

Vårt demo

Han är nöjd med demot och tycker att det är bra att vi börjat fundera över alternativa lösningar för att leverera en produkt till honom

Frågor och svar till PO

- Ask the product owner if the MOPED should be able to go backwards.
 - NEJ
- Does the product owner have anything to say about the application GUI.
 - Nej lägg ingen tid på guit men det ska va lätt att förstå och funktion och safety first
- Will there be any road markings?
 - om detta behövs
- Should the communication on the app be encrypted?
 - NEJ
- What do you want the standard distance between the cars to be?
 - så nära som möjligt utan att riskera säkerheten och ha någon risk för kollision systemet bestämmer avstånd
- Pedestrian breaking system
 - JA!! men detta ska ske på ett så mjukt sätt så möjligt och sen täppa till luckan
 - om kjedjan bryts så ska den bil som tvingades bromsa bli ny förstabil i andra kolonnen som sen ska kunna styras manuellt och ska bibehålla säkerhet tills manuell kontroll sker
- Ska demon starta på led eller ska man kunna ansluta efter hand?
 - ja bilarna ska kunna ansluta sig till varandra efter hand och ska ansluta efter hand med manuel körning och då kunna ansluta
 - Vi kan för nu utgå på att vi börjar på led
- Vi vill lära oss mer om sensor prestanda och dema detta
 - ja
- kunna aktivera kolonnkörning
 - ska ske med en knapp i i guit där man kan aktivera och avaktivera
- är det okej att modifiera mopederna
 - ja vi får göra modifikationer gällande utseende och sensorer
- Demo vägen har ingen maxhastighet
- Vi vill inte ha vågbildning i kolumnen och detta bör lösas genom kommunikation mellan fordonen där vi kan accelerera och deaccelerera samtidigt för att inte skapa vågning

Scrum of scrums

komunikations protokoll för bilen står still med servern