作业三

15331191 廖颖泓

- 1. 给定图像'barb.png',利用一阶Butterworth低通滤波器进行频域滤波,当D0 = 10, 20, 40, 80时,给出相应滤波图像,并分别以频域和空域的观点解释有关滤波结果。
 - (1) 算法描述。

设计函数Butterworth_lowpass_filter(input_img, D0), 其中input_img为输入图像, D0为待定值。

- a. 读取图像input_img,获得图像矩阵I,获取图像的尺寸大小M和N;
- b. 令P = 2M和Q = 2N,构造填充矩阵padded_img,当0 ≤ p ≤ M和0 ≤ q ≤ N时,padded_img(p, q) = I(p, q),否则padded_img(p, q) = 0,从而得到填充矩阵padded_img;
- c. 以(-1)^{x+y}乘以填充矩阵padded_img进行中心变换,得到中心变换矩阵 middled_img;
- d. 直接以fft2对中心变换矩阵middled_img进行傅里叶变换,得到变换矩阵trans_img;
- e. 对变换矩阵trans_img进行Butterworth低通滤波,设计函数filter_function(u, v, P, Q, D0),其中u, v是对变换矩阵trans_img的索引值,即trans_img(u, v), P, Q是填充矩阵padded_img的尺寸大小,D0为待定值。套用Butterworth低通滤波器公式:

$$H(u,v) = \frac{1}{1 + [D(u,v)/D_0]^{2n}}$$

其中 $D(u,v) = \sqrt{(u-\frac{P}{2})^2 + (v-\frac{Q}{2})^2}$, n=1, 使得filter_function(u, v, P, Q, D0) = H(u, v),再用filter_function(u, v, P, Q, D0)去乘以trans_img(u, v),得到滤波矩阵filtered_img;

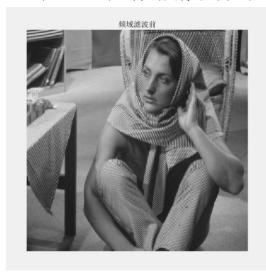
- f. 对处理后矩阵filtered_img进行DFT反变换后取实部得到矩阵 processes_img;
- g. 对processes_img反中心变换,乘以(-1)*+y,并截取出大小为M,N的矩阵extracted矩阵并输出结果。
- (2) 图像效果。

当D0 = 10时,得到图像效果如下:



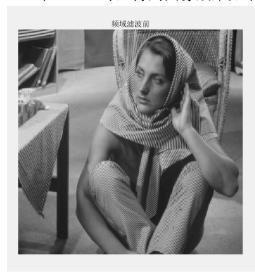


当D0 = 20时,得到图像效果如下:



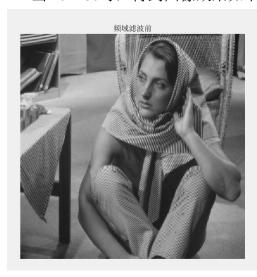


当D0=40时,得到图像效果如下:





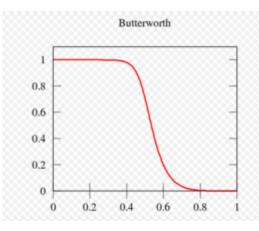
当D0=80时,得到图像效果如下:





(3) 以频域和空域的观点解释有关滤波结果。

a. 频域:低通滤波是一种低频信号能正常通过,而超过设定临界值的高频信号则被阻隔,削弱的过滤方式。将图像进行傅里叶变换之后,得到图像在频域上的显示。一阶Butterworth低通滤波器对频域上的图像信号进行处理,图像中低频信号保留,高频信号被削弱甚至阻隔。根据一阶Butterworth低通滤波器函数图像可以看到低频和高频过渡部分比较平滑,在一定程度上避免了理想低通滤波器的振铃现象。根据公式和处理的图像结果,随着D0的不断增大,图像保留的低频范围越来越大,使得保留的信号越来越多,所以图像越来越清晰。



