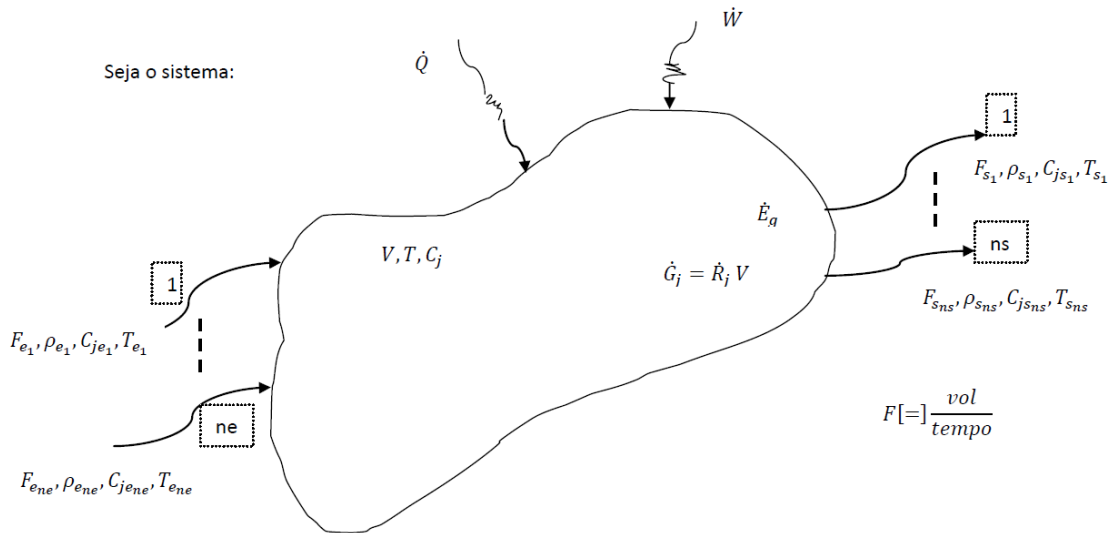




**Universidade Federal do Triângulo Mineiro**  
**Departamento de Engenharia Química**  
**Disciplina: Modelagem e Simulação de Processos I**  
**Prof.<sup>a</sup>: Nádia Guimarães Sousa**  
**Modelagem a parâmetros concentrados**



Em que ocorrem  $r_1, \dots, r_M$  reações químicas. Sabe-se que  $\dot{R}_j = \sum_{i=1}^M \alpha_{ij} r_i$  e que

$$\dot{E}_g = \sum_{i=1}^M (\eta \Delta H_{Ri}) r_i V$$

A esse sistema aplicar-se-á os princípios de conservação de Massa, massa do componente, de energia e de quantidade de movimento.

A - Balanço de Massa Total ( $m_T$ )

$$\frac{dm_T}{dt} = \sum_{i=1}^{ne} \dot{m}_{Te_i} - \sum_{i=1}^{ns} \dot{m}_{Ts_i}$$

Escrevendo na sua forma mais comum:

$$\frac{d\rho V}{dt} = \sum_{i=1}^{ne} F_{e_i} \rho_{e_i} - \sum_{i=1}^{ns} F_{s_i} \rho_{s_i}$$

Se  $\rho = \rho(T)$ , então:

$$\rho \frac{dV}{dt} + V \frac{d\rho}{dT} \frac{dT}{dt} = \sum_{i=1}^{ne} F_{ei} \rho_{ei} - \sum_{i=1}^{ns} F_{si} \rho_{si}$$

B - Balanço de Massa do Componente  $j$  ( $m_j$ )

$$\frac{dm_j}{dt} = \sum_{i=1}^{ne} \dot{m}_{jei} - \sum_{i=1}^{ns} \dot{m}_{jsi} + \dot{R}_j \overline{PM}_j V$$

Escrevendo na sua forma mais comum:

$$\frac{dV}{dt} C_j \overline{PM}_j = \sum_{i=1}^{ne} F_{ei} C_{jei} \overline{PM}_j - \sum_{i=1}^{ns} F_{si} C_{jsi} \overline{PM}_j + \dot{R}_j \overline{PM}_j V$$

$$\frac{dV}{dt} C_j = \sum_{i=1}^{ne} F_{ei} C_{jei} - \sum_{i=1}^{ns} F_{si} C_{jsi} + \dot{R}_j V$$

$$V \frac{dC_j}{dt} + C_j \frac{dV}{dt} = \sum_{i=1}^{ne} F_{ei} C_{jei} - \sum_{i=1}^{ns} F_{si} C_{jsi} + \dot{R}_j V$$

C - Balanço de Energia ( $E_T$ )

$$\frac{dE_T}{dt} = \sum_{i=1}^{ne} \dot{E}_{Tei} - \sum_{i=1}^{ns} \dot{E}_{Tsi} + \dot{Q} + \dot{W} + \dot{E}_g$$

Escrevendo na sua forma mais comum para **fase única de fluido incompressível**:

$$\frac{dm_T}{dt} H = m_T \frac{dH}{dt} + H \frac{dm_T}{dt} = \sum_{i=1}^{ne} \dot{m}_{ei} H_{ei} - \sum_{i=1}^{ns} \dot{m}_{si} H_{si} + \dot{Q} + \dot{W}_{eixo} + \dot{E}_g$$

Ou, substituindo  $m_T$ ,  $H = C_p T$ ,  $\frac{dm_T}{dt}$ ,  $\dot{m}_{ei}$ ,  $\dot{m}_{si}$  e  $\dot{E}_g$  tem-se:

$$m_T \frac{dC_p T}{dt} + C_p T \left( \rho \frac{dV}{dt} + V \frac{d\rho}{dT} \frac{dT}{dt} \right) = \sum_{i=1}^{ne} F_{ei} \rho_{ei} C_{pei} T_{ei} - \sum_{i=1}^{ns} F_{si} \rho_{si} C_{psi} T_{si} + \dot{Q} + \dot{W}_{eixo} + \dot{E}_g$$

Ou, se  $C_p = C_p(T)$

$$\left[ \left( \rho V C_p + \rho V T \frac{dC_p}{dT} + C_p T V \frac{d\rho}{dT} \right) \frac{dT}{dt} + \rho C_p T \frac{dV}{dt} \right] = \sum_{i=1}^{ne} F_{ei} \rho_{ei} C_{pei} T_{ei} - \sum_{i=1}^{ns} F_{si} \rho_{si} C_{psi} T_{si} + \dot{Q} + \dot{W}_{eixo} + \sum_{i=1}^M (\eta \Delta H_{Ri}) r_i V$$

Com condições iniciais:

$$T(t_o) = T_o, \quad V(t_o) = V_o, \quad C_j(t_o) = C_{j_o}$$