

# Sincronización y Coordinación

---

Desarrollo de Sistemas Distribuidos

# Importancia de la sincronización

---

## Sistemas centralizados

- Reloj compartido

## Sistemas distribuidos

- Diferentes relojes



# Importancia de la sincronización

---

Conocer a qué hora  
del día ocurren  
diferentes eventos en  
una computadora.

---

La precisión varía en  
cada caso.

---

Ejemplos:

La herramienta *make*

---

Programas de autenticación de mensajes

---

Sistemas de respaldo de archivos.

---

# Sincronización de relojes físicos

Sincronizar los relojes de todas las estaciones del sistema distribuido.

Que todos los equipos tengan la misma hora simultáneamente.

Cada computadora dispone de reloj físico

- Basado en un cristal de cuarzo que oscila a determinada frecuencia
- Programar para generar interrupciones a intervalos regulares
- Llevar la cuenta del tiempo (hora y fecha)

Fecha del sistema

# Sincronización de relojes físicos

---

- Es prácticamente imposible que dos relojes “iguales” oscilen a la misma frecuencia.
- Los relojes basados en cristales están sujetos a una desviación
  - Cuentan el tiempo a velocidades distintas
  - Progresivamente sus contadores van distanciándose.
  - Diferencia acumulada en el periodo de oscilación va creciendo.

