

GRAFOS

Floyd-Warshall: Distância

Dá a distância de todos os nós para todos (ele incluso). $O(n^3)$.

```
// INITIALIZATION OF DIST MATRIX
dist.assign(n, vector<int>(n, inf));
for (int i = 0; i < n; i++)
{
    for (auto node : adj[i])
    {
        dist[i][node] = 1;
    }
    dist[i][i] = 0;
}

// FLOYD-WARSHALL
for (int k = 0; k < n; k++)
{
    for (int i = 0; i < n; i++)
    {
        for (int j = 0; j < n; j++)
        {
            dist[i][j] = min(dist[i][j], dist[i][k]
+ dist[k][j]);
        }
    }
}
```

Dijkstra: Distância

Dá a distância de um nó para todos os outros. $O(n^2)$.

```
vector<long long> dijkstra(int n, int o,
int h)
{
    vector<long long> dist(n, INF);
    vector<bool> processed(n, false);
    priority_queue<pair<long long, int>> q;
    dist[o] = 0;
    q.push({0, o});
    int u, v;
    while (!q.empty())
    {
        u = q.top().second;
        q.pop();
        if (processed[u])
            continue;
        processed[u] = true;
        for (auto e : adj[u]) // Percorrendo
as arestas de u
        {
            v = e.v;
            if (dist[u] + e.w < dist[v])
            {
                dist[v] = dist[u] + e.w;
                q.push({-dist[v], v});
            }
        }
    }
}
```

```
    }
}
}
return dist;
}
```

Ford-Fulkerson: Fluxo Máximo

Dá o fluxo máximo que pode haver num grafo de V nós, do nó s até t . $O(n * \max(\text{valor de uma aresta}))$. Pode não ser eficiente para arestas com valores muito grandes.

```
bool bfs(int s, int t, int V)
{
    // Initialize visited array
    bool visited[V];
    memset(visited, 0, sizeof(visited));
    // Initialize BFS search
    queue<int> q;
    q.push(s);
    visited[s] = true;
    parent[s] = -1;
    // Standard BFS Loop
    while (!q.empty())
    {
        int u = q.front();
        q.pop();
        for (int v = 1; v ≤ V; v++)
        {
            if (!visited[v] && rGraph[u][v] > 0)
            {
                // Set the parent in the BFS search to
later retrieve the path
                parent[v] = u;
                // If we find the target node, no need
to search anymore
                if (v == t)
                {
                    return true;
                }
                q.push(v);
                visited[v] = true;
            }
        }
    }
    // If we didn't find target node, return
false
    return false;
}

// Returns the maximum flow from s to t in the
given graph
int fordFulkerson(int s, int t, int V)
{
    int u, v;
    int max_flow = 0; // Initialize flow as 0
    // Iteration: augment the flow while there
is path from source to target
```

```

while (bfs(s, t, V)) // #1 - Execute the BFS
to see if there is a path
{
    // #2 - Get the flow of the path, which is
its smallest residual value
    int path_flow = INT_MAX;
    for (v = t; v != s; v = parent[v])
    {
        u = parent[v];
        path_flow = min(path_flow,
                        rGraph[u][v]);
    }
    // #3 Update the flow of the path
(decrementing residual value in direct
// paths and augmenting in inverse ones)
    for (v = t; v != s; v = parent[v])
    {
        u = parent[v];
        rGraph[u][v] -= path_flow;
        rGraph[v][u] += path_flow;
    }
    // Add path flow to overall flow
    max_flow += path_flow;
}
// Return the overall flow
return max_flow;
}

```

Euler Tour

Faz um “passeio” pelo grafo com DFS, mantendo uma lista com os nós passados que é o “tour”. Sempre que retorna ao parent, adiciona o parente novamente no tour. Complexidade: DFS. Utilidade: problemas em que é necessário encontrar o menor ancestral comum entre dois nós, o que é uma forma rápida de calcular a distância entre eles. O grafo deve ser uma árvore, ao que parece.

```

vector<pair<int, int>> adj[(int)1e5 + 1];
vector<int> eTour;
int visited[(int)1e5 + 1] = {0};

#Simple DFS
void eulerTour(int u)
{
    visited[u] = 1;
    eTour.push_back(u);
    for (auto v : adj[u])
    {
        if (!visited[v.first])
        {
            eulerTour(v.first);
            eTour.push_back(u);
        }
    }
}

