

INF333 - Programacao Competitiva

Geometria: predicados de orientação

Profs. Andre Gustavo, Salles Magalhaes

Operações com Pontos e Vetores (3D)

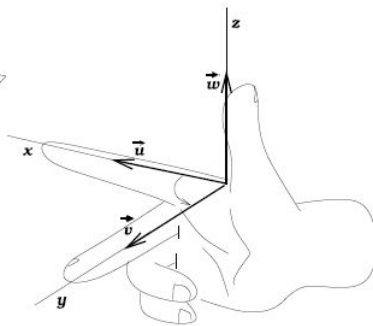
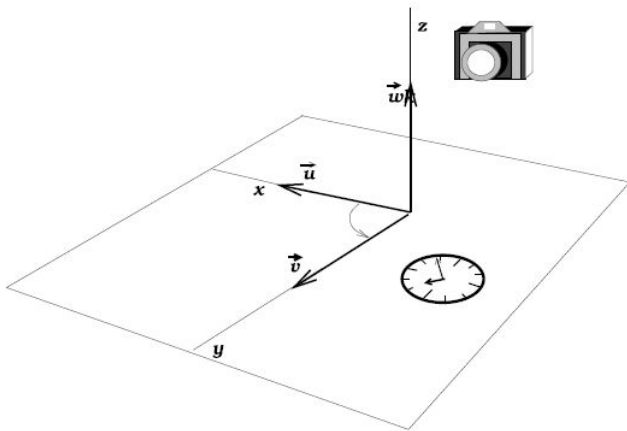
- **Produto vetorial**

- ◆ O produto vetorial entre dois vetores envolve o conceito de *orientação do espaço*
- ◆ Informalmente, a orientação de uma base pode ser determinada pela *regra da mão direita*
- ◆ Dizemos que uma base está *positivamente orientada* se os vetores que a definem satisfazem a regra da mão direita

Operações com Pontos e Vetores (3D)

- **Produto vetorial**

- ◆ Isto é, a base formada pelos vetores u , v e w está positivamente orientada



Operações com Pontos e Vetores (3D)

- **Produto vetorial**

- ◆ Dados dois vetores u e v linearmente independentes, o produto vetorial $u \times v$, é um vetor tal que
 - seu módulo é $|u \times v| = |u||v| \sin \angle(u, v)$
 - sua direção é ortogonal a u e a v (simultaneamente)
 - seu sentido é tal que $\{u, v, u \times v\}$ é uma base positivamente orientada do espaço.

- **Cálculo do produto vetorial**

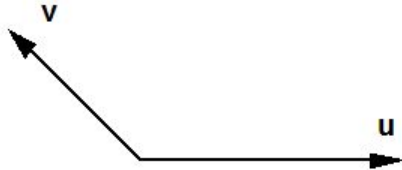
- ◆ Dados os vetores $u_1 = (x_1, y_1, z_1)$ e $u_2 = (x_2, y_2, z_2)$ então

$$u_1 \times u_2 = (y_1 z_2 - y_2 z_1, x_2 z_1 - x_1 z_2, x_1 y_2 - x_2 y_1)$$

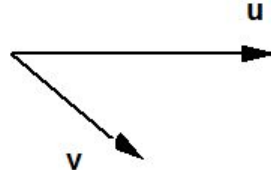
- ◆ Supondo a base canônica de \mathbb{R}^3 , $C = \{i = (1, 0, 0), j = (0, 1, 0), k = (0, 0, 1)\}$, podemos escrever

$$u \times v = \begin{vmatrix} i & j & k \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} y_1 & z_1 \\ y_2 & z_2 \end{vmatrix} i - \begin{vmatrix} x_1 & z_1 \\ x_2 & z_2 \end{vmatrix} j + \begin{vmatrix} x_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 \end{vmatrix} k$$

- O sinal positivo ou negativo do produto vetorial $u \times v$ denota se o ângulo orientado de u para v é positivo ou negativo, ou equivalentemente se v está à esquerda ou à direita de u .
- Isso é conhecido como predicado de orientação.

