## Secondo Progetto Intermedio

Filippo Costa

Dicembre 2020

## 1. Introduzione

Questo progetto consiste in un interprete in OCaml di un semplice linguaggio di programmazione a paradigma funzionale. L'intero interprete è contenuto in un unico file sorgente con nome interpreter.ml. Il file original.ml contiene la versione originale dell'interprete del linguaggio (senza le modifiche apportate dal sottoscritto). Entrambi i file contengono ciascuno una batteria di test per verificare il corretto funzionamento del rispettivo interprete.

Per eseguire la batteria di test si può usare il comando ocaml:

```
$ ocaml original.ml
$ ocaml interpreter.ml
```

Rispetto alla versione originale, interpreter.ml aggiunge il supporto per stringhe e insiemi. Le stringhe sono sequenze immutabili di caratteri e gli insiemi sono collezioni immutabili e senza ordine di oggetti omogenei. Gli insiemi possono essere parametrizzati esclusivamente su Int, Bool, o String (i.e. non è possibile costruire insiemi di insiemi o insiemi di funzioni).

## 2. Regole operazionali per Set

Si riportano in seguito le regole operazionali per:

- l'introduzione del tipo di dato Set nel linguaggio didattico;
- le classi di operazioni previste dal tipo di dato Set.

$$\frac{env \triangleright e \implies t \colon String, \ t \in \{"string","int","bool"\}}{env \triangleright \mathtt{Eset}(e) \implies \emptyset \colon Set_t}$$

$$\frac{env \rhd e_1 \implies t \colon String, \ t \in \{"string","int","bool"\}, \ env \rhd e_2 \implies v \colon t}{env \rhd \mathtt{Singleton}(e_1,e_2) \implies \{v\} \colon Set_t}$$

ForAll, Exists, Filter:

```
\begin{array}{c} env \rhd s \implies A \colon Set_t, \ env \rhd p \implies P \colon t \to Bool \\ \forall x \in A \implies P(x) \vdash env \rhd \texttt{ForAll}(p,s) \implies \top \\ \forall x \in A \implies \neg P(x) \vdash env \rhd \texttt{Exists}(p,s) \implies \bot \\ \exists x \in A \mid P(x) \vdash env \rhd \texttt{Exists}(p,s) \implies \top \\ \exists x \in A \mid \neg P(x) \vdash env \rhd \texttt{ForAll}(p,s) \implies \bot \\ env \rhd \texttt{Filter}(p,s) \implies B \colon Set_t, \ B \subset A, \ \forall x \in A \implies (P(x) \Longleftrightarrow x \in B) \end{array}
```

Union, Intersection, SetDifference, IsSubsetOf:

$$\begin{array}{c} env \rhd s_1 \implies A \colon Set_t, \ env \rhd s_2 \implies B \colon Set_t \\ \hline env \rhd \mathtt{Union}(s_1,s_2) \implies A \cup B \\ env \rhd \mathtt{Intersection}(s_1,s_2) \implies A \cap B \\ env \rhd \mathtt{SetDifference}(s_1,s_2) \implies A \backslash B \\ A \subset B \vdash env \rhd \mathtt{IsSubsetOf}(s_1,s_2) \implies \top \\ A \not\subset B \vdash env \rhd \mathtt{IsSubsetOf}(s_1,s_2) \implies \bot \end{array}$$

SetAdd, SetRemove and IsIn:

$$\begin{array}{c} env \rhd s \implies A \colon Set_t, \ env \rhd e \implies v \colon t \\ \hline env \rhd \mathtt{SetAdd}(s,e) \implies A \cup \{v\} \\ env \rhd \mathtt{SetRemove}(s,e) \implies A \backslash \{v\} \\ v \in A \vdash env \rhd \mathtt{IsIn}(e,s) \implies \top \\ v \not\in A \vdash env \rhd \mathtt{IsIn}(e,s) \implies \bot \end{array}$$

IsEmpty:

$$\begin{array}{c} env \rhd s \implies A \colon Set_t \\ \hline A = \emptyset \vdash env \rhd \mathtt{IsEmpty}(s) \implies \top \\ A \neq \emptyset \vdash env \rhd \mathtt{IsEmpty}(s) \implies \bot \end{array}$$

Min and Max:

$$\begin{array}{c} env \rhd s \implies A \colon Set_t, \quad A \neq \emptyset \\ \hline env \rhd \operatorname{Min}(s) \implies v \colon t, \quad \forall x \in A \implies x > v \\ env \rhd \operatorname{Max}(s) \implies v \colon t, \quad \forall x \in A \implies v > x \end{array}$$

Map:

$$\frac{env \rhd s \implies A \colon Set_{t_1}, \quad env \rhd e \implies f \colon t_1 \to t_2}{env \rhd \operatorname{Map}(e,s) \implies B \colon Set_{t_2}} \\ \forall a \in A \implies (\exists b \in B \mid b = f(a)) \\ \forall b \in B \implies (\exists a \in A \mid b = f(a))$$