

## EP2 - Cálculo Numérico

Nicholas Funari Voltani - N° USP: 9359365

23 de Setembro de 2019

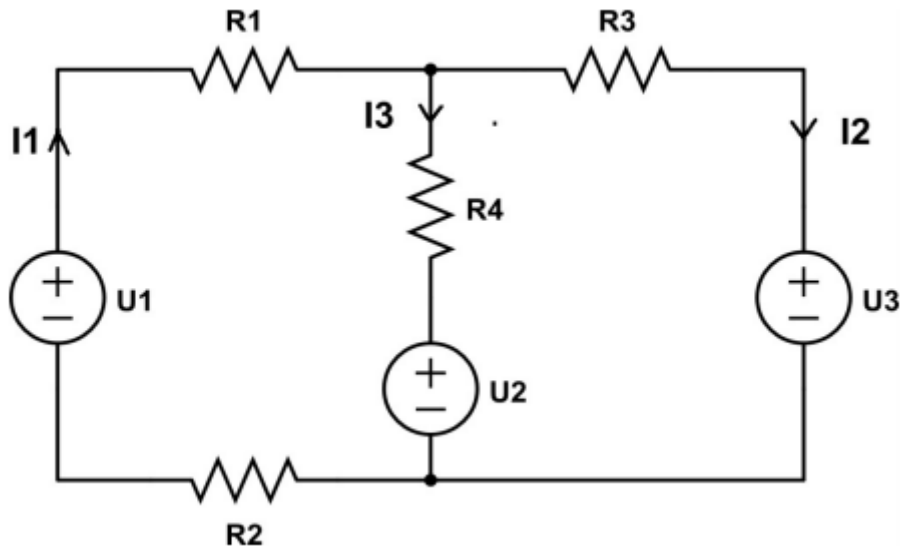


Figura 1:  $R_1 = 7 \Omega$ ,  $R_2 = 4 \Omega$ ,  $R_3 = 5 \Omega$ ,  $R_4 = 1 \Omega$ ;  
 $U_1 = 20 V$ ,  $U_2 = 6 V$ ,  $U_3 = 1 V$ .

Temos que o sistema das correntes do circuito acima satisfazem

$$\begin{pmatrix} 0 & 5 & -1 \\ 11 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} I_1 \\ I_2 \\ I_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 14 \\ 0 \end{pmatrix}$$

A demonstração, via leis de Kirchhoff, está no apêndice.

Quanto às resoluções/*prints* abaixo, o código de seus respectivos programas também estão no apêndice.

# 1 Resolução por Eliminação de Gauss (pivotamento parcial)

Metodo de Gauss (com pivotamento parcial)

Busca-se  $x$  tal que  $Ax = b$ , onde

```
A = [[ 0.  5. -1.]
      [11.  0.  1.]
      [ 1. -1. -1.]]
```

```
b = [ 5. 14.  0.]
```

-----  
Pivotamento parcial da 0-a coluna

```
A = [[11.  0.  1.]
      [ 0.  5. -1.]
      [ 1. -1. -1.]]
```

```
b=[14.  5.  0.]
```

0-a coluna escalonada

```
A=[[11.          0.          1.          ]
   [ 0.          5.         -1.          ]
   [ 0.         -1.        -1.09090909]]
```

```
b=[14.          5.        -1.27272727]
```

-----  
Pivotamento parcial da 1-a coluna

```
A = [[11.          0.          1.          ]
      [ 0.          5.         -1.          ]
      [ 0.         -1.        -1.09090909]]
```

```
b=[14.          5.        -1.27272727]
```

1-a coluna escalonada

```
A=[[11.          0.          1.          ]
   [ 0.          5.         -1.          ]
   [ 0.          0.        -1.29090909]]
```

```
b=[14.          5.        -0.27272727]
```

Obtencao da solucao  $x$ , por backsubstituting

```
x=[0.          0.          0.21126761]
```

```
x=[0.          1.          0.21126761]
```

```
x=[0.          1.04225352 0.21126761]
```

```
x=[1.27272727 1.04225352 0.21126761]
```

```
x=[1.25352113 1.04225352 0.21126761]
```

```
x=[1.25352113 1.04225352 0.21126761]
```

