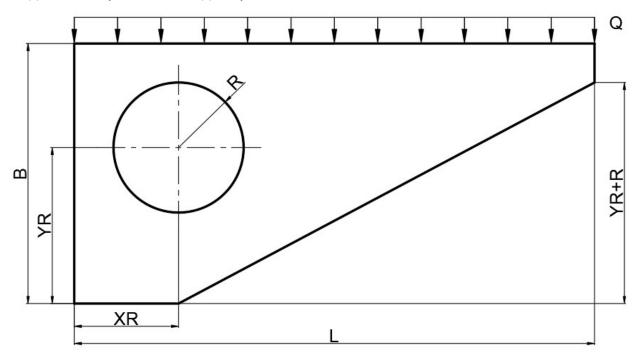
Лабораторные работы №5-7 «Плоские и объемные конструкции»

Задача №1 (плоская задача)



Параметры задачи:

L = 400 mm, B = 200 mm, XR = 80 mm, YR = 120 mm, R = 50 mm.

 $E = 0.72 \cdot 10^5 \text{ M}\Pi \text{a}, MU = 0.25, Q = 10 \text{ H/mm}$

Этапы решения задачи и команды им соответствующие

1. Начало программы

FINISH

/CLEAR

Данный набор команд очищает текущий сеанс (удаляет все созданные геометрические и конечно-элементые объекты, параметры, настройки и т.д.

2. Задание параметров:

L = 400

3. Выбор конечного элемента:

Элемент Plane182 (или 8 узловой Plane183)

ET, ITYPE, Plane182

Где ІТҮРЕ - номер конечного элемента в таблице элементов.

Команда входа в preprocessor: /PREP7

По умолчанию элемент Plane182 является элементом plane stress (плоское напряженное состояние). Для того, чтобы элемент решал осесимметричную задачу, команда должна иметь дополнительный параметр:

ET, ITYPE, Plane182,,,1

Для плоско-деформированного состояния (расчет толстостенных цилиндров – осевая деформация постоянная величина - Generalized plane strain):

ET, ITYPE, Plane182,,,5

4. Свойства материала:

MP, LAB, MAT, CO

Где LAB - маркер, указывающий какая мех. хар-ка задается МАТ - номер материала в таблице моделей материала СО - величина механической характеристики

Для линейного, упругого, изотропного материала LAB:

Mодуль упругости: LAB = EX

Коэффициент Пуассона: LAB = PRXY

Например: МР, ЕХ, 1, Е

5. Создание точек геометрической модели:

K, NPT, X, Y, Z

Где NPT – номер точки, X, Y, Z – координаты X, Y, Z в текущей системе координат Например: K, 1, 0, 0, 0

6. Создание линий

L, P1, P2

Где Р1, Р2 — номера точек, через которые проходит линия.

Hanpuмер: L, 1, 2

7. Построение площади по линиям

AL, L1, L2, L3, L4, L5, L6, L7, L8, L9, L10

Где L1, L2,...L10 – номера линий, ограничивающих площадь.

8. Создание прямоугольной площади

BLC4, XCORNER, YCORNER, WIDTH, HEIGHT

Где XCORNER, YCORNER — координаты нижнего левого угла прямоугольника, WIDTH, HEIGHT — ширина и высота прямоугольника.

Например: BLC4, 0, 0, L, B

9. Создание круглой площади

CYL4, XCENTER, YCENTER, RAD

Где XCENTER, YCENTER – координаты центра круга, RAD – радиус круга.

Hanpuмep: CYL4, XR, YR, R

10. Процедура вычитания площадей

ASBA, NA1, NA2

Где NA1— номер площади, из которой вычитают, NA2— номер площади, которую вычитают.

Например: ASBA, 1, 2

11. Вспомогательные операции – отображение номеров у точек, линий, площадей

/PNUM,KP,1

/PNUM,LINE,1

/PNUM,AREA,1

12. Вспомогательные операции - показ на экране точек, линий площадей:

KPLOT

LPLOT

APLOT

13. Операция разделения площади по линии

ASBL, NA, NL

Где NA – номер площади, которую делят, NL – линия, которой делят.

Hanpuмер: ASBL, 3, 9

14. Операция удаления площади

ADELE, NA, --, --, KSWP

Где NA — номер площади, которую удаляют, KSWP — параметр, который указывает удаляется ли только площадь, или еще и объекты из которых она состоит (точки и линии). KSWP=0 — удаляется только площадь, KSWP=1 — удаляется площадь вместе с линиями и точками.

Hanpuмер: ADELE,1, , ,1

15. Задание атрибутов будущих конечных элементов:

AATT, MAT, --, TYPE

Где ТҮРЕ, MAT, – номера типа элемента и материала создаваемого конечного элемента

Например: ААТТ, 1, , 1

16. Задание размеров конечных элементов:

AESIZE, ANUM, SIZE,

Где ANUM – номер площади, которую разбивают на конечные элементы, SIZE – размеры конечных элементов (квадраты со стороной SIZE).

