

Práctica 2: E/S por consulta de estado (PIO y HAND-SHAKE)

Parte 1: Entrada/Salida con Luces y Llaves mediante el PIO

Ejercicio 1

a)

```
PB EQU 31h ; constantes del ensamblador
CB EQU 33h ; 1° línea faltante: registro CB para configurar
; el puerto B del PIO
```

```
ORG 2000H
mov al, 0 ; 2° línea faltante
out CB, al ; configurar todos los conectores del puerto
; B del PIO (luces) como salidas
mov al, 0Fh ; 0Fh = 00001111b
out PB, al ; encender las luces 3 a 0 y apagar las restantes
; (7 a 4)

int 0
end
```

b)

```
PA EQU 30h ; 1° línea faltante: registro de datos PA del
; puerto A del PIO
CA EQU 32h ; registro de configuración del puerto A del PIO
```

```
ORG 1000h
msj db "Apagadas"
```

```
ORG 2000H
mov al, 0FFh ; 0FFh = 11111111b
out CA, al ; 2° línea faltante: configurar todos los
; conectores del puerto A (llaves) como entradas
in al, PA ; leer y obtener el estado actual de las llaves
cmp al, 0
jnz fin ; si al menos una de las llaves se encuentra
; prendida, finalizar inmediatamente el programa

mov al, 8
mov bx, offset msj
int 7 ; en caso contrario, imprimir en pantalla
; el mensaje "Apagadas" y luego finalizar

fin: int 0
end
```

c)

```
PA EQU 30h ; 1° línea faltante
PB EQU 31h
CA EQU 32h
CB EQU 33h ; 2° línea faltante
```

```

ORG 2000h
mov al, 0FFh      ; 3° línea faltante: 0FFh = 1111111b
out CA, al        ; 4° línea faltante: configurar todos los
                  ; conectores del puerto A (llaves) como entradas

mov al, 0         ; 5° línea faltante
out CB, al        ; configurar todos los conectores del puerto
                  ; B del PIO (luces) como salidas

in al, PA         ; leer y obtener el estado actual de las llaves
out PB, al        ; encender o apagar cada luz para que refleje y
                  ; se corresponda con el estado de su respectiva
                  ; llave (prendida o apagada respectivamente)

int 0
end

```

Ejercicio 2

a)

```

PIO      EQU 30H      ; llaves y luces
REG_PB   EQU PIO + 1  ; 31H → Puerto registro PB
                  ; (datos del puerto B del PIO: luces)
DATO_PB  EQU 11000011B ; se encienden las primeras y las últimas
                  ; dos luces (0, 1, 6 y 7), mientras que se
                  ; apagan las demás (2 a 5)
REG_CB   EQU PIO + 3  ; 33H → Puerto registro CB
                  ; (control del puerto B del PIO: luces)
CTRL_PB  EQU 00000000B ; todos los bits del puerto B son salidas

ORG 2000H
MOV AL, CTRL_PB
OUT REG_CB, AL
MOV AL, DATO_PB
OUT REG_PB, AL
INT 0
END

```

b)

```

PIO      EQU 30H      ; llaves y luces
REG_PA   EQU PIO      ; 30H → Puerto registro PA
                  ; (datos del puerto A del PIO: llaves)
LLAVE7_ON EQU 10000000B ; llave 7 prendida
REG_CA   EQU PIO + 2  ; 32H → Puerto registro CA
                  ; (control del puerto A del PIO: llaves)
CTRL_PA  EQU 11111111B ; todos los bits del puerto A son entradas

ORG 1000H
MSJ_ON   DB "Llave prendida"
MSJ_OFF  DB "Llave apagada"
FIN_MSJ  DB ?

ORG 2000H
MOV AL, CTRL_PA
OUT REG_CA, AL
IN AL, REG_PA
AND AL, LLAVE7_ON
JZ APAGADA

```

```

MOV BX, OFFSET MSJ_ON
MOV AL, OFFSET MSJ_OFF - OFFSET MSJ_ON
JMP IMPRIMIR
APAGADA: MOV BX, OFFSET MSJ_OFF
MOV AL, OFFSET FIN_MSJ - OFFSET MSJ_OFF
IMPRIMIR: INT 7
INT 0
END

```

c)

```

PIO EQU 30H ; llaves y luces
REG_PA EQU PIO ; 30H → Puerto registro PA (llaves)
REG_PB EQU PIO + 1 ; 31H → Puerto registro PB (luces)
DATO_PB EQU 00000000B ; se apagan todas las luces
REG_CA EQU PIO + 2 ; 32H → Puerto registro CA (llaves)
CTRL_PA EQU 11111111B ; todos los bits del puerto A son entradas
REG_CB EQU PIO + 3 ; 33H → Puerto registro CB (luces)
CTRL_PB EQU 00000000B ; todos los bits del puerto B son salidas

ORG 2000H
MOV AL, CTRL_PA
OUT REG_CA, AL
MOV AL, CTRL_PB
OUT REG_CB, AL
MOV AL, DATO_PB
OUT REG_PB, AL
BUCLE: IN AL, REG_PA
OUT REG_PB, AL
JMP BUCLE
INT 0
END

```

Parte 2: E/S con la Impresora mediante el PIO y el HAND-SHAKE

Ejercicio 1

a)

Señal \ Tipo	Entrada	Salida
Data		✓
Strobe		✓
Busy	✓	

b)

Carácter enviado en la señal "Data"	Descripción de los eventos ocurridos
'h'	Aunque la impresora está disponible ("busy" tiene un nivel bajo), en ningún momento se genera un flanco ascendente en "strobe". Por lo tanto, la impresora ignora la línea de "data": no se imprimirá el carácter 'h'.
'o'	La impresora está disponible ("busy" tiene un nivel bajo) y se genera un flanco ascendente en "strobe". Por lo tanto, la impresora imprimirá el carácter 'o'.
'l'	Aunque se genera un flanco ascendente en "strobe", la impresora está ocupada en ese instante de tiempo ("busy" tiene un nivel alto), probablemente imprimiendo el carácter 'o' previamente enviado. Por lo tanto, ignora la línea de "data": no se imprimirá el carácter 'l'.
'a'	Se genera un flanco ascendente en "strobe" y la impresora está libre en ese instante de tiempo ("busy" tiene un nivel bajo). Por lo tanto, imprimirá el carácter 'a'.
'a'	Se genera un flanco ascendente en "strobe" y la impresora está libre en ese instante de tiempo ("busy" tiene un nivel bajo). Por lo tanto, imprimirá el carácter 'a'.

En conclusión, la cadena impresa por la impresora será "oaa", ignorándose los caracteres 'h' y 'l' de la cadena original "holaa".

c)

Si no existiera la señal "strobe", la impresora no tendría manera alguna de distinguir entre ambos caracteres 'a' a imprimir ya que, al tratarse en realidad del mismo carácter, el valor enviado por la señal "data" no cambia en ningún momento: el código ASCII transmitido permanece inalterable. En consecuencia, solo imprimiría un único carácter 'a' en lugar de los dos caracteres de la cadena "aa" que el usuario pretendía enviar.

En cambio, cada flanco ascendente generado en "strobe" permite indicarle a la impresora que necesariamente debe imprimir un nuevo carácter, cuya representación ASCII estará en la señal "data". Esta indicación u orden resultará válida independientemente de si el carácter transmitido es idéntico o no a aquél previamente impreso, es decir, si hubo o no algún cambio en el valor de la señal "data", la cual, tal como se afirmó y estableció, contiene el próximo carácter a imprimir.