```

ESTRUTURAS

SegTree com Lazy Propagation

Otimização da SegTree que permite tanto fazer consultas em intervalos em $O(\log n)$ quanto atualizar intervalos inteiros em $O(\log n)$.

```

int lazy[(int)4e5 + 5], tree[(int)4e5 + 5];
#define v_base INT_MAX

void unlazy(int index, int ss, int se)
{
    if (lazy[index] == v_base)
        return;
    tree[index] = min(tree[index], lazy[index]);

    if (ss != se)
    {
        lazy[index * 2 + 1] = lazy[index];
        lazy[index * 2 + 2] = lazy[index];
    }

    lazy[index] = v_base;
}

void updateRangeUtil(int index, int ss, int se, int us,
                    int ue, int value)
{
    unlazy(index, ss, se);

    // out of range
    if (ss > se || ss > ue || se < us)
        return;

    // Current segment is fully in range
    if (ss ≥ us && se ≤ ue)
    {
        lazy[index] = min(lazy[index], value);
        unlazy(index, ss, se);
        return;
    }

    // If not completely in rang, but overlaps,
recur for
    // children,
    int mid = (ss + se) / 2;
    updateRangeUtil(index * 2 + 1, ss, mid, us,
ue, value);
    updateRangeUtil(index * 2 + 2, mid + 1, se,
us, ue, value);

    // And use the result of children calls to
update this
    // node
    tree[index] = min(tree[index * 2 + 1],
tree[index * 2 + 2]);
}

void update(int n, int us, int ue, int value)

```

```

{
    updateRangeUtil(0, 0, n - 1, us, ue, value);
}

int getQueryUtil(int ss, int se, int qs, int
qe, int index)
{
    unlazy(index, ss, se);

    // Out of range
    if (ss > se || ss > qe || se < qs)
        return v_base;

    // If this segment lies in range
    if (ss ≥ qs && se ≤ qe)
        return tree[index];

    // If a part of this segment overlaps with
the given
    // range
    int mid = (ss + se) / 2;
    return min(getQueryUtil(ss, mid, qs, qe, 2 *
index + 1),
        getQueryUtil(mid + 1, se, qs, qe,
2 * index + 2));
}

int query(int n, int qs, int qe)
{
    return getQueryUtil(0, n - 1, qs, qe, 0);
}

void buildSegTree(vi arr)
{
    f(i, 0, arr.size() * 4)
    {
        tree[i] = v_base;
        lazy[i] = v_base;
    }

    f(i, 0, arr.size())
        update(arr.size(), i, i, arr[i]);
}

```

Sparse-Table: Pré-processamento

Custa $O(n \log n)$ para o pré-processamento. Não pode ser alterada depois (tabela estática).

```

long long st[K + 1][MAXN];
std::copy(array.begin(), array.end(), st[0]);
for (int i = 1; i ≤ K; i++)
    for (int j = 0; j + (1 << i) ≤ N; j++)
        st[i][j] = st[i - 1][j] + st[i - 1][j + (1
<< (i - 1))];

```

Sparse table: Query

Custa $O(\log n)$ para a consulta. Permite queries de

soma, máximo, mínimo, ou outro operador comutativo.

```

// R = end of query range
// L = Start of query range
long long sum = 0;
for (int i = K; i ≥ 0; i--)
{
    if ((1 << i) ≤ R - L + 1)
    {
        sum += st[i][L];
        L += 1 << i;
    }
}