Resposta final:  $x = [1.25352113 \ 1.04225352 \ 0.21126761]$

## 2 Resolução pelo método de Jacobi

Método de Jacobi

O sistema não satisfaz o critério das linhas

Chute inicial:  $x = (I_1, I_2, I_3) = [1 \ 1 \ 1]$

Numero da iteracao:  $k = 1$

$x_{\text{antes}} = [1 \ 1 \ 1]$

$x_{\text{prox}} = [1.18181818 \ 1.2 \ 0.]$

erro = 0.19999999999999996

Numero da iteracao:  $k = 2$

$x_{\text{antes}} = [1.18181818 \ 1.2 \ 0.]$

$x_{\text{prox}} = [1.27272727 \ 1. \ -0.01818182]$

erro = 0.09090909090909083

Numero da iteracao:  $k = 3$

$x_{\text{antes}} = [1.27272727 \ 1. \ -0.01818182]$

$x_{\text{prox}} = [1.27438017 \ 0.99636364 \ 0.27272727]$

erro = 0.2909090909090908

Numero da iteracao:  $k = 4$

$x_{\text{antes}} = [1.27438017 \ 0.99636364 \ 0.27272727]$

$x_{\text{prox}} = [1.24793388 \ 1.05454545 \ 0.27801653]$

erro = 0.05818181818181811

Numero da iteracao:  $k = 5$

$x_{\text{antes}} = [1.24793388 \ 1.05454545 \ 0.27801653]$

$x_{\text{prox}} = [1.24745304 \ 1.05560331 \ 0.19338843]$

erro = 0.001057851239669505

Numero da iteracao:  $k = 6$

$x_{\text{antes}} = [1.24745304 \ 1.05560331 \ 0.19338843]$

$x_{\text{prox}} = [1.25514651 \ 1.03867769 \ 0.19184974]$

erro = 0.007693463561232017

Numero da iteracao:  $k = 7$

$x_{\text{antes}} = [1.25514651 \ 1.03867769 \ 0.19184974]$

$x_{\text{prox}} = [1.25528639 \ 1.03836995 \ 0.21646882]$

erro = 0.024619083395942765

Numero da iteracao:  $k = 8$

$x_{\text{antes}} = [1.25528639 \ 1.03836995 \ 0.21646882]$

$x_{\text{prox}} = [1.25304829 \ 1.04329376 \ 0.21691644]$

erro = 0.0049238166791885085

Numero da iteracao:  $k = 9$

$x_i = [1.25304829 \ 1.04329376 \ 0.21691644]$

$x_f = [1.2530076 \ 1.04338329 \ 0.20975452]$

erro = 8.952393962169403e-05

Resposta final, com erro  $< 0.001$ :  $x = [1.2530076 \ 1.04338329 \ 0.20975452]$

### 3 Resolução pelo método de Gauss-Seidel

Método de Gauss-Seidel

```
A = [[11  0  1]
      [ 0  5 -1]
      [ 1 -1 -1]]
```

```
b = [14  5  0]
```

O sistema satisfaz o critério de Sassenfeld

Chute inicial:  $x = (I_1, I_2, I_3) = [1. \ 1. \ 1.]$

```
Numero da iteracao: k = 1
x_antes = [1. 1. 1.]
x_prox = [ 1.18181818  1.2          -0.01818182]
erro = 0.19999999999999996
```

```
Numero da iteracao: k = 2
x_antes = [ 1.18181818  1.2          -0.01818182]
x_prox = [1.27438017  0.99636364  0.27801653]
erro = 0.29619834710743786
```

```
Numero da iteracao: k = 3
x_antes = [1.27438017  0.99636364  0.27801653]
x_prox = [1.24745304  1.05560331  0.19184974]
erro = 0.05923966942148762
```

```
Numero da iteracao: k = 4
x_antes = [1.24745304  1.05560331  0.19184974]
x_prox = [1.25528639  1.03836995  0.21691644]
erro = 0.02506670309405079
```

```
Numero da iteracao: k = 5
x_antes = [1.25528639  1.03836995  0.21691644]
x_prox = [1.2530076   1.04338329  0.20962431]
erro = 0.0050133406188102025
```

```
Numero da iteracao: k = 6
x_antes = [1.2530076   1.04338329  0.20962431]
x_prox = [1.25367052  1.04192486  0.21174566]
erro = 0.0021213474353976025
```

```
Numero da iteracao: k = 7
x_antes = [1.25367052  1.04192486  0.21174566]
x_prox = [1.25347767  1.04234913  0.21112854]
erro = 0.0004242694870795205
```

