

基础概念

讲师: 汪洋









# 目录

1

Pod 概念

2

网络通讯方式





1

### Pod 概念



- ◆ 自主式 Pod
- ◆ 控制器管理的 Pod



- \* ReplicationController & ReplicaSet & Deployment
  - > HPA (HorizontalPodAutoScale)
- \* StatefullSet
- \* DaemonSet
- \* Job, Cronjob





ReplicationController 用来确保容器应用的副本数始终保持在用户定义的副本数,即如果有容器异常退出,会自动创建新的 Pod 来替代;而如果异常多出来的容器也会自动回收。在新版本的 Kubernetes 中建议使用 ReplicaSet 来取代 ReplicationControlle

ReplicaSet 跟 ReplicationController 没有本质的不同,只是名字不一样,并且 ReplicaSet 支持集合式的 selector

虽然 ReplicaSet 可以独立使用,但一般还是建议使用 Deployment 来自动管理 ReplicaSet ,这样就无需担心跟其他机制的不兼容问题(比如 ReplicaSet 不支持 rolling-update 但 Deployment 支持)

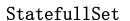
Deployment 为 Pod 和 ReplicaSet 提供了一个<u>声明式定义</u>(declarative) 方法,用来替代以前的 ReplicationController 来方便的管理应用。典型的应用场景包括:

- \* 定义 Deployment 来创建 Pod 和 ReplicaSet
- \* 滚动升级和回滚应用
- \* 扩容和缩容
- \* 暂停和继续 Deployment





Horizontal Pod Autoscaling 仅适用于 Deployment 和 ReplicaSet ,在 V1 版本中仅支持根据 Pod 的 CPU 利用率扩所容,在 vlalpha 版本中,支持根据内存和用户自定义的 metric 扩缩容





StatefulSet 是为了解决有状态服务的问题(对应 Deployments 和 ReplicaSets 是为无状态服务而设计),其应用场景包括:

- \* 稳定的持久化存储,即 Pod 重新调度后还是能访问到相同的持久化数据,基于 PVC 来实现
- \* 稳定的网络标志,即 Pod 重新调度后其 PodName 和 HostName 不变,基于 Headless Service (即没有 Cluster IP 的 Service )来实现
- \* 有序部署,有序扩展,即 Pod 是有顺序的,在部署或者扩展的时候要依据定义的顺序依次依次进行(即从 0 到 N-1,在下一个 Pod 运行之前所有之前的 Pod 必须都是 Running 和 Ready 状态),基于 init containers 来实现
  - \* 有序收缩, 有序删除(即从 N-1 到 0)





DaemonSet 确保全部(或者一些) Node 上运行一个 Pod 的副本。当有 Node 加入集群时,也会为他们新增一个 Pod 。当有 Node 从集群移除时,这些 Pod 也会被回收。删除 DaemonSet 将会删除它创建的所有 Pod

使用 DaemonSet 的一些典型用法:

- \* 运行集群存储 daemon,例如在每个 Node 上运行 glusterd、ceph。
- \* 在每个 Node 上运行日志收集 daemon,例如fluentd、logstash。
- \* 在每个 Node 上运行监控 daemon,例如 Prometheus Node Exporter

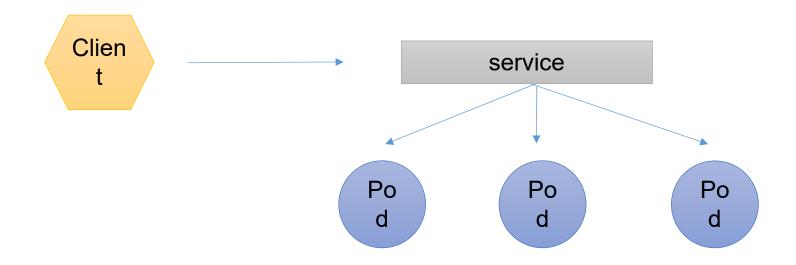


Job 负责批处理任务,即仅执行一次的任务,它保证批处理任务的一个或多个 Pod 成功结束

Cron Job 管理基于时间的 Job, 即:

- \* 在给定时间点只运行一次
- \* 周期性地在给定时间点运行





让天下没有难学的技术





2

### 网络通讯方式



Kubernetes 的网络模型假定了所有 Pod 都在一个可以直接连通的扁平的网络空间中,这在 GCE (Google Compute Engine) 里面是现成的网络模型,Kubernetes 假定这个网络已经存在。 而在私有云里搭建 Kubernetes 集群,就不能假定这个网络已经存在了。我们需要自己实现这个网络假设,将不同节点上的 Docker 容器之间的互相访问先打通,然后运行 Kubernetes



