IoT演習

Atom Liteに接続されたセンサ、Atom Matrixの内蔵センサにアクセスする.

Atom Liteについて

Switch Scienceより: 赤外線LED、RGB LED、ボタン、Grove互換コネクタを備えています。さらに、六つの GPIOを介してセンサやモーターなどに接続できます。USB Type-Cコネクタを搭載しているので、お手持ちのケーブルでプログラムのアップロードが可能です。 裏面には基板取り付け用のM2ネジ穴が一つあります。

仕様

- USB Type-C
- ESP32 PICOベース
- 4 MBフラッシュメモリ
- 2.4G SMDアンテナ: Proant 440
- 1 x RGB LED (WS2812B)
- 1 x 赤外線LED
- 1 x プログラム可能なボタン
- 1 x リセットボタン
- 6 x GPIOピン
- Grove互換インターフェース
- プログラムプラットフォーム: Arduino、UIFlow
- 電源入力:5 V / 500 mA
- 動作環境温度:0~40℃
- 製品サイズ: 24 x 24 x 10 mm
- 製品重量:12 g

Atom Matrxについて

Switch Scienceより: M5Stackシリーズの中で最もコンパクトな開発モジュールで、サイズはわずか24 x 24 mmです。M5StickCと比べてGPIOピンを多く持ち、小型の組み込みデバイス開発に適しています。メインコントローラとして、WI-FiとBluetooth通信を扱え4 MBの内蔵SPIフラッシュメモリを持つ、ESP32-PICO-D4チップを搭載しています。

仕様

• USB Type-C

- ESP32 PICOベース
- 4 MBフラッシュメモリ
- 2.4G SMDアンテナ: Proant 440
- MPU6886 6軸センサ
- 25 x RGB LED (WS2812C)
- 1 x 赤外線LED
- 1 x プログラム可能なボタン
- 1 x リセットボタン
- 6 x GPIOピン
- Grove互換インターフェース
- プログラムプラットフォーム: Arduino、UIFlow
- 電源入力:5 V / 500 mA
- 動作環境温度:0~40℃
- 製品サイズ: 24 x 24 x 14 mm
- 製品重量:14 g

Atom サンプルコード

ボタンを押してLEDを点灯するサンプルコードになります。 ボタンを押すごとにLEDの色が変化します。

```
#include "M5Atom.h"
// FastLED(CRGB type)
CRGB dispColor(uint8_t r, uint8_t g, uint8_t b) {
  return (CRGB)((r << 16) | (g << 8) | b);
}
uint8_t FSM = 0; //Store the number of key presses.
void setup(){
 M5.begin(true, false, true); //UART, I2C, LED
 M5.dis.drawpix(0, dispColor(0, 0, 0));
}
void loop(){
    if (M5.Btn.wasPressed()){ //Check if the key is pressed.
        switch (FSM){
            M5.dis.drawpix(0, dispColor(255, 0, 0));
            break;
        case 1:
            M5.dis.drawpix(0, dispColor(0, 255, 0));
```

```
break;
case 2:
    M5.dis.drawpix(0, dispColor(0, 0, 255));
    break;
case 3:
    M5.dis.drawpix(0, dispColor(255, 255, 255));
    break;
default:
    break;
}

FSM++;
if (FSM >= 4){
    FSM = 0;
}
}
delay(50);
M5.update();
}
```

BMP280のセンサから温度・湿度・気圧データを取得

AtomのGrove端子に接続したBME280センサから温度・湿度・気圧データを取得してシリアル出力を行います。

ATOMとBMP280をI2C接続していきます。デバイスとセンサ、ケーブルの対応は次の通り、

ATOM	Groveケーブル	BME280
G	黒	GND
5V	赤	VIN
G26	白	SDA
G32	黄	SCL

接続が終わったら、以下のプログラムをArduino Editorで記入していきます。

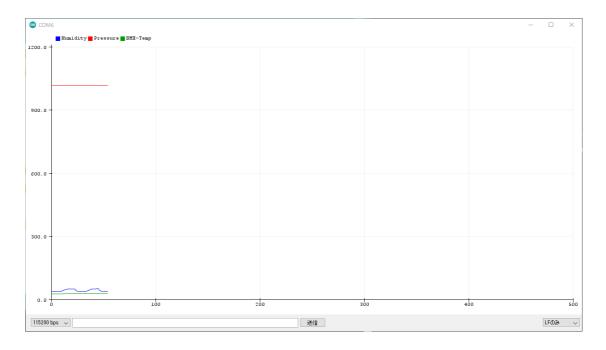
```
#include <M5Atom.h>
#include <FastLED.h>
#include <Wire.h>
#include <SPI.h>
#include <SparkFunBME280.h>
#include <Ticker.h>

// タイマーイベント
Ticker tickerBME280;

// BME280センサー
```

```
BME280 bme;
BME280_SensorMeasurements measurements;
void displayBME280SensorData() {
  bme.readAllMeasurements(&measurements);
  Serial.println("Humidity,Pressure,BME-Temp");
  Serial.print(measurements.humidity, 0);
  Serial.print(",");
  Serial.print(measurements.pressure/100, 2);
  Serial.print(",");
  Serial.println(measurements.temperature, 2);
  yield();
}
void setup() {
  M5.begin();
  Serial.begin(115200);
  Wire.begin(26,32);
  bme.setI2CAddress(0x76); //address (0x76 or 0x77)
  if (bme.beginI2C() == false) //Begin communication over I2C
    Serial.println("The sensor did not respond. Please check wiring.");
   while (1); //Freeze
  }
  tickerBME280.attach ms(1000, displayBME280SensorData);
}
void loop() {
}
```

プログラムをコンパイル・転送を行い、シリアルプロッターで起動を確認する.



[ATOM Matrix] 内蔵のIMUから加速度の情報を取得

以下のコードは、内蔵IMUから加速度情報を取得してシリアルへ出力を行います。

```
#include <M5Atom.h>
// IMUセンサ
#define M5STACK_MPU6886
float accX = 0.0F;
float accY = 0.0F;
float accZ = 0.0F;
// タイマーイベント
#include <Ticker.h>
Ticker tickerMeasure;
void displaySensorData(){
  M5.IMU.getAccelData(&accX, &accY, &accZ);
  Serial.print(accX);
  Serial.print(",");
  Serial.print(accY);
  Serial.print(",");
  Serial.println(accZ);
  yield();
}
void setup() {
  // Initialize the M5Stack object
```

```
M5.begin(true, false, true);

// Initialize IMU
M5.IMU.Init();

tickerMeasure.attach_ms(500, displaySensorData);
}

void loop() {
}
```

プログラムをコンパイル・転送を行い、シリアルプロッターで起動を確認する.

