

Vorlesungsmitschrift

Algorithmen und Berechenbarkeit

Vorlesung 12

Letztes Update: 2017/12/10 - 17:41 Uhr

Beispiele für Turingmaschinen

Beispiel 1

Gegeben sei die Sprache L_1 , die aus allen Wörtern über 0 und 1 besteht, und deren Wörter auf 0 enden:

$$L = \{w0 \mid w \in \{0, 1\}^*\}$$

Eine TM, die L_1 entscheidet, könnte folgendermaßen aussehen:

$$M_1 = (\{q_0, q_1, \bar{q}\}, \{0, 1\}, \{0, 1, B\}, B, q_1, \bar{q}, \delta)$$

Die Übergangsfunktionen sind dabei

δ	0	1	B
q_0	<u>$\{q_0, 0, R\}$</u>	$\{q_1, 1, R\}$	$\{\bar{q}, 1, N\}$
q_1	$\{q_0, 0, R\}$	$\{q_1, 1, R\}$	$\{\bar{q}, 0, N\}$

Zu lesen ist zum Beispiel die unterstrichene Übergangsfunktion wie folgt: Man befindet sich in Zustand q_0 und liest eine 0 ein, dann bleibt man in Zustand q_0 , schreibt eine 0 an die Stelle, an der vorher schon eine 0 war, und bewegt den SLK nach rechts.

Oftmals ist es ratsam, dass man sich klarmacht, was die Zustände bedeuten:

→ q_0 bedeutet, man hat als letztes Zeichen eine 0 gelesen

→ q_1 bedeutet, man hat als letztes Zeichen keine 0 gelesen

Für das Wort $w_1 = 010101$ ergibt sich der folgende Ablauf:

$$\begin{aligned} \Rightarrow & q_1 010101 \vdash 0q_0 10101 \vdash 01q_1 0101 \vdash 010q_0 101 \\ & \vdash 0101q_1 01 \vdash 01010q_0 1 \vdash 010101q_1 B \vdash 010101\bar{q}0 \end{aligned}$$

Da der letzte Zustand erreicht ist und w_1 mit einer 1 endet, schreibt die TM in der letzten Konfiguration eine 0.

Beispiel 2

Gegeben sei die Sprache L_2 :

$$L_2 = \{0^n 1^n \mid n \geq 1\}$$

Eine TM, die L_2 entscheidet, könnte folgendermaßen aussehen:

$$M_2 = (\{q_0, q_1, q_2, q_3, q_4, q_5, q_6, \bar{q}\}, \{0, 1\}, \{0, 1, B\}, B, q_0, \bar{q}, \delta)$$

Die Übergangsfunktionen sind dabei

δ	0	1	B
q_0	$\{q_0, 0, R\}$	$\{q_1, 1, R\}$	$\{\bar{q}, 0, N\}$
q_1	$\{\bar{q}, 0, N\}$	$\{q_1, 1, R\}$	$\{q_2, B, L\}$
q_2	$\{\bar{q}, 0, N\}$	$\{q_3, B, L\}$	$\{\bar{q}, 0, N\}$
q_3	$\{q_3, 0, L\}$	$\{q_3, 1, L\}$	$\{q_4, B, R\}$
q_4	$\{q_5, B, R\}$	$\{\bar{q}, 0, N\}$	$\{\bar{q}, 0, N\}$
q_5	$\{q_6, 0, R\}$	$\{q_6, 1, R\}$	$\{\bar{q}, 1, N\}$
q_6	$\{q_6, 0, R\}$	$\{q_6, 1, R\}$	$\{q_2, B, L\}$

- q_0 bedeutet, man hat bis jetzt keine 1 gelesen
- q_1 bedeutet, man hat 0^i und danach mindestens eine 1 gelesen
- q_2 bedeutet, der SLK steht auf dem letzten Zeichen (also nicht B)
- q_3 bedeutet, der SLK wird nach ganz links bewegt
- q_4 bedeutet, der SLK steht auf dem ersten Zeichen (also nicht B)
- q_5 bedeutet, man überprüft, ob man schon fertig ist
- q_6 bedeutet, der SLK wird nach ganz rechts bewegt

Die Entscheidung, ob ein Wort in der Sprache liegt, läuft in zwei Phasen ab:

1. In dieser Phase überprüft man, ob die Eingabe der Form $0^i 1^j$ mit $i \geq 0, j \geq 1$ entspricht
2. Zu Beginn dieser Phase steht der SLK auf dem letzten Zeichen der Eingabe. In dieser zweiten Phase überprüft man durch abwechselndes Löschen der jeweils äußeren Zeichen, ob $i = j$.

