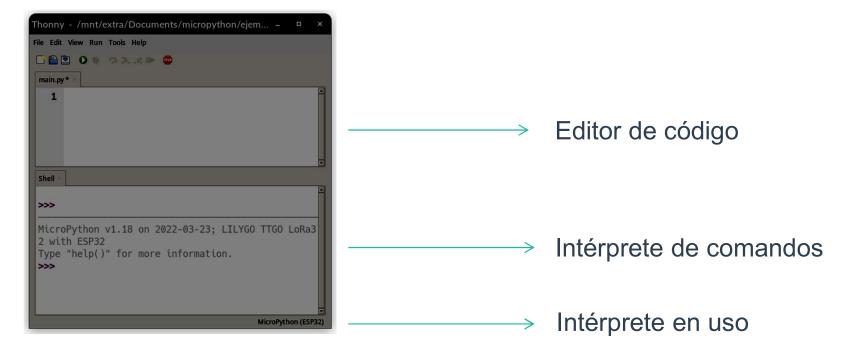
-Botón superior: GPIO33

-Botón inferior: GPIO26

- ¿Qué es?
- -Implementación liviana y eficiente de Python 3
- -Incluye parte de su biblioteca estándar
- -Optimizado para microcontroladores

- .Instalación
- -<Video de instalación/demostración de instalación>

.Entorno Thonny



- .Módulos estándar
- -machine: contiene funciones relacionadas con el hardware
- .Pin: permite controlar las entradas y salidas
- -time: contiene funciones relacionadas con el control del tiempo
- sleep: demora la ejecución un tiempo determinado
- .ticks_ms: determina la cantidad de milisegundos desde el inicio del dispositivo

- .machine.Pin
- -Parámetros:
- .Número de GPIO
- .Modo (Pin.IN para entrada, Pin.OUT para salida)
- **En caso de entrada, se puede configurar una resistencia de pull-up con Pin.PULL_UP**
- Devuelve un objeto correspondiente al pin que se puede encender o apagar con los métodos .on() y .off()
- ·También puede usarse el método .value() para leer el estado

.Ejemplo

```
shell ×

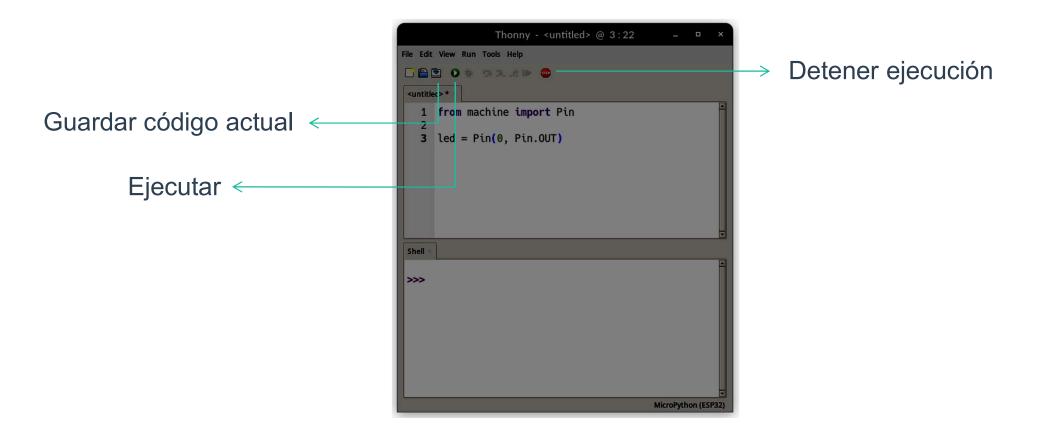
>>> from machine import Pin
>>> from time import sleep
>>> led = Pin(0, Pin.OUT)
>>> while True:
    led.on()
    sleep(1)
    led.off()
    sleep(1)
MicroPython (ESP32)
```

.Ejercicio 1

-Encender un LED según el estado de un botón. Si el botón no está pulsado, el LED debe estar apagado.

.Solución

- Ejercicio 2
- -Incrementar un contador al pulsar un botón. Decrementarlo al pulsar el otro.
- -Nota: usar el editor de código para hacer pruebas



- Ejercicio 3
- -Construir la secuencia de un semáforo avanzando cada estado al pulsar un botón