

Daily Scrum

Datum: 13 oktober 2017

Medverkande: Hasse, Stina, Nicket, E.L-T, Latiif, Ouei, Viktor, GW, Strid, blixzten

Namn:	Har gjort:	Ska göra:
blixzten	mer jobb med app. låser user mer så att man inte kan crasha appen genom att klicka runt.	vara med när vi testar olika funktioner som startar i appen, jobba mer med appen
E.L-T	Suttit och försökt få kameran att fungera. Vi lyckades att skicka bilder, dock skickades för få (2 bilder per sekund, vi behöver 5 st). Även skapat metoder för safety och för hastighet.	Försöka få kameran att ta flera bilder. Skall fixa run.py etc så att vi kan ta emot data och tolka den via mopeden.
GW	Fixat material för kalibrering av bildigenkänningen, samt pillat med "bild till styrsignaler", men det var inte värt att använda	Fortsätta kalibrera med erik, testa ACC
Hasse	Varit sjuk	Försöka testa acc. Faktiskt ta hand om alla anteckningar.
Latiif	Försökte med olika API:er för att få bilder. Läst på PiCamera documentation samt det inbyggda raspistill hjälpprogram	Skriv testscripter för att få bilder sparade på mopeden så snabbt som möjligt med bra kvalité. Uppdatera imagetrådet så att den skickar bilderna med liten delay
Nicket	Varit på Lindholmen och haft handledning. Börjat på en simulator. Jobbat med den sista kopplingen för att testa acc	Försöka testa acc
Ouei	Suttit med mopeden och försökt fixa en snabbare frekvens för att få en bättre ström med sensordata till servern så att ACC kör bättre. Fixat med kameran och scriptet som kommer skicka bilder till servern	Fortsätta kalibrera ultraljudsensorn så att ACC har en mjukare uppstart och bättre reaktionstid
Stina	Buggfixat. Fixat all kommunikation som behövts för all ny funktionalitet mellan moped server och app.	Testa acc.
Strid	kalibrerat bildigenkänningen så att det stämmer överens med färgspektrumet samt förbättrat	Fortsätta, eventuellt byta färg. Testa acc?

	algoritmen allmänt.	
Viktor	Varit sjuk, arbetat men inte producerat något.	vet inte

Gruppens problem:

Att mopeden inte klarar att ta emot styrsignaler på 9999 samt att uppdateringsfrekvensen på can är för långsam

Övrigt: