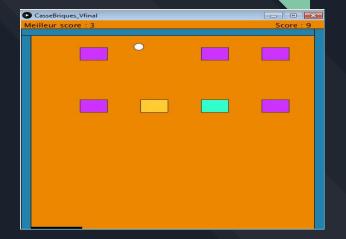
# Projet ISN

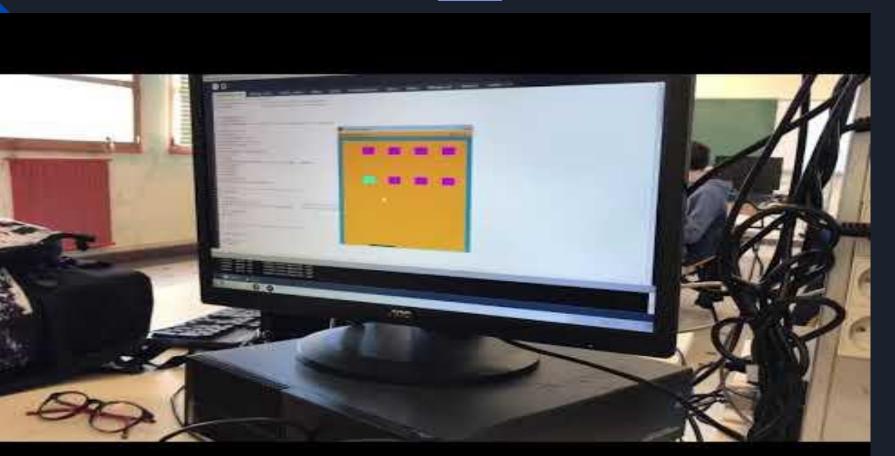








#### <u>Vidéo</u>



#### Les logiciels utilisés





Nom: -Arduino

<u>Langage:</u> -C/C++

Fonction: -Traitement des données du joystick.

Envoie de ces valeurs dans le moniteur série

-Processing

-Java

-Support du jeu

### Répartitions des tâches au sein du groupe

Tâches	Élève(s) l'ayant réalisé
Recherche de l'idée et élaboration des objectifs	Arnaud et Nicolas
Design du jeu	Arnaud
Score	Arnaud
Menu pause et victoire	Arnaud
Communication arduino processing	Nicolas
Exploitation des valeurs du joystick	Nicolas
Correction des bugs	Arnaud et Nicolas

## Cahier des charges du jeu

Besoin à satisfaire et contraintes à respecter	Fonction créer	Solution
Facilité d'utilisation	Utilisation d'un jeu populaire et simple	Casse-brique
	Utilisation d'un module populaire pour le contrôle	Joystick
	Description des tâches à effectuer afin de débuter une partie	Texte insérer dans le jeu
Rendre le jeu agréable	Limitation des "bugs"	Programme
	fluidité du jeu	1
	Création d'une interface de pause	appuyer sur n'importe quelle touche du clavier

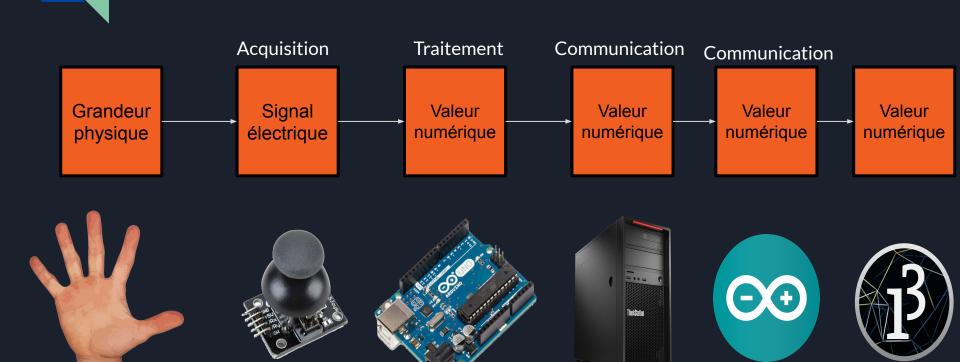
#### Tableau des variables

Type de variable	Variable	Fonction
Int (integer/entier)	Score	Compte le nombre de touche entre la balle est les briques
int	Pscore	Garde en mémoire le score de la partie précédente
int	MScore	Garde en mémoire le meilleur score de toute les parties (réinitialisé à chaque lancement du jeu)
boolean	Marche	Si le jeu est en pause ou non
int	Position_barre	valeur de de la position du centre de la barre sur l'axe X
int	hauteur_bandeau	20 pixels de large
Int	ValeursManettes	valeur analogiques du joysticks

#### Principe du fonctionnement de notre programme

```
CasseBriques Vfinal
                       Affichage_Score
                                                                         Defaite
                                                                                                                              affichage vict
                                          Arduino commu
                                                              Brique
                                                                                    Mouvement Barre
                                                                                                         Pause
                                                                                                                   Setup2
                                                                                                                                               demarrer
                                                                                                                                                            victoire
void setup()
//joystick
 printArray(Serial.list()):
                                                   // Ecrire sur la console serie le port serie disponible
 myPort=new Serial(this, Serial.list()[1],9600); // Ouvrir le port choisi avec un débit de transmission
   size(500, 500);
setup2();
void draw()
 if(Val_pause ==1){
 demarrer ();
 affichage ():
 else{
   communication();
   mouvement barres ();
   nettoyer();
   bouger();
   dessiner();
   defaite():
   pause();
   VICTOIRE();
```

#### Chaîne de l'information

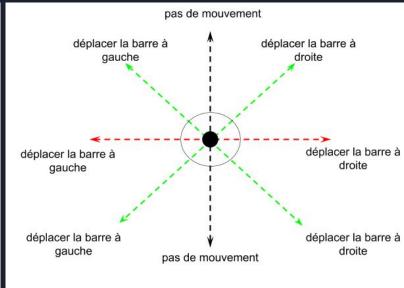


#### Différent schéma concernant le joystick

#### Electronique

# X ou Y Ground

#### Fonctionnement



#### Communication entre arduino et processing

```
communication arduino §
void setup()
Serial.begin(9600);
void loop()
int G = analogRead(A0);
    Serial.print(G);
    Serial.print(" ");
    Serial.println(1023);
    delay(50);
```

```
Affichage Score
                             Arduino commu
                                                           Defaite
                                                                                                                 affichage vict
                                                Brique
                                                                      Mouvement Barre
                                                                                                      Setup2
                                                                                           Pause
                                                                                                                                  demarrer
void communication () {
     message = mvPort.readStringUntil(13):
                                                      //lire message mais à creuser au niveau du nombre 13 (saut à la ligne)
  if (message != null)
   //try
                                                  //le prg peut fonctionner sans
      elements = splitTokens(message);
                                                  //décomposer le message recu au niveau de l'espace
      for (int i=0; i<elements.length && i<2; i++)
        ValeursManettes[i] = int(elements[i]);
                                                  //stocke première partie du message dans ValeursManettes[0] puis ValeursManettes[1]
                                                  //le prg peut fonctionner sans
  //catch (Exception e){}
print("manette gauche ", Valeurs Manettes [0]); //Ecrire valeur numérique manette gauche sur console Processing
print("
                                                //Ecrire plusieurs espace
println("manette droite désactivée ", Valeurs Manettes [1]); //Ecrire valeur numérique manette droite sur console Processing
```

```
manette gauche 513 manette droite désactivée 1023
```

#### Exploitation des valeurs

```
test Affichage_Score Arduino_commu Brique Defaite Mouvement_Barre

void mouvement_barres () {
  if ((ValeursManettes[0]<350)&&(position_barre>50)){
    position_barre=position_barre-10;
    delay(10);
  }
  if ((ValeursManettes[0]>600)&&(position_barre<450)){
    position_barre=position_barre+10;
    delay(10);
  }
}</pre>
```

#### Conclusion