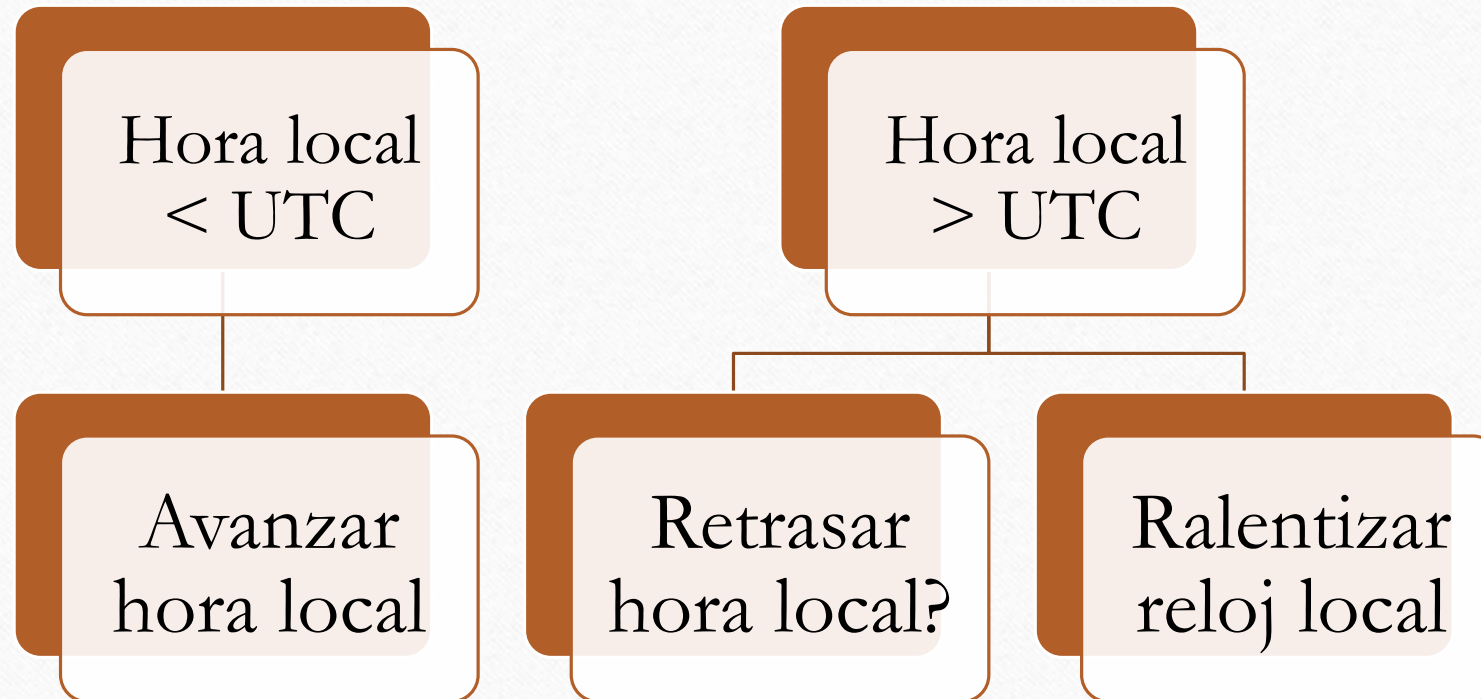


# Tiempo Universal Coordinado (UTC)

---

- Disponible a través de emisoras de radio que emiten señales horarias
- Mediante satélites geoestacionarios y GPS
- Precisión de 0,1 a 10ms, 0,1 ms y 1ms

# Coordinación con UTC



# Algoritmo de Cristian

Un Servidor de Tiempo (sincronizado con UTC)

Las demás estaciones se sincronizan con él

- Cada  $\delta/(2\rho)$  segundos enviar un mensaje al servidor para preguntar la hora actual
- El servidor responde con un mensaje con la hora actual  $T_{UTC}$
- Actualizar su reloj
- Considerar el error cometido



# Algoritmo de Cristian

---

- Problemas
  - Un único servidor
  - Posibilidad de un fallo
- Varios servidores de tiempo sincronizados
- No contempla malfuncionamientos o fraude
  - Algoritmo Marzullo (1984)

# Sincronización entre equipos

La sincronización horaria entre los dos equipos es más importante que mantener mínima la diferencia con la hora UTC

Diferencia horaria entre los dos equipos después de haberse sincronizado

- $2\rho\Delta t$
- $\rho$  máxima velocidad que deriva de un reloj hardware
- $\Delta t$  momento transcurrido después de haberse sincronizado

Garantizar que la sincronización no difiera más de  $\delta$  segundos

- Sincronizarla cada  $\delta/(2\rho)$  segundos



# Algoritmos de Berkeley

Elegir un coordinador (Maestro)

Establecer la hora de referencia

- El Maestro pregunta la hora periódicamente
- Elige solamente horas “razonables”
- Calcula una hora promedio

Actualizar los demás relojes

- Calcula desviación de cada equipo
- Envía la corrección a aplicar

# Algoritmo de Berkeley

---

El algoritmo realiza un promedio tolerante a fallos con los tiempos recibidos, considera solamente el subconjunto de relojes que no difieren más de una cierta cantidad. Los demás no están funcionando bien.



