



## UNIVERSIDAD POLITÉCNICA DE MADRID

## ESCUELA TÉCNICA SUPERIOR DE INGENIEROS INFORMÁTICOS

CURSO 2021 - 2022

# "PROYECTO DE E/S MEDIANTE INTERRUPCIONES"

#### **AUTORES:**

Julio Manso Sánchez-Tornero c200320

Nihel Kella Bouziane c200315

#### **IDENTIFICADOR:**

mansokella

## Índice

Introduccion	2
Diagrama de flujo y comentario de los algoritmos utilizados.	3
Diagrama de flujo de SCAN	3
Diagrama de flujo de PRINT	4
Diagrama de flujo de RTI	5
Listado comentado de las subrutinas en ensamblador.	6
INIT	6
SCAN	7
PRINT	9
RTI	11
Histórico del desarrollo de las rutinas	14
Conjuntos de casos prueba	17
Scan	17
Caso 1: Cadena 144 caracteres por línea A	17
Caso 2: Dos bloques de 800 caracteres por línea B	18
Caso 3: Descriptor erróneo	19
Print	20
Caso 1: Cadena de 53 caracteres escrita por la línea A.	20
Caso 2: Cadena de 200 caracteres escritos por la línea B.	20
Caso 3: Descriptor erróneo.	22
Observaciones finales y comentarios personales	23

#### 1. Introducción

El objetivo del proyecto es lograr una familiarización con la realización de operaciones de Entrada/Salida en un periférico mediante interrupciones. El dispositivo elegido es la DUART MC68681 operando ambas líneas mediante interrupciones. En el computador del proyecto la DUART está conectada a la línea de petición de interrupción de nivel 4.

El microprocesador MC68000 fue introducido en 1979 y es el primer microprocesador de la familia M68000 de Motorola. Es un procesador CISC, aunque posee un juego de instrucciones muy ortogonal, tiene un bus de datos de 16 bits y un bus de direcciones de 24 bits. Fue uno de los primeros microprocesadores en introducir un modo de ejecución privilegiado. Así, las instrucciones se ejecutan en uno de los dos modos posibles: modo usuario y modo supervisor.

Sobre el MC68681, tenemos que decir que es un módulo de entrada/salida perteneciente a la familia M68000 de Motorola. Su función es controlar dos líneas series con capacidad de transmisión y recepción asíncrona, a este tipo de dispositivo se le conoce con el nombre de DUART (Dual Universal Asynchronous Receiver/Transmiter).

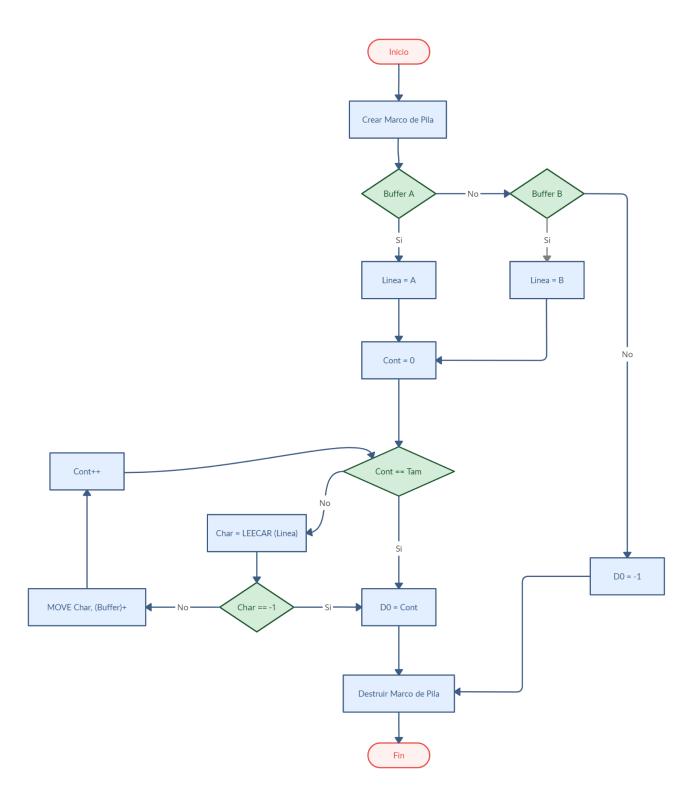
En cuanto al simulador, se trata del BSVC, una plataforma para la simulación de procesadores, memoria y controladores de periféricos, desarrollada en C++ y Tcl/Tk.

Actualmente, BSVC simula el microprocesador MC68000, el controlador de líneas DUART MC68681 y memoria RAM. Por lo tanto, permite construir computadores virtuales con procesador, memoria y unidades periféricas.

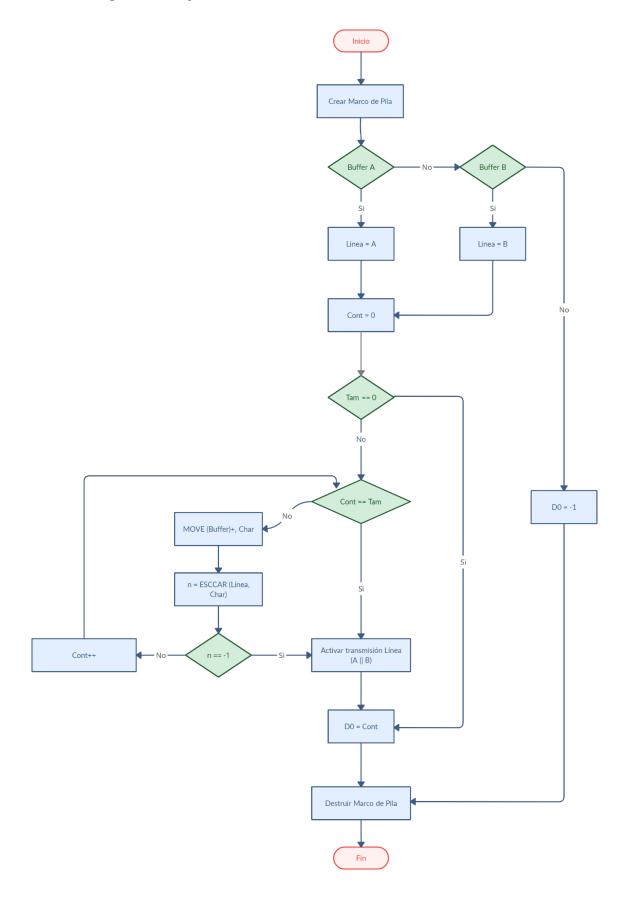
Para la realización del proyecto se necesitan unos buffers internos para almacenar los caracteres que se reciben asíncronamente por las líneas. Del mismo modo, se necesitan sendos buffers internos para almacenar los caracteres pendientes de transmitirse por las líneas. Además, existe una única rutina de tratamiento de las interrupciones que será la encargada de transferir la información. El proyecto implica la programación de la rutina de tratamiento de las interrupciones (RTI) así como de las subrutinas SCAN y PRINT.

Además, entre los objetivos del proyecto se encuentra aprender a depurar nuestras rutinas para comprobar el funcionamiento correcto del programa mediante la elaboración de un conjunto de casos de prueba. También se llevará a cabo un informe que incluya la bitácora de trabajo, así como lo aprendido y destacable durante el desarrollo del proyecto.

