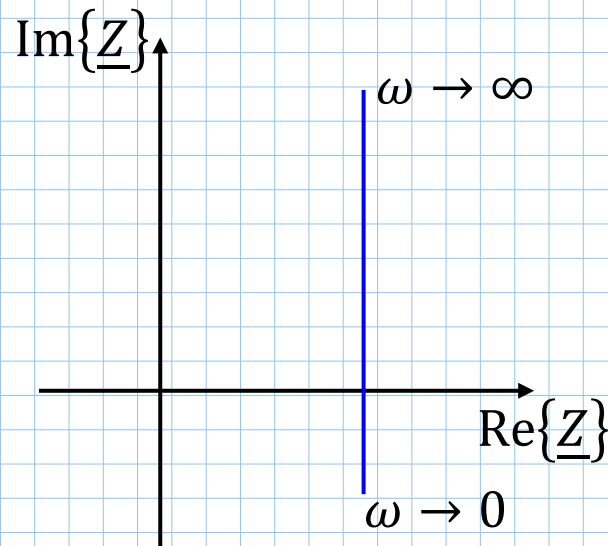


12. Ortskurven von $\underline{U}_2/\underline{U}_1$

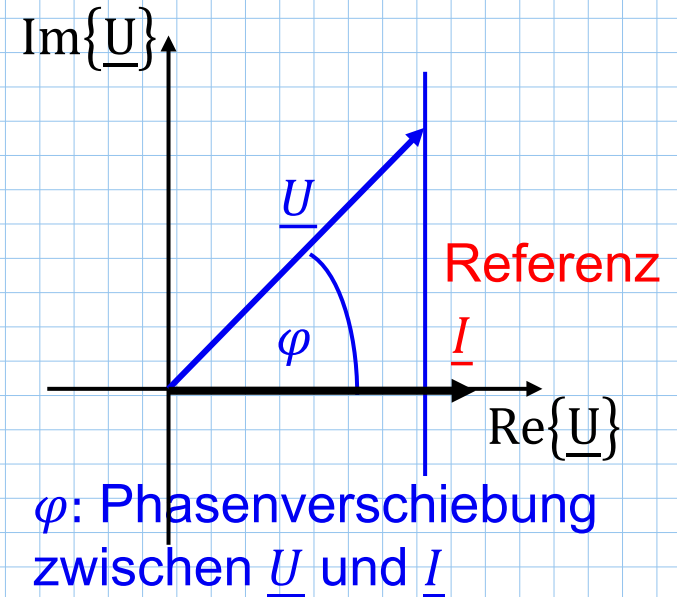
Ansatz:



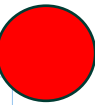
Ortskurve für Impedanzen \rightarrow Ortskurven für $\underline{U}_2/\underline{U}_1$:



In gleicherweise
für \underline{U} möglich!



Allgemein gilt:

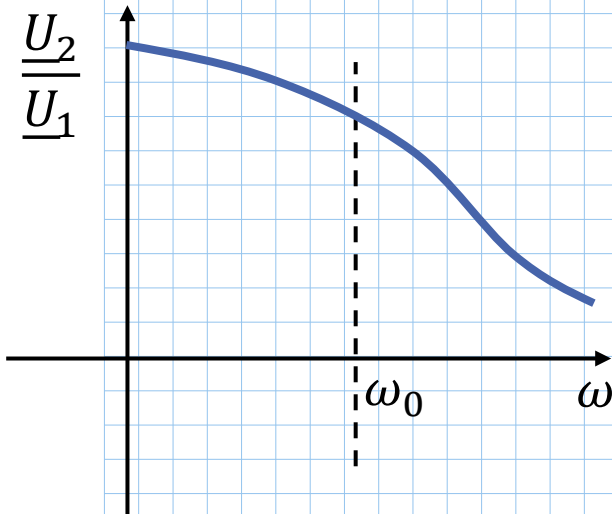


- Als **Filter** bezeichnen wir Schaltungen mit vorgegebenem **frequenzabhängigen Übertragungsverhalten**, die bestimmte Frequenzbereiche unterdrücken (**Sperrbereich**) und/oder andere Bereiche bevorzugt übertragen (**Durchlassbereich**)
- Die **Ordnung** eines Filters beschreibt die **Flankensteilheit**, d.h. die Zunahme bzw. Abnahme der Dämpfung über der Frequenz, oberhalb bzw. unterhalb dessen Grenzfrequenz
- Die **Ordnung** von passiven Filtern ist typischerweise durch die Anzahl der reaktiven (Speicher-) Elemente L, C bestimmt.

12.1 Filter 1.Ordnung

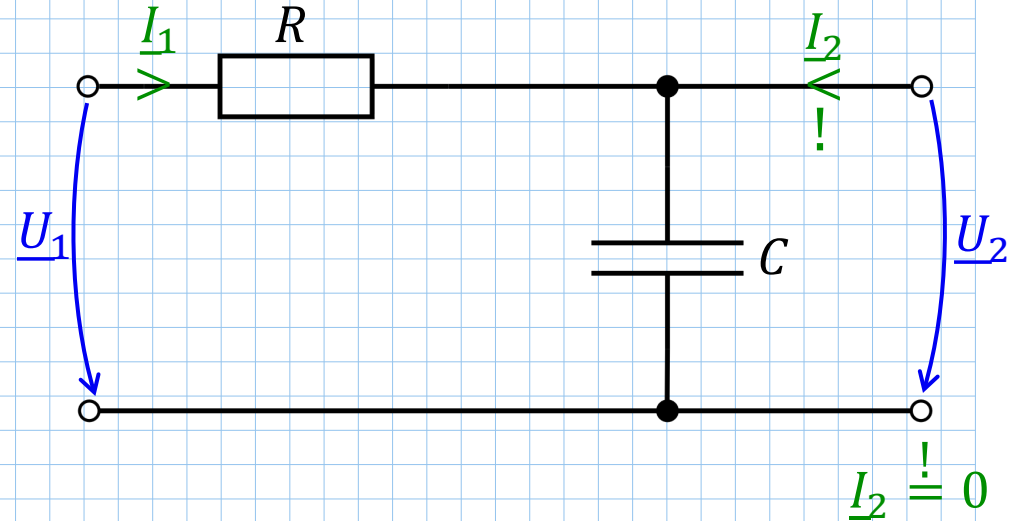
1. Beispiel: Tiefpass 1.Ordnung

Wir wollen folgenden Verlauf:



Ausgangswiderstand
hochohmig abgegriffen $\underline{I}_2 = 0$

Mögliche Schaltung:

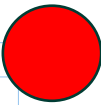


Berechnung der Übertragungsfunktion $\frac{U_2}{U_1}$:

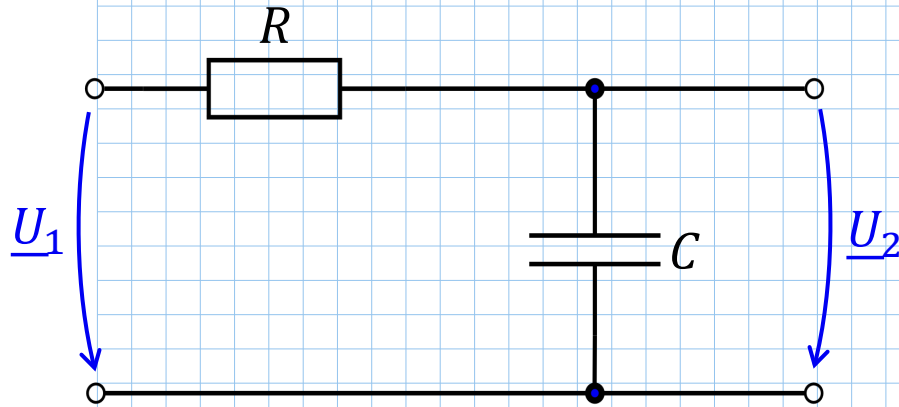
$$\leadsto \frac{U_2}{U_1} = \frac{\frac{1}{j\omega C} \cdot I_1}{\left(R + \frac{1}{j\omega C}\right) \cdot I_1} = \frac{1}{1 + j\omega RC} = \frac{1}{1 + j\omega \tau} \quad \text{mit} \quad \tau = RC$$

Im Zeitbereich wäre $1 \cdot \tau = RC$, die Zeit, bis zu der sich der Ausgangswert des Filters auf 63,3 % seines neuen Werts angenähert hat

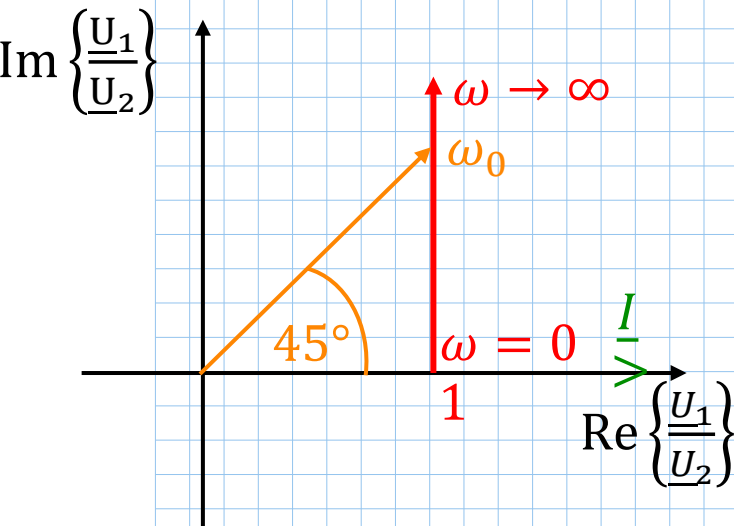
Darstellung der Übertragungsfunktion $\underline{U}_2/\underline{U}_1$ als Ortskurve:



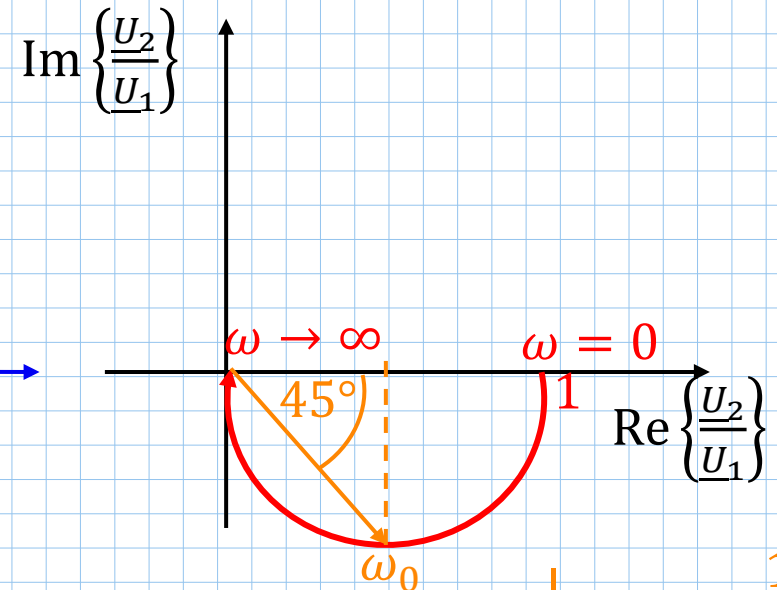
Dazu schauen wir uns zunächst den Kehrwert $\frac{\underline{U}_1}{\underline{U}_2}$ an:



$$\frac{\underline{U}_1}{\underline{U}_2} = 1 + j\omega RC \quad \xrightarrow{\left(\frac{\underline{U}_1}{\underline{U}_2}\right)^{-1}} \quad \frac{\underline{U}_2}{\underline{U}_1} = \frac{1}{1 + j\omega RC}$$



