

Тема №14

ФИЗИКА

проф. П. Бойчев • КИТ • ФМИ • СУ • 2021

В тази лекция

Физика

- Физика в компютърната графика
- Плавност на движението
- Търкаляне
- Вибрация и затихване
- Отблъскване и топане
- Балистика и скачане
- Вълнообразно движение

Физика

Физика

Физика в компютърната графика

- Създава чувство за реалност
- Поддържа естествено поведение на обектите

Физически точно моделиране

- Създава се точен модел
- Често е по-трудно за реализация

Приближено моделиране

- Физичните явления се моделират приближено
- Физически неточно, но визуално приемливо
- Прилага се, ако изчисленията се олекотяват значително

Физични закони

Често използвани закони и явления

- Запазване на енергията
- Триене и съпротивление
- Привличане и гравитация
- Инерция

Основни следствия

- Движенията винаги са плавни
- Без рязко тръгване, спиране, завиване

ПЛАВНОСТ

Плавност

Биология

- Човек усеща неплавна промяна в движението
- Усетът достига до 2-ра производна (ускорение)

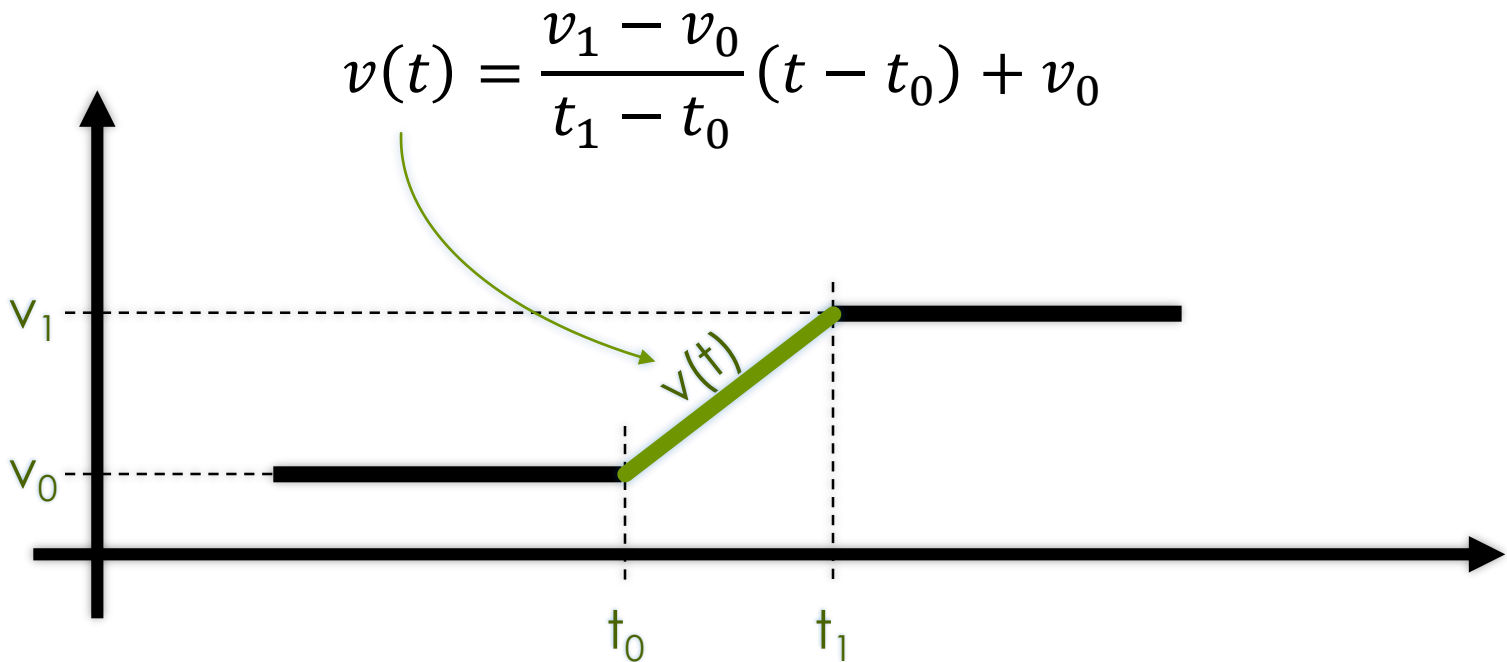
Плавност на движение

- Линейна плавност
- Плавно навлизане (easy-in)
- Плавно излизане (easy-out)

Линейна плавност

Линейна плавност

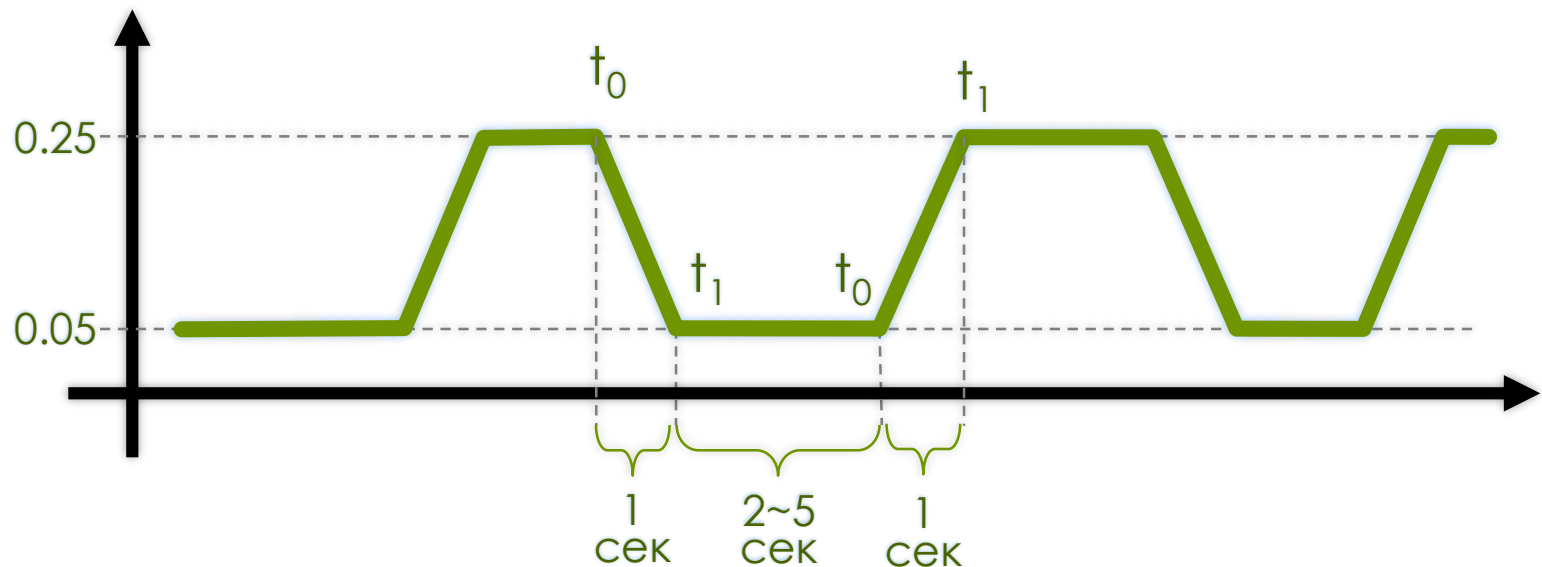
- Линейна промяна до достигане на желаната стойност
- Има прекъсване на ускорението в точки t_0 и t_1



Пример

Плавен преход между скорости

- Обекти се движат по елипси
- Скоростите са две – една бавна и една 5 пъти по-бърза
- Всеки обект се движи няколко секунди с едната скорост, после няколко секунди с другата
- Преходът между скоростите е 1 секунда



За всеки обект помним

- Кога е плавната промяна в t_0 и t_1
- Каква е промяната във v_0 и v_1
- Преди момент t_0 скоростта е v_0
- При преминаване на момент t_1 скоростта е v_1 , но веднага определяме следващия интервал на промяна да е след между 2 и 5 секунди и с продължителност 1 секунда

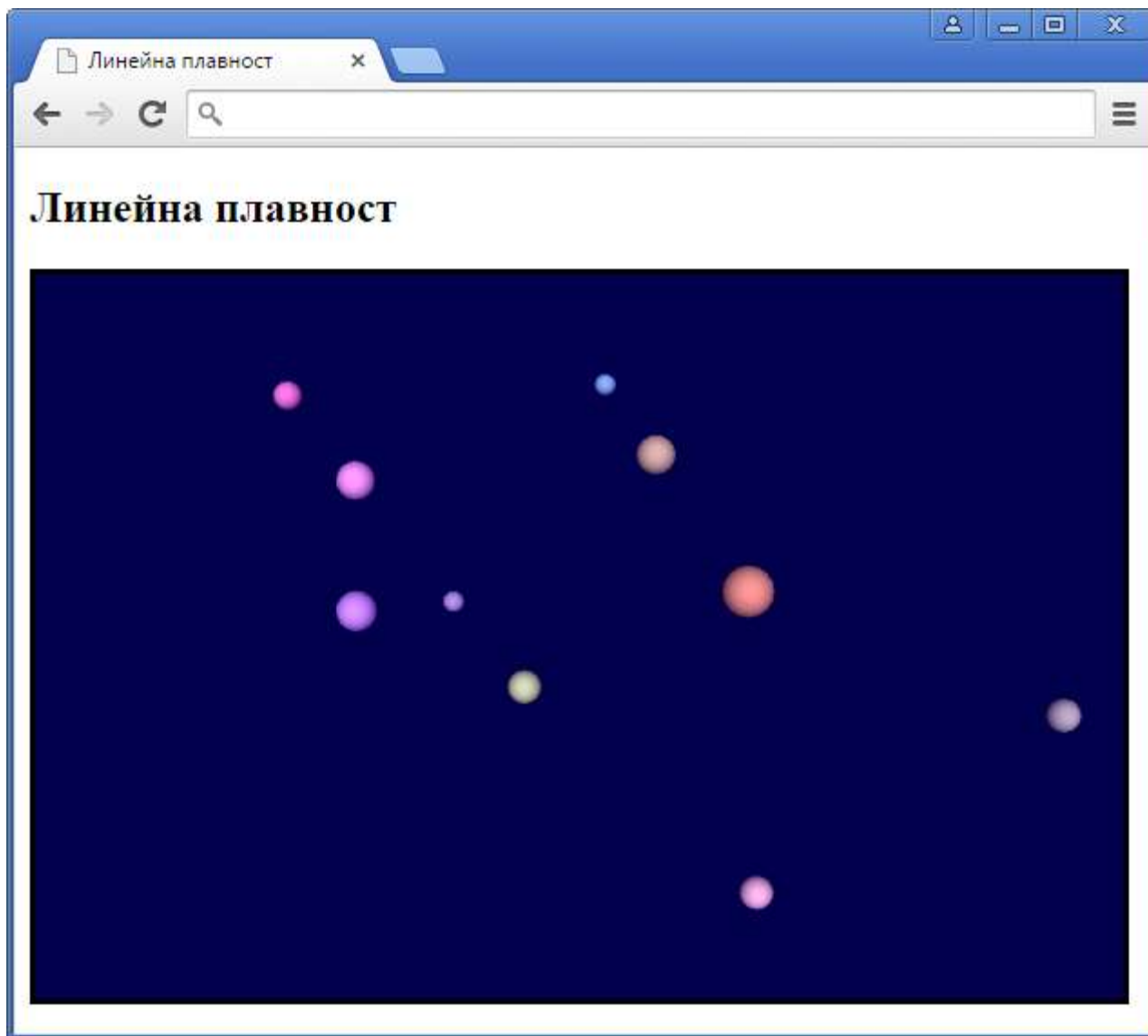
```
if (time < obj[i].t0)
{
    obj[i].v = obj[i].v0;
}
else if (time > obj[i].t1)
{
    obj[i].v = obj[i].v1;
    obj[i].t0 = time + random(2, 5);
    obj[i].t1 = obj[i].t0 + 1;
    obj[i].v0 = obj[i].v1;
    obj[i].v1 = 0.3 - obj[i].v1;
}
```

- Между t_0 и t_1 се изчислява скоростта v по линеен начин:

$$v(t) = \frac{v_1 - v_0}{t_1 - t_0} (t - t_0) + v_0$$

- Формулата работи както при забавяне на скоростта, така и при увеличаване на скоростта

```
if (time < obj[i].t0)
{
    :
}
else if (time > obj[i].t1)
{
    :
}
else
{
    obj[i].v = (obj[i].v1 - obj[i].v0) / (obj[i].t1 - obj[i].t0) *
               (time - obj[i].t0) + obj[i].v0;
}
```



Тест

Файлове

Непрекъснатост

Проблеми

- При линейната плавност производната е прекъсната
- Ако плавността е в координатите, скоростта е прекъсната
- Ако плавността е в скоростта, ускорението е прекъснато

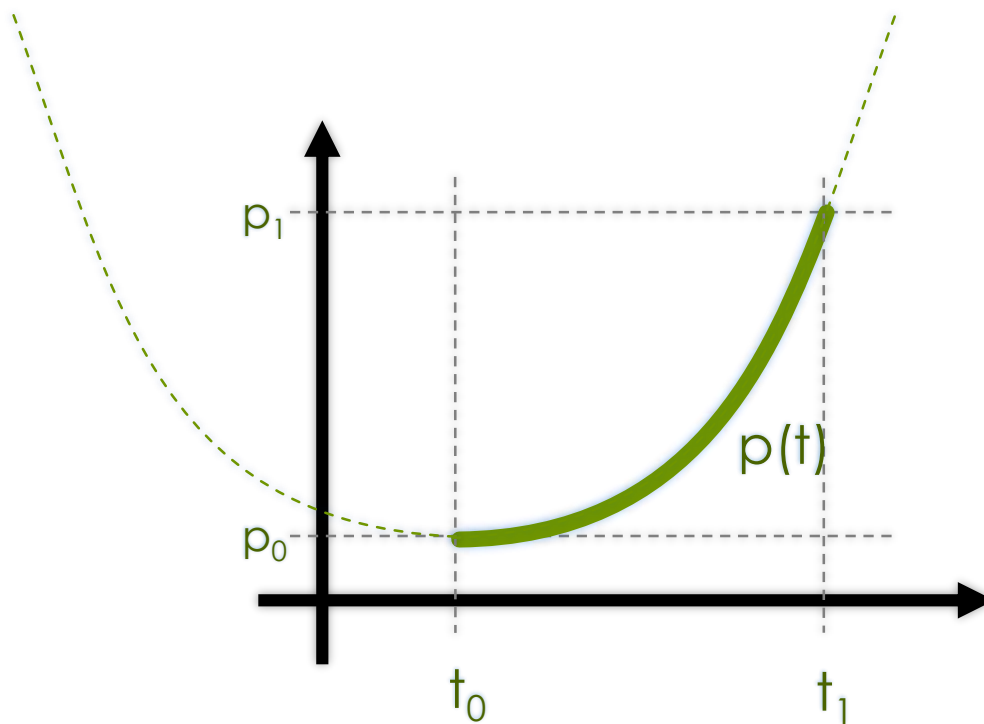
Решение

- Използване на заглаждане
- Входно заглаждане, в началото на интервала (easy-in)
- Изходно заглаждане, в края на интервала (easy-out)
- Двойно заглаждане (easy-in-out)
- Заглаждаща функция по избор – полиномиална, експоненциална, тригонометрична, ...

Пример

- Входно заглаждане с полином
- Заглаждаща функция от втора степен:

$$p(t) = \frac{p_1 - p_0}{t_1^2 - t_0^2} (t^2 - t_0^2) + p_0$$

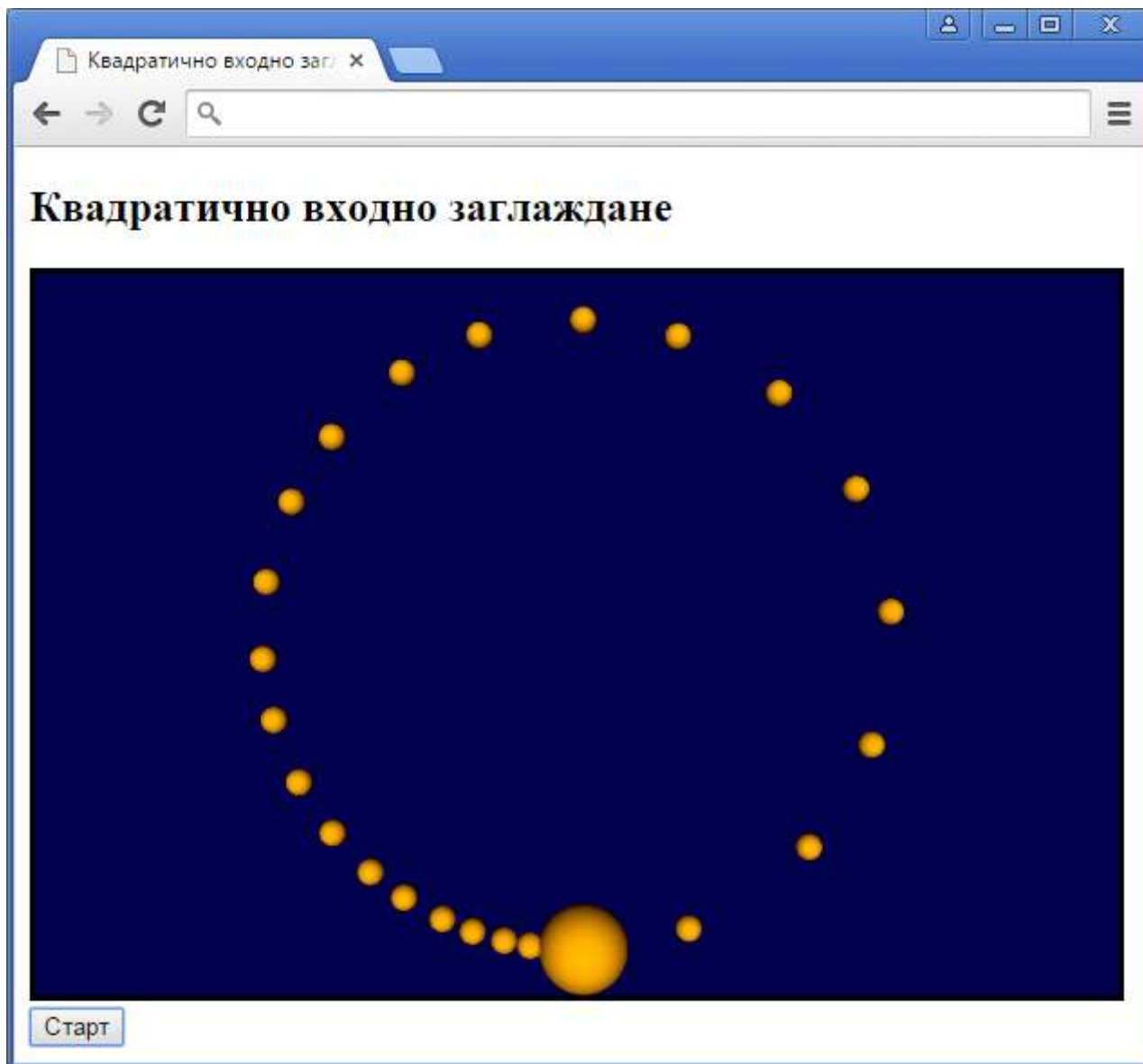


Реализация

- Топче се движи от \mathbf{p}_0 до \mathbf{p}_1 във времевия интервал t_0 до t_1
- Периодично се оставя следа, като се помни последният момент t_{Obj} , в който е била създадена следа
- Следата е масив от по-малки топчета, които показват къде е било голямото на всеки около 0.1 секунди

```
if (t0<=time && time<=t1)
{
    var a = (p1-p0)*(time*time-t0*t0)/(t1*t1-t0*t0)+p0;
    sph.center = [0,7*cos(a),7*sin(a)];

    if (tObj+0.1<time)
    {
        tObj = time;
        obj.push(new Sphere([0,sph.center[1], sph.center[2]],0.3));
    }
}
```



