

Álgebra

Nicolás Margenat

2Q 2020

Secciones

1	Conjuntos	4
1.1	Subconjuntos	4
1.2	Operaciones entre conjuntos	4
1.3	Producto Cartesiano	5
1.4	Familia de Subconjuntos	6
1.4.1	Operaciones con Familias	6
2	Relaciones	6
2.1	Dominio e Imagen	6
2.2	Relación Inversa	6
2.3	Propiedades de una relación de un conjunto en sí mismo	7
2.4	Relaciones de equivalencia	8
2.4.1	Propiedades de las relaciones de equivalencia	8
3	Funciones	8
3.1	Injectividad, Sobreyectividad y Biyectividad	9
4	Combinatoria	10
4.1	Principios de conteo	10
4.2	Variación vs. Combinación	10
5	Enteros	12
5.1	Definiciones previas	12
5.2	Divisibilidad en un anillo	13
5.2.1	Algoritmo de división	13
5.3	Congruencias	14
5.4	Maximo común divisor (MCD)	14
5.4.1	Combinación Entera	14
5.5	Números Coprimos	15
5.5.1	Primos vs. Compuestos	15
5.6	Números Primos	16
5.6.1	V_p	16
5.7	Mínimo Común Múltiplo (MCM)	16

5.8	Ecuaciones diofánticas	17
5.9	Ecuaciones de congruencia lineal	17
6	Polinomios	19
6.1	Operaciones en $\mathbb{K}[x]$	19
6.2	Divisibilidad	20
6.3	Máximo común divisor	20
6.4	Algoritmo de Euclides	21
6.5	Polinomios Coprimos	21
6.6	Evaluación	22
6.7	Raíz	22
6.8	Lema de Gauss	23
6.9	Polinomio Interpolador de Lagrange	23
6.10	Multiplicidad de una raíz	23
7	Sumas - Recurrencias	25
7.1	Sumas Famosas	25
7.2	Sumas Múltiples	26
7.3	Sucesiones	26
7.4	Relaciones de Recurrencia Lineal de Orden K	26
7.4.1	Relaciones de Orden 1	27
7.4.2	Relaciones de Orden 2	27
7.5	Relaciones de Recurrencia Lineal NO Homógeneas	28
7.6	Relaciones de Recurrencia Lineales de Mayor Orden	29
8	Sistemas de Ecuaciones Lineales	30
8.1	Operaciones Válidas	30
8.2	Matrices equivalenets	31
8.3	Métodos de Eliminación	31
8.4	Rango de una matriz	32
8.5	Clasificación de los Sistemas Lineales	32
9	Matrices	33
9.1	Operaciones entre matrices	33
9.2	Otros tipos de matrices	34
9.3	Inversas	34
9.4	Cheatsheet de producto de matrices	35
10	Espacios Vectoriales	37
10.1	Subespacios Vectoriales	38
10.2	Combinación Lineal	38
10.3	Espacio generado por un conjunto de vectores	38
10.4	Conjunto generador de un subespacio	38
10.5	Independencia/Dependencia Lineal	39
10.6	Base	39

Resumen de todas las propiedades

41

1 Conjuntos

Definición: Colección de objetos llamados *elementos* que tienen la propiedad que dado un objeto cualquiera se puede decidir si el elemento está o no en el conjunto.

- **No** importa el orden de los elementos
- **No** se tienen en cuenta las repeticiones

Hay dos *maneras de definir un conjunto*:

- **Extensión:** $A = \{a, e, i, o, u\}$
- **Comprensión:** $A = \{x / x \text{ es vocal}\}$

1.1 Subconjuntos

Definición: Sea A un conjunto. Se dice que un conjunto B está contenido ó incluido en A si todo elemento de B está incluido en A .

$$B \subseteq A \Leftrightarrow \forall x, x \in B \Rightarrow x \in A$$

$$B \not\subseteq A \Leftrightarrow \exists x / x \in B \wedge x \notin A$$

Igualdad de conjuntos

$$A = B \Leftrightarrow A \subseteq B \wedge B \subseteq A$$

Conjunto de Partes

$$A \text{ conjunto. } \mathcal{P}_{(A)} = \{B \text{ conjunto} / B \subseteq A\}$$

1.2 Operaciones entre conjuntos

Para trabajar con conjuntos se toma un conjunto llamado conjunto universal o conjuntos de referencia

1. Unión

$$A \cup B = \{x \in \mathcal{U} / x \in A \vee x \in B\}$$

2. Intersección

$$A \cap B = \{x \in \mathcal{U} / x \in A \wedge x \in B\}$$

3. Diferencia/Resta

$$A - B = \{x \in \mathcal{U} / x \in A \wedge x \notin B\}$$

4. Complemento

$$\overline{A} = A^c = \{x \in \mathcal{U} / x \notin A\}$$

5. Diferencia Simétrica

$$A \triangle B = (A - B) \cup (B - A) = (A \cup B) - (A \cap B)$$

Propiedades

1. *Leyes de De Morgan*

$$\overline{A \cup B} = \overline{A} \cap \overline{B}$$

$$\overline{A \cap B} = \overline{A} \cup \overline{B}$$

2. *Leyes Distributivas*

$$A \cap B(B \cup C) = (A \cap B) \cup (A \cap C)$$

$$A \cup B(B \cap C) = (A \cup B) \cap (A \cup C)$$

3. *Ley Conmutativa*

$$A \cup B = B \cup A$$

$$A \cap B = B \cap A$$

4. *Ley Asociativa*

$$(A \cup B) \cup C = A \cup (B \cup C)$$

$$(A \cap B) \cap C = A \cap (B \cap C)$$

5. *Otras*

$$A \cup \emptyset = A$$

$$A \cap \emptyset = \emptyset$$

$$A \cup \mathcal{U} = \mathcal{U}$$

$$A \cap \mathcal{U} = A$$

$$\overline{\overline{A}} = A$$

$$\overline{\emptyset} = \mathcal{U}$$

$$\overline{\mathcal{U}} = \emptyset$$

1.3 Producto Cartesiano

Definición: Sean $A, B \subseteq \mathcal{U}$. Entonces,

$$A \times B = \{(a, b) / a \in A, b \in B\}$$

Propiedades

1. $A \times \emptyset = \emptyset$

2. $\emptyset \times A = \emptyset$

3. **NO** es Asociativa

4. **NO** es Conmutativa

1.4 Familia de Subconjuntos

Definición: Dado un conjunto A , una *familia de subconjuntos de A* es un subconjunto de $\mathcal{P}(A)$.

$$\mathcal{F} \subseteq \mathcal{P}(A)$$

1.4.1 Operaciones con Familias

Sea $\mathcal{F} \subseteq \mathcal{P}(A)$, entonces:

1. Unión

$$\cup \mathcal{F} = \cup B = \{x \in A / x \in B \text{ para algún } B \in \mathcal{F}\}$$

2. Intersección

$$\cap \mathcal{F} = \cap B = \{x \in A / x \in B \text{ para todo } B \in \mathcal{F}\}$$

2 Relaciones

Definición: Sean A y B conjuntos no vacíos, una *relación de A en B* es un subconjunto de $A \times B$.

Notación: $R \subseteq A \times B$ ó $R \in \mathcal{P}(A \times B)$

Por otro lado, sea A un conjunto. Se dice que R es una *relación en A* si $R \subseteq A \times A$ ("R en A").

2.1 Dominio e Imagen

Sea $R \subseteq A \times B$:

$$Dom(R) : \{x \in A / \exists y \in B \text{ tal que } x \mathcal{R} y\}$$

$$Im(R) : \{y \in B / \exists x \in A \text{ tal que } x \mathcal{R} y\}$$

2.2 Relación Inversa

Definición: Dada R en $A \times B$, se define $R^{-1} \subseteq B \times A$ tal que:

$$R^{-1} = \{(x, y) / (y, x) \in R\}$$

Además:

$$Dom(R) = Im(R^{-1})$$

$$Im(R) = Dom(R^{-1})$$

2.3 Propiedades de una relación de un conjunto en sí mismo

- **Reflexividad**

R es reflexiva si:

$$a\mathcal{R}a \forall a \in A$$

R no es reflexiva si:

$$\exists a \in A / a \not\mathcal{R} a$$

- **Simetría**

R es simétrica si:

$$a\mathcal{R}b \Rightarrow b\mathcal{R}a \forall a, b \in A$$

R no es simétrica si:

$$\exists a, b \in A / a\mathcal{R}b \wedge b \not\mathcal{R} a$$

- **Antisimetría**

R es antisimétrica si (cualquiera de las dos sucede, pues son expresiones equivalentes):

$$a\mathcal{R}b \wedge b\mathcal{R}a \Rightarrow a = b$$

$$a\mathcal{R}b \wedge a \neq b \Rightarrow b \not\mathcal{R} a$$

R no es antisimétrica si:

$$\exists a, b \in A / a \neq b \wedge a\mathcal{R}b \wedge b\mathcal{R}a$$

- **Transitividad**

R es transitiva si:

$$a\mathcal{R}b \wedge b\mathcal{R}c \Rightarrow a\mathcal{R}c \forall a, b, c \in A$$

R no es transitiva si:

$$\exists a, b, c \in A / a\mathcal{R}b \wedge b\mathcal{R}c \wedge a \not\mathcal{R} c$$

De esta manera, podemos decir que:

- R es de **equivalencia** si es: reflexiva, simétrica y transitiva.
- R es de **orden** si es: reflexiva, antisimétrica y transitiva.
- R es de **orden total** si es: de orden y $\forall a, b \in A : a\mathcal{R}b \vee b\mathcal{R}a$

2.4 Relaciones de equivalencia

2.4.1 Propiedades de las relaciones de equivalencia

R en A, R es de equivalencia. Entonces:

$$\begin{aligned} A_1 \cup A_2 \cup \dots \cup A_n &= A \\ A_i \cap A_j &= \emptyset \text{ si } i \neq j \end{aligned}$$

Clases de equivalencia

R en A. R de equivalencia. $a \in A$. Entonces, definimos la *clase de a* como:

$$[a] = \bar{a} = \{b \in A / bRa\}$$

El *conjunto cociente* es el conjunto de clases de R, y se nota:

$$A/R = \{\bar{a}\}$$

Particiones

A conjunto. $A \neq \emptyset$. $\mathcal{F} \subseteq \mathcal{P}(A)$.

