1认识复杂度和简单排序算法

1.1 常数操作

与数据量的大小无关

int a = arr[i]; 计算一个偏移量即可,属于常数操作

list.get(i); 链表需要一个一个遍历,一个一个跳,不是常数操作

加减乘除是常数操作

1.2 选择排序

1.2.1 原理

0~N-1,找到最小值的索引,值放到 0 位置上;

1~N-1,找到最小值的索引,值放到1位置上;

• • • • • •

1.2.2 时间复杂度(常数操作数量的指标)

看: N+(N-1)+(N-2)+······

比: N+(N-1)+(N-2)+······

换: N

常数操作次数 $= aN^2 + bN + c$, 不要低阶项, 不要系数

 $O(N^2)$

1.2.3 评价算法好坏

先看时间复杂度,当时间复杂度相同时,再分析实际运行时间(如加减乘除与位运算或与异或),以此比较出常数项时间

1.2.4 代码

1.2.5 额外空间复杂度

额外空间复杂度 O(1)——只需要几个额外变量 若是需要额外数组,且大小与原数组相同,则为 O(N)

1.3 冒泡排序

1.3.1 原理

每次都从 0 位置开始,相邻谁大谁右移,第一轮搞定 N-1 位置上的数,第二轮搞定 N-2 位置上的数

1.3.2 时间复杂度

 $O(N^2)$

1.3.3 额外空间复杂度

O(1)

1.3.4 代码

1.4 异或^

1.4.1 基本原理

两个数异或,相同为0不同为1。或者理解为无进位相加。

- (1) $0 ^ N = N$
- (2) $N ^ N = 0$
- (3) 满足交换律和结合律
- (4) 一堆数异或, 只跟数量有关, 与顺序无关

1.4.2 swap (数组中前提: i、j是内存的两块不同位置)

```
int a = \mathbb{P};
```

```
int b = \mathbb{Z};

a = a \wedge b; a = \mathbb{P} \wedge \mathbb{Z}; b = \mathbb{Z};

b = a \wedge b; a = \mathbb{P} \wedge \mathbb{Z}; b = \mathbb{P} \wedge \mathbb{Z} \wedge \mathbb{Z} = \mathbb{P};

a = a \wedge b; a = \mathbb{P} \wedge \mathbb{Z} \wedge \mathbb{P} = \mathbb{Z}; b = \mathbb{P};
```

1.5 异或面试题

1.5.1 问题描述

- 一个数组内全是 int, 只有一种数出现了奇数次, 其他出现了偶数次
- (1) 如何找到出现奇数次的数?
- (2) 如果两种数出现了奇数次,其他偶数次,如何找出这两个数?

1.5.2 第一问解

准备一个 eor = 0,把数组内的每一个数都异或一遍,得到的结果即为出现奇数次的数。

```
void printOddTimesNum1(int* arr, int len)
{
    int eor = 0;
    for (int i = 0; i < len; i++)
    {
        eor ^= arr[i];
    }
    cout << eor << endl;
}</pre>
```

注:无进位相加。每一位的值由所有数该位上的1的个数决定。

1.5.3 第二问解

先准备一个 eor, 把数组所有数都异或一遍, 最终 eor = $a \wedge b$ 由于 $a \neq b$, 那么 eor $\neq 0$, 说明 eor 的某一位不等于 0, 即 eor 的某一位是 1 假设第八位是 1, 说明 $a \wedge b$ 的第八位不同, 一个是 1 一个是 0 准备一个新的 eor', 把所有第八位是 1 的数异或一遍, 就可以得到 a 或者 b