Ejercicio 2

a)

PA EQU 30h

CA EQU 32h

```
ORG 1000h
si db "Ocupada"
no db "Libre"
```

```
ORG 2000h
mov al, 00000001b
; 1° línea faltante: los bits 1 (STROBE) y 0 (BUSY) del
; puerto A del PIO (registro de estado y configuración de
; la impresora) se configuran como una salida y una entrada
; respectivamente (los demás resultan irrelevantes)
out CA, al
in al, PA
and al, 00000001b
; 2° línea faltante: forzar a cero todos los bits leídos
; del registro de datos PA del puerto A del PIO, excepto el
; bit 0 (STROBE) ya que éste es aquél cuyo valor actual se
; debe comprobar
jnz ocupada
; si STROBE es igual a uno, la impresora está ocupada, así
; que corresponde imprimir en pantalla el mensaje "Ocupada"
mov bx, offset no
; 3° línea faltante: STROBE es igual a cero, por lo que la
; impresora está libre, así que corresponde imprimir en
; pantalla el mensaje "Libre"
mov al, 5
int 7
jmp fin
ocupada: mov bx, offset si
mov al, 7
int 7
; 4° línea faltante
fin: int 0
end
```

b)

PA EQU 30h

CA EQU 32h

```
ORG 1000H
mensaje db "Libre"
```

```
ORG 2000H
mov al, 00000001b
out CA, al
consulta: in al, PA
and al, 00000001b
jnz consulta
; mientras la impresora esté ocupada (STROBE sea igual a
; uno), se procederá a consultar repetidamente su estado
```

```

; hasta que se libere (STROBE sea igual a cero)
mov bx, offset mensaje
; la impresora está libre, así que se imprimirá en pantalla
; el mensaje "Libre"
mov al, 5
int 7
fin:    int 0
        end

```

Ejercicio 4

a)

```

PIO      EQU 30H      ; impresora
REG_PA   EQU PIO      ; 30H → Puerto registro PA
                        ; (bits BUSY y STROBE)
REG_PB   EQU PIO + 1  ; 31H → Puerto registro PB
                        ; (carácter a imprimir)
DATO_PB  EQU 41H      ; carácter 'A'
REG_CA   EQU PIO + 2  ; 32H → Puerto registro CA
                        ; (bits BUSY y STROBE)
CTRL_PA  EQU 00000001B ; los bits 1 (STROBE) y 0 (BUSY) del puerto
                        ; A son una salida y una entrada
                        ; respectivamente (los demás resultan
                        ; irrelevantes)
REG_CB   EQU PIO + 3  ; 33H → Puerto registro CB
                        ; (carácter a imprimir)
CTRL_PB  EQU 00000000B ; todos los bits del puerto B son salidas
ES_BUSY  EQU 00000001B ; impresora ocupada: bit 0 (BUSY) activo
STROBE_0 EQU 11111101B ; desactivar validación (bit 1: STROBE) del
                        ; carácter transmitido a la impresora
STROBE_1 EQU 00000010B ; activar validación (bit 1: STROBE) del
                        ; carácter transmitido a la impresora

INI_PIO:  ORG 3000H
          PUSH AX
          IN AL, REG_PA      ; se preserva el valor original del
                              ; bit BUSY de la impresora
          AND AL, STROBE_0
          OUT REG_PA, AL
          MOV AL, CTRL_PA
          OUT REG_CA, AL
          MOV AL, CTRL_PB
          OUT REG_CB, AL
          POP AX
          RET

POLL:     ORG 3200H
          PUSH AX
BUCLE_P:  IN AL, REG_PA
          AND AL, ES_BUSY
          JNZ BUCLE_P
          POP AX
          RET

```

```

ORG 3400H
FLANCO:  PUSH AX
        IN AL, REG_PA
        OR AL, STROBE_1
        OUT REG_PA, AL        ; para la impresora, la validación
                                ; correspondiente al bit STROBE se
                                ; activa por flanco ascendente

        IN AL, REG_PA
        AND AL, STROBE_0
        OUT REG_PA, AL
        POP AX
        RET

```

```

ORG 3600H
IMP_CAR: PUSH AX
        OUT REG_PB, AL
        CALL POLL
        CALL FLANCO
        POP AX
        RET