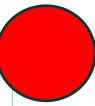
**Spiegelung am
Einheitskreis**



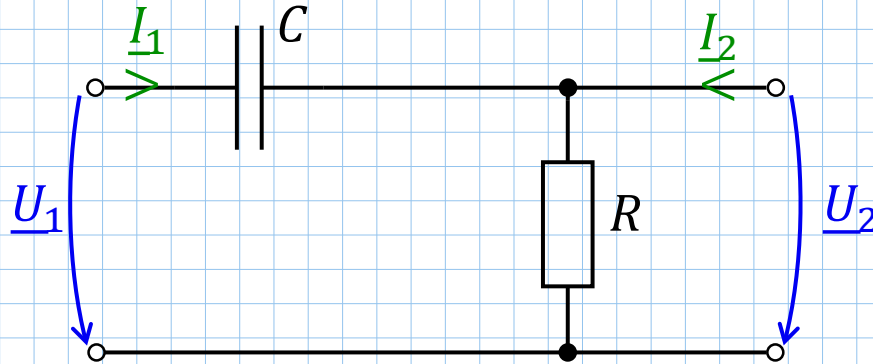
Charakteristische Frequenz: $\omega_0 RC \stackrel{!}{=} 1$

$$\underline{U}_2 \Big|_{\omega=\omega_0} = \frac{1}{\sqrt{2}} \underline{U}_1$$

2.Beispiel: Hochpass 1.Ordnung



analog zum Tiefpass:



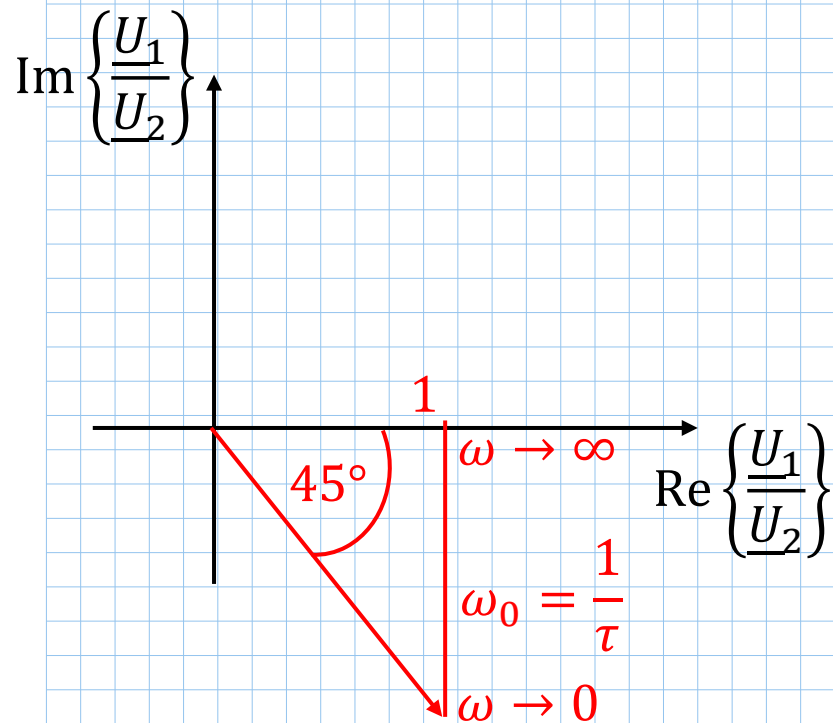
Ausgangswiderstand
hochohmig abgegriffen $I_2 \stackrel{!}{=} 0$

$$\frac{U_2}{U_1} = \frac{R}{R + \frac{1}{j\omega C}} = \frac{j\omega RC}{1 + j\omega RC} = \frac{j\omega\tau}{1 + j\omega\tau} ; \quad \tau = RC$$

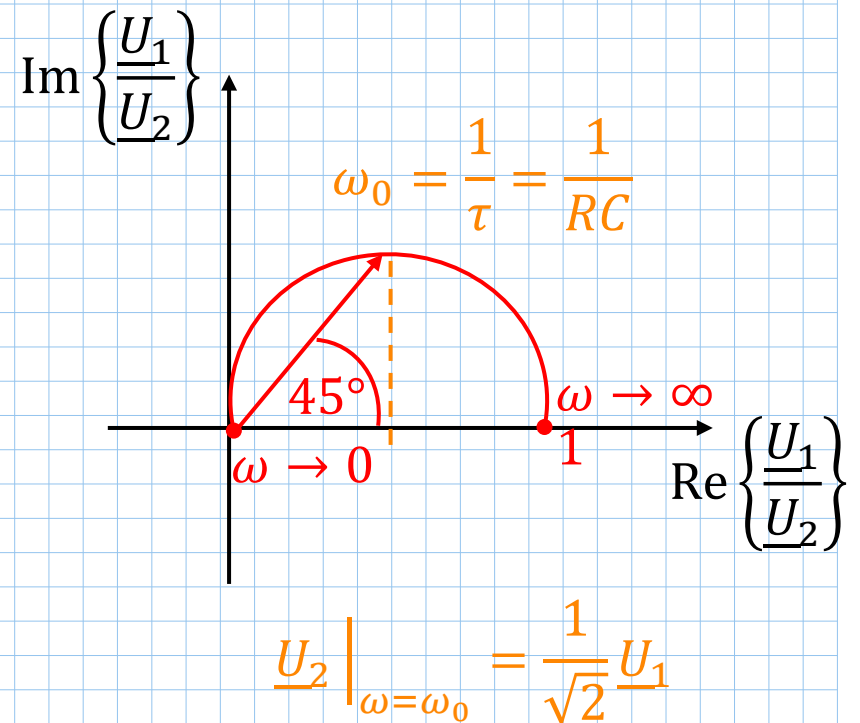
zugleich gilt:

$$\frac{U_1}{U_2} = \frac{1 + j\omega\tau}{j\omega\tau} = 1 + \frac{1}{j\omega\tau} = 1 - j\frac{1}{\omega\tau}$$

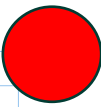
$$\frac{\underline{U}_1}{\underline{U}_2} = \textcircled{1} - \frac{1}{j\omega RC}$$