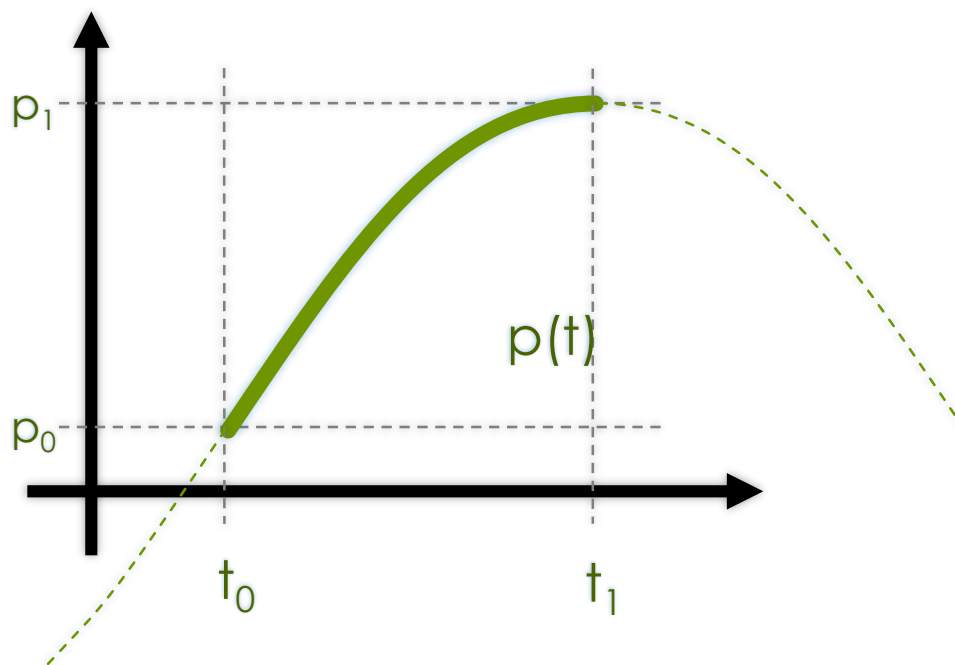
Тест

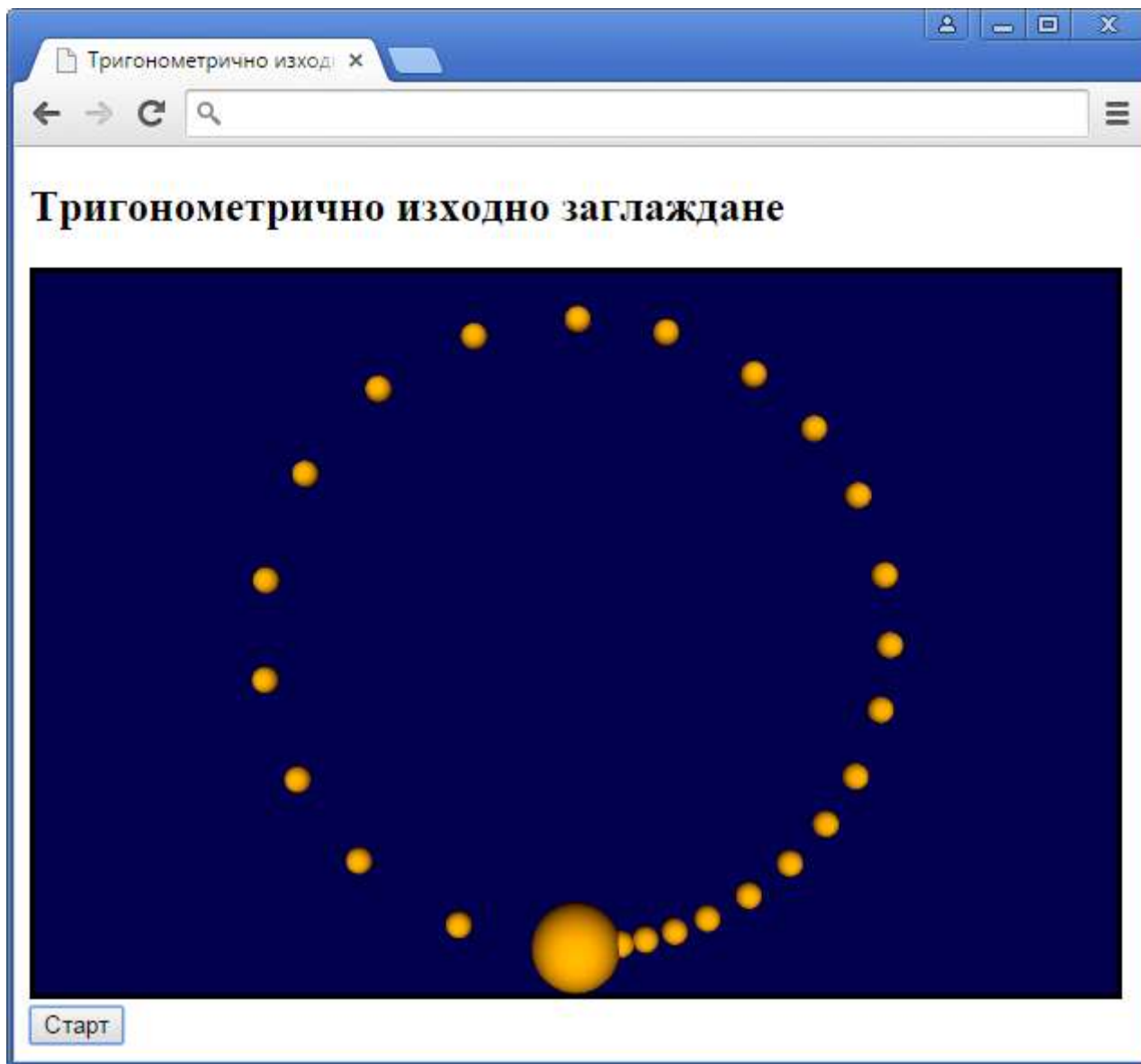
Файлове

Пример

- Изходно заглаждане с тригонометрична функция
- Заглаждаща функция от втора степен:

$$p(t) = (p_1 - p_0) \sin\left(\frac{\pi}{2} \frac{t - t_0}{t_1 - t_0}\right) + p_0$$





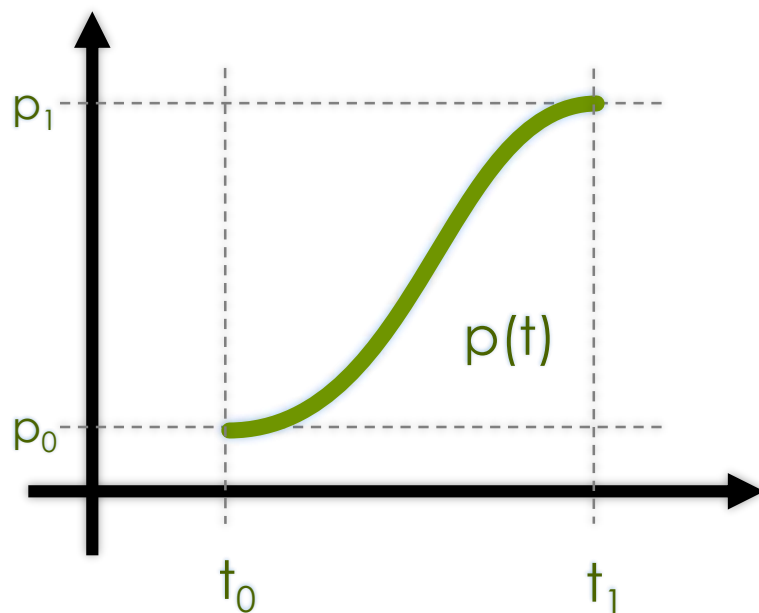
Тест

Файлове

Пример

- Входно и изходно заглаждане с рационална функция
- При $k=1$ е линейна, при $k=2$ е s-образна, при $k=\infty$ е стъпало:

$$p(t) = \frac{(p_1 - p_0)}{1 + \left(\frac{t_1 - t_0}{t - t_0} - 1\right)^k} + p_0$$