# Algoritmo de Berkeley

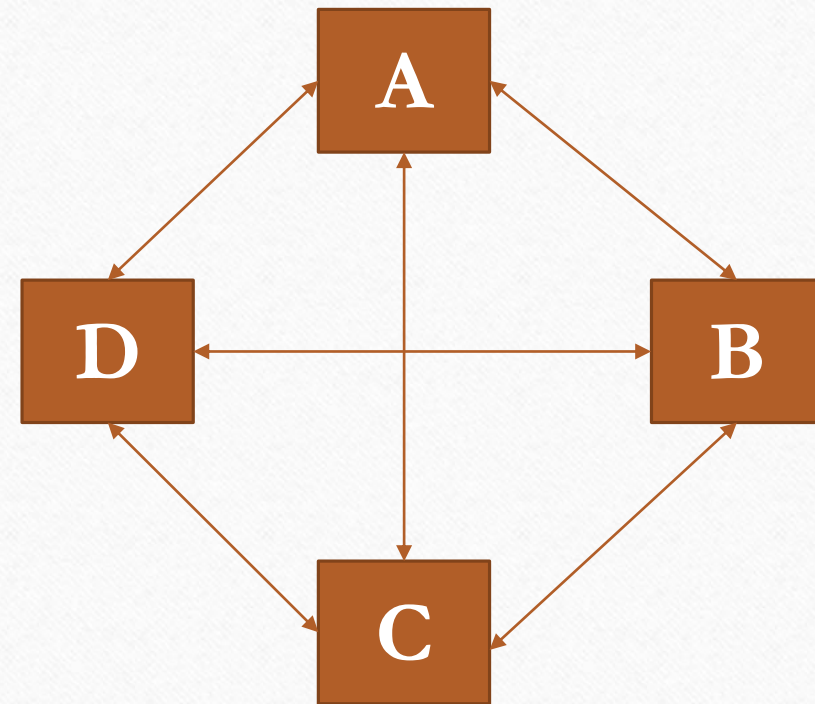
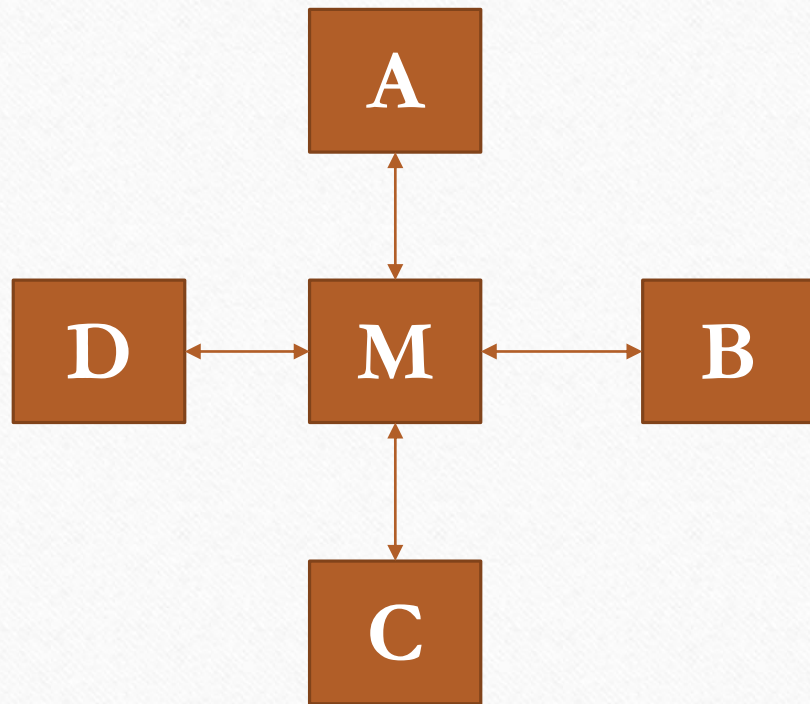


Si el maestro  
falla

- No pregunta
- No envía modificaciones
- Modificaciones demasiado “extrañas”

Se elige otro  
coordinador

# Algoritmos distribuidos





# Casos de estudio

---

NTP

SNTP

# Relojes lógicos

---

Es complicado sincronizar perfectamente varios relojes distribuidos

No se requiere estar sincronizados con una hora UTC

Dos procesos que no interactúan, no requieren sincronización



# Algoritmos distribuidos

---

Se deben conocer los tiempos de propagación

Todos los equipos deben sincronizarse periódicamente

Al comienzo de cada intervalo, todos difunden su hora local

Esperan un tiempo para recibir la hora de los demás equipos

- Excluir valores extremos
- Calcular desviación media

Actualizar tiempo local con la desviación media

Todos los nodos tienen la misma hora

# Relojes lógicos

---



Necesitamos que los procesos estén de acuerdo en el orden en el que se han producido los eventos.

# Relojes lógicos

En algunos entornos no se requiere una sincronización exacta con una hora externa de referencia (UTC)

Trabajar con relojes lógicos

- Solamente importa el orden de los eventos



# Relojes lógicos

---

Relación “Sucedió antes”  $a \rightarrow b$  ( $a$  sucede antes que  $b$ )

- Dos eventos en el mismo proceso suceden en el orden que indica su reloj común
- En procesos comunicados por un mensaje, el envío es siempre anterior a la recepción

# Relojes lógicos

---

Si dos eventos  $x$  y  $y$  se producen en procesos diferentes que no intercambian mensajes directa ni indirectamente

