

平移算符 $\hat{T}(d\vec{r})$ $\hat{T}(d\vec{r})|\vec{r}\rangle = |\vec{r} + d\vec{r}\rangle$

$$\langle \vec{r} | \hat{T}(d\vec{r}) | \psi \rangle = \int d\vec{r}' \langle \vec{r} | \hat{T}(d\vec{r}) | \vec{r}' \rangle \langle \vec{r}' | \psi \rangle = \int d\vec{r}' \langle \vec{r} | \vec{r}' + d\vec{r} \rangle \psi(\vec{r}') = \psi(\vec{r} - d\vec{r})$$

(坐标表示)

么正性 $\hat{T}^\dagger \hat{T} = 1$. $\hat{T}(d\vec{r})$ 构成阿贝尔群 $\hat{T}(d\vec{r}) = 1 - \frac{i}{\hbar} \vec{G} \cdot d\vec{r}$ \vec{G} : 生成元, 代表. $\vec{G} \leftrightarrow \frac{i}{\hbar} \vec{P}$ 即 \vec{P}

$$[\hat{\vec{r}}, \hat{T}(d\vec{r})] |\vec{r}'\rangle = \hat{\vec{r}} |\vec{r}' + d\vec{r}\rangle - \vec{r}' \hat{T}(d\vec{r}) |\vec{r}'\rangle = d\vec{r} |\vec{r}' + d\vec{r}\rangle \approx d\vec{r} |\vec{r}'\rangle$$

即 $[\hat{\vec{r}}, \hat{T}(d\vec{r})] = d\vec{r}$. $[\vec{r}_\alpha, \vec{G}_\beta] = i\hbar \delta_{\alpha\beta}$ \vec{G} 即动量算符.

$$\hat{T}(\vec{r}') = \exp\left(-\frac{i\vec{p} \cdot \vec{r}'}{\hbar}\right).$$

$$\sqrt{\frac{1}{(2\pi\hbar)^{3/2}}}$$

$$\text{动量本征函数 } \phi_{\vec{p}}(\vec{r}) = \langle \vec{r} | \vec{p} \rangle = \sqrt{\frac{1}{(2\pi\hbar)^{3/2}}} \exp\left(\frac{i\vec{p} \cdot \vec{r}}{\hbar}\right) = \int d^3 p' \exp\left(\frac{i\vec{p}' \cdot \vec{r}}{\hbar}\right) \delta(\vec{p} - \vec{p}')$$

3) (1) 演化算符 $|\psi(t)\rangle = U(t, t_0) |\psi(t_0)\rangle$

性质: (1) $\lim_{t \rightarrow t_0} U(t, t_0) = 1$

(2) 么正性 $\hat{U}(t, t_0) \hat{U}^\dagger(t, t_0) = 1$

(3) 乘法规则 $U(t_1, t_3) = U(t_1, t_2) U(t_2, t_3)$ $t_1 > t_2 > t_3$

(看起来像是李群的酉表示, 如果数学地了) $U(t, t_0)^{-1} \triangleq U(t_0, t)$

生成元 $\hat{U}(t+dt, t) \approx 1 - i \frac{\hat{H}}{\hbar} dt$.

$$\hat{U}(t, t_0) = e^{-\frac{i}{\hbar} H(t-t_0)} = \sum_n e^{-\frac{i}{\hbar} E_n(t-t_0)} |\psi_n\rangle \langle \psi_n|$$

其中 $\{|\psi_n\rangle\}$ 是 H 的本征矢(本征值 E_n)构成的正交归一完备基

可观测量期待值 $\langle \psi(t) | A | \psi(t) \rangle = \langle \psi(t_0) | \hat{U}^\dagger(t, t_0) \hat{A} \hat{U}(t, t_0) | \psi(t_0) \rangle$

若 $[\hat{A}, \hat{U}] = 0$ 即 $[\hat{A}, \hat{H}] = 0$, $\langle \hat{A} \rangle$ 不随时间变化.

态矢量随时间变化 $|\psi(t)\rangle = \sum_n C_n(t_0) e^{-\frac{i}{\hbar} E_n(t-t_0)} |\psi_n\rangle$

时间光联函数 $C(t) \triangleq \langle \psi(t_0) | \psi(t) \rangle = \sum_n |C_n(t_0)|^2 e^{-\frac{i}{\hbar} E_n(t-t_0)}$

设 $C_n(t_0) = g(E_n)$ 3) λ 的密度 $\rho(E) = \sum_n \delta(E - E_n)$

$$\Rightarrow C(t) = \sum_n |g(E_n)|^2 e^{-\frac{i}{\hbar} E_n (t-t_0)} = \int dE \rho(E) |g(E)|^2 e^{-\frac{i}{\hbar} E (t-t_0)}$$

{ S 绘景 $A^{(S)}$ 不合时 $|\psi^{(S)}(t)\rangle$ 随时间演化
H 绘景 $|\psi^{(H)}\rangle$ 不变 $A^{(H)}$ 随时间变化

约定 $t=0$ 时 $|\psi^{(S)}(0)\rangle = |\psi^{(H)}\rangle$ $A^{(H)}(0) = A^{(S)}$ 联立 $A^{(H)}(t) = U^\dagger(t, 0) A^{(S)} U(t, 0)$

$$|\psi^{(H)}\rangle = U^\dagger(t, 0) |\psi^{(S)}(t)\rangle$$

$$\begin{aligned} H \text{ 在 } t \text{ 中运动方程} \quad \frac{dA^H}{dt} &= \frac{dU^\dagger(t, 0)}{dt} A^S U(t, 0) + U^\dagger(t, 0) A^S \frac{dU(t, 0)}{dt} \\ &= U^\dagger \left[-\frac{\hbar}{i\hbar} A^S + A^S \frac{\hbar}{i\hbar} \right] U \end{aligned}$$

$$\Rightarrow i\hbar \frac{dA^H}{dt} = [A^H(t), H]$$

埃尔费斯特定理 设 $H = \frac{p^2}{2m} + V(r)$ $i\hbar \frac{dr^H}{dt} = [r^H, H] = i\hbar \frac{p^H}{m}$

$$i\hbar \frac{dp^H}{dt} = [p^H, H] = -i\hbar \nabla V$$

$$\Rightarrow m \frac{d^2}{dt^2} \langle r \rangle = \frac{d}{dt} \langle p \rangle = -\langle \nabla V(r) \rangle$$

当 $\langle \nabla V(r) \rangle \approx \nabla V(\langle r \rangle)$ 时 退化到经典情形

一般 A^S 不合时，取本征态为基矢， $|\psi^S(t)\rangle = \sum_n c_n^S(t) |\psi_n^{(S)}\rangle$

在 H 情况下， $A^H(t)$ ，基矢 $|\psi_n^H(t)\rangle$ 合时 $|\psi^H\rangle = \sum_n c_n^H(t) |\psi_n^H(t)\rangle$

由 $A^S |\psi_n^S\rangle = \lambda_n |\psi_n^S\rangle$ $A^H(t) |\psi_n^H(t)\rangle = \lambda_n |\psi_n^H(t)\rangle$ $A^H(t) = U(t)^\dagger A^S U(t)$

$$\Rightarrow |\psi_n^H(t)\rangle = U^\dagger(t, 0) |\psi_n^S\rangle \quad i\hbar \frac{d}{dt} |\psi_n^H(t)\rangle = -H |\psi^{(H)}(t)\rangle \quad (\text{反号薛定谔方程})$$

-维谐振子 $\hat{H} = \frac{p^2}{2m} + \frac{1}{2} m \omega^2 x^2$. 3) λ 淀灭算符 $a \triangleq \sqrt{\frac{m\omega}{2\hbar}} (x + i\frac{p}{m\omega})$ 产生算符 $a^\dagger = \sqrt{\frac{m\omega}{2\hbar}} (x - i\frac{p}{m\omega})$

$$[a, a^\dagger] = 1. \quad (\text{玻色子的湮灭/产生算符关系})$$

粒子数算符 $N \triangleq a^\dagger a$. $[H, N] = 0$. 设 $N/n\rangle = n/n\rangle$

$$[N, a] = -a \quad [N, a^\dagger] = a^\dagger \quad \text{从而 } N a/n\rangle = (n-1) a/n\rangle \quad a/n\rangle \propto |n-1\rangle$$

$$\langle n | a^\dagger a | n \rangle = n = \langle \hat{a} n | \hat{a} n \rangle \geq 0 \Rightarrow a/n\rangle = \sqrt{n} |n-1\rangle \quad a^\dagger /n\rangle = \sqrt{n+1} |n+1\rangle$$

n 的最小值为 0, n 一般为非负整数 $a/0\rangle = 0$

由 $n = \langle \hat{a} n | \hat{a} n \rangle \geq 0$ 不允许有负数 $|n\rangle$ 焦 若 n 为正小数，特别取 $n \in (0, 1)$

则 $a/n\rangle = \sqrt{n} |n-1\rangle$ 可构造出负数 $|n\rangle$ 焦，从而 n 只能为自然数， $n_{\min} = 0$

$$\text{任意波函数 } |n\rangle = \frac{a^\dagger}{\sqrt{n}} |n-1\rangle = \dots = \frac{(a^\dagger)^n}{\sqrt{n!}} |0\rangle \quad E_n = \hbar\omega(n + \frac{1}{2})$$

$$\text{以 } |n\rangle \text{ 基矢建立表象} \quad \langle n' | \hat{a} | n \rangle = \sqrt{n} \delta_{n,n-1} \quad \langle n' | \hat{a}^\dagger | n \rangle = \sqrt{n+1} \delta_{n,n+1}$$

$$\Rightarrow \langle n' | \hat{x} | n \rangle = +\sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} (\sqrt{n} \delta_{n,n-1} + \sqrt{n+1} \delta_{n,n+1})$$

$$\langle n' | \hat{p} | n \rangle = i \sqrt{\frac{m\hbar\omega}{2}} (-\sqrt{n} \delta_{n,n-1} + \sqrt{n+1} \delta_{n,n+1})$$

(坐标系下)

解本征函数 甚态 $|0\rangle$ 满足 $a|0\rangle = 0 \quad \langle x' | \hat{a} | 0 \rangle = 0$

$$\text{即 } \langle x' | \hat{x} + \frac{i\hat{p}}{m\omega} | 0 \rangle = 0 \Rightarrow \int dx \langle x' | \hat{x} + \frac{i\hat{p}}{m\omega} | x \rangle \langle x | 0 \rangle = 0.$$

$$\Rightarrow \int dx \psi_0(x) \left[n\delta(x-x') + \frac{i}{m\omega} \frac{-\hbar}{i} \frac{d\delta(x-x')}{dx} \right] = x' \psi_0(x') + \frac{\hbar}{m\omega} \psi_0'(x') = 0$$

$$\Rightarrow \psi_0(x) = \frac{1}{\pi^{1/4} \sqrt{x_0}} \exp \left[-\frac{1}{2} \left(\frac{x}{x_0} \right)^2 \right] \quad x_0 = \sqrt{\frac{\hbar}{m\omega}}$$

$$\text{激发态 } \psi_n(x') = \langle x' | \frac{(\hat{a}^+)^n}{\sqrt{n!}} | 0 \rangle = \int dx \langle x' | \frac{(\hat{a}^+)^n}{\sqrt{n!}} | x \rangle \langle x | 0 \rangle$$

$$\propto (x' - x_0^2 \frac{d}{dx'})^n \psi_0(x')$$

$$\text{利用 } |n\rangle \text{ 基矢下算符矩阵元, } \langle n | \frac{P^2}{2m} | n \rangle = \langle n | \frac{m\omega}{2} x^2 | n \rangle = \frac{1}{2} E_n$$

在基态, 动量期待值非 0 (是点振动物).

相干态 (激光, 玻色-爱因斯坦凝聚) 是 \hat{a} 的本征态. $\hat{a}|\alpha\rangle = \alpha|\alpha\rangle$

由于 \hat{a} 不是厄密算符, α 不一定为实数 $\alpha \in \mathbb{C}$

$$\text{在 } |n\rangle \text{ 基矢下, 设 } |\alpha\rangle = \sum_{n=0}^{\infty} c_n |n\rangle \quad \alpha|\alpha\rangle = \hat{a}|\alpha\rangle = \sum_{n=1}^{\infty} c_n \sqrt{n} |n-1\rangle$$

$$\Rightarrow c_n \sqrt{n} = \alpha c_{n-1} \Rightarrow c_n = c_0 \frac{\alpha^n}{\sqrt{n!}} \Rightarrow |\alpha\rangle = c_0 \sum_{n=0}^{\infty} \frac{\alpha^n}{\sqrt{n!}} |n\rangle$$

$$|\alpha\rangle = \sum_{n=0}^{\infty} c_0 \frac{\alpha^n}{\sqrt{n!}} \frac{(\hat{a}^+)^n}{\sqrt{n!}} |0\rangle = c_0 \exp[\alpha \hat{a}^+] |0\rangle$$

$$\text{由 } 1 = \langle \alpha | \alpha \rangle = \langle 0 | \exp[\alpha^* \hat{a}] c_0^* | \alpha \rangle = c_0^* e^{|\alpha|^2} \langle 0 | \alpha \rangle = |c_0|^2 e^{|\alpha|^2} \Rightarrow |c_0| = e^{-\frac{1}{2}|\alpha|^2}$$

$$|\alpha\rangle = \exp \left[-\frac{|\alpha|^2}{2} + \alpha \hat{a}^+ \right] |0\rangle$$

$$\langle \alpha | \alpha \rangle = \langle 0 | \exp \left[-\frac{|\alpha|^2}{2} + \alpha^* \hat{a} \right] | \alpha \rangle = \exp \left[-\frac{|\alpha|^2}{2} + \alpha^* \alpha - \frac{|\alpha|^2}{2} \right]$$

相干态不具有正交性

但相干态具有完备性

$$\langle \alpha | = |\alpha| e^{i\alpha} \quad \int d\alpha d\alpha^* (\alpha^*)^{n'} |\alpha\rangle = \int d\alpha d\alpha^* |\alpha| \frac{c_0(\alpha)}{\sqrt{n!}} |n'\rangle \quad (n'=0,1,2,\dots)$$

$$= \pi 2^{n'+1} \sqrt{n!} |n'\rangle$$

即任一个 $|n'\rangle$ 可用 $|\alpha\rangle$ 展开 (完备性)

另一种表达: $\int d\alpha d\alpha^* |\alpha\rangle \langle \alpha| = \pi$

相干态 $|\alpha\rangle$ 少一个粒子增加 θ_α 相位, 多一个粒子减小 θ_α 相位, 在相干态相位是确定的 粒子数不确定?

广义不确定性: 相位与粒子数存在不确定性.

S方程经典极限与WKB方法

$$\rho(\vec{r}, t) = |\psi(\vec{r}, t)|^2 \quad \text{连续性方程: } \frac{\partial \rho}{\partial t} + \nabla \cdot \vec{j} = 0 \quad \vec{j} = \frac{-i\hbar}{2m} [\psi^* \nabla \psi - (\nabla \psi^*) \psi] = \frac{\rho}{m} \nabla S$$

$$\Leftrightarrow \psi(\vec{r}, t) = \sqrt{\rho(\vec{r}, t)} \exp\left[\frac{iS(\vec{r}, t)}{\hbar}\right], \quad \rho, S \in \mathbb{R}.$$

$$S\text{方程} \quad i\hbar \frac{\partial \psi}{\partial t} = -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 \psi + V \psi.$$

$$\Rightarrow i\hbar \left[\frac{\partial \rho}{\partial t} + \frac{i}{\hbar} \sqrt{\rho} \frac{\partial S}{\partial t} \right] = \frac{-\hbar^2}{2m} \left[\nabla^2 \sqrt{\rho} + \frac{2i}{\hbar} \nabla \sqrt{\rho} \cdot \nabla S - \frac{1}{\hbar^2} \sqrt{\rho} (\nabla S)^2 + \frac{i}{\hbar} \sqrt{\rho} \nabla^2 S \right] + \sqrt{\rho} V$$

$$|\nabla S|^2 \gg \hbar \nabla^2 S$$

$$\text{经典极限 } \hbar \rightarrow 0 \Rightarrow -\sqrt{\rho} \frac{\partial S}{\partial t} = \frac{1}{2m} \sqrt{\rho} |\nabla S|^2 + \sqrt{\rho} V \quad \text{即 } \frac{1}{2m} |\nabla S|^2 + V + \frac{\partial S}{\partial t} = 0$$

与经典力学中的哈密顿-雅可比方程相似 (哈密顿方程: $H(q_k, \frac{\partial S}{\partial q_k}, t) + \frac{\partial S}{\partial t} = 0$, $S = S(q, p, t)$, p_k 以及 $a_k = \frac{\partial S}{\partial p_k}$ 均为常数)

WKB方法: 利用 S 方程的经典极限得到近似解, 适用于物质波波长远小于势阱的特征长度.

在一维, 利用经典极限, 设本征能量为 E , $S(x, t) = W(x) - Et$ $\Rightarrow \left(\frac{dW}{dx}\right)^2 = 2m(E - V)$.

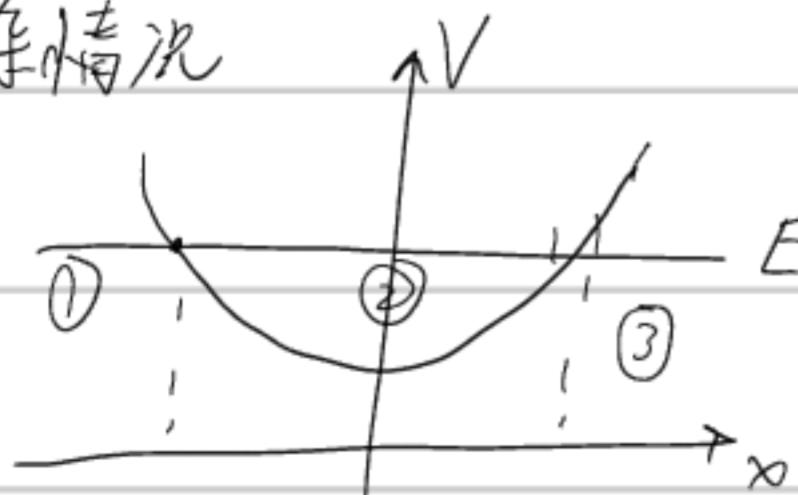
$$E > V \Rightarrow W(x) = \pm \int^x dx' \sqrt{2m(E-V)} \quad \text{对于定态解, } \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0 \quad \frac{\partial j}{\partial x} = 0 \quad \rho \propto (\nabla S)^{-1} = (\sqrt{2m(E-V)})^{-1}$$

$$\psi(x, t) \propto \frac{1}{(E-V)^{1/4}} e^{\pm \frac{i}{\hbar} \int^x dx' \sqrt{2m(E-V)}} e^{-iEt/\hbar}$$

$$\text{经典条件 } |\nabla S|^2 \gg \hbar \nabla^2 S \Leftrightarrow \lambda = \frac{\hbar}{\sqrt{2m(E-V)}} \ll \frac{2(E-V)}{|dV/dx|} \text{ 势阱特征长度}$$

$$E < V \text{ 时 } \psi(x, t) \propto \frac{1}{(V-E)^{1/4}} e^{\pm \frac{i}{\hbar} \int^x dx' \sqrt{2m(V-E)}} e^{-iEt/\hbar}$$

对于复杂情况



分段处理 但边界 $x = x_0$ 处需特殊处理.

$$\text{对 S 方程线性化: } -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 \psi + \frac{dV}{dx}|_{x_0} (x - x_0) \psi = 0 \quad \text{得到临界区域解}$$

再利用连续条件得到完整解.

路径积分

一、传播子 $\langle \psi(t) \rangle = \hat{U}(t, t_0) |\psi(t_0)\rangle$ 坐标表下 $\langle \vec{r} | \psi(t) \rangle = \int d^3\vec{r}' \langle \vec{r}' | \hat{U}(t, t_0) / \vec{r}' \rangle \langle \vec{r}' | \psi(t_0) \rangle$

 $k(\vec{r}, t; \vec{r}', t_0) \triangleq \langle \vec{r} | \hat{U}(t, t_0) / \vec{r}' \rangle \quad \psi(\vec{r}, t) = \int d^3\vec{r}' k(\vec{r}, t; \vec{r}', t_0) \psi(\vec{r}', t_0)$

即演化算符在 (\vec{r}) 子表下的矩阵元

性质：(1) $\lim_{t \rightarrow t_0} k(\vec{r}, t; \vec{r}', t_0) = \delta(\vec{r} - \vec{r}')$

(2) 约定 $t < t_0$, $k(\vec{r}, t; \vec{r}', t_0) = 0$ (因果)

$$\Rightarrow [-\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 + V(\vec{r}) - i\hbar \frac{\partial}{\partial t}] k(\vec{r}, t; \vec{r}', t_0) = -i\hbar \delta(t - t_0) \delta(\vec{r} - \vec{r}') \quad (\delta(t - t_0) \text{ 来源于上述因果约定})$$

传播子是多时的格林函数

(3) 当 H 不显含时间时, $\hat{U}(t, t_0) = e^{-\frac{i}{\hbar}(t-t_0)\hat{H}}$, $k(\vec{r}, t; \vec{r}', t_0) = \sum_n \langle \vec{r} | \psi_n \rangle \langle \psi_n | e^{-\frac{i}{\hbar}(t-t_0)\hat{H}} / \psi_n \rangle \langle \psi_n | \vec{r}' \rangle$

 $\Rightarrow k(\vec{r}, t; \vec{r}', t_0) = \sum_n e^{-\frac{i}{\hbar}(t-t_0)E_n} \psi_n(\vec{r}) \psi_n^*(\vec{r}')$

举例：一维自由粒子 $k(x, t; x', t_0) = \int_{-\infty}^{+\infty} dp \quad e^{-\frac{i}{\hbar}(t-t_0)\frac{p^2}{2m}} \quad e^{i\frac{p}{\hbar}(x-x')} \quad \frac{1}{2\pi\hbar}$

$$\Rightarrow k(x, t; x', t_0) = \sqrt{\frac{m}{2\pi i\hbar(t-t_0)}} \exp\left[\frac{im(x-x')^2}{2\hbar(t-t_0)}\right]$$

二、路径积分

取 H 给景中 $\vec{r}^H(t)$ 的本征态 $| \vec{r}, t \rangle$ $|\vec{r}, t\rangle$ 满足反号薛定谔方程 $|\vec{r}, t\rangle = U^+(t, 0) |\vec{r}\rangle \quad t > 0$

$$k(\vec{r}, t; \vec{r}', t') = \langle \vec{r} | \hat{U}(t, t') / \vec{r}' \rangle = \langle \vec{r} | \hat{U}(t, 0) \hat{U}^+(t', 0) / \vec{r}' \rangle = \langle \vec{r}, t | \vec{r}', t' \rangle$$
 $= \int d^3\vec{r}_1 \langle \vec{r}, t | \vec{r}_1, t_1 \rangle \langle \vec{r}_1, t_1 | \vec{r}', t' \rangle = \int d^3\vec{r}_1 k(\vec{r}, t; \vec{r}_1, t_1) k(\vec{r}_1, t_1; \vec{r}', t') \quad t > t_1 > t'$

可在 $t' \sim t$ 间插入 N 个中间点 t_1, \dots, t_N . 取 $N \rightarrow +\infty$ $t_i - t_{i-1} \rightarrow 0$ 考虑所有 (\vec{r}, t') 到 (\vec{r}, t) 的路径,

计算每个路径上传播子乘积，再相加。

可以证明当 $\Delta t \rightarrow 0$ 时，不连续路径贡献为 0.

$\Delta t \rightarrow 0$ 时, $k(\vec{r}, t+\Delta t; \vec{r}', t) \rightarrow \delta(\vec{r}-\vec{r}')$ \Rightarrow 只考虑连续路径

$$k(\vec{r} + \Delta \vec{r}, t + \Delta t; \vec{r}, t) = \langle \vec{r} + \Delta \vec{r} | e^{-\frac{i}{\hbar} \Delta t \left(\frac{\vec{p}^2}{2m} + V \right)} | \vec{r} \rangle \quad \frac{\vec{p}^2}{2m} \text{ 与 } V \text{ 不对易, 但 } \Delta t \rightarrow 0 \text{ 时不对易影响 } \sim (\Delta t)^2 \text{ 可略.}$$

$$\text{上式} = \langle \vec{r} + \Delta \vec{r} | e^{-\frac{i}{\hbar} \Delta t \frac{\vec{p}^2}{2m}} e^{-\frac{i}{\hbar} \Delta t V} | \vec{r} \rangle = \left(\frac{m}{2\pi i\hbar \Delta t} \right)^{3/2} \exp \left[\frac{im|\Delta \vec{r}|^2}{2\hbar \Delta t} - \frac{i}{\hbar} V(\vec{r}) \Delta t \right].$$

$$= \left(\frac{m}{2\pi i\hbar \Delta t} \right)^{3/2} \exp \left[\frac{iL\Delta t}{\hbar} \right] \quad L = T - V = \frac{m}{2} \frac{|\dot{\vec{r}}|^2}{\Delta t} - V(\vec{r})$$

$$\Rightarrow \text{一般的 } \Delta \vec{r}, \Delta t \text{ 有 } k(\vec{r} + \Delta \vec{r}, t + \Delta t; \vec{r}, t) \propto \exp \left[\frac{i}{\hbar} \int_t^{t+\Delta t} dt' L(\vec{r}, \dot{\vec{r}}) \right]$$

$$\Rightarrow k(\vec{r}, t; \vec{r}', t') \sim \int_{\vec{r}'}^{\vec{r}} D[\vec{r}''(t)] \exp \left[\frac{i}{\hbar} \int_{t'}^t dt'' L(\vec{r}'', \dot{\vec{r}}'') \right]$$

讨论：① $\hbar \rightarrow 0$ 相位项剧烈变化, 只有特殊路径 $\delta S = 0$ 胜出. 即只考虑经典轨道

② 可由路径积分方法得到 S 方程与 H 运动方程.

A-B效应 电磁场中带电粒子 $H = \frac{1}{2m}(\vec{p} - \frac{e\vec{A}}{c})^2 + e\phi$ $\vec{p} = -i\hbar\nabla$

$$\Rightarrow \frac{\partial \rho}{\partial t} + \nabla \cdot \vec{j} = 0 \quad \rho = |\psi(\vec{r}, t)|^2 \quad \vec{j} = \frac{-i\hbar}{2m} [\psi^* \nabla \psi - (\nabla \psi^*) \psi] - \frac{e}{mc} \vec{A} \rho$$

$$\psi = \sqrt{\rho} e^{\frac{iS}{\hbar}} \quad \Rightarrow \vec{j} = \frac{\rho}{m} (\nabla S - \frac{e\vec{A}}{c})$$

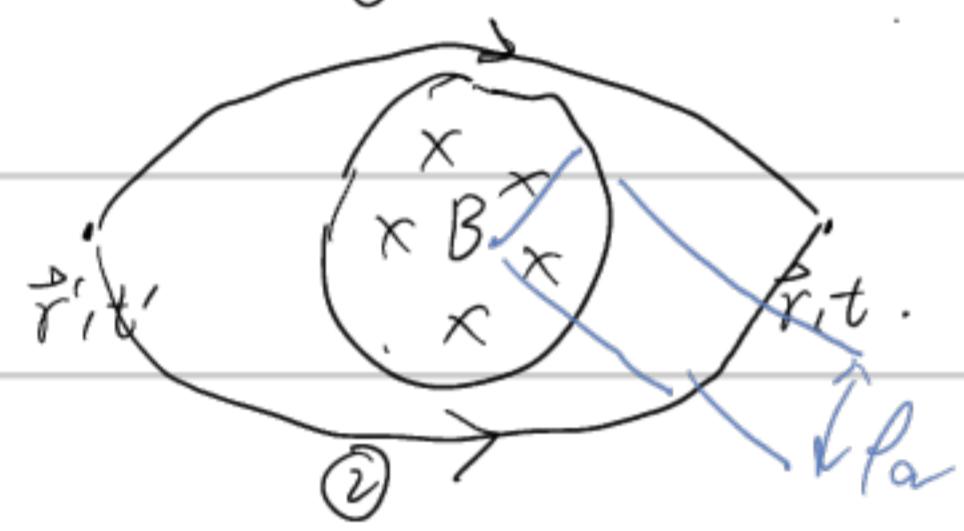
规范变换 $\tilde{\phi} = \phi - \frac{1}{c} \frac{\partial A}{\partial t}$, $\tilde{A} = A + \nabla \Lambda$ 且 $\tilde{E} = -\nabla \phi - \frac{1}{c} \frac{\partial \tilde{A}}{\partial t}$ 与 $\tilde{B} = \nabla \times \tilde{A}$ 不变.

$$\text{规范变换后 } \tilde{H} = \frac{1}{2m}(\vec{p} - \frac{e}{c}\vec{A})^2 + e\tilde{\phi} \quad i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \tilde{\psi} = \tilde{H} \tilde{\psi} \quad \tilde{\psi} = g\psi \quad g = e^{\frac{ie}{\hbar c} \Lambda}$$

$$g^t = g^* = g' \quad \tilde{H} = g H g^t \quad \tilde{S} = S + \frac{e}{c} \Lambda$$

A-B效应：若恒定磁场只存在于某一圆柱体内，粒子在圆柱体外运动. $(\vec{r}', t') \rightarrow (\vec{r}, t)$.

① 用路径积分方法讨论



$$\begin{aligned} \Delta(S_1 - S_2) &= \int_{t_1}^{t_2} dt'' (L_1 - L_2) \quad L = \frac{m}{2} \vec{v}^2 + \frac{e}{c} \vec{v} \cdot \vec{A} \\ &= \left[\int_{\vec{r}_1}^{\vec{r}} d\vec{r}_1 \cdot \frac{e}{c} \vec{A}(\vec{r}_1) - \int_{\vec{r}_2}^{\vec{r}} d\vec{r}_2 \cdot \frac{e}{c} \vec{A}(\vec{r}_2) \right] \\ &= \oint d\vec{r} \cdot \frac{e}{c} \vec{A} = \frac{e}{c} \phi \quad \phi = \pi B R^2 \end{aligned}$$

只有当 ϕ 取单位磁通 ϕ_0 的整数倍 $\phi_0 = \frac{hc}{e}$ 时磁场才不会影响粒子的运动.

A-B效应是拓扑效应 (与小数整体几何结构有关, 具体大小形状无关) 磁场可放宽至任一形状分布, 只要粒子绕磁场区域运动, 并且 ϕ_0 满足量子化条件, 矢量势的影响可忽略.