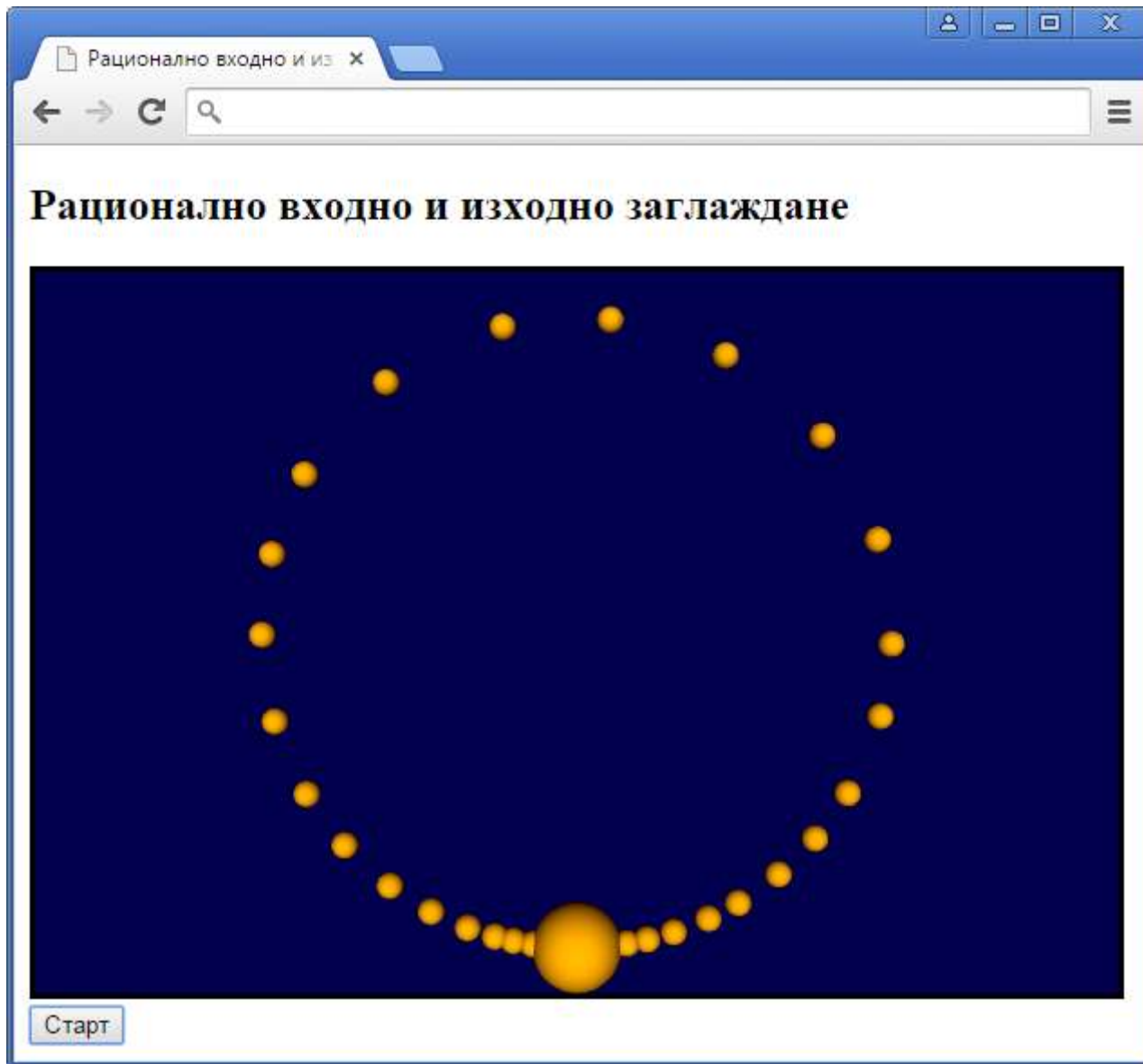


При $p_0 = t_0 = 0$ и $p_1 = t_1 = 1$ получаваме

$$p(t) = \frac{1}{1 + \left(\frac{1}{t} - 1\right)^k}$$

или

$$p(t) = \frac{t^k}{t^k + (1 - t)^k}$$



Тест

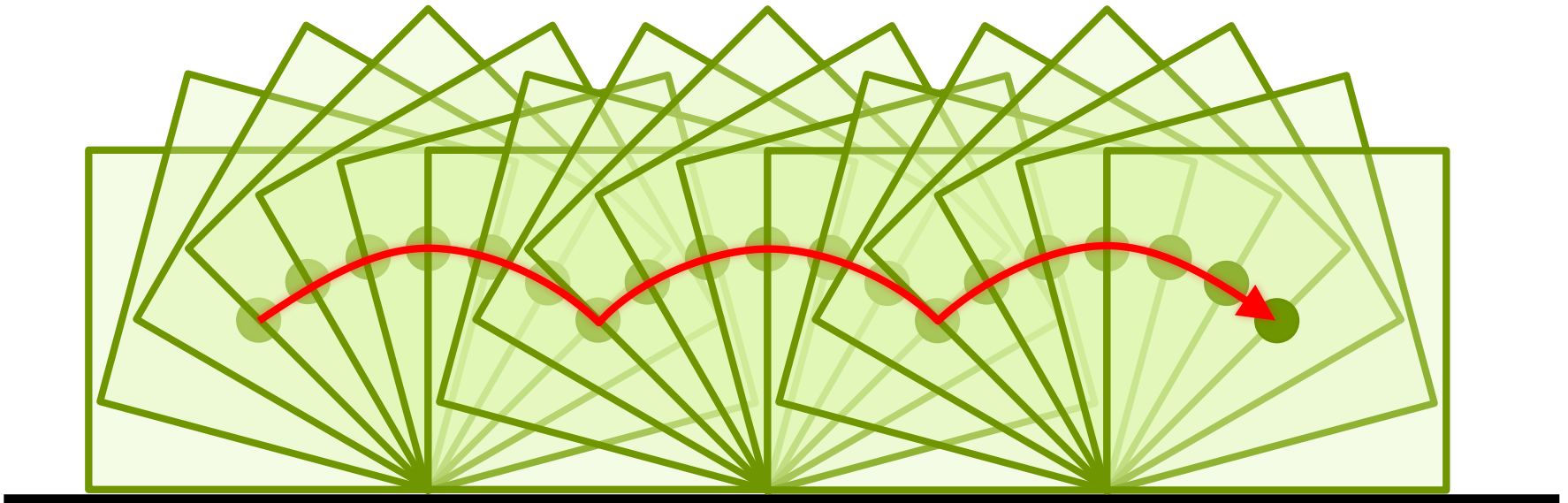
Файлове

Търкаляне

Търкаляне

Моделиране на търкаляне

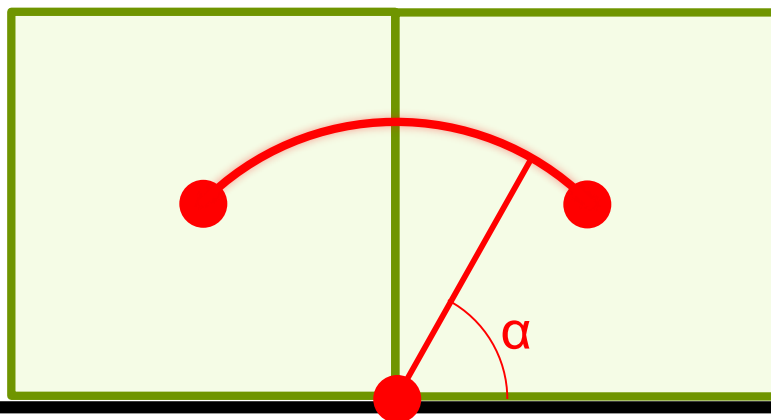
- Тривиално за сфери и цилиндри
- В общия случай се отчита формата на обекта
- Например, търкалянето на куб е около ръбовете му



Търкалящо се кубче

Реализация

- Движим центъра по дъги от по 90°
- Гарантираме си фиксирано положение на ръб
- След завъртане, фиксиран става следващия ръб



Променливи

- Координата **cEdge** на ръб, около който въртим
- Ъгъл **cAngle** на завъртане (от $\pi/4$ до $3\pi/4$)
- Радиус **cRad** на дъгата на завъртане
- Изминало време **dTime** от предишния кадър

Изчисляване на положение и ориентация

- Зависи от ръба, ъгъла и радиуса
- Използваме преобразуване на полярни координати
- Не променяме центъра на куба, транслираме „ръчно“, понеже въртенето трябва да е преди трансляцията

```
pushMatrix();  
  translate([0, cEdge-cRad*cos(cAngle), cRad*sin(cAngle)]);  
  xRotate(cAngle*180/PI-45);  
  c.draw();  
popMatrix();
```

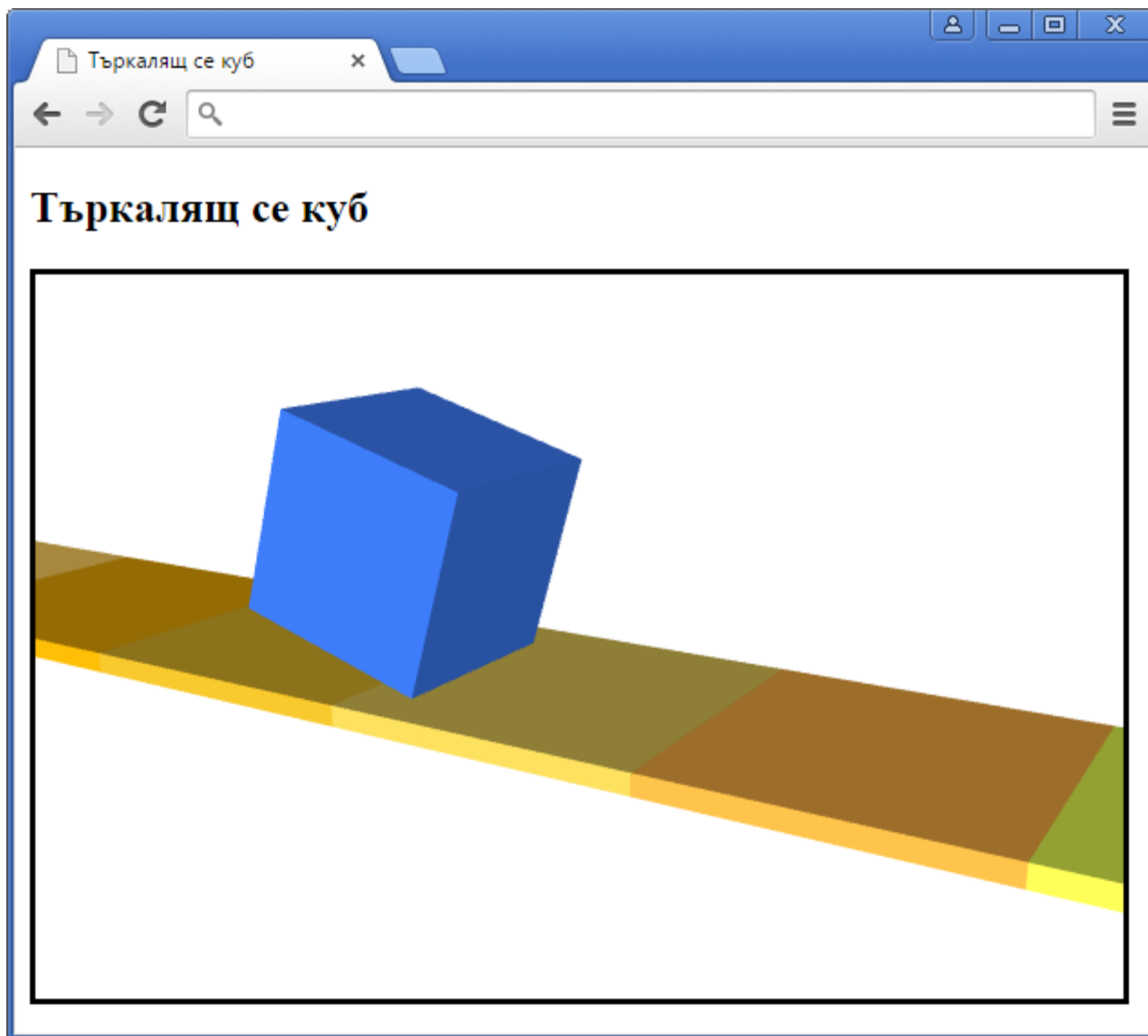

Промяна на ъгъла и ръба

- Първоначалният ъгъл е $\pi/4$
- На всяка стъпка увеличаваме ъгъла с изминалото време

Смяна на ръб – ъгълът прехвърля $3\pi/4$

- Превъртаме обратно ъгъла с $\pi/2$
- Измествахме точката на въртене да съвпада със следващия ръб на куба

```
cEdge = -70;  
cAngle = PI/4;  
:  
cAngle += dTime;  
if (cAngle > 3*PI/4)  
{  
    cAngle -= PI/2;  
    cEdge += c.size;  
}
```



Тест

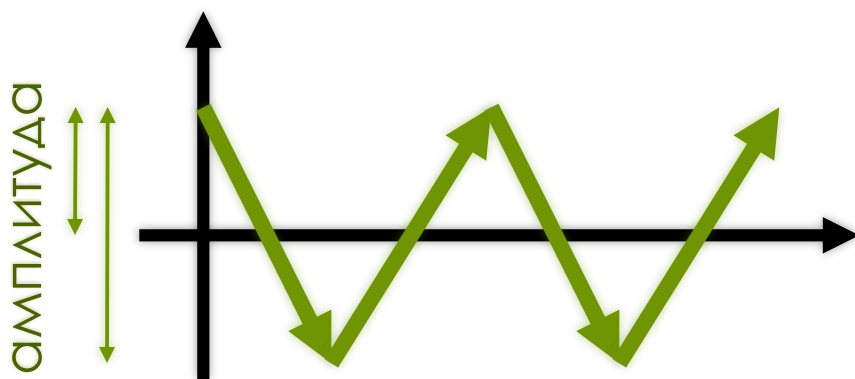
Файлове

Вибрация

Вибрация

Вибрация – периодично трептене

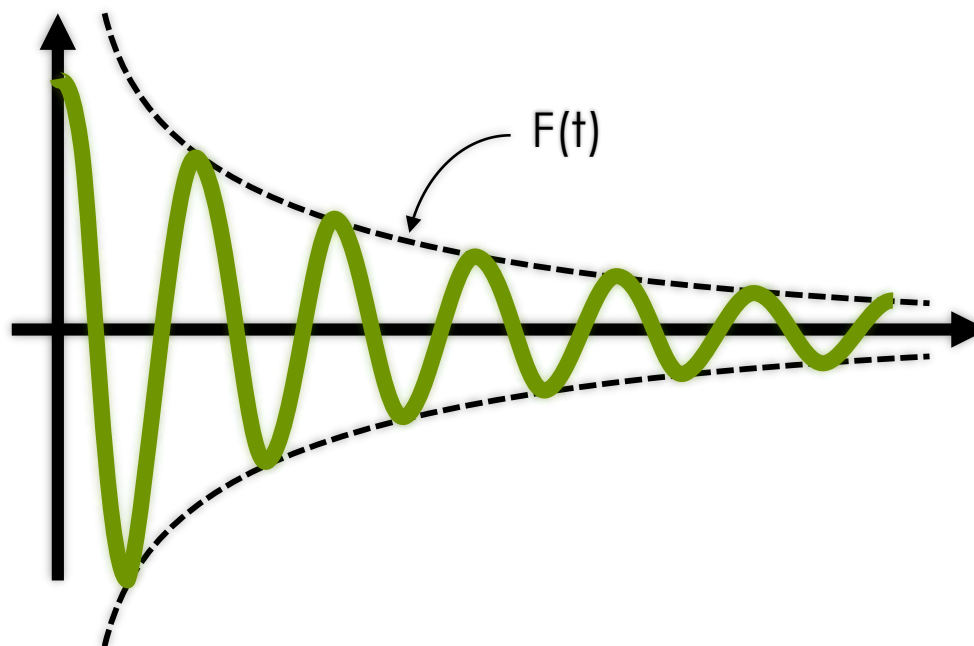
- Амплитуда и период (дължина, честота)
- Профил на вибрацията – по наш избор



