

Exploration visuelle des données

Nicoleta ROGOVSCHI

nicoleta.rogovschi@parisdescartes.fr

M2-INFO

Plan du cours

- Introduction et définitions
- Formulation du problème
- Algorithme
- Exemple
- Conclusions

Réduction des dimensions par extraction de caractéristiques

Deux grandes familles de méthodes :

Méthodes linéaires

- Analyse en Composantes Principales (ACP)
- Analyse Discriminante Linéaire (ADL)
- → Multi-Dimensional Scaling (MDS)

• ...

Méthodes non-linéaires

- Isometric feature mapping (Isomap)
- Locally Linear Embedding (LLE)
- Kernel PCA
- Segmentation spectrale (spectral clustering)
- Methodes supervisées (S-Isomap)

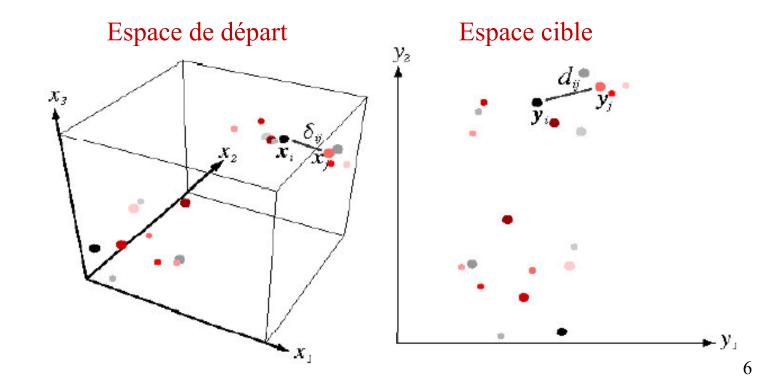
• ...

Introduction

- Multi-dimensional scaling (MDS) (proposée par Borg et Groenen en 1997)
 - Un ensemble de techniques de réduction de la dimension qui projettent les distances entre les observations d'un espace à grandes dimensions dans un espace de petites dimensions
 - Des techniques qui trouvent une configuration des points dans un espace de faible dimensions dont les distances inter-points correspondent aux dissimilarités dans les grandes dimensions,

Introduction

- Capables de modéliser des structures intrinsèques complexes et de les visualiser



Dans de nombreuses applications :

- On connaît les distances entre les points d'un ensemble de données
- On cherche à obtenir une représentation en faible dimension de ces points

La méthode de positionnement multidimensionnel (MDS) nous permet de construire cette représentation

- Exemple :

Obtenir la carte d'un pays en partant de la connaissance des distances entre chaque paire de villes.

- Comme l'ACP, l'algorithme MDS est basé sur la recherche des valeurs propres.
- MDS permet de construire une configuration de n points dans R^d à partir des distances entre N objets.

• On a donc N(N-1)/2 distances. Il est toujours possible de générer un positionnement de N points en N dimensions qui respecte exactement les distances fournies.

• MDS calcule une approximation en dimensions d<N

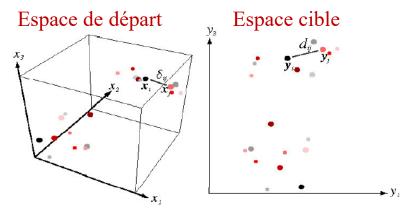
Formulation du problème

Soit

- Les points x₁,..., x_n dans
 k dimensions
- On note par δ_{ij} la distance entre les points x_i et x_j

On doit trouver

– Les points $y_1,...,y_n$ dans un espace de 2 ou 3 dimensions, tel que la distance d_{ij} entre y_i et y_j , soit proche de δ_{ii}



10

Fonction de coût

- On doit chercher δ_{ij} qui minimise une fonction objective
- On peut définir la fonction de coût de manière générale:

Fonction _ de _ coût =
$$\sum_{i < j} (d_{ij} - \delta_{ij})^2$$

$$\delta_{ij} = \|x_i - x_j\|^2$$

$$d_{ij} = \parallel y_i - y_j \parallel^2$$

Exemples de fonctions de coût

- Les fonctions de coût possibles (Stress)
 - d_{ij} est une fonction de y_i et y_j , et pour un ensemble de données les δ_{ij} sont constant.

$$J_{aa} = \frac{\sum_{i < j} (d_{ij} - \delta_{ij})^2}{\sum_{i < j} \delta_{ij}^2}$$
 pénalise les erreurs absolues

$$J_{rr} = \sum_{i < j} \left(\frac{d_{ij} - \delta_{ij}}{\delta_{ij}} \right)^{2}$$
 pénalise les erreurs relatives

$$J_{ar} = \frac{1}{\sum_{i < j} \delta_{ij}} \sum_{i < j} \frac{(d_{ij} - \delta_{ij})^2}{\delta_{ij}} \quad \text{un compromis entre les deux}$$
Critère de Sammon