第三章

角动量理论

§3.1. 转动与角动量

经典转动 欧氏空间 \vec{v} 绕 \hat{n} 轴转 ϕ 角, $\vec{v}' = R(\hat{n}, \phi) \vec{v}$ $\vec{v} = \begin{pmatrix} v_x \\ v_y \\ v_z \end{pmatrix}$ $R(\hat{n}, \phi)$ 为 3×3 矩阵

当 $\phi = \epsilon \ll 1$ 时, $\vec{r}' = R(\hat{n}, \epsilon) \vec{r} = \vec{r} + \Delta \vec{r}$ $\Delta \vec{r} = \epsilon \hat{n} \cdot \vec{k} \vec{r}$ \vec{k} 为 3 个 3×3 矩阵, 为 R 的生成元

$$R(\hat{n}, \phi) = \mathbb{I} + \epsilon \hat{n} \cdot \vec{k}$$

设 $\vec{r} = \vec{r}_\parallel + \vec{r}_\perp$ 转动后 $\vec{r}'_\parallel = \vec{r}_\parallel$, $\Delta \vec{r} = \vec{r}'_\perp - \vec{r}_\perp$ $|\vec{r}'_\perp| = |\vec{r}_\perp|$ 转角 ϵ 很小时 $\Delta \vec{r} \perp \vec{r}_\perp$ $\Delta \vec{r} = \epsilon \hat{n} \times \vec{r}_\perp = \epsilon \hat{n} \times \vec{r} = \epsilon \epsilon_{ijk} n_i r_j \hat{e}_k$

又 $\Delta \vec{r} = \epsilon (\hat{n} \cdot \vec{k})_{kj} r_j \hat{e}_k$ 其中 $(\hat{n} \cdot \vec{k})_{kj} = (n_i k_i)_{kj} = n_i (k_i)_{kj} = n_i \epsilon_{ijk} \Rightarrow (k_i)_{kj} = \epsilon_{ijk}$

$$\text{即 } k_x = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad k_y = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad k_z = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{一般转动 } R(\hat{n}, \phi) = \lim_{N \rightarrow \infty} R^N(\hat{n}, \frac{\phi}{N}) = \lim_{N \rightarrow \infty} \left(\mathbb{I} + \frac{\phi}{N} \hat{n} \cdot \vec{k} \right)^N = \exp[\hat{n} \cdot \vec{k} \phi]$$

讨论: ① 当 $\phi = \epsilon \ll 1$ 时, 准确 ϵ -阶, 不同方向转动可交换顺序, 且满足线性叠加原理

$$\text{② } [k_\alpha, k_\beta] = \epsilon_{\alpha\beta\gamma} k_\gamma \quad \text{证明 } [k_\alpha, k_\beta]_{ij} = \epsilon_{\alpha i l} \epsilon_{\beta j l} - \epsilon_{\alpha j l} \epsilon_{\beta i l} = \delta_{\alpha j} \delta_{\beta i} - \delta_{\alpha i} \delta_{\beta j} - \delta_{\alpha\beta} \delta_{ij} + \delta_{ij} \delta_{\alpha\beta} = \epsilon_{\alpha\beta\gamma} (k_\gamma)_{ij}.$$

$$\Rightarrow [R(\hat{n}, \epsilon), R(\hat{m}, \epsilon)] = \epsilon_{\alpha\beta\gamma} [R(\hat{j}, \epsilon^2) - \mathbb{I}] + O(\epsilon^3)$$

有限大不同方向的转动操作不对易。

量子力学中的转动操作 相对粒子的位置坐标进行旋转, 若粒子存在内禀自由度, 也随之旋转

$$(Cohen I 第六章 BVI). \quad |\psi\rangle_R = \hat{D}(R)|\psi\rangle$$

$$\hat{D}(R, \epsilon) = 1 - \frac{i}{\hbar} \hat{n} \cdot \vec{j} \epsilon \quad \hat{n} \cdot \vec{j} = n_x \hat{j}_x + n_y \hat{j}_y + n_z \hat{j}_z \quad \vec{j} \text{ 为角动量算符, 为厄密的.}$$

$$[J_\alpha, J_\beta] = i\hbar \epsilon_{\alpha\beta\gamma} J_\gamma$$

$$\text{设 } J_+ = J_x + iJ_y, \quad J_- = J_x - iJ_y \quad \Rightarrow [J_z, J_\pm] = \pm J_\pm. \quad [J_+, J_-] = 2J_z$$

$$\hat{D}(R, \phi) = \exp\left(-\frac{i}{\hbar} \hat{n} \cdot \vec{j} \phi\right) \quad \text{若 } |\psi\rangle \text{ 基矢数为 } N, \hat{D}(R) \text{ 形成 } SU(N) \text{ 群}$$

$$\text{自旋的 } 1/2 \text{ 系统. } \quad S_z |+\rangle = \frac{1}{2} |+\rangle \quad S_z |-\rangle = -\frac{1}{2} |-\rangle. \quad S_z = \frac{1}{2} |+\rangle\langle +| - \frac{1}{2} |-\rangle\langle -|. \quad S_+ = \frac{\hbar}{2} |+\rangle\langle -|$$

$$S_- = \frac{\hbar}{2} |-\rangle\langle +| \quad S_x = \frac{1}{2} (|+\rangle\langle -| + |-\rangle\langle +|) \quad S_y = \frac{i\hbar}{2} (-|+\rangle\langle -| + |-\rangle\langle +|)$$

$$\text{考虑自旋转动对物理量影响} \quad \langle \psi | \hat{A} | \psi \rangle_R = \langle \psi | D^\dagger(R) A D(R) | \psi \rangle$$

$$\text{举例: } \hat{D}_z(\phi) \hat{S}_x \hat{D}_z(\phi) = e^{\frac{i}{\hbar} S_z \phi} S_x e^{-\frac{i}{\hbar} S_z \phi} = \cos \phi \hat{S}_x - i \sin \phi \hat{S}_y$$

二旋量表示、 $| \psi \rangle = a | + \rangle + b | - \rangle$

$$\sigma_x = \frac{\hbar}{2} \sigma_1 \quad \sigma_1 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\sigma_y = \frac{\hbar}{2} \sigma_2 \quad \sigma_2 = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}$$

$$\sigma_z = \frac{\hbar}{2} \sigma_3 \quad \sigma_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$$[\sigma_i, \sigma_j] = 2i \epsilon_{ijk} \sigma_k$$

$$[\sigma_i, \sigma_j] = 2\delta_{ij}$$

$$\sigma_i \sigma_j = \delta_{ij} + i \epsilon_{ijk} \sigma_k$$

$$\det(\sigma_i) = -1 \quad \text{Tr}(\sigma_i) = 0$$

$$(\vec{\sigma} \cdot \vec{a})(\vec{\sigma} \cdot \vec{b}) = \vec{a} \cdot \vec{b} + i \vec{\sigma} \cdot (\vec{a} \times \vec{b})$$

$$\hat{D}(R) = \exp \left[-\frac{i}{\hbar} \vec{J} \cdot \vec{n} \phi \right]$$
 在自旋 $1/2$ 系统 表示为 $\exp \left[-\frac{i}{2} \vec{\sigma} \cdot \vec{n} \phi \right]$

利用 $(\vec{\sigma} \cdot \vec{n})^m = 1$, $\hat{D}(R) = \cos \frac{\phi}{2} - i \vec{\sigma} \cdot \vec{n} \sin \frac{\phi}{2}$ 形成 $SU(2)$ 群, 与 $SO(3)$ 同态但不同构

$$\hat{D}_z(2\pi) = -1$$
 $SU(2)$ 群比 $SO(3)$ 群元素数多一倍

纯态、系统处于同一量子态、混合态、系统在一些量子态上有一个出现几率 (统计效应)

密度算符可用于计算观测量的期待值

纯态: $\hat{\rho}(t) = |\psi(t)\rangle \langle \psi(t)|$

设 $\hat{A}|\psi_n\rangle = a_n |\psi_n\rangle$

$$\langle \hat{A}(t) \rangle = \sum_n a_n \langle \psi(t) | \psi_n \rangle \langle \psi_n | \psi(t) \rangle = \sum_n a_n \langle \psi_n | \hat{\rho}(t) | \psi_n \rangle = \sum_n \langle \psi_n | \hat{A} \hat{\rho}(t) | \psi_n \rangle$$

$$= \text{Tr}(\hat{A} \hat{\rho}(t))$$

对于混合态, $\hat{\rho}(t) = \sum_i p_i |\psi_i(t)\rangle \langle \psi_i(t)|$ p_i 为 $|\psi_i\rangle$ 的出现几率 $\langle \hat{A} \rangle = \text{Tr}(\hat{A} \hat{\rho})$ 仍成立。

欧拉角表示转动 $R(\vec{n}, \phi) = R_z(\gamma) R_y(\theta) R_z(\alpha) = R_z(\alpha) R_y(\theta) R_z(\gamma)$

自旋 $1/2$ 系统中 $\hat{D}(\alpha, \theta, \gamma) = \hat{D}_z(\alpha) \hat{D}_y(\theta) \hat{D}_z(\gamma) = \begin{pmatrix} e^{-\frac{i\alpha}{2}} & 0 \\ 0 & e^{\frac{i\alpha}{2}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \cos \frac{\theta}{2} & -\sin \frac{\theta}{2} \\ \sin \frac{\theta}{2} & \cos \frac{\theta}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e^{-\frac{i\gamma}{2}} & 0 \\ 0 & e^{\frac{i\gamma}{2}} \end{pmatrix}$

角动量的本征态与本征值与 Wigner 函数

$J_{\pm} = J_x \pm i J_y \quad [J_z, J_{\pm}] = \pm \hbar J_{\pm} \quad [J_+, J_-] = 2\hbar J_z$

$J^2 = J_x^2 + J_y^2 + J_z^2 = J_z^2 + \frac{1}{2}(J_+ J_- + J_- J_+) \Rightarrow [J^2, J_{\alpha}] = 0$

设 $|m\rangle$ 为 J_z 本征态, $J_z|m\rangle = \hbar m |m\rangle$ $J_+|m\rangle$ 与 J_- 的本征值为 $m+1$ 的本征态, $J_-|m\rangle$ 为 J_z 的本征值为 $m-1$ 的本征态。设 $|j\rangle$ 为 J_z 的最大值 $\Rightarrow J_+|j\rangle = 0$. $J^2|j\rangle = j(j+1)\hbar^2|j\rangle$

由 $[J^2, J_{\pm}] = 0 \quad J^2 J_{\pm} |j\rangle = j(j+1)\hbar^2 J_{\pm} |j\rangle \quad J_{\pm}^2 |j\rangle \text{ or } |j-n\rangle$

略去。老师推导逻辑问题较多, 请看 Sakurai & Cohen.

Wigner 函数 $D_{m'm}^{(j)}(R) \triangleq \langle jm' | e^{-\frac{i}{\hbar} \vec{J} \cdot \vec{n} \phi} | jm \rangle$ 为转动算符 $D(R)$ 在 $\{|jm\rangle\}$ 基下的矩阵元

性质: $D^{(j)}(R_1 R_2) = D^{(j)}(R_1) D^{(j)}(R_2)$. $D^{(j)}(R^{-1}) = D^{(j)}(R)^+$. $D^{(j)}(R)$ 构成群。

欧拉角表示 $D_{m'm}^{(j)}(\alpha, \theta, \gamma) = \langle jm' | D_z(\alpha) D_y(\theta) D_z(\gamma) | jm \rangle = e^{-i(m'\alpha + m\gamma)} d_{m'm}^{(j)}(\theta)$.

其中 $d_{m'm}^{(j)}(\theta) = \langle jm' | D_y(\theta) | jm \rangle$.

轨道角动量

具体形式：由无穷小转动 $\hat{D}(\vec{n}, \delta\phi) = I - \frac{i}{\hbar} \vec{L} \cdot \vec{n} \delta\phi$ $\omega_r = \vec{n} \times \vec{r} \delta\phi$

$$\begin{aligned}\hat{D}(\vec{n}, \delta\phi) |\vec{r}\rangle &= |\vec{r} + \omega_r \vec{r}\rangle = (I - \frac{i}{\hbar} \vec{p} \cdot \vec{n}) |\vec{r}\rangle = (I - \frac{i}{\hbar} \vec{p} \cdot (\vec{n} \times \vec{r}) \delta\phi) |\vec{r}\rangle \\ &= [I - \frac{i}{\hbar} \vec{n} \cdot (\vec{r} \times \vec{p}) \delta\phi] |\vec{r}\rangle.\end{aligned}$$

$$\text{取 } \vec{L} = \vec{r} \times \vec{p}.$$

$$\text{球坐标表示 } L_z = \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial \phi} \quad L_x = \frac{\hbar}{i} \left(-\sin\phi \frac{\partial}{\partial \theta} - \cot\theta \cos\phi \frac{\partial}{\partial \phi} \right) \quad L_y = \frac{\hbar}{i} \left(\cos\phi \frac{\partial}{\partial \theta} - \cot\theta \sin\phi \frac{\partial}{\partial \phi} \right)$$

$$\Rightarrow L_z = -i\hbar e^{\pm i\phi} \left(\pm i \frac{\partial}{\partial \theta} - \cot\theta \frac{\partial}{\partial \phi} \right)$$

球谐函数 当外势为中央势 $V(r) \Rightarrow [L_z, H] = 0$ 取 $[H, L^2, L_z]$ 的共同本征态 $|n, l, m\rangle$

$$\text{在 } \vec{r} \text{ 空间下 } \langle \vec{r} | n, l, m \rangle = R_n(r) Y_l^m(\theta, \phi)$$

$$\text{性质: (1) } L^2 Y_l^m(\theta, \phi) = l(l+1) \hbar^2 Y_l^m(\theta, \phi) \quad (2) L_z Y_l^m(\theta, \phi) = m\hbar Y_l^m(\theta, \phi).$$

$$(2) \text{冻结径向运动, 球面上位置算符为 } |\vec{n}\rangle \quad Y_l^m(\theta, \phi) = \langle n | l, m \rangle$$

$$\text{球面上 } \int d\vec{n} |\vec{n}\rangle \langle \vec{n}| = 1 \quad d\vec{n} = \sin\theta d\theta d\phi.$$

$$(3) \text{正交性 } \int_0^\pi \sin\theta d\theta \int_0^{2\pi} d\phi \quad Y_l^m(\theta, \phi)^* Y_{l'}^{m'}(\theta, \phi) = \delta_{ll'} \delta_{mm'}$$

$$\text{完备性 } \sum_{l=0}^{\infty} \sum_{m=-l}^l Y_l^m(\theta, \phi)^* Y_{l'}^{m'}(\theta', \phi') = \delta(l-l') = \delta(\cos\theta - \cos\theta') \delta(\phi - \phi')$$

利用球谐函数表示 Wigner 函数

$$|\vec{n}\rangle = \hat{D}(R) |\vec{z}\rangle \quad R \text{ 为先绕 } y \text{ 轴转 } \alpha \text{ 角, 再绕 } z \text{ 轴转 } \beta \text{ 角, 用欧拉角符号即}$$

$$\hat{D}(R) = \hat{D}(\phi, \theta, 0) \quad |\vec{n}\rangle = \sum_{l,m} \hat{D}(R) |l, m\rangle \langle l, m | \vec{z} \rangle.$$

$$\Rightarrow \langle l, m' | \vec{n} \rangle = \sum_m D_{mm'}^{(l)}(\phi, \theta, 0) \langle l, m | \vec{z} \rangle.$$

$$|\vec{z}\rangle \text{ 是 } L_z \text{ 的本征值为 } 0 \text{ 的本征矢, } \langle l, m | \vec{z} \rangle = Y_l^m(\theta=0, \phi) \delta_{m0} = \sqrt{\frac{2l+1}{4\pi}} \delta_{m0}.$$

$$\text{即 } Y_l^{m'*}(\theta, \phi) = \sqrt{\frac{2l+1}{4\pi}} D_{m'0}^{(l)}(\phi, \theta, 0) \quad \text{或 } D_{m0}^{(l)}(\alpha, \beta, \gamma=0) = \sqrt{\frac{4\pi}{2l+1}} Y_l^m(\theta, \phi) / \Big|_{\theta=\beta, \phi=\alpha}.$$

$$m=0 \text{ 时 } d_{00}^{(l)}(\beta) / \Big|_{\beta=0} = P_l(\cos\theta)$$

角动量加法

$$\vec{j} = \vec{j}_1 \otimes \vec{1} + \vec{1} \otimes \vec{j}_2 \quad \text{简写为 } \vec{j} = \vec{j}_1 + \vec{j}_2.$$

$$\text{转动 } \hat{D}(R) = \hat{D}_1(R) \otimes \hat{D}_2(R) \quad \text{简写为 } \exp(-\frac{i}{\hbar} \vec{j} \cdot \vec{n} \phi).$$

$$\text{基矢的2种取法: (1) } |j_1 m_1\rangle \otimes |j_2 m_2\rangle = |j_1 j_2 m_1 m_2\rangle$$

$$(2) \vec{j}^2, \vec{j}_z, \vec{j}_1^2, \vec{j}_2^2 \text{ 的共同本征态 } |j_1 j_2 j m\rangle$$

基矢变换矩阵元为 C-G 级数 $\langle j_1 j_2 m_1 m_2 | j_1 j_2 j m \rangle$ 变换矩阵为幻正的，可以取 C-G 级数为实数，变换

$$\underbrace{\langle j_1 j_2 j m \rangle}_{m_1, m_2} = \sum_{m_1, m_2} \langle j_1 j_2 m_1 m_2 \rangle \langle j_1 j_2 m m_2 | j_1 j_2 j m \rangle.$$
 矩阵进一步为幻正的，相当于把 $J^2(|m_1 m_2\rangle)$ 基下
这一非对角矩阵 对角化。

$$m = m_1 + m_2 \quad |j_1 - j_2| \leq j \leq j_1 + j_2 \quad |m| \leq j. \quad \text{时 C-G 级数才不为 0.}$$

递推关系

$$\boxed{\sqrt{j_1(j_1+1) - m(m\pm 1)} \langle j_1 j_2 m_1 m_2 | j_1 j_2; j, m \pm 1 \rangle = \sqrt{j_1(j_1+1) - m_1(m_1\mp 1)} \langle j_1 j_2 m_1 \mp 1, m_2 | j_1 j_2 j m \rangle \\ + \sqrt{j_2(j_2+1) - m_2(m_2\mp 1)} \langle j_1 j_2; m_1, m_2 \mp 1 | j_1 j_2 j m \rangle.}$$

解读：

对 $|jm\rangle$ 的展开应用 L_\pm 得到 $|j, m\pm 1\rangle$ 的展开，其中 $|mm\rangle$ 项由原来 $|m_1\mp 1, m_2\rangle$ 和 $|m_1, m_2\mp 1\rangle$ 被 L_\pm 作用得到。

C-G 级数与纵横的函数

$$\text{C-G 级数展开 } D_{m_1 m_1}^{(j_1)}(R) D_{m_2 m_2}^{(j_2)}(R) = \sum_j \sum_m \sum_{m'} \langle j_1 j_2 m_1 m_2 | j_1 j_2 j m \rangle \langle j_1 j_2 m'_1 m'_2 | j_1 j_2 j m' \rangle D_{m m'}^{(j)}(R),$$

其中对 j 求和从 $|j_1 - j_2|$ 到 $j_1 + j_2$

解读：

$$\text{左边} = \langle j_1 j_2 m_1 m_2 | D(R) | j_1 j_2 m'_1 m'_2 \rangle = \sum_j \sum_m \sum_{m'} \langle m_1 m_2 | jm \rangle \langle jm | D(R) | jm' \rangle \langle jm' | m'_1 m'_2 \rangle \\ = \text{右边}$$

角动量的施温格振子模型

定义两种振子(加号型与减号型),湮灭与产生算符分别用 a_+, a_+^\dagger 与 a_-, a_-^\dagger 表示,粒子数算符

$N_+ = a_+^\dagger a_+$, $N_- = a_-^\dagger a_-$ 可以理解为自旋向上($m=\frac{1}{2}$)的粒子与自旋向下($m=-\frac{1}{2}$)的粒子的数目

设两种振子无耦合, $[a_+, a_-^\dagger] = [a_-, a_+^\dagger] = 0$ $[N_+, N_-] = 0$ 可构造二者共同本征态 $|n_+, n_-\rangle$

定义真空矢矢 $a_+|0,0\rangle = 0$, $a_-|0,0\rangle = 0$ 于是 $|n_+, n_-\rangle = \frac{(a_+^\dagger)^{n_+} (a_-^\dagger)^{n_-}}{\sqrt{n_+! n_-!}} |0,0\rangle$

定义 $J_+ = \hbar a_+^\dagger a_-$, $J_- = \hbar a_-^\dagger a_+$ J_+ 即增加一个↑减少一个↓, 于是总角动量加 \hbar , J_- 同理.

$J_z = \frac{\hbar}{2}(N_+ - N_-) = \frac{\hbar}{2}(a_+^\dagger a_+ - a_-^\dagger a_-)$ 即 向上和向下的粒子数之差乘 $\frac{\hbar}{2}$

它们满足通常的角动量对易关系 $[J_z, J_\pm] = \pm \hbar J_\pm$, $[J_+, J_-] = 2\hbar J_z$.

定义 $N = N_+ + N_- = a_+^\dagger a_+ + a_-^\dagger a_-$

$$J^2 = J_z^2 + \frac{1}{2}(J_+ J_- + J_- J_+) = \frac{\hbar^2}{2} N(\frac{N}{2} + 1)$$

作代换 $m = n_+ - n_-$, $j = n_+ + n_-$ 用 $|jm\rangle$ 表示就有

$$J_+ |jm\rangle = \sqrt{n_-(n_++1)} \hbar |j, m+1\rangle = \sqrt{(j-m)(j+m+1)} \hbar |j, m+1\rangle$$

$$J_- |jm\rangle = \sqrt{(j+m)(j-m+1)} \hbar |j, m-1\rangle$$

$$J^2 |jm\rangle = j(j+1) \hbar^2 |jm\rangle$$

一般地

$$|jm\rangle = \frac{(a_+^\dagger)^{j+m} (a_-^\dagger)^{j-m}}{\sqrt{(j+m)! (j-m)!}} |0\rangle \quad |0\rangle \text{ 为真空矢矢 (对应 } j=0, m=0\text{)}$$

令 $m=j$, 于是

$$|jj\rangle = \frac{(a_+^\dagger)^{2j}}{\sqrt{(2j)!}} |0\rangle \quad \text{这个态可以想象为 } 2j \text{ 个自旋 } \frac{1}{2} \text{ 方向上上的粒子构成.}$$

就转动下的变换性质而言, 可以把角动量为 j 的任何客体视为一个由 $2j$ 个自旋 $\frac{1}{2}$ 粒子构成的复合系统.

注意: 这与一般的角动量加法不同. 这里只能构成完全对称的态, 这些自旋立的粒子实际是玻色子.

其可用于求得转动矩阵的显示表达(即求 Wigner 函数), 具体地是求 $d_{mm'}^{(j)}(\theta)$.

$$\text{记 } D(R) = \exp\left(-\frac{i\hat{J}_y\theta}{\hbar}\right) \quad D(R) |jm\rangle = \frac{[D(R)a_+^\dagger D^{-1}(R)]^{j+m} [D(R)a_-^\dagger D^{-1}(R)]^{j-m}}{\sqrt{(j+m)! (j-m)!}} D(R) |0\rangle$$

$$D(R) |0\rangle = 0, \text{ 上式得到 } D(R) |jm\rangle = \sum_{k=0}^{j+m} \sum_{l=0}^{j-m} \frac{\sqrt{(j+m)! (j-m)!}}{(j+m-k)! k! (j-m-l)! l!} \left(a_+^\dagger \cos \frac{\theta}{2}\right)^{j+m-k} \left(a_-^\dagger \sin \frac{\theta}{2}\right)^k$$

$$\left[-a_+^\dagger \sin \frac{\theta}{2}\right]^{j-m-l} \left[a_-^\dagger \cos \frac{\theta}{2}\right]^l |0\rangle$$

$$\therefore D(R) |jm\rangle = \sum_{m'} |jm'\rangle d_{mm'}^{(j)}(\theta) = \sum_m d_{mm'}^{(j)}(\theta) \frac{(a_+^\dagger)^{j+m'} (a_-^\dagger)^{j-m'}}{\sqrt{(j+m')! (j-m')!}} |0\rangle \text{ 对 } b,$$

有组织的公式

$$d_{m'm}^{(j)}(\alpha) = \sum_k (-1)^{k-m+m'} \frac{\sqrt{(j+m)! (j-m)! (j+m')! (j-m')!}}{(j+m-k)! k! (j-k-m')! (k-m+m')!} \left(\cos \frac{\alpha}{2}\right)^{2j-2k+m-m'} \left(\sin \frac{\alpha}{2}\right)^{2k-m+m'}$$

\sum 表示对所有阶乘不为0的项求和。

张量算符

矢量算符： V_i ($i=1, 2, 3$) 称为矢量算符，如果在转动下 V 的期得值像矢量一样变换 $V_i \rightarrow \sum_j R_{ij} V_j$

$$|\alpha\rangle \rightarrow D(R)|\alpha\rangle \text{ 时 } \langle \alpha | V_i | \alpha \rangle \rightarrow \langle \alpha | D^t(R) V_i D(R) | \alpha \rangle = \sum_j R_{ij} \langle \alpha | V_j | \alpha \rangle$$

$$\text{即 } \hat{D}^t(R) \hat{V}_i \hat{D}(R) = \sum_j R_{ij} V_j$$

$$\text{考虑无穷小转动 } \hat{D}(R) = I - \frac{i\varepsilon \hat{j} \cdot \hat{n}}{\hbar}, \quad \hat{D}^t(R) \hat{V}_i \hat{D}(R) = V_i + \frac{\varepsilon}{i\hbar} [V_i, \hat{j} \cdot \hat{n}]$$

特别 $n=2$ 时

$$R(z; \varepsilon) = \begin{pmatrix} 1 & -\varepsilon & 0 \\ \varepsilon & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ 于是 } \begin{cases} V_x + \frac{\varepsilon}{i\hbar} [V_x, J_z] = V_x - \varepsilon V_y \\ V_y + \frac{\varepsilon}{i\hbar} [V_y, J_z] = V_y + \varepsilon V_x \\ V_z + \frac{\varepsilon}{i\hbar} [V_z, J_z] = V_z \end{cases}$$

$$\Rightarrow [V_i, J_j] = \epsilon_{ijk} i\hbar V_k \quad \text{其可作为矢量算符定义式 特别地, } \vec{x}, \vec{p}, \vec{l} \text{ 均为矢量算符}$$

备注：经典力学的矢量对应物实际为 \vec{V}, \vec{n} (后面简称矢量)

笛卡尔张量与不可约张量

笛卡尔张量 $T_{ijk\dots}$ (指标数称为张量的秩) 按转动下规律定义：

$$T_{ijk\dots} \rightarrow \sum_{i'} \sum_{j'} \sum_{k'} \dots R_{ii'} R_{jj'} R_{kk'} \dots T_{i'j'k'\dots}$$

$$\text{例如 并矢 } T = UV \quad T_{ij} = U_i V_j \rightarrow \sum_{i'} \sum_{j'} T_{ii'} T_{jj'} U_i V_j$$

并矢是可约的 (可以分解为几部分, 它们在转动下遵循不同变换)

$$U_i V_j = \frac{\vec{U} \cdot \vec{V}}{3} \delta_{ij} + \frac{(U_i V_j - U_j V_i)}{2} + \left(\frac{U_i V_j + U_j V_i}{2} - \frac{\vec{U} \cdot \vec{V}}{3} \delta_{ij} \right)$$

标量积,
转动下不变

反对称张量, 可

写成矢量积 $\epsilon_{ijk} (U \times V)_k \cdot \frac{1}{2}$

3x3 对称无迹张量

转动与 $Y_2^m(n)$ 相似

独立分量分别为 1, 3, 5. 暗示并矢可被分解成能像 $l=0, 1, 2$ 的转动函数一样变换的张量

上面是一个张量约化成不可约张量的最简单非平凡实例

球张量 (接下页)

补充页

关于 \vec{V} 的自然设想，若 $|v\rangle$ 为 V_x, V_y, V_z 的共同本征态，应有 $\hat{V}|v\rangle = (V_x \hat{x} + V_y \hat{y} + V_z \hat{z})|v\rangle$ 。于是 \vec{V} 算符 $\vec{V} = V_x \hat{x} + V_y \hat{y} + V_z \hat{z}$ 。
薛定谔绘景与海森堡绘景区别可推广至任意变换，于是海森堡绘景下，转动 R 下，态 $|v\rangle$ 不变，任意算符 A 变为 $D(R) A D(R)$ 。
矢量(算符) \vec{V} 同理(下简称为矢量)。 $\vec{V} \rightarrow \vec{V}' = D(R) \vec{V} D(R) = \sum_i D(R) V_i D(R) \hat{e}_i$ 。

矢量 \vec{V} 与一般算符 ($|v\rangle \rightarrow |v'\rangle$) 不同，它把态矢量 $|v\rangle$ 变为 $|V_x \hat{x} + V_y \hat{y} + V_z \hat{z}|v\rangle$ 这样一个以态矢量为元素的“矢量”，因此严格而讲不是算符，而是算符的集合(直和)(简称视角) $\vec{V} \stackrel{\text{def}}{=} V_x \oplus V_y \oplus V_z$ 。它是 $H \rightarrow H^3$ 的映射，满足：

$$(1) \quad \vec{V}|v\rangle = V_x|v\rangle \oplus V_y|v\rangle \oplus V_z|v\rangle. \quad \alpha\vec{V} = \alpha V_x \oplus \alpha V_y \oplus \alpha V_z \quad \alpha \in \mathbb{C}.$$

$$(2) \quad \text{点乘；若 } \vec{V} = V_x \oplus V_y \oplus V_z \quad \vec{U} = U_x \oplus U_y \oplus U_z, \text{ 则 } \vec{V} \cdot \vec{U} = V_x U_x + V_y U_y + V_z U_z.$$

$$(3) \quad \vec{V} \cdot \vec{n} = V_x n_x + V_y n_y + V_z n_z \text{ 称为 } \vec{V} \text{ 在 } n \text{ 轴上的投影}.$$

$$(4) \quad \vec{D}\vec{V} = D V_x \oplus D V_y \oplus D V_z, \quad \text{其中 } D \text{ 是算符} \quad \vec{V} D \text{ 也成立}.$$

从(3)又可给出抽象定义

(映射视角) \vec{V} 是 $V \rightarrow D$ 的一个映射，其中 D 是全体算符构成的空间， V 是三维矢量空间。

$\vec{V}|v\rangle$ 是由(2)定义的 $\mathbb{R}^3 \rightarrow H$ 的一个映射， H 是希尔伯特空间

全体 \vec{V} 构成一种线性空间，(2)和(4)是定义在其上的运算。

由此进一步定义张量算符

总结：矢量(算符)是矢量到算符的映射

结合视角与映射视角的不同为是否指定了基 $(\hat{x}, \hat{y}, \hat{z})$ ，两种视角的关系完全如梁书广所言。

一个秩为 k 的球张量属于 $Y_l^m(\theta, \phi)$ 可写成 $Y_l^m(\vec{r})$ 。用某个矢量 \vec{V} 代替 \vec{r} , 得到一个秩为 $k(l=k)$

磁量子数为 $q (=m)$ 的球张量, $T_q^{(k)} = Y_{l=k}^m(\vec{V})$ $T_q^{(k)}$ 是不可约的

$$\text{例如, } k=1, \quad Y_1^0 = \sqrt{\frac{3}{4\pi}} \cos\theta = \sqrt{\frac{3}{4\pi}} \frac{z}{r} \quad \rightarrow \quad T_0^{(1)} = \sqrt{\frac{3}{4\pi}} \frac{z}{r}$$

$$Y_1^{\pm 1} = \mp \sqrt{\frac{3}{4\pi}} \frac{x \pm iy}{\sqrt{2}r} \quad \rightarrow \quad T_{\pm 1}^{(1)} = \sqrt{\frac{3}{4\pi}} \left(\mp \frac{v_x \pm iv_y}{\sqrt{2}} \right)$$

在转动 RT, $|l\rangle \rightarrow \hat{D}(R)|l\rangle = |l'\rangle \quad Y_l^m(l') = \langle l'|l,m\rangle$

$$\begin{aligned} Y_l^m(l') &= \langle l'|l,m\rangle = \langle l'|\hat{D}(R^{-1})|l,m\rangle = \sum_{m'} \langle l'|l,m'\rangle \hat{D}_{mm'}^{(l)}(R^{-1}) \\ &= \sum_{m'} Y_l^m(l) D_{mm'}^{(l)*}(R) \end{aligned}$$

$$\text{于是可以预期 } Y_l^m(\hat{D}^+(R)\vec{V}\hat{D}(R)) = \hat{D}^+(R) Y_l^m(\vec{V}) \hat{D}(R) = \sum_{m'} Y_l^m(l) D_{mm'}^{(l)*}(R)$$

上面方程应理解到 \vec{V} 与 \vec{r} 遵循相同变换

与系统总固有转动(薛定谔视角)方向相反

由此启发定义 k 阶球张量算符 $T_q^{(k)}$, 若 $\hat{D}^+(R) T_q^{(k)} \hat{D}(R) = \sum_{q'= -k}^k D_{qq'}^{(k)*} T_{q'}^{(k)}$

$$\text{或写俗地 } \hat{D}(R) T_q^{(k)} \hat{D}^+(R) = \sum_{q'= -k}^k D_{qq'}^{(k)}(R) T_{q'}^{(k)}.$$

若在其无穷小形式,

$$\left(1 + \frac{i\vec{J} \cdot \vec{n}e}{\hbar}\right) T_q^{(k)} \left(1 - \frac{i\vec{J} \cdot \vec{n}e}{\hbar}\right) = \sum_{q'= -k}^k T_{q'}^{(k)} \langle kq' / \vec{J} \cdot \vec{n} / kq \rangle.$$

$$\text{即 } [\vec{J} \cdot \vec{n}, T_q^{(k)}] = \sum_{q'= -k}^k T_{q'}^{(k)} \langle kq' / \vec{J} \cdot \vec{n} / kq \rangle.$$