- No se cumple  $x \rightarrow y$  ni  $y \rightarrow x$
- Tales eventos no son concurrentes

# Relojes lógicos

---

## Transitividad de la relación $a \rightarrow b$

- Si  $a \rightarrow b$  y  $b \rightarrow c$  entonces  $a \rightarrow c$



# Relojes lógicos

Necesitamos medir el tiempo para todos los eventos

- Evento  $a$  se le asigna un valor de tiempo  $R(a)$
- Todos los procesos estén de acuerdo
- Se cumple  $a \rightarrow b \Leftrightarrow R(a) < R(b)$

# Algoritmo de Lamport

Es un simple contador software monótono creciente

Ese valor no tiene relación con un reloj físico

En cada computadora hay un reloj lógico  $R$

Poner marcas de tiempo a los eventos que se producen  $R_p(a)$

- Marca de tiempo del evento  $a$  en el proceso  $p$

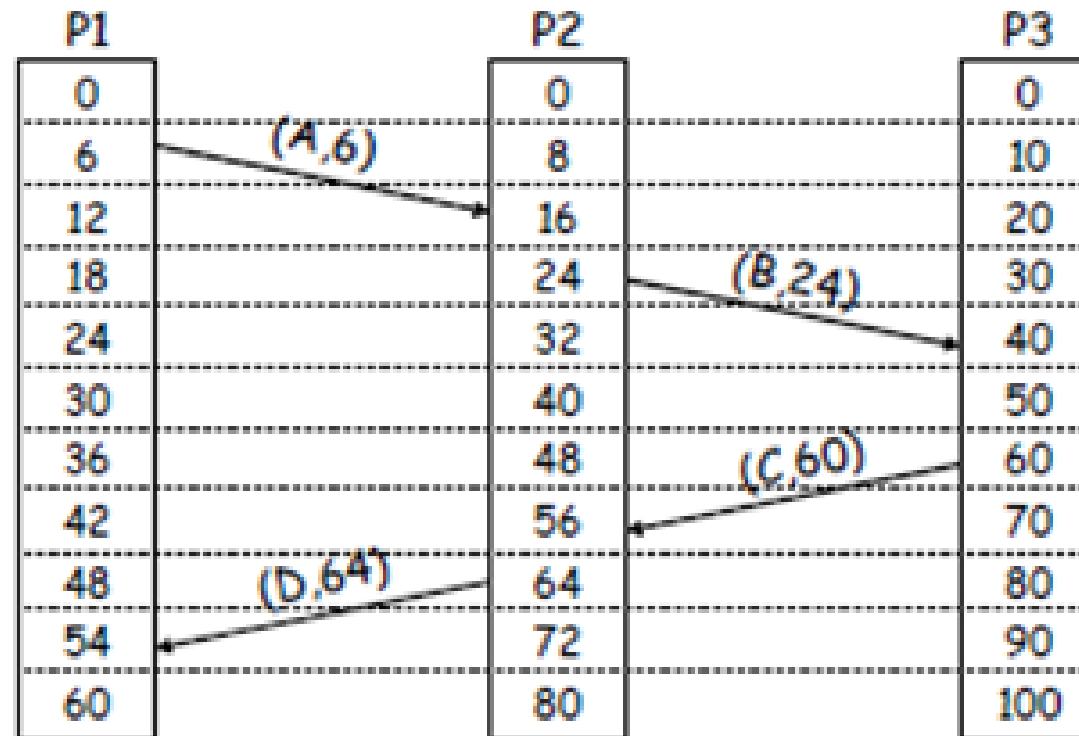
# Algoritmo de Lamport

---

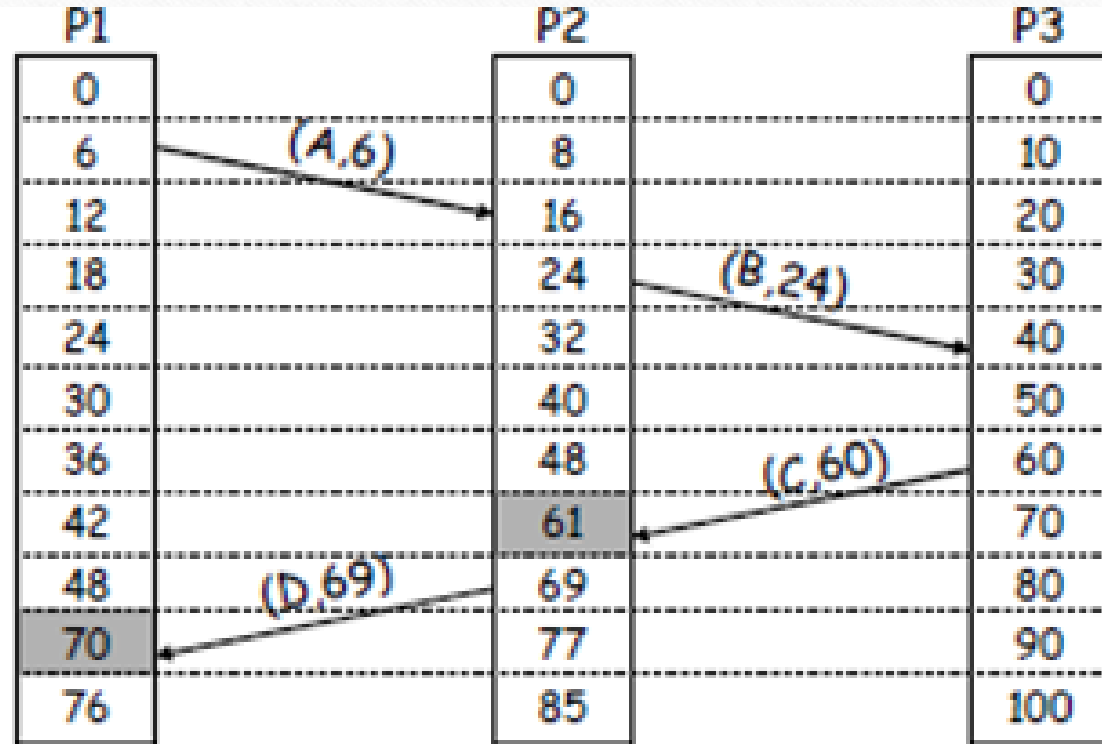
1.  $R_p$  se incrementa en una unidad antes de que se produzca cada evento en el proceso:  $R_p = R_p + 1$
2.
  - Cuando un proceso  $p$  envía un mensaje  $m$  se incluye el valor  $t = R_p$
  - Cuando el proceso  $q$  recibe el mensaje  $(m, t)$  calcula  $R_q = \max(R_q, t)$
  - Aplicar el paso 1
  - Marcar el evento de recepción del mensaje



# Algoritmo de Lamport



# Algoritmo de Lamport



# Algoritmo de Lamport

---

Cuando dos eventos, en dos computadoras distintas, ocurren simultáneamente, a la marca de tiempo se le agrega el número del proceso con valor decimal.

- 40.1, 40.2



# Exclusión mutua

---

Regiones críticas en Sistemas Distribuidos

# Exclusión mutua

---

Resolver el problema de las regiones críticas

Recursos compartidos que no pueden ser utilizados por más de un proceso al mismo tiempo



# Requisitos de los algoritmos

## Seguridad

- Sólo un proceso puede ejecutarse dentro de la región crítica

## Viveza

- Los procesos que deseen entrar en una región crítica deben hacerlo en algún momento

## Orden

- La entrada a la región crítica deberá hacerse en el orden “sucedio antes” definido por Lamport



