

Álgebra lineal I, Grado en Matemáticas

Segunda PEC, Sistemas Lineales y Espacios Vectoriales.

19 de diciembre de 2023

En las preguntas 1 a 4 determine cuál es la opción correcta y justifique por qué. Todas las respuestas y resultados de los ejercicios tienen que estar suficientemente justificados. Si utiliza operaciones elementales en la resolución de los ejercicios indique explícitamente cuáles.

- (1 punto) Sea $AX = B$ es un sistema lineal de $m > 3$ ecuaciones y n incógnitas. Denotamos por $C_i(A)$ a la columna i -ésima de A . Si la forma de Hermite por filas de $(A|B)$ tiene exactamente dos filas nulas, entonces
 - el número de incógnitas del sistema es mayor que $m - 2$.
 - una condición necesaria para que sea compatible es $B = a_1 C_1(A) + \cdots + a_{n-1} C_{n-1}(A)$.
 - si $B = C_1(A) + C_n(A)$ y $n = m - 2$ el sistema es compatible determinado.
- (1 punto) Sea $S = \{v_1, \dots, v_m\}$ un conjunto de vectores linealmente dependientes de un espacio vectorial V de dimensión mayor que 0. Entonces, la afirmación “suprimiendo algún vector de S se puede encontrar un subconjunto $\mathcal{B} \subset S$ que es una base de V ” es
 - cierta pues todo conjunto de vectores linealmente dependiente contiene un subconjunto linealmente independiente.
 - cierta sólo si $m > \dim(V)$.
 - es falsa salvo el caso en que S sea un sistema generador de V .
- (1 punto) Si U y W son dos subespacios de un subespacio vectorial V tales que el número de ecuaciones implícitas de U es p y el de W es q , con $p < \dim(V)$ y $q < \dim(V)$; se cumple que
 - si $p + q < \dim(V)$, entonces $U \cap W \neq \{0\}$
 - si $p + q = \dim(V)$, entonces $U + W = V$
 - Si U y W son suplementarios en V , entonces $p + q > \dim(V)$
- (1 punto) Sea P el plano de \mathbb{K}^4 de ecuaciones $\{x_1 + x_2 = 0, x_3 + x_4 = 0\}$ y \mathbb{K}^4/P el subespacio vectorial cociente \mathbb{K}^4 módulo P . Entonces, una base de \mathbb{K}^4/P es
 - $\{(1, 1, 0, 0) + P, (0, 1, 0, 0) + P\}$
 - $\{(1, 1, 0, 0) + P, (0, 0, 1, 1) + P\}$
 - $\{(1, 0, 0, 0) + P, (0, 1, 0, 0) + P\}$

Ejercicio 1. (2.5 puntos) Discutir y resolver el sistema lineal $AX = B$ para los distintos valores de los parámetros $a, b \in \mathbb{K}$, siendo

$$(A|B) = \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 0 & -1 & b \\ 3 & a & -5 & 2 & 3 \\ 1 & 0 & -5 & a & b \end{array} \right)$$

Ejercicio 2. (2 puntos) Sean $\mathcal{B} = \{v_1, \dots, v_6\}$ una base de \mathbb{K}^6 y $S = \{u_1, \dots, u_6\}$ un conjunto de vectores de \mathbb{K}^6 cuya matriz de coordenadas por columnas respecto de \mathcal{B} es la matriz A de orden 6 con entradas

$$a_{ii} = 0, \quad a_{ij} = 1 \text{ si } i < j, \quad a_{ij} = -1 \text{ si } i > j; \quad \text{para } i, j \in \{1, \dots, 6\}.$$

Sabiendo que S es otra base de V , determine las coordenadas del vector $v_1 + \cdots + v_6$ respecto de S .

Ejercicio 3. (1.5 puntos) En el espacio vectorial \mathbb{K}^4 se consideran los subespacios $U = L((1, 0, 1, 1), (1, 2, 0, 0))$ y $W = L((0, 1, -1, 0), (1, 1, -1, 2))$. Determine una base y unas ecuaciones implícitas de los subespacios $U + W$ y $U \cap W$.

Soluciones

1. Sea $AX = B$ un sistema lineal de $m > 3$ ecuaciones y n incógnitas. Denotamos por $C_i(A)$ a la columna i -ésima de A . Si la forma de Hermite por filas de $(A|B)$ tiene dos filas nulas, entonces $\text{rg}(A|B) = m - 2$ y $\text{rg}(A)$ puede ser igual a $m - 3$ o $m - 2$. Entonces, el número de columnas de A , cumple $n \geq \text{rg}(A) \geq m - 3$ en el primer caso, o $n \geq \text{rg}(A) \geq m - 2$ en el segundo, lo que hace (a) falsa.

Una condición necesaria y suficiente para que $AX = B$ sea compatible es que B sea combinación lineal de $C_i(A)$, pero no es necesaria una combinación lineal concreta, como se expresa en (b), que no es correcta.