取 \vec{n} 沿 \vec{z} 和 $(\vec{x} \pm i\vec{y})$ 方向, 得 $[J_z, T_q^{(k)}] = \hbar q T_q^{(k)}$

$$[J_{\pm}, T_q^{(k)}] = \hbar \sqrt{(k+q)(k+q+1)} T_{q \pm 1}^{(k)}$$

也可作为等效定义

注意: k 阶球张量 $T^{(k)}$ 有 $2k+1$ 个分量, 分量记为 $T_q^{(k)}$, 每个分量都是张量积。

定理: 令 $X_{g_1}^{(k_1)}$ 与 $Z_{g_2}^{(k_2)}$ 分别为 k_1 秩和 k_2 秩的不可约球张量, 则

$$T_g^{(k)} = \sum_{g_1 g_2} \sum_{g_1 g_2} \langle k_1 k_2; g_1 g_2 / k_1 k_2; kg \rangle X_{g_1}^{(k_1)} X_{g_2}^{(k_2)}$$

是一个 k 秩球(不可约)张量, 这种构造方式完全类似于角动量加法。

张量算符的矩阵元及维格纳-埃卡特定理

$$m \text{ 选择定则 } \langle \alpha', j'm' | T_g^{(k)} | \alpha, jm \rangle = 0 \quad \text{除非 } m' = j+m.$$

维格纳-埃卡特定理

$$\langle \alpha', j'm' | T_g^{(k)} | \alpha, jm \rangle = \langle jk; m_g | jk; j'm' \rangle \frac{\langle \alpha' j' || T^{(k)} || \alpha j \rangle}{\sqrt{2j+1}}$$

$$\propto \langle jk; m_g | jk; j'm' \rangle. \quad \text{系数不依赖于 } m_g, m'$$

例如 矢量算符是一个一秩张量，有选择定则 $\Delta m = m' - m = \pm 1, 0$ $\delta j = j' - j = \begin{cases} \pm 1 \\ 0 \end{cases}$

此外， $0 \rightarrow 0$ 的跃迁是禁戒的。

特别地， $j=j'$ 时的维-埃定理作用于矢量算符时称为极化定理

$$\langle \alpha', jm' | V_g | \alpha, jm \rangle = \frac{\langle \alpha', jm | \vec{J} \cdot \vec{V} | \alpha, jm \rangle}{\hbar^2 j(j+1)} \langle jm' | J_g | jm \rangle.$$

$$\text{其中 } J_{\pm 1} = \mp \frac{1}{\sqrt{2}} J_{\pm} \quad J_0 = J_z.$$

球张量语言分解笛卡尔张量

$$T_0^{(0)} = -\frac{\vec{U} \cdot \vec{V}}{3} = \frac{(U_+ V_- + U_- V_+) - U_0 V_0}{3}$$

$$T_2^{(0)} = \frac{(\vec{U} \times \vec{V})_g}{i\sqrt{2}}$$

$$U_g \text{ 为一秩球张量的 } g \text{ 分量}, \quad U_+ = -\frac{U_x + iU_y}{\sqrt{2}} \quad U_- = \frac{U_x - iU_y}{\sqrt{2}} \quad U_0 = U_z$$

$$= -\frac{1}{\sqrt{2}} V_+ \quad = \frac{1}{\sqrt{2}} V_-$$

量子力学中的对称性

4.1 对称性、守恒定律和简并

么算符也称为对称算符 $\mathcal{S} = I - \frac{i\hbar}{\hbar} G$ G 为厄米生成元

若 H 在 \mathcal{S} 下不变，即 $\mathcal{S}^\dagger H \mathcal{S} = H \Leftrightarrow [G, H] = 0 \Leftrightarrow \frac{dG}{dt} = 0$ 即 G 是一个运动常数

$[G, H] = 0$ 表明，若 t 时刻系统处在 G 的本征态上，稍后 t 时刻也处于 G 的本征态，且本征值相同

简并：若 $[H, \mathcal{S}] = 0$ 而 $|n\rangle$ 为能量本征矢，本征值为 E_n 则 $\mathcal{S}|n\rangle$ 具有相同本征值 E_n
(反之， E_n 不简并，则 $|n\rangle = \mathcal{S}|n\rangle$ ，至多差一个因子)

若 $|n\rangle$ 与 $\mathcal{S}|n\rangle$ 代表不同的态， E_n 能级简并。对连续对称， $\mathcal{S} = \mathcal{S}(A)$ 所有 $\mathcal{S}(A)|n\rangle$ 有相同能量

若 H 是转动不变的， $[\mathcal{D}(R), H] = 0$ 于是 $[\vec{J}, H] = 0$ $[\vec{J}^2, H] = 0$

所有 $\hat{\mathcal{D}}(R)|n, j, m\rangle$ 具有相同能量， $\hat{\mathcal{D}}(R)|n, j, m\rangle = \sum_{m'} |n, j, m'\rangle D_{mm'}^{(j)}(R)$ 具有相同能量。

$\hat{\mathcal{D}}(R)$ 是连续变换，上式表明 $2j+1$ 个 $|n, j, m\rangle$ ($m = -j, \dots, j$) 具有相同能量，这里的 $(2j+1)$ 重简并由转动对称性带来

库仑势中的 $SO(4)$ 对称性

经典地， $\frac{1}{r}$ 势有特别的运动常数 $\tilde{M} = \frac{\vec{p} \times \vec{L}}{m} - \frac{Ze^2}{r} \vec{r}$ 新的对称性为 $SO(4)$ 对称性，等价于行列式为 1 的 4×4 正交矩阵群

首先把 \tilde{M} 化为量子地， \tilde{M} 应是厄米的，若 \vec{A}, \vec{B} 均是厄米的， $(\vec{A} \times \vec{B})^\dagger = (\epsilon_{ijk} A_i B_j \epsilon_k)^\dagger = -\vec{B} \times \vec{A}$

厄米版本的 \tilde{M} 为 $\tilde{M} = \frac{1}{2m} (\vec{p} \times \vec{L} - \vec{L} \times \vec{p}) - \frac{Ze^2}{r} \vec{r}$ $[\tilde{M}, H] = 0 \Rightarrow \tilde{M}$ 确为一个运动常数

$$[\vec{L} \cdot \tilde{M}] = 0 = \tilde{M} \cdot [\vec{L}]$$

$$\tilde{M}^2 = \frac{2}{m} H (\vec{L}^2 + \hbar^2) + Z^2 e^4$$

可以证明 $[L_i, L_j] = i\hbar \epsilon_{ijk} L_k$ $[M_i, L_j] = i\hbar \epsilon_{ijk} M_k$ (\tilde{M} 为矢量算符) $[M_i, M_j] = -i\hbar \epsilon_{ijk} \frac{2}{m} H L_k$

$[\vec{L}, \tilde{M}]$ 不构成封闭代数，但对于特定的束缚态问题，矢量空间缩为 H 的某一本征子空间， $E < 0$ ，上述代数封闭

将 \tilde{M} 重新标准化： $\tilde{N} = (-\frac{m}{2E})^{\frac{1}{2}} \tilde{M}$ 于是有封闭代数

$$[L_i, L_j] = i\hbar \epsilon_{ijk} L_k \quad [M_i, L_j] = i\hbar \epsilon_{ijk} L_k \quad [M_i, M_j] = i\hbar \epsilon_{ijk} N_k$$

由 \vec{L} 与 \tilde{N} 生成的对称性操作为四维空间的转动。四维空间 (x_1, x_2, x_3, x_4) 和 (p_1, p_2, p_3, p_4) 下

$$L_3 = \tilde{L}_{12} = x_1 p_2 - x_2 p_1 \quad \text{定义 } \tilde{L}_{14} = N_1 \quad \tilde{L}_{24} = N_2 \quad \tilde{L}_{34} = N_3 \quad \text{便得到上述代数}$$

$$\text{定义 } \vec{I} = (\vec{L} + \vec{N})/2 \quad \vec{K} = (\vec{L} - \vec{N})/2 \quad \text{可证 } [I_i, I_j] = i\hbar \epsilon_{ijk} I_k \quad [K_i, K_j] = i\hbar \epsilon_{ijk} K_k \quad [I_i, K_j] = 0.$$

I, K 遵从独立角动量代数，且 $[\vec{I}, H] = [\vec{K}, H] = 0$ ，它们都是守恒量。 I^2 与 K^2 本征值为 $i(i+1)\hbar^2$ ， $K(K+1)\hbar^2$

$$\text{由 } \vec{I}^2 - \vec{K}^2 = \vec{L} \cdot \tilde{N} = 0 \Rightarrow i = k \quad (k = 0, \frac{1}{2}, 1, \frac{3}{2}, \dots)$$

$$\text{另一方面, } \vec{I}^2 + \vec{K}^2 = \frac{1}{2} (\vec{L}^2 + \vec{N}^2) = \frac{1}{2} (\vec{L}^2 - \frac{m}{2E} \tilde{M}^2) = \frac{1}{2} (-\hbar^2 - \frac{m}{2E} Z^2 e^4)$$

$$\text{于是 } 2K(K+1)\hbar^2 = -\frac{1}{2}\hbar^2 - \frac{m}{4E} Z^2 e^4 \Rightarrow E = -\frac{mZ^2 e^4}{2\hbar^2} \frac{1}{(2K+1)^2}$$

E 的简并源于 \vec{I}, \vec{K} “转动”，简并度 $(2K+1)^2 = n^2$

还可得到， $SU(4) = SU(2) \times SU(2)$

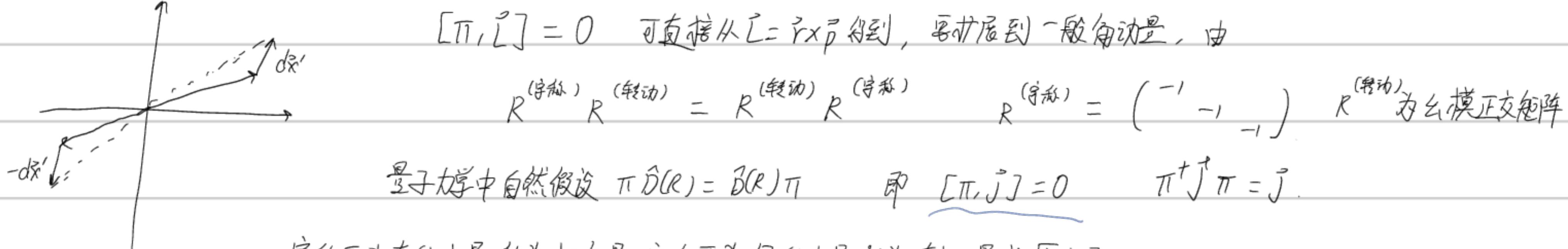
4.2 分立对称性、守称或空间反射

守称算符 π $\langle \alpha | \pi^\dagger \vec{x} \pi | \alpha \rangle = -\langle \alpha | \vec{x} | \alpha \rangle \Rightarrow \vec{x} \pi = -\pi \vec{x}$ 即 \vec{x} 与 π 反对易

$\hat{\vec{x}} \pi | \vec{x}' \rangle = -\pi \hat{\vec{x}} | \vec{x}' \rangle = (-\vec{x}') \pi | \vec{x}' \rangle$ 即 $\pi | \vec{x}' \rangle$ 是 \vec{x}' 的本征矢，本征值 $-\vec{x}' \Rightarrow \pi | \vec{x}' \rangle = e^{i\delta} | -\vec{x}' \rangle$ 因是 $e^{i\delta} = 1$

$\pi^2 | \vec{x}' \rangle = | \vec{x}' \rangle \Rightarrow \pi^2 = 1 \quad \pi^{-1} = \pi^\dagger = \pi$ π 既厄米又幻正，本征值只能是 ± 1

由 $\pi g(d\vec{x}') = g(-d\vec{x}') \pi$. $\pi \left(1 - \frac{i\vec{p} \cdot d\vec{x}'}{\hbar} \right) \pi^\dagger = 1 + \frac{i\vec{p} \cdot d\vec{x}'}{\hbar} \Rightarrow [\pi, \vec{p}] = 0$ π 与 \vec{p} 也反对易



守称下为奇的矢量称为极矢量，守称下为偶的矢量称为轴矢量或赝矢量

守称下的波函数

$\psi(\vec{x}') = \langle \vec{x}' | \alpha \rangle$ 其空间反射态波函数 $\langle \vec{x}' | \pi | \alpha \rangle = \langle -\vec{x}' | \alpha \rangle = \psi(-\vec{x}')$

若 $|\alpha\rangle$ 是 π 的本征矢， $\pi|\alpha\rangle = \pm |\alpha\rangle \quad \langle \vec{x}' | \pi | \alpha \rangle = \pm \langle \vec{x}' | \alpha \rangle = \langle -\vec{x}' | \alpha \rangle$

因此若 $\psi(\vec{x}') = \psi(-\vec{x}')$, $|\alpha\rangle$ 为偶守称 $\psi(\vec{x}') = -\psi(-\vec{x}')$, $|\alpha\rangle$ 为奇守称

由 $[\vec{L}, \pi] = 0$, $|\alpha, l_m\rangle$ 有确定守称 由 \vec{l}_m 守称为 $(-1)^l$ $|\alpha, l_m\rangle$ 守称为 $(-1)^l$

定理：若 $[H, \pi] = 0$, 非简并能级本征态有守称（奇/偶）

守称选择定则：守称下为奇的算符，只在相反守称的状态之间有非零矩阵元

守称下为偶的算符，只在相同守称的状态之间有非零矩阵元。

4.3 晶格平移

记 $\mathcal{T}(l)$ 为平移算符， $\mathcal{T}^\dagger(l) \hat{x} \mathcal{T}(l) = x + l \quad \mathcal{T}(l) | x' \rangle = | x' + l \rangle$

对周期性势场 $V(x+a) = V(x) \quad \mathcal{T}^\dagger(a) V(x) \mathcal{T}(a) = V(x) \Rightarrow [H, \mathcal{T}(a)] = 0$

H 与 $\mathcal{T}(a)$ 可同时对角化。 $\mathcal{T}(a)$ 本征值是模为 1 的复数。（设 $|\psi\rangle$ 为 $\mathcal{T}(a)$ 本征态， $\langle \mathcal{T}\psi | \mathcal{T}\psi \rangle = |\lambda|^2 \langle \psi | \psi \rangle$

$$= \langle \psi | \mathcal{T}^\dagger \mathcal{T} | \psi \rangle = \langle \psi | \psi \rangle \Rightarrow |\lambda|^2 = 1$$

相邻格点间势垒高度为 ∞ 大时，粒子完全定位在第 n 个格点。 $|n\rangle$ 是一个能级本征态， $H|n\rangle = E_0|n\rangle$

$\mathcal{T}(a)|n\rangle = |n+1\rangle \Rightarrow |n\rangle$ 不是 $\mathcal{T}(a)$ 的本征矢（ E_0 能级有无穷重简并）

构造 $|0\rangle \equiv \sum_{n=-\infty}^{\infty} e^{in\theta} |n\rangle$ 则 $|0\rangle$ 为 H 与 $\mathcal{T}(a)$ 的共同本征态

$$\mathcal{T}(a)|0\rangle = \sum_n e^{i(n-a)\theta} |n\rangle = e^{-i\theta}|0\rangle$$

更一般地情况，相邻格点间势垒不是无穷大，但很大。仍可构造局域本征态 $|n\rangle$ 然而可以预期 $\langle n'|H|n\rangle \neq 0$

假设只考虑离近格点的 $|n\rangle$ 的耦合： $\langle n'|H|n\rangle = 0$ ，除非 $n' = n$ 或 $n' = n \pm 1$ 。（边界逼近）

$$\text{定义 } \langle n|H|n\rangle = E_0 \quad \langle n \pm 1|H|n\rangle = -\Delta \quad \Rightarrow H|n\rangle = E_0|n\rangle - \Delta|n+1\rangle - \Delta|n-1\rangle$$

构造 $|\theta\rangle = \sum_n e^{in\theta}|n\rangle$ 它是 $\mathcal{E}(a)$ 本征态， $H|\theta\rangle = (E_0 - 2\Delta \cos \theta)|\theta\rangle \Rightarrow |\theta\rangle$ 也是 H 本征态，能量本征值

连续地分布在 $[E_0 - 2\Delta, E_0 + 2\Delta]$ 能带中

$$\langle x'|I(a)|\theta\rangle = \langle x'-a|\theta\rangle = e^{-i\theta} \langle x'|\theta\rangle \quad \text{设 } \langle x'|\theta\rangle = e^{ikx'} u_k(x') \quad \text{取 } \theta = ka, u_k(x') \text{ 是周期}$$

为 a 的函数。布洛赫定理： $I(a)$ 的本征矢 $|\theta\rangle$ 的波函数可以写成平面波 $e^{ikx'}$ 乘以一个周期为 a 的周期函数

$$E(k) = E_0 - 2\Delta \cos ka \quad |k| \leq \pi/a$$

4.4 时间反演分立对称性

$$ih\frac{\partial\psi}{\partial t} = \left(-\frac{\hbar^2}{2m}\nabla^2 + V\right)\psi \quad \text{若 } \psi(\vec{x}, t) \text{ 是一个解，则 } \psi(\vec{x}, -t) \text{ 不是一个解，但 } \psi^*(\vec{x}, -t) \text{ 是一个解。}$$

定义：变换 $|\alpha\rangle \rightarrow |\tilde{\alpha}\rangle = \theta|\alpha\rangle \quad |\beta\rangle \rightarrow |\tilde{\beta}\rangle = \theta|\beta\rangle$ 是反幺正的，如果 $\langle \tilde{\alpha}|\tilde{\alpha}\rangle = \langle \alpha|\alpha\rangle^* = \langle \alpha|\alpha\rangle$

$$\textcircled{2} \quad \theta(C_1|\alpha\rangle + C_2|\beta\rangle) = C_1^* \theta|\alpha\rangle + C_2^* \theta|\beta\rangle \quad (\text{线性})$$

现在要求反幺正算符 $\theta = UK$ ， U 是幺正的， K 是复共轭算符， $K|\alpha\rangle = C^* K|\alpha\rangle$

$$\text{在基 } \{\tilde{|\alpha'\rangle}\} \text{ 下 } |\tilde{\alpha}\rangle = \sum_{\alpha'} \langle \alpha'|\alpha\rangle^* K|\alpha'\rangle = \sum_{\alpha'} \langle \alpha'|\alpha\rangle^* |\alpha'\rangle \quad \text{假定 } K|\alpha'\rangle = |\alpha'\rangle \text{ 不改变基。}$$

注意： K 与选取的基有关，选取的基不同， K 也不同。

$\theta = UK$ 可以满足 θ 的反幺正性。

时间反演算符 $\textcircled{4} \quad |\alpha\rangle \rightarrow \textcircled{4}|\alpha\rangle$ (运动反演算符) $\textcircled{4}|\tilde{p}'\rangle = |-p'\rangle$, 至多差一个相位，同理 \tilde{p} 也被反转。

观察时间反演态的时间演化 稳定系统 $t=0$ 时由 $|\alpha\rangle$ 表示， $t=s\hbar$ 时 $|\alpha, t_0=0, t=s\hbar\rangle = (1 - \frac{iH}{\hbar}s\hbar)|\alpha\rangle$

若系统只有时间反演对称性，应有 $(1 - \frac{iHs\hbar}{\hbar})\textcircled{4}|\alpha\rangle = \textcircled{4}|\alpha, t_0=0, t=-s\hbar\rangle$ (先求 $t=-s\hbar$ 的态矢，再反转 \tilde{p})

$$\text{即 } -iH\textcircled{4}|1\rangle = \textcircled{4}iH|1\rangle$$

$\textcircled{4}$ 不是幺正的，否则取 $|n\rangle$ ($H|n\rangle = E_n|n\rangle$) 有 $H\textcircled{4}|n\rangle = -\textcircled{4}H|n\rangle = -E_n\textcircled{4}|n\rangle$ 对半正定能谱这是不允许的。

$\textcircled{4}$ 更恰当应为反幺正的，于是 $\textcircled{4}H = H\textcircled{4}$

关于 $\textcircled{4}$ 的恒等式： $\langle \alpha|\textcircled{4}|\alpha\rangle = \langle \tilde{\alpha}|\textcircled{4}\textcircled{4} + \textcircled{4}^{-1}|\tilde{\alpha}\rangle$ $\textcircled{4}$ 是幺正算符， $|\tilde{\alpha}\rangle = \textcircled{4}|\alpha\rangle$ 。

对于可观测 A ， $\langle \alpha|A|\alpha\rangle = \langle \tilde{\alpha}|\textcircled{4}A\textcircled{4}^{-1}|\tilde{\alpha}\rangle$ 定义可观测量在时间反演下的奇偶性，根据 $\textcircled{4}A\textcircled{4}^{-1} = \pm A$

$$\Rightarrow \langle \alpha|A|\alpha\rangle = \pm \langle \tilde{\alpha}|A|\tilde{\alpha}\rangle^* \quad \langle \alpha|A|\alpha\rangle = \pm \langle \tilde{\alpha}|A|\tilde{\alpha}\rangle$$

$\textcircled{4}$ 应该是奇的 $\textcircled{4}\textcircled{4}^{-1} = -\tilde{p}$ 这样 $\langle \alpha|\tilde{p}|\alpha\rangle = -\langle \tilde{\alpha}|\tilde{p}|\tilde{\alpha}\rangle$ 同时意味着 $\textcircled{4}\textcircled{4}|\tilde{p}'\rangle = -\textcircled{4}\tilde{p}'|\tilde{p}'\rangle = (-\tilde{p}')|\tilde{p}'\rangle$

即 $|\tilde{p}'\rangle$ 也是动量的本征态，本征值为 $-\tilde{p}'$ 选择适当相位 $\textcircled{4}|\tilde{p}'\rangle = |-p'\rangle$

\vec{x} 应是偶的 $\Theta \vec{x} \Theta^{-1} = \vec{x}$ $\Theta |\vec{x}\rangle = |\vec{x}\rangle$ (至多差一个相因子).

\vec{J} 应是奇的 $\Theta \vec{J} \Theta^{-1} = -\vec{J}$

波函数 假定 $t=0$ 时一个无自旋单粒子系统处于 $|\alpha\rangle$, $|\alpha\rangle = \int d^3x' |\vec{x}'\rangle \langle \vec{x}'| \alpha\rangle$

$$\Theta |\alpha\rangle = \int d^3x' |\vec{x}'\rangle \langle \vec{x}'| \alpha\rangle^* = \int d^3x' |\vec{x}'\rangle \langle \vec{x}'| \alpha\rangle^*$$

于是 $\psi(\vec{x}') \rightarrow \psi^*(\vec{x}')$

$$Y_l^m(\theta, \phi) \rightarrow Y_l^{m*}(\theta, \phi) = (-1)^m Y_l^{-m}(\theta, \phi). \Rightarrow \Theta |l, m\rangle = (-1)^m |l, -m\rangle$$

定理 (能量本征函数的实性) 假定 H 在时间反演下不变, 非简并能级的能量本征函数是实的 (一个实函数乘以一个不依赖于 \vec{x} 的相因子). $\hookrightarrow \Theta H = H \Theta$, 或者说时间反演下 H 是偶的.

对于自旋 $1/2$ 粒子的时间反演

$$|\vec{n}; +\rangle = e^{-iS_z\alpha/\hbar} e^{-iS_y\beta/\hbar} |+\rangle \quad n \text{ 极角为 } \beta, \text{ 方位角为 } \alpha \quad \text{由 } \Theta(iJ_z)\Theta^{-1} = iJ_z$$

$$\Theta |\vec{n}; +\rangle = e^{-iS_z\alpha/\hbar} e^{-iS_y\beta/\hbar} |\Theta +\rangle = \eta |\vec{n}; -\rangle \quad \eta \text{ 为模为 } 1 \text{ 的相因子}$$

$$\text{另一方面, } |\vec{n}; -\rangle = e^{-i\alpha S_z/\hbar} e^{-i(\pi+\beta)S_y/\hbar} |-\rangle \quad \text{设 } \Theta = UK, \text{ 并注意到 } K|+\rangle = |+\rangle, \text{ 得}$$

$$\Theta = \eta e^{-i\pi S_y/\hbar} K = -i\eta \left(\frac{2S_y}{\hbar}\right) K \quad \text{由 } e^{-i\pi S_y/\hbar} |+\rangle = |-\rangle \quad e^{-i\pi S_y/\hbar} |-\rangle = -|+\rangle.$$

因此 Θ 作用在一般的态上, $\Theta(C_+|+\rangle + C_-|-\rangle) = \eta C_+^*|-\rangle - \eta C_-^*|+\rangle$.

$$\Theta^2 (C_+|+\rangle + C_-|-\rangle) = -|\eta|^2 C_+|+\rangle - |\eta|^2 C_-|-\rangle = - (C_+|+\rangle + C_-|-\rangle)$$

$\Theta^2 = -1$ 对任何自旋取向成立, 且结果完全与位相选择无关 对非自旋体有 $\Theta^2 = +1$.

更一般地, 可以证明 $\Theta^2 |j \text{ 半奇数}\rangle = -|j \text{ 半奇数}\rangle$ $\Theta^2 |j \text{ 整数}\rangle = +|j \text{ 整数}\rangle$

对一个专门由电子组成的系统, 电子数的奇偶决定了 Θ^2 奇偶

与电场和磁场的相互作用及克拉默斯简并

对静电场中电荷, $V(\vec{x}) = e\phi(\vec{x}) \Rightarrow [\Theta, H] = 0$ 与宇称情况不同, 这不能导出守恒定律

$$\text{因为 } \Theta V(t, t_0) = \Theta \exp(-\frac{i}{\hbar} H(t-t_0)) = \exp(-\frac{i}{\hbar} H(t-t_0)) \Theta \neq V(t, t_0) \Theta$$

然而其影响是非简并能量本征函数的实性.

克拉默斯简并: 若 $[\Theta, H] = 0$, 非简并能量本征态的时间反演至多附加一个相因子, 因而

$\Theta^2 = 1$. 但对半奇数 j 系统 $\Theta^2 = -1$, 因而半奇数 j 系统 (例如, 奇数个电荷在外场) 的每个能级至少是二重简并的.

在外磁场中 H 包含 $\vec{J} \cdot \vec{B}$ $\vec{p} \cdot \vec{A} + \vec{A} \cdot \vec{p}$ ($\vec{B} = \nabla \times \vec{A}$) \vec{J} 与 \vec{p} 是奇的, 因而 $\Theta H \neq H \Theta$,
 \Rightarrow 部分克拉默斯简并.

全同粒子

多粒子态、二次量子化

一个~~多粒子态~~定义为 $|n_1, n_2, \dots, n_i, \dots\rangle$ n_i 表示具有某些算符本征值 k_i 的粒子数，该矢量处于一类新的矢量空间(福克空间)

真空态 $|0\rangle = |0, 0, \dots, 0, \dots\rangle$ 注意 $|0\rangle \neq 0$

单粒子态 $|k_i\rangle = |0, 0, \dots, n_i=1, \dots\rangle$

定义均算符 a_i^+ 作用是使本征值为 k_i 的态上粒子数增加1个. $a_i^+|0\rangle = |k_i\rangle$

a_i 为湮灭算符，使粒子数减1 $a_i|k_j\rangle = \delta_{ij}|0\rangle$

我们预期 $a_i^+ a_j^+ |0\rangle = \pm a_j^+ a_i^+ |0\rangle$ \pm : 玻/费

推广到多粒子态，
 $\begin{cases} [a_i^+, a_j^+] = 0 & \text{玻色子} \\ \{a_i^+, a_j^+\} = 0 & \text{费米子} \end{cases}$ $[a_i, a_j] = 0$ $\{a_i, a_j\} = 0$

再定义 玻色子 $[a_i, a_j^\dagger] = \delta_{ij}$ 费米子 $\{a_i, a_j^\dagger\} = \delta_{ij}$

可定义 $N_i = a_i^\dagger a_i$ 对处于 $|k_i\rangle$ 的粒子计数. $N = \sum_i N_i$ 表示总粒子数.

设 $|k_i\rangle$ 是“可加的”单粒子算符 K 的本征态，对多粒子态 $|Y\rangle$

多粒子算符 $K = \sum_i k_i a_i^\dagger a_i$ 则 $|Y\rangle$ 关于 K 本征值为 $\sum_i n_i k_i$

$$\text{非简并时微扰: } H = H_0 + \lambda V \quad |n^{(0)}\rangle = |E_n^{(0)}\rangle \quad \Delta_n \stackrel{\text{def}}{=} E_n - E_n^{(0)} \Rightarrow (E_n^{(0)} - H_0)/\hbar = (\lambda V - \Delta_n)/\hbar$$

(i) $(\lambda V - \Delta_n)/\hbar$ 没有 $|n^{(0)}\rangle$ 分量 ($\langle n^{(0)} | E_n^{(0)} - H_0 | n \rangle = 0$) 定义 $\phi_n = 1 - |n^{(0)}\rangle \langle n^{(0)}| = \sum_{k \neq n} |k^{(0)}\rangle \langle k^{(0)}|$

$$(E_n^{(0)} - H_0)/\hbar = \phi_n (\lambda V - \Delta_n)/\hbar \Rightarrow |n\rangle = |n^{(0)}\rangle + \frac{1}{E_n^{(0)} - H_0} \phi_n (\lambda V - \Delta_n)/\hbar \quad \lim_{\lambda \rightarrow 0} c_n(\lambda) = 1.$$

(ii) 采取归一化方式为 $\langle n^{(0)} | n \rangle = 1$ 从而 $|n\rangle = |n^{(0)}\rangle + \frac{1}{E_n^{(0)} - H_0} \phi_n (\lambda V - \Delta_n)/\hbar$
这样 $\Delta_n = \lambda \langle n^{(0)} | V | n \rangle$ 这两式是无近似的.

$$(iii) \approx |n\rangle = |n^{(0)}\rangle + \lambda |n^{(1)}\rangle + \dots \quad \Delta_n = \lambda \Delta_n^{(1)} + \lambda^2 \Delta_n^{(2)} + \dots \Rightarrow \Delta_n^{(N)} = \langle n^{(0)} | V | n^{(N-1)} \rangle$$

$$|n^{(1)}\rangle = \frac{\phi_n}{E_n^{(0)} - H_0} V |n^{(0)}\rangle \quad \Delta_n^{(2)} = \langle n^{(0)} | V \frac{\phi_n}{E_n^{(0)} - H_0} V |n^{(0)}\rangle$$

$$(iv) \approx V_{nk} = \langle n^{(0)} | V | k^{(0)} \rangle \Rightarrow \Delta_n = \lambda V_{nn} + \lambda^2 \sum_{k \neq n} \frac{|V_{nk}|^2}{E_n^{(0)} - E_k^{(0)}} + \dots$$

$$|n\rangle \approx |n^{(0)}\rangle + \lambda \sum_{k \neq n} \frac{|V_{kn}|}{E_n^{(0)} - E_k^{(0)}} |k^{(0)}\rangle$$

两个能级倾向于相互排斥 (无能级交叉定理 特殊情况)

(v) 定义 $|n\rangle_N = Z_n^{1/2} |n\rangle$ 使 $N \langle n | n \rangle_N = 1$ 由 $\langle n^{(0)} | n \rangle = 1 \Rightarrow Z_n^{1/2} = \langle n^{(0)} | n \rangle_N$.

$$Z_n^{-1} = \langle n | n \rangle = 1 + \lambda^2 \langle n^{(0)} | n^{(1)} \rangle + \dots = 1 + \lambda^2 \sum_{k \neq n} \frac{|V_{kn}|^2}{(E_n^{(0)} - E_k^{(0)})^2} + \dots$$

$$\Rightarrow Z_n = 1 - \lambda^2 \sum_{k \neq n} \frac{|V_{kn}|^2}{(E_n^{(0)} - E_k^{(0)})^2} + O(\lambda^3)$$

一般地: $Z_n = \frac{\partial E_n}{\partial E_n^{(0)}}$

(vi) 上述讨论前提: $|n^{(0)}\rangle$ 能级不简并 (其他能级可以简并)

简并不合时微扰。设现在 $E_D^{(0)}$ 存在 g 重简并， $\{|m^{(0)}\rangle\}$ ，张成子空间 D 。一般情况下微扰解除简并，构成 $\{l^{(0)}\}$ ， $\lambda \rightarrow 0$ 时 $\{l^{(0)}\} \rightarrow \{l^{(0)}\}$ ，它一般与 $\{|m^{(0)}\rangle\}$ 不同，但故张成子空间 D 。

(i) 令 P_0 为极化到 D 的算符 $P_1 = I - P_0$ $O = (E - H_0 - \lambda V)/l^{(0)} = (\Delta_L - \lambda V)P_0/l^{(0)} + (E - H_0 - \lambda V)P_1/l^{(0)}$
 $\Rightarrow (\Delta_L - \lambda P_0 V)P_0/l^{(0)} - \lambda P_0 V P_1/l^{(0)} = 0$ (P_0 子空间) $-\lambda P_1 V P_0/l^{(0)} + (E - H_0 - \lambda P_1 V)P_1/l^{(0)} = 0$ (P_1 子空间)