```

Sparse table: Min-query optimized

Com essa otimização, custa $O(1)$.

```

int lg[MAXN + 1];
lg[1] = 0;
for (int i = 2; i ≤ MAXN; i++)
    lg[i] = lg[i / 2] + 1;

int i = lg[R - L + 1];
int minimum = min(st[i][L], st[i][R - (1 << i)
+ 1]);

```

Disjoint Set: Find

Permite encontrar facilmente a que conjunto disjunto um nó pertence, identificado pelo “parente” do conjunto. $O(1)$.

```

find(int x)
{
    if (pai[x] == x)
    {
        return x;
    }
    return pai[x] = find(pai[x]);
}

```

Disjoint Set: Join

Mescla os conjuntos de dois nós. Possui otimizações para ser praticamente $O(1)$.

```

join(int x, int y)
{
    x = find(x);
    y = find(y);

    if (x == y)
    {
        return;
    }

    if (peso[x] < peso[y])

```

```

{
    pai[x] = y;
}
else if (peso[y] < peso[x])
{
    pai[y] = x;
}
else
{
    pai[x] = y;
    peso[y]++;
}
}

```

Segment Tree

Uma implementação mais compacta de SegTree. $O(\log n)$.

```

ll tree[(int)4e5 + 5];
#define v_base INT_MAX

void update(int n, int i, long long value)
{
    i += n;
    tree[i] = value;
    i >>= 1;
    while (i > 0)
    {
        tree[i] = min(tree[2 * i], tree[2 * i + 1]);
        i >>= 1;
    }
}

long long query(int n, int i, int j)
{
    i += n, j += n;
    long long minV = v_base;
    while (i <= j)
    {
        if (i % 2 != 0)
            minV = min(minV, tree[i++]);
        if (j % 2 == 0)
            minV = min(minV, tree[j--]);
        i /= 2, j /= 2;
    }
    return minV;
}

void buildSegTree(vector<int> &v)
{
    int n = v.size();
    for (int i = 0; i < 4 * n; i++)
        tree[i] = v_base;
    for (int i = 0; i < n; i++)
        update(n, i, v[i]);
}

```

Fenwick Tree – Obter Soma

Outra estrutura para consultas. Não permite consultas de min e max. Estática. $O(\log n)$.

```

int getSum(int tree[], int index)
{
    int sum = 0;
    index++;
    while (index > 0)
    {
        sum += tree[index];
        index -= index & (-index);
    }
    return sum;
}

```

Fenwick Tree – Atualizar

$O(\log n)$.

```

void updateTree(int tree[], int n, int index, int val)
{
    index++;
    while (index <= n)
    {
        tree[index] += val;
        index += index & (-index);
    }
}

```

MATH

Soma de quadrados de 1 a N

```

long long sum = n * (n + 1) * (2 * n + 1) / 6;

```

Exponenciação binária

Permite fazer exponenciação rapidamente. $O(\log n)$, sendo n o expoente.

```

long long bin_pow(long long a, long long b)
{
    long long res = 1;
    while (b > 0)
    {
        if (b & 1)
        {
            res = res * a;
        }
        a *= a;
        b >>= 1;
    }
    return res;
}

```

GCD euclidiano

Permite computar o MDC, ou GCD, rapidamente. $O(\log n)$.

```
int gcd(int a, int b)
{
    if (b == 0)
        return a;
    else
        return gcd(b, a % b);
}
```

Bignum – Input

Técnica para trabalhar com números muito grandes. Os números são vectors de long long. Lê em complexidade $O(n)$.

```
for (int i = (int)s.length(); i > 0; i -= 9) {
    if (i < 9)
        a.push_back(atoi(s.substr(0, i).c_str()));
    else
        a.push_back(atoi(s.substr(i - 9, 9).c_str()));
}
```

Bignum – Output

Printa o bignum.

```
printf("%d", a.empty() ? 0 : a.back());
for (int i = (int)a.size() - 2; i ≥ 0; --i)
    printf("%09d", a[i]);
```

Bignum – Addition

Realiza adição entre dois bignums.

```
int carry = 0;
for (size_t i = 0; i < max(a.size(), b.size()) || carry; ++i)
{
    if (i == a.size())
        a.push_back(0);
    a[i] += carry + (i < b.size() ? b[i] : 0);
    carry = a[i] ≥ base;
    if (carry)
        a[i] -= base;
}
```

Bignum - Remove leading zeros

Remove os zeros à esquerda (necessário após alguns processos. Na dúvida, lança após todos).

```
while (a.size() > 1 && a.back() == 0)
    a.pop_back();
```

Bignum – Subtraction

Faz subtração entre dois big nums

```
int carry = 0;
for (size_t i = 0; i < b.size() || carry; ++i)
{
    a[i] -= carry + (i < b.size() ? b[i] : 0);
    carry = a[i] < 0;
    if (carry)
        a[i] += base;
}
while (a.size() > 1 && a.back() == 0)
    a.pop_back();
```

Bignum – Division

Faz divisão entre dois big nums

```
int carry = 0;
for (int i = (int)a.size() - 1; i ≥ 0; --i)
{
    long long cur = a[i] + carry * 1ll * base;
    a[i] = int(cur / b);
    carry = int(cur % b);
}
while (a.size() > 1 && a.back() == 0)
    a.pop_back();
```

Bignum - Multiplication by SHORT integer

Multiplica um bignum por um inteiro pequeno (normal).

```
int carry = 0;
for (size_t i = 0; i < a.size() || carry; ++i)
{
    if (i == a.size())
        a.push_back(0);
    long long cur = carry + a[i] * 1ll * b;
    a[i] = int(cur % base);
    carry = int(cur / base);
}
while (a.size() > 1 && a.back() == 0)
    a.pop_back();
```

Bignum - Multiplication by BIGNUM

Multiplica dois bignum.

```
lnum c(a.size() + b.size());
```

```

for (size_t i = 0; i < a.size(); ++i)
    for (int j = 0, carry = 0; j <
(int)b.size() || carry; ++j)
    {
        long long cur = c[i + j] + a[i] * 1ll
* (j < (int)b.size() ? b[j] : 0) + carry;
        c[i + j] = int(cur % base);
        carry = int(cur / base);
    }
while (c.size() > 1 && c.back() == 0)
    c.pop_back();

```

Multiplicação de matrizes

Multiplica duas matrizes (vetores de vetores de long long). Complexidade: $O(n^3)$.

```

vector<vll> multiplyMatrices(vector<vll> A,
vector<vll> B)
{
    vector<vll> C(A.size(), vll(B.size(), 0));
    for (int i = 0; i < A.size(); i++)
    {
        for (int j = 0; j < B[0].size(); j++)
        {
            for (int k = 0; k < B.size(); k++)
                C[i][j] = (C[i][j] + (A[i][k] *
B[k][j]) % M) % M;
        }
    }
    return C;
}

```

NUMBER THEORY

Sieve of Eratosthenes

Computa todos os números primos até n . Quem estiver com 0 na sieve é primo. Os outros vão estar com seu último divisor primo. $O(n \cdot \log n \cdot \log n)$.

```

vector<int> getSieve(int n)
{
    // Inicializa tudo com 0. Ao final, quem
ainda tiver 0 vai ser primo.
    vector<int> sieve(n + 1, 0);
    // Em geral 0 e 1 não são usados.
    sieve[0] = 1;
    sieve[1] = 2;
    for (int x = 2; x ≤ n; x++)
    {
        if (sieve[x])
            continue;
        for (int u = 2 * x; u ≤ n; u += x)
        {
            if (!sieve[u])
                sieve[u] = x;
        }
    }
}

```

```

return sieve;
}

```

Extended Euclidean Algorithm

Além de calcular o GCD, calcula x e y para resolver a identidade de Bézout. Permite solucionar equações diofantinas.

```

int extEuclid(int a, int b, int &x, int &y)
{ // pass x and y by ref
    int xx = y = 0;
    int yy = x = 1;
    while (b)
    { // repeats until b == 0
        int q = a / b;
        int t = b;
        b = a % b;
        a = t;
        t = xx;
        xx = x - q * xx;
        x = t;
        t = yy;
        yy = y - q * yy;
        y = t;
    }
    return a; // returns gcd(a, b)
}