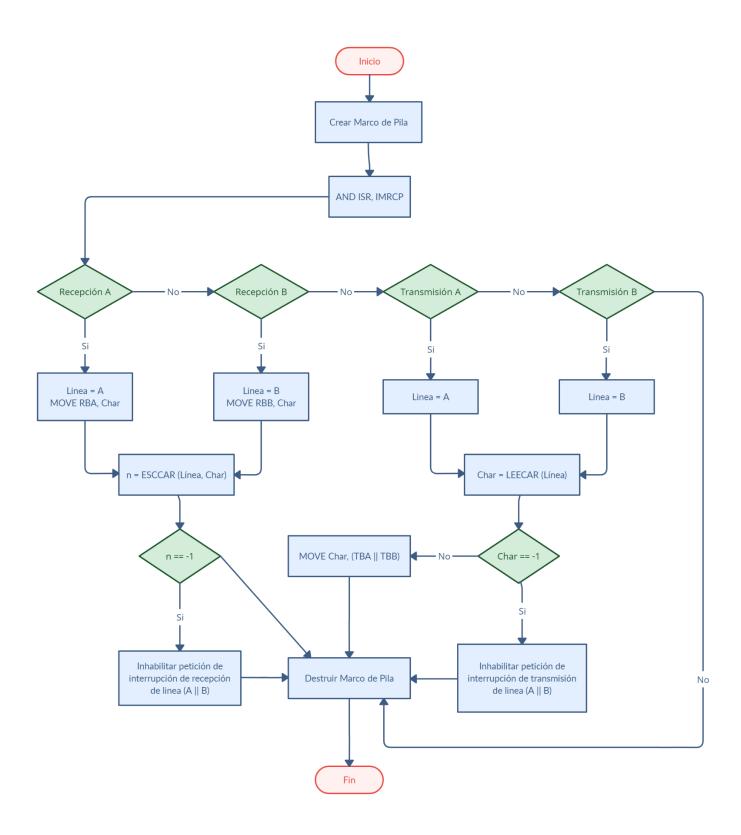
- 2. Diagrama de flujo y comentario de los algoritmos utilizados.
  - 2.1. Diagrama de flujo de SCAN



## 2.2. Diagrama de flujo de PRINT



## 2.3. Diagrama de flujo de RTI



### 3. Listado comentado de las subrutinas en ensamblador.

Antes de pasar con el código respectivo a las subrutinas, aclaramos que previamente creamos la copia de la IMR que posteriormente se utilizará para la lectura de la IMR (ya que esta no se puede leer directamente). Además, movemos el punto de inicio del programa para evitar desalineamiento.

IMR\_COPIA: DC.B 0 \* Copia del IMR para lecturas ORG \$2400

#### 3.1. INIT

En la subrutina *INIT* simplemente se definen las equivalencias de la DUART con el procesador, cumpliendo con los parámetros dados.

#### INIT:

MOVE.B	#%00010000,CRA	* Reinicia el puntero MR1
MOVE.B	#%00010000,CRB	* Reinicia el puntero MR1
MOVE.B	#%0000011,MR1A	* 8 bits por caracter.
MOVE.B	#%0000011,MR1B	* 8 bits por caracter.
MOVE.B	#%0000000,MR2A	* Eco desactivado.
MOVE.B	#%0000000,MR2B	* Eco desactivado.
MOVE.B	#%11001100,CSRA	* Velocidad = 38400 bps.
MOVE.B	#%11001100,CSRB	* Velocidad = 38400 bps.
MOVE.B	#%0000000,ACR	* Velocidad = 38400 bps.
MOVE.B	#%0000101,CRA	* Transmision y recepcion activadas A
MOVE.B	#%00000101,CRB	* Transmisión y recepción activadas B
MOVE.B	#%00100010,IMR	* Registro de máscara de interrupción
MOVE.B	#%00100010,IMR _COPIA	* Copia del reg. de máscara de interrupción
MOVE.B	#%01000000,IVR	* Vector de interrupción a H'40
MOVE.L	#RTI,\$100	* Act. tabla de rutinas de interrupción
BSR	INI_BUFS	
RTS		

#### 3.2. SCAN

La subrutina *SCAN* se encarga de la transferencia de un bloque de caracteres de un tamaño determinado desde un buffer de recepción (el de la línea A o el de la línea B) a un buffer determinado. Se pasan como parámetros un descriptor que especifica la línea a la que se quiere acceder, el tamaño del bloque a transferir y la dirección del buffer donde se deben volcar los caracteres leídos del respectivo buffer de recepción. Esta subrutina hace uso de *LEECAR* para leer los caracteres de los buffers de recepción para luego poder volcarlos sobre el buffer introducido por dirección.