(ii) 在 P_1 子空间 $P_1/l^{(0)} = P_1 \frac{\lambda}{E - H_0 - \lambda P_1 V P_1} P_1 V P_0/l^{(0)}$ $\Rightarrow P_1/l^{(1)} = \lambda \sum_{K \notin D} \frac{|k^{(0)}\rangle}{E_D^{(0)} - E_K^{(0)}} V_{KL}$ $V_{KL} = \langle k^{(0)} | V | l^{(0)} \rangle$

(iii) 在 P_0 子空间 $(\Delta_L - \lambda P_0 V P_0 - \lambda^2 P_0 V P_1 \frac{1}{E - H_0 - \lambda V} P_1 V P_0) P_0/l^{(0)} = 0$

 $\Rightarrow (\Delta_L^{(1)} - P_0 V P_0)(P_0/l^{(1)}) = 0$. 这是关于 $P_0 V P_0$ 的本征值问题。 $\Delta_L^{(1)}$ 是 $\det[V - \Delta_L^{(1)}] = 0$ 的根。

(iv) 总结：首先将 V 在子空间 D 对角化，得到 $|l_i^{(0)}\rangle$ $\Delta_i^{(0)} = \langle l_i^{(0)} | V | l_i^{(0)} \rangle$ 是本征值 $i = 1, \dots, g$ 。
 假设简并完全解除，即 $\Delta_i^{(0)} - \Delta_j^{(0)}$ 全不为 0。更明显地写成 $P_0/l_i^{(0)} = \sum_{j \neq i} \lambda \frac{|j^{(0)}\rangle}{\Delta_j^{(0)} - \Delta_i^{(0)}} \langle j^{(0)} | V P_1 \frac{1}{E_D^{(0)} - H_0} P_1 V | l_i^{(0)} \rangle$

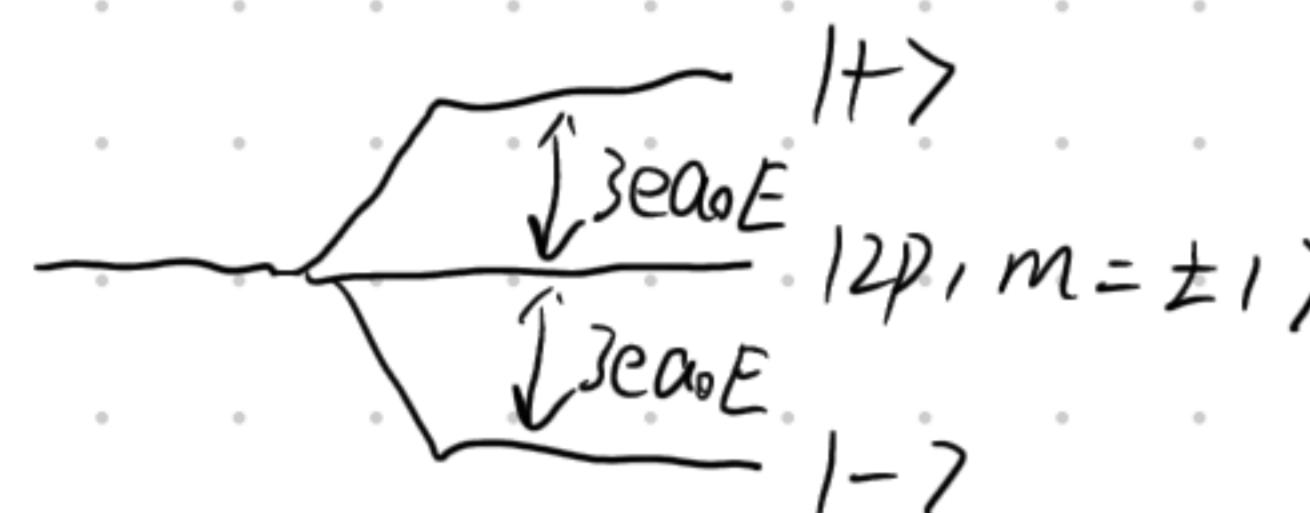
而 $P_1/l_i^{(0)} = \sum_{K \notin D} \frac{|k\rangle}{E_D^{(0)} - E_K^{(0)}} \langle k | V | l_i^{(0)} \rangle$ \Rightarrow 求出 $|l_i^{(1)}\rangle$

(v) 仅约定 $\langle l^{(0)} | l \rangle = 1$ 由 $O = (E - H_0 - \lambda V)/l^{(0)}$ $\Rightarrow \lambda \langle l^{(0)} | V | l \rangle = \lambda \Delta_i^{(0)} + \lambda^2 \Delta_i^{(2)} + \dots$

$$\Rightarrow \Delta_i^{(1)} = \underbrace{\langle l^{(0)} | V | l^{(0)} \rangle}_{\text{red}}$$

$$\Delta_i^{(2)} = \underbrace{\langle l^{(0)} | V | P_1 l^{(0)} \rangle}_{\text{red}} = \sum_{K \notin D} \frac{|V_{KL}|^2}{E_D^{(0)} - E_K^{(0)}}$$

应用：(1) 均匀电场对氢原子作用 $V = -eZ\bar{E}$ 以 $n=2$ 能级为例，对称性上只有 $\langle 2p, m=0 | V | 2s \rangle = 3ea_0\bar{E} \neq 0$
 类比 σ_x 矩阵 $\Rightarrow \Delta E^{(1)} = \pm 3ea_0\bar{E}$ $|+\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|2s, m=0\rangle \pm |2p, m=0\rangle)$



$\Delta \propto \bar{E}$, 称为线性斯塔克效应，源于 $| \pm \rangle$ 态 $\langle z \rangle \neq 0$ ，
 即有非零的恒定电偶极矩。

(2) 类氢原子精细结构 分为动能修正与自旋-轨道耦合修正。

动能修正： $V = -\frac{(p^2)^2}{8m_e^3 c^2}$ 由 $[\vec{L}, p^2] = 0 \Rightarrow [\vec{L}, V] = 0$ 即 V 已在 $l(m)$ 基对角化了，

$$\vec{L} \cdot \vec{s} \text{ 效应: } V_{LS} = \frac{1}{2m_e^2 c^2} \frac{1}{r} \frac{dV_c}{dr} (\vec{L} \cdot \vec{s}) \quad \text{现在应选择 } |l_s jm\rangle \text{ 基, 对氢原子}$$

$$\Delta_{nl}^{(1)} = - \langle nlm | \frac{(p^2)^2}{8m_e^3 c^2} | nlm \rangle = - \frac{1}{2} m_e c^2 Z^4 \alpha^4 \left[-\frac{3}{4n^4} + \frac{1}{n^3 (l + \frac{1}{2})} \right]$$

$$\Delta_{nlj}^{(1)} = - \frac{Z^2 \alpha^2}{2nl(l+1)(l+1/2)} E_n^{(0)} \left\{ \begin{array}{c} l \\ -(l+1) \end{array} \right\} \quad \begin{array}{l} j=l+\frac{1}{2} \\ j=l-\frac{1}{2} \end{array}$$

(3) 塞曼效应 $H = H_0 + V_{LS} + V_B$. $V_B = -\frac{eB}{2m_e c} (L_z + 2S_z)$ $H_0 = \frac{p^2}{2m} + V_c(r)$

近似： $V_{LS} \gg V_B$, 取 $|lm\rangle$ 基

$$\Delta E_B = \frac{-e\hbar B}{2m_e c} m \left[1 \pm \frac{1}{2l+1} \right]$$

强场(帕邢-巴克极限) 取 $|lm_\nu\rangle$ 基

$$\Delta E_B = \frac{\hbar^2 m_e m_s}{2m_e^2 c^2} \left\langle \frac{1}{r} \frac{dV_c}{dr} \right\rangle$$

变分法 可用于求基态能量上限： $\bar{H} \geq E$ 其中 $\bar{H} = \langle \tilde{\sigma} | H | \tilde{\sigma} \rangle / \langle \tilde{\sigma} | \tilde{\sigma} \rangle$

时间相关势 两种极限情况：瞬变近似与绝热近似

瞬变近似： $U(t, t_0) \rightarrow 1$ 即波函数不变

绝热近似：设 $H = H(\lambda)$ 入缓慢变化，即本征态始终为 H 本征态

(i) 瞬态 $|\alpha\rangle$ 演化： $i\hbar \frac{\partial}{\partial t} |\alpha; t\rangle = H(t) |\alpha; t\rangle$ 展开 $|\alpha; t\rangle = \sum_n c_n(t) e^{i\theta_n(t)} |n; t\rangle$ 其中 $H(t)|n; t\rangle = E_n(t)|n; t\rangle$ 设初态 $t=0$

$$\theta_n(t) = -\frac{i}{\hbar} \int_0^t E_n(t') dt' \Rightarrow \sum_n e^{i\theta_n(t)} \left[\dot{c}_n(t) |n; t\rangle + c_n(t) \frac{\partial}{\partial t} |n; t\rangle \right] = 0 \quad (\text{注意: } i\hbar \frac{\partial}{\partial t} |n; t\rangle \neq H(t)|n; t\rangle)$$

$$\Rightarrow \dot{c}_n(t) = -\sum_m c_m(t) e^{i(\theta_n - \theta_m)}$$

$$\Rightarrow \dot{c}_n(t) = -c_n(t) \langle n; t | \left[\frac{\partial}{\partial t} |m; t\rangle \right] - \sum_{m \neq n} c_m(t) e^{i(\theta_n - \theta_m)} \frac{\langle m; t | H | n; t\rangle}{E_n - E_m}$$

(ii) 绝热近似指可以略去上式第二项，即

$$\text{从而 } c_n(t) = e^{i\gamma_n(t)} c_n(0) \quad \text{其中 } \gamma_n(t) = \int_0^t \langle n; t' | \left[\frac{\partial}{\partial t'} |n; t'\rangle \right] dt'$$

$\gamma_n(t)$ 是大的，因为 $0 = \frac{d}{dt} \langle n; t | n; t\rangle = \langle n; t | \left[\frac{\partial}{\partial t} |n; t\rangle \right]$

若开始系统处于 $H(0)$ 的一个本征态 $|n\rangle$ ，则它将保持在 $H(t)$ 的本征态 $|n; t\rangle$

(iii) Berry 相：假设 H 由一个矢量场 $\vec{R}(t)$ 描述 $H = H(\vec{R}(t))$ 于是 $\langle n; t | \left[\frac{\partial}{\partial t} |n; t\rangle \right] = \langle n; t | [\nabla_{\vec{R}} |n; t\rangle] \cdot \frac{d\vec{R}}{dt}$

$$\Rightarrow \gamma_n(T) = i \int_{\vec{R}(0)}^{\vec{R}(T)} \langle n; t | [\nabla_{\vec{R}} |n; t\rangle] \cdot d\vec{R} \quad \text{设 } \vec{R}(t) \text{ 沿着闭合曲线 } C \text{ 移动一周，累积相位 } \gamma_n(C) = i \oint \langle n; t | [\nabla_{\vec{R}} |n; t\rangle] \cdot d\vec{R}$$

$$\text{定义 } \vec{A}_n(\vec{R}) = i \langle n; t | [\nabla_{\vec{R}} |n; t\rangle] \quad \gamma_n(C) = \oint_C \vec{A}_n(\vec{R}) \cdot d\vec{R} = \int [V_{\vec{R}} \times \vec{A}_n(\vec{R})] \cdot d\vec{a} = \int \vec{B}_n(\vec{R}) \cdot d\vec{a} \quad \vec{B}_n(\vec{R}) = V_{\vec{R}} \times \vec{A}_n(\vec{R})$$

$\gamma_n(C)$ 具有“规范不变性”，指若 $|n; t\rangle \rightarrow e^{i\delta(\vec{R})} |n; t\rangle$ 附加一个 $\delta(\vec{R})$ 相位因子，则 $\vec{A}_n(\vec{R}) \rightarrow \vec{A}_n(\vec{R}) - V_{\vec{R}} \delta(\vec{R})$ ， $\gamma_n(C)$ 不变

$$\vec{B}_n(\vec{R}) = i [\nabla_{\vec{R}} \langle n; t |] \times [\nabla_{\vec{R}} |n; t\rangle] = i \sum_{m \neq n} [\nabla_{\vec{R}} \langle n; t |] |m; t\rangle \times \langle m; t | [\nabla_{\vec{R}} |n; t\rangle]$$

$$\text{取 } H(\vec{R})|n;t\rangle = E_n(\vec{R})|n;t\rangle \text{ 梯度并取 } \langle m;t | [\nabla_R |n;t\rangle] = \frac{\langle m;t | [\nabla_R H] |n;t\rangle}{E_n - E_m} \quad (m \neq n).$$

最后得到 $\gamma_1(C) = \int \vec{B}_n(\vec{R}) \cdot d\vec{a}$ 其中 $\vec{B}_n(\vec{R}) = i \sum_{m \neq n} \frac{\langle n;t | [\nabla_R H] |m;t\rangle \times \langle m;t | [\nabla_R H] |n;t\rangle}{(E_n - E_m)^2}$

时间相关微扰论 使用相互作用绘景

$$(i) U_Z(t, t_0) = 1 - \frac{i}{\hbar} \int_{t_0}^t V_Z(t') U_Z(t', t_0) dt' = 1 - \frac{i}{\hbar} \int_{t_0}^t V_Z(t') dt' + \left(\frac{-i}{\hbar}\right)^2 \int_{t_0}^t dt' \int_{t_0}^{t'} dt'' V_Z(t') V_Z(t'') + \dots \text{ 称为 Dyson 级数}$$

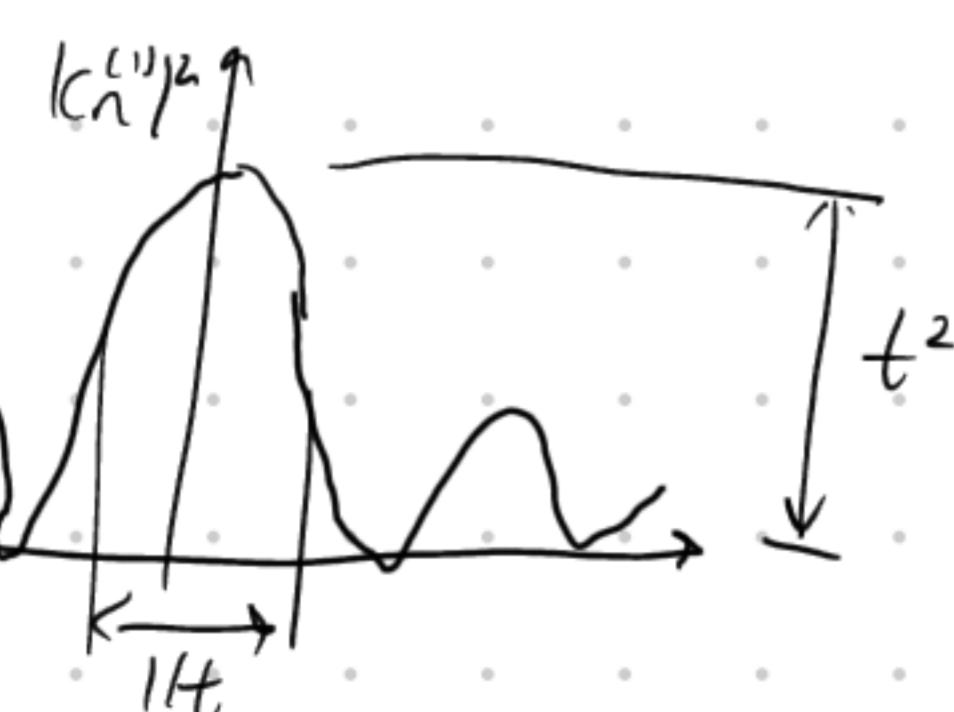
$$U_Z(t, t_0) = e^{iH_0 t / \hbar} U(t, t_0) e^{-iH_0 t_0 / \hbar} \Rightarrow \langle n | U_Z(t, t_0) | i \rangle = e^{i(E_n t - E_i t_0) / \hbar} \underbrace{\langle n | U(t, t_0) | i \rangle}_{\text{跃迁概率}}$$

$$(ii) \text{ 若 } t = t_0 \text{ 时 系统处于 } |i\rangle \text{ 态, 取 } |i, t_0; t_0\rangle_s = e^{-iE_i t_0 / \hbar} |i\rangle \Rightarrow |i, t_0; t_0\rangle_z = |i\rangle \quad |i, t_0; t\rangle_z = \sum_n c_n(t) |n\rangle$$

$$(V_Z = e^{iH_0 t / \hbar} V e^{-iH_0 t_0 / \hbar}, \omega_{ni} = \frac{E_n - E_i}{\hbar}, V_{ni}(t') = \langle n | V(t') | i \rangle) \quad C_n^{(1)}(t) = \left(\frac{-i}{\hbar}\right)^2 \sum_m \int_{t_0}^t dt' \int_{t_0}^{t'} dt'' e^{i\omega_{ni} t'} V_{ni}(t') e^{i\omega_{ni} t''} V_{ni}(t'')$$

$$|i\rangle \rightarrow |n\rangle \text{ 且 } i \text{ 的 跃迁概率} \quad P(i \rightarrow n) = |C_n^{(1)} + C_n^{(2)} + \dots|^2$$

$$(iii) \text{ 常微扰} \quad V(t) = \begin{cases} 0 & t < 0 \\ V & t \geq 0 \end{cases} \quad C_n^{(1)} = \delta_{ni} \quad C_n^{(1)} = \frac{V_{ni}}{E_n - E_i} (1 - e^{i\omega_{ni} t}) \quad |C_n^{(1)}|^2 = \frac{4|V_{ni}|^2}{(E_n - E_i)^2} \sin^2 \left[\frac{(E_n - E_i)t}{2\hbar} \right]$$



当 dt 很大时, 峰很窄 \Rightarrow 跃迁概率能是常数

精确能是常数的跃迁 $E_n = E_i$ $|C_n^{(1)}|^2 = \frac{1}{\hbar^2} |V_{ni}|^2 t^2$

一般末态是在 E_i 附近的连续谱, 此时关心总跃迁概率

$$\sum_{n, E_n \approx E_i} |C_n^{(1)}|^2 = \int dE_n \rho(E_n) |C_n^{(1)}|^2 = \left(\frac{2\pi}{\hbar}\right) \overline{|V_{ni}|^2} \rho(E_i) t \quad (t \rightarrow +\infty)$$

跃迁率 $W_{i \rightarrow [n]} = \frac{2\pi}{\hbar} \overline{|V_{ni}|^2} \rho(E_i)$ 不依赖于 t , 称为 费米黄金规则

$$\text{二级跃迁 } c_n^{(2)} = \frac{i}{\hbar} \sum_m \frac{V_{nm} V_{ni}}{E_n - E_i} \int_0^t (e^{i\omega_n t'} - e^{i\omega_i t'}) dt' \quad \text{若 } E_m \text{ 不同于 } E_n \text{ 和 } E_i, \text{ 则}$$

$$W_{i \rightarrow [n]} = \frac{2\pi}{\hbar} \left| V_{ni} + \sum_m \frac{V_{nm} V_{ni}}{E_i - E_m} \right|^2 \rho(E_i) \quad (\text{二级表示虚跃迁 } i \rightarrow m \rightarrow n)$$

(iv) 谐波微扰 设 $V(t) = V e^{i\omega t} + V^+ e^{-i\omega t} \Rightarrow c_n^{(1)} = \frac{1}{\hbar} \left[\frac{1 - e^{i(\omega + \omega_{ni})t}}{\omega + \omega_{ni}} V_{ni} + \frac{1 - e^{i(\omega_{ni} - \omega)t}}{-\omega + \omega_{ni}} V_{ni}^+ \right]$

与常微扰情况类似, $t \rightarrow \infty$ 时只有 $E_n \approx E_i \pm \hbar\omega$ 的态 $|n\rangle$ 有可观跃迁, 分别表示受激辐射与吸收.

$$W_{i \rightarrow [n]} = \frac{2\pi}{\hbar} \left\{ \frac{|V_{ni}|^2}{|V_{ni}^+|^2} \right\} \rho(E_i) \Big|_{E_n \approx E_i \pm \hbar\omega}$$

细致平衡: $\frac{i \rightarrow [n] \text{ 发射率}}{[n] \text{ 的末态密度}} = \frac{n \rightarrow [i] \text{ 吸收率}}{[i] \text{ 的末态密度}}$

散射理论 (听课笔记)

§5.1 Lippman - Schwinger 方程

$$\hat{H} = \hat{H}_0 + \hat{V} \quad \hat{H}_0 = \frac{\hat{p}^2}{2m} \quad \text{解 } \hat{H}|\psi\rangle = E|\psi\rangle \quad \text{设 } \vec{r} \rightarrow 0 \text{ 时 } |\psi\rangle \rightarrow |\phi\rangle \text{ 为尾状态,}$$

$$(E - \hat{H}_0)|\psi\rangle = \hat{V}|\psi\rangle \rightsquigarrow |\psi\rangle = \frac{1}{E - \hat{H}_0} \hat{V}|\psi\rangle + |\phi\rangle \quad \text{但 } E - H_0 \text{ 奇异 } (E - \hat{H}_0)|\phi\rangle = 0$$

为避免奇异性, 定义 $|\psi^{(\pm)}\rangle = \frac{1}{E - \hat{H}_0 \pm i\varepsilon} \hat{V}|\psi\rangle + |\phi\rangle \quad \varepsilon \rightarrow 0 \quad \varepsilon > 0 \quad (\pm \text{-施密特})$

$$\psi^{(\pm)}(\vec{r}) = \int d^3\vec{r}' \langle \vec{r} | \frac{1}{E - \hat{H}_0 \pm i\varepsilon} |\vec{r}'\rangle \langle \vec{r}' | V |\psi^{(\pm)}\rangle + \phi(\vec{r}) \quad \text{取 } |\phi\rangle = |\vec{p}\rangle$$

$$\text{定义 } \langle \vec{r} | \frac{1}{E - \hat{H}_0 \pm i\varepsilon} |\vec{r}'\rangle = G_{\pm}(\vec{r}, \vec{r}'). \quad \text{利用 } \langle \vec{r} | \vec{p} \rangle = \frac{e^{i\vec{p} \cdot \vec{r}/\hbar}}{(2\pi\hbar)^{3/2}}$$

$$G_{\pm}(\vec{r}, \vec{r}') = \int d^3\vec{p} \frac{1}{(2\pi\hbar)^3} e^{i\vec{p} \cdot (\vec{r} - \vec{r}')/\hbar} \frac{1}{E - \frac{\vec{p}^2}{2m} \pm i\varepsilon} = -\frac{1}{4\pi} \frac{e^{\pm ik|\vec{r} - \vec{r}'|}}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \frac{2m}{\hbar^2} (\text{取 } \varepsilon \rightarrow 0)$$

$$\psi^{(\pm)}(\vec{r}) = -\frac{2m}{\hbar^2} \int d^3\vec{r}' \frac{e^{\pm ik|\vec{r} - \vec{r}'|}}{4\pi |\vec{r} - \vec{r}'|} V(\vec{r}') \psi^{(\pm)}(\vec{r}') + \phi_p(\vec{r})$$

$$r = |\vec{r}| \gg r' \text{ 时, } |\vec{r} - \vec{r}'| \approx r - \frac{\vec{r} \cdot \vec{r}'}{r} \quad \text{远场近似下, 定义 } \vec{r}' = k\vec{r}$$

$$\psi^{(\pm)}(\vec{r}) = -\frac{2m}{\hbar^2} \frac{e^{\pm ikr}}{4\pi r} \int d^3\vec{r}' e^{\mp ik'\vec{r}'} V(\vec{r}') \psi^{(\pm)}(\vec{r}') + \phi_p(\vec{r}).$$

$$\text{散射振幅 } f(\vec{r}', \vec{r}) = -\frac{1}{4\pi} (2\pi)^3 \frac{2m}{\hbar^2} \langle \vec{r}' | \vec{V} | \psi^{(+)} \rangle$$

$$\Rightarrow \psi^{(+)}(\vec{r}) = \frac{1}{(2\pi)^{3/2}} \left[e^{i\vec{k} \cdot \vec{r}} + f(\vec{k}', \vec{k}) \frac{e^{ikr}}{r} \right]$$

$$\frac{d\sigma}{d\Omega} = |f(\vec{k}', \vec{k})|^2$$

$$(\nabla^2 + k^2) G_{\pm}(\vec{r}, \vec{r}') = \delta(\vec{r} - \vec{r}') \iff (E - \vec{H}_0 \pm i\varepsilon) \hat{G}_{\pm} = \hat{I}, \quad \hat{G}_{\pm} = \frac{1}{E - \vec{H}_0 \pm i\varepsilon}$$

$$\hat{G}_{\pm} = \frac{1}{E - H_0 \pm i\varepsilon} \int d^3 p \langle \vec{p} | \vec{p}' \rangle \langle \vec{p}' | = \int d^3 p \frac{\langle \vec{p} | \vec{p}' \rangle}{E - \frac{p^2}{2m} \pm i\varepsilon}$$

不完全是纳维真的微扰论

$$\hat{V}|4^{(\pm)}\rangle = \hat{T}|\vec{R}\rangle \quad \hat{T} = \hat{V} + \hat{V} \frac{1}{E - \vec{H}_0 \pm i\varepsilon} \hat{T}$$

§5.2.

$$-\text{P.M. 玻恩近似, } f^{(1)}(\vec{k}', \vec{k}) \simeq -\frac{m}{2\pi\hbar^2} \underbrace{(2\pi)^3}_{\text{对 } V \text{ 作傅里叶变换, 带去 } (2\pi)^3 \text{ 因子}} \langle \vec{R} | \hat{V} | \vec{R} \rangle = -\frac{m}{2\pi\hbar^2} V(\vec{k}' - \vec{k})$$

$$\text{例: 汤川势 } V = \frac{V_0}{r} e^{-\mu r}$$

$$V(\vec{q}) = \int d^3 r' e^{-i\vec{q} \cdot \vec{r}'} V(r') = \frac{4\pi V_0}{\mu^2 + q^2}$$

玻恩近似前提: 散射波 \ll 入射波 取 $r = 0$ (远场近似不再适用)

$$\frac{2m}{\hbar^2} \left| \int d^3 r' \left(-\frac{1}{4\pi}\right) \frac{e^{ikr'}}{r'} V(r') \frac{e^{i\vec{k} \cdot \vec{r}'}}{(2\pi)^{3/2}} \right| \ll 1 \text{ 时, P.M. 玻恩近似成立.}$$

对汤川势 $V = \frac{V_0}{r} e^{-\mu r}$, 长波极限 $k \ll \mu$ 时 $\frac{2m}{\hbar^2} \frac{|V_0|}{\mu} \ll 1$ 短波极限 $k \gg \mu$ 时 $\frac{2m}{\hbar^2} \frac{|V_0|}{\mu} \ln \frac{k}{\mu} \ll 1$

n 阶破壳近似: $\hat{T} = \hat{V} + \hat{V}\hat{G}^{(+)}\hat{V} + \hat{V}\hat{G}^{(+)}\hat{V}\hat{G}^{(+)}\dots V$ 截断在 n 阶

$$\Rightarrow f^{(n)}(\vec{k}', \vec{k}) \propto \langle \vec{k}' | \underbrace{\hat{V}\hat{G}\hat{V}\hat{G}\dots}_{n-1 \uparrow} | \vec{k} \rangle$$

§5.3 光学定理

$$\text{Im } f(\theta=0) = \frac{k_0}{4\pi} \quad \sigma = \int d\Omega |f(\theta)|^2 \quad \text{证明见后面}$$

§5.4 球面波与平面波

考虑自由粒子，基矢两种取法: (1) \hat{H}_0 与 \hat{p} 共同本征态 $|\vec{k}\rangle$ (2) \hat{H}_0 与 \hat{L}^2, \hat{L}_z 共同本征态 $|E, l, m\rangle$,
基矢变换 $\langle \vec{k} | Elm \rangle$ 设 \vec{k} 对应立体角 (θ, ϕ) $\vec{k} = \vec{D}(\alpha=\phi, \beta=\theta, \gamma=0) |\vec{k}_z\rangle$.

$$\langle Elm | \vec{k} \rangle = \langle Elm | \vec{D}(\phi, \theta, 0) | \vec{k}_z \rangle = \sum_{l'm'} \int dE' \langle Elm | \vec{D}(\phi, \theta, 0) | E'l'm' \rangle \langle E'l'm' | \vec{k}_z \rangle.$$

$P_x |\vec{k}_z\rangle = P_y |\vec{k}_z\rangle = 0 \Rightarrow |\vec{k}_z\rangle$ 是 \hat{L}_z 的 $m=0$ 的本征态.

$$\langle Elm | \vec{D}(\phi, \theta, 0) | E'l'm' \rangle = \delta(E-E') \delta_{ll'} D_{mm'}^{(c)}(\phi, \theta, 0)$$

$$\Rightarrow \langle Elm | \vec{k} \rangle = D_{m0}^{(c)}(\phi, \theta, 0) \langle Elm | \vec{k}_z \rangle$$

$$\Rightarrow \langle \vec{k} | Elm \rangle = g_{lE}(k) Y_l^m(\theta, \phi) \quad \text{设 } \langle Elm | \vec{k}_z \rangle = \sqrt{\frac{l+1}{4\pi}} g_{lE}^*(k)$$

由 $\delta(E-E') \delta_{ll'} \delta_{mm'} = \int d^3\vec{R} \langle E'l'm' | \vec{k} \rangle \langle \vec{k} | Elm \rangle = \int k^2 dk \int \sin\theta d\theta / d\phi Y_l^{m'*}(\theta, \phi) \delta(E - \frac{\hbar^2 k^2}{2M}) N_l^*$

$$Y_l^m(\theta, \phi) \delta(E - \hbar^2 k^2 / 2M) N_l$$

$$\text{上式} = \delta_{ll'} \delta_{mm'} \frac{M}{\hbar^2 k} \delta(E' - E) N_l^2 \Rightarrow N_l = \frac{\hbar}{\sqrt{KM}} \quad (\text{这里 } k \text{ 可以换成 } \frac{\sqrt{2ME}}{\hbar}, M \text{ 是质量不是角量子数})$$

$$\Rightarrow \langle \vec{k}' | E_{lm} \rangle = \frac{\hbar}{\sqrt{MK}} \delta(E - \frac{\hbar^2 k^2}{2M}) Y_l^m(\vec{k})$$

$$\text{因此 } |\vec{k}\rangle = \int dE \sum_{lm} |E_{lm}\rangle \frac{\hbar}{\sqrt{MK}} \delta(E - \frac{\hbar^2 k^2}{2M}) Y_l^m(\vec{k}) = \sum_{lm} \frac{\hbar}{\sqrt{MK}} Y_l^m(\vec{k}) / E = \frac{\hbar^2 k^2}{2M} |l, m\rangle$$

$$\text{利用 } \langle \vec{r} | E_{lm} \rangle = \frac{i^l}{\hbar} \sqrt{\frac{2MK}{\pi}} j_l(kr) Y_l^m(\vec{r})$$

$$\Rightarrow \langle \vec{r} | \vec{k} \rangle = \sum_l \frac{i^l (2l+1)}{(2\pi)^{3/2}} j_l(kr) P_l(\vec{k} \cdot \vec{r}) = \frac{1}{(2\pi)^{3/2}} e^{i\vec{k} \cdot \vec{r}}$$

由加法定理 $\sum_m Y_l^m(\vec{r}) Y_l^{m*}(\vec{r}) = \frac{2l+1}{4\pi} P_l(\vec{k} \cdot \vec{r})$

