

| Bezeichnung | Kennzeichen | Anforderung | Forderungskriterium Pflicht/ Wunsch |
|--------------|-------------|---|---|
| Gesamtsystem | G01 | Betriebssicher im Bereich von -20 bis 30°C | F |
| | G02 | 6 Schnittstellen: <ul style="list-style-type: none"> - Datenkommunikation - Betankung - Induktionsladung - Gewichtsmesser - Kamerasystem (2 IP Kameras) - HV-Öffner | F |
| | G03 | Anzahl Hauptelemente: <ul style="list-style-type: none"> - 1x Gesamtsystem - Min. 2x Schwenkbarer Arm - 1x Aufnahme Gewichtsmesser - 2x Aufnahme Kamera - 1x G02 - 1x N_2O_2 Leitung - 5x Spannungsversorgung | F |
| | G04 | Schwenkbewegung ermöglichen | F |
| | G05 | Statische Auslegung | F |
| | G06 | Biegesteife Arme (Verformung $\leq 1\text{mm}$) | F |
| | G07 | Leitungsführung- und Management | W |
| | G08 | Zu Verwendende Materialien: Item24© Komponenten Al- Legierungen Stahl | F |
| | G09 | Verwendung der zur Verfügung gestellten Aktuatoren | F |
| | G10 | Sicherung vor Fehlaktivierung der Aktuatoren (mechanisch sperren) | F |
| | G11 | Befestigung an Startrampe | F |
| | G12 | Befestigung des Gesamtsystems an Startrampe durch Klemmen | W |

| Bezeichnung | Kennzeichen | Anforderung | Forderungskriterium Pflicht/ Wunsch |
|--|-------------|--|---|
| | G13 | Abmaße rampenseitig $x \leq 200\text{mm}$ (nochmal abklären) | F |
| | G1 | Modulare Bauweise | F |
| | G15 | Gesamtgewicht ohne Aktuatoren $m \leq 5\text{ kg}$ | W |
| | G16 | Wartungsfrei | W |
| | G17 | Einfache Endmontage (Positionierungselemente vorsehen) | W |
| | G18 | Transportsicherungen | W |
| | G19 | Ruckausgleich der Aktuatoren vorsehen | F |
| | G20 | Minimale Eigenfertigung | W |
| | G21 | Maximale Kosten (siehe 1.5) | F |
| | G22 | Nachweis der Funktionsfähigkeit am Prüfstand | F |
| Unterer Arm + Schnittstelle | U01 | Automatische Entkopplung | F |
| | U02 | Automatisierte Rückschwenkung | F |
| | U03 | $D \leq 40\text{mm}$ | F |
| | U04 | Horizontaler und Vertikaler Versatzausgleich ($\pm 3\text{mm}$ um Nulllage) | F |
| | U05 | 100 Fehlerfreie Entkopplungen am Stück (Verifikation mittels Prüfstandes) | F |
| | U06 | SERTO© Kupplung verwenden (bereitgestellt) | F |
| | U07 | Aufnahme der Kupplung und Schlauchsystem | F |
| Obere Arm + Schnittstelle | O01 | Abstand s zu Raketenhülle $0 \leq s \leq 1\text{mm}$ | W |
| | O02 | Schutz der Elektronik vor Witterung | F |

| Bezeichnung | Kennzeichen | Anforderung | Forderungskriterium Pflicht/ Wunsch |
|-------------|-------------|---|---|
| | O03 | Kraftfreiheit zur Raketenhülle wünschenswert (aber in jeden Fall: $F \leq 20N$) | W |
| | O04 | Gleitreibung bei Raketenstart | W |
| | O05 | Aufnahme und Fixierung der Induktivladespule | F |
| | O06 | Breite kleiner als minimaler Finnenabstand | F |
| | O07 | Aufnahme und Fixierung des IR- Transmitters | F |
| HV-Öffner | H01 | $D \leq ???$ | F |
| | H02 | Verifikation der Funktionsfähigkeit mittels Prüfstandes | F |