Hanpuмep: AESIZE, ALL, B/40

17. Разбиение площади на элементы:

AMESH, ANUM

Где ANUM – номер площади, которую разбивают на конечные элементы.

Hanpumep: AMESH, ALL

Для того, чтобы создавать регулярную конечно-элементную сетку требуется добавить команду:

MSHKEY, 1

18. Закрепление линий:

DL, LINE,--, Lab, Value

Где LINE — номер линии, Lab — маркер, указывающий какое из перемещений задается, где VALUE — значение перемещения

Hanpuмер: DL, 4, ,*ALL*, 0

19. Приложение давления:

SFL, Line, Lab, VAL

Line – номер линии, Lab – маркер, указывающий какая нагрузка приложена (в задаче механики принимает значение PRES), VAL – значение давления

SFL,3,PRES,Q

Следующие команды отображают давление в виде стрелок, приложенных к конечным элементам:

SBCTRAN

/PSF,PRES,NORM,2

GPLOT

20. Запуск программы на счет:

SOLVE

21. Просмотр результатов

Команда входа в general postprocessor:

/POST1

Построение полей эквивалентных напряжений:

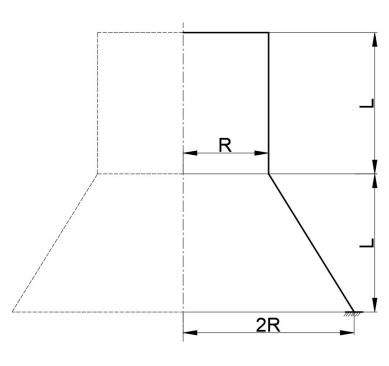
PLESOL, S, EQV

Просмотр точности решения:

PLESOL, SDSG

Задача №2 (осесимметричная оболочка вращения)

Условие задачи:



Параметры задачи:

 $E = 2 \cdot 10^{11} \text{ Ha}, MU = 0.3.$

R=80e-3 M, L=80e-3 M, h=2e-3 M,

Сосуд наполнен жидкостью (Ro = 1000 кг/м^3)

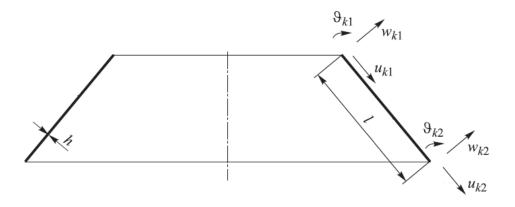
1. Выбор конечного элемента:

Элемент **SHELL208**

ET, ITYPE, SHELL208

Где ІТҮРЕ - номер конечного элемента в таблице элементов.

Команда входа в preprocessor: /PREP7



2. Задание толщины оболочки

SECTYPE, SECID, TYPE

SECDATA, VAL

Где SECID - номер поперечного сечения в таблице сечений, ТҮРЕ - тип элемента для которого создается сечение (для оболочечного конечного элемента ТҮРЕ = SHELL), VAL – толщина оболочки.

Hanpuмep: SECTYPE, 1, SHELL

SECDATA, H

3. Нагружение давлением:

SFL, Line, Lab, VAL

Где Line — номер линии, Lab — маркер, который в задачах механики принимает значение PRES, VAL — величина давления.

Следующие команды отображают давление в виде стрелок, приложенных к конечным элементам:

SBCTRAN

/PSF,PRES,NORM,2

GPLOT

4. Приложение давления жидкости (давления, величина которого зависит от координаты У оболочки:

**DIM*,*P*,*TABLE*,*2*,*1*,*1*,*Y*

P(1,0) = 0

P(2,0) = 2*L

P(1,1) = 9.8*1000*2*L

P(2,1) = 0

SFL,ALL,PRES,%P%

Набор команд справедлив для системы координат, в которой K,1,2*R,0,0

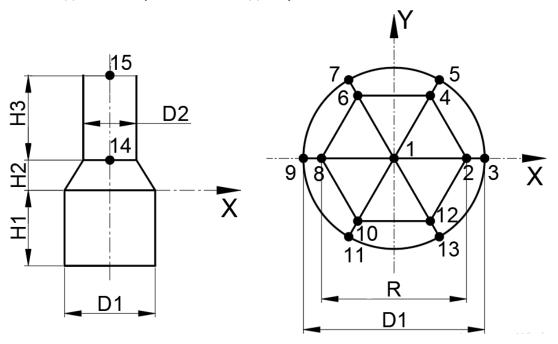
5. Отображение конструкции в 3D:

/EXPAND,36,AXIS,,,10 - изображает конструкцию полностью /EXPAND,27,AXIS,,,10 - изображает ¾ конструкции и т.д.

6. Просмотр результатов - эпюра изгибающих моментов:

ETABLE,M_I ,SMISC, 4
ETABLE,M_J ,SMISC, 5
PLLS, M_I, M_J

Задача №3 (объемная задача)



Размеры: D1 = 30 мм, D2 = 17.6 мм, R = 24 мм.