# Exclusión mutua

---

## Dos enfoques

- Centralizado
- Distribuido

# Algoritmo centralizado

Utilizar un proceso coordinador de la región crítica

Los procesos envían una solicitud al coordinador

Este algoritmo cumple con las 3 condiciones

Tres mensajes

- Solicitud
- Concesión
- Liberación

# Algoritmo centralizado

## Inconvenientes

Fallo de los  
clientes en la  
región crítica

Fallo del  
coordinador

Cuello de botella  
del coordinador



# Algoritmos distribuidos

---

No se necesita un coordinador

Los procesos envían peticiones a los demás procesos

Construyen mensajes de petición

# Algoritmo por marcas de tiempo

---

Cuando un proceso quiere entrar en la región crítica

Envía un mensaje de petición a todos los procesos del grupo

- Nombre de la región crítica
- Su identificador de proceso
- Hora actual

# Algoritmo por marcas de tiempo

## Cuando un proceso recibe una petición

- Si el receptor no está en la región crítica y no quiere entrar envía un OK
- Si el receptor está en la región crítica, encola la recepción
- Si el receptor quiere entrar a la región crítica, compara su marca de tiempo con la del mensaje
- Si su marca es menor, lo encola
- Si no le envía un mensaje OK y su petición



# Algoritmo por marcas de tiempo

---

Cuando un proceso sale de la región crítica

- Envía un OK a todos en su cola
- Borra esas peticiones de su cola

# Algoritmo por marcas de tiempo

---

Se consigue la exclusión mutua

Para entrar a la región crítica se necesitan

- $2(n - 1)$  mensajes
- $n$  es el número de procesos en el sistema

# Algoritmo por marcas de tiempo

## Inconvenientes

- Hay  $n$  puntos de fallo
- Más tráfico de la red
- Cuello de botella en todos los equipos

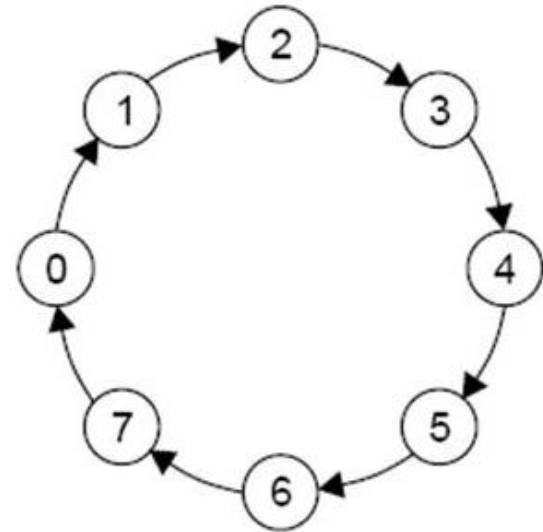
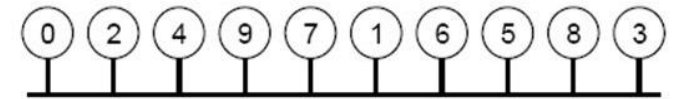


# Algoritmo Token-Ring

Dada una serie de equipos interconectados

Formar un anillo lógico

- Cada equipo es un nodo del anillo
- Asignarle una posición en el anillo
- Cada nodo debe saber la posición de su vecino



# Algoritmo Token-Ring

Al comienzo al proceso 1 se le da un Token

Cuando el proceso  $k$  tenga el token

- Si quiere entrar a la región crítica retiene el token y entra
- Transfiere el token mediante mensaje al proceso  $k + 1$

# Algoritmo Token-Ring

---

Debe partirse de una red sin pérdida de mensajes

Problemas si falla algún proceso

Ocupación inútil de la red



# Algoritmo de Ricart y Agrawala

---

- Dados  $N$  procesos
- Todos los procesos pueden comunicarse entre sí
- Cada proceso mantiene un reloj lógico de Lamport  $C_i$
- Mensaje de solicitud de entrada  $(C_i(t), p_i)$