再用 eor'异或 eor,得到另一个数

```
      出现偶数次的 other1
      出现偶数次的 other2

      a 和 b 不在同一个集合内,假设 a 在这
      b

      eor'异或第八位是 1 的所有数 eor'= a; eor'^ eor = b; 第八位是 1
      第八位是 0
```

```
找到最右侧的 1, eor & (~eor + 1)
eor 1010111100
~eor 0101000011
~eor + 1 0101000100
eor & (~eor + 1) 0000000100
找这一位上全是 1 的数, arr[i] & onlyOne == 1
   一个数"与"上000000100,想得到1,那么这个数的右边第三位上一定是
1,这样通过遍历就找出了所有这一位上是1的数。
void printOddTimesNum2(int* arr, int len)
   int eor = 0;
   for (int i = 0; i < len; i++)
      eor ^= arr[i];
   //此时eor = a^b
   //eor != 0
   //eor必有一个位置上是1
   //我们选最右侧的1
   int rightOne = eor & (\simeor + 1);
   int onlyOne = 0; //eor'
   for (int i = 0; i < len; i++)
      if ((arr[i] & rightOne) == 1) //这一位是1的数
      {
```

1.6 插入排序

1.6.1 原理(斗地主抓牌)

0~0 有序

- 0~1,拿索引为1的数往前看,比左小换,一直比下去,直到不换为止
- 0~2, 拿索引为2的数往前看……

第i轮拿第i个数往左比

1.6.2 时间复杂度

数据状况不同,**时间复杂度**不同,**最差交换次数 O(N^2)**,最好 O(N)

1.6.3 额外空间复杂度

O(1)

1.6.4 代码

```
void insertionSort(int* arr, int len)  \{ \\ if (arr == NULL \parallel len < 2) \\ \{ \\ return; \\ \} \\ //0 \sim 0 \\ fer, 0 \sim i 想有序  for (int i = 1; i < len; i++) \\ \{ \\ for (int j = i - 1; j >= 0 && arr[j] > arr[j + 1]; j--) \\ //j 是当前数的前一个位置 \\ \}
```

```
swap(arr, j, j + 1);
}
}
```

1.7 二分法

1.7.1 在一个有序数组中,找某个数是否存在

遍历 O(N)

找 mid 值,若大于 num,右边的数不要了;若小于 num,左边的数不要了 $O(log_2N)$,写作 O(logN)

1.7.2 在一个有序数组中,找>=某个数最左侧的位置

假设找>=3 的最左侧的位置。二分, mid 满足, 用 t 记录索引, 往左找; 二分, mid 不满足, 往右找; 二分, mid 满足, 是否比 t 索引更小, 更新 t; ……; 直到二分到结束为止。

1.7.3 局部最小值问题

arr 无序,任意相邻数一定不相等,求一个局部最小的位置,好于 O(N)。 局部最小: **arr**[0] < **arr**[1], 0 位置是局部最小; **arr**[N-1] < **arr**[N-2], N-1 位置

是局部最小; arr[i-1] < arr[i] <arr[i+1], i 位置是局部最小。

先判断 base case, 0 位置和 N-1 位置, 若未返回: 左侧单调递减, 右侧单调递增, 则内部必存在一个拐点, 也就是局部最小点。二分, mid 若满足要求则返回, 不满足, 假设 mid-1<mid, 那么左侧必存在一个拐点, 即局部最小点。

1.8 对数器

方法 a: 想测的方法

方法 b: 很好写,一定对,不考虑时间复杂度的方法

随机样本产生器,产生样本分别给两个方法得到 ret1 和 ret2, ret1==ret2 则对;若不相等,先产生少量样本,把每个方法调整好,再增大样本数量。

1.9 递归求最大值

```
mid = (L+R)/2,可能溢出,mid = L + (R-L)/2 = L+((R-L)>>1)
```

1.9.1 代码

```
int process(int* arr, int L, int R)
{
    if (L == R)
    {
        return arr[L];
    }
    int mid = L + ((R - L) >> 1);
    int leftMax = process(arr, L, mid);
    int rightMax = process(arr, mid + 1, R);
    return max(leftMax, rightMax);
}

利用栈玩了一个遍历(树)
    a = 2, b = 2, d = 0 O(N)
```

1.9.2 master 公式

$$T(N) = a * T(\frac{N}{b}) + O(N^d)$$

T(N): 母问题数据量

a: 子问题调用次数

N/b: 子过程规模等量

 $O(N^d)$: 除了子问题的调用外,剩下的 bigO

时间复杂度

$$log_b a < d, O(N^d)$$
$$log_b a > d, O(N^{log_b a})$$
$$log_b a == d, O(N^d * log N)$$