Размеры: H1 = 25 мм, H2 = 10 мм, H3 = 40 мм.

Модуль упругости $E = 2 \cdot 10^5 \, \text{МПа}$, коэффициент Пуассона MU = 0.3.

Решение задачи

1. Параметры задачи:

2. Выбор конечного элемента:

Элемент **SOLID185 – 8 узловой параллелепипед**

Элемент **SOLID186 – 20 узловой параллелепипед**

Элемент **SOLID285 – 4 узловой тетрайдер**

Элемент **SOLID187 – 10 тетрайдер**

ET, ITYPE, Ename

Где ITYPE – номер конечного элемента в списке элементов, Ename – название элемента согласно номенклатуре элементов в ANSYS. Для рассматриваемой задачи команда имеет вид:

ET, 1, SOLID185

3. Свойства материала:

MP, LAB, MAT, CO

Где LAB – маркер, указывающий какая механическая характеристика задается MAT – номер материала в списке моделей материала, C0 – величина механической характеристики. Для рассматриваемой задачи набор команд имеет вид:

MP, EX, 1, E

MP, PRXY, 1, MU

4. Построение точек по координатам:

K, NPT, X, Y, Z

 Γ де NPT – номер точки, X,Y,Z – соответствующие координаты точки по осям X,Y,Z.

Hanpuмер: K, 2, R1/2, 0, 0

5. Цилиндрическая система координат:

CSYS,1

6. Копирование точек:

KGEN, ITIME, NP, , DX, DY, DZ

Где ITIME – число копий точки, NP – номер копируемой точки, DX, DY, DZ – расстояния по осям X,Y,Z соответственно на которые копируется точка. Для рассматриваемой задачи:

KGEN,2,2, , ,0,60,0

KGEN,2,3, , ,0,60,0

7. Декартовая система координат:

CSYS,0

8. Построение прямых линий:

L, P1, P2

 Γ де P1, P2 –номера точек, по которым строится линия.

Hanpuмер: L, 1, 2

9. Построение дуг окружностей по 2м точкам и радиусу:

LARC, P1, P2, PC, RAD

Где P1, P2 — номера точек, через которые проходит дуга, PC — номер ориентационной точки, RAD — радиус дуги. Для рассматриваемой задачи:

LARC, 4, 5, 1, D1/2

10. Построение площади по линиям:

AL, L1, L2, L3, L4, L5, L6, L7, L8, L9, L10

Где L1, L2,...L10 – номера линий, ограничивающих площадь.

11. Копирование площадей: **Preprocessor** -> **Modeling** -> **Copy** -> **Areas**

AGEN, ITIME, NA, , , DX, DY, DZ

Где ITIME — число копий площади, NA — номер копируемой площади, DX, DY, DZ — расстояния по осям X,Y,Z соответственно на которые копируется площадь. Для рассматриваемой задачи:

AGEN, 6, ALL, , , 0, 60, 0

12. Слияние двойных элементов:

NUMMRG, ALL

13. Перенумерация:

NUMCMP, ALL

14. Протяжка площадей по координатам:

VEXT, NA, , , DX, DY, DZ, RX, RY, RZ

Где NA — номер площади, которую будем протягивать, DX,DY,DZ — расстояния вдоль глобальных осей X,Y,Z при протягивании, RX,RY,RZ — параметры, отвечающие за размеры геометрических объектов после протяжки (показывают отношение размеров объекта после протягивания к размерам исходного объекта).

15. Протяжка площади вдоль линии:

VDRAG, NA1, NA2, NA3, NA4, NA5, NA6, NLP1, NLP2, NLP3, NLP4, NLP5, NLP6

Где NA1-NA6 — номера протягиваемых площадей, NLP1- NLP6 — номера линий вдоль которых площади протягиваются.

16. Настройка сетки и разбиение К.Э.:

AESIZE, ANUM, SIZE

Где ANUM – номер площади, SIZE – размер стороны конечного элемента. Для рассматриваемой задачи:

AESIZE, ALL, D2/5

MSHAPE, KEY1, 3D

MSHKEY, KEY2

VMESH, NV1

Где KEY1 — параметр, указывающий какой тип элементов используется для создания 3D сетки (KEY1=0 — параллелепипеды, KEY1=1 — тетраэдры), KEY2 — параметр, указывающий тип конечно-элементной сетки (KEY2=0 для свободной сетки и KEY2=1 для регулярной сетки), NV1 — номер объема, разбиваемого на конечные элементы. Для рассматриваемой задачи:

MSHAPE, 0, 3D

MSHKEY, 1 VMESH, ALL

17. Закрепление площадей:

DA, AREA, Lab, VALUE

Где AREA — номер закрепляемой площади, Lab — маркер, указывающий какое из перемещений задается, VALUE — значение перемещения. Маркер Lab для элемента SOLID185 может принимать одно из следующих значений:

UX, UY, UZ – перемещение вдоль глобальной оси X, Y, Z соответственно; ALL – перемещения вдоль трех глобальных осей X, Y, Z.