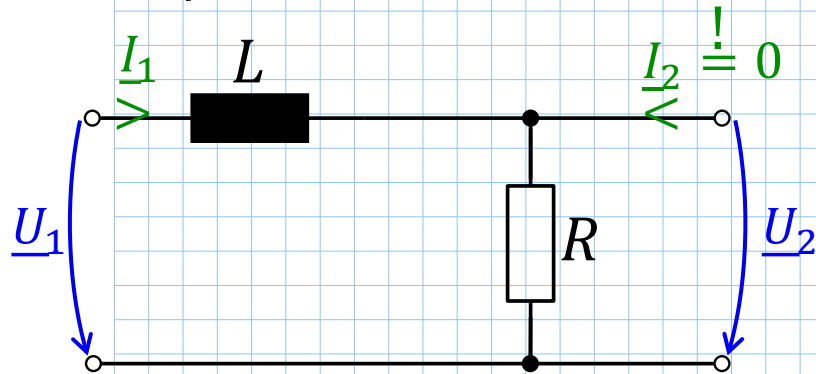
$$\frac{\underline{U}_2}{\underline{U}_1} = \frac{1}{\frac{\underline{U}_1}{\underline{U}_2}} = \frac{1}{1 - \frac{1}{j\omega RC}}$$



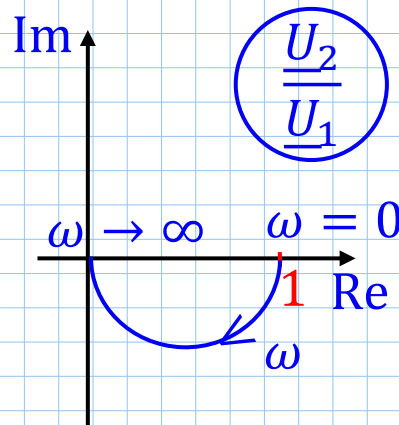
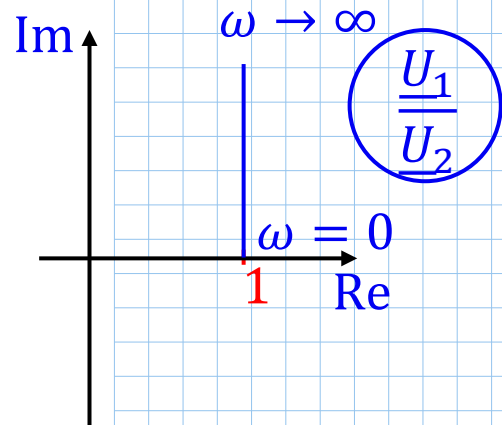
Analog dazu: Hochpass/Tiefpass mit R und L :



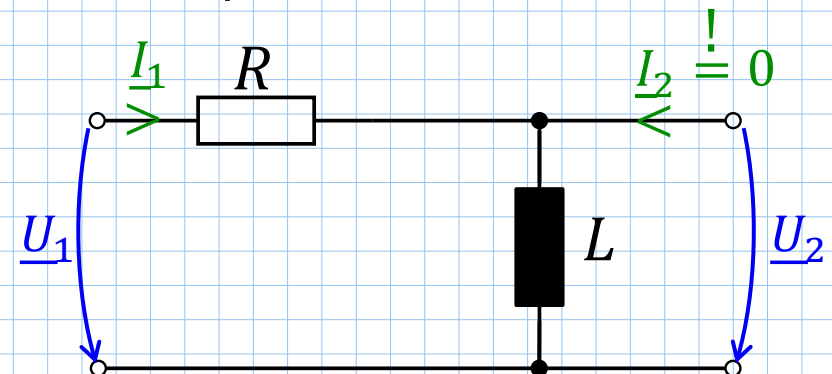
Tiefpass:



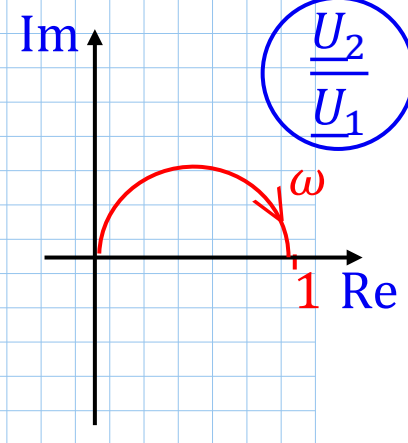
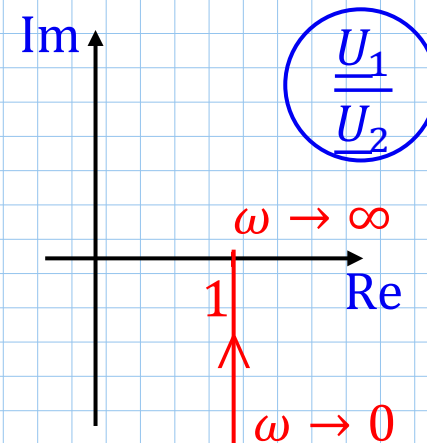
$$\frac{U_2}{U_1} = \frac{R \cdot \cancel{I_1}}{(R + j\omega L) \cdot \cancel{I_1}} \sim 0 \Big|_{\omega \rightarrow \infty}$$



Hochpass:

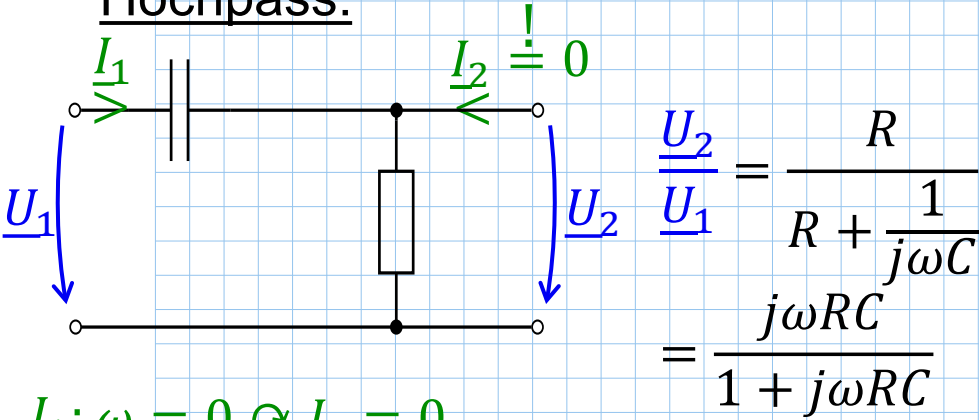


$$\frac{U_2}{U_1} = \frac{j\omega L \cdot \cancel{I_1}}{(R + j\omega L) \cdot \cancel{I_1}} \sim 0 \Big|_{\omega \rightarrow \infty} \quad \frac{U_1}{U_2} = \frac{R}{j\omega L} + 1$$



Zusammenfassung:

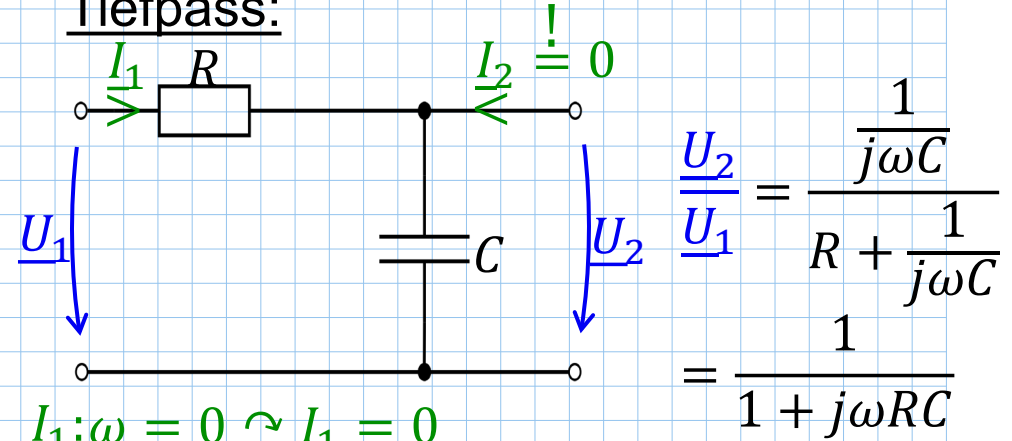
Hochpass:



$I_1: \omega = 0 \sim I_1 = 0$

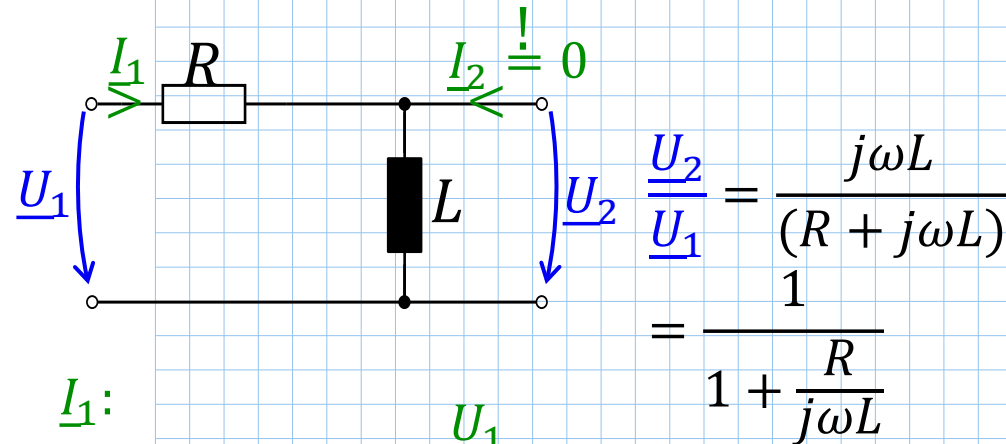
$\omega \rightarrow \infty \sim I_1 = \frac{U_1}{R}$

Tiefpass:

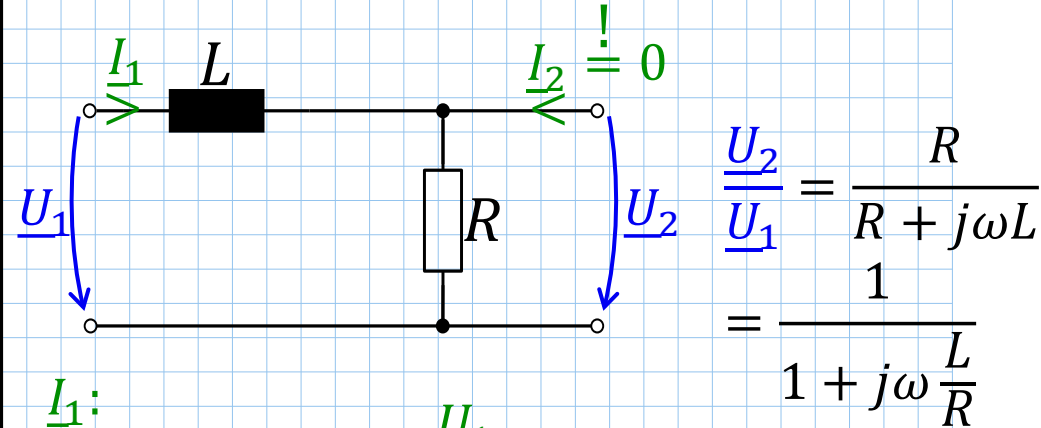


$I_1: \omega = 0 \sim I_1 = 0$

$\omega \rightarrow \infty \sim I_1 = \frac{U_1}{R}$

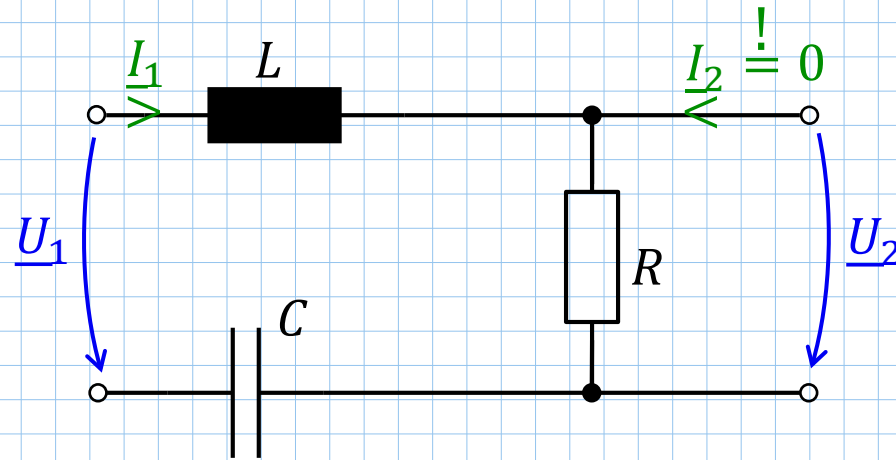
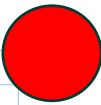


$I_1:$
 $\omega = 0 \sim I_1 = \frac{U_1}{R}$
 $\omega \rightarrow \infty \sim I_1 \rightarrow 0$



$I_1:$
 $\omega = 0 \sim I_1 = \frac{U_1}{R}$
 $\omega \rightarrow \infty \sim I_1 \rightarrow 0$

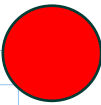
3. Beispiel: RLC Bandpass



$$\rightarrow \frac{\underline{U}_2}{\underline{U}_1} = \frac{R}{j\omega L + R + \frac{1}{j\omega C}} = \frac{j\omega RC}{-\omega^2 LC + j\omega RC + 1}$$

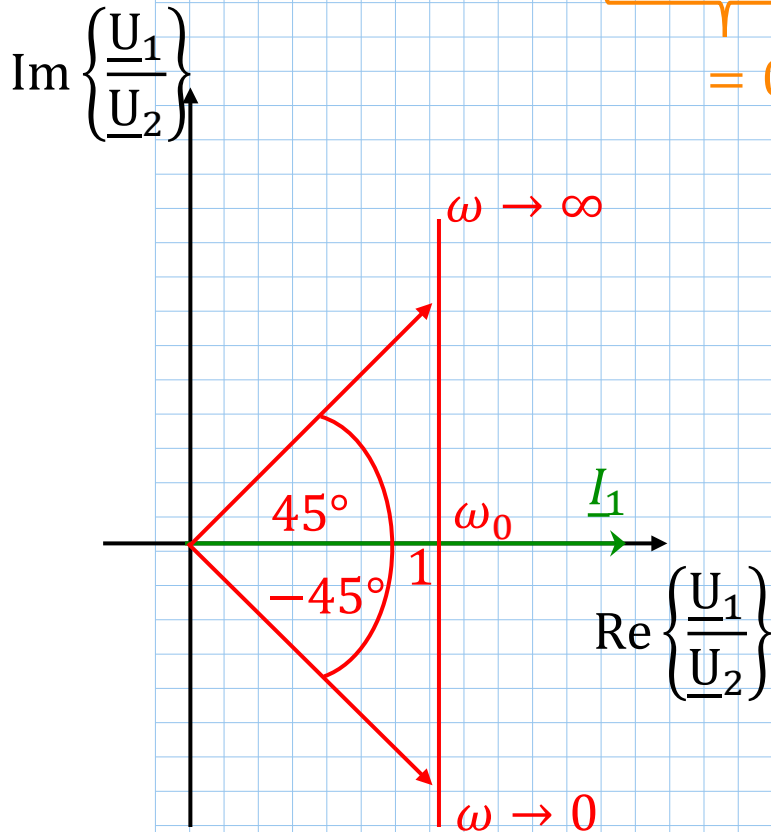
$$\rightarrow \frac{1}{\frac{\underline{U}_1}{\underline{U}_2}} = \frac{\underline{U}_1}{\underline{U}_2} = j\frac{\omega L}{R} + 1 + \frac{1}{j\omega RC} = 1 + \frac{1}{R} \cdot j\left(\omega L - \frac{1}{\omega C}\right)$$

Zugehörige Ortskurve



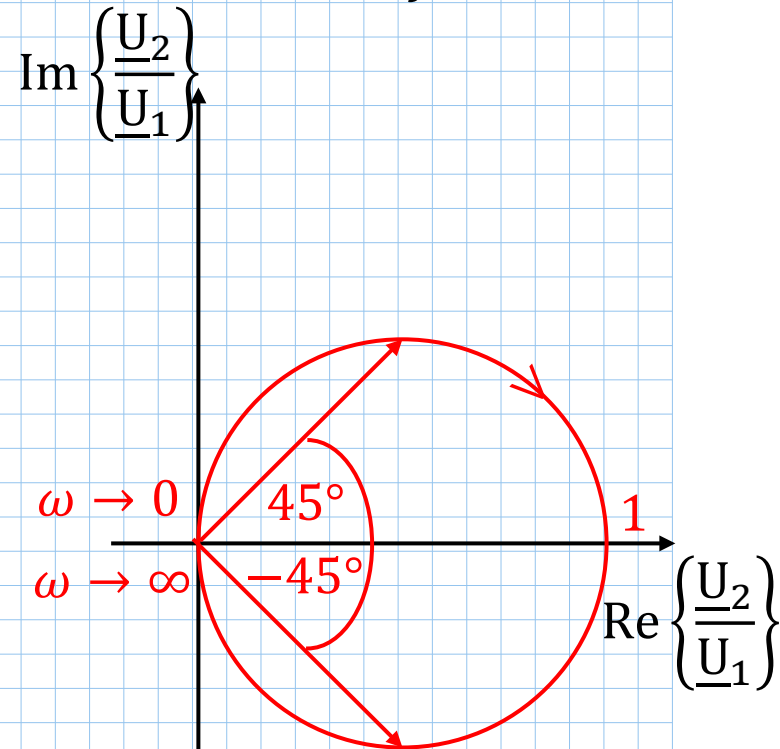
$$\frac{\underline{U}_1}{\underline{U}_2} = 1 + \frac{1}{R} \cdot j \left(\omega L - \frac{1}{\omega C} \right)$$