2 认识 O(NlogN)的排序

2.1 归并排序

2.1.1 原理

从L到R分两半,M,分到数组的最小单位。先将左侧有序,再将右侧有序,再 merge 整合。整合时,准备两个指针一个辅助数组,哪个指针的数小就放到辅助数组里,然后移动指针和辅助数组的下标。

先使用递归,找到最底下的两个数,merge,再依次传上去 merge。 外排序。

2.1.2 时间复杂度

```
a = 2, b = 2, d = 1; logab = d; O(NlogN)
```

2.1.3 额外空间复杂的

O(N)

2.1.4 代码

```
class MergeSort
{
public:
    void mergeSort(int* arr, int len)
    {
        if (arr == NULL || len < 2)
        {
            return;
        }
        process(arr, 0, len - 1);
    }

    void process(int* arr, int L, int R)
    {
        if (L == R)
    }
}</pre>
```

```
return;
         }
        int mid = L + ((R - L) >> 1);
         process(arr, L, mid);
         process(arr, mid + 1, R);
        merge(arr, L, mid, R);
    }
    void merge(int* arr, int L, int M, int R)
    {
        int* temp = new int[R - L + 1];
        for (int j = 0; j < R - L + 1; j++)
             temp[j] = 0;
        int i = 0;
         int p1 = L;
        int p2 = M + 1;
         while (p1 \le M \&\& p2 \le R)
             temp[i++] = arr[p1] \le arr[p2] ? arr[p1++] : arr[p2++];
         while (p1 <= M)
             temp[i++] = arr[p1++];
         while (p2 \ll R)
             temp[i++] = arr[p2++];
         for (i = 0; i < R-L+1; i++)
             arr[L + i] = temp[i];
    }
};
```

2.1.5 优点

比较行为没有被浪费,变成了整体有序的部分,往下传递进行 merge。

2.2 小和问题

2.2.1 问题描述

有一个数组,第i个位置左边比它小的数的求和,把所有的小和加起来。

2.2.2 分析

左边比它小的等价于,第 i 个位置右边有多少个比它大的数,它对小和的贡献为个数×arr[i]。左侧小时才产生小和,并且发生左侧 copy。

利用 merge,在左严格小于右时,res+=左值*(r-p2+1)。 注意,当左右相等时,先 copy 右,边排序边计算小和。

2.2.3 代码

```
class SmallSum
public:
    int smallSum(int* arr, int len)
    {
         if (arr == NULL || len < 2)
              return 0;
         return process(arr, 0, len - 1);
    }
    int process(int* arr, int l, int r)
         if(1 == r)
              return 0;
         int mid = 1 + ((r - 1) >> 1);
         return process(arr, l, mid) + process(arr, mid + 1, r) + merge(arr, l, mid, r);
    }
    int merge(int* arr, int L, int m, int r)
         int* temp = new int[r - L + 1];
```

```
for (int j = 0; j < r - L + 1; j++)
         {
             temp[j] = 0;
         int i = 0;
         int p1 = L;
         int p2 = m + 1;
         int res = 0;
         while (p1 \le m \&\& p2 \le r)
             res += arr[p1] < arr[p2] ? (r - p2 + 1) * arr[p1] : 0;
             temp[i++] = arr[p1] < arr[p2] ? arr[p1++] : arr[p2++];
         while (p1 \ll m)
             temp[i++] = arr[p1++];
         while (p2 \ll r)
             temp[i++] = arr[p2++];
         for (i = 0; i < r - L + 1; i++)
             arr[L + i] = temp[i];
         return res;
    }
};
```

2.3 逆序对问题

2.3.1 问题描述

在一个数组中,左边的数如果比右边的数大,则这两个数构成一个逆序对,请打印所有逆序对。

2.3.2 分析

右边比左边小,跟 merge 一样。

2.3.4 代码(部分)

```
while (p1 <= m && p2 <= r)
{
    res += arr[p1] > arr[p2] ? (r - p2 + 1) : 0;
    temp[i++] = arr[p1] > arr[p2] ? arr[p1++] : arr[p2++];
}
```

