homework1

孙启尧

2018/9/16

0.1 说明

课后作业题目见课程主页上"Exercise book.pdf",不是课本后的每章习题!课程主页链接为staff.ustc.edu.cn/~sjue,相关课程通知也会发布在 QQ 群: 574543042

作业分值分布:证明题 (3,5) 每题 1.5 分,有多问的题目每问 0.5 分,单独 题目每题 1 分,书写规范性 0.5 分,共计 10 分。

0.2 第一题

标量场在该点处沿固定方向的导数是数值!。有两种理解:

1) 梯度在该方向上的投影:

2) 方向导数的方向余弦表示法:

$$\frac{\partial \varphi}{\partial \ell} = \frac{\partial \varphi}{\partial x} \cos \alpha + \frac{\partial \varphi}{\partial y} \cos \beta + \frac{\partial \varphi}{\partial z} \cos \gamma \tag{2}$$

其中 $\hat{\ell} = (\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma)$ 。

0.3 第二题

考察的是复合函数的梯度求解,由

$$\nabla f(r) = f'(r)(\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma)$$

$$= f'(r)(\frac{x}{r}, \frac{y}{r}, \frac{z}{r})$$

$$= \frac{f'(r)}{r}\vec{r}$$
(3)

故:

$$\nabla \ln r = \frac{\vec{r}}{r^2}$$

$$= \frac{\hat{r}}{r}$$
(4)

$$\nabla r^n = nr^{n-2}\vec{r}$$

$$= nr^{n-1}\hat{r}$$
(5)

0.4 第三题

从梯度定义出发,可以利用反证法,证明梯度在等值面上的分量必为 0, 并且梯度的方向是方向导数取最大值的方向,说明指向场增加的方向。 言之有理,让我理解即可。

0.5 第四题

三道关于复合函数梯度、散度、旋度的证明题。

1)
$$\frac{\partial}{\partial i}\varphi(f(\vec{r})) = \frac{\mathrm{d}\varphi}{\mathrm{d}f} \cdot \frac{\partial f}{\partial i}$$
 (6)

其中 $i = \{x, y, z\}$, 那么

$$\nabla \varphi(f(\vec{r})) = \frac{\mathrm{d}\varphi}{\mathrm{d}f} \left(\frac{\partial f}{\partial x} \hat{x} + \frac{\partial f}{\partial y} \hat{y} + \frac{\partial f}{\partial z} \hat{z} \right)$$

$$= \frac{\mathrm{d}\varphi}{\mathrm{d}f} \nabla f(\vec{r})$$
(7)

2)

$$\nabla \vec{A}(f(\vec{r})) = \left(\frac{\partial}{\partial x}\hat{x} + \frac{\partial}{\partial y}\hat{y} + \frac{\partial}{\partial z}\hat{z}\right) \cdot \vec{A}(f(\vec{r}))$$

$$= \frac{d\vec{A}}{df} \cdot \frac{\partial f}{\partial x}\hat{x} + \frac{d\vec{A}}{df} \cdot \frac{\partial f}{\partial y}\hat{y} + \frac{d\vec{A}}{df} \cdot \frac{\partial f}{\partial z}\hat{z}$$

$$= \frac{d\vec{A}}{df} \cdot \nabla f(\vec{r})$$
(8)

3)

$$\nabla \times \vec{A}(f(\vec{r})) = \begin{vmatrix} \hat{x} & \hat{y} & \hat{z} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ A_x & A_y & A_z \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} \hat{x} & \hat{y} & \hat{z} \\ \frac{d}{df} \frac{\partial f}{\partial x} & \frac{d}{df} \frac{\partial f}{\partial y} & \frac{d}{df} \frac{\partial f}{\partial z} \\ A_x & A_y & A_z \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} \hat{x} & \hat{y} & \hat{z} \\ \frac{\partial f}{\partial x} & \frac{\partial f}{\partial y} & \frac{\partial f}{\partial z} \\ \frac{dA_x}{df} & \frac{dA_y}{df} & \frac{dA_z}{df} \end{vmatrix}$$

$$= \nabla f \times \frac{d\vec{A}}{df}$$

$$= -\frac{d\vec{A}}{df} \times \nabla f$$

$$(9)$$

0.6 第五题

Stokes 定理的证明。建议从 PPT 涡量定义推导:

$$\Omega = \nabla \times \vec{A} \cdot \vec{n} = \lim_{\Delta S \to 0} \frac{\oint_{\ell} \vec{A} \cdot d\vec{\ell}}{\Delta S}$$
 (10)

那么当 $\Delta S \rightarrow 0$ 时有,

$$(\nabla \times \vec{A}) \cdot d\vec{S} = \oint_{\ell} \vec{A} \cdot d\vec{\ell}$$
 (11)

那么对整个待积分区域S的所有小面元求和,

$$\sum (\nabla \times \vec{A}) \cdot d\vec{S} = \sum \oint_{\ell} \vec{A} \cdot d\vec{\ell}$$
 (12)

均取逆时针方向为曲线积分的正向,区域内部的曲线积分因为方向相反,相 互抵消,最后只剩下区域边界的线积分,

$$\int_{S} (\nabla \times \vec{A}) \cdot d\vec{S} = \oint_{\ell} \vec{A} \cdot d\vec{\ell}$$
 (13)

得证。

0.7 第六题

关于 ∇ 算子的运用,不能改变 ∇ 算子对变量的作用性。

1)

$$\vec{A} \cdot \nabla = (A_x \hat{x} + A_y \hat{y} + A_z \hat{z}) \cdot (\frac{\partial}{\partial x} \hat{x} + \frac{\partial}{\partial y} \hat{y} + \frac{\partial}{\partial z} \hat{z})$$

$$= A_x \frac{\partial}{\partial x} + A_y \frac{\partial}{\partial y} + A_z \frac{\partial}{\partial z}$$
(14)

2)

$$(\vec{A} \cdot \nabla)\vec{B} = (A_x \frac{\partial}{\partial x} + A_y \frac{\partial}{\partial y} + A_z \frac{\partial}{\partial z})\vec{B}$$

$$= A_x \frac{\partial \vec{B}}{\partial x} + A_y \frac{\partial \vec{B}}{\partial y} + A_z \frac{\partial \vec{B}}{\partial z}$$
(15)

0.8 第七、八题

标量乘矢量的散度、旋度与矢量乘矢量的梯度的展开。采用分别视为常数的方法。对第一问和第二问可以将 \(\nabla\) 算子在直角坐标系展开来做,此处不再写出证明。这里以第八题为例展示一下运算过程。

$$\nabla(\vec{A} \cdot \vec{B}) = \nabla(\vec{A}_c \cdot \vec{B}) + \nabla(\vec{B}_c \cdot \vec{A})$$

$$= \vec{A}_c \times (\nabla \times \vec{B}) + (\nabla \cdot \vec{A}_c)\vec{B} + \vec{B}_c \times (\nabla \times \vec{A}) + (\nabla \cdot \vec{B}_c)\vec{A} \quad (16)$$

$$= \vec{A} \times (\nabla \times \vec{B}) + (\vec{A} \cdot \nabla)\vec{B} + \vec{B} \times (\nabla \times \vec{A}) + (\vec{B} \cdot \nabla)\vec{A}$$