- b. 空域:在空域中,高频信号体现在图像的细节中。图像进行低通滤波后,图像的细节被滤去,所以图像显得模糊,只能看到大概的轮廓。根据处理后图像,随着D0的不断增大,图像保留的低频范围越来越大,使得保留的信号越来越多,越来越多细节得以保留,所以图像越来越清晰。
- 2. 采用同态滤波来增强图像'office.jpg'细节,对数频域滤波器为:

$$H(u,v) = (\gamma_H - \gamma_L)[1 - e^{-c[D^2(u,v)/D_0^2]}] + \gamma_L$$

(1) 算法描述。

设计函数homomorphic_filter(input_img, gammaH, gammaL, C, D0), 其中input_img 为输入图像, gammH取参考值2, gammaL取0.25, C=1, D0为待定值。

- a. 读取图像input_img, 获得图像矩阵I, 获取图像的尺寸大小M和N;
- b. $\Diamond P = M/2 \mp Q = N/2$, 对矩阵I取对数, 得到对数矩阵log img;
- c. 以fft2对对数矩阵log_img进行傅里叶变换,得到变换矩阵trans_img;
- d. 对变换矩阵trans_img进行同态滤波,设计函数 homomorphic_filter_function(u, v, P, Q, gammaH, gammaL, C, D0), 其中u, v是对变换矩阵trans_img的索引值,即trans_img(u, v), P, Q是填充矩阵padded_img的尺寸大小。套用同态滤波函数:

$$H(u,v) = (\gamma_H - \gamma_L)[1 - e^{-c[D^2(u,v)/D_0^2]}] + \gamma_L$$

其中 $D(u,v)=\sqrt{(u-\frac{P}{2})^2+(v-\frac{Q}{2})^2}$,使得homomorphic_filter_function(u, v, P, Q, gammaH, gammaL, C, D0) = H(u, v) , 再 用 homomorphic_filter_function(u, v, P, Q, gammaH, gammaL, C, D0)去乘以 trans_img(u, v),得到滤波矩阵filtered_img;

对处理后矩阵filtered_img进行DFT反变换后取实部并指数还原,得到矩阵processes_img;

e. 用推荐的方法对滤波显示图像进行处理,输出处理后的图像。

(2) 输出图像:

当D0 = 10时,得到图像效果如下:





当D0=20时,得到图像效果如下:





当D0=40时,得到图像效果如下:





当D0=80时,得到图像效果如下:





当D0 = 160时,得到图像效果如下:





综合上述处理后的图像,个人认为D0=80的效果会更好,因为图像保留的细节较多,同时对水印的处理效果也较好。

- (3)将滤波器替换为一阶Butterworth高通滤波器,比较滤波结果。 对第一部分的滤波函数稍微修改一下即可得到一阶Butterworth高通滤波器。 a. 当D0 = 10时,一阶Butterworth高通滤波器得到图像效果如下:
 - 频域滤波前 http://blog.codm.go:_Time_mgTan



当D0 = 10时, 同态滤波器得到图像效果如下:



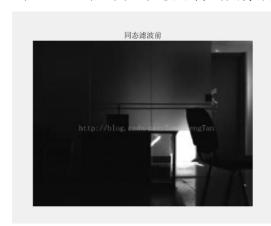


b. 当D0 = 20时,一阶Butterworth高通滤波器得到图像效果如下:





当D0 = 20时, 同态滤波器得到图像效果如下:





c. 当D0=40时,一阶Butterworth高通滤波器得到图像效果如下:





当D0=40时,同态滤波器得到图像效果如下:





d. $\exists D0 = 80$ 时,一阶Butterworth高通滤波器得到图像效果如下:





当D0 = 80时, 同态滤波器得到图像效果如下:





综合上述比较,随着D0的增大,一阶Butterworth高通滤波器对细节的表现越来越差,对水印的处理对不太好,图像中物体的轮廓较为模糊;同态滤波则表现了很好的水印过滤能力,保留了原来图像大致轮廓,但是比较原图像,细节处理不好。

同态滤波把频率过滤和灰度变换结合起来,以图像的照度/反射率模型作为 频域处理的基础,通过调整图像灰度范围和增强对比度来改善图像的质量,使图 像处理符合人眼对于亮度响应的非线性特性,避免了直接对图像进行傅立叶变换 处理的失真,消除了图像上照明不均的问题,增强了暗区的图像细节,同时又不 损失亮区的图像细节。