$= 0 \quad \big|_{\omega = \omega_0}$



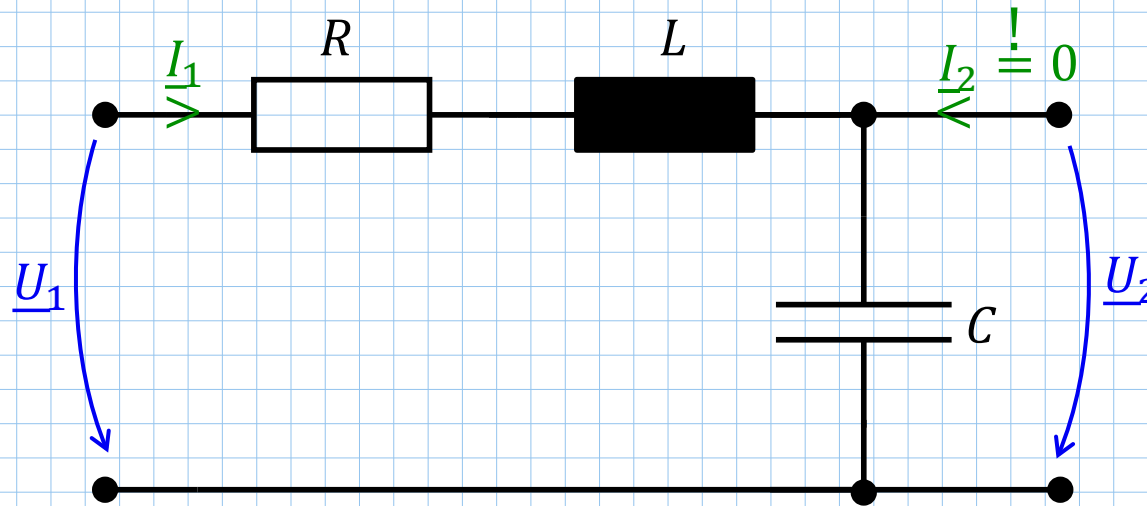
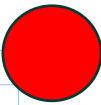
$$\angle \varphi_{ui} = 45^\circ \Rightarrow R \stackrel{!}{=} \left| \omega L - \frac{1}{\omega C} \right|$$

$$\frac{\underline{U}_2}{\underline{U}_1} = \frac{R}{j\omega L + R + \frac{1}{j\omega C}}$$



$$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

12.2 Filter zweiter Ordnung



$$\frac{\underline{U}_2}{\underline{U}_1} = \frac{\frac{1}{j\omega C}}{R + j\omega L + \frac{1}{j\omega C}} = \underline{\underline{\frac{1}{j\omega RC - \omega^2 LC + 1}}}$$

➔

$$\frac{\underline{U}_1}{\underline{U}_2} = 1 - \omega^2 LC + j\omega RC = \underbrace{\operatorname{Re}\left\{\frac{\underline{U}_1}{\underline{U}_2}\right\}}_{=: x(\omega)} + j \cdot \underbrace{\operatorname{Im}\left\{\frac{\underline{U}_1}{\underline{U}_2}\right\}}_{=: y(\omega)}$$

Jetzt nutzen wir dies, um die Ortskurve $y(\omega) = f(x(\omega))$ für $\frac{U_1}{U_2}$ darzustellen:

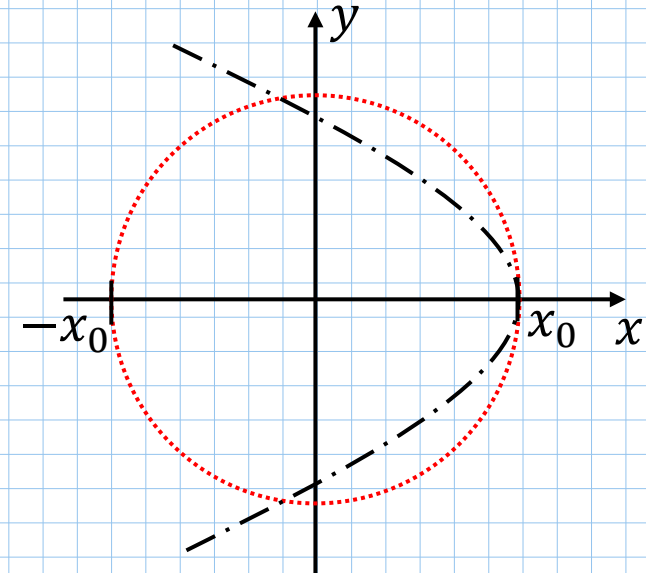
Dazu schreiben wir nochmals:

$$x(\omega) = 1 - \omega^2 LC ; y(\omega) = \omega RC$$

Dies lässt sich in eine Normalform für eine gespiegelte Parabel umformen: $y^2 = 2p(x - x_0)$

$$x|_{y=0} = x_0$$

$$y^2|_{x=0} = -2px_0$$



Beispiel: $x_0 = 1 ; 2p = -1$

$$y^2 = -(x - 1) \quad \leadsto \quad y = \pm \sqrt{-(x - 1)}$$

Dies angewendet auf unser Filter 2. Ordnung

$$y^2 = 2p(x - x_0)$$

Dabei versuchen wir, $x(\omega)$ und $y(\omega)$ in die Normalform zu wandeln

$$y = \omega RC \quad \leadsto \quad y^2 = (\omega^2 R^2 C^2) \quad \leadsto \quad \underline{\underline{\omega^2 = \frac{y^2}{R^2 C^2}}}$$