CC	٨	N	
O.	н	ΙN	

LINK	A6,#-16	* Reserva de espacio en pila para 4 variables locales
MOVE.L	A0,-4(A6)	* Salvado de los registros que utilizamos en SCAN
MOVE.W	D1,-8(A6)	
MOVE.W	D2,-12(A6)	
MOVE.L	D3,-16(A6)	
MOVE.L	8(A6),A0	* Dirección del Buffer
MOVE.W	12(A6),D1	* Dato de Descriptor
MOVE.W	14(A6),D2	* Dato de Tamaño
EOR.L	D3,D3	* Inicializamos a cero el contador de caracteres
EOR.L	D0,D0	* Inicializamos el resultado a cero
CMP.W	#0,D1	* Si el descriptor es 0 entonces la lectura será por la línea A
BEQ LEC_A		
CMP.W	#1,D1	* Si el descriptor es 1 entonces la lectura será por la línea B
BEQ LEC_B		
SUB.L	#1,D0	
BRA FIN_SE	RR * Si no	es ni 0 ni 1 entonces se produce un error

LEC_A:		
CMP.W	D3,D2	* Se comprueba si se han leído todos los caracteres
BEQ FIN_S	SCAN	
MOVE.L	#0,D0	* Buffer A de recepción
BSR	LEECAR	
CMP.L	#\$fffffff,D0	* Miramos si hay más caracteres a leer o no
BEQ FIN_S	SCAN	
ADD.L	#1,D3	* Sumamos uno al contador de caracteres
MOVE.B	D0,(A0)+	* Metemos el carácter en el buffer
BRA LEC_A	A	
LEC_B:		
CMP.W	D3,D2	* Se comprueba si se han leído todos los caracteres
BEQ FIN_S	SCAN	
MOVE.L	#1,D0	* Buffer B de recepción
BSR	LEECAR	
CMP.L	#\$fffffff,D0	* Miramos si hay más caracteres a leer o no
BEQ FIN_S	SCAN	
ADD.L	#1,D3	* Sumamos uno al contador
MOVE.B	D0,(A0)+	* Metemos el carácter en el buffer
BRA LEC_I	3	
FIN_SCAN:		
EOR.L	D0,D0	* Inicializamos a 0 el registro resultado
OR.L	D3,D0	* Cargamos el número total de caracteres leídos en Do
FIN_SERR:		
MOVE.L	-4(A6),A0	* Se recuperan los registros guardados en pila
MOVE.L	-8(A6),D1	
MOVE.L	-12(A6),D2	
MOVE.L	-16(A6),D3	
UNLK	A6	* Destrucción del marco de pila

RTS

#### 3.3. PRINT

La subrutina *PRINT* se encarga de la transferencia de un bloque de caracteres de un tamaño determinado almacenados en un buffer en memoria sobre el buffer de transmisión de la correspondiente línea (A o B). Para ello, esta rutina recibe en la pila los valores de tamaño, la dirección del buffer donde están los caracteres y un descriptor que indica la línea, y por tanto el buffer de transmisión, donde se quieren volcar los caracteres para su posterior transmisión. Esta rutina vuelca los caracteres de memoria al buffer de transmisión mediante sucesivas llamadas a *ESCCAR*.

PR	INT:		
	LINK	A6,#-20	* Reserva de espacio en pila para 5 variables locales
	MOVE.L	A5,-4(A6)	* Guardo los registros que utilizo en PRINT
	MOVE.W	D1,-8(A6)	
	MOVE.W	D2,-12(A6)	
	MOVE.L	D3,-16(A6)	
	MOVE.L	D4,-20(A6)	
	MOVE.L	8(A6),A5	* Dirección del Buffer
	MOVE.W	12(A6),D1	* Dato de Descriptor
	MOVE.W	14(A6),D2	* Dato de Tamaño
	EOR.L	D3,D3	* Contador de caracteres a 0
	EOR.L	D0,D0	* Inicializamos el resultado a 0
	CMP.W	#0,D1	* Comparamos el descriptor con 0 para saber si es la línea A
	BEQ	ESC_A	
	CMP.W	#1,D1	* Comparamos el descriptor con 1 para saber si es la línea B
	BEQ	ESC_B	
	SUB.L	#1,D0	* Se introduce el valor -1 en D0 para indicar error
	BRA	FIN_PERR	* Fin de PRINT con descriptor erróneo
ES	C_A:		
	CMP.W	D3,D2	* Se comprueba si se han transmitido todos los caracteres
	BEQ	FINP_A	
	MOVE.B	(A5)+,D1	* Metemos el carácter en D1 y postincr. el puntero al buffer