\mathcal{F} es una *partición* de A si:

1. $B \neq \emptyset, \forall B \in \mathcal{F}$
2. $B_1, B_2 \in \mathcal{F}, B_1 \neq B_2 \Rightarrow B_1 \cap B_2 = \emptyset$
3. $\cup \mathcal{F} = \cup B = A$

Teorema 2.A

R en A, R de equivalencia.
R induce una partición en A.

Teorema 2.B

Dado un conjunto $A \neq \emptyset$. Sea \mathcal{F} una partición de A. Entonces \mathcal{F} induce una relación de equivalencia R en A.

3 Funciones

Definición: Sea $R \subseteq A \times B$ una relación. Decimos que R es una función si:

1. $\forall a \in A, \exists b \in B / (a, b) \in R$
2. $(a, b) \in R \wedge (a, c) \in R \Rightarrow b = c$

otra manera de decirlo es: R es función si,

$$\forall a \in A, \exists! b \in B / (a, b) \in R$$

Notación: $f : A \rightarrow B / f(a) = b$ si $(a, b) \in R$. Donde,

$A = Dom(f)$

$B = Codom(f)$

$Im(f) = \{y \in B / \exists x \in A \text{ tal que } f(x) = y\}$

Preimagen = $f^{-1}(y) = \{x \in A / f(x) = y\}$

3.1 Inyectividad, Sobreyectividad y Biyectividad

- **Inyectiva**

Decimos que f es *inyectiva* si:

$$f(a) = f(b) \Rightarrow a = b$$

o lo que es lo mismo:

$$a \neq b \Rightarrow f(a) \neq f(b)$$

- **Sobreyectiva**

Decimos que f es *sobreyectiva* si:

$$\forall b \in B, \exists a \in A / f(a) = b$$

o lo que es lo mismo: $Im(f) = B$

- **Biyectiva**

Decimos que f es *biyectiva* si:

$$f \text{ es inyectiva} \wedge f \text{ es sobreyectiva}$$

Función Inversible

Definición: Sea $f : A \rightarrow B$. Decimos que f es *invertible* si:

$$\exists g : A \rightarrow B / g \circ f = id_A \wedge f \circ g = id_B$$

Notación: $g = f^{-1}$ (g es la *inversa* de f)

4 Combinatoria

Definición: Dado un conjunto A finito, el *cardinal de A* es la cantidad de elementos de A.

Notación: $\#A = |A|$

4.1 Principios de conteo

Primer principio de conteo

"Si una tarea puede efectuarse en k etapas, y la etapa j se puede desarrollar de n_j formas distintas, entonces la tarea se puede desarrollar de $n_1 * n_2 * \dots * n_k = n^k$ formas distintas."

Segundo principio de conteo

"Cuando hay casos que son disjuntos, se *suman* las posibilidades de cada caso"

$$A = \cup_{j=1}^k A_j = A_1 \cup A_2 \cup \dots \cup A_k$$

$$A_i \cap A_j = \emptyset \text{ si } i \neq j$$

$$\#A = \sum_{j=1}^k \#A_j = \#A_1 + \#A_2 + \dots + \#A_k$$

4.2 Variación vs. Combinación

Variación

Definición: Una variación de k elementos de X es una *cadena ordenada* de k elementos de X.

$$V_{(n,k)} = \frac{n!}{(n-k)!} = \binom{n}{k} k$$

De esta forma podemos deducir que la *cantidad de formas de ordenar n elementos* es:

$$V_{(n,n)} = \frac{n!}{(n-n)!} = \frac{n!}{0!} = n!$$

Una manera practica de verlo es: "Agarro k elementos de un conjunto con n elementos y me importa el orden en que los agarro"

Combinación

Definición: Una combinación de k elementos de X es un subconjunto de k elementos de X.

$$C_{(n,k)} = \frac{n!}{k!(n-k)!} = \binom{n}{k}$$

Una manera práctica de verlo es: "Agarro k elementos de un conjunto de n elementos sin importar el orden en que los agarro"

Propiedades de los números combinatorios

1.

$$\binom{n+1}{k} = \binom{n}{k-1} + \binom{n}{k} \quad 1 \leq k \leq n$$

2.

$$\binom{n}{k} = \binom{n}{n-k}$$

3.

$$\sum_{k=0}^n \binom{n}{k} = \binom{n}{0} + \binom{n}{1} + \dots + \binom{n}{n} = 2^n$$

Además, $\#\mathcal{P}_{(X)} = 2^{\#X}$

Orden con repetición

Sirve para resolver ejercicios del tipo: *"¿Cuántas palabras de n letras puedo formar si hay j letras que se repiten?"*

$$\frac{n!}{n_1!n_2!\dots n_j!}$$

donde n_1, n_2, \dots, n_j es la cantidad de veces que se repite cada letra.

Distribución de bolitas indistinguibles en cajas distintas

Sirve para resolver ejercicios del tipo: *"Tengo n bolitas en k cajas indistinguibles. ¿De cuántas formas se pueden distribuir?"*

$$\binom{n+k-1}{n} = \binom{n+k-1}{k-1}$$

5 Enteros

5.1 Definiciones previas

Estructura algebraica: Es una n-tupla formada por:

$$\left(\underbrace{A_1, \dots, A_k}_{\text{Conjuntos } \neq \emptyset} ; \underbrace{op_1, \dots, op_t}_{\text{Operaciones definidas sobre los conjuntos anteriores}} \right) \quad k + t = n$$

Grupo: Es una estructura algebraica

$$(G, \otimes)$$

$$\otimes : G \times G \rightarrow G$$

que cumple las siguientes propiedades:

- **Asociativa**

$$a \otimes (b \otimes c) = (a \otimes b) \otimes c$$

- **Existencia de Elemento Neutro**

$$\exists e \in G / a \otimes e = a, e \otimes a = a$$

- **Inverso**

$$\forall a \in G, \exists \bar{a} \in G / a \otimes \bar{a} = e \wedge \bar{a} \otimes a = e$$

- **Conmutativo**

$$a \otimes b = b \otimes a$$

Anillo Conmutativo: $(A, +, \otimes)$ es un anillo conmutativo si:

1. $(A, +)$ es un grupo conmutativo.
2. \otimes es: asociativo, conmutativo, distributivo y tiene elemento neutro.

Cuerpo: $(K, +, \otimes)$ es un cuerpo si:

1. $(K, +, \otimes)$ es un anillo conmutativo.
2. $\forall a \in K, a \neq 0, \exists a^{-1} / a \otimes a^{-1} = 1$ (existe inverso)

Unidades de un anillo: A es un anillo, $a \in A$ es una unidad de un anillo si:

$$\exists b \in A / a \otimes b = 1 \wedge b \otimes a = 1$$

y se nota: $\mathcal{U}_{(A)}$ ("conjunto de unidades de A")

5.2 Divisibilidad en un anillo

Definición: A es un anillo, $a, b \in A$, $b \neq 0$. Decimos que "a es divisible por b", "a es múltiplo de b", "b es divisor de a" si:

$$\exists c \in A / a = bc$$

Notación: $b|a$

$Div(a) = \{b \in A / b|a\}$ ("conjunto de divisores de a")

Propiedades

Sean $a, b, c \in \mathbb{Z}$

1. $a \leq b \Rightarrow a + c \leq b + c$
2. $a \leq b \wedge c \geq 0 \Rightarrow ac \leq bc$
3. $ab = ac \wedge a \neq 0 \Rightarrow b = c$
4. $ab = 0 \Rightarrow a = 0 \vee b = 0$
5. $a|b \Leftrightarrow |a| \mid |b|$
6. $a|b \wedge b \neq 0 \Rightarrow |a| \leq |b|$
7. $a|b \wedge b|a \Rightarrow |a| = |b|$
8. $a|b \wedge a|c \Rightarrow a|b \pm c$
9. $a|b \wedge a|b \pm c \Rightarrow a|c$
10. $a|b \Rightarrow a|bc$
11. $a|b \Rightarrow a^n|b^n$ con $n \in \mathbb{N}$
12. $a|b \wedge a|c \Rightarrow a|\alpha b + \beta c$ con $\alpha, \beta \in \mathbb{Z}$

5.2.1 Algoritmo de división

Definición: Sea $a \in \mathbb{Z}$, $d \in \mathbb{Z} - \{0\}$. Entonces,

$$\exists! q, r \in \mathbb{Z} / a = d * q + r$$

Donde $q = \underbrace{q_d(a)}_{\text{cociente de dividir a por d}}$ y $r = \underbrace{r_d(a)}_{\text{resto de dividir a por d}}$ $0 \leq r < |d|$

De esta manera podemos deducir que:

1. $d|a \Leftrightarrow r_d(a) = 0$
2. $0 \leq a < |d| \Rightarrow r_d(a) = a$

5.3 Congruencias

Definición: Decimos que $a \equiv b \pmod{m}$ si $m|a-b$
 "a es congruente a b módulo m"

Teorema 5.A
 R en \mathbb{Z} tal que aRb si $a \equiv b \pmod{m}$.
 R es de equivalencia.