```

COMBINATORICS & PROBABILITY

Bitmask

Através de um inteiro, que é a “máscara”, codifica todas as possíveis combinações de um conjunto de t elementos. Complexidade: $O(2^n)$, apenas para listar todas as combinações. No exemplo abaixo, printa-se cada combinação com os elementos presentes.

```

// codifica todas as combinações possíveis
for (int mask = 1; mask < (1 << t); mask++)
{
    cout << "{ ";
    for (int i = 0; i < t; i++)
    {
        if ((mask >> i) & 1)

```

```

{
    cout << i + 1 << " ";
}
}
cout << "}" << endl;
}

```

Submasks de uma mask

Consegue listar todas as submasks de uma mask (no for interno). Ou seja, combinações que estão contidas dentro da combinação que a mask atualmente representa. Complexidade: $O(3^n)$.

```

for (int m = 1; m < (1 << n); m++)
{
    for (int s = m; s; s = (s - 1) & m)
    {
        //
    }
}

```

Fatorial MOD p

Pré-computa os fatoriais MOD p em $O(\text{MAXN})$, e disponibiliza uma função para obtê-lo.

```

ll fat[MAXN + 10];

void initFact() {
    fat[0] = 1;
    for (ll i = 1; i <= MAXN; i++)
        fat[i] = (i * fat[i-1]) % MOD;
}

ll fact(ll n) {
    if (n < 0) return 1;
    return fat[n];
}

```

Mod

Calcula o mod, corrigindo valores negativos para positivos.

```

ll mod(ll n, ll m) {
    return ((n % m) + m) % m;
}

```

```

}

```

Little Fermat's Theorem (Inverso Modular)

Calcula o inverso modular de um número módulo um primo grande p. Pode ser usado como o equivalente de multiplicar um número n por $1/n$, ou seja, dividir por ele, em problemas de combinatória que envolvam números muito grandes.

```

ll inv(ll a, ll p) {
    return bin_pow(a, p - 2, p);
}

```

Combinations MOD p with factorial and inverse

Calcula $C(n, k) \text{ MOD } p$ com fatoriais pré-calculados e função de inverso modular. Complexidade: $O(\log p)$, mesma do inverso, mesma do bin_pow.

```

ll C(ll n, ll p, ll m) {
    if (n < p) return 0;
    return (((fact(n) * inv(fact(p), m)) % m) * inv(fact(n - p), m)) % m;
}

```

Combinations with Lucas's Theorem

Permite calcular $C(n, k) \% p$, em que n e k podem ser maiores que p. Roda em $O(p + \log n * \log p)$

```

ll C(ll n, ll k) {
    if (n < k) return 0;
    if (n >= MOD) return (C(n%MOD, k%MOD) * C(n/MOD, k/MOD)) % MOD;
    return (((fact[n] * inv(fact[k])) % MOD) * inv(fact[n-k])) % MOD;
}

```

Catalan's Numbers

Obtém os números de Catalan % p até $\text{MAX_N} - 1$, em tempo $O(\text{MAX_N} * \log(p))$.

```

ll Cat[MAX_N];

```

```

Cat[0] = 1;

for (int n = 0; n < MAX_N-1; ++n) //
O(MAX_N log p)

    Cat[n+1] = ((4*n+2)%p * Cat[n]%p *
inv(n+2)) % p;

cout << Cat[100000] << "\n";

```

Derangement's Count

Um “derangement” é uma permutação em que todos os elementos estão fora de sua posição original. Conta quantas permutações são derangements. Tempo: $O(n)$.

```

11 der(int n) {

    int der[n + 1] = {0};

    der[0] = 1;

    der[1] = 0;

    der[2] = 1;

    for (int i = 3; i <= n; i++)

        der[i] = (i - 1) * (der[i - 1]
+ der[i - 2]);

    return der[n];

}

