# **NỘI SUY TRUNG TÂM**

Hà Thị Ngọc Yến Hà nội, 9/2019

# Ý TƯỞNG

- Phép nội suy có sai số nhỏ nhất khi x ở khoảng trung tâm của đoạn nội suy
- Đa thức nội suy Newton có thể kết nạp mốc nội suy theo thứ tự bất kỳ
- Trích xuất mốc nội suy gần nhất với giá trị cần tính, kết nạp dần mộc nội suy về cả hai phía

- Mốc cách đều  $x_k = x_0 + kh, \ k \in \mathbb{Z}$
- Số mốc lẻ, xuất phát từ mốc chính giữa
- Kết nạp bên phải trước, xen kẽ P,T,P,T,....

$$P(x) = a_0 + a_1(x - x_0) + a_2(x - x_0)(x - x_1)$$

$$+ a_2(x - x_0)(x - x_1)(x - x_{-1})$$

$$+ a_2(x - x_0)(x - x_1)(x - x_{-1})(x - x_2) \cdots$$

Xây dựng công thức

$$P(x_0) = a_0 = y_0$$

$$P(x_1) = y_1 = y_0 + a_1 h \Rightarrow a_1 = \frac{\Delta y_0}{h}$$

$$P(x_{-1}) = y_{-1} = y_0 + \frac{\Delta y_0}{h}(-h) + a_2(-h)(2h) \Rightarrow a_2 = \frac{\Delta^2 y_{-1}}{2h^2}$$

| 5 | $x_{-2}$ | $y_{-2}$ | ?               | ?                 | ?                 | ? |  |  |
|---|----------|----------|-----------------|-------------------|-------------------|---|--|--|
| 3 | $x_{-1}$ | $y_{-1}$ | $\Delta y_{-1}$ | $\Delta^2 y_{-1}$ | $\Delta^3 y_{-1}$ |   |  |  |
| 1 | $x_0$    | $y_0$    | $\Delta y_0$    | $\Delta^2 y_0$    |                   |   |  |  |
| 2 | $x_1$    | $y_1$    | $\Delta y_1$    | Ü                 |                   |   |  |  |
| 4 | $x_2$    | $y_2$    |                 |                   |                   |   |  |  |
|   |          |          |                 |                   |                   |   |  |  |
|   |          |          |                 |                   |                   |   |  |  |

Xây dựng công thức

$$y_0 \to \Delta y_0 \to \Delta^2 y_{-1} \to \Delta^3 y_{-1} \to \Delta^4 y_{-2} \to \Delta^5 y_{-2} \to \cdots \to \Delta^{2i} y_{-i} \to \Delta^{2i+1} y_{-i} \to \cdots$$

$$a_{2i} = \frac{\Delta^{2i} y_{-i}}{(2i)!h^{2i}} \qquad a_{2i+1} = \frac{\Delta^{2i+1} y_{-i}}{(2i+1)!h^{2i+1}}$$

$$P(x) = P(x_0 + th) = y_0 + t\Delta y_0 + \frac{\Delta^2 y_{-1}}{2!} t(t-1) + \frac{\Delta^3 y_{-1}}{3!} (t+1) t(t-1) + \frac{\Delta^4 y_{-2}}{4!} (t+1) t(t-1) (t-2) + \cdots$$

#### Ý tưởng thuật toán

| $a_0 \times$ |                  |       | 1     | $a_0 \times$ |   |   |            |    |    | 1 |
|--------------|------------------|-------|-------|--------------|---|---|------------|----|----|---|
| $a_1 \times$ |                  |       | t     | $a_1 \times$ |   |   |            |    | 1  | 0 |
| $a_2 \times$ |                  | t     | (t-1) | $a_2 \times$ |   |   |            | 1  | -1 | 0 |
| $a_3 \times$ | t                | (t-1) | (t+1) | $a_3 \times$ |   |   | 1          | 0  | -1 | 0 |
| $a_4 \times$ | $t \qquad (t-1)$ | (t+1) | (t-2) | $a_4 \times$ |   | 1 | -2         | -1 | 2  | 0 |
| $a_5 \times$ | t  (t-1)  (t+1)  | (t-2) | (t+2) | $a_5 \times$ | 1 | 0 | <b>-</b> 5 | 0  | 4  | 0 |
| •••          |                  |       |       | •••          |   |   |            |    |    |   |

- Mốc cách đều  $x_k = x_0 + kh, \ k \in \mathbb{Z}$
- Số mốc lẻ, xuất phát từ mốc chính giữa
- Kết nạp bên trái trước, xen kẽ T, P, T, P,....