Teorema 5.B
 Sea $d \in \mathbb{N}$. Entonces:

1. $a \equiv r_d(a) \pmod{d}$
2. $a \equiv b \pmod{d} \Leftrightarrow r_d(a) = r_d(b)$

Propiedades

1. $a_1 \equiv b_1 \pmod{m} \wedge a_2 \equiv b_2 \pmod{m} \Rightarrow a_1 \pm a_2 \equiv b_1 \pm b_2 \pmod{m}$
 $a_1 \equiv b_1 \pmod{m} \wedge a_2 \equiv b_2 \pmod{m} \Rightarrow a_1 * a_2 \equiv b_1 * b_2 \pmod{m}$
2. $a_1 \equiv b_1 \pmod{m} \wedge \dots \wedge a_k \equiv b_k \pmod{m} \Rightarrow a_1 \pm \dots \pm a_k \equiv b_1 \pm \dots \pm b_k \pmod{m}$
 $a_1 \equiv b_1 \pmod{m} \wedge \dots \wedge a_k \equiv b_k \pmod{m} \Rightarrow a_1 * \dots * a_k \equiv b_1 * \dots * b_k \pmod{m}$
3. $a \equiv b \pmod{m} \Rightarrow a^n \equiv b^n \pmod{m} \forall n \in \mathbb{N}$
4. $a \equiv b \pmod{m} \Rightarrow ac \equiv bc \pmod{m}$

5.4 Máximo común divisor (MCD)

Definición: Sean $a, b \in \mathbb{Z}$ no ambos nulos, entonces $d \in \mathbb{Z}$ es el MCD de a y b si:

1. $d \geq 0$
2. $d|a \wedge d|b$
3. $c|a \wedge c|b \Rightarrow c|d$

Notación: $d = MCD(a, b) = (a : b)$ **Propiedad:** $a, b \in \mathbb{Z}$, no ambos nulos, $c \in \mathbb{Z} - \{0\}$. Entonces,

$$(ca : cb) = |c| (a : b)$$

5.4.1 Combinación Entera

Definición: Una combinación entera de a y b es un número de la forma $ra + sb$, con $r, s \in \mathbb{Z}$

Teorema 5.C

Sean $a, b \in \mathbb{Z}$, no ambos nulos. Entonces:

$$\exists! d \in \mathbb{Z} / d = (a : b)$$

y además es la menor combinación entera positiva de a y b .

Lema

Sean $a, b \in \mathbb{Z}$, no ambos nulos. Entonces:

$$(a : b) = (b : a - kb) \quad \forall k \in \mathbb{Z}$$

En particular, si $b \neq 0$

$$k = q_b a \Rightarrow (a : b) = (b : r_b a)$$

5.5 Números Coprimos

Definición: Se dice que a y b son coprimos si $(a : b) = 1$.

Notación: $a \perp b$

Propiedades

1. $a \perp b \wedge a | bc \Rightarrow a | c$
2. $a \perp b \wedge a \perp c \Rightarrow a \perp bc$
3. $a | c \wedge b | c \wedge a \perp c \Rightarrow ab | c$
4. $d = (a : b) \Rightarrow \frac{a}{d} \perp \frac{b}{d}$
5. $a \perp b \Rightarrow a^n \perp b^k$ con $n, k \in \mathbb{N}$
6. $a \perp c \Rightarrow (a : cb) = (a : b)$

5.5.1 Primos vs. Compuestos

Primo: Un número $p \in \mathbb{Z}$ si tiene exactamente 4 divisores.

Es decir, $\text{div}(p) = \{\pm 1; \pm p\}$ siendo $|p| \geq 1$

Compuesto: Un número $a \in \mathbb{Z}$ es compuesto si *no es primo* y $a \notin \{1, -1\}$

Propiedades

1. a es compuesto $\Rightarrow \exists a_1, a_2 / a = a_1 * a_2 \wedge 2 \leq |a_i| \leq |a| - 1$
2. $(a : p) = 1$ si $p \nmid a$
 $(a : p) = p$ si $p | a$

5.6 Números Primos

Teorema 5.D

p primo y $p|ab \Rightarrow p|a \vee p|b$

Generalización:

$$p \text{ primo} \wedge p|a_1 * a_2 * \dots * a_k \Rightarrow \exists i / p|a_i \text{ con } 1 \leq i \leq k$$

Teorema 5.E

Existen infinitos números primos

5.6.1 V_p

Sea p primo. Entonces:

$$V_p : \mathbb{Z} - \{0\} \rightarrow \mathbb{N}_0 / V_p(a) \text{ es } \begin{cases} 0 & \text{si } p \nmid a \\ k & \text{si } p^k | a \wedge p^{k+1} \nmid a \end{cases}$$

Propiedades

1. $V_p(a * b) = V_p(a) + V_p(b)$
2. $V_p(a^n) = nV_p(a)$
3. $d|a \Rightarrow V_p(d) \leq V_p(a)$
4. $V_p \geq 0$

Teorema Fundamental de la Aritmética (TFA)

Sea $a \in \mathbb{Z} - \{-1, 0, 1\} \Rightarrow a = sg(a)p_1 * p_2 * \dots * p_k$ siendo p_j primo y $1 \leq j \leq k$

Además, la *factorización es única* en estos casos.

Corolario TFA

Si $a \in \mathbb{Z} - \{-1, 0, 1\} \Rightarrow \exists p \text{ primo}, p \nmid a$

5.7 Mínimo Común Múltiplo (MCM)

Definición: Sean $a, b \in \mathbb{Z}$ no ambos nulos, el MCM entre a y b es un número $m \in \mathbb{Z}/$

- $m \geq 0$
- $a|m \wedge b|m$
- $a|c \wedge b|c \Rightarrow m|c$

Notación: $m = [a : b]$

Teorema 5.F

Sean $a, b \in \mathbb{Z}$, $a \neq 0$, $b \neq 0 \Rightarrow |a * b| = (a : b)[a : b]$

5.8 Ecuaciones diofánticas

Definición: Una ecuación diofántica es una ecuación que se puede escribir de la siguiente forma:

$$ax + by = c \text{ con } a, b \in \mathbb{Z}, a \neq 0, b \neq 0$$

Teorema 5.G

Sean $ax+by=c$ con $a, b \in \mathbb{Z}$, $a \neq 0$, $b \neq 0$. Entonces:

1. La ecuación tiene solución en $\mathbb{Z} \Leftrightarrow d|c$
2. Si $(x_0, y_0) \in \mathbb{Z}^2$ es una solución de la ecuación
$$\Rightarrow \text{Sol} = \{(x, y) \in \mathbb{Z} / (x, y) = \underbrace{(x_0, y_0)}_{\text{Sol. particular}} + \underbrace{k\left(\frac{b}{d}, -\frac{a}{d}\right)}_{\text{Sol. homogénea}} \text{ con } k \in \mathbb{Z}\}$$

5.9 Ecuaciones de congruencia lineal

Definición: Una ecuación de congruencia lineal es una ecuación de la forma:

$$ax \equiv c(b) \text{ con } a, c \in \mathbb{Z}, a \neq 0, b \in \mathbb{N}$$

Teorema 5.H

Sea $ax \equiv c(b)$ con $a, c \in \mathbb{Z}$, $a \neq 0$, $b \in \mathbb{N}$. Entonces:

1. La ecuación tiene solución $\Leftrightarrow (a : b)|c$
2. Si x_0 es una solución de la ecuación
$$\Rightarrow \text{Sol} = \{x \in \mathbb{Z} / x \equiv x_0\left(\frac{b}{(a:b)}\right)\}$$

Inverso multiplicativo modular

Definición: $a^* \in \mathbb{Z}$ es el *inverso multiplicativo* de $a \in \mathbb{Z}$ módulo m si $a.a^* \equiv 1(m)$.

Notemos que si m es primo, entonces:

Si $a \not\equiv 0(m) \Rightarrow a$ tiene inverso multiplicativo

Propiedad cancelativa

$$a \perp m \wedge a.c' \equiv a.c'(m) \Leftrightarrow c \equiv c'(m)$$

Teorema de Fermat

Sea p primo. Entonces:

1. $a^p \equiv a(p)$
2. $a^{p-1} \equiv 1(p)$ si $p \nmid a$

Teorema Chino del Resto (TChR)

$$\begin{cases} x \equiv a_1(m_1) \\ x \equiv a_2(m_2) \\ \vdots \\ x \equiv a_k(m_k) \end{cases} \quad m_i \perp m_j \text{ si } i \neq j$$

Entonces,

$$\exists! x_0 / 0 \leq x_0 \leq \prod_{j=1}^k m_j \text{ tal que } x_0 \text{ es sol. del sistema}$$

6 Polinomios

Definición: Dado un cuerpo $\mathbb{K}(\mathbb{Q}, \mathbb{R}, \mathbb{C})$, f es un polinomio con coeficientes en \mathbb{K} si se puede escribir como:

$$f = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x^1 + a_0 = \sum_{k=0}^n a_k x^k$$

Notación: $\mathbb{K}_{[x]}$ es el conjunto de polinomios con coeficientes en \mathbb{K} .

Definiciones importantes

Igualdad de polinomios: Dados $f = \sum_{j=0}^n a_j x^j$ y $g = \sum_{j=0}^m b_j x^j$ en $\mathbb{K}_{[x]}$ decimos que:

$$f = g \Leftrightarrow n = m \wedge a_j = b_j \text{ con } 0 \leq j \leq n$$

Polinomio nulo: f es el polinomio nulo si $f = 0$.

Si f no es el polinomio nulo, entonces:

$$\exists N \in \mathbb{N}_0 / f = \sum_{j=0}^N a_j x^j \wedge a_N \neq 0$$

6.1 Operaciones en $\mathbb{K}_{[x]}$

Sean $f = \sum_{j=0}^n a_j x^j$ y $g = \sum_{j=0}^n b_j x^j$.

Entonces:

1. $f + g = \sum_{j=0}^n (a_j + b_j) x^j$
2. $f * g = \sum_{j=0}^{2n} c_j x^j$, $c_j = \sum_{i+k=j} a_i b_k$

Unas observaciones. Sea \mathbb{K} cuerpo, $f, g \in \mathbb{K}_{[x]}$ no nulos. Entonces:

1. Si $f + g \neq 0 \Rightarrow gr(f + g) \leq \max\{gr(f), gr(g)\}$
2. Si $f * g \neq 0 \Rightarrow gr(f + g) = gr(f) + gr(g)$

Teorema 6.A

$(\mathbb{K}_{[x]}, +, *)$ es un anillo conmutativo, siendo \mathbb{K} cuerpo.

