МИНОБРНАУКИ РОССИИ САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ «ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА)

Кафедра математического обеспечения и применения ЭВМ

ОТЧЕТ

по практической работе №1 по дисциплине «Построение и Анализ Алгоритмов»

Тема: Поиск с возвратом

Студент гр. 8382	 Вербин К.М.
Преподаватель	Фирсов М.А.

Санкт-Петербург

2020

Цель работы.

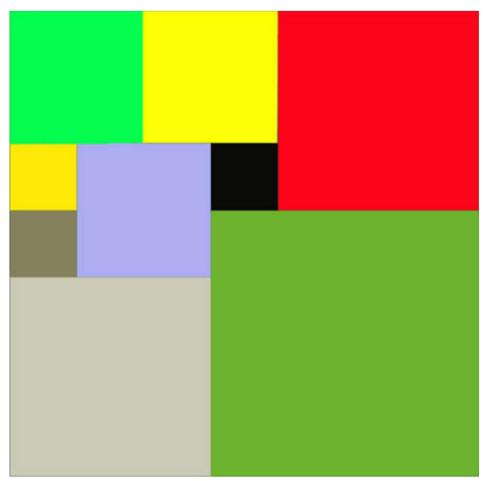
Изучить алгоритм бэктрекинга.

Задание

У Вовы много квадратных обрезков доски. Их стороны (размер)

изменяются от 1 до N-1, и у него есть неограниченное число обрезков любого размера. Но ему очень хочется получить большую столешницу – квадрат размера N. Он может получить ее, собрав из уже имеющихся обрезков(квадратов).

Например, столешница размера 7×7 может быть построена из 9 обрезков.



Внутри столешницы не должно быть пустот, обрезки не должны выходить за пределы столешницы и не должны перекрываться. Кроме того, Вова хочет использовать минимально возможное число обрезков.

Входные данные

Размер столешницы – одно целое число N ($2 \le N \le 20$).

Выходные данные

Одно число K, задающее минимальное количество обрезков(квадратов), из которых можно построить столешницу (квадрат) заданного размера N. Далее должны идти K строк, каждая из которых должна содержать три целых числа x, y и w, задающие координаты левого верхнего угла $(1 \le x, y \le N)$ и длину стороны соответствующего обрезка (квадрата).

Пример входных данных

7

Соответствующие выходные данные

9

- 112
- 1 3 2
- 3 1 1
- 4 1 1
- 322
- 5 1 3
- 444

Вариант 5р

Рекурсивный бэктрекинг. Возможность задать список квадратов (от 0 до N^2 квадратов в списке), которые обязательно должны быть использованы в покрытии квадрата со стороной N.

Ход работы

Структуры данных

Класс Square хранит информацию о столешнице:

- iSize размер столешницы
- iBestConfiguration лучшее расположение квадратов на столешнице
- res количество квадратов, используемых для лучшего расположения
 - iArray поле для поиска расположения квадратов на столешнице

• iColors — счетчик квадратов для поиска их оптимального расположения на столешнице

Структура SquareData хранит:

- структуру Coord (несущую в себе координаты (x, y) верхнего левого угла квадрата, расположенного на столешнице)
 - w размер этого квадрата.

Структура SquareList хранит:

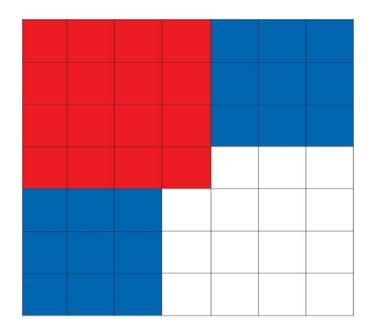
- count количество квадратов, которые необходимо расположить на столешнице
- arr размеры квадратов, которые необходимо расположить на столешнице

Оптимизация

Если размер столешницы это число (N = mind (!=1) * d) не простое, то минимальное количество квадратов, которое можно туда поместить совпадает с минимальным количеством квадратов, которое можно поместить в столешницу со стороной, равной минимальному делителю этого числа, отличному от единицы (f(N) == f(mind)). В диапазоне $N \in [2,20]$ минимальные множители либо сами простые числа (2, 3, 5, 7, 11, 13, 17, 19), либо числа 2, 3, 5. Если минимальный делитель стороны равен 2, 3 или 5, то для них алгоритм выполняется как для 2, 3 или 5 соответственно.

Для любого размера столешницы применяется следующая оптимизация:

Первые 3 квадрата на столешнице автоматически (rec_backtrack): 1 квадрат со стороной равной половине стороны столешницы, размещенный в углу столешницы, округленной в большую сторону, 2 квадрата со сторонами равными половине стороны столешницы, округленной в меньшую сторону размещенными в углах столешницы и присоединенными к большому квадрату.