```

DYNAMIC PROGRAMMING

Mochileiro

Clássico problema da mochila. Complexidade: $O(n * v_{\max})$, onde n é o tamanho do vetor e v_{\max} é o peso máximo da mochila.

```

#define MAXN 101
#define MAXV 10001
int dp[MAXN][MAXV];

void mochileiro(int n, int peso[], int
valor[])
{
    // Inicializa caso base (sem itens)
    for (int i = 0; i <= MAXV; i++)
        dp[0][i] = 0;
    // Calcula DP

```

```

for (int i = 1; i <= n; i++)
{
    for (int j = 0; j <= MAXV; j++)
    {
        dp[i][j] = dp[i - 1][j];
        if (j - peso[i] >= 0)
            dp[i][j] = max(dp[i][j], dp[i - 1][j -
peso[i]] + valor[i]);
    }
}
}

```

Nº de Operações para virar palíndromo

Problema similar à distância de edição entre duas strings. Complexidade: $O(n^2)$ aproximadamente.

```

#define MAXN 1001
int dp[MAXN][MAXN];

int getNumOps(string s, int i, int j)
{
    if (dp[i][j] != -1)
        return dp[i][j];
    if (i >= j)
        return dp[i][j] = 0;
    if (s[i] == s[j])
        return dp[i][j] = getNumOps(s, i + 1, j -
1);
    int minOps = getNumOps(s, i + 1, j);
    minOps = min(minOps, getNumOps(s, i, j -
1));
    minOps = min(minOps, getNumOps(s, i + 1, j -
1));
    return dp[i][j] = minOps + 1;
}

```

OUTROS

Busca Binária

Dispensa apresentações. Pode ser adaptada pra buscar em funções e com números reais.

```

int binSearch(int v[], int l, int r, int t)
{
    if (l > r)
        return -1;
    int mid = (l + r) / 2;
    if (v[mid] == t)
        return mid;
    if (t > v[mid])
        return binSearch(v, mid + 1, r, t);
    return binSearch(v, l, mid - 1, t);
}

```

Busca Binária em função - Achar primeiro True

```

bool ok(int x) {

```



```

//Implementar critério de busca...
}

int binSearch(int l, int r)
{
    int mid = l + (r - l) / 2;

    bool resultOk = ok(mid);

    if (l == r) {
        if (resultOk) return mid;
        else return -1;
    }

    if (resultOk)
        return binSearch(l, mid);

```

```

else
    return binSearch(mid + 1, r);
}

```

intSNIPPET

```

"Competitive Programming": {
    "prefix": "cp",
    "body": [
        "#include <bits/stdc++.h>",
        "using namespace std;",
        "",
        "/* TYPES */",
        "#define ll long long",
        "#define pii pair<int, int>",
        "#define pll pair<long long, long long>",
        "#define vi vector<int>",
        "#define vll vector<long long>",
        "#define mii map<int, int>",
        "#define si set<int>",
        "#define sc set<char>",

```

```

    "",

    "/* FUNCTIONS */",

    "#define f(i,s,e) for(long long int i=s;i<e;i++)",

    "#define cf(i,s,e) for(long long int i=s;i<=e;i++)",

    "#define rf(i,e,s) for(long long int i=e-1;i>=s;i--)",

    "#define pb push_back",

    "",

    "/* UTILS */",

    "#define MOD 1000000007",

    "#define PI 3.1415926535897932384626433832795",

    "",

    "/* PRINT */",

    "template <class T>",

    "    void print_v(vector<T> &v) { cout << \"{\\\"; for(auto x : v) cout << x <<

\\\",\\\"; cout << \"\\b}\\\";}",

    "",

    "void solve();",

    "",

    "int main() {",

    "    ios_base::sync_with_stdio(false);",

    "    cin.tie(NULL);",

    "",

    "solve();",

    "",

    "    return 0;",

    "}",

    "",

    "void solve() {",

    "",

    "}"

]

}

```

