

## COMANDO VELOCITA' MOTORE CC VIA ARDUINO UNO

Docenti: proff. Fattori Nicholas – Leoni Walter

```
int bottoneAumento=13;
int bottoneDecremento=12;
// int bottoneEmergenza=2;
int motore=11;
int giriMotore=0;

void setup() {
    Serial.begin(9600);
    pinMode(bottoneAumento, INPUT);
    pinMode(bottoneDecremento, INPUT);
    // pinMode(bottoneEmergenza, INPUT);
    pinMode(motore, OUTPUT);
}

void loop() {
    analogWrite(motore, giriMotore);
    if(digitalRead(bottoneAumento)==HIGH) {
        giriMotore=giriMotore+25;
        //aumento
        if(giriMotore>255){
            giriMotore=255;
            Serial.println("Limite Massimo 255");
        }
        Serial.print("Potenza Motore: ");
        Serial.println(giriMotore);
        delay(800);
    }

    if(digitalRead(bottoneDecremento)==HIGH){
        giriMotore=giriMotore-25;
        //diminuzione
        if(giriMotore<0){
            giriMotore=0;
            Serial.println("Limite Minimo 0");
        }
    }
}
```

```
}

Serial.print("Potenza Motore: ");

Serial.println(giriMotore);

delay(800);

}

if(digitalRead(bottoneEmergenza)==HIGH){

Serial.println("Attenzione!");

analogWrite(motore,0);

delay(1000);

Serial.println("Riparte");

}

}

}
```