Оптимизация позволяет уменьшить время работы алгоритма и затрачиваемую память.

Алгоритм работы

Программа считывает размер столешницы, а затем количество квадратов, которые пользователь хочет обязательно разместить на столешнице, с помощью функции read_sizes. Если количество квадратов, которые необходимо разместить на столешнице не равно 0, то функция read_sizes считывает размеры этих квадратов в массив, хранящийся в структуре SquareList.

Начиная обрабатывать входные данные, программа обращается к функции proceed, которая проверяет можно ли найти решения, используя функции для оптимизации алгоритма (описанные в разделе «Используемые оптимизации»). Для выполнения индивидуального задания функция была перегружена для возможности проверять наличие заданных пользователем квадратов в найденном варианте решения.

Если оптимальное решение найти не удалось или оно не удовлетворяет заданным условиям, программа обращается к функции rec_backtrack. Функция rec_backtrack принимает количество уже размещённых на столешнице квадратов и не имеет возвращаемого значения.

Для выполнения индивидуального задания функция rec_backtrack была перегружена. Перегруженный вариант функции принимает количество уже размещённых на столешнице квадратов и указатель на структуру содержащую информацию о количестве квадратов, которые необходимо разместить и массив размеров этих квадратов. Возвращаемым значением является флаг, показывающий удалось ли найти такой вариант размещения квадратов на столешнице, который содержит квадраты заданных размеров.

Рекурсивная функция сначала проверяет, что количество уже размещённых на столешнице квадратов не превышает количество квадратов в наилучшем варианте решения (изначально это значение равно квадрату стороны столешницы). Затем рекурсивная функция осуществляет поиск максимально большого пустого квадрата начиная с самой верхней и самой левой пустой точки. Это выполняет функция findPotentialSquare, не принимающая аргументов и возвращающая координаты самой верхней и самой левой точки найденного квадрата, а так же размер его стороны.

Если функция findPotentialSquare вернула квадрат размером во всю столешницу и пользователь не требует расположить на столешнице определённые квадраты, то функция rec_backtrack использует оптимизацию по размещению первых трёх квадратов (описанную в разделе «Используемые оптимизации»).

Если функция findPotentialSquare вернула квадрат размером 0, то считается, что программа нашла какое-то расположение квадратов на столешнице, и проверяется что количество квадратов в найденном расположении меньше, чем в res (наилучшем на данный момент). Если найденное расположение квадратов является оптимальным на данны момент, то оно сохраняется с помощью функции setConfiguration.

Если функция findPotentialSquare вернула квадрат размером от 0 до размера столешницы, то программа закрашивает этот квадрат с помощью функции setSquare.

Функция rec_backtrack вызывается рекурсивно.

При возвращении на описываемый уровень рекурсии закрашиваемый квадрат уменьшается на 1 и снова рекурсивно вызывается функция rec_backtrack. Эти действия повторяются до тех пор, пока размер закрашиваемого квадрата больше 0.

После завершения работы рекурсивной функции rec_backtrack, найденное оптимальное решение выводится на экран в виде числа, показывающего количество используемых квадратов, и строк с числами в формате:

[координата по оси Ox] [координата по оси Oy] [размер квадрата]]

Если же решение не было найдено (что вероятно при наличие квадратов, которые необходимо вставить в столешницу по желанию пользователя) выводится сообщение об этом.

Хранение промежуточных данных:

Промежуточные данные о текущем расположении квадратов на столешнице хранятся в классе Square. В переменной iColors хранится текущее количество расположенных на поле квадратов, в двумерном массиве iArray хранится информация о клетках размером 1х1 на столешнице (свободна или относится к какому-либо квадрату).

Оценка сложности работы алгоритма

Сложность работы алгоритма по времени оценивается по количеству необходимых операций для поиска решения как nⁿ в худшем случае (когда не работают оптимизации и осуществляется полный перебор вариантов), где n — размер стороны столешницы.

Так как алгоритм хранит не все варианты размещения квадратов на столешнице, а только лучший вариант и массив для текущих изменений расположений квадратов, то оценка сложности по памяти основывается только на глубине рекурсии и оценивается как $2*n^2 + C*n^2$ в худшем случае, где n — размер стороны столешницы, а C — константа, показывающая сколько памяти занимает каждый вызов рекурсивной функции и состоящая из

размеров передаваемых в функцию значений, инициализируемых в этой функции переменных, а так же памяти, отдаваемой под техническую информацию о вызове этой функции и адресе возврата.

