

注意1996-2016 call是0 put是1

2016-2023 反之

模型

$$\begin{aligned}\frac{dY_t}{Y_t} &= \mu_Y dt + \sigma_Y d\omega_t \\ \frac{dM_t}{M_t} &= \theta_t d\omega_t, \quad M_0 = 1 \\ d\theta_t &= -\zeta_\theta(\theta_t - \bar{\theta})dt + \sigma_\theta d\omega_t, \quad \theta_0 = \bar{\theta} \\ \xi_j(\Theta) &= e^{-r_{f,T_j} \times T_j} \frac{\left(\frac{1}{\hat{R}_{M,T_j}}\right) \left[ (1 - \nu_0) \left(\frac{M_{T_j}}{M_0}\right)^p + \nu_0 \left(\frac{M_{T_j}}{M_0}\right)^{1-p} \right]}{E \left[ \left(\frac{1}{\hat{R}_{M,T_j}}\right) \left[ (1 - \nu_0) \left(\frac{M_{T_j}}{M_0}\right)^p + \nu_0 \left(\frac{M_{T_j}}{M_0}\right)^{1-p} \right] \right]}\end{aligned}$$

待估计参数 $\Theta = (\gamma, \nu_0, \bar{\theta}, \zeta_\theta, \sigma_\theta)$

---

计算 $\mu_Y, \sigma_Y$

使用AR(1) GARCH(1,1)

**均值方程**：取过去1250天对数收益率  $r_t$  建立AR(1)模型

$$r_t = c + \phi_1 r_{t-1} + \varepsilon_t$$

**方差方程**：GARCH(1,1)

当前的波动率取决于常数、昨天的波动率预测误差（ARCH项）和昨天的预测方差（GARCH项）。

$$\varepsilon_t = \sigma_t z_t, \quad z_t \sim N(0, 1)$$

$$\sigma_t^2 = \omega + \alpha_1 \varepsilon_{t-1}^2 + \beta_1 \sigma_{t-1}^2$$

利用上述方程递归地推导未来  $H$  天（`forecast_horizon`）的期望值。

预测均值 ( $\hat{r}_{t+k}$ ), 预测方差 ( $\hat{h}_{t+k}$ )

年化波动率  $\sigma_Y$ :

$$\sigma_Y = \sqrt{\underbrace{\left(\frac{1}{H} \sum_{k=1}^H \hat{h}_{t+k}\right) \times 252}_{\text{平均每日方差}}}$$

漂移项  $\mu_Y$

$$\mu_Y = \underbrace{\left[\left(\frac{1}{H} \sum_{k=1}^H \hat{r}_{t+k}\right) \times 252\right]}_{\text{年化对数收益率}} + \underbrace{\frac{1}{2} \sigma_Y^2}_{\text{It\^o 调整}}$$

---

## 向量化蒙特卡洛模拟

$$Y_{i+1} = Y_i \exp \left( \left( \mu_Y - \frac{1}{2} \sigma_Y^2 \right) \Delta t + \sigma_Y \Delta \omega_i \right)$$

$$\theta_{i+1} = \bar{\theta} + (\theta_i - \bar{\theta}) e^{-\zeta_\theta \Delta t} + \sigma_\theta \sqrt{\frac{1 - e^{-2\zeta_\theta \Delta t}}{2\zeta_\theta}} Z_{i+1}$$

$$M_{i+1} = M_i \exp \left( \theta_i \Delta \omega_i - \frac{1}{2} \theta_i^2 \Delta t \right)$$

### (0)参数设定

1. 时间步长  $\Delta t = 1/252$ ;
2. 第一个期权到期时间  $T_1 = \text{floor}((\text{options}(t\_1(d), 2) - \text{options}(t\_1(d), 1)) / 7 * 5)$ ;  
第一个期权到期时间  $T_2 = \text{floor}((\text{options}(t\_2(d), 2) - \text{options}(t\_2(d), 1)) / 7 * 5)$ ;
3. 步数  $\text{numsteps}_1 = T_1$ ;
4. 步数  $\text{numsteps}_2 = T_2$ ;
5. 蒙特卡洛模拟路径数  $\text{numPaths} = 200000$ ;

### (1)随机冲击项

为了保证路径一致

$Z = \text{randn}(\max(\text{num\_steps2}, \text{num\_steps1}), \text{numPaths});$