Si $B = C_1(A) + C_n(A)$, entonces el sistema es compatible, es decir, según el Teorema de Rouché-Frobenius: $\text{rg}(A) = \text{rg}(A|B) = m - 2$. Si, además, $n = m - 2$, entonces es compatible determinado, es decir, (c) es la opción correcta.

2. Sea $S = \{v_1, \dots, v_m\}$ un conjunto de vectores linealmente dependientes de un espacio vectorial V con $\dim(V) = n \geq 1$. La afirmación “suprimiendo algún vector de S se puede encontrar un subconjunto $\mathcal{B} \subset S$ que es una base de V ” es falsa salvo si S es un sistema generador de V . Si S es un sistema generador de V , entonces contiene una base de V y si no lo es, ningún subconjunto de S será sistema generador; es decir, (c) es la opción correcta y (a) falsa.

La condición $m > \dim(V)$ es necesaria para que S sea un sistema generador, pero no suficiente, es decir S puede tener más de $\dim(V)$ vectores pero no ser un sistema generador, por lo que (b) también es falsa.

3. Si U y W son dos subespacios de un subespacio vectorial V tales que el número de ecuaciones implícitas de U es p y el de W es q , con $p < \dim(V)$ y $q < \dim(V)$; entonces $\dim(U) = n - p$, $\dim(W) = n - q$ y $n \geq \dim(U+W) = \dim(U) + \dim(W) - \dim(U \cap W) \geq (n-p) + (n-q) - \dim(U \cap W) = 2n - (p+q) - \dim(U \cap W)$

Si $p + q < \dim(V) = n$, entonces

$$n \geq 2n - (p + q) - \dim(U \cap W) > n - \dim(U \cap W)$$

de donde $\dim(U \cap W) > 0$, lo que hace (a) la opción correcta.

La opción (b) es falsa. Si $p + q = \dim(V)$, no tiene por qué ser $U + W = V$; por ejemplo, si $U = W$, o si $U \subset W$ se tiene $U + W = U \neq V$

Si U y W son suplementarios en V , entonces $\dim U + \dim W = \dim(V) = n$, es decir $(n-p) + (n-q) = n$, de donde $p + q = n$, lo que hace (c) falsa.

4. Sea P el plano de \mathbb{K}^4 de ecuaciones $\{x_1 + x_2 = 0, x_3 + x_4 = 0\}$. Tomamos una base de U , por ejemplo: $\{u_1 = (1, -1, 0, 0), u_2 = (0, 0, 1, -1)\}$. Una base de \mathbb{K}^4/P está formada por dos vectores $\{v_1 + P, v_2 + P\}$ tales que $\{u_1, u_2, v_1, v_2\}$ son una base de \mathbb{K}^4 . Los únicos que cumplen esta condición son los vectores de la opción (b): $v_1 = (1, 1, 0, 0)$ y $v_2 = (0, 0, 1, 1)$.

Ejercicio 1. Transformamos el sistema lineal $AX = B$ en escalonado para la discusión y posterior resolución. Haciendo las operaciones elementales de filas a $(A|B)$: $f_2 \rightarrow f_2 - 3f_1$, $f_3 \rightarrow f_3 - f_1$, $f_2 \leftrightarrow f_3$ y $f_3 \rightarrow f_3 + \frac{a-6}{2}f_2$, se obtiene la matriz equivalente por filas

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 0 & -1 & b \\ 3 & a & -5 & 2 & 3 \\ 1 & 0 & -5 & a & b \end{array} \right) \sim_f \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 0 & -1 & b \\ 0 & -2 & -5 & a+1 & 0 \\ 0 & 0 & 10 - \frac{5}{2}a & \frac{1}{2}a^2 - \frac{5}{2}a + 2 & 3 - 3b \end{array} \right)$$

Buscamos los valores de a y b que anulan entradas de la última fila

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 0 & -1 & b \\ 0 & -2 & -5 & a+1 & 0 \\ 0 & 0 & -\frac{5}{2}(a-4) & \frac{(a-1)(a-4)}{2} & 3-3b \end{array} \right)$$

Se tiene los siguientes casos:

- Si $a \neq 4$ entonces $\text{rg}(A) = \text{rg}(A|B) = 3$ menor que el número de incógnitas, por lo que es compatible indeterminado. Llamando $x_4 = \lambda$ podemos simplificar la última ecuación multiplicándola por $\frac{2}{a-4}$ obteniendo $-5x_3 + (a-1)x_4 = \frac{6-6b}{a-4}$. Despejando las incógnitas principales obtenemos

$$\begin{aligned} x_3 &= -\frac{1}{5} \left(\frac{6-6b}{a-4} - (a-1)\lambda \right) = \frac{6b-6}{5(a-4)} + \frac{(a-1)}{5}\lambda \\ x_2 &= \frac{3-3b}{a-4} + \lambda \\ x_1 &= b - \frac{6-6b}{a-4} - \lambda = \frac{ba+2b-6}{a-4} - \lambda \end{aligned}$$

Nótese que el resultado es el mismo para todo $a \neq 4$, incluyendo el caso $a = 1$.