	MOVE.L	#2,D0	* Buffer A de transmisión
	BSR	ESCCAR	
	CMP.L	#\$fffffff,D0	* Miramos si el buffer está lleno (devuelve -1 en D0)
	BEQ	FINP_A	
	ADD.W	#1,D3	* Sumamos uno al contador de caracteres
	BRA	ESC_A	
FIN	IP_A:		
	CMP.W	#0,D2	* Miramos si el tamaño a transmitir es cero
	BEQ	FIN_PRINT	
	MOVE.W	SR,D4	* Almaceno el valor previo de SR
sup	MOVE.W pervisor	#\$2700,SR	* Se inhiben las interrupciones y se activa el modo
	BSET	#0,IMR_COPIA	* Cambiamos el bit 0 de la copia del IMR para activar trans.
	MOVE.B	IMR_COPIA,IMR	* Introducimos el valor de la copia del IMR al IMR
	MOVE.	W D4,SR	* Restauramos el registro de estado
	BRA	FIN_PRINT	
ES(	C_B:		
	CMP.W	D3,D2	* Se comprueba si se han transmitido todos los caracteres
	CMP.W BEQ	D3,D2 FINP_B	* Se comprueba si se han transmitido todos los caracteres
	BEQ		* Se comprueba si se han transmitido todos los caracteres  * Metemos el carácter en D1 y postincr. el puntero al buffer
	BEQ	FINP_B	
	BEQ MOVE.B	FINP_B (A5)+,D1	* Metemos el carácter en D1 y postincr. el puntero al buffer
	BEQ MOVE.B MOVE.L	FINP_B (A5)+,D1 #3,D0	* Metemos el carácter en D1 y postincr. el puntero al buffer
	BEQ MOVE.B MOVE.L BSR	FINP_B (A5)+,D1 #3,D0 ESCCAR	* Metemos el carácter en D1 y postincr. el puntero al buffer * Buffer B de transmisión
	BEQ MOVE.B MOVE.L BSR CMP.L	FINP_B (A5)+,D1 #3,D0 ESCCAR #\$ffffffff,D0	* Metemos el carácter en D1 y postincr. el puntero al buffer * Buffer B de transmisión
	BEQ MOVE.B MOVE.L BSR CMP.L BEQ	FINP_B (A5)+,D1 #3,D0 ESCCAR #\$ffffffff,D0 FINP_B	<ul> <li>* Metemos el carácter en D1 y postincr. el puntero al buffer</li> <li>* Buffer B de transmisión</li> <li>* Miramos si el buffer está lleno (devuelve -1 en D0)</li> </ul>
	BEQ MOVE.B MOVE.L BSR CMP.L BEQ ADD.W	FINP_B (A5)+,D1 #3,D0 ESCCAR #\$fffffff,D0 FINP_B #1,D3	<ul> <li>* Metemos el carácter en D1 y postincr. el puntero al buffer</li> <li>* Buffer B de transmisión</li> <li>* Miramos si el buffer está lleno (devuelve -1 en D0)</li> </ul>
FIN	BEQ MOVE.B MOVE.L BSR CMP.L BEQ ADD.W	FINP_B (A5)+,D1 #3,D0 ESCCAR #\$fffffff,D0 FINP_B #1,D3	<ul> <li>* Metemos el carácter en D1 y postincr. el puntero al buffer</li> <li>* Buffer B de transmisión</li> <li>* Miramos si el buffer está lleno (devuelve -1 en D0)</li> </ul>
FIN	BEQ MOVE.L BSR CMP.L BEQ ADD.W BRA	FINP_B (A5)+,D1 #3,D0 ESCCAR #\$fffffff,D0 FINP_B #1,D3	<ul> <li>* Metemos el carácter en D1 y postincr. el puntero al buffer</li> <li>* Buffer B de transmisión</li> <li>* Miramos si el buffer está lleno (devuelve -1 en D0)</li> </ul>