# Coordinación

---

Algoritmos de elección



# Elección del coordinador

## Algoritmos distribuidos que necesitan un coordinador

- Sincronización de relojes
- Exclusión mutua
- Restauración de token

## Si el coordinador falla

- Es necesario elegir otro coordinador



# Algoritmos de elección

Determinar el proceso que va actuar de coordinador

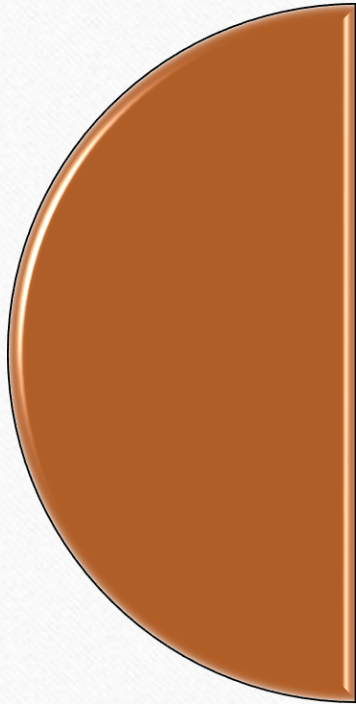
Prioridad de los procesos

- El identificador del proceso es su prioridad
- Es decir  $P_i$  tiene prioridad  $i$
- El coordinador es el proceso con mayor prioridad

Una vez elegido el coordinador

- Enviar su identificador a los demás procesos

# Algoritmos de elección



El objetivo de los algoritmos de elección es asegurar que al seleccionar un nuevo coordinador todos los demás procesos estén de acuerdo en cuál es el nuevo coordinador

# Algoritmos de elección

---

El objetivo del algoritmo de elección es asegurar que cuando se comience una elección, se concluya con que todos los procesos están de acuerdo en cuál es el nuevo coordinador



# Algoritmo Bully

Diseñado por García-Molina en 1982

## Suposiciones

- Los mensajes se entregan en  $T_p$  segundos
- Un nodo responde a todos los mensajes en  $T_t$  segundos
- Los procesos están ordenados física o lógicamente
- Cada proceso tiene un identificador
- Todos los procesos saben cuántos procesos hay en total

Detectar que un nodo ha caído

---

Si no se responde el mensaje en

- $T = 2T_p + T_t$

# Selección del nuevo coordinador

---

Detectado por un proceso  $P$

---

$P$  envía un mensaje de elección a todos los procesos con identificadores más altos

---

Espera un mensaje de OK

---

Si ningún proceso responde  $P$  gana la elección

---

Si cualquiera de los procesos responde,  $P$  pierde la elección

---

El proceso ganador envía un mensaje de coordinador a todos los demás



Un proceso caído re-arranca

---

Iniciar una elección como  
la anterior

# Notas sobre este algoritmo

---

En el peor de los casos requiere del orden de  $n^2$  mensajes

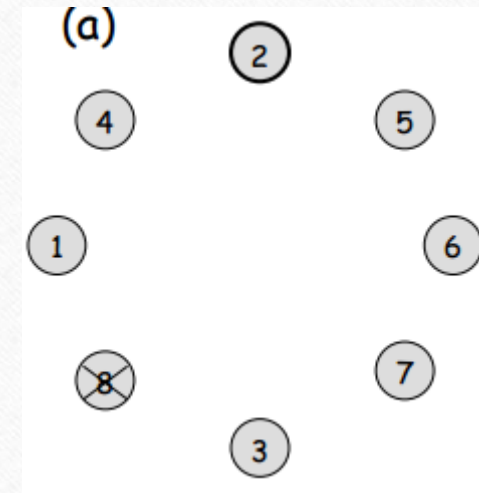
$n$  es el número de procesos

En el mejor de los casos el proceso con el segundo identificador más alto detecta el fallo

# Algoritmo para anillos

Se utiliza cuando

- Los procesos están organizados en una anillo
- No se conoce el número total de procesos
- Cada proceso se comunica con su vecino





# Algoritmo para anillos

Un proceso advierte que el coordinador no funciona

Elabora un mensaje de elección

- Su identificador de proceso

Envía el mensaje a su sucesor

Si el sucesor falló

- El remitente lo salta
- Hasta encontrar un proceso activo

En cada paso los remitentes agregan su identificador a la lista del mensaje

# Algoritmo para anillos

Cuando el mensaje llega al proceso inicial

Cambia el mensaje a COORDINADOR

Circula nuevamente informando quién es el coordinador

- Y los miembros del nuevo anillo

Cuando el mensaje circula una vez

- Se borra