Resposta final, com erro  $< 0.001$ :  $x = [1.25347767 \ 1.04234913 \ 0.21112854]$

## A Código do método de Gauss

Code 1: 1a) Código para o método de Gauss com pivotamento parcial.

---

```
1 import numpy as np
2
3 A = np.array([
4     [0.0, 5, -1],
5     [11, 0, 1],
6     [1, -1, -1]])
7
8 b = np.array([5.0, 14, 0])
9
10 ## Solucao buscada: x = A^(-1)*b
11
12 n=len(A) ## Pode ser alterado, depende de A_{n x n}
13 x = np.zeros([n]) ## Sera a solucao final
14
15 print("Metodo de Gauss (com pivotamento parcial)\n")
16 print("Busca-se x tal que Ax = b, onde")
17 print("A = {} \n\nb = {}".format(A,b))
18
19 for j in range(0,n-1): ## Ultima coluna (n-1) nao precisa ser analisada, 0 <= j <= n-2
20     i = j ## Pivos sao elementos da diagonal
21
22     ## Loop do pivotamento parcial
23     for iprime in range(j,n):
24         pivot_index = i
25         if abs(A[iprime][j]) > abs(A[i][j]):
26             pivot_index = iprime
27         A[[i, pivot_index]] = A[[pivot_index, i]] #
28         b[[i, pivot_index]] = b[[pivot_index, i]] ## Trocando linhas
29     ##
30     print("-----")
31     print("Pivotamento parcial da {}-a coluna".format(i))
32     print("A = {} \n\nb={}\n".format(A,b))
33
34     ## Escalonamento da coluna j
35     for i_loop in range(i+1,n): ## Lembrando que i == j
36         b[i_loop] -= (A[i_loop][j]/A[i][j])*b[i]
37         A[i_loop] -= (A[i_loop][j]/A[i][j])*A[i]
38 ##
39     print("{}-a coluna escalonada".format(j))
40     print("A={} \n\nb={}\n".format(A,b))
41
42 ## Logo, o sistema esta escalonado
43 print("Obtencao da solucao x, por backsubstituting\n")
44 for i in reversed(range(0,n)): ## Indo de baixo para cima na matriz
45     x[i] = (1/A[i][i])*b[i]
46     print("x={}".format(x))
47     for j in reversed(range(i+1,n)): ## Indo da frente para tras na linha i
48         x[i] -= (A[i][j]*x[j])/A[i][i]
49     print("x={}".format(x))
50 print("\nResposta final: x = {}".format(x))
```

---

## B Código do método de Jacobi

Code 2: 1a) Código para o método de Jacobi.