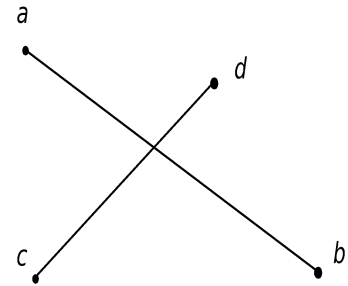


(a) $u \times v > 0$: v à esquerda de u



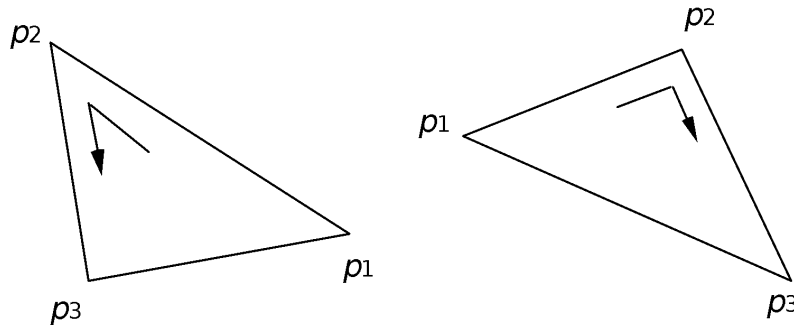
(b) $u \times v < 0$: v à direita de u

- **Exemplo:** Dados dois segmentos (abertos) ab e cd do plano, determinar se eles se interceptam.
- **Solução:**
 - ♦ Os segmentos se interceptam se c e d estão em lados opostos em relação a ab e, ao mesmo tempo, a e b estão de lados opostos em relação a cd .
 - ♦ A primeira condição ocorre se os vetores ac e ad têm orientação oposta com relação ao vetor ab . Isto é, se os produtos vetoriais $(ab \times ac)$ e $(ab \times ad)$ tem sinais opostos.
 - ♦ Analogamente, os produtos vetoriais $(cd \times ca)$ e $(cd \times cb)$ devem ter sinais opostos.
 - ♦ Isto é, os segmentos se interceptam se e somente se $(ab \times ac)(ab \times ad) < 0$ e $(cd \times ca)(cd \times cb) < 0$.



Operações com Pontos e Vetores (3D)

- Frequentemente, empregamos isso com o único intuito de obter a orientação do triângulo $p_1p_2p_3$.
- Em muitas aplicações é conveniente definir uma primitiva anti-horário (p_1, p_2, p_3), que indica se o triângulo $p_1p_2p_3$ é orientado positivamente.



Operações com Pontos e Vetores (3D)

- A orientação de 3 pontos no plano é dado pelo sinal do determinante da matriz cujas linhas são as coordenadas dos pontos e 1 na última coluna

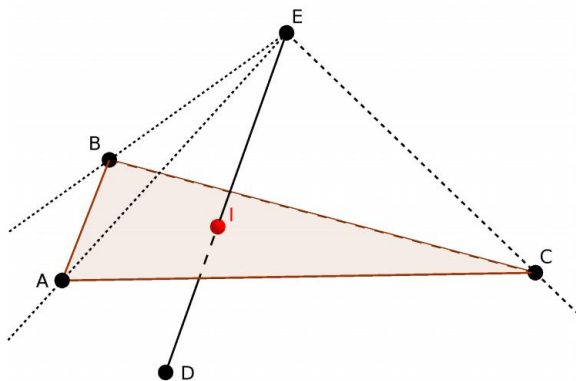
$$P_1 = (x_1, y_1) \quad P_2 = (x_2, y_2) \quad P_3 = (x_3, y_3)$$

$$\text{Or}_2(P_1, P_2, P_3) = \text{sign} \left(\begin{vmatrix} x_1 & y_1 & 1 \\ x_2 & y_2 & 1 \\ x_3 & y_3 & 1 \end{vmatrix} \right)$$

Operações com Pontos e Vetores (3D)

- Orientação de 4 pontos em 3D

- *O conceito pode ser estendido a qualquer número de dimensões ...*



Exemplo: E possui orientação positiva em relação ao triângulo CBA, D possui orientação negativa

Operações com Pontos e Vetores (3D)

- A orientação de $n+1$ pontos em um espaço n -dimensional é dado pelo sinal do determinante da matriz cujas linhas são as coordenadas dos pontos com o 1 na última coluna

$$P_1 = (x_1, y_1, z_1) \quad P_2 = (x_2, y_2, z_2)$$

$$P_3 = (x_3, y_3, z_3) \quad P_4 = (x_4, y_4, z_4)$$

$$\text{Or}_3(P_1, P_2, P_3, P_4) = \text{sign} \left(\begin{vmatrix} x_1 & y_1 & z_1 & 1 \\ x_2 & y_2 & z_2 & 1 \\ x_3 & y_3 & z_3 & 1 \\ x_4 & y_4 & z_4 & 1 \end{vmatrix} \right)$$

Exemplo de problema

Problema J (Um dia no museu) da Maratona Mineira 2022:

<https://codeforces.com/group/YgJmumGtHD/contest/103794/problem/J>