Beispielhaft wird die zweite Phase für das Wort $w_2 = 000111$ aufgezeigt:

$$\begin{array}{l}
\Rightarrow 00011q_21 \quad \vdash \quad 0001q_31B \quad \vdash \quad \dots \quad \vdash \quad q_3B00011 \\
\vdash \quad Bq_400011 \quad \vdash \quad Bq_50011 \quad \vdash \quad 0q_5011 \quad \vdash \quad \dots \\
\vdash \quad 0011q_6B \quad \vdash \quad 001q_21 \quad \vdash \quad \dots \dots \vdash \quad Bq_5BBB \\
\vdash \quad \bar{q}1
\end{array}$$

Da der letzte Zustand erreicht ist und für w_2 gilt $i = j$, schreibt die TM in der letzten Konfiguration eine 1.

Programmierung einer TM

Die *Programmierung* einer TM ist relativ mühsam, dennoch können alle Sprachkonstrukte aus *normalen Programmiersprachen* dargestellt werden:

- Eine boolsche Variable im Programm kann folgendermaßen in den Zustandsraum kodiert werden

Zustände alt: Q

Zustände neu: $Q \times \{0, 1\}$

- Eine Variable x mit konstant vielen Zuständen $\{0, 1, 2, 3, \dots, k\}$ kann ebenfalls in den Zustandsraum kodiert werden.

$$Q_{\text{neu}} = \{Q \times \{0, 1, 2, 3, \dots, k\}\}$$

- Man kann mit einer einspurigen TM auch eine k -spurige TM simulieren mit jeweils einem Bandalphabet für ein k -Tupel.

$$\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \Rightarrow \text{Neues Bandalphabet } |\Gamma_{\text{neu}}| = |\Gamma_{\text{alt}}|^n$$

Das ist zum Beispiel dann nützlich, wenn zwei Binärzahlen miteinander addiert werden. Anstatt auf $\text{bin}(a) \# \text{bin}(b)$ zu operieren, kopiert man $\text{bin}(b)$ auf die zweite Spur und berechnet in der dritten Spur das Ergebnis.

- Konstant viele Variablen mit nicht konstantem Wertebereich \rightarrow jeweils eine Spur pro Variable
- Unterprogramm und Rekursion \rightarrow Reservierung einer Spur pro Prozeduraufruf
- ...

Mehrband TM

Eine Mehrband TM hat für jede Spur einen unabhängigen SLK. Die Zustandsübergänge haben die Form

$$\delta : (Q \setminus \{\bar{q}\} \times \Gamma^k \rightarrow Q \times \Gamma^k \times \{L, R, N\}^k)$$

Das erste Band enthält die Ein- bzw. Ausgabe, alle anderen Bänder sind initial mit Bs gefüllt.

Satz: Eine k -Band TM \mathcal{M} , die mit einer Rechenzeit von $f(n)$ und einem Platzverbrauch von $s(n)$ auskommt, kann von einer 1-Band TM \mathcal{M}' mit der Rechenzeit von $\mathcal{O}(f^2(n))$ und einem Platzbedarf von $\mathcal{O}(s(n))$ simuliert werden.

Beweisidee: Man simuliert eine k -Band TM durch eine $2k$ -Band TM. Zum Beispiel wird die folgende 2-Band TM

...	B	0	1	2	1	2	1	B	B	...
...	B	B	1	1	3	2	B	B	B	...

durch

...	B	0	1	2	1	2	1	B	B	...
...	B	B	B	#	B	B	B	B	B	...
...	B	B	1	1	3	2	B	B	B	...
...	B	B	B	B	B	B	#	B	B	...

simuliert.

Für einen Rechenschritt der k -Band TM wird über den beschriebenen Teil der $2k$ -Band TM gelaufen und die Zeichen unter den SLK der k -Bänder werden eingesammelt (und im Zustand gespeichert). In einem zweiten Durchlauf über die Bänder werden die Zeichen und Kopfpositionen upgedatet.

Anzahl beschriebener Zellen $\leq f(n)$

\Rightarrow Ein Schritt der k -Band TM kostet $\mathcal{O}(f(n))$ Schritte auf der $2k$ -Band TM

$\Rightarrow \mathcal{O}(f^2(n))$