同一个 Pod 内的多个容器之间: lo

各 Pod 之间的通讯: Overlay Network

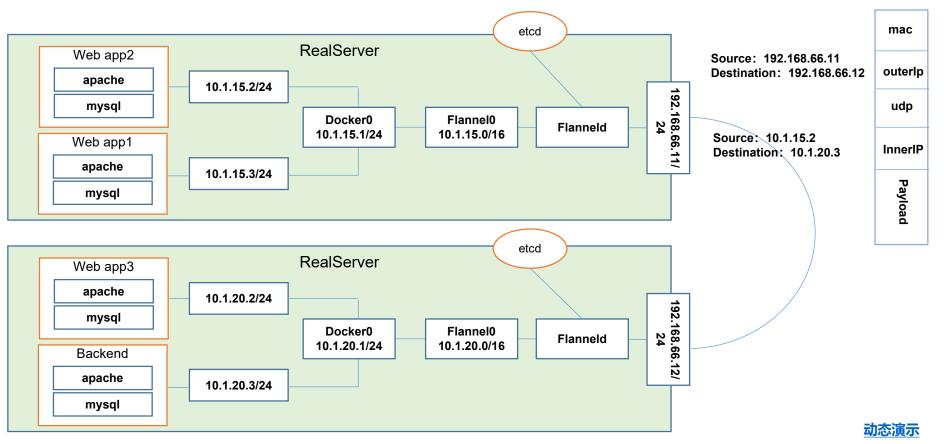
Pod 与 Service 之间的通讯: 各节点的 Iptables 规则



Flannel 是 CoreOS 团队针对 Kubernetes 设计的一个网络规划服务,简单来说,它的功能是让集群中的不同节点主机创建的 Docker 容器都具有全集群唯一的虚拟IP地址。而且它还能在这些 IP 地址之间建立一个覆盖网络(Overlay Network),通过这个覆盖网络,将数据包原封不动地传递到目标容器内







让天下没有难学的技术





### ETCD 之 Flannel 提供说明:

- > 存储管理 Flannel 可分配的 IP 地址段资源
- > 监控 ETCD 中每个 Pod 的实际地址,并在内存中建立维护 Pod 节点路由表



同一个 Pod 内部通讯: 同一个 Pod 共享同一个网络命名空间,共享同一个 Linux 协议栈

#### Pod1 至 Pod2

> Pod1 与 Pod2 不在同一台主机,Pod的地址是与docker0在同一个网段的,但docker0网段与宿主机网卡是两个完全不同的IP网段,并且不同Node之间的通信只能通过宿主机的物理网卡进行。将Pod的IP和所在Node的IP关联起来,通过这个关联让Pod可以互相访问

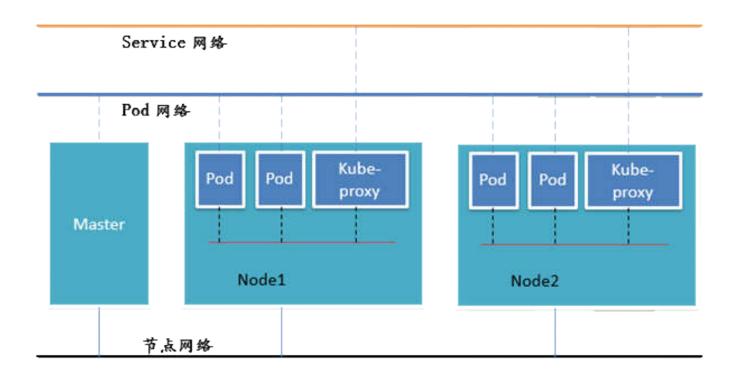
> Pod1 与 Pod2 在同一台机器,由 DockerO 网桥直接转发请求至 Pod2,不需要经过 Flannel <u>演示</u>

Pod 至 Service 的网络: 目前基于性能考虑,全部为 iptables 维护和转发

Pod 到外网: Pod 向外网发送请求,查找路由表,转发数据包到宿主机的网卡,宿主网卡完成路由选择后,iptables执行Masquerade,把源 IP 更改为宿主网卡的 IP,然后向外网服务器发送请求

外网访问 Pod: Service







## 附页





命令式编程:它侧重于如何实现程序,就像我们刚接触编程的时候那样,我们需要把程序的实现过程按照逻辑结果一步步写下来

声明式编程:它侧重于定义想要什么,然后告诉计算机/引擎,让他帮你去实现





