



课程学习笔记

作者: S.Y. Chen

时间: November 9, 2022



Victory won't come to us unless we go to it.

目录

第一章	波函数和薛定谔方程	1
第二章	角动量理论	2
2.1	角动量	2
2.2	角动量耦合	3
第三章	正则量子化方法	4
第四章	量子谐振子	5
4.1	5
第五章	三维空间的量子力学问题	6
5.1	径向解	6

第一章 波函数和薛定谔方程

按哥本哈根学派的

第二章 角动量理论

2.1 角动量

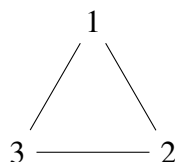
角动量算符 角动量算符满足的的充要条件如下

定理 2.1 (角动量算符的充要条件)

$$J_k^\dagger = J_k, \quad k = 1, 2, 3, \quad [J_i, J_j] = i\hbar \sum_k \epsilon_{ijk} J_k \quad (2.1)$$



其中, ϵ_{ijk} 是反对称的三维 Levi-Civita 排序符号。其有如下性质: 1. 若有两个指标相同, 则 $\epsilon_{ijk} = 0$; 2. 若三个指标两两不等, 按循环排序, 即如下图所示的排序时, 有 $\epsilon_{123} = \epsilon_{231} = \epsilon_{312} = 0$; 3. 剩下的排序将使排序符号为 -1 。



角动量算符的本征态和本征值 角动量 \mathbf{J} 的本征态和本征值如下

$$\mathbf{J}^2 |j m\rangle = j(j+1)\hbar^2 |j m\rangle \quad (2.2)$$

$$J_z |j m\rangle = m\hbar |j m\rangle \quad (2.3)$$

其正交性和归一性为

$$\langle j' m' | j m \rangle = \delta_{jj'} \delta_{mm'}, \quad m = -j, -j+1, \dots, j-1, j. \quad (2.4)$$

此外, 我们定义角动量的梯度算符

$$J_{\pm} = J_x \pm iJ_y \quad (2.5)$$

满足对易式

$$[J_+, J_-] = 2\hbar J_z, \quad [J_{\pm}, J_z] = \mp \hbar J_{\pm} \quad (2.6)$$

梯度算符作用到本征态上的效果为

$$\begin{aligned} J_{\pm} |j m\rangle &= \hbar \sqrt{j(j+1) - m(m \pm 1)} |j m \pm 1\rangle \\ &= \hbar \sqrt{(j \pm m + 1)(j \mp m)} |j m \pm 1\rangle \end{aligned} \quad (2.7)$$

对于单粒子在希尔伯特空间中的抽象角动量本征态 $|j m\rangle$ 的坐标表示通常为球谐函数。

角动量

2.2 角动量耦合

2.2.1 自旋-轨道耦合

自旋轨道耦合

2.2.2 两角动量耦合

考虑两个完全对易的角动量 \mathbf{J}_1 和 \mathbf{J}_2 ，也就是说这两个角动量分别属于两个不同的粒子，或者是一个粒子的自旋角动量和轨道角动量。

2.2.3 Clebsch-Gordan 系数和 3-j 符号

第三章 正则量子化方法

第四章 量子谐振子

4.1

第五章 三维空间的量子力学问题

5.1 径向解

中心势场问题中的径向方程写为如下形式：

$$\frac{1}{R} \frac{d}{dr} \left(r^2 \frac{dR}{dr} \right) + \left\{ \frac{2mr^2}{\hbar^2} [E - V(r)] \right\} = l(l+1) \quad (5.1)$$

束缚态下的体系能量呈现分立谱，以下只考虑束缚态情况。

为求解方程(5.1)，作函数代换以方便求解：

$$R(r) = \frac{u(r)}{r} \quad (5.2)$$

这样，我们可以得到如下关系：

$$\begin{aligned} \frac{dR}{dr} &= \frac{d}{dr} \left(\frac{u(r)}{r} \right) = \frac{r(du/dr) - u}{r^2} \\ \frac{d}{dr} \left(r^2 \frac{dR}{dr} \right) &= \frac{d}{dr} \left(r \frac{du}{dr} - u \right) = r \frac{d^2u}{dr^2} \end{aligned} \quad (5.3)$$

将式(5.2)、(5.3)代入式(5.1)，得到关于 $u(r)$ 的方程，

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2u}{dr^2} + \left[V(r) + \frac{\hbar^2}{2m} \frac{l(l+1)}{r^2} \right] u = Eu \quad (5.4)$$

这个方程与一维薛定谔方程类似，不过势能项有所改变，其中的 $\frac{\hbar^2}{2m} \frac{l(l+1)}{r^2}$ 类似与经典力学中的离心作用，称为离心项。

下面在谐振子势阱下对其进行求解。

5.1.1 谐振子势下的径向方程求解

径向上的球形谐振子势表示为：

$$V = \frac{1}{2} \omega^2 r^2$$