Además, si $f * g = 0 \Rightarrow f = 0 \vee g = 0$

Corolario T6.A

\mathbb{K} cuerpo, $f \in \mathbb{K}_{[x]}$. Entonces:

f tiene inverso multiplicativo $\Leftrightarrow f \neq 0 \wedge gr(f) = 0$

6.2 Divisibilidad

Definición: Sean $f, g \in \mathbb{K}_{[x]}$, \mathbb{K} cuerpo, $g \neq 0$. Se dice que si g divide a f , entonces:

$$\exists q \in \mathbb{K}_{[x]} / f = g * q$$

Notación: $g|f$

Propiedades

1. $g \neq 0, g|0$
2. $g|f \Leftrightarrow cg|f$ con $c \in \mathbb{K} - \{0\} = \mathbb{K}^*$
3. $g|f \Leftrightarrow \frac{g}{cp(g)} | \frac{f}{cp(f)}$ con $f \neq 0$
4. $g|f \Leftrightarrow g|cf$ con $c \in \mathbb{K}^*$
5. f, g no nulos, $g|f \wedge gr(g) = gr(f) \Rightarrow \exists c \in \mathbb{K}^* / f = cg$
6. $f|g \wedge g|f \Rightarrow f = cg$ con $c \in \mathbb{K}^*$
7. $f \notin \mathbb{K}, c|f \wedge cf|f$ si $c \in \mathbb{K}^*$. Es decir, f tiene como divisores cualquier constante y múltiplos de él mismo.

Polinomios reducibles e irreducibles

Irreducible: Decimos que $f \in \mathbb{K}_{[x]}$ es irreducible en $\mathbb{K}_{[x]}$ cuando $f \notin \mathbb{K}$ y los únicos divisores son $g = c$ ó $g = cf$ con $c \in \mathbb{K}^*$, y los *divisores mónicos* de f son 1 y $\frac{f}{cp(f)}$.

Reducible: Decimos que $f \in \mathbb{K}_{[x]}$ es reducible en $\mathbb{K}_{[x]}$ cuando $f \notin \mathbb{K}$ y

$$\exists g \in \mathbb{K}_{[x]} / g|f \wedge g \neq c \wedge g \neq cf \text{ siendo } c \in \mathbb{K}^*.$$

Es decir, f tiene un divisor $g/0 \leq gr(g) \leq gr(f)$

Teorema 6.B

Dado $f, g \in \mathbb{K}_{[x]}$ no nulos, entonces:

$$\exists! q, r \in \mathbb{K}_{[x]} / f = g * q + r \text{ con } r = 0 \vee gr(r) \leq gr(g)$$

siendo q el cociente y r el resto de dividir f por g .

6.3 Máximo común divisor

Definición: Sean $f, g \in \mathbb{K}_{[x]}$ no ambos nulos. El Máximo Común Divisor entre f y g es el *polinomio mónico de mayor grado que divide tanto a f como a g* , y es *único*.

Notación: $(f : g)$

Propiedades

1. $(f : 0) = \frac{f}{cp(f)} \forall f \in \mathbb{K}[x]$
2. $(f : g) = (g : r_g(f)) \forall g \in \mathbb{K}[x], g \text{ no nulo.}$

Corolario MCD polinomios
Sean $f, g \in \mathbb{K}[x], g \neq 0$. Entonces,

1. $c \in \mathbb{K}^*, (c : f) = 1$
2. $g|f \Rightarrow (f : g) = \frac{g}{cp(g)}$

6.4 Algoritmo de Euclides

Definición: $f, g \in \mathbb{K}[x]$. Entonces $(f : g)$ es el último resto no nulo dividido su coeficiente principal que aparece en las siguientes divisiones:

$$(f : g) = (g : r_1) = (r_1 : r_2) = \dots = (r_{k-1} : r_k) = (r_k : 0) = \frac{r_k}{cp(r_k)}$$

Además, existen $s, t \in \mathbb{K}[x] / (f : g) = s.f + t.g$

Corolario Algoritmo de Euclides
Sean $f, g \in \mathbb{K}[x]$ no nulos. Entonces, $h = (f : g) \in \mathbb{K}[x]$ es el único polinomio no nulo tal que:

1. h mónico
2. $h|f \wedge h|g$
3. $q|f \wedge q|g \Rightarrow q|h$

6.5 Polinomios Coprimos

Definición: Sean $f, g \in \mathbb{K}[x]$ no ambos nulos. Se dice que $(f : g) = 1$ ó $f \perp g \Leftrightarrow \exists s, t \in \mathbb{K}[x] / sf + tg = 1$.

Propiedades

Sean $f, g \in \mathbb{K}[x]$. Entonces,

1. $g \perp h, g|f \wedge h|f \Leftrightarrow gh|f$
2. $g \perp h, g|hf \Leftrightarrow g|f$

Observaciones

Sea f irreducible en $\mathbb{K}[x]$. Entonces,

1. $\forall g \in \mathbb{K}[x], (f : g)$
2. $\forall g, h \in \mathbb{K}[x], f|gh \Rightarrow f|g \vee f|h$

Teorema Fundamental de la Aritmética para polinomios

Sea \mathbb{K} cuerpo, $f \in \mathbb{K}[x]$ un polinomio no constante, entonces *existen únicos polinomios mónicos distintos* g_1, g_2, \dots, g_r en $\mathbb{K}[x]$ tales que:

$$f = c * g_1^{m_1} * g_2^{m_2} * \dots * g_r^{m_r} \text{ donde } c \in \mathbb{K}^*$$

(c es el coeficiente principal de f). Además, la unicidad de los factores es cierta salvo el orden.

6.6 Evaluación

Definición: Dado $f = a_n x^n + \dots + a_1 x^1 + a_0 \in \mathbb{K}[x]$ se define de forma natural una función:

$$f : \mathbb{K} \rightarrow \mathbb{K} / f(x) = a_n x^n + \dots + a_1 x^1 + a_0$$

y denominamos a esta función f como *función evaluación*.

Propiedades

Sean $f, g \in \mathbb{K}[x]$. Entonces,

1. $(f + g)_{(x)} = f_{(x)} + g_{(x)}$
2. $(f * g)_{(x)} = f_{(x)} * g_{(x)}$

6.7 Raíz

Definición: Dado $f \in \mathbb{K}[x]$, $a \in \mathbb{K}$. Decimos que a es raíz de f si:

$$f(a) = 0 \Leftrightarrow x - a | f \Leftrightarrow f = (x - a)q \text{ para algún } q \in \mathbb{K}[x]$$

Teorema del Resto

$$f \in \mathbb{K}[x], a \in \mathbb{K}. \text{ Entonces } r_{x-a}(f) = f(a)$$

Observaciones del Teorema del Resto

1. $f, g \in \mathbb{K}_{[x]}$, $g \neq 0/g \nmid f$ en $\mathbb{K}_{[x]}$, $a \in \mathbb{K}$. Entonces:

$$\text{Si } g(a) = 0 \Rightarrow f(a) = 0$$

2. $f, g \in \mathbb{K}_{[x]}$ no ambos nulos, $a \in \mathbb{K}$. Entonces:

$$f(a) = 0 \wedge g(a) = 0 \Leftrightarrow (g : f)_{(a)} = 0$$

6.8 Lema de Gauss

Sea $p = a_n x^n + \dots + a_1 x^1 + a_0 \in \mathbb{Z}_{[x]}$, $a_n \neq 0 \wedge a_0 \neq 0$. Entonces:

$$\text{Si } r, s \in \mathbb{Z} - \{0\} \text{ con } r \perp s \wedge p\left(\frac{r}{s}\right) = 0 \Rightarrow r|a_0 \wedge s|a_n$$

6.9 Polinomio Interpolador de Lagrange

Definición: Sean $a_0, a_1, \dots, a_n; b_0, b_1, \dots, b_n \in \mathbb{C}$, $n \geq 1$, $a_i \neq a_j$ si $i \neq j$. Entonces:

$$f = \sum_{k=0}^n b_k \underbrace{\left(\prod_{0 \leq j \leq n, j \neq k} \frac{x - a_j}{a_k - a_j} \right)}_{L_k} = \sum_{k=0}^n b_k * L_k \text{ con } j \neq k$$

es el *único polinomio* $\in \mathbb{C}_{[x]}$ nulo o de grado $\leq n$ que satisface:

$$f(a_k) = b_k, 0 \leq k \leq n$$

Nota: Este polinomio sirve para encontrar polinomios de *grado mínimo* que pasen por más de un punto.

6.10 Multiplicidad de una raíz

Definición: Sea $f \in \mathbb{K}_{[x]}$ no nulo. Entonces, sea $m \in \mathbb{N}_0$, se dice que $a \in \mathbb{K}$ es *raíz de multiplicidad m de f* si:

$$(x - a)^m | f \wedge (x - a)^{m-1} \nmid f$$

o equivalentemente:

$$\exists q \in \mathbb{K}_{[x]} / f = (x - a)^m * q, q(a) \neq 0$$

De esta manera, decimos que

1. a es *raíz simple* de f si:

$$(x - a) | f \wedge (x - a)^2 \nmid f$$

2. a es raíz múltiple de f si:

$$(x - a)^2 | f$$

Notación: $\text{mult}(a, f) = m$ ("la multiplicidad de a en f es m ")

Propiedades

Sea $f \in \mathbb{K}_{[x]}$, $a \in \mathbb{K}$. Entonces:

1. a es raíz múltiple de $f \Leftrightarrow f(a) = 0 \wedge f'(a) = 0$
2. a es raíz simple de $f \Leftrightarrow f(a) = 0 \wedge f'(a) \neq 0$

Teorema 6.C

$f \in \mathbb{K}_{[x]}$, $a \in \mathbb{K}$. Entonces:

$$\text{mult}(a, f) = m \Leftrightarrow f(a) = f'(a) = \dots = f^{m-1}(a) = 0 \wedge f^m(a) \neq 0$$

Teorema Fundamental del Álgebra

$$f \in \mathbb{C}_{[x]} \text{ no constante} \Rightarrow \exists a \in \mathbb{C} / f(a) = 0$$

Equivalentemente, todo polinomio no constante de grado n en $\mathbb{C}_{[x]}$ tiene n raíces contando su multiplicidad.