Затихване

- Симулира загуба на енергия
- Ние си избираме как, често е хиперболично или експоненциално

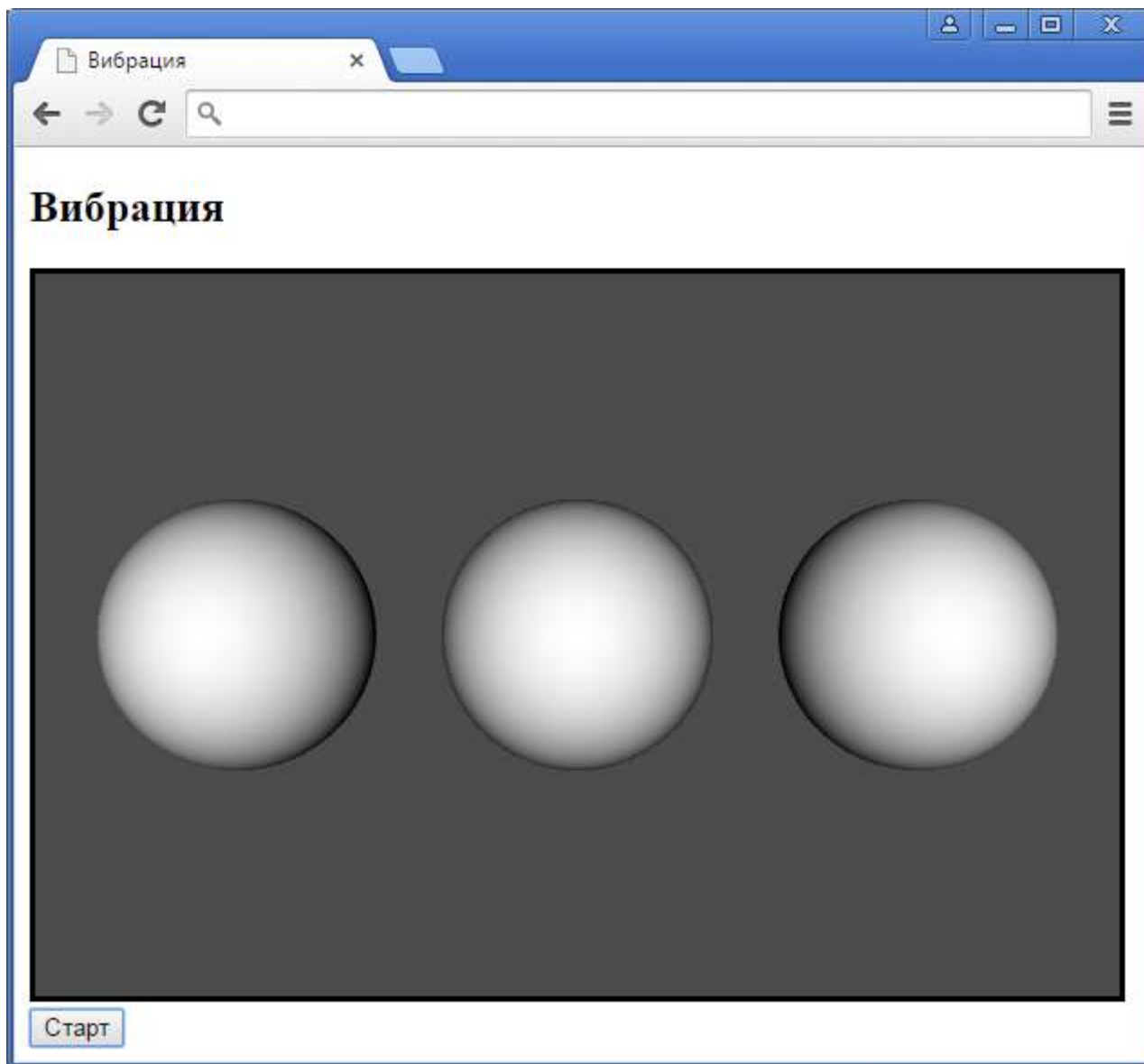
$$F(t) = \frac{a}{bt+c} \quad \text{или} \quad F(t) = ae^{bt+c}$$



Реализация

- Три сфери, вибриращи с различно затихване
- Профилни функции $F_1(t) = e^{-t/3}$, $F_2(t) = e^{-t-1}$ и $F_3(t) = e^{-5t-2}$
- Амплитудата се смята според изминалото време от последното активиране на вибрацията **vTime**
- При намаляване на височината се увеличава ширината, като се поддържа еднаква тяхна сума

```
var t = time-vTime;  
  
s1.size[0] = 10+5*sin(15*t)*Math.exp(-t/3);  
s1.size[1] = 20-s1.size[0];  
s1.center[0] = -s1.size[0];  
:  
s2.size[0] = 10+10*sin(20*t)*Math.exp(-t-1);  
:  
s3.size[0] = 10+25*sin(30*t)*Math.exp(-t*5-2);
```



Тест

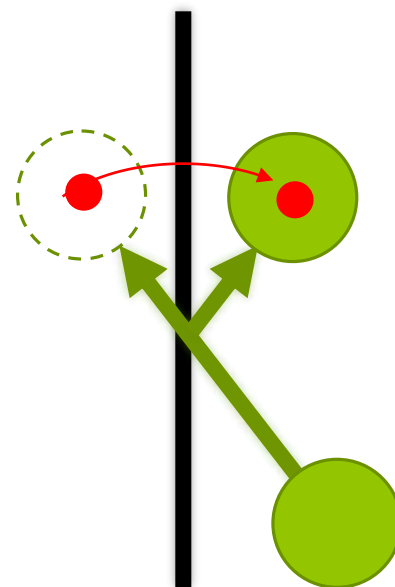
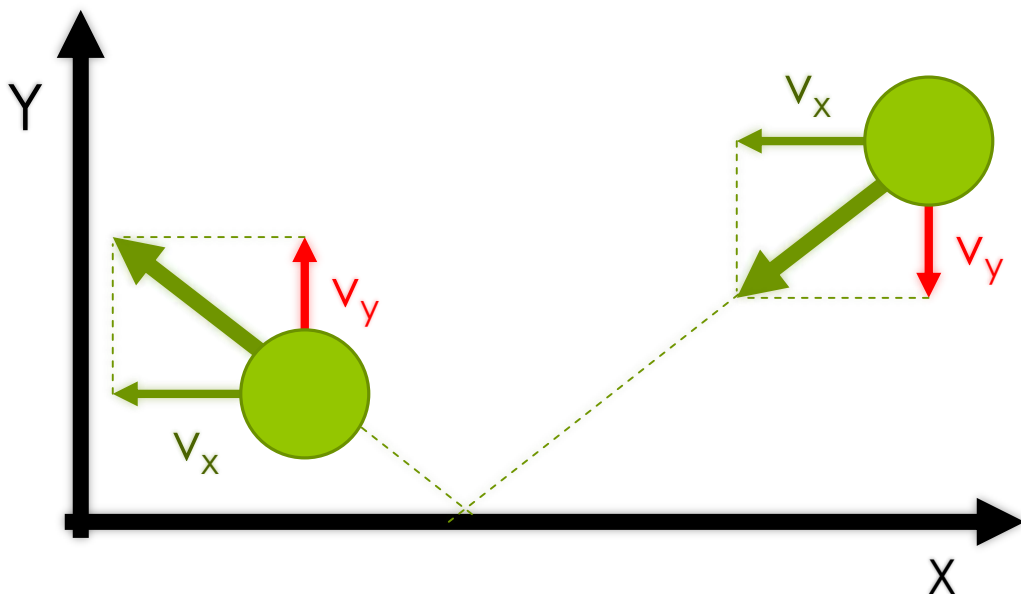
Файлове

Отблъскване и топане

Отблъскване

Физическа представа

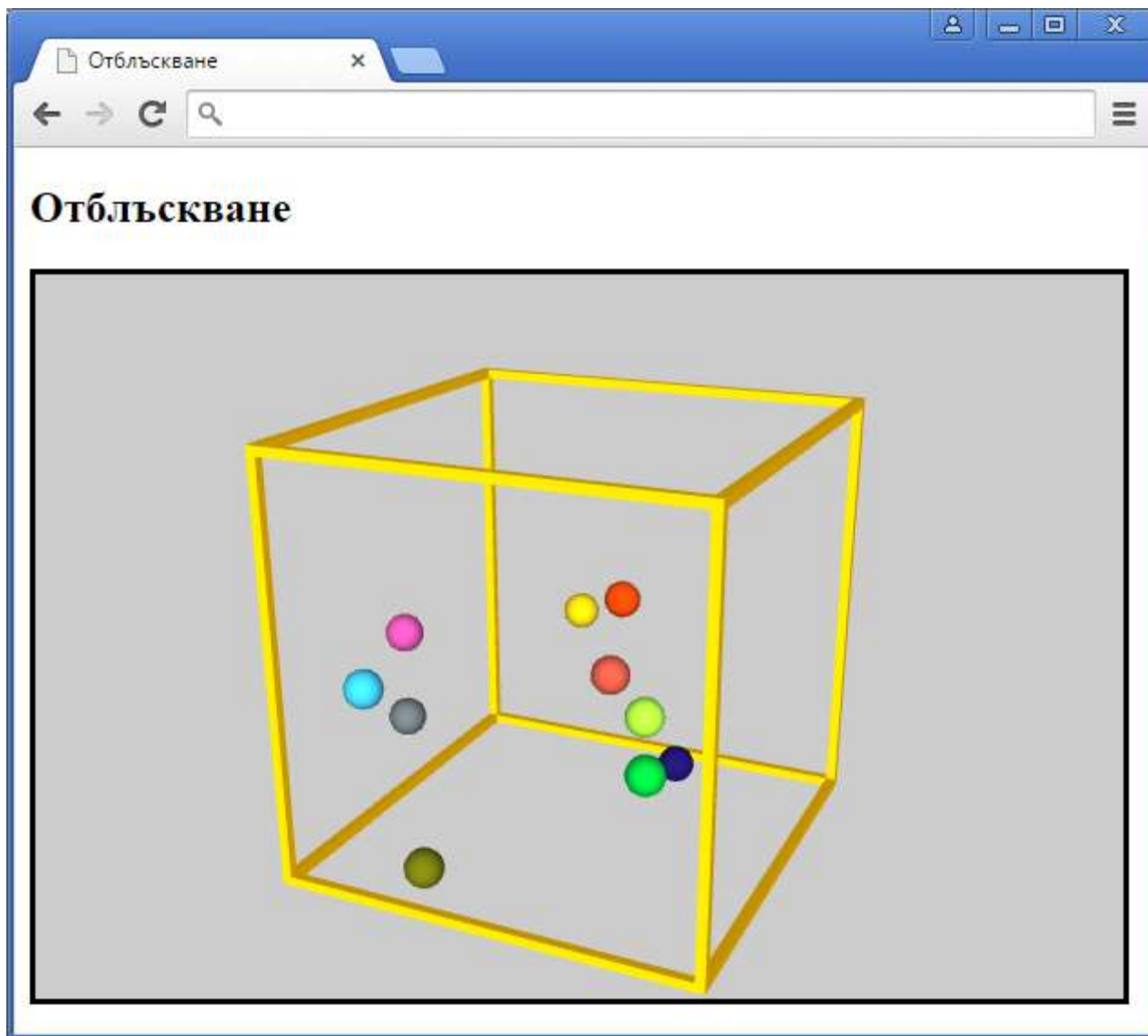
- Движещ се предмет се удря в преграда
- Най-често преградата е успоредна на осите
- Обръща се знакът на някоя от компонентите на скоростта
- Компенсиране при неточен сблъсък