Тестирование

Input	Output
7	9
0	1 1 4
	1 5 3
	5 1 3
	5 4 2
	7 4 1
	4 5 1
	7 5 1
	4 6 2
	6 6 2
40	1 1 20
1	21 1 20
20	1 21 20
	21 21 20
13	11
0	1 1 7
	186
	8 1 6
	8 7 2
	10 7 4
	7 8 1
	7 9 3
	10 11 1
	11 11 3
	7 12 2

	9 12 2
23	13
0	1 1 12
	1 13 11
	13 1 11
	13 12 2
	15 12 5
	20 12 4
	12 13 1
	12 14 3
	20 16 1
	21 16 3
	12 17 7
	19 17 2
	19 19 5

Вывод

Была разработана программа для нахождения оптимального расположения квадратов, заполняющих столешницу, использующая алгоритм поиска с возвратом, а также имеющая возможность находить решение, содержащее в себе квадраты размеров, заданных пользователем.

ПРИЛОЖЕНИЕ КОД ПРОГРАММЫ

```
#include <iostream>
     #include <algorithm>
     #include <vector>
     struct SquareList
        int count = 0;
        int* arr;
      };
     struct Coord
                       // координаты на столешнице
        int x;
        int y;
      };
     struct SquareData
                             // информация о квадрате
        Coord pos; // координаты
        int w; // размер квадрата
        friend std::ostream& operator<<(std::ostream& os, const SquareData&
sq){
          setlocale(LC CTYPE, "rus");
          os << sq.pos.x + 1 << " " << sq.pos.y + 1 << " " << sq.w << std::endl;
          return os;
      };
      class Square
     private:
        int **iBestConfiguration; // лучшее расположение квадратов на поле
        int res; // количество квадратов в лучшем расположении
        const int iSize; //размер большого квадрата
```

```
int iColors = 0; //количество квадратов на поле
  int optimize();
  void div2();
  void div3();
  void div5();
  SquareData findPotentialSquare() const;
  SquareData findSquare (int color, int** Array);
  void rec backtrack(int iCurSize);
  int rec backtrack(int iCurSize, SquareList* list);
  void setConfiguration();
public:
  Square(int iSize):
                                       // конструктор класса
     iSize(iSize)
     iBestConfiguration = new int*[iSize];
     iArray = new int*[iSize];
     for(int i = 0; i < iSize; i++){
       iBestConfiguration[i] = new int[iSize];
       iArray[i] = new int[iSize];
       for(int j = 0; j < iSize; j++){
          iBestConfiguration[i][j] = 0;
          iArray[i][j] = 0;
       }
     }
  void proceed();
  int proceed(SquareList* list);
  int getSize() const;
  void setSquare(int x, int y, int w);
  void printConfiguration(std::ostream &os);
  void delSquare(int x, int y);
  ~Square(){
     for(int i = 0; i < iSize; i++){
       delete [] iBestConfiguration[i];
       delete [] iArray[i];
     delete [] iBestConfiguration;
     delete [] iArray;
```

int **iArray; // поле для поиска расположения квадратов

```
void Square::proceed(){
                                           // поиск решения, если пользователь
не задал квадратов, которые необходимо установить на столешнице
        if(!optimize()){
           res = iSize*iSize;
           rec backtrack(0);
           iColors = res;
         }
      }
      int Square::proceed(SquareList* list) { // поиск решения, если
пользователь задал квадраты, которые необходимо установить на
столешнице
        int find flag = 0;
        if(optimize()){
                                           // проверка, включают ли в себя
решения, найденные с помощью оптимизаций, необходимые квадраты
           for(int j = 0; j < list > count; j + + ){
             int flag = 0;
             for(int i = 1; i \le iColors; i++){
                auto sq = findSquare (i, iBestConfiguration);
                if(list->arr[i] == sq.w)
                  flag = 1;
                  find flag = 1;
                  break;
             if(flag == 0)
                res = iSize*iSize;
                iColors = 0;
                for(int i = 0; i < iSize; i++){
                  for(int j = 0; j < iSize; j++){
                     iBestConfiguration[i][j] = 0;
                     iArray[i][i] = 0;
                find_flag = rec_backtrack(0, list);
                return find flag;
             }
```

```
find flag = rec backtrack(0, list);
        return find flag;
     // OPTIMIZE
     int Square::optimize(){
                                                // выбор оптимизации
        if (iSize \% 2 == 0)
          div2();
          setConfiguration();
          return 1;
        else if (iSize \% 3 == 0){
          div3();
          setConfiguration();
          return 1;
        }
        else if (iSize \% 5 == 0){
          div5();
          setConfiguration();
          return 1;
        return 0;
     void Square::div2(){
                                                      // оптимизация для
столешниц с четной стороной
        setSquare(0, 0, iSize/2);
        setSquare(iSize/2, 0, iSize/2);
        setSquare(0, iSize/2, iSize/2);
        setSquare(iSize/2, iSize/2, iSize/2);
     void Square::div3(){
                                                      // оптимизация для
столешниц со стороной кратной трём
        setSquare(0, 0, iSize/3*2);
        setSquare(iSize/3*2, 0, iSize/3);
        setSquare(iSize/3*2, iSize/3, iSize/3);
        setSquare(0, iSize/3*2, iSize/3);
        setSquare(iSize/3, iSize/3*2, iSize/3);
        setSquare(iSize/3*2, iSize/3*2, iSize/3);
```