Observaciones

1. $f \in \mathbb{R}_{[x]}$, $z \in \mathbb{C} - \mathbb{R} \Rightarrow f(z) = 0 \Leftrightarrow f(\bar{z}) = 0$
2. $f \in \mathbb{Q}_{[x]}$, $a, b, c \in \mathbb{Z} \Rightarrow f(a + b\sqrt{c}) = 0 \Leftrightarrow f(a - b\sqrt{c}) = 0$

7 Sumas - Recurrencias

Definición:

$$\sum_{k=i}^n a_k = \sum_{i \leq k \leq n} a_k = a_i + a_{i+1} + a_{i+2} + \dots + a_n$$

Propiedades

1. Ley distributiva

$$\sum_{k=i}^n c \cdot a_k = c \sum_{k=i}^n a_k$$

2. Ley Asociativa

$$\sum_{k=i}^n (a_k + b_k) = \sum_{k=i}^n a_k + \sum_{k=i}^n b_k$$

3. Ley Conmutativa

$$\sum_{k=i}^n a_k = \sum_{k=i}^n a_{p(k)}$$

siendo $p : I \rightarrow I$ una *función biyectiva*, $I = i, i+1, \dots, n$

4. Cambio de Índice

$$\sum_{k \in I} a_k = \sum_{j \in J} a_{g(j)}$$

siendo $g : J \rightarrow I$ una *función biyectiva*, y J, I conjuntos finitos.

Esta propiedad nos permite elegir si priorizamos la fórmula o el conjunto de índices.

7.1 Sumas Famosas

El objetivo es lograr que las sumas se parezcan a estas y luego usar la fórmula cerrada (la de la derecha).

1. Suma de Gauss

$$\sum_{k=1}^n k = \frac{n(n+1)}{2}$$

2. Suma Geométrica

$$\sum_{k=0}^n x^k = \frac{1-x^{n+1}}{1-x} \text{ con } x \neq 1$$

7.2 Sumas Múltiples

Definición:

1. Índices Independientes

$$\sum_{1 \leq j, i \leq n} a_{ij} = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij}$$

2. Índices Dependientes

$$\sum_{1 \leq i \leq j \leq n} a_{ij} = \sum_{i=1}^{n-1} \sum_{j=i+1}^n a_{ij} = \sum_{j=2}^n \sum_{i=1}^{j-1} a_{ij}$$

Nota: En sumas de 3 índices dependientes, la letra que está en el medio SIEMPRE se queda en el medio.

7.3 Sucesiones

Definición: Una sucesión de elementos de A es una función $f : \mathbb{N} \rightarrow A / \underbrace{f(1)}_{a_1}, \underbrace{f(2)}_{a_2}, \underbrace{f(3)}_{a_3}, \dots$

Notación: a_n , con $n \in \mathbb{N}$

Además, pueden definirse de dos maneras:

1. Definida Explícitamente

$$a_n = f(n)$$

2. Definida Implícitamente

$$\begin{cases} a_0 = 3 & (\text{"Valor Inicial"}) \\ a_n = 3a_{n-1} \text{ con } n \in \mathbb{N} & (\text{"Relación de Recurrencia"}) \end{cases}$$

En este caso el objetivo es llegar a la fórmula explícita.

7.4 Relaciones de Recurrencia Lineal de Orden K

Definición: Las relaciones de recurrencia lineal son ecuaciones de la forma:

$$\alpha_0(n)a_n + \alpha_1(n)a_{n-1} + \dots + \alpha_k(n)a_{n-k} = f(n) \text{ con } \alpha_0 \neq 0 \text{ y } \alpha_k \neq 0$$

Además,

1. Si las funciones $\alpha_j : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{C}$ son constantes, entonces se dice que la relación de recurrencia tiene *coeficientes constantes*.
2. Si f es la función nula se dice que la relación de recurrencia lineal es *homogénea*, sino se dice que es *no homogénea*.

3. $\alpha_0(n)a_n + \alpha_1(n)a_{n-1} + \dots + \alpha_k(n)a_{n-k} = 0$ es la *relación homogénea asociada* a (11).
4. El *orden* de la relación es la diferencia entre el n más grande y el n más chico.

7.4.1 Relaciones de Orden 1

Relaciones de Recurrencia Lineal de Orden 1 con Coeficientes Constantes Homogéneas

Definición: Hay dos maneras de definir este tipo de relaciones:

1. *Recursiva:* $X_n + \alpha X_{n-1} = 0$ con $\alpha \in \mathbb{C} - \{0\}$, $n \geq 1$
2. *Explícita:* $X_n = Kr^n$ (El objetivo es llegar de la forma recursiva a la explícita)

Relaciones de Recurrencia Lineal de Orden 1 con Coeficientes Constantes NO Homogéneas

Definición: Hay dos maneras de definir este tipo de relaciones:

1. *Recursiva:*

$$\begin{cases} X_n + \alpha X_{n-1} = T & \text{con } \alpha, T \in \mathbb{C} - \{0\}, n \geq 1 \\ X_0 \end{cases}$$

2. *Explícita:*

$$\begin{cases} X_n = (-1)^n \alpha^n X_0 + T \left(\frac{(-\alpha)^n - 1}{-\alpha - 1} \right) & \text{si } \alpha \neq -1 \\ X_n = X_0 + nT & \text{si } \alpha = -1 \end{cases}$$

7.4.2 Relaciones de Orden 2

Relaciones de Recurrencia Lineal con Coeficientes Constantes de Orden 2

Definición:

$$\begin{cases} X_n + \alpha_1 X_{n-1} + \alpha_2 X_{n-2} = f(n) & \text{con } \alpha_1 \in \mathbb{C}, \alpha_2 \in \mathbb{C} - \{0\}, n \geq 2 \\ X_0, X_1 \end{cases}$$

Teorema 7.A

Si Y_n y Z_n son *soluciones de la relación de recurrencia* y además

$$Y_0 = Z_0 \wedge Y_1 = Z_1 \Rightarrow Y_n = Z_n \forall n \geq 0$$

Propiedades

Sea $X_n + \alpha_1 X_{n-1} + \alpha_2 X_{n-2} = 0$ con $\alpha_1 \in \mathbb{C}, \alpha_2 \in \mathbb{C} - \{0\}, n \geq 2$.
Entonces,

1. $X_n = r^n$ es solución de la ecuación $\Leftrightarrow \underbrace{r^2 + \alpha_1 r + \alpha_2}_{\text{"Polinomio característico de la relación de recurrencia"}} = 0$
2. Si Y_n y Z_n son soluciones de la relación de recurrencia
 $\Rightarrow aY_n + bZ_n$ es solución $\forall a, b \in \mathbb{C}$
3. Si $r^2 + \alpha_1 r + \alpha_2$ tiene 2 raíces distintas r_1 y r_2
 \Rightarrow la *solución general* de la relación es $X_n = Ar_1^n + Br_2^n$ con $A, B \in \mathbb{C}$
4. Si $r^2 + \alpha_1 r + \alpha_2$ tiene una raíz doble r_1
 \Rightarrow la *solución general* de la relación $X_n = Ar_1^n + Bnr_1^n$ con $A, B \in \mathbb{C}$

7.5 Relaciones de Recurrencia Lineal NO Homógeneas

Teorema 7.B

Sea Y_n la solución general de $X_n + \alpha_1 X_{n-1} + \dots + \alpha_k X_{n-k} = f(n)$ y sea Y_n^p una *solución particular* de la misma relación de recurrencia
 $\Rightarrow Y_n - Y_n^p$ es solución de la relación de recurrencia homogénea asociada
 \therefore La solución general es $Y_n = Y_n^p + Y_n^H$

Método para hallar una solución particular (Orden 1 ó 2)

Hay dos casos posibles:

1. $X_n + \alpha X_{n-1} + \beta X_{n-2} = p(n)\lambda^n$
donde $p(n)$ es un polinomio de grado k y $\lambda \in \mathbb{R} - \{0\}$, vamos a proponer como solución particular:

$$X_n^p = q(n)\lambda^n n^s$$

donde $q(n)$ es un polinomio de grado k , y s es la multiplicidad de λ como raíz del polinomio característico asociado a la ecuación.

2. $X_n + \alpha X_{n-1} + \beta X_{n-2} = f(n)$
donde $f(n) = p(n)\lambda^n \cos(\alpha n)$ ó $f(n) = p(n)\lambda^n \sin(\alpha n)$ siendo $p(n)$ un polinomio de grado k , $\lambda \in \mathbb{R} - \{0\}$, $\alpha \in \mathbb{R} - \{0\}$. Proponemos:

$$X_n = \lambda^n n^s (q_1(n) \cos(\alpha n) + q_2(n) \sin(\alpha n))$$

$q_1(n)$ y $q_2(n)$ son polinomios de grado k , y s es la multiplicidad de $z = \cos(\alpha n) + i \sin(\alpha n)$ como raíz del polinomio característico.