$$P(x) = a_0 + a_1(x - x_0) + a_2(x - x_0)(x - x_{-1})$$

$$+ a_2(x - x_0)(x - x_{-1})(x - x_1)$$

$$+ a_2(x - x_0)(x - x_1)(x - x_{-1})(x - x_{-2}) \cdots$$

Xây dựng công thức

$$P(x_0) = a_0 = y_0$$

$$P(x_{-1}) = y_{-1} = y_0 + a_1(-h) \Rightarrow a_1 = \frac{\Delta y_{-1}}{h}$$

$$P(x_1) = y_1 = y_0 + \frac{\Delta y_{-1}}{h}(h) + a_2(h)(2h) \Rightarrow a_2 = \frac{\Delta^2 y_{-1}}{2h^2}$$

| 4 | $x_{-2}$ | $y_{-2}$ | $\Delta y_{-2}$ | $\Delta^2 y_{-2}$ | $\Delta^3 y_{-2}$ | ? |  |  |
|---|----------|----------|-----------------|-------------------|-------------------|---|--|--|
| 2 | $x_{-1}$ | $y_{-1}$ | $\Delta y_{-1}$ | $\Delta^2 y_{-1}$ | ?                 |   |  |  |
| 1 | $x_0$    | $y_0$    | $\Delta y_0$    | ?                 |                   |   |  |  |
| 3 | $x_1$    | $y_1$    | ?               |                   |                   |   |  |  |
| 5 | $x_2$    | $y_2$    |                 |                   |                   |   |  |  |
|   |          |          |                 |                   |                   |   |  |  |
|   |          |          |                 |                   |                   |   |  |  |

Xây dựng công thức

$$y_0 \to \Delta y_{-1} \to \Delta^2 y_{-1} \to \Delta^3 y_{-2} \to \Delta^4 y_{-2} \to \Delta^5 y_{-3} \to \cdots \to \Delta^{2i-1} y_{-i} \to \Delta^{2i} y_{-i} \to \cdots$$

$$a_{2i-1} = \frac{\Delta^{2i-1} y_{-i}}{(2i-1)!h^{2i-1}} \qquad a_{2i} = \frac{\Delta^{2i} y_{-i}}{(2i)!h^{2i}}$$

$$P(x) = P(x_0 + th) = y_0 + t\Delta y_{-1} + \frac{\Delta^2 y_{-1}}{2!}(t+1)t + \frac{\Delta^3 y_{-2}}{3!}(t+1)t(t-1) + \frac{\Delta^4 y_{-2}}{4!}(t+2)(t+1)t(t-1) + \cdots$$

#### Ý tưởng thuật toán

| $a_0 \times$ |   |       |       |       | 1     | $a_0 \times$ |   |   |            |    |    | 1 |
|--------------|---|-------|-------|-------|-------|--------------|---|---|------------|----|----|---|
| $a_1 \times$ |   |       |       |       | t     | $a_1 \times$ |   |   |            |    | 1  | 0 |
| $a_2 \times$ |   |       |       | t     | (t+1) | $a_2 \times$ |   |   |            | 1  | 1  | 0 |
| $a_3 \times$ |   |       | t     | (t+1) | (t-1) | $a_3 \times$ |   |   | 1          | 0  | -1 | 0 |
| $a_4 \times$ |   | t     | (t+1) | (t-1) | (t+2) | $a_4 \times$ |   | 1 | 2          | -1 | -2 | 0 |
| $a_5 \times$ | t | (t+1) | (t-1) | (t+2) | (t-2) | $a_5 \times$ | 1 | 0 | <b>-</b> 5 | 0  | 4  | 0 |
| •••          |   |       |       |       |       | •••          |   |   |            |    |    |   |

### Gauss I và Gauss II

•

| $a_0 \times$ | 1                              | 1                              |
|--------------|--------------------------------|--------------------------------|
| $a_1 \times$ | t                              | t                              |
| $a_2 \times$ | $t \qquad (t-1)$               | $t \qquad (t+1)$               |
| $a_3 \times$ | $t \qquad (t-1)  (t+1)$        | $t \qquad (t+1)  (t-1)$        |
| $a_4 \times$ | $t \qquad (t-1)  (t+1)  (t-2)$ | $t \qquad (t+1)  (t-1)  (t+2)$ |
| $a_5 \times$ | t  (t-1)  (t+1)  (t-2)  (t+2)  | t  (t+1)  (t-1)  (t+2)  (t-2)  |
| • • •        |                                |                                |

### Gauss I và Gauss II

| $a_0 \times$ |   |   |            |    |    | 1 |   |   |            |    |    | 1 |
|--------------|---|---|------------|----|----|---|---|---|------------|----|----|---|
| $a_1 \times$ |   |   |            |    | 1  | 0 |   |   |            |    | 1  | 0 |
| $a_2 \times$ |   |   |            | 1  | -1 | 0 |   |   |            | 1  | 1  | 0 |
| $a_3 \times$ |   |   | 1          | 0  | -1 | 0 |   |   | 1          | 0  | -1 | 0 |
| $a_4 \times$ |   | 1 | -2         | -1 | 2  | 0 |   | 1 | 2          | -1 | -2 | 0 |
| $a_5 \times$ | 1 | 0 | <b>-</b> 5 | 0  | 4  | 0 | 1 | 0 | <b>-</b> 5 | 0  | 4  | 0 |
| •••          |   |   |            |    |    |   |   |   |            |    |    |   |