else{

```
void Square::div5(){
                                                         // оптимизация для
столешниц со стороной кратной пяти
        setSquare(0, 0, iSize/5*3);
        setSquare(iSize/5*3, 0, iSize/5*2);
        setSquare(iSize/5*3, iSize/5*2, iSize/5*2);
        setSquare(0, iSize/5*3, iSize/5*2);
        setSquare(iSize/5*2, iSize/5*3, iSize/5);
        setSquare(iSize/5*2, iSize/5*4, iSize/5);
        setSquare(iSize/5*3, iSize/5*4, iSize/5);
        setSquare(iSize/5*4, iSize/5*4, iSize/5);
      }
      SquareData Square::findPotentialSquare() const { //поск свободного места
для квадратика на поле, возвращает позицию и размер
        int x = -1;
        int y = -1;
        for(int i = 0; i < iSize; i++){
           bool b = 0;
                                                               // флаг для выхода
из цикла
           for(int j = 0; j < iSize; j++){
             if(iArray[i][j] == 0)
                y = i;
                x = j;
                b = 1;
                break;
           if(b) break;
        if(x == -1 \&\& y == -1)
           return SquareData{Coord{0, 0}, 0};
         }
        for(s = 0; s \le iSize - std::max(x, y); s++)
           bool b = 0:
                                                               // флаг для выхода
из цикла
           for(int i = y; i < y+s; i++){
             if(iArray[i][x+s-1]!=0){
                b = 1:
```