Solución en Complejos

$$X_n + \alpha_1 X_{n-1} + \beta X_{n-2} = 0 \text{ con } \alpha \in \mathbb{R}, \beta \in \mathbb{R} - \{0\}$$

El polinomio característico asociado tiene raíces $a + bi$ y $a - bi$ con $a, b \in \mathbb{R}$. Entonces, la solución general es:

$$X_n = A(a + bi)^n + B(a - bi)^n$$

La solución de arriba está bien pero **hay que escribirla de esta manera**:

$$X_n = |z|^n (C \cos(n\theta) + D \sin(n\theta))$$

Principio de superposición

Si Y_n es una solución particular de $X_n + \alpha X_{n-1} + \beta X_{n-2} = f(n)$ y

Z_n es una solución particular de $X_n + \alpha X_{n-1} + \beta X_{n-2} = g(n)$

$\Rightarrow Y_n + Z_n$ es solución particular de $X_n + \alpha X_{n-1} + \beta X_{n-2} = f(n) + g(n)$

7.6 Relaciones de Recurrencia Lineales de Mayor Orden

$$X_n + \alpha_1 X_{n-1} + \dots + \alpha_k X_{n-k} = F(n)$$

La *solución general* es: $X_n = X_n^H + X_n^p$

La *solución particular* es: Análogo a lo visto en 7.5

La *solución homogénea* es:

$$\text{Propongo } X_n = r^n \Rightarrow r^n + \alpha_1 r^{n-1} + \dots + \alpha_k = 0$$

1. Cada raíz proporciona tantas soluciones como su multiplicidad
2. Si la raíz $r_i \in \mathbb{R}$ tiene multiplicidad $k \Rightarrow r_i^n, nr_i^n, \dots, n^{k-1}r_i^n$ son soluciones.
3. Si la raíz $z = r(\cos(\alpha) + i \sin(\alpha))$ tiene multiplicidad $k \Rightarrow r^n \cos(n\alpha), r^n \sin(n\alpha), nr^n \cos(n\alpha), nr^n \sin(n\alpha), \dots, n^{k-1}r^n \cos(n\alpha), n^{k-1}r^n \sin(n\alpha)$ son soluciones.

8 Sistemas de Ecuaciones Lineales

Definición:

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1k}x_k = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2k}x_k = b_2 \\ \vdots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nk}x_k = b_n \end{cases}$$

Es un sistema lineal con k incógnitas x_1, x_2, \dots, x_k con n ecuaciones. Donde b_j son los *términos independientes* y $a_{ik} \in \mathbb{K}$ son los *coeficientes* del sistema.

Matrices Asociadas al Sistema

$$A = \underbrace{\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1k} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2k} \\ \vdots & & & \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nk} \end{bmatrix}}_{\text{Matriz de coeficientes}} x = \underbrace{\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_k \end{bmatrix}}_{\text{Vector de incógnitas}} b = \underbrace{\begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix}}_{\text{Vector de términos independientes}}$$

Si $b = 0 \Rightarrow \underbrace{\text{Sistema homogéneo}}_{\text{Siempre tienen solución}}$

Notación:

$$\text{Matriz ampliada del Sistema} : [A|b] \quad (1)$$

$$\text{Sistema escrito matricialmente} : Ax = b \quad (2)$$

8.1 Operaciones Válidas

Si en un sistema de ecuaciones lineales se realizan las siguientes operaciones se obtiene un *sistema equivalente* (i.e. con el mismo conjunto solución)

1. Intercambiar ecuaciones.
2. Multiplicar una ecuación por un número $\lambda \in \mathbb{K}^*$.
3. Sumar a una ecuación un múltiplo de otra.

En términos de la matriz ampliada del sistema estas operaciones se traducen a lo que llamamos *operaciones elementales*:

1. $F_i \leftrightarrow F_j$
2. $F_i = \lambda F_i, \lambda \neq 0$
3. $F_i = F_i + \alpha F_j$

8.2 Matrices equivalentes

Equivalencia por filas

Definición: Sean A y B matrices de $n \times k$. Decimos que A es equivalente por filas a B si aplicando finitas operaciones elementales a A se obtiene B .

Notación: $A \sim B$

Observaciones

1. A, B de $n \times k$. Entonces,

$A \mathcal{R} B$ si $A \sim B$, \mathcal{R} es de equivalencia

2. Si $[A|b] \sim [A'|b'] \Rightarrow Ax = b \wedge A'x = b'$ son equivalentes

Teorema 8.A

Dada una matriz A de $n \times k$, existe una única matriz E en FER/ $A \sim E$

Forma Escalonada (FE)

Definición: Una matriz A de $n \times k$ está en FE si:

1. En cada fila no nula, el primer número es un 1 ("uno principal").
2. Cada uno principal de una fila está mas a la derecha que el uno principal de la fila que está arriba.
3. Si hay filas nulas tienen que estar abajo.

Forma Escalonada Reducida (FER)

Definición: Una matriz A de $n \times k$ está en FER si:

1. Está en FE.
2. En la columna donde está el uno principal todos los demás números son 0.

8.3 Métodos de Eliminación

Método de Eliminación Gaussiana (MEG)

Definición: Dada la matriz $[A|b]$ ampliada de un sistema lineal, aplicar el MEG es obtener E escalonado/ $[A|b] \sim E$.

Método de Eliminación de Gauss-Jordan (MEGJ)

Definición: Dada la matriz $[A|b]$ ampliada de un sistema lineal, aplicar MEGJ es obtener E escalonado reducido/ $[A|b] \sim E$.

8.4 Rango de una matriz

Definición: Dada A de $n \times k$, el rango de A es la *cantidad de unos principales de la matriz escalonada reducida asociada a A .*

Notación: $R(A) = \text{rango}(A) = \text{Rg}(A)$

Observaciones

1. $Rg(A) \leq \min\{\underbrace{n}_{\text{filas}}, \underbrace{k}_{\text{columnas}}\}$
2. E', E escalonadas/ $E \sim A \wedge E' \sim A$
 \Rightarrow la cant. de 1s principales de E = la cant. de 1s principales de E'

Corolario de la definición

El $Rg(A)$ es la *cantidad de 1s principales de cualquier matriz E escalonada/ $E \sim A$*

8.5 Clasificación de los Sistemas Lineales

Sea $[A|b]$ la matriz ampliada de un sistema. Entonces:

1. $Rg(A) = Rg[A|b] \Rightarrow$ "Sistema Compatible" (SC)(i.e. tiene solución)
 - (a) $Rg(A) = \text{cant. variables/columnas}$
 \Rightarrow "Sistema Compatible Determinado" (SCD)(i.e. tiene solución única)
 - (b) $Rg(A) \neq \text{cant. variables/columnas}$
 \Rightarrow "Sistema Compatible Indeterminado" (SCI)(i.e. tiene infinitas soluciones)
2. $Rg(A) \neq Rg[A|b] \Rightarrow$ "Sistema Incompatible" (SI)(i.e. no tiene solución)

Corolarios

1. Si el sistema es homogéneo \Rightarrow el sistema es compatible
2. La compatibilidad o incompatibilidad depende de A y de b . Puede pasar que $Ax = b_1$ sea compatible y que $Ax = b_2$ sea incompatible.
3. Si $Ax = b_1$ es compatible $\wedge Ax = b_2$ es compatible
 \Rightarrow ambos son SCD \vee ambos son SCI

Nota: cant. de variables libres = cant. variables - $Rg(A)$

9 Matrices

Definición: $\mathbb{K}^{n \times m} = \{A / A \text{ es un conjunto con } n \text{ filas y } m \text{ columnas con coeficientes en } \mathbb{K}\}$

Matriz Identidad: $I_n \in \mathbb{K}^{n \times m} / (I_n)_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{si } i = j \\ 0 & \text{si } i \neq j \end{cases}$

Matriz Nula: $0_{ij} = 0$

9.1 Operaciones entre matrices

1. Producto por escalar

Si $A \in \mathbb{K}^{n \times m}$, $\alpha \in \mathbb{K}$. Entonces,

$$B = \alpha A \in \mathbb{K}^{n \times m} \Leftrightarrow B_{ij} = \alpha A_{ij}$$

2. Suma

$A, B \in \mathbb{K}^{n \times m}$. Entonces,

$$C = A + B \in \mathbb{K}^{n \times m} \Leftrightarrow C_{ij} = A_{ij} + B_{ij}$$

3. Producto

$A \in \mathbb{K}^{n \times m} \wedge B \in \mathbb{K}^m \times r$ (es decir, el nro de columnas de A TIENE que coincidir con el de filas de B, o viceversa). Entonces,

$$C = A * B \Leftrightarrow C_{ij} = \sum_{k=1}^m A_{ik} * B_{kj}$$

Osea se multiplica la *Fila de A con la Columna de B*.

Propiedades

Sean A, B, C matrices, $\alpha, \beta \in \mathbb{K}$. Entonces,

1. $A + B = B + A$
2. El producto entre matrices *NO siempre es conmutativo*.
3. $A + (B + C) = (A + B) + C$
4. $A + 0 = A$
5. Para cada $A \in \mathbb{K}^{n \times m}$, $\exists(-A) \in \mathbb{K}^{n \times m} / A + (-A) = 0$
6. $A * (B * C) = (A * B) * C$
7. $A * I = A$, $I * A = A$
8. $A * 0 = 0$, $0 * A = 0$
9. $A * (B + C) = A * B + A * C$ y $(B + C) * A = B * A + C * A$

10. $\alpha * (A + B) = \alpha * A + \alpha * B$
11. $\alpha * (A * B) = (\alpha * A) * B$
12. $(\alpha + \beta) * A = \alpha * A + \beta * A$
13. $\alpha * A = A * \alpha$
14. $(-1) * A = -A$
15. $(\alpha * A)^t = \alpha * A^t$
16. $(A + B)^t = A^t + B^t$
17. $(A * B)^t = B^t * A^t$
18. $(A^k)^t = (A^t)^k \quad \forall k \in \mathbb{N}$

9.2 Otros tipos de matrices

1. Matriz Diagonal

$A \in \mathbb{K}^{n \times m}$ es diagonal si $A_{ij} = 0$ si $i \neq j$

2. Matriz Triangular Superior

$A \in \mathbb{K}^{n \times m}$ es triangular superior si $A_{ij} = 0$ cuando $i \geq j$

3. Matriz Triangular Inferior

$A \in \mathbb{K}^{n \times m}$ es triangular inferior si $A_{ij} = 0$ cuando $i \leq j$

4. Matriz Traspuesta

$A \in \mathbb{K}^{n \times m}$ se define $A^t \in \mathbb{K}^{m \times n}$ / $(A^t)_{ij} = A_{ji}$

5. Matriz Simétrica

$A \in \mathbb{K}^{n \times n}$ es simétrica si $A^t = A$

6. Matriz Antisimétrica

$A \in \mathbb{K}^{n \times n}$ es antisimétrica si $A^t = -A$. Además, en la *diagonal* tiene que haber solo 0s.