```

```

ORG 2000H
CALL INI_PIO
MOV AL, DATO_PB
CALL IMP_CAR
INT 0
END

```

b)

```

PIO      EQU 30H          ; impresora
REG_PA   EQU PIO          ; 30H → Puerto registro PA
                                ; (bits BUSY y STROBE)
REG_PB   EQU PIO + 1      ; 31H → Puerto registro PB
                                ; (carácter a imprimir)
REG_CA   EQU PIO + 2      ; 32H → Puerto registro CA
CTRL_PA  EQU 00000001B    ; los bits 1 (STROBE) y 0 (BUSY) del puerto
                                ; A son una salida y una entrada
                                ; respectivamente
REG_CB   EQU PIO + 3      ; 33H → Puerto registro CB
CTRL_PB  EQU 00000000B    ; todos los bits del puerto B son salidas
ES_BUSY  EQU 00000001B    ; impresora ocupada: bit 0 (BUSY) activo
STROBE_0 EQU 11111101B    ; desactivar validación (bit 1: STROBE) del
                                ; carácter transmitido a la impresora
STROBE_1 EQU 00000010B    ; activar validación (bit 1: STROBE) del
                                ; carácter transmitido a la impresora

```

```

ORG 1000H
MSJ      DB "ORGANIZACIÓN Y ARQUITECTURA DE COMPUTADORAS"
FIN_MSJ  DB ?

```

```

ORG 3000H
INI_PIO: PUSH AX
        IN AL, REG_PA
        AND AL, STROBE_0
        OUT REG_PA, AL

```

```
MOV AL, CTRL_PA
OUT REG_CA, AL
MOV AL, CTRL_PB
OUT REG_CB, AL
POP AX
RET

ORG 3200H
POLL: PUSH AX
BUCLE_P: IN AL, REG_PA
AND AL, ES_BUSY
JNZ BUCLE_P
POP AX
RET

ORG 3400H
FLANCO: PUSH AX
IN AL, REG_PA
OR AL, STROBE_1
OUT REG_PA, AL
IN AL, REG_PA
AND AL, STROBE_0
OUT REG_PA, AL
POP AX
RET

ORG 3600H
IMP_CAR: PUSH AX
OUT REG_PB, AL
CALL POLL
CALL FLANCO
POP AX
RET

ORG 3800H
IMP_CAD: PUSH BX
PUSH DX
BUCLE_CAD: MOV AL, [BX]
CALL IMP_CAR
INC BX
DEC DL
JNZ BUCLE_CAD
POP DX
POP BX
RET

ORG 2000H
CALL INI_PIO
MOV BX, OFFSET MSJ
MOV DL, OFFSET FIN_MSJ - OFFSET MSJ
CALL IMP_CAD
INT 0
END
```


c)

```
PIO EQU 30H ; impresora
REG_PA EQU PIO ; 30H → Puerto registro PA
REG_PB EQU PIO + 1 ; 31H → Puerto registro PB
REG_CA EQU PIO + 2 ; 32H → Puerto registro CA
CTRL_PA EQU 00000001B
REG_CB EQU PIO + 3 ; 33H → Puerto registro CB
CTRL_PB EQU 00000000B
ES_BUSY EQU 00000001B ; señal BUSY activa: impresora ocupada
STROBE_0 EQU 11111101B ; desactivar señal STROBE (validación)
STROBE_1 EQU 00000010B ; activar señal STROBE (validación)
CANT_IMP EQU 5 ; cantidad de caracteres a imprimir

ORG 1000H
MSJ_1 DB "A continuación, se le solicitará el ingreso de cinco ",
        "caracteres de a uno por vez.", 0AH, "Por favor, ",
        "ingrese el primer carácter:", 0AH
MSJ_2 DB "Por favor, ingrese el siguiente carácter:", 0AH
MSJ_3 DB "Fin del programa. Muchas gracias."
FIN_MSJ_3 DB ?

ORG 1500H
CAR_IMP DB ?

ORG 3000H
INI_PIO: PUSH AX
        IN AL, REG_PA
        AND AL, STROBE_0
        OUT REG_PA, AL
        MOV AL, CTRL_PA
        OUT REG_CA, AL
        MOV AL, CTRL_PB
        OUT REG_CB, AL
        POP AX
        RET

ORG 3200H
POLL: PUSH AX
BUCLE_P: IN AL, REG_PA
        AND AL, ES_BUSY
        JNZ BUCLE_P
        POP AX
        RET

ORG 3400H
FLANCO: PUSH AX
        IN AL, REG_PA
        OR AL, STROBE_1
        OUT REG_PA, AL
        IN AL, REG_PA
        AND AL, STROBE_0
        OUT REG_PA, AL
        POP AX
        RET
```

```
ORG 3600H
IMP_CAR:  PUSH AX
          OUT REG_PB, AL
          CALL POLL
          CALL FLANCO
          POP AX
          RET

ORG 3800H
IMP_CAD:  PUSH BX
          PUSH CX
          PUSH DX
BUCLE_CAD: PUSH BX
          MOV BX, CX
          INT 6
          MOV AL, [BX]
          POP BX
          CALL IMP_CAR
          DEC DH
          JZ FIN_CAD
          MOV AL, DL
          INT 7
          JMP BUCLE_CAD
FIN_CAD:  POP DX
          POP CX
          POP BX
          RET

ORG 2000H
CALL INI_PIO
MOV BX, OFFSET MSJ_1
MOV AL, OFFSET MSJ_2 - OFFSET MSJ_1
INT 7
MOV BX, OFFSET MSJ_2
MOV CX, OFFSET CAR_IMP
MOV DL, OFFSET MSJ_3 - OFFSET MSJ_2
MOV DH, CANT_IMP
CALL IMP_CAD
MOV BX, OFFSET MSJ_3
MOV AL, OFFSET FIN_MSJ_3 - OFFSET MSJ_3
INT 7
INT 0
END
```