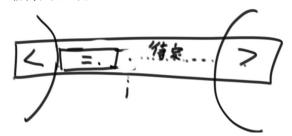
2.4 快速排序(荷兰国旗问题)

2.4.1 问题描述

- (1) 给定一个数组 arr, 和一个数 num, 请把小于等于 num 的数放在数组的左边, 大于 num 的数放在数组的右边。要求额外空间复杂度 O(1), 时间复杂度 O(N)
 - (2) 小于放左边,等于放中间,大于放右边

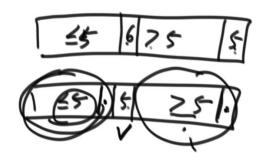
2.4.2 分析

- (1) 准备一个小于等于区域的右边界,和 i。[i] \leq num,[i]和 \leq 区域的下一个数交换, \leq 区右扩,i++; [i] \geq num,i++; 直到 i 越界。
- (2) 准备一个小于区的右边界和大于区的左边界,分别位于两端,和 i。[i]<num, [i]和<区域的下一个数交换, <区右扩, i++; [i]=num, i++; [i]>num, [i]和>区域的前一个数交换, i 原地不动(因为换过来的数是新来的,没见过); 直到>区与 i 撞上了停。(压缩待定区域)



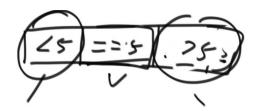
2.4.3 快排 1.0

一个数组,拿最后一个数当作 num ,小于等于放左边,大于放右边。分好后,把 num 和大于区的第一个数交换(这样这个数就处在正确位置上了,固定)。接下来对左右两个区域递归,做同样的操作。 $\operatorname{O}(\operatorname{N}^2)$



2.4.4 快排 2.0

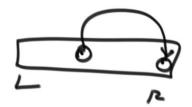
拿最后一个数,把数组分为小于区,等于区,大于区。把 num 和大于区第一个数交换,一次搞定一批数,再在左右两区域递归。 $O(N^2)$



2.4.5 快排 3.0

当前两个版本,划分值选的很偏时,会出现差情况。好情况是划分值打到中间,master 公式 a=2,b=2,d=1,O(NlogN)。越偏越会趋近于 $O(N^2)$ 。

随机选一个数,把它放到最后一个位置上,再进行划分操作。



2.4.6 代码

```
class QuickSort
public:
   void quickSort(int* arr, int len)
   {
      if (arr == NULL || len < 2)
          return;
      process(arr, 0, len - 1);
   }
   void process(int* arr, int L, int R)
      if(L < R)
      {
         //swap
         int* p = partition(arr, L, R);
          process(arr, L, p[0] - 1);
          process(arr, p[1] + 1, R);
      }
   }
   //处理arr[l..r]的函数
   //默认以arr[r]做划分, arr[r]->p p
   //返回等于区域(左边界,右边界),所以返回一个长度为2的数组res,
res[0] res[1]
   int* partition(int* arr, int L, int R)
   {
      int less = L - 1; //<区右边界(-1)
                  //>区左边界(R, 因为划分值是arr[R], 所以R位置是大
      int more = R;
于区左边界)
      while (L < more) //L表示当前数的位置 arr[R]->划分值(当前数未撞到大
于区边界)
      {
         less [L
                                   |R(==more)|
          后面less和more都是该区域最边界的索引,符合该区域要求,即less
是小于区最后一个数, more是大于区第一个数
         if (arr[L] < arr[R]) //当前数 < 划分值
          {
             swap(arr, ++less, L++); //交换小于区的下一个数++less和当前
```

```
数L++
          else if (arr[L] > arr[R]) //当前数 > 划分值
             swap(arr, --more, L); //交换大于区的前一个数mroe--和当前数
L, L原地不动, 因为换过来的数是新的
          else
          {
             L++; //等于, L++
      swap(arr, more, R); //交换大于区的第一个数和最后一个数R
      int p[] = { less + 1,more }; //返回等于区域,less+1和more (==之前的
\mathbf{R})
      return p;
   }
   void swap(int* arr, int i, int j)
      int temp = arr[i];
      arr[i] = arr[j];
      arr[j] = temp;
   }
};
```

3 详解桶排序以及排序内容大总结