9.3 Inversas

Definición: Sea $A \in \mathbb{K}^{n \times n}$, decimos que $B \in \mathbb{K}^{n \times n}$ es *inversa* de A si:

$$A * B = Id \wedge B * A = Id$$

Además, decimos que $A \in \mathbb{K}^{n \times n}$ es *invertible* si tiene inversa.

Notación: A^{-1} es la inversa de A , y viceversa.

Teorema 9.A

A invertible $\Rightarrow A$ tiene una única inversa

Teorema 9.B

Sea $A \in \mathbb{K}^{n \times n}$ inversible. Entonces,

$$Ax = b \text{ es SCD y } \text{Sol} = \{A^{-1} * b\}$$

Corolario

Sea $A \in \mathbb{K}^{n \times n}$, $Rg(A) \leq n \Rightarrow A$ no es inversible

Teorema 9.C

Sea $A \in \mathbb{K}^{n \times n} \wedge Rg(A) = n \Rightarrow A$ es inversible

Teorema 9.D

$A, B \in \mathbb{K}^{n \times n}$ inversibles. Entonces,

$$A * B \text{ es inversible y } (A * B)^{-1} = B^{-1} * A^{-1}$$

Teorema 9.E

$A, B \in \mathbb{K}^{n \times n}$ inversibles $\wedge A * B$ inversible $\Rightarrow \exists A^{-1}, B^{-1}$

Resumen del resumen

Sea $A \in \mathbb{K}^{n \times n}$ (A matriz cuadrada). Son equivalentes:

1. $Rg(A) = n$
2. A es inversible
3. $Ax = b$ es SCD
4. $Ax = 0$ es SCD
5. $A \sim Id$

9.4 Cheatsheet de producto de matrices

Esto es útil para encontrar contraejemplos.

1.

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} c & d \\ a & b \end{bmatrix} \quad F_1 \leftrightarrow F_2$$

2.

$$\begin{bmatrix} \alpha & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \alpha a & \alpha b \\ c & d \end{bmatrix} \quad F_1 = \alpha F_1$$

$$3. \quad \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \alpha & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a & b \\ \alpha a + c & \alpha b + d \end{bmatrix} \quad F_2 = \alpha F_1 + F_2$$

$$4. \quad \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \alpha & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \alpha a & b \\ \alpha c & d \end{bmatrix} \quad C_1 = \alpha C_1$$

$$5. \quad \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \alpha & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a + \alpha b & b \\ c + \alpha d & d \end{bmatrix} \quad C_1 = \alpha C_2 + C_1$$

10 Espacios Vectoriales

Definición: Un espacio vectorial es una estructura algebraica que consta de dos conjuntos y dos operaciones $(V, \mathbb{K}, \oplus, \otimes)$.

- Los elementos de V se llaman *vectores*.
- Los elementos de \mathbb{K} se llaman *escalares*. (\mathbb{K} es un cuerpo / $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ó \mathbb{C})

Las operaciones deben cumplir que:

$$\oplus : V \times V \rightarrow V$$

$$\otimes : \mathbb{K} \times V \rightarrow V$$

Para que una estructura se considere espacio vectorial tiene que cumplir 8 propiedades:

1. $u \oplus v = v \oplus u$
2. $u \oplus (v \oplus w) = (u \oplus v) \oplus w$
3. $\exists 0 \in V / V \oplus 0 = V$ (0 denota el elemento neutro de la suma)
4. Dado $v \in V$, $\exists (-v) \in V / v \oplus (-v) = 0$
5. $1 \otimes V = V$, $1 \in \mathbb{K}$ (1 denota el neutro de la multiplicación)
6. $\alpha \otimes (v \oplus w) = \alpha \otimes v \oplus \alpha \otimes w$
7. $(\alpha + \beta) \otimes v = \alpha \otimes v \oplus \beta \otimes v$
8. $(\alpha * \beta) \otimes v = \alpha \otimes (\beta \otimes v)$

Notación: V es un \mathbb{K} -ev ("V es un \mathbb{K} espacio vectorial")

Propiedades de los espacios vectoriales

1. El neutro para la suma *es único*.
2. $0 * v = 0_v$ con $0, 0_v \in \mathbb{K}$
3. $\alpha * 0_v = 0_v$
4. $\alpha * v = 0 \Rightarrow \alpha = 0 \vee v = 0_v$
5. El opuesto de un vector *es único*.
6. $(-1) * v = -v$ con $(-1) \in \mathbb{K}$, $v, -v \in V$
7. $\alpha * \sum_{i=1}^r v_i = \sum_{i=1}^r \alpha * v_i$ con $\alpha \in \mathbb{K}$, $v_i \in V$

10.1 Subespacios Vectoriales

Definición: Sea V un \mathbb{K} -ev con operaciones \otimes, \oplus . Decimos que S es un subespacio de V si:

1. $(S, \mathbb{K}, \oplus, \otimes)$ es un espacio vectorial.
2. $S \subseteq V$

Teorema 10.A

Sea V un \mathbb{K} -ev. S es un subespacio de V si:

1. $S \subseteq V$
2. $0_v \in S$
3. $v, w \in S \Rightarrow v + w \in S$
4. $\alpha \in \mathbb{K}, v \in S \Rightarrow \alpha * v \in S$

10.2 Combinación Lineal

Definición: Dado V un \mathbb{K} -ev. Sean $v_1, v_2, \dots, v_n \in V, w \in V$. Decimos que w es combinación lineal de v_1, \dots, v_n si existen $\alpha_1, \dots, \alpha_n \in \mathbb{K}$ tal que:

$$w = \alpha_1 * v_1 + \alpha_2 * v_2 + \dots + \alpha_n * v_n = \sum_{i=1}^n \alpha_i * v_i$$

10.3 Espacio generado por un conjunto de vectores

Definición: Sea V un \mathbb{K} -ev. Sea $G = \{v_1, \dots, v_n\} \subseteq V$. Entonces,

$$\begin{aligned} \text{gen}(G) = \text{gen}\{v_1, \dots, v_n\} &= \{v \in V / v \text{ es combinación lineal de los elementos de } G\} = \\ &= \{v \in V / \exists \alpha_1, \dots, \alpha_n \in \mathbb{K} \text{ tal que } v = \sum_{i=1}^n \alpha_i v_i\} \end{aligned}$$

Teorema 10.B

V es un \mathbb{K} -ev. Sea $G = \{v_1, \dots, v_r\} \subseteq V$. Entonces $S = \text{gen}(G)$ es un subespacio de V .

10.4 Conjunto generador de un subespacio

Definición: V un \mathbb{K} -ev. El conjunto $G = \{v_1, \dots, v_r\}$ es un conjunto generador del subespacio $S \subseteq V$ si $S = \text{gen}\{v_1, \dots, v_r\}$

Teorema 10.C

V es un \mathbb{K} -ev.

$$\text{gen}\{v_1, \dots, v_r\} = \text{gen}\{v_1, v_r, v_{r+1}\} \Leftrightarrow v_{r+1} \in \text{gen}\{v_1, \dots, v_r\}$$

10.5 Independencia/Dependencia Lineal

Definiciones:

- El conjunto $\{v_1, v_2, \dots, v_r\}$ es *linealmente independiente* (li) si:

$$\alpha_1 * v_1 + \alpha_2 * v_2 + \dots + \alpha_r v_r = 0_v \Rightarrow \alpha_i = 0 \text{ con } 1 \leq i \leq r$$

$$v_j \in V, \alpha_j \in \mathbb{K} \text{ con } 1 \leq j \leq r$$

- El conjunto $\{v_1, v_2, \dots, v_r\}$ es *linealmente dependiente* (ld) si no es li.

Teorema 10.D

Sea $\{v_1, \dots, v_r\} \subseteq V$ con $r \geq 2$. Entonces:

1. $\{v_1, \dots, v_r\}$ es ld $\Leftrightarrow \exists v_i$ con $1 \leq i \leq r$ / v_i es combinación lineal del resto
2. $\{v_1, \dots, v_r\}$ es li \Leftrightarrow ningún v_i es combinación lineal del resto

Corolario

Sea $G = \{v_1, \dots, v_r\}$ con $r \geq 2$. Entonces:

Existe $G_1 \subsetneq G$ tal que $\text{gen}(G) = \text{gen}(G_1) \Leftrightarrow G$ es ld

Observaciones

1. $\{v_1, \dots, v_r\}$ es ld si algún $v_i = 0$
2. $\{v\}$ es li $\Leftrightarrow v \neq 0$
3. $\text{Rg}(A) = n \Rightarrow \text{SCD} \Rightarrow$ es li

10.6 Base

Definición: V un \mathbb{K} -ev. $\{v_1, \dots, v_n\} \subseteq V$. Decimos que B es base de V si:

1. $V = \text{gen}(B)$
2. B es li

Teorema 10.E

Sea $G = \{v_1, \dots, v_r\}$ un conjunto generador de $S \neq \{0\}$. Entonces, existe $B \subseteq G/B$ es base de S .

Teorema 10.F

V un \mathbb{K} -ev. Sea $B = \{v_1, \dots, v_r\}$ base de V . Entonces,

$$\forall v \in V, \exists! \alpha_1, \dots, \alpha_r \in \mathbb{K} / v = \alpha_1 * v_1 + \dots + \alpha_r * v_r$$

Teorema 10.G

V un \mathbb{K} -ev. Sea $B = \{v_1, \dots, v_r\}$ base de V . Entonces,

Si $\{w_1, \dots, w_n\} \subseteq V \wedge n \not\geq r \Rightarrow \{w_1, \dots, w_n\}$ es ld

Teorema 10.H

V un \mathbb{K} -ev.

$$B = \{v_1, \dots, v_r\} \text{ y } B' = \{v'_1, \dots, v'_n\} \text{ bases de } V \Rightarrow r = n$$

Observación: Puede haber infinitas bases para un conjunto pero esas infinitas bases tienen la misma cantidad de elementos.