Ejercicio 5

a)

HAND	EQU 40H	; dispositivo HAND-SHAKE
REG_DATO	EQU HAND	; 40H → Puerto registro DATO: carácter
		; a imprimir o ya impreso
REG_EST	EQU HAND + 1	; 41H → Puerto registro EST: bits BUSY (0),
		; STROBE (1) e INT (7)
EST_INI	EQU 01111111B	; estado inicial del HAND-SHAKE: preservar
		; los valores originales de BUSY y STROBE
		; y desactivar INT

```
ES_BUSY    EQU 00000001B    ; señal BUSY activa: impresora ocupada

                ORG 1000H
MSJ          DB "INGENIERÍA E INFORMÁTICA"
FIN_MSJ      DB ?

                ORG 3000H
INI_HAND:    PUSH AX
              IN AL, REG_EST
              AND AL, EST_INI
              OUT REG_EST, AL
              POP AX
              RET

                ORG 3200H
POLL:        PUSH AX
BUCLE_P:     IN AL, REG_EST
              AND AL, ES_BUSY
              JNZ BUCLE_P
              POP AX
              RET

                ORG 3400H
IMP_CAR:     PUSH AX
              CALL POLL
              OUT REG_DATO, AL
              POP AX
              RET

                ORG 3600H
IMP_CAD:     PUSH BX
              PUSH DX
BUCLE_CAD:   MOV AL, [BX]
              CALL IMP_CAR
              INC BX
              DEC DL
              JNZ BUCLE_CAD
              POP DX
              POP BX
              RET

                ORG 2000H
              CALL INI_HAND
              MOV BX, OFFSET MSJ
              MOV DL, OFFSET FIN_MSJ - OFFSET MSJ
              CALL IMP_CAD
              INT 0
              END
```

b)

Tal como se indica en la consigna del presente ejercicio, el HAND-SHAKE es un dispositivo diseñado específicamente para interactuar con la impresora mediante el protocolo Centronics. Por este motivo, a diferencia del PIO, no requiere generar manualmente el flanco ascendente en la señal STROBE para indicar a la impresora que debe imprimir un nuevo carácter. En lugar

de eso, al escribir un nuevo valor en su registro DATA, sea distinto o no a aquél almacenado hasta el momento en dicho registro, la mera operación de escritura provocará que el mismo HAND-SHAKE transmita el correspondiente flanco ascendente en STROBE hacia la impresora.

Al tratarse de un dispositivo con un propósito tan específico y exclusivo, su uso únicamente es compatible con el de la impresora. Ningún otro periférico de E/S puede conectarse a él: de hecho, se observa que, a diferencia del PIO, las llaves y luces, por ejemplo, no se encuentran disponibles en el simulador VonSim como una opción seleccionable para su utilización en forma conjunta con el HAND-SHAKE.