break;

```
for(int i = x; i < x+s; i++){
             if(iArray[y+s-1][i]!=0){
                b = 1;
                break;
           if(b) break;
        S--;
        return SquareData{Coord{x, y}, s};
                                                              // максимально
возможный для вмещения квадрат
      SquareData Square::findSquare (int color, int** Array){
        int x = -1;
        int y = -1;
        for(int i = 0; i < iSize; i++) { //находим верхний левый угол с заданным
цветом
           bool b = 0;
           for(int j = 0; j < iSize; j++){
             if(Array[i][j] == color){
                y = i;
                x = j;
                b = 1;
                break;
           if(b) break;
        if(x == -1 \&\& y == -1)
           return SquareData{Coord{0, 0}, 0};
        for(s = x; s < iSize; s++){ // находим размер квадрата
           if(Array[y][s] != color)
             break;
        s = x;
        return SquareData{Coord{x, y}, s};
      void Square::rec backtrack(int iCurSize){
        if(iCurSize >= res) // если количество уже найденных квадратов
больше чем
```

```
// лучшая конфигурация =>
          return;
        auto emptySquare = findPotentialSquare();
        if(emptySquare.w == iSize)
          setSquare(0, 0, iSize/2+1);
          setSquare(0, iSize/2+1, iSize/2);
          setSquare(iSize/2+1, 0, iSize/2);
          rec backtrack(3);
          return;
        if(emptySquare.w == 0) { // ypa!, мы нашли какую-то конфигурацию
          if(iCurSize < res){
             res = iCurSize;
             setConfiguration();
        else {
          int w = emptySquare.w;
          while(w > 0){
             setSquare(emptySquare.pos.x, emptySquare.pos.y, w); //
записываем цифры в найденный квадрат
             rec backtrack(iCurSize+1);
             delSquare(emptySquare.pos.x, emptySquare.pos.y); // удаляем
квадрат текущего этапа рекурсии
             w--; // уменьшаем размер вставляемого квадрата
        }
      }
      int Square::rec backtrack(int iCurSize, SquareList* list){
        int find flag = 0;
        if(iCurSize >= res) // если количество уже найденных квадратов
больше чем
                    // лучшая конфигурация =>
          return find flag;
        auto emptySquare = findPotentialSquare();
        if(emptySquare.w == 0) { // ypa!, мы нашли какую-то конфигурацию
          //проверка подходит ли нам эта конфигурация
          bool f = true;
          for(int j = 0; j < list > count; j + + ){
             int flag = 0;
             for(int i = 1; i \le iColors; i++){
               auto sq = findSquare (i, iArray);
               if(list->arr[i] == sq.w)
                  flag = 1;
```

```
break;
             if(flag == 0)
               f = false;
               return find flag;
          if(iCurSize < res && f == true){
             res = iCurSize;
             setConfiguration();
             find flag = 1;
        }
        else {
          int w = emptySquare.w;
          while(w > 0){
             setSquare(emptySquare.pos.x, emptySquare.pos.y, w); //
записываем цифры в найденный квадрат
             find flag = rec backtrack(iCurSize+1, list);
                                                                   // флаг
показывает, что удалось найти хоть один вариант подходящего распложения
квадратов
             if(find flag == 1)
               return find flag;
             delSquare(emptySquare.pos.x, emptySquare.pos.y); // удаляем
квадрат текущего этапа рекурсии
             w--; // уменьшаем размер вставляемого квадрата
        return find flag;
      int Square::getSize() const {
        return iSize;
      }
      void Square::setSquare(int x, int y, int w){
                                                            // запись квадрата
в массив для поиска лучшего расположения
        for(int i = y; i < y + w && i < iSize; i++){
          for(int j = x; j < x + w && j < iSize; j++){
             iArray[i][j] = iColors+1;
        }
```

```
iColors++;
      void Square::setConfiguration() { //записываем нынешний вариант, как
лучший
        for(int i = 0; i < iSize; i++){
           for(int j = 0; j < iSize; j++){
             iBestConfiguration[i][j] = iArray[i][j];
      // std::cout << "Вариант лучшего расположения квадратов:" <<
             // вывод частичных решений
std::endl;
      // printConfiguration(std::cout);
                                                                  // вывод
частичных решений
      }
      void Square::printConfiguration(std::ostream &os){
                                                                          //
вовод лучшего расположения на экран
        os << iColors << std::endl;
        for(int i = 1; i \le iColors; i++){
           auto sq = findSquare (i, iBestConfiguration);
           os \leq sq;
      }
      void Square::delSquare(int x, int y){
                                                       // удаление квадрата со
столешницы
        int color = iArray[y][x];
                                                              // определение
цвета квадрата, который необходимо удалить со столешницы
        for(int i = y; i < iSize; i++){
           for(int j = x; j < iSize; j++){
             if(iArray[i][j] == color)
                iArray[i][i] = 0;
             else break;
        for(int i = 0; i < iSize; i++){
                                                       // уменьшение номера
цвета, если он больше удалённого
           for(int j = 0; j < iSize; j++){
             if(iArray[i][j] > color)
               iArray[i][j]--;
        iColors--;
```

```
void read sizes(int size, SquareList *list){
                                                               // чтение
квадратов, которые пользователь хочет разместить на доске
         setlocale(LC CTYPE, "rus");
        std::cout << "Введите количество квадратов, которые необходимо
разместить:" << std::endl;
         std::cin >> list->count;
         if(list->count \le 0)
           return;
         std::cout << "Введите размеры квадратов, которые необходимо
разместить:" << std::endl;
        list->arr = new int[list->count];
         for(int i = 0; i < list > count; i + + ){
           std::cin >> list->arr[i];
           if(list->arr[i]>size){
             list->count = -1;
             return;
           if(list->arr[i]==size){
             list->count = -1;
             return;
      int main(){
         setlocale(LC_CTYPE, "rus");
         int size, flag;
         SquareList *list = new SquareList;
         std::cout << "Введите размер столешницы:" << std::endl;
         std::cin >> size:
        read sizes(size, list);
         if(list->count < 0)
           std::cout << "Невозможно заполнить столешницу заданными
квадратами!" << std::endl;
           return 0;
         else if(list->count == 0){
           if(size == 0 \parallel size == 1)
             std::cout << 0 << std::endl;
```

}

else{

Square square(size);

```
square.proceed();
std::cout << "Pешение:" << std::endl;
square.printConfiguration(std::cout);
}
else {
Square square(size);
flag = square.proceed(list);
if(flag == 1) {
std::cout << "Pешение:" << std::endl;
square.printConfiguration(std::cout);
}
else
std::cout << "Невозможно заполнить столешницу заданными квадратами!" << std::endl;
}
return 0;
}
```