9.5.5 分波法

势场中 中心势 $V(r)$

$$f(\vec{k}', \vec{k}) \propto \langle \vec{k}' | \vec{V} | \psi^{(+)} \rangle = \langle \vec{k}' | \vec{T} | \vec{k} \rangle$$

$$[\vec{T}, \vec{L}^2] = 0$$

$$[\vec{T}, \vec{L}_\alpha] = 0$$

$$|\vec{k}'| = |\vec{k}|$$

用球面波态展开

$$f(\vec{k}', \vec{k}) \propto \sum_{lm} \sum_{l'm'} \frac{\hbar^2}{KM} Y_{l'm'}(\vec{k}') Y_{l'm}^*(\vec{k}) \langle E, l'm' | \vec{T} | E, lm \rangle \left(E - \frac{\hbar^2 k^2}{2M} \right)$$

$$\text{可设 } \langle E, l'm' | \vec{T} | E, lm \rangle = \delta_{ll'} \delta_{mm'} T_l(E)$$

$$\Rightarrow f(\vec{k}', \vec{k}) = -\frac{M}{2\pi\hbar^2} (2\pi)^3 \sum_{lm} \frac{\hbar^2}{MK} Y_l^m(\vec{k}') Y_l^m(\vec{k}) T_l\left(\frac{\hbar^2 k^2}{2M}\right)$$

$$f(\vec{k}', \vec{k}) \text{ 只与 } \vec{k}' \text{ 与 } \vec{k} \text{ 夹角有关, 可设 } \vec{k} = k \hat{z}, \quad Y_l^m(k \hat{z}) = \sqrt{\frac{2l+1}{4\pi}} \delta_{m0} \quad Y_l^0(k') = \sqrt{\frac{2l+1}{4\pi}} P_l(\cos\theta)$$

$$\text{设 } f_l(k) = -\frac{\pi}{k} T_l(E = \frac{\hbar^2 k^2}{2m}) \Rightarrow f(\vec{k}; \vec{r}) = \sum_{l=0}^{\infty} (2l+1) f_l(k) P_l(\cos \theta) \quad (\text{分波法})$$

$$\sigma = \int d\Omega |f(\cos \theta)|^2 = \sum_l 4\pi (2l+1) |f_l|^2$$

$$\psi^{(+)}(\vec{r}) \rightarrow \frac{1}{(2\pi)^{3/2}} \left[e^{i\vec{k}\cdot\vec{r}} + \frac{e^{ikr}}{r} f(\vec{k}', \vec{r}) \right]$$

$$e^{i\vec{k}\cdot\vec{r}} = \sum_l i^l (2l+1) j_l(kr) P_l(\cos \theta)$$

$$\Rightarrow \psi^{(+)}(\vec{r}) = \frac{1}{(2\pi)^{3/2}} \sum_l (2l+1) P_l(\cos \theta) \left[i^l j_l(kr) + \frac{e^{ikr}}{r} f_l(k) \right]$$

$$\Rightarrow \psi^{(+)}(\vec{r}) \rightarrow \frac{1}{(2\pi)^{3/2}} \sum_l (2l+1) \frac{1}{2ik} P_l(\cos \theta) \left[(1 + 2ik f_l(k)) \frac{1}{r} e^{ikr} - \frac{1}{r} e^{-i(kr - l\pi)} \right]$$

出射部分 入射部分

讨论：(1) 当 $V(r)=0$, $f_l(k)=0$

(2) 相位守恒 $\Rightarrow |1 + 2ik f_l(k)| = 1$ 入射与出射部分从数相同。入射与出射的几率流大小相同，几率密度不变。

$$f_l(k) = \frac{e^{2i\delta_l} - 1}{2ik} = \frac{\sin \delta_l}{k} e^{i\delta_l} = \frac{1}{k(\cot \delta_l - i)}$$

$$\Rightarrow f(\theta) = \frac{1}{K} \sum_{l=0}^{\infty} (2l+1) e^{i\delta_l} \sin \delta_l P_l(\cos \theta)$$

(3) 当 $\delta_l = \frac{\pi}{2}$ 时, $|f_l(k)|$ 最大 (共振条件)
能量简并。

光学定理 $\text{Im } f(\theta=0) = \frac{k}{4\pi} \sigma = \sum_{l=0}^{\infty} \frac{2l+1}{k} \sin^2 \delta_l$
系统中的闭束缚态 (能量最大的束缚态) 与散射态的最低

对短程势，设力程为 R ， $r > R$ 时可近似忽略 $V(r)$ 取自由粒子球面波函数为近似解。

自由粒子 $-\frac{\hbar^2}{2m} \left[\frac{1}{r^2} \frac{d^2}{dr^2} + \frac{2}{r} \frac{d}{dr} - \frac{l^2}{\hbar^2 r^2} \right] \psi(\vec{r}) = E \psi(\vec{r})$

$\Rightarrow \psi(\vec{r}) = f_l(r) Y_l^m(\theta, \phi)$. $f_l(r)$: 径向函数 满足 $-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2}{dr^2} u_l + \frac{l(l+1)\hbar^2}{2mr^2} u_l = Eu_l$ ($u_l = r f_l$)

f_l 一般解 $f_l = c_1 j_l(kr) + c_2 n_l(kr)$. ($E = \frac{\hbar^2 k^2}{2m}$) $n_l(kr)$ 在 $r \rightarrow 0$ 发散 不能出现在含有原点的区域

汉克尔函数 $h_l^{(1)} = j_l + i n_l \xrightarrow{r \rightarrow \infty} \frac{1}{ikr} e^{i(kr - \frac{l\pi}{2})}$

$$h_l^{(2)} = j_l - i n_l \xrightarrow{r \rightarrow \infty} \frac{-1}{ikr} e^{-i(kr - \frac{l\pi}{2})}$$

$l=0$ 时, $j_0(\rho) = \frac{\sin \rho}{\rho}$ $n_0(\rho) = -\frac{\cos \rho}{\rho}$ ($\rho = kr$) $l=1$, $j_1(\rho) = \frac{\sin \rho}{\rho^2}$ $n_1(\rho) = \frac{\cos \rho}{\rho^2} - \frac{\sin \rho}{\rho}$

设散射态波函数 $\langle \vec{r} | \psi^{(+)} \rangle = \frac{1}{(2\pi)^{3/2}} \sum l (2l+1) A_l(r) P_l(\cos \theta)$. (设 V 为中心势)

$r > R$ 时, 取 $A_l(r) = c_l^{(1)} h_l^{(1)}(kr) + c_l^{(2)} h_l^{(2)}(kr)$

$r \rightarrow \infty$ 时 $\langle \vec{r} | \psi^{(+)} \rangle = \frac{1}{(2\pi)^{3/2}} \sum l (2l+1) \frac{1}{ikr} \left[c_l^{(1)} e^{ikr} - c_l^{(2)} e^{-i(kr - l\pi)} \right]$

与分波法得到的 $\langle \vec{r} | \psi^{(+)} \rangle$ 对比 $\Rightarrow c_l^{(1)} = \frac{1}{2} e^{2i\delta_l}$ $c_l^{(2)} = \frac{1}{2}$.

$\Rightarrow A_l(r) = e^{i\delta_l} \left[\cos \delta_l j_l(kr) - \sin \delta_l n_l(kr) \right]$

利用在球面 $r=R$ 处 连续条件 $\rho = \frac{A_l'(r)}{A_l(r)}$ 有 $\rho|_{r=R^-} = \rho|_{r=R^+}$

$$A_0(r) = \frac{e^{i\delta_0}}{kr} \sin(kr + \delta_0)$$

给定 $V(r) \Rightarrow$ 解球内本征函数，由连续条件 \rightarrow 确定相移 δ_L

例：硬核势 $V(r) = \begin{cases} \infty & r < R \\ 0 & r \geq R \end{cases}$ 边界条件 $A_L(R) = 0$ $A_L(r \rightarrow \infty) \rightarrow 0$

$$\Rightarrow \tan \delta_L = \frac{j_L(KR)}{n_L(KR)} \quad \tan \delta_0 = -\tan KR \Rightarrow \delta_0 = -KR \quad A_0(r) = \frac{e^{-KR}}{kr} \sin k(r-R)$$

$KR \ll 1$ 时 $j_L(kr) \propto (kr)^L \quad n_L(kr) \propto (kr)^{-L-1}$ ($kr \rightarrow 0$) $\Rightarrow \tan \delta_L \propto (KR)^{2L+1}$

对低能问题， $L \downarrow, \delta_L \rightarrow 0$ ，由 $\sigma = \sum_{L=0}^{\infty} \frac{4\pi}{k^2} (2L+1) \sin^2 \delta_L$ ，对 σ 贡献最大的分波为 $L=0$ (S波)

$\sigma \approx 4\pi R^2$ 比经典情况 $\sigma = \pi R^2$ 大 4 倍 (经典相当于 $\hbar \rightarrow 0, KR \gg 1$)

§5.6 低能散射态与束缚态

利用 $f(\vec{r}', \vec{r}) \propto \langle \vec{r}' | V | \psi^{(+)} \rangle$ $\frac{e^{i\delta_L} \sin \delta_L}{K} = -\frac{2m}{\hbar^2} \int_0^\infty dr j_L(kr) V(r) A_L(r)$ 设力程为 R ，

$$A_L(r) \text{ 满足 } \left[-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{1}{r^2} \left(r^2 \frac{\partial}{\partial r} \right) + \underbrace{\frac{l(l+1)\hbar^2}{2mr^2} + V(r)}_{V_{\text{eff}}} \right] A(r) = EA(r)$$

比较 $\frac{l(l+1)\hbar^2}{2mR^2}$ 与 $\frac{\hbar^2 k^2}{2m}$ 当 $L \gg KR$ 时，离心势比 $V(r)$ 更重要，散射势对散射态影响较小。

\Rightarrow 对低能问题，最重要的是 L 比较低的分波

以方形势为例 $V(r) = \begin{cases} V_0 & r < R \\ 0 & r \geq R \end{cases}$ 低能下 P 粒子 S 波散射 $r \geq R$ 时 $A_0(r) = \frac{e^{i\delta_0}}{kr} \sin(kr + \delta_0)$

$r < R$ 时 $-\frac{\hbar^2}{2m} \left(\frac{d^2}{dr^2} + \frac{2}{r} \frac{d}{dr} \right) A_0(r) = (E - V_0) A_0(r)$ $E > 0$ 时 $E \geq V_0$ 时 $A_0(r) = \frac{C}{r} \sin(k'r)$ $k' = \sqrt{\frac{2m(E - V_0)}{\hbar^2}}$

$E < V_0$ 时 $A_0(r) = \frac{C'}{r} \sinh(k'r)$ $k' = \sqrt{\frac{2m(V_0 - E)}{\hbar^2}}$ 利用 $\rho = \frac{A'_0(r)}{A_0(r)}$ 在 $r = R$ 连续

$$\rho_{R+} = k \cot(kR + \delta_0) - \frac{1}{R} \quad \text{取 } E > V_0, \quad \rho_{R-} = k' \cot(k'R) - \frac{1}{R}$$

$$\Rightarrow k' \tan(kR + \delta_0) = k \tanh(k'R) \quad (E > V_0)$$

$$E < V_0 \text{ 时 } k' \tan(kR + \delta_0) = k \tanh(k'R)$$

零能极限 $k \rightarrow 0$ $k' \rightarrow \sqrt{\frac{2m|V_0|}{\hbar^2}}$

a 为散射长度, $R-a = k'^{-1} \tanh k'R$

利用 $f_l = \frac{e^{i\delta_l} \sin \delta_l}{k} \rightarrow -a, \quad \sigma = \sum_l 4\pi(2l+1) |f_l|^2 \rightarrow 4\pi a^2$

低能散射与形状无关 ($k \rightarrow 0$ 时 唯一参数即 散射长度 a)

讨论: (1) 共振 $E > V_0$ 时, 当 $k'R = (n + \frac{1}{2})\pi$ 时 (n 为整数) $\Rightarrow \delta_0 = (m + \frac{1}{2})\pi$ ($m \in \mathbb{Z}$) (后取 $k \rightarrow 0$ 极限)

S 波散射截面最大 $E < V_0$ 时不会有共振发生

(2) δ_0 随 $|V_0|$ 变化关系 $V_0 \rightarrow 0^-$ 时, $a \rightarrow 0^-$, $\delta_0 \rightarrow 0^+$

当 $k'R = \frac{\pi}{2}$ 时 $\delta_0 = \frac{\pi}{2}$. $V_0 \rightarrow 0^+$ 时 $a \rightarrow 0^+$

$V_0 < 0$ 且 $|V_0| \uparrow$, $k' \uparrow$, $|a| \uparrow$, $|\delta_0| \uparrow$
即 a 为 $A_0(r)$ 在 $k \rightarrow 0$ 的零点位置

双箭头 $a < 0$ 表斥 $a > 0$

(待下页).

束缚态: $E < 0$, $A_0(r)$ 指散度减 定义 $u_0(r) = rA_0(r)$ 对 $r > R$ 时, $-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2 u_0}{dr^2} = E u_0(r)$
(上反)

$$\Rightarrow u_0(r) \sim Ce^{-kr} \quad k = \sqrt{-\frac{2mE}{\hbar^2}}$$

当 $r < R$ 时 $u_0(r+0) = 0$, $u_0(r) = \begin{cases} C' \sin k'r & E > V_0 \\ C' \sinh k'r & E < V_0 \end{cases}$

由 $\rho = \frac{u_0(r)}{u'_0(r)}$ 在 $r=R$ 处连续性

$$-k = \begin{cases} k' \cot k'R & E > V_0 \\ k' \coth k'R & E < V_0 \end{cases}$$

不存在

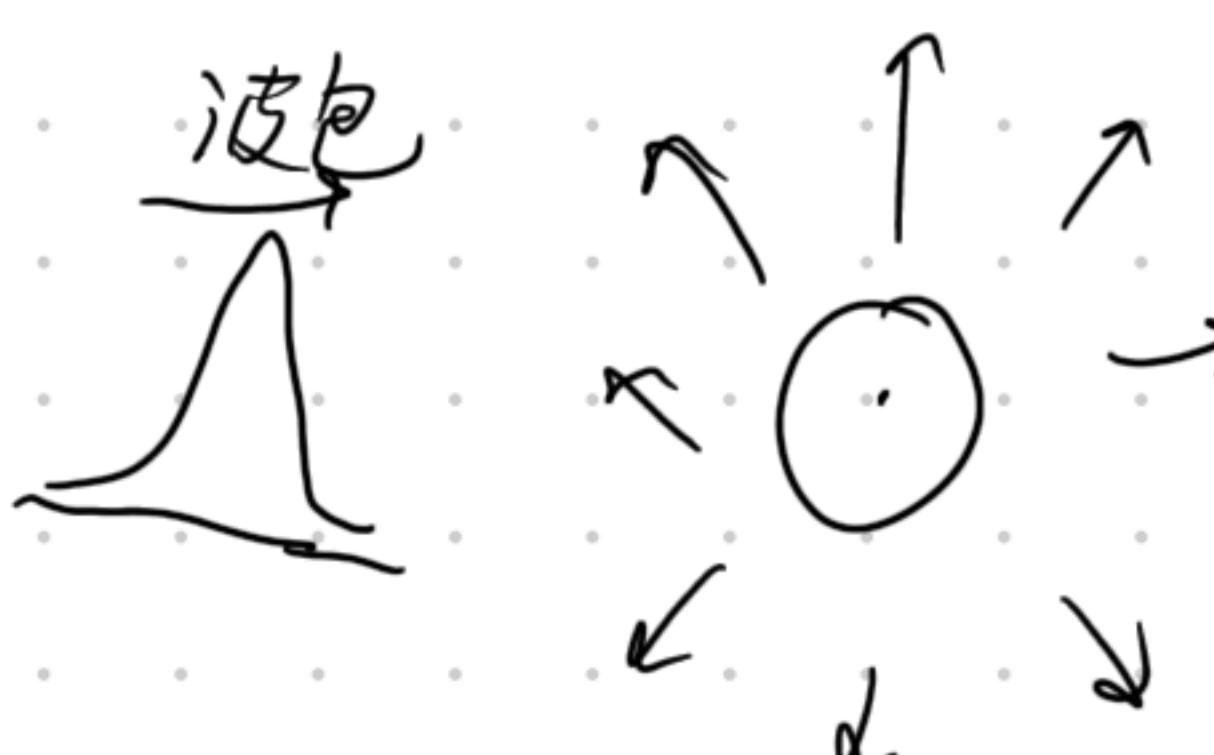
$$k' = \sqrt{\frac{2m|E-V|}{\hbar^2}}$$

$\Rightarrow V_0 > 0$ 时不存在束缚态. (物理上: 只有吸引势能才能把粒子束缚在散射中心附近) 考虑 $V_0 < 0$ 时,
 V_0 非常弱时 $\cot(k'R) > 0$, 也不存在束缚态. 只有当 $\cot(k'R) < 0$ 时才有解.

当 $k'R \rightarrow (n + \frac{1}{2})\pi + 0^+$ 时, $\cot k'R \rightarrow 0^-$, $k \rightarrow 0^+$, $E \rightarrow 0^-$ 发生共振时出现虚能的浅束缚,
 $a \approx -k' \tan(k'R) \rightarrow -\infty$

$$\text{浅束缚态能量 } E = -\frac{\hbar^2 k^2}{2m} \approx -\frac{\hbar^2}{2m} k'^2 \cot^2 k'R \approx -\frac{\hbar^2 k'^4}{2ma^2} \propto -\frac{1}{a^2}$$

55.7. 形式散射理论



$t \rightarrow -\infty$ 时, 粒子离散射中心非常远, 处在一个波包上

$$|\psi_0(t)\rangle = \int d^3\vec{p} \quad C(\vec{p}, \vec{p}_0, \Delta) \quad e^{-\frac{i}{\hbar} E_p t} \quad |\vec{p} \psi\rangle$$

↓ ↓
波包中心 波包
动量 宽度

↓
自由粒子数

$t=0$ 时波包到达散射中心. $t \rightarrow +\infty$ 时, 波包散射到远离散射中心的位置

$$\langle \psi(0) \rangle = e^{-\frac{i}{\hbar} \tilde{H}(0-T)} \langle \phi_0(T) \rangle = e^{\frac{i}{\hbar} \tilde{H}_T} e^{-\frac{i}{\hbar} \tilde{H}_0 T} \langle \phi_0(0) \rangle \quad (T < T, T \text{ 为粒子进入力场的时刻})$$

假设 $\tilde{V} = 0$ 时 粒子在 $t=0$ 的
相互作用表象 $\tilde{A}^{(I)} = e^{\frac{i}{\hbar} \tilde{H}_0 t} \tilde{A}^{(S)} e^{-\frac{i}{\hbar} \tilde{H}_0 t}$ \rightarrow t 处量

$$\langle \psi(0) \rangle = \tilde{U}_I^+(T, 0) \langle \phi_0(0) \rangle = \tilde{U}(0, T) \langle \phi_0(0) \rangle \quad \langle \psi^{(z)}(t) \rangle = e^{-\frac{i}{\hbar} V t} \langle \psi^{(S)}(0) \rangle = U_I(t, 0) \langle \psi^{(S)}_0 \rangle$$

$$i\hbar \frac{d}{dt} \tilde{U}(0, T) = e^{\frac{i}{\hbar} \tilde{H}_T} (-V) e^{-\frac{i}{\hbar} \tilde{H}_0 T} \Rightarrow \tilde{U}(0, -\infty) = 1 + \frac{1}{i\hbar} \int_{-\infty}^{+\infty} dt \theta(-t) e^{\frac{i}{\hbar} Ht} V e^{-\frac{i}{\hbar} H_0 t}$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} dt \theta(-t) e^{i\omega t} = \lim_{\epsilon \rightarrow 0^+} \int_{-\infty}^0 dt e^{i\omega t + i\epsilon t} = \lim_{\epsilon \rightarrow 0^+} \frac{1}{\epsilon + i\omega} = \lim_{\epsilon \rightarrow 0^+} \frac{i}{-\omega + i\epsilon}$$

$$\Rightarrow \theta(-t) e^{\frac{iHt}{\hbar}} = \frac{i}{2\pi} \lim_{\epsilon \rightarrow 0^+} \int_{-\infty}^{+\infty} dE \frac{1}{E - \tilde{H} + i\epsilon} e^{-\frac{i}{\hbar}(H - E)t} e^{\frac{iEt}{\hbar}} = \frac{i}{2\pi} \lim_{\epsilon \rightarrow 0^+} \int_{-\infty}^{\infty} dE \frac{1}{E - \tilde{H} + i\epsilon} e^{\frac{iEt}{\hbar}}$$

$$\Rightarrow \tilde{U}(0, -\infty) = 1 + \frac{1}{2\pi\hbar} \lim_{\epsilon \rightarrow 0^+} \int_{-\infty}^{+\infty} dt \int_{-\infty}^{+\infty} dE \frac{1}{E - \tilde{H} + i\epsilon} e^{\frac{iEt}{\hbar}} V e^{-\frac{iH_0 t}{\hbar}}$$

$$= 1 + \lim_{\epsilon \rightarrow 0^+} \int_{-\infty}^{\infty} dE \frac{1}{E - \tilde{H} + i\epsilon} V \delta(E - H_0)$$

$$= \lim_{\epsilon \rightarrow 0^+} \int_{-\infty}^{\infty} dE \mathcal{N}_\epsilon(E) \delta(E - H_0) \quad \mathcal{N}_\epsilon(E) = 1 + \frac{1}{E - \tilde{H} + i\epsilon} V$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} dE \mathcal{N}(E) \delta(E - H_0) \quad \mathcal{N}(E) = \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \mathcal{N}_\epsilon(E)$$

由 $\langle \psi(0) \rangle = \tilde{U}(0, -\infty) \langle \phi_0(0) \rangle$ 取波包宽度 $\Delta \rightarrow 0$

$\tilde{U}(0, +\infty) = \int_{-\infty}^{+\infty} dE \lim_{\epsilon \rightarrow 0^-} \mathcal{N}_\epsilon(E) \delta(E - H_0)$

$\langle \psi_{\vec{p}V}^{(+)} \rangle = \tilde{U}(0, -\infty) \langle \vec{p}V \rangle = |\vec{p}V\rangle + \frac{1}{E - \tilde{H} + i\epsilon} V |\psi_{\vec{p}V}^{(+)}\rangle$ (LS方程)

\downarrow 相互 $U(0, \pm\infty)$ 称为 Moller 波算符 $(E = p^2/2m)$.

性质：(1) $H|\psi_{\vec{p}v}^{(\pm)}\rangle = E_p |\psi_{\vec{p}v}^{(\pm)}\rangle$ (利用 $L-S$ 方程，两边 $\times (E_p - H + i\epsilon)$ 利用 $(E_p - H_0)|\psi_{\vec{p}v}\rangle = 0$)

意义：弹性散射

(2) 散射振幅 $f_{vv'}(\vec{p}', \vec{p}) = \langle \vec{p}' v' | V | \psi_{\vec{p}v}^{(\pm)} \rangle$

(3) $HU(0, \pm\infty) = U(0, \pm\infty)H_0$

(4) $\langle \psi_{\vec{p}v'}^{(\pm)} | \psi_{\vec{p}v}^{(\pm)} \rangle = \delta(\vec{p} - \vec{p}') \delta_{vv'}$. (正交性)

(5) 若存在束缚态，散射态不具有完备性

$$\sum \int d^3p' |\psi_{\vec{p}v}^{(\pm)}\rangle \langle \psi_{\vec{p}v}^{(\pm)}| \neq I$$

$$U(0, \pm\infty)U(\pm\infty, 0) \neq I$$

散射矩阵 $S = U(+\infty, -\infty) = U(+\infty, 0)U(0, -\infty)$

性质：(1) 对中心势， $[S, D(R)] = 0$ S 具有旋转对称性

(2) 若 $[V, \theta] = 0$ $[H, \theta] = 0$ 利用 $U(0, +\infty) = \int_{-\infty}^{\infty} dE \Lambda_E(E) S(E - H_0)$

$$\Rightarrow \theta S \theta^{-1} = \theta U(+\infty, 0) U(0, -\infty) \theta^{-1} = U(-\infty, 0) U(0, +\infty) = S^t$$

(3) $[S, H_0] = 0$ 利用 $H_0 S = H_0 U(\infty, 0) U(0, -\infty) = U(\infty, 0) H U(0, -\infty) = S H_0$

(4) $\langle \vec{p}' v' | S^{-1} | \vec{p}v \rangle = \frac{i}{2\pi\hbar m} f_{vv'}(\vec{p}', \vec{p}) \delta(E_p - E_{p'})$

(5) 互逆定理 若有时间反演对称性，则 $f_{vv'}(\vec{p}', \vec{p}) = f_{v,-v'}(-\vec{p}, -\vec{p}')$

$$S |E, l, m\rangle = e^{2i\delta_l} |E, l, m\rangle$$

附：杨书讲得



网上找的参考 Taylor 的 ppt 内容整理如下：

势散射 ① 时间无关表述

$$\psi_p^+ \xrightarrow{r \rightarrow \infty} (2\pi)^{-3/2} [e^{ip_0 \vec{x}} + f(E, \theta) \frac{e^{ip_r}}{r}] \quad \text{依据此边界条件}$$

解全空间 ψ_p^+ 得到散射态。

② 时间依赖表述

自由粒子 \longrightarrow 碰撞 \longrightarrow 自由粒子

杨书与 Sakurai 讲得是 ②。

渐近入射 / 出射态：

$$U(t)|\psi\rangle \xrightarrow{t \rightarrow -\infty} U_0(t)|\psi_{in}\rangle$$

$$U(t)|\psi\rangle \xrightarrow{t \rightarrow +\infty} U_0(t)|\psi_{out}\rangle$$

期望有渐近态的散射态 $|\psi\rangle$ 和没有渐近态的束缚态，张成整个 Hilbert 空间。

$|\psi\rangle$ 的极限强极限，即

$$|\psi_t\rangle \xrightarrow{t \rightarrow +\infty} |\psi\rangle \iff |\psi_t - \psi| \xrightarrow{t \rightarrow \infty} 0$$

渐近条件：H 中的每一个矢量都对应一个真实轨迹的散射态。

$$V|\psi_{in}\rangle \in H, \exists |\psi\rangle \text{ s.t. } U(t)|\psi\rangle - U_0(t)|\psi_{in}\rangle \xrightarrow{t \rightarrow -\infty} 0$$

对 $t \rightarrow +\infty$, $|\psi_{out}\rangle$ 同样成立条件称为渐近条件。

一个充分条件是 $\int d^3x |V(\vec{x})|^2 < \infty$. (V 短程) 库仑势不满足。

渐近条件下散射理论才适用。下面假设渐近条件已成立。

上面可写成：

$$|\psi\rangle = \left[\lim_{t \rightarrow -\infty} U^*(t) U_0(t) \right] |\psi_{in}\rangle = \mathcal{N}_+ |\psi_{in}\rangle.$$
 对出射态而言，定义 $\mathcal{N}_+ = \lim_{t \rightarrow -\infty} U^*(t) U_0(t)$ ，
称为 Møller 波算符，是么正算符极限，是 Isometric 算符。

Isometric operator 定义：定义域是整个 \mathcal{H} ，保 norm。 $\forall u \in \mathcal{H}$ ， $\|Uu\| = \|u\|$ 。

注意：(i) 一般来说值域不是 \mathcal{H} 。(ii) 不一定保内积。(iii) 有限维空间 Isometric 与么正无异。
只有在无限维空间有区别。例： $\{|n\rangle\}_{n=1,2,\dots}$ ， $\mathcal{N}|n\rangle = |n+1\rangle$ ，仅当 $n \geq 2$ 时成立。
 $\mathcal{N}^{-1}|n\rangle = |n-1\rangle$ ($n \geq 2$)。于是有 $\mathcal{N}^{-1}\mathcal{N} = I$ ，但 $\mathcal{N}^{-1} \neq I$ 。

算符的强收敛： $\forall |x\rangle \in \mathcal{H}$ ， $\exists |\phi_x\rangle \in \mathcal{H}$ st. $\lim_{t \rightarrow \infty} \|A_t|x\rangle - |\phi_x\rangle\| = 0$ ，
即 $\lim_{t \rightarrow \infty} A_t = A$ ， $A|x\rangle = |\phi_x\rangle$ 。

注意：在无限维空间 $A_t \rightarrow A \neq A_t^\dagger \rightarrow A^\dagger$
即：极限与厄米共轭和乘积不可交换顺序

么正算符极限不一定仍么正 $|u\rangle|\psi\rangle \rightarrow |\mathcal{N}\psi\rangle$ ($|\psi\rangle \in \mathcal{H}$)。 $\Rightarrow \|\mathcal{N}\psi\| = \lim_t \|A_t\psi\| = \|\psi\|$

即 么正算符极限只能说是 Isometric 的， $\mathcal{N}^*\mathcal{N} = I$ 但一般 $\mathcal{N}^* \neq I$ 。

注意散射条件不能反过来，即 \mathcal{H} 中任何一个态 $|\phi\rangle$ 的轨道 $U(t)|\phi\rangle$ 不一定有渐近态（可能有束缚态）
即 渐近态 \rightarrow 轨道 轨道 \rightarrow 渐近态。

物理上期望：① 有渐近入射态的轨道（散射态）都有渐近出射态。

② 所有散射态与束缚态张成整个 Hilbert 空间。

1. 正交性：满足散射条件的势，散射态空间与束缚态空间正交 $R_+ \perp R_-$

证明：若 $|4\rangle \in R_+$ 为散射态、 $|\phi\rangle \in R_-$ 为束缚态。 $\langle\phi|4\rangle = \langle\phi|U(t) U(t)|4\rangle$ 由
 $= e^{iEt} \langle\phi|U(t)|4\rangle = \lim_{t \rightarrow -\infty} e^{iEt} \langle\phi|U(t)|4\rangle = \lim_{t \rightarrow -\infty} e^{iEt} \underbrace{\langle\phi|U_0(t)|4_{in}\rangle}_{\text{后域在势里}} = 0$

一个散射理论是渐近完备的，如果 $R_+ = R_-$ 这时 $R_+ \oplus R_- = H$ 上述 2 点期望成立，
且 ∞ 处波包。

总结：1. 整个 Hilbert 空间分为互相正交的两部分，散射态与束缚态。

2. 对散射态 $|4\rangle$ ，轨道 $U(t)|4\rangle$ 具有入射/出射渐近态。

$$U(t)|4\rangle \xrightarrow{t \rightarrow -\infty} U_0(t)|4_{in}\rangle$$
$$\xrightarrow{t \rightarrow +\infty} U_0(t)|4_{out}\rangle$$

3. 对 $\forall |4_{in}\rangle (|4_{out}\rangle) \in H$ ，唯一标记一个轨道 $U(t)|4\rangle$ 的渐近入/出射态，
 $|4\rangle = R_+|4_{in}\rangle = R_-|4_{out}\rangle$

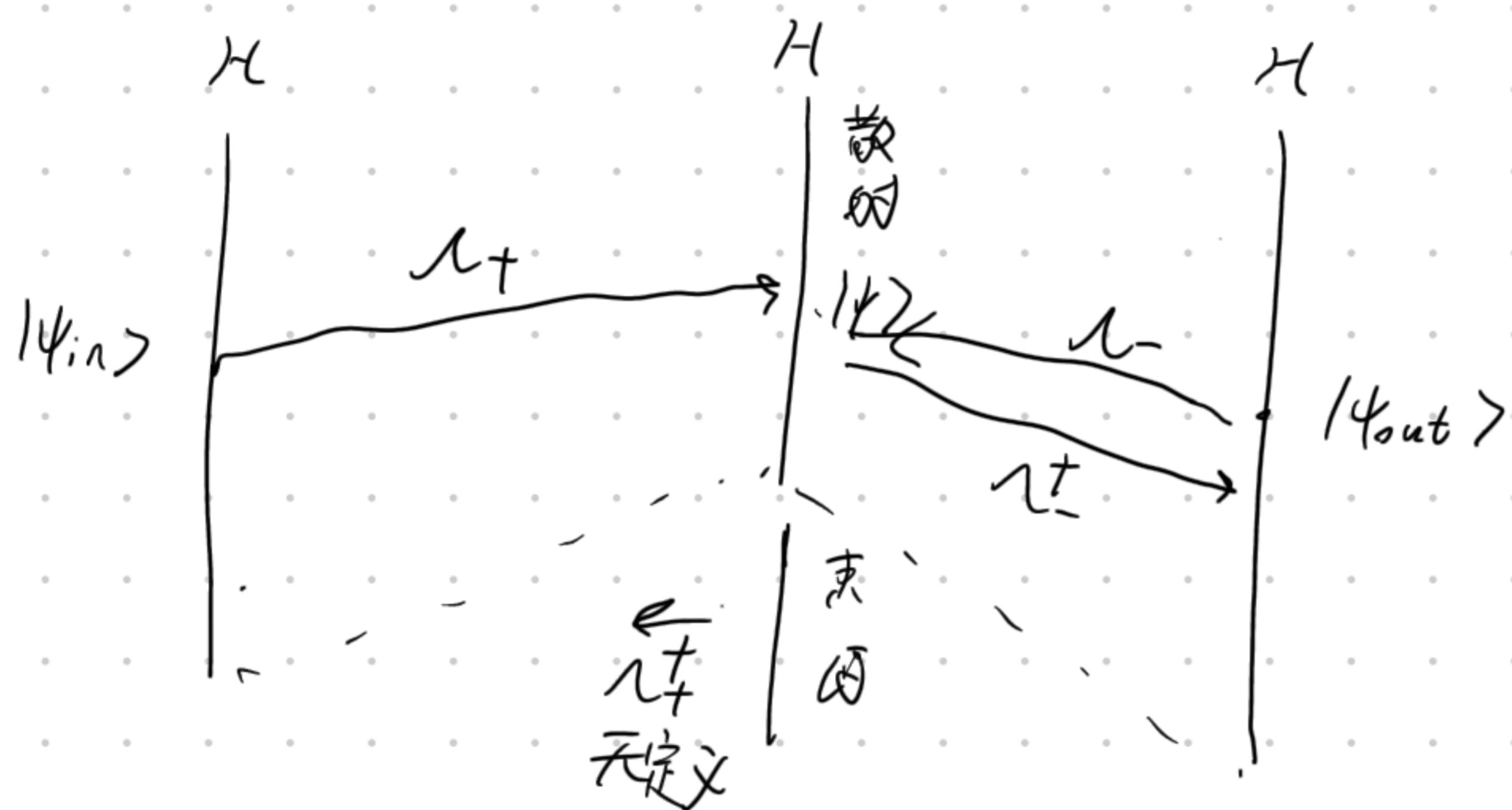
4. R_\pm 是 isometric 的，但只有在不存在束缚态时是正确的。

5. 缠缚态 $|\phi\rangle$ 也唯一标记一个散射态的入射态

$U(t)|\phi\rangle$ 也会渐近散射 但 $U(t)|\phi\rangle$ 不会渐近散射

λ_{\pm} 在存在束缚态时不是幻正的

$$\lambda_{\pm}^{\dagger} \lambda_{\pm} = 1$$



$$\text{但 } \lambda_{\pm} \lambda_{\pm}^{\dagger} \neq 1$$

实际问题中不关心中间态。由 $\lambda^+ \lambda_- = 1$, $|4\rangle = \lambda_- |\psi_{out}\rangle \Rightarrow |\psi_{out}\rangle = \lambda_-^+ |4\rangle = \lambda_-^+ \lambda_+ |\psi_{in}\rangle$