Реализация

- Координатите j обработваме по един и същ начин
- При преминаване на горната или долната граница обръщаме знака на съответната компонента на скоростта
- Промяната в центъра е само компенсация, ако стъпката не стига точно до границата

```
for (var j=0; j<3; j++)  
{  
    o.center[j] += 30*o.v[j]*dTime;  
    if (o.center[j]>20)  
    {  
        o.center[j] = 40-o.center[j];  
        o.v[j] *= -1;  
    }  
    if (o.center[j]<-20)  
    {  
        o.center[j] = -(40+o.center[j]);  
        o.v[j] *= -1;  
    }  
}
```



Тест

Файлове

Топане

Физическа представа

- Отблъскване на твърда повърхност
- Движение породено от гравитация – има ускорение

Идеи за реализация

- За физическа точност – уравнения от балистиката, отчитат се маса, скорост и земно привличане
- При симулация – заменя се топането със **$\sin(x)$** или **$\cos(x)$** – физически грешно, но визуално приемливо

Реализация

- Формула на симулирано топане

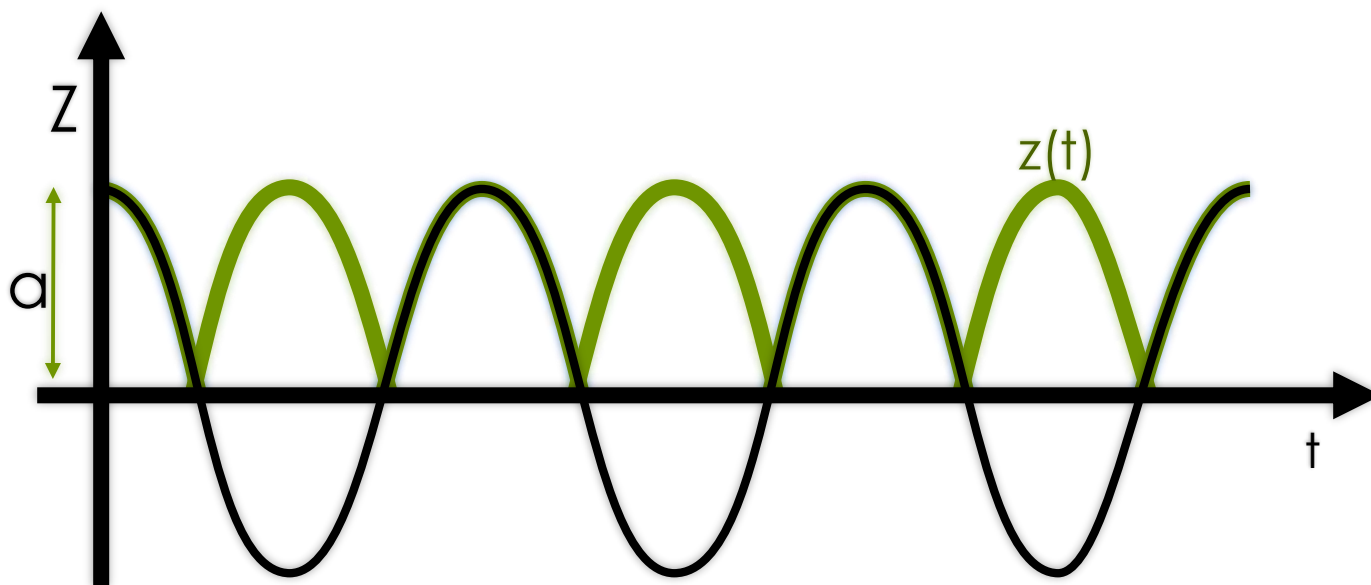
Отместване във времето

Абсолютна стойност

$$z(t) = a|\cos(bt + c)|$$

Амплитуда

Скорост на топане



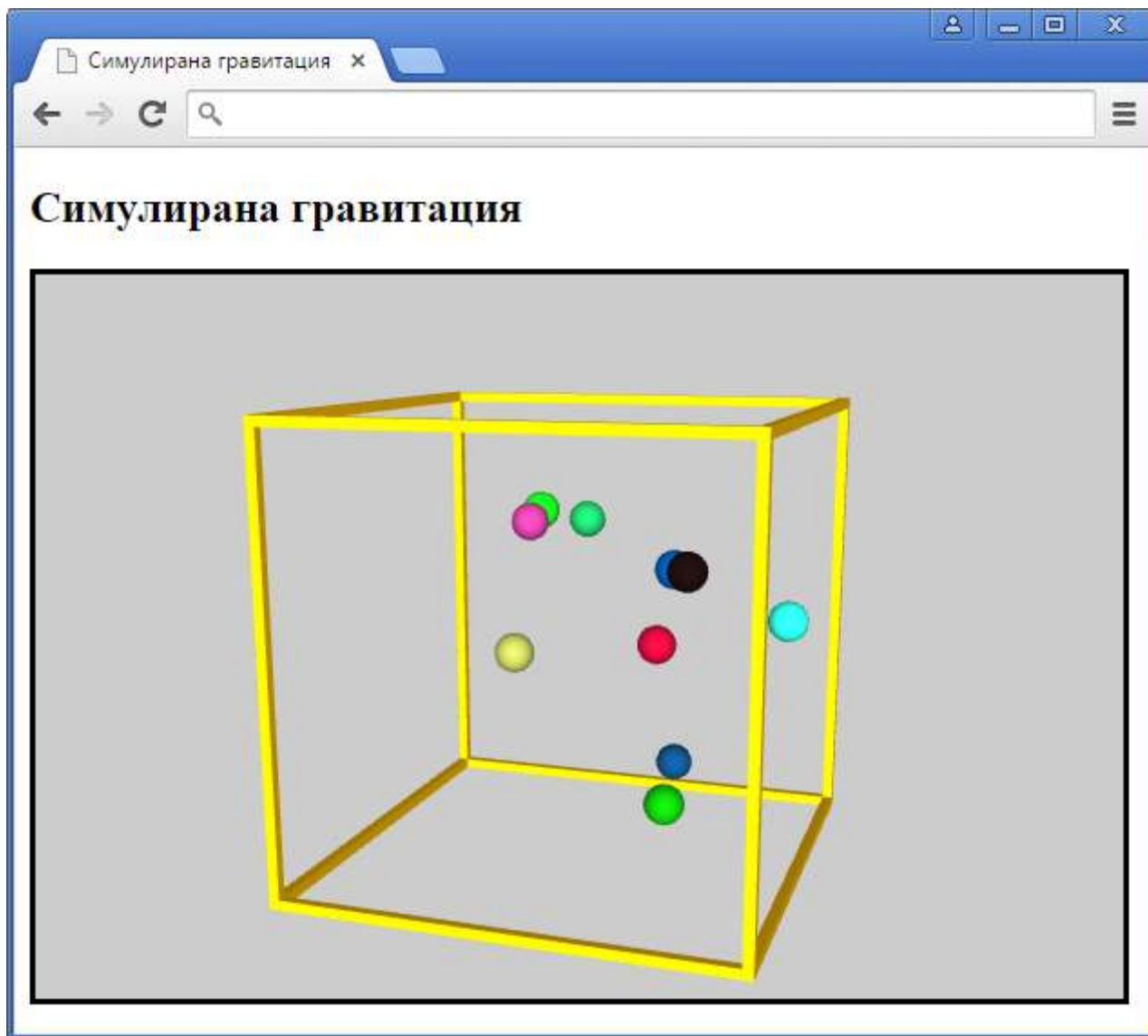
За всеки топащ се обект определяме:

- Вектор на хоризонталната скорост **v**
- Скорост на самото топане **s**
- Отместване във времето **a**
- Амплитуда на топането **h**

Движение

- Хоризонталното е подобно на отблъскване
- Вертикалното е по синусоида – симулира гравитация

```
o.v = [cos(a),sin(a)];    // вектор на скоростта
o.s = random(1.5,2.5);    // скорост на топане
o.a = random(0,2*PI);     // отместване във времето
o.h = random(20,40);      // амплитуда на топане
:
o.center[2] = -20+o.h*Math.abs(sin(o.s*time+o.a));
```



Тест

Файлове

Балистика

Балистика

ОСНОВИ

- Движение по парабола под влияние само на гравитацията
- Необходими данни са началното положение и скоростта

Изчисляване на параболата

- Чрез уравнение

$$p(t) = \frac{1}{2}gt^2 + v_0t + p_0$$

- Чрез постъпково изчисление

$$g = \text{const}$$

$$v_i = v_{i-1} + g\Delta t$$

$$p_i = p_{i-1} + v_i\Delta t$$

Пример

Гейзер от тухли

- Тухли извират от една точка
- Случайна посока, но преобладаващо нагоре
- Движат се по парабола
- След падане на тухла, тя извира отново

Още изисквания

- Цветовете да са кафеникави
- При летенето тухлите да се въртят
- Да има клас **Brick**, в който е кодирано движението