Parte 3: Entrada/Salida con dispositivos genéricos a través del PIO

Ejercicio 1

a)

```
PIO          EQU 30H           ; dispositivo PIO
REG_PB       EQU PIO + 1      ; 31H → Puerto registro PB
REG_CB       EQU PIO + 3      ; 33H → Puerto registro CB
CTRL_PB      EQU 00000000B    ; todos los bits del puerto B son salidas
VAL_CAB      EQU 0            ; valor de cabecera para cada envío
VAL_FIN      EQU 255          ; valor para indicar el fin de la
                               ; transmisión de la cadena
```

```
CADENA       ORG 1000H
              DB "UNLP"
FIN_CAD      DB ?
```

```
INI_DISP:    ORG 3000H
              PUSH AX
              MOV AL, CTRL_PB
              OUT REG_CB, AL
              POP AX
              RET
```

```
SEND_CAB:    ORG 3200H
              PUSH AX
              MOV AL, VAL_CAB
              OUT REG_PB, AL
              POP AX
              RET
```

```
SEND_CAR:    ORG 3400H
              PUSH AX
              CALL SEND_CAB
              OUT REG_PB, AL
              POP AX
              RET
```

```
ORG 3600H
SEND_FIN:  PUSH AX
           MOV AL, VAL_FIN
           OUT REG_PB, AL
           POP AX
           RET

ORG 3800H
SEND_CAD:  PUSH BX
           PUSH DX
           PUSH AX
BUCLE_CAD: MOV AL, [BX]
           CALL SEND_CAR
           INC BX
           DEC DL
           JNZ BUCLE_CAD
           CALL SEND_FIN
           POP AX
           POP DX
           POP BX
           RET

ORG 2000H
CALL INI_DISP
MOV BX, OFFSET CADENA
MOV DL, OFFSET FIN_CAD - OFFSET CADENA
CALL SEND_CAD
INT 0
END
```

b)

```
PIO      EQU 30H           ; dispositivo PIO
REG_PA   EQU PIO           ; 30H → Puerto registro PA
REG_PB   EQU PIO + 1       ; 31H → Puerto registro PB
REG_CA   EQU PIO + 2       ; 32H → Puerto registro CA
REG_CB   EQU PIO + 3       ; 33H → Puerto registro CB
CTRL_PA  EQU 11111111B     ; todos los bits del puerto A son entradas
CTRL_PB  EQU 00000000B     ; todos los bits del puerto B son salidas
VAL_LISTA EQU 0FFH         ; CPU lista para recibir un nuevo carácter
VAL_FIN  EQU 0             ; fin de la transmisión de la cadena
```

```
ORG 1000H
CADENA   DB ?
```

```
ORG 3000H
INI_DISP: PUSH AX
           MOV AL, CTRL_PA
           OUT REG_CA, AL
           MOV AL, CTRL_PB
           OUT REG_CB, AL
           POP AX
           RET
```

```
ORG 3200H
LISTA:  PUSH AX
        MOV AL, VAL_LISTA
        OUT REG_PB, AL
        POP AX
        RET

ORG 3400H
RECIB_CAR: PUSH AX
           CALL LISTA
           IN AL, REG_PA
           MOV DL, AL
           POP AX
           RET

ORG 3600H
RECIB_CAD: PUSH BX
           PUSH DX
BUCLE_CAD: CALL RECIB_CAR
           CMP DL, VAL_FIN
           JZ FIN_CAD
           MOV [BX], DL
           INC BX
           JMP BUCLE_CAD
FIN_CAD:  POP DX
           POP BX
           RET

ORG 2000H
CALL INI_DISP
MOV BX, OFFSET CADENA
CALL RECIB_CAD
INT 0
END
```