定义 $S = \lambda_-^+ \lambda_+$ 为 散射算符

$$|\psi_{out}\rangle = S |\psi_{in}\rangle$$

λ_{\pm} 渐近完备时 $\lambda_+ H = \lambda_- H \Rightarrow$

因此， S 是幻正的 意义：概率守恒 $\langle \psi_{out} | \psi_{out} \rangle = \langle \psi_{in} | \psi_{in} \rangle = 1$

Möller 算符有性质： $H \lambda_{\pm} = \lambda_{\pm} H_0$ (弹性)。因此 $\lambda_{\pm}^{\dagger} H \lambda_{\pm} = H_0$

弹性又可表达为： $[S, H_0] = 0$

进一步定义 $S = I + R$

散射理论 (Sakurai)

$$H = H_0 + V(\vec{r}) \quad H_0 = \frac{p^2}{2m}$$

其中 $V_I(t) = \exp(iH_0 t/\hbar) V \exp(-iH_0 t/\hbar)$.

$$|\alpha, t; t_0\rangle_I =$$

$$V_I(t, t_0)|\alpha, t_0\rangle_I$$

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} V_I(t, t_0) = V_I(t) V_I(t, t_0)$$

$$V_I(t, t_0) = 1 - \frac{i}{\hbar} \int_{t_0}^t V_I(t') V_I(t', t_0) dt'$$

$$\langle i | \langle n | V_I(t, t_0) / i \rangle = S_{ni} - \frac{i}{\hbar} \sum_m \langle n | V / m \rangle \int_{t_0}^t e^{i\omega_m t'} \langle m | V_I(t', t_0) / i \rangle dt'$$

箱归一化 $\Rightarrow \langle \vec{x} | \vec{k} \rangle = \frac{1}{L^{3/2}} \exp(i\vec{k} \cdot \vec{x})$ $\{|\vec{k}\rangle\}$ 是离散的 $\vec{k} = \frac{2\pi}{L} (\vec{n}_x + \vec{n}_y + \vec{n}_z)$

定义 T:

$$\langle n | V_I(t, t_0) / i \rangle = S_{ni} - \frac{i}{\hbar} T_{ni} \int_{t_0}^t e^{i\omega_i t' + \epsilon t'} dt' \quad (\epsilon > 0 \text{ 且 } \epsilon \text{ 足够小})$$

其中 $\epsilon > 0$ 且 $t \ll 1/\epsilon$. 取 $\epsilon \rightarrow 0$ 再取 $t \rightarrow +\infty$ 即为 $t \rightarrow +\infty$ 情形解.

$$\text{散射矩阵 } S_{ni} = \lim_{t \rightarrow +\infty} \left[\lim_{\epsilon \rightarrow 0} \langle n | V_I(t, -\infty) / i \rangle \right] = S_{ni} - \frac{i}{\hbar} T_{ni} \int_{-\infty}^{\infty} e^{i\omega_i t'} dt'$$

$$= S_{ni} - 2\pi i \delta(E_n - E_i) T_{ni}$$

跃迁率

$$w(i \rightarrow n) = \lim_{t \rightarrow +\infty} \left[\lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{d}{dt} |\langle n | V_I(t, -\infty) / i \rangle|^2 \right] \quad (i \neq n)$$

$$\langle n | V_I(t, -\infty) / i \rangle = S_{ni} - \frac{i}{\hbar} T_{ni} \frac{e^{i\omega_i t + \epsilon t}}{i\omega_i + \epsilon}$$

$$w(i \rightarrow n) = \frac{2\pi}{\hbar} |T_{ni}|^2 \delta(E_n - E_i)$$

$|i\rangle = |\vec{k}\rangle$, $|n\rangle = |\vec{k}'\rangle$ 的态密度 ($|\vec{k}| = |\vec{k}'|$)

$$\rho(E_n) = \frac{\frac{L^3}{(2\pi\hbar)^3} dE}{dE} = \frac{mk}{\hbar^2} \left(\frac{L}{2\pi}\right)^3 d\Omega$$

对末态 $|n\rangle = |\vec{k}'\rangle$ 附近态积分 $w(i \rightarrow n) = \frac{mk L^3}{(2\pi)^2 \hbar^3} |T_{ni}|^2 d\Omega$

$$\text{粒子流} = \frac{1}{L^2} \cdot \frac{1}{L/V} = \frac{V}{L^3} \quad \text{对 } |k\rangle, \vec{j}(\vec{x}, t) = \left(\frac{\hbar}{m}\right) \frac{\vec{k}}{L^3} = \frac{\vec{v}}{L^3}$$

$$d\sigma = \frac{w}{\text{flux}} \quad \frac{d\sigma}{dn} = \left(\frac{mL^3}{2\pi\hbar^2}\right)^2 |T_{ni}|^2$$

$$\begin{aligned} \langle n|V_z(t, -\infty)|i\rangle &= \delta_{ni} + \frac{1}{\hbar} T_{ni} \frac{e^{i\omega_{ni}t + i\varepsilon t}}{-\omega_{ni} + i\varepsilon} \\ &= \delta_{ni} - \frac{i}{\hbar} \sum_m V_{nm} \int_{-\infty}^t e^{i\omega_{ni}t' + i\varepsilon t'} dt' - \frac{i}{\hbar} V_{ni} \\ \Rightarrow T_{ni} &= V_{ni} + \frac{1}{\hbar} \sum_m V_{nm} \frac{T_{mi}}{-\omega_{ni} + i\varepsilon} = V_{ni} + \sum_m V_{nm} \frac{T_{mi}}{E_i - E_m + i\varepsilon} \quad (\text{忽略 } T_{ni}) \end{aligned}$$

$$\text{记 } T_{ni} = \sum_j V_{nj} \langle j|\psi^{(+)}\rangle$$

$$\rightarrow \langle n|V|\psi^{(+)}\rangle = \langle n|V|i\rangle + \sum_m \langle n|V|m\rangle \underbrace{\langle m|V|\psi^{(+)}\rangle}_{E_i - E_m + i\varepsilon}$$

$$\underbrace{\psi^{(+)}}_{i\rangle} = i\rangle + \sum_m |m\rangle \frac{\langle m|V|\psi^{(+)}\rangle}{E_i - E_m + i\varepsilon} = i\rangle + \frac{1}{E_i - H_0 + i\varepsilon} V|\psi^{(+)}\rangle \quad \text{李普曼-施温格方程}$$

$$\frac{d\sigma}{dn} = \left(\frac{mL^3}{2\pi\hbar^2}\right)^2 |\langle n|V|\psi^{(+)}\rangle|^2$$

定义 operator T

$$T|i\rangle = V|\psi^{(+)}\rangle \quad (\langle n|T|i\rangle = T_{ni})$$

$$\rightarrow T = V + V \frac{1}{E_i - H_0 + i\varepsilon} T \quad \text{若作用于 } |i\rangle$$

$$V \text{ "效"} T = V + V \underbrace{\frac{1}{E_i - H_0 + i\hbar\varepsilon}}_{\text{从未来到过去散射}} V + V \underbrace{\frac{1}{E_i - H_0 + i\hbar\varepsilon}}_{\text{从过去到未来散射}} V + \dots$$

从未来到过去散射: $U_z(t, t_0) = 1 + \frac{i}{\hbar} \int_t^{t_0} V_z(t') U_z(t', t_0) dt' \quad t, t' > t_0$

T_{ni} 可由 $\langle n | U_z(t, t_0) | i \rangle = \delta_{ni} + \frac{i}{\hbar} T_{ni} \int_t^{t_0} e^{i\omega_{ni} t' - \varepsilon t'} dt'$ 定义 (对应 $t_0 \rightarrow +\infty$)

散射振幅

用 $\hbar\varepsilon$ 代替 $\varepsilon \Rightarrow |\psi^{(\pm)}\rangle = |i\rangle + \frac{1}{E - H_0 \pm i\varepsilon} V |\psi^{(\pm)}\rangle$

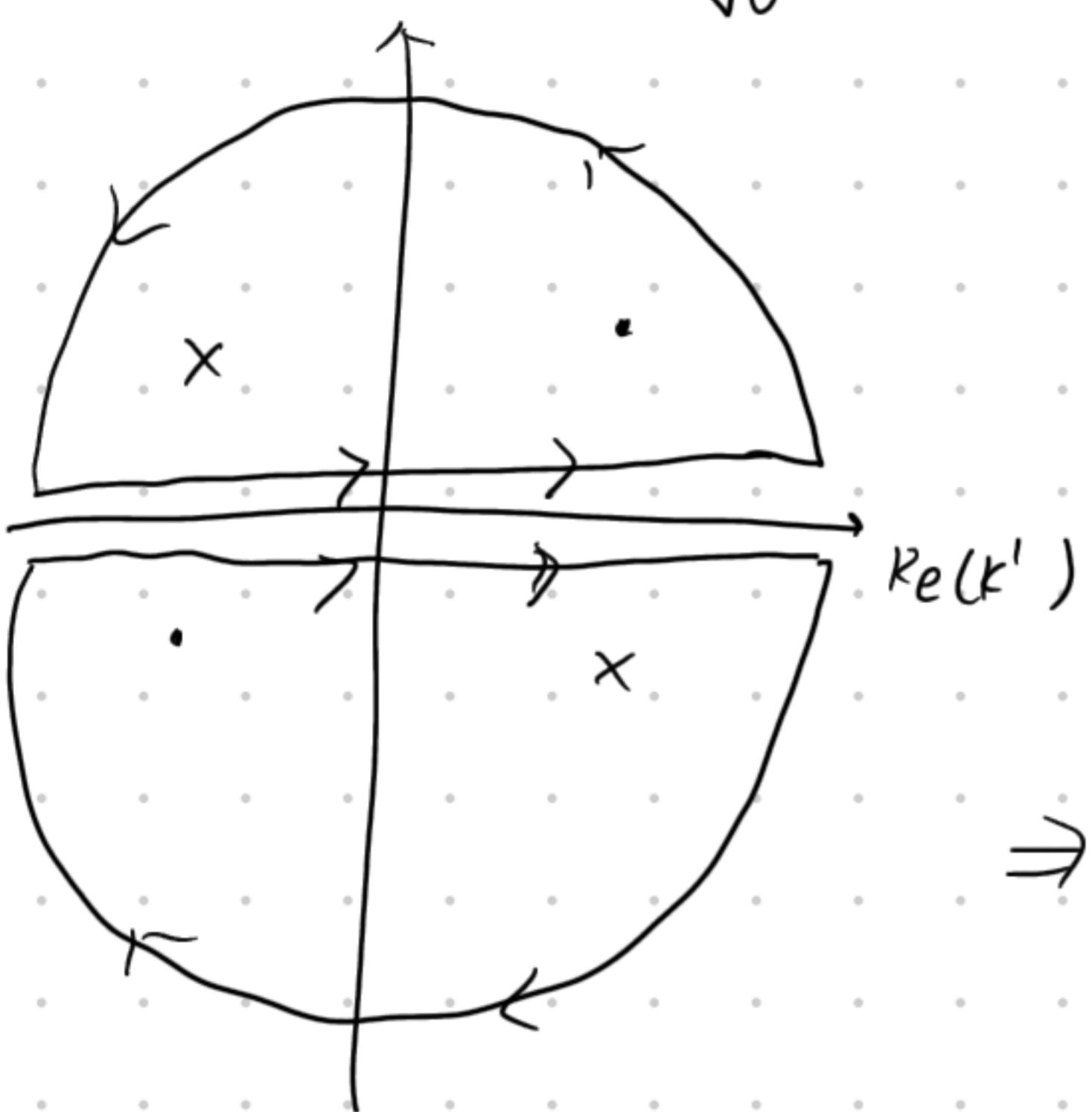
$$\langle \vec{x} | \psi^{(\pm)} \rangle = \langle \vec{x} | i \rangle + \int d^3x' \langle \vec{x} | \frac{1}{E - H_0 \pm i\varepsilon} | \vec{x}' \rangle \langle \vec{x}' | V | \psi^{(\pm)} \rangle \quad \text{波动方程}$$

$$\begin{aligned} G_{\pm}(\vec{x}, \vec{x}') &= \frac{\hbar^2}{2m} \langle \vec{x} | \frac{1}{E - H_0 \pm i\varepsilon} | \vec{x}' \rangle = \frac{\hbar^2}{2m} \sum_{\vec{k}', \vec{k}''} \langle \vec{x} | \vec{k}' \rangle \langle \vec{k}' | \frac{1}{E - H_0 \pm i\varepsilon} | \vec{k}'' \rangle \langle \vec{k}'' | \vec{x}' \rangle \\ &= \frac{1}{L^3} \sum_{\vec{k}'} \frac{e^{i\vec{k}' \cdot (\vec{x} - \vec{x}')}}{k'^2 - k^2 \pm i\varepsilon} \quad (E = \frac{\hbar^2 k^2}{2m}, \text{ 次化改 } \varepsilon \text{ 定义}) \end{aligned}$$

取 $L \rightarrow +\infty$, $k_i = \frac{2\pi n_i}{L} (i=x, y, z) \Rightarrow d^3k' = \frac{(2\pi)^3}{L^3}$

$$G_{\pm}(\vec{x}, \vec{x}') = \frac{1}{(2\pi)^3} \int d^3k' \frac{e^{i\vec{k}' \cdot (\vec{x} - \vec{x}')}}{k'^2 - k^2 \pm i\varepsilon}$$

$$= \frac{1}{(2\pi)^2} \int_0^{+\infty} k'^2 dk' \int_{-1}^1 d\mu \frac{e^{ik'|\vec{x}-\vec{x}'|/\mu}}{k^2 - k'^2 \pm i\varepsilon} = \frac{1}{8\pi^2} \frac{1}{i|\vec{x}-\vec{x}'|} \int_0^\infty k' dk' \left[\frac{e^{ik'|\vec{x}-\vec{x}'|}}{k^2 - k'^2 \pm i\varepsilon} \right]$$



由 $\oint_C \frac{f(z)}{z-z_0} dz = 2\pi i f(z_0)$. (C沿逆时针方向)

$k_0 = k \pm i\varepsilon$ (重新是 $x\varepsilon$, 保相符号不变)
积分分为2部分, 分别沿上、下圆周部分.

$$\Rightarrow G_\pm(\vec{x}, \vec{x}') = -\frac{1}{4\pi} \frac{e^{\pm ik|\vec{x}-\vec{x}'|}}{|\vec{x}-\vec{x}'|} \quad (\text{已 } \varepsilon \rightarrow 0)$$

它是 $(\nabla^2 + k^2) G_\pm(\vec{x}, \vec{x}') = \delta^{(3)}(\vec{x}-\vec{x}')$ 的解

$$\Rightarrow \langle \vec{x} | \psi^{(\pm)} \rangle = \langle \vec{x} | i \rangle - \frac{2m}{\hbar^2} \int d^3 \vec{x}' \frac{e^{\pm ik|\vec{x}-\vec{x}'|}}{4\pi |\vec{x}-\vec{x}'|} \langle \vec{x}' | V | \psi^{(\pm)} \rangle$$

假设 V 是定域的 (local), 即 $\langle \vec{x}' | V | \vec{x}'' \rangle = V(\vec{x}') \delta(\vec{x}' - \vec{x}'')$ V 在 $\{\vec{x}\}$ 子集中是对角的

$$\Rightarrow \langle \vec{x} | \psi^{(\pm)} \rangle = \langle \vec{x} | i \rangle - \frac{2m}{\hbar^2} \int d^3 \vec{x}' \frac{e^{\pm ik|\vec{x}-\vec{x}'|}}{4\pi |\vec{x}-\vec{x}'|} V(\vec{x}') \langle \vec{x}' | \psi \rangle$$

实际情况, $|\vec{x}| \gg |\vec{x}'|$ 记 $r = |\vec{x}|$, $r' = |\vec{x}'|$ $\alpha = \angle(\vec{x}, \vec{x}')$ $|\vec{x}-\vec{x}'| \approx r - r \cdot \vec{x}'$
(远场条件).

$$\text{初态 } |i\rangle = |\vec{k}\rangle \quad \langle \vec{x} | \psi^{(\pm)} \rangle \approx \langle \vec{x} | \vec{k} \rangle - \frac{1}{4\pi} \frac{2m}{\hbar^2} \frac{e^{ikr}}{r} \int d^3 \vec{x}' e^{\mp i\vec{k}' \cdot \vec{x}'} V(\vec{x}') \langle \vec{x}' | \psi^{(\pm)} \rangle \quad (\vec{k}' = \vec{k}')$$

$$\langle \vec{x} | \psi^{(+)} \rangle = \frac{1}{L^{3/2}} \left[e^{i\vec{k} \cdot \vec{x}} + \frac{e^{ikr}}{r} f(\vec{r}; \vec{k}) \right]$$

$$\langle \vec{x} | \psi^{(-)} \rangle = \frac{1}{L^{3/2}} \left[e^{i\vec{k} \cdot \vec{x}} + \frac{e^{-ikr}}{r} g(\vec{r}; \vec{k}) \right]$$

$f(\vec{k}, \vec{k}')$ 称为散射振幅 (scattering amplitude)

光学定理: $\text{Im } f(\theta=0) = \frac{k \sigma_{\text{tot}}}{4\pi}$

麦-施方程: $| \psi^{(+)} \rangle = | \vec{k} \rangle + \frac{1}{E - H_0 + i\varepsilon} V | \psi^{(+)} \rangle$

$$\Rightarrow \langle \vec{k} | V | \psi^{(+)} \rangle = \left[\langle \psi^{(+)} | - \langle \psi^{(+)} | V \frac{1}{E - H_0 - i\varepsilon} \right] V | \psi^{(+)} \rangle = \langle \psi^{(+)} | V | \psi^{(+)} \rangle - \underbrace{\langle \psi^{(+)} | V \frac{1}{E - H_0 - i\varepsilon} V | \psi^{(+)} \rangle}_A$$

$$f(\vec{r}, \vec{k}) = -\frac{m L^3}{2\pi \hbar^2} \langle \vec{k} | V | \psi^{(+)} \rangle \quad \text{IR虚部} \quad \text{Im} \langle \psi^{(+)} | V | \psi^{(+)} \rangle = 0$$

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \text{Im} \left(\frac{1}{x - i\varepsilon} \right) = \pi \delta(x) \quad \text{prove:} \quad \int_{-\infty}^{\infty} \text{Im} \left(\frac{1}{x - i\varepsilon} \right) dx = \int_{-\infty}^{\infty} \frac{1}{2i} \left[\frac{1}{x - i\varepsilon} - \frac{1}{x + i\varepsilon} \right] dx = \int_{-\infty}^{\infty} \frac{+i\varepsilon}{x^2 + \varepsilon^2} dx = +\pi$$

$$\begin{aligned} \text{因此} \quad \text{Im } A &= \text{Im} \left[\sum_{n,m} \langle \psi^{(+)} | V | n \rangle \langle n | \frac{1}{E - H_0 - i\varepsilon} | m \rangle \langle m | V | \psi^{(+)} \rangle \right] \\ &= \text{Im} \left[\sum_n \frac{1}{E_0 - E_n - i\varepsilon} |\langle \psi^{(+)} | V | n \rangle|^2 \right] = \pi \sum_n \delta(E_n - E_0) \overbrace{|\langle \psi^{(+)} | V | n \rangle|^2}^{|\langle \psi^{(+)} | V | n \rangle|^2} \end{aligned}$$

$$\text{Im } f(\theta=0) = +\frac{m L^3}{2\pi \hbar^2} \pi \sum_n \delta(E_n - E_0) |\langle \psi^{(+)} | V | n \rangle|^2 = \frac{k}{4\pi} \sigma_{\text{tot}}$$

$$f(\vec{k}', \vec{k}) = -\frac{m L^3}{2\pi \hbar^2} \langle \vec{k}' | V | \psi^{(+)} \rangle$$

$$g(\vec{k}', \vec{k}) = -\frac{m L^3}{2\pi \hbar^2} \langle -\vec{k}' | V | \psi^{(-)} \rangle$$

$$\frac{d\sigma}{d\Omega} = |f(\vec{k}', \vec{k})|^2$$

$f(\theta=0) = f(\vec{k}, \vec{k})$ 为向后的散射振幅,

$$\sigma_{\text{tot}} = \int d\Omega \left(\frac{d\sigma}{d\Omega} \right)$$

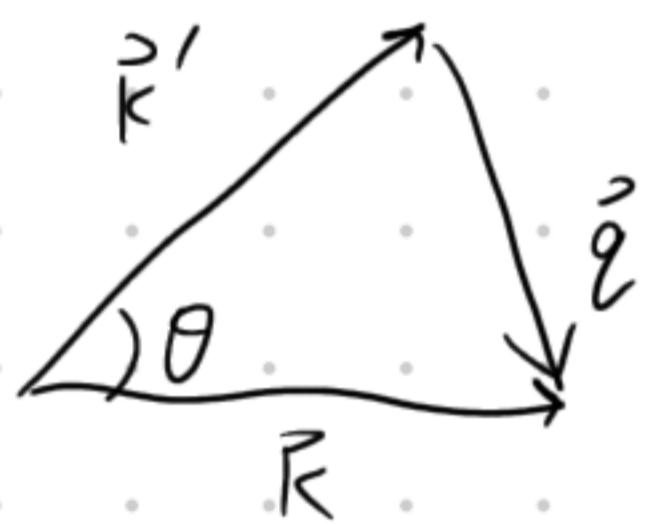
$$\text{现在任务是给定 } V(\vec{x}) \text{ 计算 } f(\vec{k}', \vec{k}) = -\frac{mL^3}{2\pi\hbar^2} \langle \vec{k}' | V | \psi^{(+)} \rangle = -\frac{mL^3}{2\pi\hbar^2} \langle \vec{k}' | T | \vec{k} \rangle$$

$$V \text{ "级数"} \quad T = V + V \underbrace{\frac{1}{E_i - H_0 + i\epsilon}}_{\text{级数项}} V + V \underbrace{\frac{1}{E_i - H_0 + i\epsilon}}_{\text{级数项}} V \underbrace{\frac{1}{E_i - H_0 + i\epsilon}}_{\text{级数项}} V + \dots$$

一级近似：取 $T = V$ 或等价于取 $|\psi^{(+)}\rangle = |\vec{k}\rangle$

$$f^{(1)}(\vec{k}', \vec{k}) = -\frac{m}{2\pi\hbar^2} \int d^3x' e^{i(\vec{k}-\vec{k}') \cdot \vec{x}'} V(x') \quad \text{即势 } V \text{ 对 } \vec{q} = \vec{k} - \vec{k}' \text{ 的 Fourier 变换}$$

更仔细： V 立对称， $V = V(r)$ $f^{(1)}(\vec{k}', \vec{k}) = f(q)$ $q = 2k \sin \frac{\theta}{2}$



$$f^{(1)}(q) = -\frac{1}{2} \frac{2m}{\hbar^2} \frac{1}{iq} \int_0^\infty \frac{r^2}{r} V(r) dr (e^{iqr} - e^{-iqr}) dr = -\frac{2m}{\hbar^2} \frac{1}{2q} \int_0^\infty r V(r) \sin qr dr$$

例如， $V(r) = \begin{cases} V_0 & r \leq a \\ 0 & r > a \end{cases} \Rightarrow f^{(1)}(q) = -\frac{2m}{\hbar^2} \frac{V_0 a^3}{(2q)^2} \left[\frac{\sin qa}{qa} - \cos qa \right]$

在 $qa = 4.49, 7.73, \dots$ 为 0 $\Rightarrow \theta$ 用于确定势阱半径 a

均匀势 $V(r) = \frac{V_0 e^{-\mu r}}{\mu r}$ $f^{(1)}(q) = -\left(\frac{2mV_0}{\mu\hbar^2}\right) \frac{1}{q^2 + \mu^2}$ $q^2 = 2k^2(1 - \cos\theta)$

$$\frac{d\sigma}{d\Omega} \simeq \left(\frac{2mV_0}{\mu\hbar^2}\right)^2 \frac{1}{[2k^2(1 - \cos\theta) + \mu^2]^2}$$

$\mu \rightarrow 0$ 时，若 $\frac{V_0}{\mu} = ZZ'e^2$ 比值固定， $V(r) \sim \frac{ZZ'e^2}{r}$ 库仑势

$$\frac{d\sigma}{d\Omega} \simeq \frac{(2m)^2 (ZZ'e^2)^2}{\hbar^4} \frac{1}{16k^4 \sin^4(\theta/2)} = \frac{1}{16} \left(\frac{ZZ'e^2}{E_{KE}}\right)^2 \frac{1}{\sin^4(\theta/2)}$$

$$E_{KE} = \frac{|p|^2}{2m} \quad \text{总能量散射截面}$$

已知：球对称势下的 $f''(0)$, 或 $\frac{d\sigma}{dr}$, 仅是 θ 的函数. 即仅通过组合 $2k^2(1-\cos\theta)$ 依赖的是 $\frac{r^2 k^2}{2m} \leq 0$.
 $f''(0)$ 必是实的. $\frac{d\sigma}{dr}$ 与 V 的符号无关
对小 k , 被积函数快速衰减, $f(0)$ 很小.
对大 k , 被积函数快速衰减, $f(0)$ 很大.

$$\text{对很小的 } k, f''(0) \sim -\frac{1}{4\pi} \frac{2m}{\hbar^2} \int V(r) d^3r \leq 0 \text{ 无关.}$$

二次量子化

对称算符 $S_N = \frac{1}{N!} \sum_{\alpha} P_{\alpha} \xrightarrow{\text{全排列}}$

反对称算符 $A_N = \frac{1}{N!} \sum_{\alpha} \varepsilon_{\alpha} P_{\alpha}$

Fock 基 破色: $|n_i, n_j, \dots, n_v, \dots\rangle = \frac{\sqrt{N!}}{\sqrt{n_i! n_j! \dots n_v!}} |1: u_i; 2: u_j, \dots, n_i+1: u_j, \dots\rangle$

费米 $|u_i, u_j, \dots, u_v, \dots\rangle = \begin{cases} \sqrt{N!} A_N |1: u_i, 2: u_j, \dots, \dots\rangle \\ 0 \end{cases}$
有相同态占据.

$$|u_i, u_j, \dots\rangle = - |u_j, u_i, \dots\rangle$$

Fock Space $\Sigma_{Fock}^S = \Sigma_S(0) \oplus \Sigma_S(1) \oplus \dots \oplus \Sigma_S(N) \oplus \dots \xrightarrow{\text{粒子数}}$

$$\Sigma_{Fock}^A = \Sigma_A(0) \oplus \dots \oplus \Sigma_A(N) \oplus \dots$$

$$\Sigma_{Fock}^{S,A} = \Sigma_{Fock}^{u_1} \otimes \dots \otimes \Sigma_{Fock}^{u_v} \xrightarrow{\text{粒子数}} |u_i\rangle \text{ 系统基 } \{|0\rangle, |1\rangle, \dots\}$$

$\Sigma_{S,A}(0)$ 的基 $|0\rangle$ 称为真空态.