Реализация

- Обектът **Brick** ще е подобен на **Cuboid**
- Конструкторът е без параметри
- Завъртането е в **rot**, а скоростта на завъртане е във **vRot**
- Скоростта на движение на тухлата е във **v**, като по Z е изкуствено засилено двукратно
- За графичен примитив се ползва каноничния куб

```
constructor()  
{  
    this.center = [0,0,-10];  
    this.color = [random(0.4,0.6),random(0.1,0.3),random(0,0.25)];  
    this.rot = [0,0,0];  
    this.vRot = [random(50,100),random(50,100),random(50,100)];  
  
    var a = random(0,2*PI);  
    var b = radians(random(50,90));  
    this.v = [cos(a)*cos(b),sin(a)*cos(b),2*sin(b)];  
  
    if (!canonicalCube) canonicalCube = new CanonicalCube();  
}
```

Рисуване на тухлата

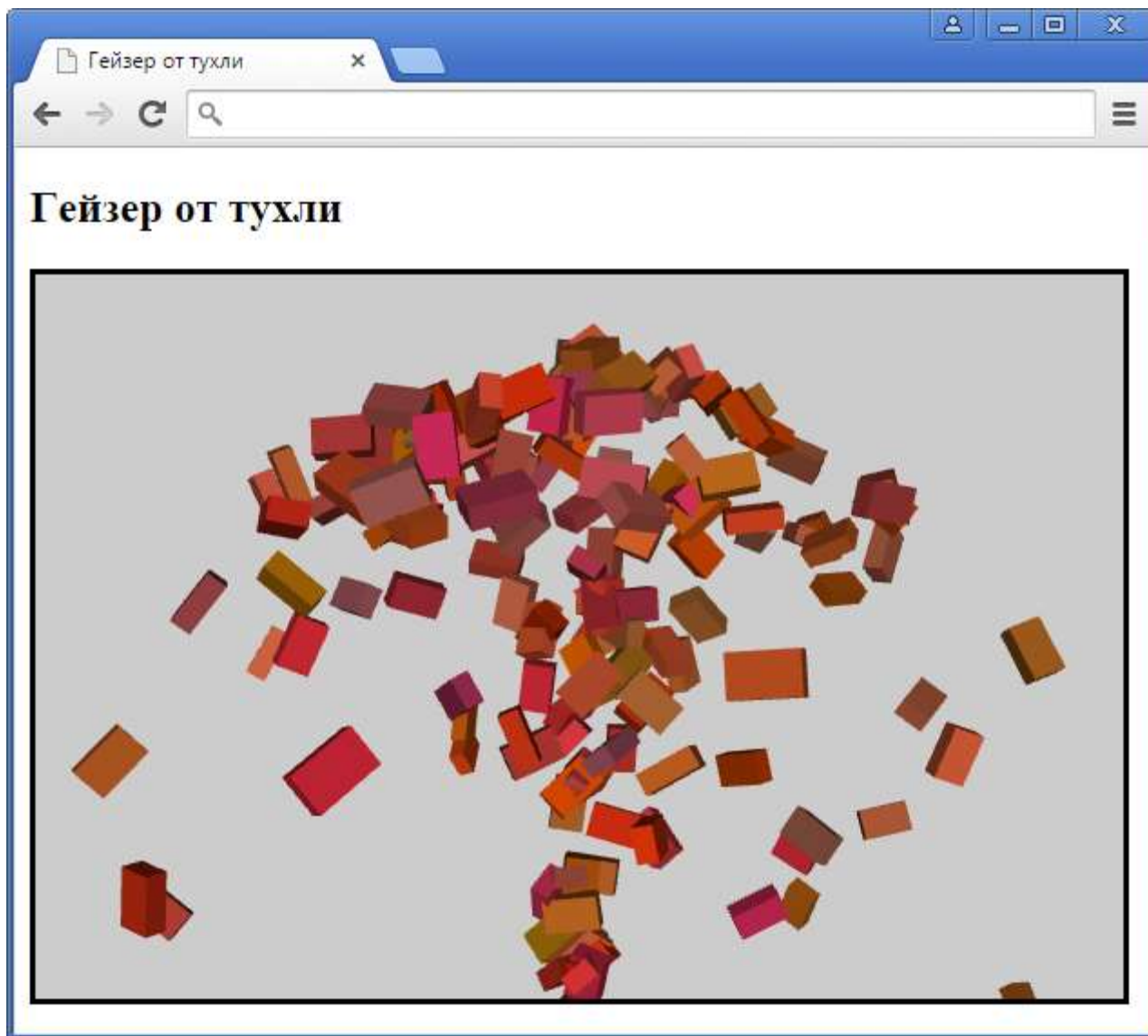
- Аналогично на рисуването на **Cuboid**
- Размерът на тухлата е фиксиран на 1.6x1x0.6
- Между транслацията и мащабирането се извършва ротация по три оси

```
draw()  
{  
    pushMatrix();  
    gl.vertexAttrib3fv(aColor,this.color);  
    translate(this.center);  
    xRotate(this.rot[0]);  
    yRotate(this.rot[1]);  
    zRotate(this.rot[2]);  
    scale([1.6,1.0,0.6]);  
    useMatrix();  
    canonicalCube.draw();  
    popMatrix();  
}
```

Движение на тухлата

- Метод **move** с параметър изминало време **dT**
- Премества центъра според скоростта **v**
- Актуализира вертикалната скорост с ускорение -0.8
- Променя завъртането **rot** със скоростта на завъртане **vRot**
- Ако вертикално тухлата е под -20 и пада надолу, тогава се премества в началото и се дава нова скорост

```
move(dT)
{
    for (var j=0; j<3; j++) this.center[j] += 8*this.v[j]*dT;
    this.v[2] -= 0.8*dT;
    for (var j=0; j<3; j++) this.rot[j] += this.vRot[j]*dT;
    if (this.center[2]<-20 && this.v[2]<0)
    {
        this.center = [0,0,-10];
        var a = random(0,2*PI);
        var b = radians(random(60,90));
        this.v = [cos(a)*cos(b),sin(a)*cos(b),2*sin(b)];
    }
}
```



Тест

Файлове

Скачане

Моделиране на скачане

- По същество това е балистична крива
- Точен модел – с парабола
- Приблизжени модели – с елипса, с тригонометрична функция или с постъпково изчисляване

При (пре-)скачане

- Обикновено се извършва в по-ранен момент спрямо евентуалния удар

Пример

Прескачане на препятствия

- Четири прегради се движат в кръг
- Топчета се движат срещу тях и ги прескачат

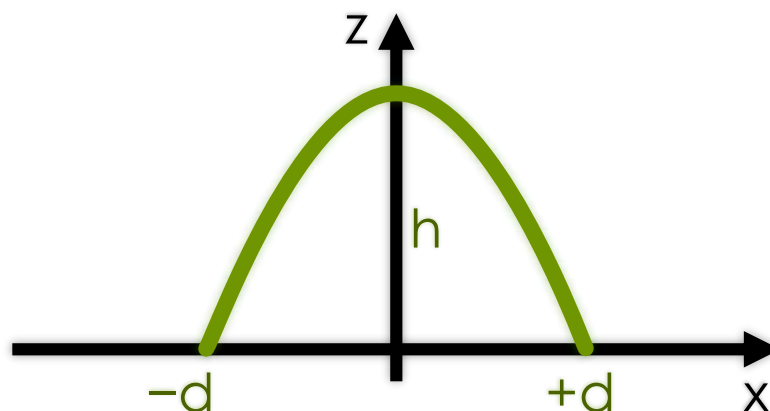
Реализация

- Преградите са 2 перпендикулярни сплескани сфероида
- Ако на ъгъл α има преграда, то другите са на $\alpha+90^\circ$, $\alpha+180^\circ$ и $\alpha+270^\circ$
- Всяко топче знае положението си като ъгъл и то се сверява с 4-те ъгъла с прегради

Самото прескачане

- Симулация с **cos(x)** в интервала $\left[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right]$
- Параметри на скока: ширина **d** и височина **h**
- Ъглово разстояние **x** до препятствието

$$h(x) = \begin{cases} h \cos \frac{\pi x}{2d} : x \in [-d, d] \\ 0 : x \notin [-d, d] \end{cases}$$

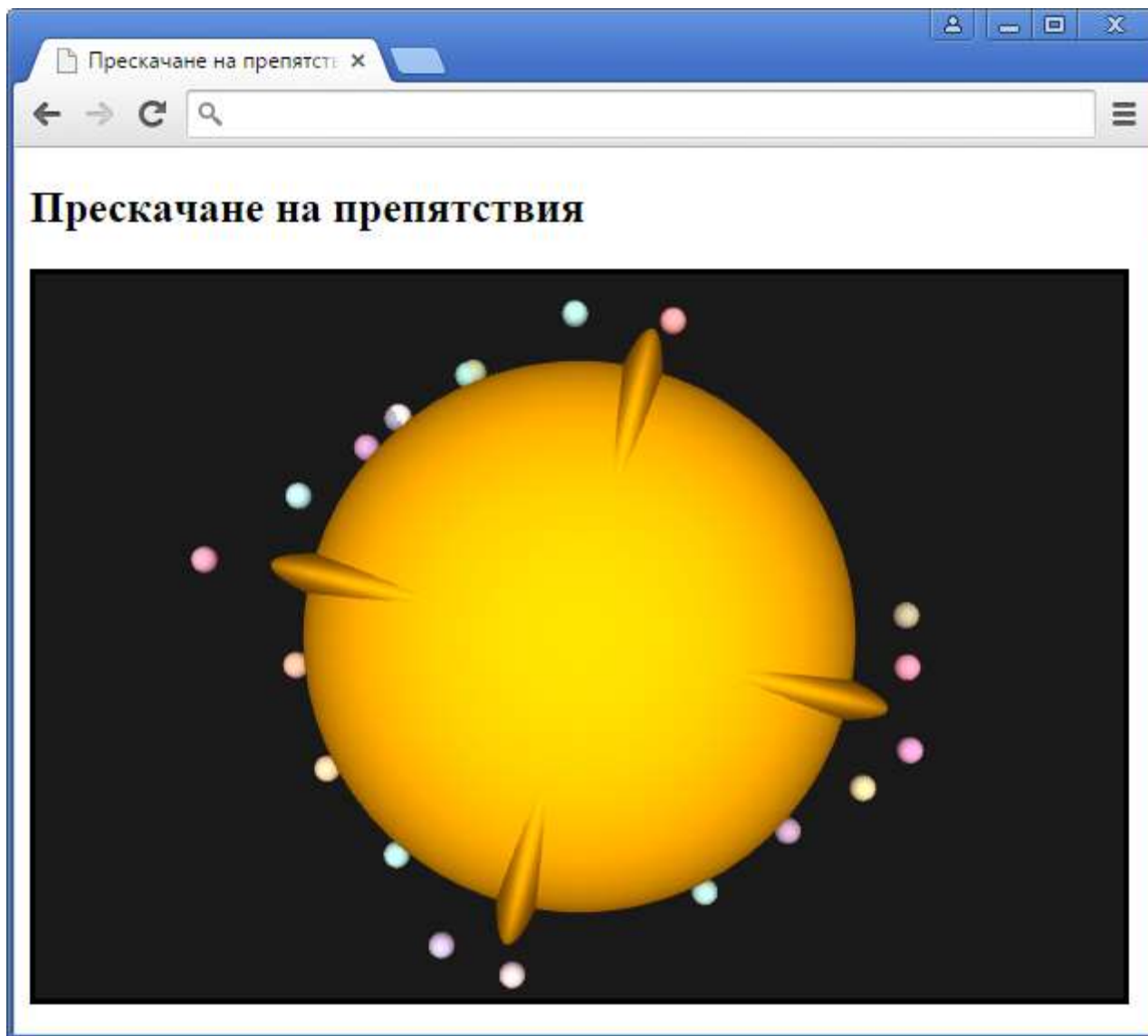


Функция за скачане

- При ъгли на топче и преграда намира височината на скока
- Ъглите се нормализират до $[-2\pi, 2\pi]$
- Ако разстоянието между тях не е **d** или по-малко, стеснява диапазона, като премества долната граница с 2π нагоре

```
function jump(a,b,ball)
{
    var d = ball.d;
    var h = ball.h;

    a = a % (2*PI);
    b = b % (2*PI);
    for (var i=0; i<3; i++)
    {
        if (Math.abs(a-b)<d) return h*cos((a-b)/d*PI/2);
        b+=2*PI;
    }
    return 0;
}
```



