

Diagramm 1: Fahrtverlauf

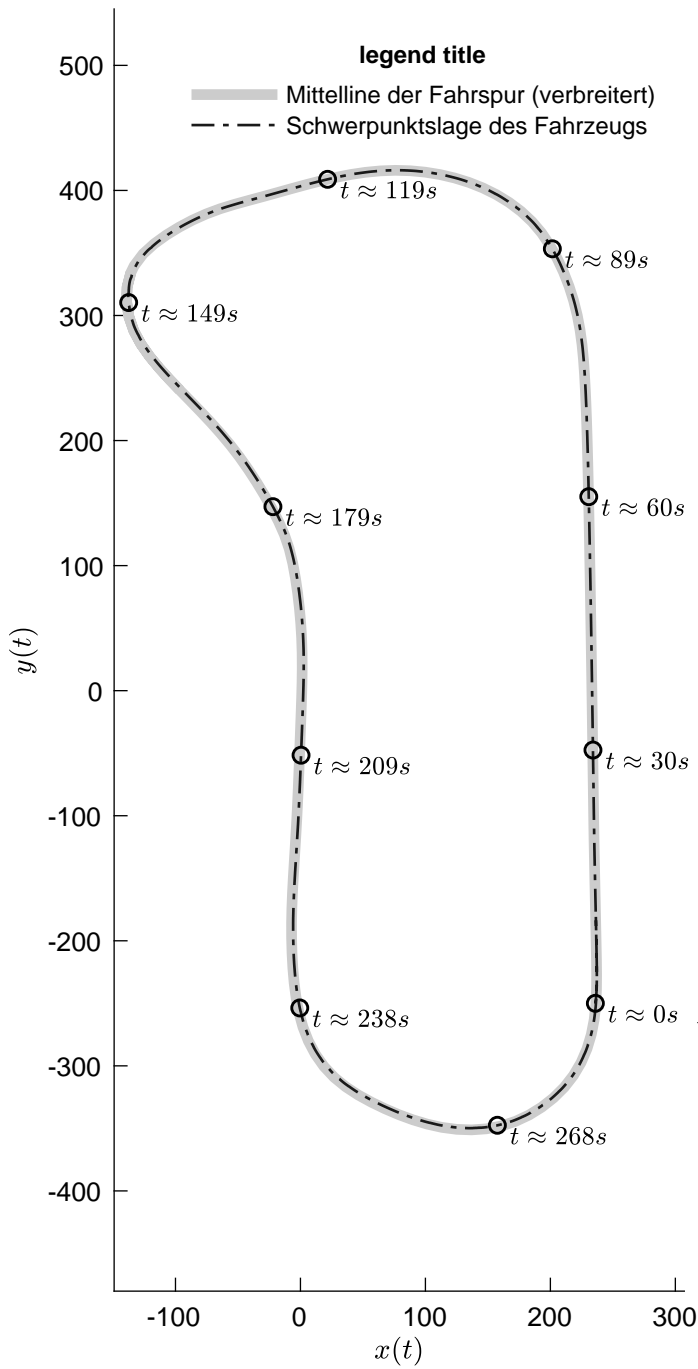


Diagramm 2: Fehler ϵ (der Schwerpunktslage \hat{f} zur Mittellinie f):
 $\epsilon(t) = \inf_{\bar{t} \in T} \|\hat{f}(t) - f(\bar{t})\|_{\infty}$

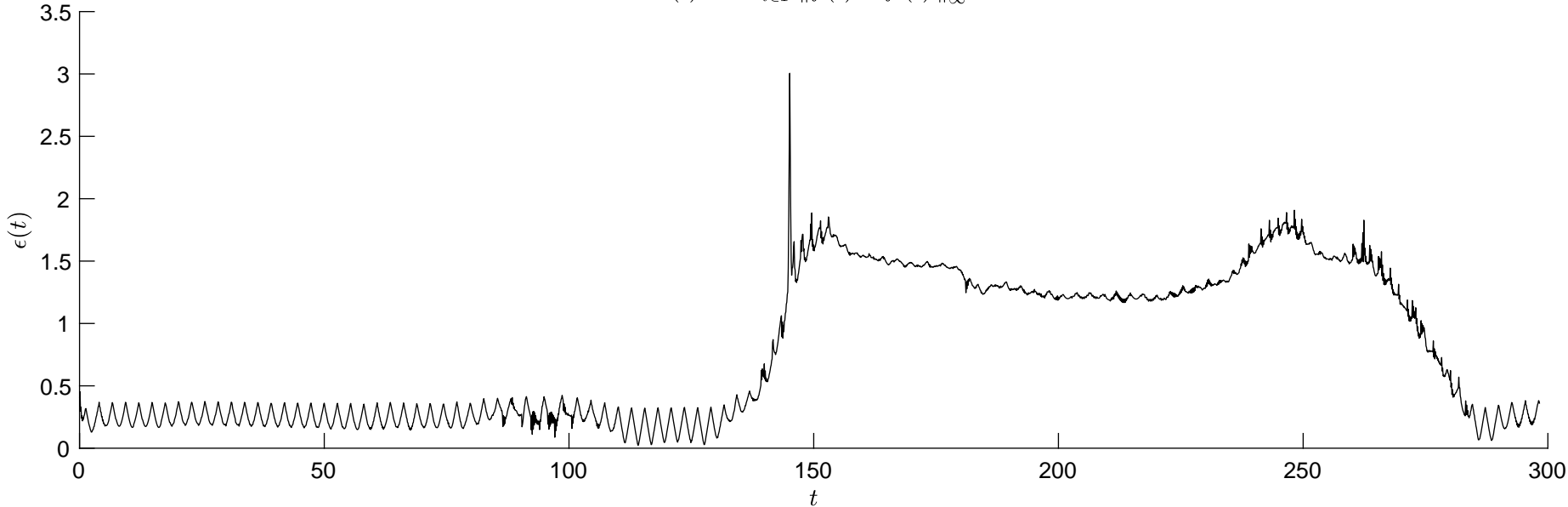


Diagramm 3: Reziproker Fehler - groessere Werte sind besser