- Si $a = 4$ y $b = 1$, la matriz del sistema equivalente es

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 0 & -1 & b \\ 0 & -2 & -5 & a+1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

que es compatible indeterminado. La solución general es

$$\left(1 + 5\mu - 4\lambda, -\frac{5}{2}\mu + \frac{5}{2}\lambda, \mu, \lambda \right), \text{ con } \lambda, \mu \in \mathbb{K}$$

- Si $a = 4$ y $b \neq 1$, entonces $\text{rg}(A) = 3 < \text{rg}(A|B) = 4$ y el sistema es incompatible.

Ejercicio 2. Dadas las bases de \mathbb{K}^6 $\mathcal{B} = \{v_1, \dots, v_6\}$ y $S = \{u_1, \dots, u_6\}$, la matriz A de coordenadas por columnas se S respecto de \mathcal{B} es la matriz de cambio de coordenadas de S a \mathcal{B}

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & -1 & 0 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & -1 & -1 & 0 & 1 \\ -1 & -1 & -1 & -1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

Las coordenadas del vector $v = v_1 + \dots + v_6$ respecto de \mathcal{B} son $(1, 1, 1, 1, 1, 1)$. Si las coordenadas de v respecto de S son (x_1, \dots, x_6) se cumple

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & -1 & 0 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & -1 & -1 & 0 & 1 \\ -1 & -1 & -1 & -1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \\ x_5 \\ x_6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Resolvemos el sistema para calcular las coordenadas y para ello lo transformamos en escalonado. Hacemos las operaciones: $f_i \rightarrow f_i - f_{i+1}$ para $i = 1, 2, 3, 4$.

$$\left(\begin{array}{cccccc|c} 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & -1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & -1 & -1 & 0 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & -1 & -1 & -1 & 0 & 1 \end{array} \right) \sim_f \left(\begin{array}{cccccc|c} 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & -1 & -1 & -1 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

A continuación hacemos $f_5 \rightarrow f_5 + f_1 + f_3$

$$\left(\begin{array}{cccccc|c} 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

De donde ya podemos despejar fácilmente la solución:

$$(x_1, \dots, x_6) = (-1, 1, -1, 1, -1, 1)$$

Ejercicio 3. Dados los subespacios

$$U = L(u_1 = (1, 0, 1, 1), u_2 = (1, 2, 0, 0)), \quad W = L(w_1 = (0, 1, -1, 0), w_2 = (1, 1, -1, 2))$$

Un sistema generador de $U + W$ es $S = \{u_1, u_2, w_1, w_2\}$ y $\dim(U + W) = \text{rg}\{u_1, u_2, w_1, w_2\}$. Determinamos el rango y una base de $U + W$ $U \cap W$.

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 1 & 1 & u_1 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & u_2 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & w_1 \\ 1 & 1 & -1 & 2 & w_2 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 1 & 1 & u_1 \\ 0 & 2 & -1 & -1 & u_2 - u_1 \\ 0 & 0 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2}u_1 - \frac{1}{2}u_2 + w_1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & u_2 - 2u_1 - 3w_1 + w_2 \end{array} \right)$$

El rango es 3, por lo que $\dim(U + W) = 3$ y una base de este hiperplano de \mathbb{K}^4 está formada por los tres primeros vectores de la última matriz. Los utilizamos para determinar unas ecuaciones implícitas, que se obtienen de la condición:

$$\text{rg} \left(\begin{array}{cccc} 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ x_1 & x_2 & x_3 & x_4 \end{array} \right) = 3 \Leftrightarrow \det \left(\begin{array}{cccc} 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ x_1 & x_2 & x_3 & x_4 \end{array} \right) = 2x_1 - x_2 - x_3 - x_4 = 0$$

La dimensión del subespacio intersección se obtiene de la fórmula de dimensiones

$$\dim(U + W) = \dim(U) + \dim(W) - \dim(U \cap W) \Leftrightarrow 3 = 2 + 2 - \dim(U \cap W) \Leftrightarrow \dim(U \cap W) = 1$$

Una base de este subespacio la obtenemos de la condición $u_2 - 2u_1 - 3w_1 + w_2 = 0$ de donde

$$u_2 - 2u_1 = 3w_1 - w_2$$

es un vector que pertenece tanto a U como a W . Se obtiene el vector $u_2 - 2u_1 = (-1, 2, -2, -2)$ y unas ecuaciones implícitas de la recta $\dim(U \cap W)$ se tienen de la condición:

$$\text{rg} \left(\begin{array}{cccc} -1 & 2 & -2 & -2 \\ x_1 & x_2 & x_3 & x_4 \end{array} \right) = 1 \Leftrightarrow \det \left(\begin{array}{cc} -1 & 2 \\ x_1 & x_2 \end{array} \right) = \det \left(\begin{array}{cc} -1 & -2 \\ x_1 & x_3 \end{array} \right) = \det \left(\begin{array}{cc} -1 & -2 \\ x_1 & x_4 \end{array} \right) = 0$$

Unas ecuaciones implícitas de $\dim(U \cap W)$ son $\{2x_1 + x_2 = 0, 2x_1 - x_3 = 0, 2x_1 - x_4 = 0\}$