Dimensión de una base

Definición: V un \mathbb{K} -ev. Sea $B = \{v_1, \dots, v_r\}$ base de V . Se define la *dimensión* de V igual a n . Notación: $\dim(V) = n$

Teorema 10.I

V un \mathbb{K} -ev. $\dim(V) = n$.

Son equivalentes:

1. $\text{gen}\{v_1, \dots, v_n\} = V$
2. $\{v_1, \dots, v_n\} \subseteq V$
3. $\{v_1, \dots, v_n\}$ es li

Nota: Esto sirve para probar que un conjunto determinado es base de otro sin tener que buscar generadores.

Resumen de todas las propiedades

1 Conjuntos

1. *Leyes de De Morgan*

$$\overline{A \cup B} = \overline{A} \cap \overline{B}$$

$$\overline{A \cap B} = \overline{A} \cup \overline{B}$$

2. *Leyes Distributivas*

$$A \cap B(B \cup C) = (A \cap B) \cup (A \cap C)$$

$$A \cup B(B \cap C) = (A \cup B) \cap (A \cup C)$$

3. *Ley Conmutativa*

$$A \cup B = B \cup A$$

$$A \cap B = B \cap A$$

4. *Ley Asociativa*

$$(A \cup B) \cup C = A \cup (B \cup C)$$

$$(A \cap B) \cap C = A \cap (B \cap C)$$

5. *Otras*

$$A \cup \emptyset = A$$

$$A \cap \emptyset = \emptyset$$

$$A \cup \mathcal{U} = \mathcal{U}$$

$$A \cap \mathcal{U} = A$$

$$\overline{\emptyset} = \mathcal{U}$$

$$\overline{\mathcal{U}} = \emptyset$$

5 Enteros

5.2 Divisibilidad en un anillo

1. $a \leq b \Rightarrow a + c \leq b + c$

2. $a \leq b \wedge c \geq 0 \Rightarrow ac \leq bc$

3. $ab = ac \wedge a \neq 0 \Rightarrow b = c$

4. $ab = 0 \Rightarrow a = 0 \vee b = 0$

5. $a|b \Leftrightarrow |a| \mid |b|$

6. $a|b \wedge b \neq 0 \Rightarrow |a| \leq |b|$

7. $a|b \wedge b|a \Rightarrow |a| = |b|$
8. $a|b \wedge a|c \Rightarrow a|b \pm c$
9. $a|b \wedge a|b \pm c \Rightarrow a|c$
10. $a|b \Rightarrow a|bc$
11. $a|b \Rightarrow a^n|b^n$ con $n \in \mathbb{N}$
12. $a|b \wedge a|c \Rightarrow a|\alpha b + \beta c$ con $\alpha, \beta \in \mathbb{Z}$

5.3 Congruencias

1. $a_1 \equiv b_1(m) \wedge a_2 \equiv b_2(m) \Rightarrow a_1 \pm a_2 \equiv b_1 \pm b_2(m)$
 $a_1 \equiv b_1(m) \wedge a_2 \equiv b_2(m) \Rightarrow a_1 * a_2 \equiv b_1 * b_2(m)$
2. $a_1 \equiv b_1(m) \wedge \dots \wedge a_k \equiv b_k(m) \Rightarrow a_1 \pm \dots \pm a_k \equiv b_1 \pm \dots \pm b_k(m)$
 $a_1 \equiv b_1(m) \wedge \dots \wedge a_k \equiv b_k(m) \Rightarrow a_1 * \dots * a_k \equiv b_1 * \dots * b_k(m)$
3. $a \equiv b(m) \Rightarrow a^n \equiv b^n(m) \forall n \in \mathbb{N}$
4. $a \equiv b(m) \Rightarrow ac \equiv bc(m)$

5.5 Números Coprimos

1. $a \perp b \wedge a|bc \Rightarrow a|c$
2. $a \perp b \wedge a \perp c \Rightarrow a \perp bc$
3. $a|c \wedge b|c \wedge a \perp c \Rightarrow ab|c$
4. $d = (a : b) \Rightarrow \frac{a}{d} \perp \frac{b}{d}$
5. $a \perp b \Rightarrow a^n \perp b^k$ con $n, k \in \mathbb{N}$
6. $a \perp c \Rightarrow (a : cb) = (a : b)$

5.6.1 V_p

1. $V_p(a * b) = V_p(a) + V_p(b)$
2. $V_p(a^n) = nV_p(a)$
3. $d|a \Rightarrow V_p(d) \leq V_p(a)$
4. $V_p \geq 0$

6 Polinomios

6.2 Divisibilidad

1. $g \neq 0, g|0$
2. $g|f \Leftrightarrow cg|f$ con $c \in \mathbb{K} - \{0\} = \mathbb{K}^*$
3. $g|f \Leftrightarrow \frac{g}{cp(g)} | \frac{f}{cp(f)}$ con $f \neq 0$
4. $g|f \Leftrightarrow g|cf$ con $c \in \mathbb{K}^*$
5. f, g no nulos, $g|f \wedge gr(g) = gr(f) \Rightarrow \exists c \in \mathbb{K}^* / f = cg$
6. $f|g \wedge g|f \Rightarrow f = cg$ con $c \in \mathbb{K}^*$
7. $f \notin \mathbb{K}, c|f \wedge cf|f$ si $c \in \mathbb{K}^*$. Es decir, f tiene como divisores cualquier constante y múltiplos de él mismo.

6.3 MCD

1. $(f : 0) = \frac{f}{cp(f)} \forall f \in \mathbb{K}[x]$
2. $(f : g) = (g : r_g(f)) \forall g \in \mathbb{K}[x], g$ no nulo.

6.5 Polinomios Coprimos

1. $g \perp h, g|f \wedge h|f \Leftrightarrow gh|f$
2. $g \perp h, g|hf \Leftrightarrow g|f$

6.6 Evaluación

1. $(f + g)_{(x)} = f_{(x)} + g_{(x)}$
2. $(f * g)_{(x)} = f_{(x)} * g_{(x)}$

6.10 Multiplicidad de una raíz

1. a es raíz múltiple de $f \Leftrightarrow f(a) = 0 \wedge f'(a) = 0$
2. a es raíz simple de $f \Leftrightarrow f(a) = 0 \wedge f'(a) \neq 0$

7 Sumas - Recurrencias

1. **Ley distributiva**

$$\sum_{k=i}^n c.a_k = c \sum_{k=i}^n a_k$$

2. Ley Asociativa

$$\sum_{k=i}^n (a_k + b_k) = \sum_{k=i}^n a_k + \sum_{k=i}^n b_k$$

3. Ley Conmutativa

$$\sum_{k=i}^n a_k = \sum_{k=i}^n a_{p(k)}$$

siendo $p : I \rightarrow I$ una *función biyectiva*, $I = i, i+1, \dots, n$

4. Cambio de Índice

$$\sum_{k \in I} a_k = \sum_{j \in J} a_{g(j)}$$

siendo $g : J \rightarrow I$ una *función biyectiva*, y J, I conjuntos finitos.

Esta propiedad nos permite elegir si priorizamos la fórmula o el conjunto de índices.

7.4.2 Relaciones de Orden 2

Sea $X_n + \alpha_1 X_{n-1} + \alpha_2 X_{n-2} = 0$ con $\alpha_1 \in \mathbb{C}, \alpha_2 \in \mathbb{C} - \{0\}, n \geq 2$.
Entonces,

1. $X_n = r^n$ es solución de la ecuación $\Leftrightarrow \underbrace{r^2 + \alpha_1 r + \alpha_2}_{\text{"Polinomio característico de la relación de recurrencia"}} = 0$
2. Si Y_n y Z_n son soluciones de la relación de recurrencia
 $\Rightarrow aY_n + bZ_n$ es solución $\forall a, b \in \mathbb{C}$
3. Si $r^2 + \alpha_1 r + \alpha_2$ tiene 2 raíces distintas r_1 y r_2
 \Rightarrow la *solución general* de la relación es $X_n = Ar_1^n + Br_2^n$ con $A, B \in \mathbb{C}$
4. Si $r^2 + \alpha_1 r + \alpha_2$ tiene una raíz doble r_1
 \Rightarrow la *solución general* de la relación $X_n = Ar_1^n + Bnr_1^n$ con $A, B \in \mathbb{C}$

9.1 Operaciones entre matrices

Sean A, B, C matrices, $\alpha, \beta \in \mathbb{K}$. Entonces,

1. $A + B = B + A$
2. El producto entre matrices *NO siempre es conmutativo*.
3. $A + (B + C) = (A + B) + C$
4. $A + 0 = A$
5. Para cada $A \in \mathbb{K}^{n \times m}$, $\exists (-A) \in \mathbb{K}^{n \times m} / A + (-A) = 0$

6. $A * (B * C) = (A * B) * C$
7. $A * I = A, I * A = A$
8. $A * 0 = 0, 0 * A = 0$
9. $A * (B + C) = A * B + A * C$ y $(B + C) * A = B * A + C * A$
10. $\alpha * (A + B) = \alpha * A + \alpha * B$
11. $\alpha * (A * B) = (\alpha * A) * B$
12. $(\alpha + \beta) * A = \alpha * A + \beta * A$
13. $\alpha * A = A * \alpha$
14. $(-1) * A = -A$
15. $(\alpha * A)^t = \alpha * A^t$
16. $(A + B)^t = A^t + B^t$
17. $(A * B)^t = B^t * A^t$
18. $(A^k)^t = (A^t)^k \forall k \in \mathbb{N}$

10 Espacios Vectoriales

Propiedades de los espacios vectoriales

1. El neutro para la suma *es único*.
2. $0 * v = 0_v$ con $0, 0_v \in \mathbb{K}$
3. $\alpha * 0_v = 0_v$
4. $\alpha * v = 0 \Rightarrow \alpha = 0 \vee v = 0_v$
5. El opuesto de un vector *es único*.
6. $(-1) * v = -v$ con $(-1) \in \mathbb{K}, v, -v \in V$
7. $\alpha * \sum_{i=1}^r v_i = \sum_{i=1}^r \alpha * v_i$ con $\alpha \in \mathbb{K}, v_i \in V$