	MOVE.W	SR,D4	* Almaceno el valor previo de SR
sup	MOVE.W pervisor	#\$2700,SR	* Se inhiben las interrupciones y se activa el modo
	BSET	#4,IMR_COPIA	* Cambiamos el bit 4 de la copia del IMR para activar trans.
	MOVE.B	IMR_COPIA,IMR	* Introducimos el valor de la copia del IMR al IMR
	MOVE.W	D4,SR	* Restauramos el registro de estado
FIN	I_PRINT:		
	EOR.L	D0,D0	* Inicializamos a 0 el registro resultado
	OR.L	D3,D0	* Cargamos el número total de caracteres impresos en D0
FIN	I_PERR:		
	MOVE.L	-4(A6),A5	* Retomamos los parámetros de PRINT
	MOVE.L	-8(A6),D1	
	MOVE.L	-12(A6),D2	
	MOVE.L	-16(A6),D3	
	MOVE.L	-20(A6),D4	
	UNLK	A6	* Rompemos el marco de pila
	RTS		

#### 3.4. RTI

La subrutina *RTI* es la rutina de tratamiento de interrupciones y, como su nombre indica, se ejecutará cuando se detecte (y además se pueda atender) una interrupción. Estas interrupciones pueden ser de recepción (se tienen que mover los caracteres del buffer de recepción de la línea al buffer interno de recepción) o de transmisión (se tienen que mover los caracteres del buffer interno de transmisión al buffer de transmisión de la línea).

#### RTI:

MOVEM.L	D0-D5,-(A7)	* Reserva de espacio en pila para registros usados en RTI
MOVE.B	IMR_COPIA,D4	* Se guarda el byte del IMR
MOVE.B	ISR,D5	* Se guarda el byte del ISR
AND.B	D4,D5	* Se comparan para ver los bits que tienen en común

	BTST	#1,D5	* neg(D5) -> Z / Buscamos un 1, que en Z es un 0
	BNE	REC_A	* Devuelve 1 si en Z hay un 0 y si lo es es recepción de A
	BTST	#5,D5	* neg(D5) -> Z / Buscamos un 1, que en Z es un 0
	BNE	REC_B	* Devuelve 1 si en Z hay un 0 y si lo es es recepción de B
	BTST	#0,D5	* neg(D5) -> Z / Buscamos un 1, que en Z es un 0
	BNE	TRA_A	* Devuelve 1 si en Z hay un 0 y si lo es es transmisión de A
	BTST	#4,D5	* neg(D5) -> Z / Buscamos un 1, que en Z es un 0
	BNE	TRA_B	* Devuelve 1 si en Z hay un 0 y si lo es es transmisión de B
FIN	N_RTI:		
	MOVEM.L	(A7)+,D0-D5	* Se recuperan los registros usados en RTI guardados en pila
	RTE		
RE	C_A:		
	EOR.L	D0,D0	* Descriptor línea de recepción A (0)
	EOR.L	D1,D1	* Inicialización de D1 a 0
	MOVE.B	RBA,D1	* Cargo el carácter en D1
	BSR	ESCCAR	
	CMP.L	#\$fffffff,D0	* Si la subrutina devuelve -1 es porque el buffer está lleno
	BEQ	REC_FA	* Buffer lleno (full) de linea A
	BRA	FIN_RTI	
RE	C_B:		
	MOVE.L	#1,D0	* Descriptor línea de recepción B (1)
	EOR.L	D1,D1	* Inicialización de D1 a 0
	MOVE.B	RBB,D1	* Cargo el carácter en D1
	BSR	ESCCAR	
	CMP.L	#\$fffffff,D0	* Si la subrutina devuelve -1 es porque el buffer está lleno
	BEQ	REC_FB	* Buffer lleno (full) de linea B
	BRA	FIN_RTI	

