

COMANDO VELOCITA' MOTORE CC VIA ARDUINO UNO

Docenti: proff. Fattori Nicholas – Leoni Walter

```
int bottoneAumento=13;

int bottoneDecremento=12;

// int bottoneEmergenza=2;

int motore=11;

int giriMotore=0;


void setup() {

  Serial.begin(9600);

  pinMode(bottoneAumento, INPUT);

  pinMode(bottoneDecremento, INPUT);

  // pinMode(bottoneEmergenza, INPUT);

  pinMode(motore, OUTPUT);

}


void loop() {

  analogWrite(motore, giriMotore);

  if(digitalRead(bottoneAumento)==HIGH) {

    giriMotore=giriMotore+25;

    //aumento

    if(giriMotore>255){

      giriMotore=255;

      Serial.println("Limite Massimo 255");

    }

    Serial.print("Potenza Motore: ");

    Serial.println(giriMotore);

    delay(800);

  }


  if(digitalRead(bottoneDecremento)==HIGH){

    giriMotore=giriMotore-25;

    //diminuzione

    if(giriMotore<0){

      giriMotore=0;

      Serial.println("Limite Minimo 0");

    }

  }

}
```

```
}  
  
Serial.print("Potenza Motore: ");  
  
Serial.println(giriMotore);  
  
delay(800);  
  
}  
  
if(digitalRead(bottoneEmergenza)==HIGH){  
  
    Serial.println("Attenzione!");  
  
    analogWrite(motore,0);  
  
    delay(1000);  
  
    Serial.println("Riparte");  
  
}  
  
}
```