Parte 4: Ejercicios integradores o tipo parcial

Ejercicio 1

```
PIO            EQU 30H           ; llaves y luces
REG_PB         EQU PIO + 1       ; 31H → Puerto registro PB
DATO_PB        EQU 00000000B
REG_CB         EQU PIO + 3       ; 33H → Puerto registro CB
CTRL_PB        EQU 00000000B
LUZ_7          EQU 10000000B
LUZ_1          EQU 00000010B
LUZ_0          EQU 00000001B
DIR_IZQ        EQU 'I'
DIR_DER        EQU 'D'
N_ROT          EQU 1

ORG 1000H
BYTE_LUCES     DB LUZ_1
```

```
INI_DISP:      ORG 3000H
                PUSH AX
                MOV AL, CTRL_PB
                OUT REG_CB, AL
                MOV AL, DATO_PB
                OUT REG_PB, AL
                POP AX
                RET

ROTARIZQ:      ORG 3200H
                PUSH AX
                PUSH BX
                MOV AL, [BX]
                ADD AL, AL
                ADC AL, 0
                MOV [BX], AL
                POP BX
                POP AX
                RET

ROTARIZQ_N:    ORG 3400H
BUCLE_IZQ:     PUSH CX
                CALL ROTARIZQ
                DEC CL
                JNZ BUCLE_IZQ
                POP CX
                RET

ROTARDER_N:    ORG 3600H
                PUSH DX
                PUSH CX
                MOV CL, 8
                SUB CL, DH
                CALL ROTARIZQ_N
                POP CX
                POP DX
                RET

ROTACIONES:    ORG 3800H
                PUSH BX
                PUSH DX
                PUSH AX
BUCLE_INF:     CMP DL, DIR_DER
                JZ SIG_DER
SIG_IZQ:       CALL ROTARIZQ
                JMP ENCENDER
SIG_DER:       CALL ROTARDER_N
ENCENDER:      MOV AL, [BX]
                OUT REG_PB, AL
                CMP AL, LUZ_0
                JZ ACT_DIR_IZQ
                CMP AL, LUZ_7
                JZ ACT_DIR_DER
                JMP BUCLE_INF
ACT_DIR_IZQ:   MOV DL, DIR_IZQ
```

```
ACT_DIR_DER:    JMP BUCLE_INF
                MOV DL, DIR_DER
                JMP BUCLE_INF
FIN_ROTACIONES: POP AX
                POP DX
                POP BX
                RET

                ORG 2000H
                CALL INI_DISP
                MOV BX, OFFSET BYTE_LUCES
                MOV DL, DIR_DER
                MOV DH, N_ROT
                CALL ROTACIONES
                HLT
                END
```

Ejercicio 2

```
PIO             EQU 30H           ; llaves y luces
REG_PA         EQU PIO           ; 30H → Puerto registro PA
REG_PB         EQU PIO + 1       ; 31H → Puerto registro PB
REG_CA         EQU PIO + 2       ; 32H → Puerto registro CA
REG_CB         EQU PIO + 3       ; 33H → Puerto registro CB
CTRL_PA        EQU 11111111B
CTRL_PB        EQU 00000000B
PATRON         EQU 01000101B
CORRECTO       EQU 11111111B
```

```
ORG 1000H
MENSAJE        DB "GANASTE"
PATRON_MEM     DB PATRON
```

```
ORG 3000H
INI_DISP:      PUSH AX
                MOV AL, CTRL_PA
                OUT REG_CA, AL
                MOV AL, CTRL_PB
                OUT REG_CB, AL
                POP AX
                RET
```

```
ORG 3200H
VER_LLAVES:    IN AL, REG_PA
                XOR AL, [BX]
                NOT AL
                RET
```

```
ORG 3400H
JUGAR:         PUSH BX
                PUSH AX
BUCLE_J:       CALL VER_LLAVES
                OUT REG_PB, AL
                CMP AL, CORRECTO
                JNZ BUCLE_J
                POP AX
```




```
POP BX  
RET
```

```
ORG 2000H  
CALL INI_DISP  
MOV BX, OFFSET PATRON_MEM  
CALL JUGAR  
MOV BX, OFFSET MENSAJE  
MOV AL, OFFSET PATRON_MEM - OFFSET MENSAJE  
INT 7  
INT 0  
END
```