# Công thức Sterling

 Ý tưởng: thác triển đồng thời về cả hai phía.

$$Sterlin = \frac{Gauss I + Gauss II}{2}$$

$$y_0 + t\Delta y_0 + \frac{\Delta^2 y_{-1}}{2!} t(t-1) + \frac{\Delta^3 y_{-1}}{3!} (t+1) t(t-1) + \frac{\Delta^4 y_{-2}}{4!} (t+1) t(t-1) (t-2) + \cdots$$

$$y_0 + t\Delta y_{-1} + \frac{\Delta^2 y_{-1}}{2!} (t+1)t + \frac{\Delta^3 y_{-2}}{3!} (t+1)t(t-1) + \frac{\Delta^4 y_{-2}}{4!} (t+2)(t+1)t(t-1) + \cdots$$

# Công thức Sterling

Cộng từng cặp số hạng:

$$y_{0} \qquad \Delta y_{0}t \qquad \frac{\Delta^{2}y_{-1}}{2!}t(t-1) \qquad \frac{\Delta^{3}y_{-1}}{3!}t(t^{2}-1) \qquad \cdots$$

$$y_{0} \qquad \Delta y_{-1}t \qquad \frac{\Delta^{2}y_{-1}}{2!}t(t+1) \qquad \frac{\Delta^{3}y_{-2}}{3!}t(t^{2}-1) \qquad \cdots$$

$$y_{0} \qquad \frac{\Delta y_{0} + \Delta y_{-1}}{2}t \qquad \frac{\Delta^{2}y_{-1}}{2!}t^{2} \qquad \frac{\Delta^{3}y_{-1} + \Delta^{3}y_{-2}}{2 \times 3!}t(t^{2}-1) \qquad \cdots$$

$$x_{-n} ... x_{-1} x_0 x_1 ... x_n x_{n+1}$$

$$GaussI : x_0 \to x_1 \to x_{-1} \to x_2 \to \cdots \to x_n \to x_{-n} \to x_{n+1}$$

$$GaussII : x_1 \to x_0 \to x_2 \to x_{-1} \to \cdots \to x_{-n+1} \to x_{n+1} \to x_{-n}$$

$$Bessel = \frac{GaussI + GaussII}{2}$$

$$P_{GI}(x_0 + th)$$

$$= y_0 + t\Delta y_0 + \frac{\Delta^2 y_{-1}}{2!} t(t-1) + \frac{\Delta^3 y_{-1}}{3!} (t+1) t(t-1) + \cdots$$

$$+\frac{\Delta^{2n+1}y_{-n}}{(2n+1)!}t(t^2-1)....(t^2-n^2)$$

$$P_{GII}(x_0 + th)$$

$$= y_1 + (t-1)\Delta y_0 + \frac{\Delta^2 y_0}{2!} (t-1)t + \frac{\Delta^3 y_{-1}}{3!} t (t-1)(t-2) + \cdots$$

$$+\frac{\Delta^{2n+1}y_{-n}}{(2n+1)!}t(t^2-1)....(t^2-(n-1)^2)(t-n)$$

$$\begin{split} &P_{GII}\left(x_{0}+th\right) \\ &= y_{1}+\left(t-1\right)\Delta y_{0}+\frac{\Delta^{2}y_{0}}{2!}\left(t-1\right)t+\frac{\Delta^{3}y_{-1}}{3!}t\left(t-1\right)\left(t-2\right)+\cdots \\ &+\frac{\Delta^{2n+1}y_{-n}}{\left(2n+1\right)!}t\left(t^{2}-1\right).....\left(t^{2}-\left(n-2\right)^{2}\right)\left(t-n+1\right)\left(t-n\right) \\ &P\left(x_{0}+th\right)=\frac{y_{0}+y_{1}}{2}+\frac{\Delta y_{0}}{2}\left(t-\frac{1}{2}\right)+\frac{\Delta^{2}y_{0}+\Delta^{2}y_{-1}}{2\times2!}t\left(t-1\right)+\frac{\Delta^{3}y_{-1}}{2\times3!}t\left(t-1\right)\left(t-\frac{1}{2}\right) \end{split}$$

# Các vấn đề cần giải quyết

- Mốc cách đều
  - Bảng sai phân
  - Thêm mốc nội suy
  - Đa thức nội suy
  - Trích xuất dữ liệu phù hợp yêu cầu