---

```
1 import numpy as np
2
3 A = np.array([[0,5,-1],
4               [11,0,1],
5               [1,-1,-1]])
6
7 b = np.array([5,14,0])
8
9 A[[0,1]] = A[[1,0]]    ## Trocando linhas 0 e 1
10 b[0],b[1] = b[1],b[0]  ## Trocando elementos 0 e 1
11 n=3                   ## Pode ser alterado, depende de A_{n \times n}
12 epsilon = 10*(-3)     ## Precisão desejada, pode ser alterada
13
14 print("Metodo de Jacobi")
15 #####
16 ## Verificar criterio das linhas
17 crit = True
18 for i in range(n):
19     soma = 0
20     for j in range(n):
21         if j != i:
22             soma += abs(A[i][j])
23     if abs(A[i][i]) > abs(soma):
24         crit = crit and True
25     else:
26         crit = crit and False
27
28 if crit:
29     print("O sistema satisfaz o criterio das linhas")
30 else:
31     print("O sistema nao satisfaz o criterio das linhas")
32 #####
33
34 xi = np.array([1,1,1]) ## Chute inicial
35 k=1                     ## No da iteracao
36 xf = np.zeros([n])
37 for i in range(0,n):
38     xf[i]=(b[i]/A[i][i])
39     for j in range(0,n):
40         if i != j:
41             xf[i] -= A[i][j]*xi[j]/A[i][i]
42
43 erro = abs(max((xf-xi).min(), (xf-xi).max()))
44 print("\nChute inicial: x = (I_1, I_2, I_3) = {}".format(xi))
45 while erro > epsilon:
46     print('Numero da iteracao: k = {} \n x_antes = {} \n x_prox = {} \n erro = {} \n'.format(k,
47     xi,xf,erro))
48     xi = xf
49     xf=np.zeros([n])
50     for i in range(0,n):
51         xf[i]=(b[i]/A[i][i])
52         for j in range(0,n):
53             if i != j:
54                 xf[i] -= A[i][j]*xi[j]/A[i][i]
55     erro = abs(max((xf-xi).min(), (xf-xi).max()))
56     k+=1
57
58 print('Numero da iteracao: k = {} \n xi = {} \n xf = {} \n erro = {} \n'.format(k,xi,xf,erro))
59     ## Ultimo da iteracao
60 print("Resposta final, com erro < {}: x = {}".format(epsilon, xf))
```

---

## C Código do método de Gauss-Seidel

Code 3: 1a) Código para o método de Gauss-Seidel.

```
1 import numpy as np
2
3 A = np.array([[0,5,-1],
4               [11,0,1],
5               [1,-1,-1]])
6 b = np.array([5,14,0])
7
8 A[[0,1]] = A[[1,0]]  ## Trocando linhas 0 e 1
9 b[0],b[1] = b[1],b[0]  ## Trocando elementos 0 e 1
10
11 n=3  ## Pode ser alterado, depende de A-{n x n}
12 epsilon = 10**(-3)  ## Precisão desejada
13
14 print("Metodo de Gauss-Seidel")
15 print("\nA = {} \n\nb = {}".format(A,b))
16 #####
17 ## Verificar criterio de Sassenfeld
18 crit = True
19 beta = []
20 for i in range(0,n):
21     soma = 0
22     beta.append(soma)
23     for j in range(0,n):
24         if j<i :
25             beta[i] += beta[j]*abs(A[i][j]/A[i][i])
26         elif j>i:
27             beta[i] += abs(A[i][j]/A[i][i])
28     if beta[i] < 1:
29         crit = crit and True
30     else:
31         crit = crit and False
32
33 if crit:
34     print("O sistema satisfaz o criterio de Sassenfeld")
35 else:
36     print("O sistema nao satisfaz o criterio de Sassenfeld")
37
38 #####
39 k=1  ## Numero da iteracao
40 xi = np.array([1.0,1.0,1.0])  ## Chute inicial
41 xf = xi.copy()
42
43 print("\nChute inicial: x = (I_1,I_2,I_3) = {}".format(xi))
44
45 ## Criando x_1
46 for i in range(0,n):
47     xf[i] = b[i]/A[i][i]
48     for j in range(0,n):
49         if j != i:
50             xf[i] -= (A[i][j]*xf[j])/A[i][i]
51 ##
52 erro = abs(max((xf-xi).min(), (xf-xi).max()))
53
54 ## Iteracao de Gauss-Seidel
55 while erro > epsilon:
56     print('\nNumero da iteracao: k = {} \n x_antes = {} \n x_prox = {} \n erro = {}'.format(k,
57     xi, xf, erro))
58     xi = xf.copy()
59     for i in range(0,n):
60         xf[i] = b[i]/A[i][i]
61         for j in range(0,n):
62             if j != i:
63                 xf[i] -= A[i][j]*xf[j]/A[i][i]
```

```

63     erro = abs(max((xf-xi).min(), (xf-xi).max()))
64     k += 1
65     ##
66
67     ## Ultimo valor da iteracao
68     print('\nNumero da iteracao: k = {}\n x_antes = {}\n x_prox = {}\n erro = {} \n'.format(k,xi
        ,xf,erro))
69     print("Resposta final, com erro < {}: x = {}".format(epsilon, xf))

```

---