

Nama : Muhammad Ismail Ibadurrahman

NIM : 1103204239

Tugas Week 6

Enam video Webots Lab yang berfokus pada pemrograman dan kontrol robot. Pada Video 1, tugasnya adalah membuat robot bergerak lurus dengan kecepatan dan jarak tertentu. Video 2 menitikberatkan pada implementasi kontroler untuk membentuk pola gerakan seperti persegi, lingkaran, dan waypoint. Video 3 memfokuskan pada pemanfaatan sensor jarak pada robot dan algoritma wall following. Video 4 mengeksplorasi navigasi menggunakan kamera sebagai sensor utama untuk melacak, mengikuti, dan mencari objek. Video 5 membahas lokalitas, di mana robot diarahkan untuk menghadap objek pada titik koordinat tertentu dan menjelajahi setiap sel. Video 6 menambahkan fungsi pemetaan pada proses lokalitas, dengan robot membuat peta lingkungannya dan menentukan rute optimal berdasarkan pemetaan tersebut.