Тест

Файлове

Вълнообразно движение

Вълнообразно движение

Модел на водна повърхност

- Има вълни (като в басейн)
- Физически модел – прекалено сложен

Опростен модел

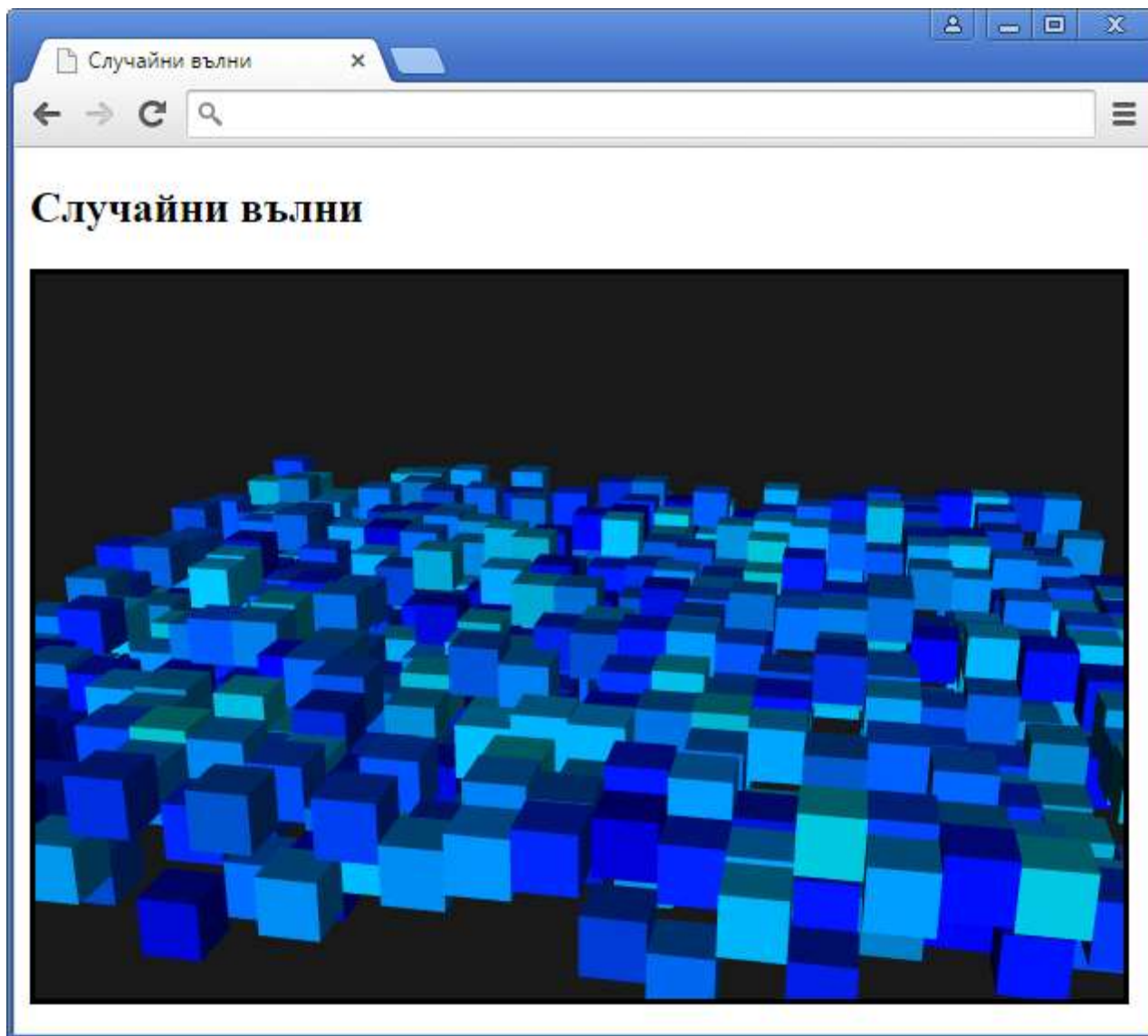
- Мрежа от обекти (точки, кубове, ...)
- Обектите се движат нагоре-надолу
- Движат се случайно, но не изцяло случайно

Пример

Модел на вълни

- Повърхността е от кубове
- Всеки се движи вълнообразно нагоре-надолу
- За да не са едновременно, всеки куб има случайно отместване във времето

```
for (var x=0; x<n; x++)
{
    for (var y=0; y<n; y++)
    {
        water[x][y] = new Cube([x-(n-1)/2,y-(n-1)/2,0],1);
        water[x][y].a = random(0,2*PI);
    }
}
:
for (var x=0; x<n; x++)
    for (var y=0; y<n; y++)
        water[x][y].center[2] = sin(2*time+water[x][y].a);
```



Тест

Файлове

Недостатък

- Всяко кубче се движи само за себе си

Решение

- Съседни кубчета да се движат съседно
- Измисляме си функция, която се гърчи в 2D
- Ако индексите на куб са x и y , а времето е t , отместването на движението във времето може да се зададе с:

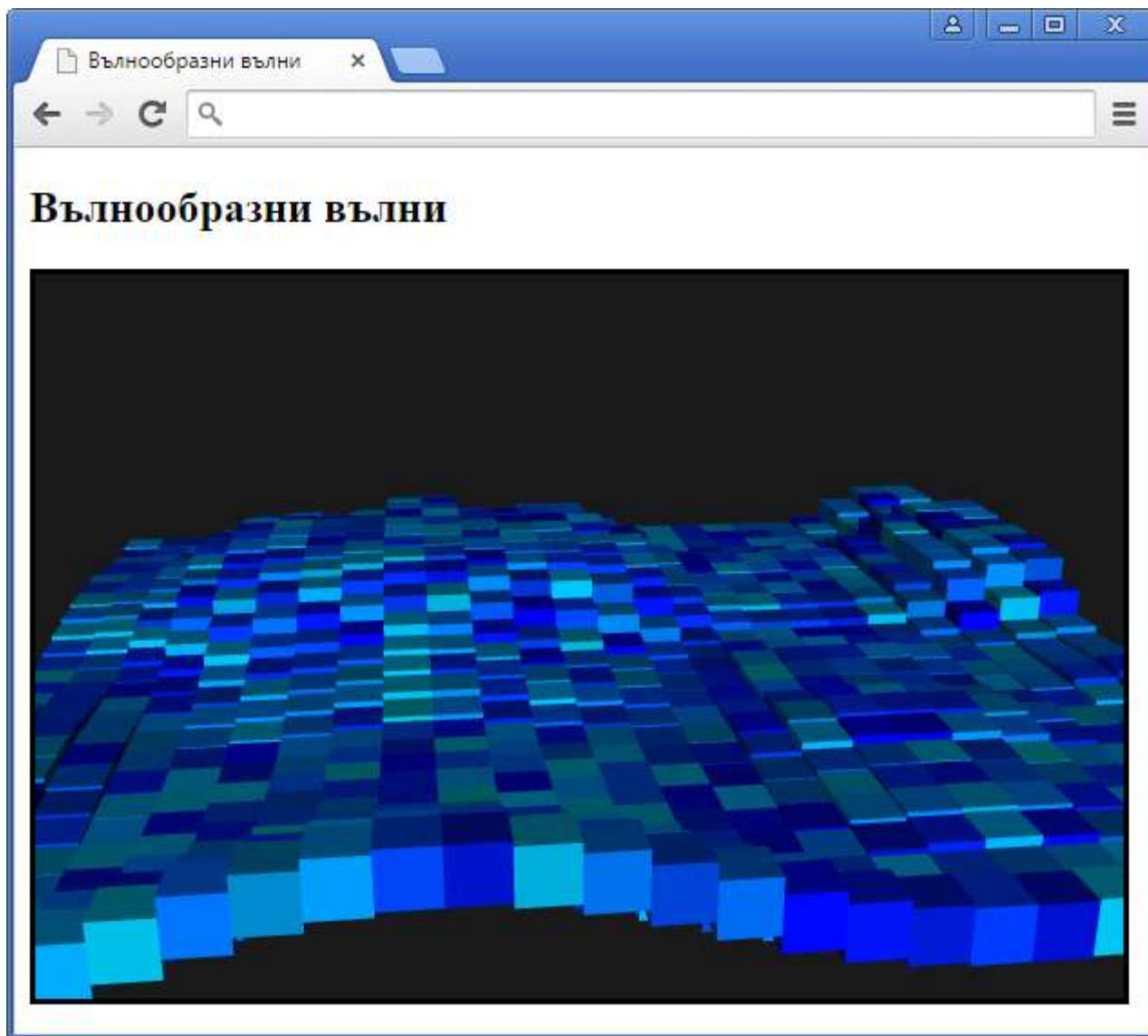
$$a(x, y) = \sin\left(\frac{x}{3.0} + t + \frac{y}{2n} \cos(2t - x)\right) + \cos\left(\frac{y}{3.5} - t + \frac{x}{2n} \sin(3t + y)\right)$$

Забележка: функцията е измислена с опити и грешки, няма нужда да се ползва точно този шаблон

Нова реализация

- Кубовете не помнят своето отместване
- Отместването им се изчислява в реално време чрез функцията **a(x,y)**
- В крайна сметка движението на всеки куб си остава синусоидално движение

```
function a(x,y)
{
    var k1 = sin(x/3.0+time+y*cos(2*time-x)/n/2);
    var k2 = cos(y/3.5-time+x*sin(3*time+y)/n/2);
    return k1+k2;
}
:
for (var x=0; x<n; x++)
    for (var y=0; y<n; y++)
        water[x][y].center[2] = sin(2*time+a(x,y));
```



Тест

Файлове

Въпроси и коментари

Край