产生/湮灭算符 破色: $a_{u_i}^{\dagger} |n_1, \dots, n_v, \dots\rangle = \sqrt{n_{i+1}} |n_1, \dots, n_{i+1}, \dots\rangle$

$$a_{u_i} |n_1, \dots, n_v, \dots\rangle = \sqrt{n_i} |n_1, \dots, n_{i-1}, \dots\rangle$$

费米: $a_{u_i}^+ | u_j, \dots, u_k, \dots \rangle = | u_i, u_j, \dots \rangle$

$a_{u_i} | u_i, u_j, \dots \rangle = | u_j, \dots \rangle$

粒子数算符 $N_{uv} = a_{u_i}^+ a_{u_i}$ 且 $N = \sum_i a_{u_i}^+ a_{u_i}$

对易: 破壳: $[a_{u_i}, a_{u_j}] = 0$ $[a_{u_i}^+, a_{u_j}^+] = 0$ $[a_{u_i}, a_{u_j}^+] = \delta_{ij}$

费米: $\{a_{u_i}, a_{u_j}\} = 0$ $\{a_{u_i}^+, a_{u_j}^+\} = 0$ $\{a_{u_i}, a_{u_j}^+\} = \delta_{ij}$

基变换 $\{|u_i\rangle\} \rightarrow \{|v_s\rangle\}$

$$a_{v_s}^+ = \sum_i \langle u_i | v_s \rangle a_{u_i}^+ \quad a_{v_s} = \sum_i \langle v_s | u_i \rangle a_{u_i}$$

初算符 取连续基, 如 $\{|\vec{r}\rangle\}$ 的产生/湮灭算符 有自旋时采用 $\{|\vec{r}, \nu\rangle\}$ 基

$$\Psi(\vec{r}) = \sum_i \langle \vec{r}, \nu | u_i \rangle a_{u_i} = \sum_i u_i^\nu(\vec{r}) a_{u_i}$$

$$\Psi^\dagger(\vec{r}) = \sum_i u_i^\nu(\vec{r}) a_{u_i}^+$$

对易: $[\Psi_\nu(\vec{r}), \Psi_\nu^\dagger(\vec{r}')] = \delta(\vec{r}-\vec{r}') \delta_{\nu\nu}$ 对费米是反对易

单体算符 $\hat{F}^{(N)} = \sum_{g=1}^N \hat{f}(g)$. 定义在 $E_s(N)$ 或 $E_A(N)$ 上

$$\hat{F} = \hat{F}^{(1)} \oplus \hat{F}^{(2)} \oplus \dots \oplus \hat{F}^{(N)} \oplus \dots$$

$\hat{f}(g) = \sum_{k,l} f_{kl} |g: u_k\rangle \langle g: u_l|$ 利用 $\hat{F}^{(N)}$ 与 \hat{S} 对易性对称归一化

$$\sum_{g=1}^N |g: u_k\rangle \langle g: u_l| = a_k^+ a_l \Rightarrow \hat{F}^{(N)} = \sum_{k,l} f_{kl} a_k^+ a_l \quad \hat{F} = \sum_{k,l} f_{kl} a_k^+ a_l$$

讨论：(1) 若 $f_{kl} = f_k \delta_{kl} \Rightarrow \hat{F}^{(N)} = \sum_k f_k \hat{n}_k$

不依赖于具体的 $\{|u_i\rangle\}$ 基

(2) $\hat{f} = |\vec{r}_0\rangle \langle \vec{r}_0| \Rightarrow$ 单体密度算符 $\hat{D}(\vec{r}_0) = \sum_{k,l} u_k^*(\vec{r}_0) u_l(\vec{r}_0) a_k^+ a_l = \bar{\psi}^+(\vec{r}_0) \bar{\psi}(\vec{r}_0)$

$$(3) \text{ 动量 } \hat{P} = \sum_{K_i} \hbar \vec{k}_i a_{K_i}^+ a_{K_i} = \sum_{K_i} \hbar \vec{k}_i \hat{n}_{K_i}$$

$$\text{动能 } \hat{H}_0 = \sum_{K_i} \frac{\hbar^2 k_i^2}{2m} \hat{n}_{K_i}$$

$$\text{局部势 } \hat{V}_i = \int d^3 r V_i(\vec{r}) \hat{D}(\vec{r})$$

(4) 粒子数 \hat{N} 也是单体算符，对应的 $\hat{f}(g)$ 为常数算符。 $\hat{N} = \int d^3 r \bar{\psi}^+(\vec{r}) \bar{\psi}(\vec{r})$

(5). $\langle \hat{F} \rangle = \sum_{k,l} f_{kl} \langle a_k^+ a_l \rangle$ 若引入约化密度算符 $\hat{\rho}_1 \langle u_l | \hat{\rho}_1 | u_k \rangle = \langle a_k^+ a_l \rangle$

$$\text{于是 } \langle \hat{F} \rangle = \text{Tr} \{ \hat{f} \hat{\rho}_1 \}. \quad \text{Tr} \{ \hat{\rho}_1 \} = \sum_k \langle a_k^+ a_k \rangle = \langle \hat{N} \rangle$$

在 $\{|\vec{r}\rangle\}$ 基下 矩阵元 $\langle \vec{r}_0 | \hat{\rho}_1 | \vec{r}_0 \rangle = \langle \hat{D}(\vec{r}_0) \rangle$

(6) 粒子流算符 $\hat{j}(\vec{r}_0) = \frac{1}{2} \left[|\vec{r}_0\rangle \langle \vec{r}_0 | \frac{\hat{P}}{m} + \frac{\hat{P}}{m} |\vec{r}_0\rangle \langle \vec{r}_0 | \right] (\text{密度} \times \text{速度并对外积化})$ 除以 $\langle \hat{N} \rangle$ 因子，归一化

利用 $\{|\vec{r}\rangle\}$ 基，对应单体算符 $\hat{j}(\vec{r}_0) = \frac{\hbar}{2m} \left[\bar{\psi}^+(\vec{r}_0) \nabla \bar{\psi}(\vec{r}_0) - \bar{\psi}(\vec{r}_0) \nabla \bar{\psi}^+(\vec{r}_0) \right]$

二体算符 $\hat{G}^{(N)} = \frac{1}{2} \sum_{\substack{q, q' = 1 \\ q \neq q'}}^N \tilde{g}(q, q') \left(= \sum_{q < q'}^N \tilde{g}(q, q') \quad \text{若 } \tilde{g}(q, q') = \tilde{g}(q', q) \right) \quad \hat{G} = \hat{G}^{(1)} \oplus \dots \oplus \hat{G}^{(N)} \oplus \dots$

$\tilde{g}(q, q')$ 可以分解为单体算符张量积形式: $\tilde{g}(q, q') = \sum_{\alpha, \beta} c_{\alpha, \beta} f_{\alpha}(q) h_{\beta}(q')$ [运用单体算符结果的]

$$\hat{G} = \frac{1}{2} \sum_{i, j, k, l} \langle 1: u_i; 2: u_j | \tilde{g}(1, 2) | 1: u_k, 2: u_l \rangle a_i^+ a_j^+ a_l a_k \quad (\text{粒子顺序无关, 费米子注意顺序, 生成与湮灭互}$$

3) 二体约化密度算符 $\hat{\rho}_2(1, 2)$ 为共轭因而顺序相反)

$$\langle \hat{G} \rangle = \frac{1}{2} \sum_{i, j} \langle 1: u_i; 2: u_j | \tilde{g} \hat{\rho}_2(1, 2) | 1: u_i, 2: u_j \rangle = \langle a_i^+ a_j^+ a_l a_k \rangle$$

$$\text{Tr}\{\hat{\rho}_2\} = \sum_{i, j} \langle a_i^+ a_j^+ a_j a_i \rangle = \sum_{i, j} \langle a_i^+ a_i a_j^+ a_j - \delta_{ij} a_i^+ a_i \rangle = \langle \vec{N}(\vec{n}-1) \rangle$$

讨论: (1) 作用在 2 个全同粒子之间的相互作用 \tilde{g} 为 $|u_{k\alpha}\rangle, |u_{k\beta}\rangle \rightarrow |u_{k\gamma}\rangle, |u_{k\beta}\rangle$

\tilde{g} 是对称的: $\tilde{g}(1, 2) = \tilde{g}(2, 1)$

\hat{G} 中相关项为 $a_{k\gamma}^+ a_{k\delta}^+ a_{k\beta} a_{k\alpha}$ [$\langle 1: u_{k\gamma}; 2: u_{k\delta} | \tilde{g} | 1: u_{k\alpha}, 2: u_{k\beta} \rangle \rightarrow \tilde{g}(1, 2)$, 因为 \tilde{g} 是对称的]

$$\begin{cases} B: + \\ F: - \end{cases} \leftarrow \pm \langle 1: u_{k\delta}; 2: u_{k\gamma} | \tilde{g} | 1: u_{k\alpha}, 2: u_{k\beta} \rangle$$



两项对应左图两个过程

对费米子, 右图有一个额外的交换过程, 表现为负号

(2) 相互作用能 $W_{\text{int}}(\vec{r}_1, \dots, \vec{r}_n) = \sum_{i < j} W_2(\vec{r}_i, \vec{r}_j)$ (假设 W_{int} 在 $\{\vec{r}_1, \dots, \vec{r}_n\}$ 基下是反对称的)

$$W_{\text{int}} = \frac{1}{2} \sum_{i,j,k,l} \int d^3 r_i \int d^3 r_j W_2(\vec{r}_i, \vec{r}_j) u_i^*(\vec{r}_i) u_j^*(\vec{r}_j) u_k(\vec{r}_i) u_l(\vec{r}_j) a_i^\dagger a_j^\dagger a_l a_k$$

$$\langle W_{\text{int}} \rangle = \langle \bar{\psi} | W_{\text{int}} | \bar{\psi} \rangle = \frac{1}{2} \int d^3 r_i \int d^3 r_j W_2(\vec{r}_i, \vec{r}_j) G_2(\vec{r}_i, \vec{r}_j) \quad \text{在 } |\bar{\psi}\rangle \text{ 下 } W_{\text{int}} \text{ 平均值}$$

$$G_2(\vec{r}_i, \vec{r}_j) = \sum_{i,j,k,l} u_i^*(\vec{r}_i) u_j^*(\vec{r}_j) u_k(\vec{r}_i) u_l(\vec{r}_j) \langle \bar{\psi} | a_i^\dagger a_j^\dagger a_l a_k | \bar{\psi} \rangle \quad \text{即二体密度, 在 } \vec{r}_i \text{ 发现一个粒子, } \vec{r}_j \text{ 发现另一个粒子的概率.}$$

$$\text{若 } |\bar{\psi}\rangle \text{ 是 Fock 算符, } |\bar{\psi}\rangle = |n_1: u_1; n_2: u_2; \dots; n_i: u_i; \dots\rangle$$

$$\frac{1}{2} \sum_{i \neq j} (\delta(\vec{r}_i - \vec{r}_j) \delta(\vec{r}_i - \vec{r}_j))$$

$$\langle \bar{\psi} | a_i^\dagger a_j^\dagger a_l a_k | \bar{\psi} \rangle \neq 0 \Leftrightarrow i=l \text{ 或 } j=k \text{ 或 } i=k \text{ 或 } j=l.$$

(i) 直接项 $i=k, j=l$:

$$\langle u_i | \underbrace{|u_j\rangle}_{|u_j\rangle} \underbrace{|u_j\rangle}_{|u_i\rangle} |u_i\rangle$$

$$G_2^{\text{dir}}(\vec{r}_i, \vec{r}_j) = \sum_{i \neq j} |u_i(\vec{r}_i)|^2 |u_j(\vec{r}_j)|^2 n_i n_j + \sum_i n_i(n_i - 1) |u_i(\vec{r}_i)|^2 |u_i(\vec{r}_j)|^2$$

(ii) 交换项 $i=l, j=k$. 且 $i \neq j$

$$\langle u_j | \underbrace{|u_j\rangle}_{|u_i\rangle} \underbrace{|u_i\rangle}_{|u_j\rangle} |u_i\rangle$$

$$G_2^{\text{ex}}(\vec{r}_i, \vec{r}_j) = \sum_{i \neq j} n_i n_j [u_i^*(\vec{r}_i) u_j^*(\vec{r}_j) u_i(\vec{r}_i) u_j(\vec{r}_j)]$$

$$G_2(\vec{r}_i, \vec{r}_j) = \underbrace{G_2^{\text{dir}}(\vec{r}_i, \vec{r}_j)}_{\text{经典统计}} \pm \underbrace{G_2^{\text{ex}}(\vec{r}_i, \vec{r}_j)}_{\text{粒子全同性影响}}$$

单/二体算符采用 $\langle \vec{r} | \dots \rangle$ 子表述 $\hat{F} = \int d^3r \int d^3r' \langle \vec{r} | f | \vec{r}' \rangle \bar{\Psi}^+(r) \bar{\Psi}(r')$

$$\hat{G} = \frac{1}{2} \int d^3r \int d^3r' \int d^3r'' \int d^3r''' \langle 1: \vec{r}, 2: \vec{r}' | \hat{g} | 1: \vec{r}'', 2: \vec{r}''' \rangle \bar{\Psi}^+(r) \bar{\Psi}^+(r') \bar{\Psi}^+(r'') \bar{\Psi}^+(r''')$$

单体密度 $\bar{n}(\vec{r}_0) = \bar{\Psi}^+(\vec{r}_0) \bar{\Psi}(\vec{r}_0)$

$$\bar{N} = \int d^3r \bar{\Psi}^+(r) \bar{\Psi}(r)$$

$$\text{局域势 } \bar{V}_i = \int d^3r V_i(r) \bar{\Psi}^+(r) \bar{\Psi}(r)$$

广义薛定谔方程

一次量子化

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \bar{\Psi}(\xi_1, \dots, \xi_N, t) = \left[\sum_{i=1}^N H_0(\xi_i) + \frac{1}{2} \sum_{i \neq j} V(\xi_i, \xi_j) \right] \bar{\Psi}(\xi_1, \dots, \xi_N, t)$$

二次量子化：多粒子系统 用产生和湮灭算符表示

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} |\bar{\Psi}(t)\rangle = \left[\sum_{i,i'} \langle i | H_0 | i' \rangle a_i^\dagger a_{i'} + \frac{1}{2} \sum_{i,k,l,m} \langle i, k | V | l, m \rangle a_i^\dagger a_k^\dagger a_l a_m \right] |\bar{\Psi}(t)\rangle$$

$|\bar{\Psi}(t)\rangle$ 为 Fock 空间矢量

全同粒子的散射 设两个全同粒子间相互作用造成散射，散射态 $\bar{\Psi}(\xi_1, \xi_2) = \underbrace{\phi(\vec{r}_1, \vec{r}_2)}_{\text{原初部分}} \underbrace{\psi(\vec{r}_1 - \vec{r}_2)}_{\text{相互部分}} \chi_{\sigma_1, \sigma_2}$

若无全同粒子统计性， $\psi_0(\vec{r}) \rightarrow \frac{1}{(2\pi)^{3/2}} \left[e^{i\vec{k} \cdot \vec{r}} + \frac{e^{ikr}}{r} f(\theta) \right]$

若 ψ 是对称的， $\psi(\vec{r}) = \frac{1}{\sqrt{2}} (\psi_0(\vec{r}) + \psi_0(-\vec{r})) = \frac{1}{(2\pi)^{3/2}} \frac{1}{\sqrt{2}} \left[e^{i\vec{k} \cdot \vec{r}} + e^{-i\vec{k} \cdot \vec{r}} + \frac{e^{ikr}}{r} (f(\theta) + f(\pi-\theta)) \right]$

若 ψ 是反对称的， $\psi(\vec{r}) = \frac{1}{(2\pi)^{3/2}} \frac{1}{\sqrt{2}} \left[e^{i\vec{k} \cdot \vec{r}} - e^{-i\vec{k} \cdot \vec{r}} + \frac{e^{ikr}}{r} [f(\theta) - f(\pi-\theta)] \right]$

散射弧度 $\frac{d\sigma}{d\Omega} = |f(\theta) \pm f(\pi-\theta)|^2$

举例：2个电子 $\frac{d\sigma}{d\Omega} = \frac{1}{4} |f(\theta) - f(\pi-\theta)|^2 + \frac{3}{4} |f(\theta) + f(\pi-\theta)|^2$

薛定谔方程 适用：(1) 非相对论 (2) 没有粒子产生和湮灭 (基于薛方程的二次量子化理论只是形式的)

拓展： KG 方程 (适用无自旋粒子如 π 介子) Dirac 方程 (适用 $1/2$ 自旋粒子) Maxwell 方程 (适用 $1/2$ 自旋粒子)
 $m=0$

以上均为场方程，分别为标量场、矢量场、矢量场 ($m=0$) 的方程。

高是讨论仍局限于粒子视角，不涉及场的量子化。故只适用于不涉及粒子的产生和湮灭的公式。

以下部分 $\eta = \text{diag}(+, -, -, -)$



§7.1. Klein-Gordon 方程

1.薛定谔方程加时略不变性

$$\vec{r}' = \vec{r} - \vec{v}t \quad t' = t. \quad i\hbar \frac{\partial \psi}{\partial t} = -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 \psi(\vec{r}, t) \quad (\text{自由粒子})$$

$$\text{变换后: } \nabla_t = \nabla'_t, \quad \frac{\partial}{\partial t'} = \frac{\partial}{\partial t}, \quad \nabla'_t = \frac{\partial}{\partial t'}, \quad \nabla' \cdot \frac{\partial \vec{r}'}{\partial t'} = \frac{\partial}{\partial t'} \vec{r}' - \vec{v} \cdot \nabla'$$

$$\Rightarrow i\hbar \frac{\partial}{\partial t'} \psi(\vec{r}', t') = \left[\frac{m}{2} \left(-\frac{i\hbar \nabla'}{m} - \vec{v} \right)^2 - \frac{m}{2} v^2 \right] \psi(\vec{r}', t')$$

$$\text{若定义 } \psi'(\vec{r}', t') = e^{i \frac{m}{2} v^2 t / \hbar} \psi(\vec{r}', t') \quad \Rightarrow \quad i\hbar \frac{\partial}{\partial t'} \psi'(\vec{r}', t') = \frac{m}{2} \left(-\frac{i\hbar \nabla'}{m} - \vec{v} \right)^2 \psi'(\vec{r}', t')$$

2. K-G 方程

$$E^2 = p^2 c^2 + m^2 c^4$$

$$- \hbar^2 \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2}$$

$$= \left[-\hbar^2 \nabla^2 c^2 + m^2 c^4 \right] \psi \Rightarrow \left(\frac{1}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} - \nabla^2 + \frac{m^2 c^2}{\hbar^2} \right) \psi = 0.$$

缺: ①二次 PDE, 初值条件: $\psi(t_0)$, $\frac{\partial}{\partial t} \psi(t_0)$ 但波函数应包含系统全部信息

②连续性方程 $\frac{\partial \rho}{\partial t} + \nabla \cdot \vec{j} = 0$ 但 ρ 非正定

§7.2 Dirac 方程

出发点: 一阶 PDE, 动量密度正定, 洛伦兹不变性

$$\text{设 } \frac{1}{c} \frac{\partial \psi}{\partial t} + \vec{\alpha} \cdot \nabla \psi + \frac{imc}{\hbar} \rho \psi = 0. \quad \psi \text{ 有 } N \text{ 个分量. } \alpha_k \text{ 与 } \rho \text{ 为 } N \times N \text{ 矩阵 } (k=x, y, z)$$

$$\Rightarrow i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \psi_\mu(\vec{r}, t) = \left[-ic \vec{\alpha} \cdot (\alpha_k)_{\mu\nu} \partial_k + mc^2 \rho_{\mu\nu} \right] \psi_\nu \quad H = -i\hbar c \vec{\alpha} \cdot \nabla + mc^2 \rho = c \vec{\alpha} \cdot \vec{p} + mc^2 \rho.$$

$$H = H^+ \Rightarrow \alpha_k = \alpha_k^+, \rho = \rho^+ \quad \text{取 } \psi^+ = (\psi_1^*, \dots, \psi_n^*) \Rightarrow -it\frac{\partial}{\partial t}\psi^+ = (c\vec{\alpha} \cdot \vec{p} + mc^2\rho)\psi^+$$

$$\Rightarrow \psi^+ \frac{\partial}{\partial t} \psi^+ + \left(\frac{\partial}{\partial t} \psi^+ \right) \psi^+ = \frac{\partial}{\partial t} (\psi^+ \psi^+) = -\nabla \cdot \vec{j} \quad \text{其中 } \vec{j} = [\psi^+ \vec{\alpha} \cdot \nabla \psi^+ + (\nabla \psi^+) \cdot \vec{\alpha} \psi^+] c = c \psi^+ \vec{\alpha} \psi^+$$

$$\rho = \psi^+ \psi^+ = \psi_{1n}^* \psi_{1n} \geq 0 \quad \text{半正定} \quad \text{速度算符 } c\vec{\alpha} \quad \text{另: 取海森堡形式, } \frac{d\vec{r}}{dt} = \frac{1}{i\hbar} [\vec{r}, H] = c\vec{\alpha}$$

洛伦兹不变性: $(\frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} + \vec{\alpha} \cdot \nabla + \frac{imc}{\hbar} \rho) \psi = 0$. 左边作用 $(\frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} - \vec{\alpha} \cdot \nabla - \frac{imc}{\hbar} \rho)$

$$\Rightarrow \left\{ \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} - (\vec{\alpha} \cdot \nabla)^2 + \frac{m^2 c^2}{\hbar^2} \rho^2 - \left[(\vec{\alpha} \cdot \nabla) \frac{imc}{\hbar} \rho + \frac{imc}{\hbar} \rho (\vec{\alpha} \cdot \nabla) \right] \right\} \psi = 0$$

与 $k-A$ 方程比较, \Rightarrow 等式 $\alpha_k^2 = 1$ $\{\alpha_k, \alpha_{k'}\} = 2\delta_{kk'}$ $\{\alpha_k, \rho\} = 0$ $\rho^2 = 1$

讨论: N 的取值
 (1) 由 $\alpha_k \rho = -\rho \alpha_k \Rightarrow \det(\alpha_k \rho) = (-)^N \det(\rho \alpha_k) \Rightarrow N$ 为偶数.
 (2) N 最小为 2. 可取 Pauli 矩阵 满足 $\{\sigma_\alpha, \sigma_\beta\} = 2\delta_{\alpha\beta}$, 但找不到 ρ , 即 $N=2$ 不满足要求.
 但: 若 $m=0$ (无质量粒子) 不需要 ρ 矩阵, 可取 $N=2$. (高书 p.22, 中微子)
 (3) $m \neq 0$ 时 N 最小为 4. ψ 为旋量波函数.

定义 $\gamma^0 = \rho$, $\gamma^k = \gamma^0 \alpha_k$ ($k=1, 2, 3$) 满足 $(\gamma^0)^T = \gamma^0$, $(\gamma^k)^T = -\gamma^k = \gamma^0 \gamma^k \gamma^0$

$$\Rightarrow \{\gamma^\mu, \gamma^\nu\} = 2\eta^{\mu\nu} \quad \eta^{\mu\nu} = \text{diag}\{1, -1, -1, -1\}$$

可得到 16 种独立矩阵 ($1+4+6+4+1=16$) 即由 γ^μ 的代数可以形成对 4×4 矩阵的不可约表示.

数目

一重积	1
-重积	γ^μ
二重积	$\gamma^\mu \gamma^\nu (\mu \neq \nu)$
三重积	$\gamma_5 \gamma^\mu$
四重积	$\chi_5 = i \gamma^0 \gamma^1 \gamma^2 \gamma^3$

Dirac 矢量:

$$\vec{\alpha} = \begin{pmatrix} 0 & \vec{\sigma} \\ \vec{\sigma} & 0 \end{pmatrix} \quad \beta = \begin{pmatrix} I & 0 \\ 0 & -I \end{pmatrix} = \gamma^0$$

$$\vec{\gamma} = \begin{pmatrix} 0 & \vec{\sigma} \\ -\vec{\sigma} & 0 \end{pmatrix} = \rho \vec{\alpha}$$

$$\sigma^1 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ i & 0 \end{pmatrix} \quad \sigma^2 = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix} \quad \sigma^3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

Dirac 方程的协变形式: $x^0 = ct \quad x^1 = x \quad x^2 = y \quad x^3 = z$ (逆变向量).

协变 $x_\mu = g_{\mu\nu} x^\nu = (ct, -x, -y, -z) \quad \partial_\mu = \frac{\partial}{\partial x^\mu} = \left(\frac{1}{c} \partial_t, \nabla \right)$

$\Rightarrow (i \gamma^\mu \partial_\mu - \frac{mc}{\hbar}) \psi = 0$. 历来共轭: $-i \partial_\mu \psi^+ \gamma^0 \gamma^\mu \gamma^0 - \frac{mc}{\hbar} \psi^+ = 0$

定义 $\bar{\psi} = \psi^+ \gamma^0 \Rightarrow i \partial_\mu \bar{\psi} \gamma^\mu + \frac{mc}{\hbar} \bar{\psi} = 0$.

存在电磁场时, $\vec{p} = -i \hbar \nabla \rightarrow \vec{p} - \frac{q}{c} \vec{A} \quad i \hbar \frac{\partial}{\partial t} \rightarrow i \hbar \frac{\partial}{\partial t} - q \phi \quad$ 利用 $A_\mu = (c\phi, -\vec{A})_\mu$

$$\Rightarrow \left[i \gamma^\mu \left(\partial_\mu + \frac{iq}{\hbar c} A_\mu \right) - \frac{mc}{\hbar} \right] \psi = 0$$

§7.3. Dirac 方程在洛伦兹变换下的协变性

$$\text{设 } x'^\mu = \Lambda^\mu_\nu x^\nu + b^\mu \quad \partial x'^\mu = \Lambda^\mu_\nu \partial x^\nu \quad \partial x_\mu \partial x^\mu = \partial x'_\mu \partial x'^\mu \quad \partial x_\mu = g_{\mu\nu} \partial x^\nu$$

$$\Rightarrow g_{\mu\nu} = \Lambda^\mu_\mu g_{\mu\nu} \Lambda^\nu_\nu \quad \Rightarrow g = \hat{\Lambda}^T g \Lambda = \Lambda^T \hat{\Lambda} \quad \Rightarrow |\det \Lambda|^2 = 1$$

↓
转动

$$\text{取}(0,0) \text{ 矩阵元}, \quad I = \Lambda_0^0 - \sum_{k=1}^3 \Lambda_k^0 \quad \Rightarrow |I| \geq 1$$

- 分类:
- (1) 正常变换 $\Lambda_0^0 \geq 1 \quad \det \Lambda = 1$
 - (2) 空间反演 $\Lambda_0^0 \geq 1 \quad \det \Lambda = -1$
 - (3) 时间反演 $\Lambda_0^0 \leq -1 \quad \det \Lambda = -1$

任何 Λ 可分为以上 3 种变换之乘积。

$$\text{设 } x'^\mu = \Lambda^\mu_\nu x^\nu \quad \text{变换前 } (i\gamma^\mu \partial_\mu - \frac{mc}{\hbar})\psi = 0 \quad \text{变换后 应有 } (i\gamma^\mu \partial_\mu - \frac{mc}{\hbar})\psi' = 0.$$

由于坐标变换不引起物理状态变化, 有 $\psi'(x') = S\psi(x)$. 求 S 与 Λ 之间关系?

$$\Rightarrow (iS\gamma^\mu S^{-1}\partial_\mu - \frac{mc}{\hbar})\psi' = 0 \quad \partial_\mu = \Lambda^\nu_\mu \partial_\nu'$$

由协变性式 $\Rightarrow S\gamma^\nu S^{-1}\Lambda^\mu_\nu = \gamma^\mu \quad \Rightarrow S^{-1}\gamma^\mu S = \Lambda^\mu_\nu \gamma^\nu \quad (\text{利用 } (\Lambda^\nu_\mu)^{-1} = \Lambda^\mu_\nu)$

$$\text{设 } \Gamma^\mu(\Lambda) = \Lambda^\mu_\nu \gamma^\nu \Rightarrow \{\Gamma^\mu, \Gamma^\nu\}_- = \Lambda^\mu_\nu \Lambda^\nu_\nu - \{\gamma^\mu, \gamma^\nu\}_- = 2g^{\mu\nu} \Lambda^\mu_\nu \Lambda^\nu_\nu = 2g^{\mu\nu} = \{\gamma^\mu, \gamma^\nu\}_-$$

$\Rightarrow \{\Gamma^\mu\}_-$ 可视为 $\{\gamma^\mu\}$ 代数的另一个基底, $\Gamma^\mu = S^{-1}\gamma^\mu S$

$$\text{由 } S^{-1}\gamma^\mu S = \Lambda^\mu_\nu \gamma^\nu \quad \text{取厄米共轭} \Rightarrow S^+ \gamma^0 \gamma^\mu \gamma^0 (S^+)^{-1} = \gamma^0 \gamma^\nu \gamma^0 \Lambda^\mu_\nu \Rightarrow \gamma^0 S^+ \gamma^0 \gamma^\mu \gamma^0 (S^+)^{-1} \gamma_0 = \Lambda^\mu_\nu \gamma^\nu$$

$$\Rightarrow (\gamma^0 S \gamma^0)^T \gamma^\mu [(\gamma^0 S \gamma^0)^T]^{-1} = \Lambda^\nu_\mu \gamma^\nu \Rightarrow \gamma^0 S^T \gamma^0 = b S^{-1} \Rightarrow S^T \gamma^0 S = b \gamma^0. \text{ 取厄米共轭} \Rightarrow b \in \mathbb{R}$$

$$S^T S = \gamma^0 b S^{-1} \gamma^0 S = \gamma^0 b \Lambda^\nu_\mu \gamma^\nu = \underbrace{b \Lambda^0_0}_{\text{对角}} + \sum_{i=1}^3 \underbrace{\gamma^0 b \Lambda^i_k \gamma^k}_{\text{非对角}} \text{ 取迹} \quad \text{Tr } S^T S = \sum_{ij} S_{ij}^* S_{ij} > 0 \Rightarrow b \Lambda^0_0 > 0.$$

若只考虑正常洛伦兹变换，而且 $\Lambda^0_k = 0$ 可进一步约定 ① $S^* = \gamma^0 \gamma^1 \gamma^3 S \gamma^3 \gamma^1 \gamma^0$ ② $S^T = \gamma^0 S^{-1} \gamma^0$.
无穷小的 Lorentz 变换 $x'^\mu = \Lambda^\mu_\nu x^\nu \quad \Lambda^\mu_\nu = \delta^\mu_\nu + \epsilon^\mu_\nu$ 由 $\tilde{\Lambda} g \Lambda = g \Rightarrow \epsilon_{\mu\nu} + \epsilon_{\nu\mu} = 0$.

$$\text{设 } S \approx 1 + T(\epsilon) \quad S^{-1} \approx 1 - T \quad (1-T) \gamma^\mu (1+T) = (\delta^\mu_\nu + \epsilon^\mu_\nu) \gamma^\nu = S^\mu_\nu + \epsilon^\mu_\nu \gamma^\nu$$

$$\Rightarrow [\gamma^\mu, T] = \epsilon^\mu_\nu \gamma^\nu \quad \text{可设 } T = C_\nu \gamma^\nu \gamma^\mu \Rightarrow T = \frac{\epsilon_{\mu\nu}}{8} (\gamma^\mu \gamma^\nu - \gamma^\nu \gamma^\mu)$$

§7.4. 空间转动与 Dirac 粒子自旋

空间轴转动 $t' = t \quad \vec{r}' = R \vec{r}$. 设转动轴 $\vec{n} = (n_x, n_y, n_z)$ 方向 转角 $-\Delta\theta \ll 1$. (波函数转 $\Delta\theta$)

$$\Delta \vec{r} \approx \vec{n} \times \vec{r}(-\Delta\theta) \Rightarrow \epsilon'_2 = -\epsilon^2_1 = -\Delta\theta n_z \quad \epsilon^2_3 = -\epsilon^3_2 = -\Delta\theta n_x \quad \epsilon^3_1 = -\epsilon'_3 = -\Delta\theta n_y$$

$$\Rightarrow S \approx 1 - \frac{i}{4} \epsilon_{\mu\nu} \gamma^\mu \gamma^\nu = 1 - \frac{i}{2} \Delta\theta \vec{n} \cdot \vec{\sigma} \quad \# \vec{\sigma}_x = i \gamma^2 \gamma^3 = \begin{pmatrix} 0_x & 0 \\ 0 & 0_x \end{pmatrix} \quad \vec{\sigma}_y = i \gamma^3 \gamma^1 = \begin{pmatrix} 0_y & 0 \\ 0 & 0_y \end{pmatrix}$$

$$\vec{\sigma}_z = i \gamma^1 \gamma^2 = \begin{pmatrix} 0_z & 0 \\ 0 & 0_z \end{pmatrix} \quad \vec{\sigma} = \begin{pmatrix} \vec{\sigma}_x & 0 \\ 0 & \vec{\sigma}_z \end{pmatrix}$$

性质：(1) $\vec{\sigma}_x \cdot \vec{\sigma}_y = 3I$

(2) 对一般转角 $\Delta\theta$, $S = \exp \left[-\frac{i}{2} \Delta\theta \vec{n} \cdot \vec{\sigma} \right]$ 对应自旋 $\frac{1}{2} \vec{\sigma}$ \Rightarrow Dirac 粒子自旋为 $1/2$.

$$H = c \vec{\alpha} \cdot \vec{p} + mc^2 \beta \quad [\frac{1}{2} \vec{\sigma}, H] \neq 0 \quad [\vec{\sigma}, H] \neq 0 \quad \text{但定义 } \vec{j} = \vec{L} + \frac{1}{2} \vec{\sigma} \Rightarrow [\vec{j}, H] = 0$$

§7.5. 空间反射

$$x'^0 = x^0 \quad x'^k = -x^k \quad (k=1,2,3) \quad \Lambda^0_0 = 1 \quad \Lambda^k_k = -1 \quad \Lambda^i_j = \delta_{ij} \Lambda^j_i$$

设 $\psi'(x') = S_P \psi(x)$ $\Rightarrow S_P^{-1} \gamma^k S_P = -\gamma^k$ $S_P^{-1} \gamma^0 S_P = \gamma^0$ $\Rightarrow S_P = n_P \gamma^0$ n_P 取为 1.