$Z1 = Z(1:\text{num\_steps1}, :);$

$Z2 = Z(1:\text{num\_steps2}, :);$

$\Delta \omega_1 = \sqrt{\Delta t} * Z1$ ;

### (2)求 $Y_{T_j}$

对数后累加与计算M的思路相同

### (3)求 $\theta_i$

$$\theta_{i+1} = \bar{\theta} + (\theta_i - \bar{\theta}) e^{-\zeta_\theta \Delta t} + \sigma_\theta \sqrt{\frac{1 - e^{-2\zeta_\theta \Delta t}}{2\zeta_\theta}} Z_{i+1}$$

这里将  $y_i = \theta_i - \bar{\theta}$ , 使用信号处理中的数字滤波器 (`filter` 函数)来高效地进行向量化递归计算, MATLAB 的 `filter` 是内置函数, 底层由编译好的 C 或 C++ 代码执行。每一次输入行向量进行并行计算, 替代了循环结构。

```
a1 = exp(-zeta_theta * dt1);  
coef1 = sigma_theta * sqrt((1 - exp(-2 * zeta_theta * dt1)) / (2 * zeta_theta));  
inc1 = coef1 * Z1;  
theta_dev1 = filter(1, [1, -a1], inc1);  
theta_t_1 = theta_bar + theta_dev1;
```

矩阵 `inc1` (输入项) 的长相如下, 大小 Steps x Paths :

$$\text{inc1} = \begin{bmatrix} \delta_1^{(1)} & \delta_1^{(2)} & \delta_1^{(3)} & \delta_1^{(4)} \\ \delta_2^{(1)} & \delta_2^{(2)} & \delta_2^{(3)} & \delta_2^{(4)} \\ \dots & & & \end{bmatrix}$$

filter函数是对每一行进行并行计算，计算公式如下, $n=1,\dots,\text{Steps}, y_0=0$

$$1 \cdot y_n + (-a1) \cdot y_{n-1} = 1 \cdot x_n$$

$$y_n = a1 \cdot y_{n-1} + x_n$$

这里 $y_n$ ,  $x_n$ 是 $1 \times 200000$ 行向量

输出 `theta_dev1` 依然是一个 `[Steps x Paths]` 的 GPU 矩阵。

#### (4)求 $M_i$

$\ln(M_{i+1}) = \ln(M_i) + (\theta_i \Delta \omega_i - \frac{1}{2} \theta_i^2 \Delta t)$  令  $L_i = \ln(M_i)$ , 则  $L_{i+1} = L_i + \text{增量}_i$ , 累加即可

```
theta_prev1 = [theta_0_vec_1; theta_t_1(1:end-1, :)]; %数据对齐%
domegal = sqrt(dt1) * Z1;
incM1 = theta_prev1.* domegal - 0.5 * (theta_prev1.^ 2) * dt1;
logM1 = cumsum(incM1, 1);
M_t_1 = exp(logM1);
```

incM1是 `[Steps x Paths]` 的 GPU 矩阵。

cumsum(A, 1)的输出依然是 `[Steps x Paths]` 的 GPU 矩阵。逻辑是：

第1行=A\_1

第2行=A\_1+A\_2

第3行=A\_1+A\_2+A\_3

.....

这里 $A_i$ 表示矩阵A第 $i$ 行行向量

## 计算定价核

$$m_j(\Theta)^{(k)} = \left( \frac{1}{\tilde{R}_{M,T_j}^{(k)}} \right) \left[ (1 - \nu_0) \left( M_{T_j}^{(k)} \right)^p + \nu_0 \left( M_{T_j}^{(k)} \right)^{1-p} \right]$$

$$E[m_j(\Theta)] = \sum_{k=1}^{2000000} m_j(\Theta)^{(k)} \times \frac{1}{2000000}$$

$$\xi_j(\Theta)^{(k)} = \frac{e^{-r_f T_j \times T_j} \times m_j(\Theta)^{(k)}}{E[m_j(\Theta)]}$$

估计理论价格

反推隐含波动率

计算均方差

---

GMM估计参数

基于中心差分梯度估计的内点法,

% 优化参数范围设置

gamma0= 1.2;nu0\_range = 0.5;theta\_bar= 0; zeta\_theta= 1.2; sigma\_theta = 1.2;

lb = [1.001, 0.0, -20, 0.001, 0.001];

ub = [20.0, 1.0, 20, 10, 10];