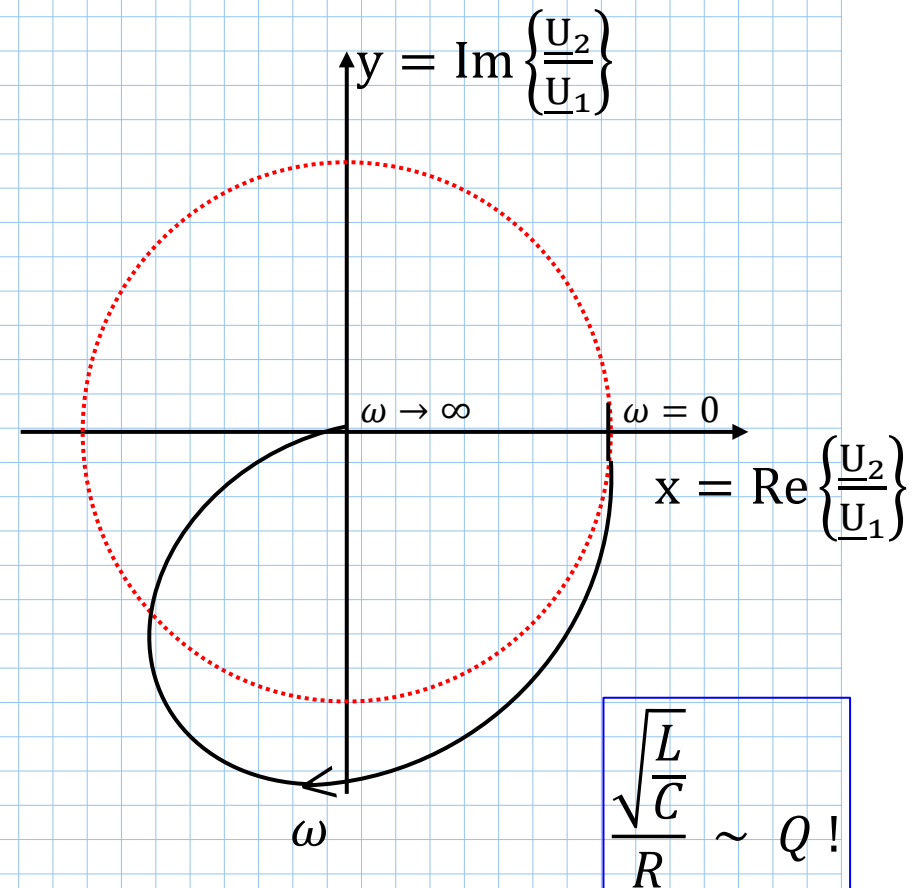
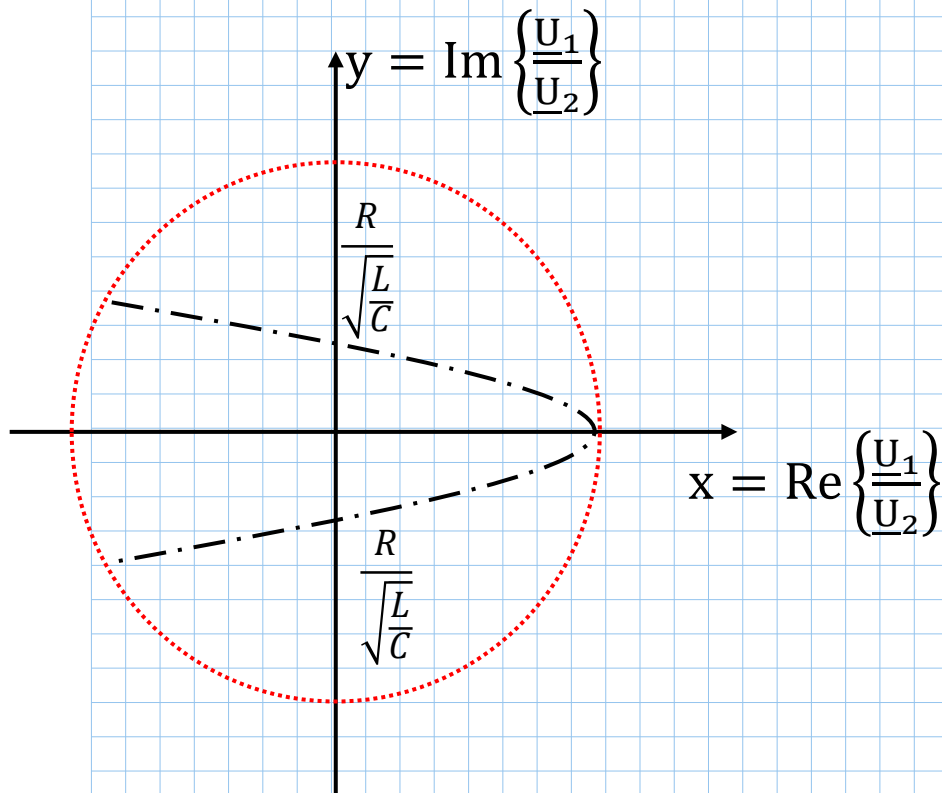
$$x = 1 - \omega^2 LC \quad \leadsto \quad x = 1 - \frac{y^2}{R^2 C^2} \cdot LC = 1 - y^2 \cdot \frac{L}{R^2 C}$$

$$\Rightarrow y^2 = \frac{R^2 C}{L} (1 - x) = -\frac{R^2 C}{L} (x - 1)$$

Daraus ergibt sich die Ortskurve:

$$y^2 = \frac{R^2 C}{L} (1 - x) = -\frac{R^2 C}{L} (x - 1)$$

$$y \Big|_{x=0}^{x_G=1} = \pm \frac{R}{\sqrt{\frac{L}{C}}}$$



Einschub:

Resonanzfrequenz:

$$x \Big|_{x=0} = 1 - \omega^2 LC \quad \leadsto \quad 0 = 1 - \omega^2 LC$$

$$\leadsto \omega = \sqrt{\frac{1}{LC}}$$

Güte:

$$y^2 = \frac{R^2 C}{L} (1 - x) = - \frac{R^2 C}{L} (x - 1) \Big|_{x=0}$$

$$Q_s = \frac{1}{R} \sqrt{\frac{L}{C}}$$