



# NICOLAS GARTNER

Docteur-Ingénieur  
Mécanique (fluide-solide) Robotique

@ nicolas.gartner@gmail.com

+33 6 28 30 56 96

📍 Saint Chamas, France

in ngartner

🌐 ngartner

## COMPÉTENCES

Programmation

Calcul scientifique

Recherche scientifique

Conception 3D

Science des données

Dynamique des fluides

Ingénierie mécanique

## INFORMATIQUE

Windows

Ubuntu

ROS

Latex

Microsoft Office

C++

C

Python

Qt

Anaconda

OpenMP

git

Matlab

Scilab

Pandas

matplotlib

Gazebo

Vortex

ADAMS

CATIA v5

Inventor

Solidworks

FreeCAD

ANSYS Fluent

## LANGUAGES

Français: **Langue maternelle**

Anglais: **Courant**  
TOEIC - 965 (2016)

Allemand: **Courant**  
Goethe B2 - 91 (2016)

Portugais: **Avancé**

## EXPÉRIENCE

Ingénieur de recherche | [Université de Toulon](#)

📅 Déc 2020 – Aujourd'hui

📍 Toulon, France

- Collaboration avec Centroid LAB pour l'exploitation des résultats de thèse en vue d'une mise sur le marché
- Étude de marché
- Ajout de nouveaux cas d'essais pour valider les résultats de recherche

Enseignant | [EM Lyon](#)

📅 Sept 2020 – Aujourd'hui

📍 Ecully, France

- Enseignement du Machine Learning et de Python dans le cadre du master Digital Marketing & Data Science.
- Responsable du cours de Machine Learning pour l'année universitaire 2020-2021 (60 étudiants - 3 groupes)
- Création des supports de cours de Machine Learning
- Encadrement d'une personne répliquant le contenu du cours
- Tutorat de soutien pour le cours de Python

Consultant scientifique | [Centroid LAB](#)

📅 Août 2020 – Sept 2020

📍 Los Angeles (distanciel), USA

- Préparation de simulations de scénario catastrophe dans le cadre du projet open-source de centrale nucléaire Open-100.
- Création d'outils support pour le logiciel de simulation Neutrino.

Doctorant et ingénieur d'études | [Université de Toulon](#)

📅 Oct 2016 – Juin 2020

📍 Toulon, France

- Développement d'un partenariat avec l'entreprise CENTROID LAB.
- Membre élu au conseil du laboratoire COSMER, de l'école doctorale 548 et du pôle INP de l'université de Toulon
- Réalisation d'expérimentations supplémentaire en collaboration avec l'université de Gérone (Espagne) dans le cadre du projet H2020 EU Marine Robots sous un contrat d'ingénieur d'études.
- Enseignement de la mécanique vibratoire TD/TP (104h) et de l'automatique TP (24h)

Stage Ingénieur R & D | [Altran](#)

📅 Avril 2016 – Sept 2016

📍 Aix-en-Provence, France

- Conception robotique : Projet Méthode et Analyse du Démantèlement Nucléaire
- Conception et optimisation de la structure du bras robotisé d'un robot mobile capable de réaliser des opérations de carottage


## REFERENCES

---


Vincent Hugel

 [vincent-hugel-0955b56a](#)


Niels Montanari

 [niels-montanari](#)

Mathieu Richier


 [mathieu-richier-5126a863](#)

Elisabeth Muriasco

 [elisabeth-muriasco-20834210](#)

---

Stage Ingénieur R & D | [Mayfran International](#)


 Sept 2015 – Feb 2016

 Landgraaf, Pays-Bas

- Développement produit / convoyeur et système de filtration
- Création d'outils support pour le logiciel de simulation Neutrino.

---

Stage de recherche | [Universidade Federal Uberlândia](#)

 Févr 2015 – Août 2015


 Uberlândia, Brésil


- Fabrication d'échangeur de chaleur par méthode de fabrication additive
- Traitement des données d'essais de soudage de métaux

---

## FORMATION

Doctorat | [Université de Toulon](#)


 Oct 2016 – Juin 2020

 Toulon, France

- Identification de paramètres hydrodynamiques par simulation avec Smoothed Particle Hydrodynamics.
- Simulation de la dynamique des véhicules/robots marins et étude des paramètres hydrodynamiques
- Simulation numérique de l'écoulement de fluide avec la technique SPH (modèle incompressible et faiblement compressible)

---

Diplôme d'ingénieur | [Sigma Clermont - ex IFMA](#)

 Sep 2012 – Sep 2016

 Clermont-Ferrand, France

- Spécialisation Machines Mécanismes et systèmes