§7.6. $\psi'(x') = S \psi(x) \Rightarrow \bar{\psi}'(x') = \psi'^T(x') \gamma^0 = \psi^T(x) S^T \gamma^0 = \bar{\psi}(x) S^{-1}$ ($S^T = \gamma^0 S^{-1} \gamma^0$)

\Rightarrow 构造张量: (1) $\bar{\psi}'(x') \psi'(x') = \bar{\psi}(x) \psi(x)$ 恒等

(2) $\bar{\psi}'(x') \gamma^\mu \psi'(x') = \bar{\psi}(x) S_P^{-1} \gamma^\mu S_P \psi(x) = \Lambda^\mu_\nu \bar{\psi}(x) \gamma^\nu \psi(x)$ 恒等

(3) $\bar{\psi}'(x') \gamma^\mu \gamma^\nu \psi'(x') = \Lambda^\mu_\mu \Lambda^\nu_\nu \bar{\psi}(x) \gamma^\mu \gamma^\nu \psi(x)$ 反对称张量

(4) $\bar{\psi}'(x') \gamma_5 \psi'(x') = \bar{\psi}'(x') i \gamma^0 \gamma^1 \gamma^2 \gamma^3 \psi'(x') = \bar{\psi}(x) i \Lambda^0_\mu \Lambda^1_\mu \Lambda^2_\nu \Lambda^3_\nu \gamma^\mu \gamma^\nu \gamma^\nu \psi(x)$
 $= \det |\Lambda| \bar{\psi}(x) \gamma_5 \psi(x)$ 度量

(5) $\bar{\psi}'(x') \gamma_5 \gamma^\mu \psi'(x') = \det |\Lambda| \Lambda^\mu_\nu \bar{\psi}(x) \gamma_5 \gamma^\nu \psi(x)$ 度量

§7.7. 时间反演

设 $\psi'(x') = T \psi(x)$ $T = \theta U$ θ : 复共轭算符 U : 线性算符

利用 $\left\{ i \gamma^\mu (\partial_\mu + \frac{ie}{\hbar c} A_\mu) - \frac{mc}{\hbar} \right\} U^\dagger \theta \psi'(x') = 0 \quad \psi(x) = T^{-1} \psi'(x') = U^\dagger \theta \psi'(x')$

作用 ∂U , $T A_0 T^{-1} = A_0$, $T A_k T^{-1} = -A_k$ ($k=1,2,3$)

惯性系下 $T \gamma^\mu T^{-1} = \begin{cases} (\gamma^0)^* & \mu=0 \\ -(\gamma^1)^* & \mu=1,2,3 \end{cases} \Rightarrow U \gamma^{0,2} U^{-1} = \gamma^{0,2} \quad U \gamma^{1,3} U^{-1} = -\gamma^{1,3}$

$$\Rightarrow V = \lambda \gamma' \gamma^3 \quad |\lambda| = 1. \quad T = \theta U = \lambda^* \gamma' \gamma^3 \theta. \quad T^2 = \lambda^* \gamma' \gamma^3 \theta \lambda^* \gamma' \gamma^3 \theta = |\lambda|^2 \gamma' \gamma^3 \gamma' \gamma^3 = -1$$

(符合非相对论结果，半整数自旋 $T^2 = -1$)

$$(1) \text{ 标量: } \bar{\psi}'(x') \psi'(x') = \psi'(x') \gamma^0 \psi'(x') \quad \psi'(x') = \theta U \psi(x) = U^* \psi^*(x) \quad \psi'(x') = \psi^t(x) (U^*)^t = \tilde{\psi}(x) \tilde{\gamma}$$

$$U^* = \tilde{U}^+ \quad \psi^*(x) = \tilde{\psi}^t(x) \quad \tilde{\gamma}^0 = \gamma^0 \quad \tilde{U} \gamma^0 U^* = \gamma^3 \gamma' \gamma^0 \gamma' \gamma^3 = \gamma^0$$

$$\Rightarrow \bar{\psi}'(x') \psi'(x') = \tilde{\psi}(x) \tilde{U} \gamma^0 U^* \psi^*(x) = \tilde{\psi}(x) \gamma^0 \psi^*(x) = \psi^t(x) \gamma^0 \psi(x). \quad \text{加上时间反演下}$$

$$(2) \text{ 矢量: } \bar{\psi}'(x') \gamma^\mu \psi'(x') = \tilde{\psi}(x) \tilde{U} \gamma^0 \gamma^\mu U^* \psi^*(x) = \tilde{\psi}(x) \gamma^0 \underbrace{\tilde{U} \gamma^\mu U^*}_{\gamma^3 \gamma' \gamma^\mu \gamma' \gamma^3} \psi^*(x)$$

$$\gamma^3 \gamma' \gamma^\mu \gamma' \gamma^3 = \begin{cases} \gamma^\mu & \mu \neq 1, 3 \\ -\gamma^\mu & \mu = 1, 3 \end{cases} \quad \gamma^2* = -\gamma^2 = \tilde{\gamma}^2$$

$$\neq \bar{\psi}'(x') \gamma^\mu \psi'(x') = \begin{cases} \bar{\psi}(x) \gamma^0 \psi(x) & \mu = 0 \\ -\bar{\psi}(x) \gamma^\mu \psi(x) & \mu = 1, 2, 3 \end{cases} \quad \text{分量不变, 空间分量变负号}$$

§7.6. 自由粒子的平面波解.

$$H = C \vec{\alpha} \cdot \vec{p} + mc^2 \theta \quad \text{设平面波解为 } \psi(x) = u(\vec{q}) e^{i(\vec{q} \cdot \vec{x} - Et)/\hbar} \quad \text{解: } E(\vec{q}) \text{ 及 } u(\vec{q}).$$

$$H\psi(x) = [C \vec{\alpha} \cdot \vec{q} + mc^2 \theta] u(\vec{q}) e^{i(\vec{q} \cdot \vec{x} - Et)} = E\psi(x) \Rightarrow H_{\vec{q}} u(\vec{q}) = Eu(\vec{q})$$

$$H_{\vec{q}} = \begin{pmatrix} mc^2 & C \vec{\alpha} \cdot \vec{q} \\ C \vec{\alpha} \cdot \vec{q} & -mc^2 \end{pmatrix} \quad \text{在 } \vec{q} \text{ 方向上的自旋分量 } \vec{\epsilon}_{\vec{q}} = \vec{\epsilon} \cdot \vec{q} = \begin{pmatrix} \vec{\alpha} \cdot \vec{q} & 0 \\ 0 & \vec{\alpha} \cdot \vec{q} \end{pmatrix}$$

$$[H_{\vec{q}}, \vec{\epsilon}_{\vec{q}}] = 0 \Rightarrow \vec{\epsilon}_{\vec{q}} \text{ 是守恒量, 可取 } u(\vec{q}) \text{ 为 } H_{\vec{q}} \text{ 与 } \vec{\epsilon}_{\vec{q}} \text{ 的共同本征态.}$$

设 $\Sigma_{\vec{q}} u(\vec{q}) = \lambda u(\vec{q})$ $\Sigma_{\vec{q}}^2 = 1 \Rightarrow \lambda^2 = 1 \quad \lambda = \pm 1$ (螺旋度)

设 $(\vec{\sigma}, \vec{q}) \chi_{\pm}(\vec{q}) = \pm \chi_{\pm}(\vec{q})$ 设 $\lambda = +1$ $u(\vec{q}) = \begin{pmatrix} A \chi_+(\vec{q}) \\ B \chi_+(\vec{q}) \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} mc^2 & cq \\ cq & -mc^2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A \\ B \end{pmatrix} = E \begin{pmatrix} A \\ B \end{pmatrix}$

$\lambda = -1$ $u(\vec{q}) = \begin{pmatrix} A' \chi_-(\vec{q}) \\ B' \chi_-(\vec{q}) \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} mc^2 & -cq \\ -cq & mc^2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A' \\ B' \end{pmatrix} = E \begin{pmatrix} A' \\ B' \end{pmatrix}$

$\Rightarrow \det \begin{vmatrix} mc^2 - E & cq\lambda \\ cq\lambda & -mc^2 - E \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow E = \pm E_q \quad E_q = \sqrt{c^2 q^2 + m^2 c^4} \quad \text{存在负能解.}$

按螺旋度正负、能量正负 分类有 4 个解:

	ψ_I	ψ_{II}	ψ_{III}	ψ_{IV}
\vec{P}	\vec{q}	\vec{q}	\vec{q}	\vec{q}
H	E_q	E_q	$-E_q$	$-E_q$
$\Sigma_{\vec{q}}$	+1	-1	+1	-1

$$u_I(\vec{q}) = \sqrt{\frac{mc^2 + E_q}{2E_q}} \begin{pmatrix} \chi_+(\vec{q}) \\ \frac{cq}{mc^2 + E_q} \chi_+(\vec{q}) \end{pmatrix}$$

$$u_{II}(\vec{q}) = \sqrt{\frac{mc^2 + E_q}{2E_q}} \begin{pmatrix} \chi_-(\vec{q}) \\ -\frac{cq}{mc^2 + E_q} \chi_-(\vec{q}) \end{pmatrix}$$

讨论: (1) 韦速度算符 $c\vec{\alpha}$. $u_I^+(\vec{q}) c\vec{\alpha} u_I(\vec{q}) \rightarrow \frac{\vec{q}}{m}$ ($q \rightarrow 0$ 时)

(2) 当 $q \rightarrow 0$ 时 正能解中 $|A| \gg |B| \quad |A'| \gg |B'|$ 负能解情况相反
(非相对论情况 \Rightarrow 两分量近似)

$$(3) \chi_{\pm}(\vec{q}) \text{ 表达式: 设 } \vec{z} = (\phi, \theta) \quad \chi_{\pm}(\vec{q}) = e^{-\frac{i}{2} q_x \phi} e^{-\frac{i}{2} q_y \theta} \chi_{\pm}(z) \quad \chi_{\pm}(z) = \begin{cases} (0) \\ (1) \end{cases} +$$

(4) 理解负能态: 不稳定性. Dirac 提出电子海观点, 认为所有负能态都被占据, 由 Pauli 不相容原理, 则余粒子占据在正能量上. 当某个负能态未被占据, 出现“空穴”, 与完整电子海比较, 空穴带有 $(-\vec{e}, E_{\vec{q}}, \vec{E}_{\vec{q}}, -c)$. 称为正电子.

§7.8. 电荷共轭

$$\text{dirac粒子} \quad \left\{ i\gamma^{\mu}(\partial_{\mu} + \frac{iq}{\hbar c} A_{\mu}) - \frac{mc}{\hbar} \right\} \psi = 0. \quad \text{反粒子} \quad \left\{ i\gamma^{\mu}(\partial_{\mu} - \frac{iq}{\hbar c} A_{\mu}) - \frac{mc}{\hbar} \right\} \psi' = 0.$$

$$\text{设 } \psi'(x) = \Gamma \psi^*(x) \quad (\text{复共轭: 保证能量、动量相反}) \quad \Rightarrow \psi(x) = (\Gamma^{-1})^* \psi'^*(x)$$

$$\Rightarrow \left\{ i\gamma^{\mu}(\partial_{\mu} + \frac{iq}{\hbar c} A_{\mu}) - \frac{mc}{\hbar} \right\} (\Gamma^{-1})^* \psi'^*(x) = 0 \quad \text{取复共轭, 左边乘 } \Gamma, \text{ 与反粒子方程比较.}$$

$$\Rightarrow \Gamma(\gamma^{\mu})^* \Gamma^{-1} = -\gamma^{\mu} \quad \Rightarrow \begin{cases} \mu = 0, 1, 3 & \Gamma \gamma^{\mu} \Gamma^{-1} = -\gamma^{\mu} \Rightarrow \Gamma \propto \gamma^2 \\ \mu = 2 & \Gamma \gamma^2 \Gamma^{-1} = \gamma^2 \end{cases}$$

$$\text{设 } \Gamma = \Gamma^+, \text{ 则可取 } \Gamma = i\gamma^2 \quad (\Gamma \text{ 同时也是么正的}). \quad \Rightarrow \psi'(x) = i\gamma^2 \psi(x)$$

$$\Rightarrow \psi'(x) = i\gamma^2 \overline{\psi(x)} \gamma^0 = C \overline{\psi(x)} \quad C = i\gamma^2 \gamma^0$$

$$K-G \text{ 方程 } (\square + m^2) \bar{\psi}(\vec{x}, t) = 0 \quad \square = \partial_\mu \partial^\mu = \frac{\partial^2}{\partial t^2} - \nabla^2 \quad \gamma = \text{diag}\{+1, -1, -1, -1\}$$

描述相对论性自由粒子， $\bar{\psi}(\vec{x}, t) = e^{-i(Et - \vec{p} \cdot \vec{x})} = e^{-ip^\mu \tau_\mu}$ 是其解，其中 $p^\mu p_\mu = m^2$

$\square p^\mu \rightarrow p^\mu - eA^\mu$ 由 $[D_\mu D^\mu + m^2] \bar{\psi}(\vec{x}, t) = 0$ 其中 $D_\mu = \partial_\mu - ieA_\mu$ (采取 $\hbar = c = 1$ 的单位制, 不同)

描述电磁场下粒子，此方程关于时间是2阶的，分解 $D_\mu D^\mu = D_t^2 - \vec{D}^2$, 定义

$$\begin{cases} \phi(\vec{x}, t) = \frac{1}{2} [\bar{\psi}(\vec{x}, t) + \frac{i}{m} D_t \bar{\psi}(\vec{x}, t)] & \text{满足} \\ X(\vec{x}, t) = \frac{1}{2} [\bar{\psi}(\vec{x}, t) - \frac{i}{m} D_t \bar{\psi}(\vec{x}, t)] & \end{cases} \quad iD_t \phi = -\frac{1}{2m} \vec{D}^2 (\phi + X) + m\phi \\ iD_t \phi = \frac{1}{2m} \vec{D}^2 (\phi + X) - mX$$

用 $\phi|_{t=0}$, $X|_{t=0}$ 可以确定解，取消了 $\partial \bar{\psi} / \partial t|_{t=0}$ 这项一阶时间导数依赖。定义二分量函数 $\gamma(\vec{x}, t) = \begin{bmatrix} \phi(\vec{x}, t) \\ X(\vec{x}, t) \end{bmatrix}$ 可把 K-G 方程写为 $iD_t \gamma = \left[-\frac{1}{2m} \vec{D}^2 (\gamma_3 + i\gamma_2) + m\gamma_3 \right] \gamma$. γ 为 Pauli 矩阵

$$\text{守恒流 } j^\mu = \frac{i}{2m} [\bar{\psi}^* D^\mu \bar{\psi} - (D^\mu \bar{\psi})^* \bar{\psi}] \quad \rho = j^0 = \phi^* \phi - X^* X = \gamma^T \gamma$$

ρ 可正可负，不能解释为概率密度，可作为正反粒子密度的代数和， ϕ 为正粒子， X 为反粒子。

讨论：K-G 方程的负能解。自由粒子情况 $E^2 = p^2 + m^2$ E 可以小于 0， $E = \pm E_p$ 的归一化就是对应 $\rho = \pm 1$ ，即一个带负电的自由粒子具有负的总能量，对静止粒子， $E = m$ 的正能解只有上分量， $E = -m$ 的正能解只有下分量。自由粒子概率流为 $j = \frac{\rho}{E_p}$ 正负能解电流密度相同。

修改：(i) 对负能解反转 ρ 的符号 (ii) 认为负能粒子在“时间上向后运动”

可以把正能解关联到粒子，负能解的共轭关联到反粒子

$$[-ieA_\mu] (\partial^\mu - ieA^\mu) + m^2 \bar{\psi}_{\text{粒子}}(\vec{x}, t) = 0$$

$$[(\partial_\mu + ieA_\mu) (\partial^\mu + ieA^\mu) + m^2] \bar{\psi}_{\text{反粒子}}(\vec{x}, t) = 0$$

分别对应电荷为 $\pm e$ 的粒子

Dirac 方程：具有时间一阶导数项，被写为 $(iy^\mu \partial_\mu - m) \bar{\psi}(\vec{x}, t) = 0$ ($\Rightarrow (y^\mu p_\mu - m) \bar{\psi} = 0$)

作用 $(-iy^\nu \partial_\nu - m) \Rightarrow (y^\nu \partial_\nu y^\mu \partial_\mu + m^2) \bar{\psi}(\vec{x}, t) = 0$ 引入条件 $y^\nu y^\mu \partial_\nu \partial_\mu = \partial^\mu \partial_\mu = \eta^{\mu\nu} \partial_\nu \partial_\mu$ 就是 K-G 方程

上述条件可写为对称形式： $\frac{1}{2} (y^\mu y^\nu + y^\nu y^\mu) = \eta^{\mu\nu}$ 遵从 Clifford 代数：

$$(\gamma^0)^2 = 1 \quad (\gamma^i)^2 = -1 \quad \gamma^\mu \gamma^\nu = -\gamma^\nu \gamma^\mu \quad (i = 1, 2, 3, \mu \neq \nu)$$

Clifford 代数是 4 级的，可写为 (即 2×2 矩阵的 2×2 矩阵)

$$\vec{\alpha} = \begin{bmatrix} 0 & \vec{\sigma} \\ \vec{\sigma} & 0 \end{bmatrix} \quad \rho = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$$

代入自由粒子解 $\bar{\psi} = e^{i p_\mu x^\mu}$ 有 $y^\mu p_\mu - m = 0 \Rightarrow E = \gamma^0 \vec{\gamma} \cdot \vec{p} + \gamma^0 m$ 定义 $\alpha_i = \gamma^0 \gamma^i$ $\rho = \gamma^0$
得到 $H = \vec{\alpha} \cdot \vec{p} + \rho m$ (Dirac 方程另一种形式)

定义 $\bar{\psi} = \bar{\psi}^+ \rho = \bar{\psi}^+ \gamma_0$, $\rho = \bar{\psi}^+ \bar{\psi} = \bar{\psi} \gamma^0 \bar{\psi}$, $\vec{j} = \bar{\psi}^+ \alpha_i \bar{\psi} = \bar{\psi} \gamma^0 \alpha_i \bar{\psi} = \bar{\psi} \gamma_i \bar{\psi}$

$$\frac{\partial}{\partial t} (\bar{\psi} \gamma^0 \bar{\psi}) + \nabla \cdot (\bar{\psi} \gamma_i \bar{\psi}) = \partial_\mu j^\mu = 0 \quad j^\mu = \bar{\psi} \gamma^\mu \bar{\psi} \text{ 向量正定的规范密度 } \rho, \text{ 规范场 } \vec{j}$$

物理解释：基于 $(y^\mu p_\mu - m) \bar{\psi} = 0$ 取伴随并插入 γ_0 因子： $\bar{\psi} (y^\mu p_\mu - m) = 0$

Dirac 设表单电子波动方程时考虑到：(1) 梳辛正定 (2) 梳辛守恒 (3) Lorentz 协变

K-G 方程不满足 (2) 因为时间是二阶导，从而可任意指定 $\frac{\partial \psi}{\partial t}$ 导致的。因此波动方程因只具有时间一阶导数

Lorentz 协变形式空间导数也是一阶的。考虑内禀自由度 (自旋) 波函数应写为旋量形式 $\psi = \begin{pmatrix} \psi_1 \\ \vdots \\ \psi_n \end{pmatrix}$

设方程形式为 $\frac{\partial \psi}{\partial t} + (\alpha_{\nu\mu} \cdot \nabla \psi_\mu + im\beta_{\nu\mu}\psi_\mu) = 0$ 时空均匀性要求 α, β 为常量。

矩阵形式： $\frac{\partial \psi}{\partial t} + \vec{\alpha} \cdot \nabla \psi + im\beta \psi = 0$ 或写为 $i \frac{\partial \psi}{\partial t} = H\psi$ $H = -i\vec{\alpha} \cdot \nabla + m\beta = \vec{\alpha} \cdot \vec{p} + m\beta$

推算 $\vec{\alpha}, \beta$ 应满足性质：梳辛守恒 $\Rightarrow H$ 正半 $\Rightarrow \vec{\alpha}$ 与 β 为厄米矩阵 即 $\alpha_{\nu\mu}^* = \alpha_{\mu\nu}$ $\beta_{\nu\mu}^* = \beta_{\mu\nu}$

$\Rightarrow \frac{\partial}{\partial t} \rho + \nabla \cdot \vec{j} = 0$ $\rho = \psi^\dagger \psi = \psi_\nu^* \psi_\nu$ $\vec{j} = \psi^\dagger \vec{\alpha} \psi = \psi_\nu^* \alpha_{\nu\mu} \psi_\mu$ 即梳辛正定、守恒

与 Maxwell 方程类比，它对时空导数是一阶的， E, B 各分量却遵循二阶导数的波动方程。Dirac 方程波函数 ψ 也应满足 $\frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} - \nabla^2 \psi + m^2 \psi = 0$ 形式的波动方程 (与 K-G 方程不同：这里 ψ 是多分量波函数)

Dirac 方程左乘 $(\frac{\partial}{\partial t} - \alpha_i \frac{\partial}{\partial x_i} - im\beta)$ $\Rightarrow (\frac{\partial}{\partial t} - \alpha_i \frac{\partial}{\partial x_i} - im\beta)(\frac{\partial}{\partial t} + \alpha_j \frac{\partial}{\partial x_j} + im\beta)\psi = 0$

对称化 $\Rightarrow \left[\frac{\partial^2}{\partial t^2} - \frac{1}{2} (\alpha_i \alpha_j + \alpha_j \alpha_i) \frac{\partial}{\partial x_i} \frac{\partial}{\partial x_j} + m^2 \beta^2 - im(\alpha_i \beta + \beta \alpha_i) \frac{\partial}{\partial x_i} \right] \psi = 0$

对比得到 $\frac{1}{2} (\alpha_i \alpha_j + \alpha_j \alpha_i) = \delta_{ij}$ $\beta^2 = 1$ $\alpha_i \beta + \beta \alpha_i = 0$

$\Rightarrow \alpha_i^2 = \beta^2 = 1$ $\alpha_x, \alpha_y, \alpha_z, \beta$ 中两两反对易 与厄米性一同保证了 $\vec{\alpha}, \beta$ 的全部代数性质

令 $\gamma^0 = \beta$ $\gamma^i = \alpha_i$ Dirac 方程变为： $(i\gamma^\mu \partial_\mu - m)\psi = 0$

定义 $\bar{\psi} = \tilde{\psi}^* \gamma^0$ Dirac 方程还可写成 $(i\gamma^\mu \partial_\mu + m)\bar{\psi} = 0$

γ^μ 矩阵性质：(1) $(\gamma^0)^2 = -(\gamma^i)^2 = 1$ $\gamma^\mu \gamma^\nu = -\gamma^\nu \gamma^\mu$ 或写为 $\frac{1}{2}(\gamma^\mu \gamma^\nu + \gamma^\nu \gamma^\mu) = \gamma^{\mu\nu} = \eta^{\mu\nu}$

(2) $(\gamma^0)^t = \gamma^0$ $(\gamma^i)^t = -\gamma^i$ (反厄米)

(3) $\text{Tr } \gamma^\mu = 0$

(4) γ^μ 为偶数维矩阵，最小维数是4 常用 Pauli - Dirac 矩阵 (γ^0 为对角阵)

$$\vec{\alpha} = \begin{pmatrix} 0 & \vec{\sigma} \\ \vec{\sigma} & 0 \end{pmatrix} \quad \rho = \begin{pmatrix} I & 0 \\ 0 & -I \end{pmatrix} = \gamma^0 \quad \vec{\gamma} = \gamma^0 \vec{\alpha} = \begin{pmatrix} 0 & \vec{\sigma} \\ -\vec{\sigma} & 0 \end{pmatrix}$$

(5) 由 γ^μ 可构造 16 种线性独立的和

0重:

1重:

2重: $\gamma^\mu \gamma^\nu$ ($\mu \neq \nu$)

4重: $\gamma_5 = i \gamma^0 \gamma^1 \gamma^2 \gamma^3$

3重:

$\gamma_5 \gamma^\mu$ ($1+4+6+1+4=16$) 它们张成 16 维线性空间，在矩阵表示下构成一个代数(也构成群). 这个代数(或群)不可约表示是 4×4 矩阵表示(即上面的矩阵)且有 4 个分量.

有电磁场时，作代换: $\partial_\mu \rightarrow \partial_\mu + ieA_\mu$ (即 $i\frac{\partial}{\partial t} \rightarrow i\frac{\partial}{\partial t} - e\vec{p}$ $-i\frac{\partial}{\partial x^i} \rightarrow -i\frac{\partial}{\partial x^i} - eA_i$)

即有 $[i\gamma^\mu (\partial_\mu + ieA_\mu) - m] \psi = 0$

Dirac 方程的协变性 对话正常 Lorentz 变换，即 $\det \Lambda = 1 \quad \Lambda^\mu_\nu \geq 1$

ψ 不是 4 矢量形式，因此 Dirac 方程协变性不是显然的. 设 $\psi'(x') = S \psi(x)$ S 应是变换 Λ 的 4×4 矩阵.

$[i\gamma^\mu (\partial_\mu + ieA_\mu) - m] S^{-1} \psi'(x') = 0 \stackrel{S^*}{\Rightarrow} [iS\gamma^\nu S^{-1} (\partial_\nu + ieA_\nu) - m] \psi'(x') = 0$ 假设方程是协变的，则

$\Rightarrow [iS\gamma^\nu S^{-1} \Lambda_\nu^\mu (\partial_\mu + ieA_\mu) - m] \psi' = 0$ 即应有 $\Lambda_\nu^\mu S\gamma^\nu S^{-1} = \gamma^\mu$ 即 $S^{-1}\gamma^\mu S = \Lambda^\mu_\nu \gamma^\nu$

为了确定 S , 设 $\Gamma^\mu(\lambda) = \Lambda_\nu{}^\mu \gamma^\nu$, 则 $\Gamma^\mu(\lambda) \Gamma^\nu(\lambda) + \Gamma^\nu(\lambda) \Gamma^\mu(\lambda) = 2 \Lambda_\nu{}^\mu \Lambda_\nu{}^\nu \eta^{\mu\nu} = 2 \eta^{\mu\nu} (g = \tilde{g}\lambda)$

即 $\Gamma^\mu(\lambda)$ 构成 Clifford 代数的不可约表示 (Γ^μ 也是 4×4 矩阵) 因此存在从 γ^μ 到 Γ^μ 的相似变换 $S(\lambda)$

ψ 的变换性质与 4-矢量是不同, 称为 Dirac 旋量, 4-旋量。上面把 S 确定到差一个常数

可以补充要求 $S^\dagger = \gamma^0 S^{-1} \gamma^0 \Rightarrow S^* = \gamma^0 \gamma^1 \gamma^3 S \gamma^3 \gamma^1 \gamma^0$ 使 S 差一个正负号, 这样的 $\{S(\lambda)\}$ 构成一个群

$\bar{\psi}$ 服从: $\bar{\psi}'(x') = \bar{\psi}(x) S^{-1}$

无穷小 Lorentz 变换的 $S(\lambda)$ 设 $x'^\mu = x^\mu + \epsilon^\mu_\nu x^\nu$ 由 $x'^\mu x'_\mu = x^\mu x_\mu \Rightarrow \epsilon_{\mu\nu} + \epsilon_{\nu\mu} = 0$ 即 $\epsilon_{\mu\nu}$ 有 6 个分量

$S(\lambda) \approx 1 + T(\epsilon) \quad S'(\lambda) \approx 1 - T(\epsilon) \quad S' \gamma^\mu S = \Lambda_\nu{}^\mu \gamma^\nu \Rightarrow \gamma^\mu T(\epsilon) - T(\epsilon) \gamma^\mu = \epsilon_\nu{}^\mu \gamma^\nu$

$\Rightarrow T(\epsilon) = \frac{1}{8} \epsilon_{\mu\nu} (\gamma^\mu \gamma^\nu - \gamma^\nu \gamma^\mu) \quad (\text{已应用 2 个补充条件})$

$S(\lambda) \approx 1 + \frac{1}{8} \epsilon_{\mu\nu} (\gamma^\mu \gamma^\nu - \gamma^\nu \gamma^\mu)$

特别地, 对空间转动 $S(\lambda) \approx 1 - \frac{i}{2} \omega \vec{n} \cdot \vec{\sigma}$ 其中 $\vec{\sigma} = \begin{pmatrix} \vec{\sigma}_x & 0 \\ 0 & \vec{\sigma}_z \end{pmatrix}$ 因此 Dirac 方程粒子有 $1/2$ 自旋

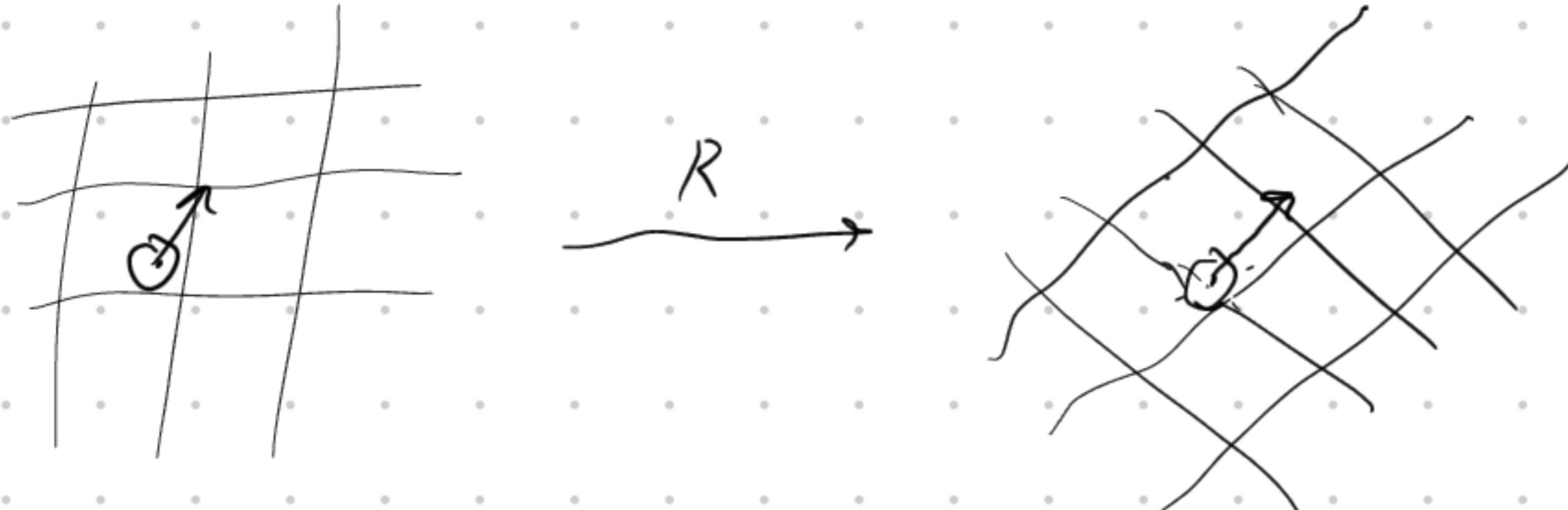
$\vec{\sigma} = \frac{\hbar}{2} \vec{\sigma} \quad \vec{\sigma}^2 = \vec{\sigma}_x^2 = \vec{\sigma}_y^2 = \vec{\sigma}_z^2 = 1 \quad [\vec{\sigma}_i, \alpha_j] = 0 \quad [\vec{\sigma}_i, \alpha_i] = 0 \quad [\vec{\sigma}_i = \alpha_j] = 2i \epsilon_{ijk} \alpha_k \quad [\vec{\sigma}_i, \vec{\sigma}_j] = 2i \epsilon_{ijk} \vec{\sigma}_k$

有限转动: $\psi'(\vec{x}', t) = (\cos \frac{\theta}{2} - i \vec{n} \cdot \vec{\sigma} \sin \frac{\theta}{2}) \psi(R^{-1} \vec{x}', t)$

备注: 这里没有出现轨道角动量, 因为 $\psi'(\vec{x}', t) = (1 - \frac{i}{\hbar} \omega \vec{n} \cdot \vec{\sigma}) \psi(R^{-1} \vec{x}', t)$, 而 $\psi(R^{-1} \vec{x}', t) = (1 - \frac{i}{\hbar} \omega \vec{n} \cdot \vec{\sigma}) \psi(\vec{x}', t)$

$\Rightarrow \psi'(\vec{x}', t) = (1 - \frac{i}{\hbar} \omega \vec{n} \cdot \vec{\sigma}) \psi(\vec{x}', t)$ 这才是波函数的完整无穷小变换

$\psi(\vec{x}', t) \neq \psi(\vec{x}, t)$ 即 $S(\lambda) \neq 1$ 反映了粒子有内禀性质(自旋) 变换前后该内禀性质不变造成不对称性



(A) $\psi'(\vec{x}, t) = \left(1 - \frac{i}{\hbar} \Delta \theta \vec{n} \cdot \vec{j}\right) \psi(\vec{x}, t)$ 一种理解为 同时对 位形空间
和自旋空间施加转动，但注意这不能写成 $\psi'(\vec{x}, t) = \psi(R^{-1}\vec{x}, t)$
因为这种写法只包含了位形空间的转动，但内禀性质自旋不转，即并
不是所有事情都跟着转了，自然 $\psi'(\vec{x}', t) \neq \psi(\vec{x}, t)$ ($\vec{x}' = R\vec{x}$)

(B) 然而，~~旋量表示下~~ 实际不存在自旋空间，也无所谓“自旋之间转动”，即上述讨论中“转动”完全是对位形空间进行的，
对粒子的内禀性质自旋不起作用，自然 $\psi'(\vec{x}', t) \neq \psi(R^{-1}\vec{x}', t)$ ， $\psi'(\vec{x}, t) = \left(1 - \frac{i}{\hbar} \Delta \theta \vec{n} \cdot \vec{j}\right) \psi(\vec{x}, t)$ 中 \vec{j} 项完全
是来自自旋影响的修正，不代表所谓“自旋空间转动”
但自旋既有转动形式，又不是转动，很奇怪。

自由电子 $H = \vec{\alpha} \cdot \vec{p} + \rho m$ $[H, \vec{p}] = 0 \Rightarrow \vec{p}$ 守恒 $\vec{\alpha}$ 为速度算符

$[\vec{l}, H] = i(\vec{\alpha} \times \vec{p}) \Rightarrow$ 电子有自旋 $\vec{s} = \frac{1}{2}\vec{\alpha}$ $[\vec{s}, H] = -i(\vec{\alpha} \times \vec{p})$