Règles de mise à jour

• Règles de mise à jour

$$\nabla J_{aa}(y_{k}) = \frac{2}{\sum_{i < j} \delta_{ij}^{2}} \sum_{j \neq k} (d_{kj} - \delta_{kj}) \frac{y_{k} - y_{j}}{d_{kj}}$$

$$\nabla J_{rr}(y_{k}) = 2 \sum_{j \neq k} \frac{d_{kj} - \delta_{kj}}{\delta_{kj}^{2}} \frac{y_{k} - y_{j}}{d_{kj}}$$

$$\nabla J_{ar}(y_{k}) = \frac{2}{\sum_{i < j} \delta_{ij}} \sum_{j \neq k} \frac{d_{kj} - \delta_{kj}}{\delta_{kj}} \frac{y_{k} - y_{j}}{d_{kj}}$$

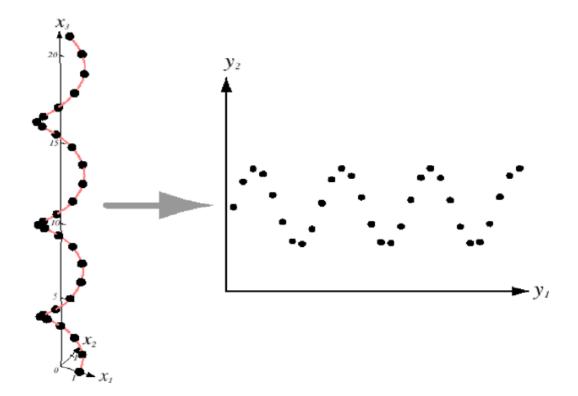
Algorithme

- On calcule ou on dispose dès le départ des distances δ_{ij}
- On initialise les points y₁,..., y_n (d'une manière aléatoire, par exemple)
- On tourne l'algorithme jusqu'à convergence,

$$\forall i \quad y_i \leftarrow y_i - \eta \nabla J(y_i) \quad (0 < \eta < 1)$$

Exemple

• Jeu de données artificiel : on passe d'un espace à 3 dimensions à un espace de 2 dimensions



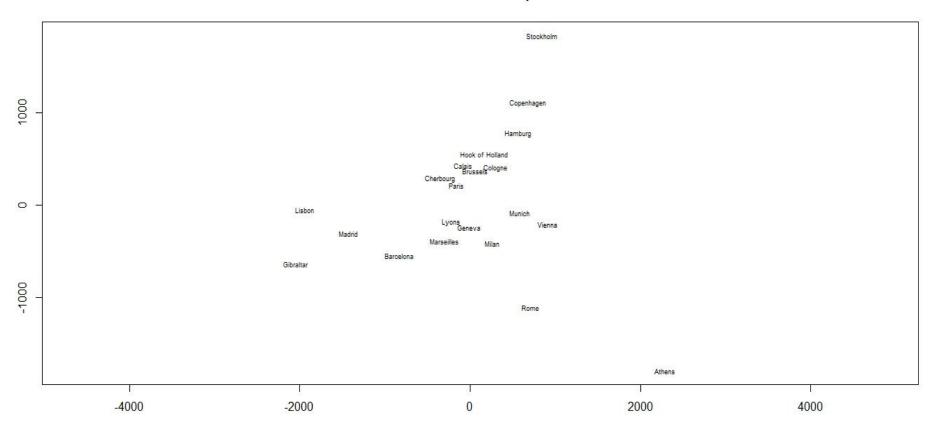
Exemple

- Le jeu de données «Eurodist» représente la distance (en km) entre 21 villes de l'Europe.
- Le jeu de données de départ doit être représente sous forme d'une matrice carrée des dissimilarités entre les variables.

| | Athens | Barcelona | Brussels | Calais | Cherbourg | Cologne | Copenhagen | Geneva | Gibraltar | Hamburg |
|------------|--------|-----------|----------|--------|-----------|---------|------------|--------|-----------|---------|
| Barcelona | 3313 | | | | | | | | | |
| Brussels | 2963 | 1318 | | | | | | | | |
| Calais | 3175 | 1326 | 204 | | | | | | | |
| Cherbourg | 3339 | 1294 | 583 | 460 | | | | | | |
| Cologne | 2762 | 1498 | 206 | 409 | 785 | | | | | |
| Copenhagen | 3276 | 2218 | 966 | 1136 | 1545 | 760 | | | | |
| Geneva | 2610 | 803 | 677 | 747 | 853 | 1662 | 1418 | | | |
| Gibraltar | 4485 | 1172 | 2256 | 2224 | 2047 | 2436 | 3196 | 1975 | | |
| Hamburg | 2977 | 2018 | 597 | 714 | 1115 | 460 | 460 | 1118 | 2897 | |

Exemple

Distances Between European Cities



Conclusions

- Les algorithmes MDS diffèrent par :
 - La distance utilisé dans l'espace de départ
 - Les fonctions objectives (Stress), l'utilisation de différentes fonctions de stress mènes à des résultats variés
 - La procédure d'optimisation; les MDS linéaires ne peuvent pas bien modéliser des variétés nonlinéaires, tandis que les MDS non-linéaires ont besoin souvent d'utiliser un algorithme itératif