#### REC\_FA:

	BCLR	#1,IMR_COPIA	* Deshabilitamos la pet. de int. de recepción de la línea A
	MOVE.B	IMR_COPIA,IMR	* Actualizamos el IMR
	BRA	FIN_RTI	
RE	C_FB:		
	BCLR	#5,IMR_COPIA	* Deshabilitamos la pet. de int. de recepción de la línea B
	MOVE.B	IMR_COPIA,IMR	* Actualizamos el IMR
	BRA	FIN_RTI	
TR.	A_A:		
	MOVE.L	#2,D0	* Descriptor línea de transmisión A (2)
	BSR	LEECAR	
	CMP.L	#\$fffffff,D0	* Si la subrutina devuelve -1 es porque el buffer está vacío
	BEQ	TRA_EA	* Buffer vacío (empty) de línea A
	MOVE.B	D0,TBA	* Cargo el carácter devuelto en TBA
	BRA	FIN_RTI	
TR.	A_B:		
	EOR.L	#3,D0	* Descriptor linea de transmision B (3)
	BSR	LEECAR	
	CMP.L	#\$fffffff,D0	* Si la subrutina devuelve -1 es porque el buffer está vacío
	BEQ	TRA_EB	* Buffer vacío (empty) de línea B
	MOVE.B	D0,TBB	* Cargo el caracter devuelto en TBB
	BRA	FIN_RTI	
TR	A_EA:		
	BCLR	#0,IMR_COPIA	* Deshabilitamos la pet. de int. de transmisión de la línea A
	MOVE.B	IMR_COPIA,IMR	* Actualizamos el IMR
	BRA	FIN_RTI	
TR	A_EB:		
	BCLR	#4,IMR_COPIA	* Deshabilitamos la pet. de int. de transmisión de la línea B

MOVE.B IMR\_COPIA,IMR \* Actualizamos el IMR

BRA FIN\_RTI

#### 4. Histórico del desarrollo de las rutinas

Ambos miembros del grupo realizaron el trabajo de manera conjunta y de forma telemática. Fueron dedicadas 28 horas totales de trabajo.

En primer lugar revisamos el enunciado del proyecto así como las rutinas que había que realizar junto al juego de instrucciones.

#### 10/04/2022 (Comienzo de Proyecto)

#### 10/04/2022: (La duración fue de 1 hora aprox.)

Esta sesión fue dedicada al planteamiento del proyecto, en la que hablamos sobre la organización y planificación. Propusimos hacer lecturas tanto del manual como del enunciado además de ver los vídeos de la explicación del proyecto de nuevo.

#### 11/04/2022: (la duración fue de 4 horas aprox.)

Dedicamos este día para leer el manual además de revisar los vídeos publicados en *Moodle* acerca de la implementación de *SCAN* en salida programada para ir asimilando conceptos. También realizamos la configuración del escritorio virtual además de tener una primera toma de contacto con *Putty*, *Filezilla* y el simulador. También desarrollamos el *INIT*.

#### 13/04/2022: (la duración fue de 3 horas aprox.)

Realizamos la rutina *SCAN* para ambos puertos A y B. Aunque con dudas acerca del marco de pila y de su funcionamiento. Inicialmente realizamos una implementación sin crear el marco de pila.

#### 14/04/2022: (la duración fue de 3 horas aprox.)

Empezamos a realizar *PRINT*, tuvimos dificultades a la hora de saber cómo inhibir las interrupciones y de como activar el modo supervisor.

Por otro lado, entendimos el funcionamiento del marco de pila así como de cómo guardar los registros en la pila y cuáles de ellos se requieren almacenar como variable local.

#### 17/04/2022: (la duración fue de 3 horas aprox.)

En esta sesión comenzamos con el planteamiento del *RTI*. Tuvimos dificultades acerca de cómo saber si teníamos interrupciones de recepción o de transmisión por el puerto A o B. Pero tras leer el manual, nos fijamos en el apartado en el que se especifica el funcionamiento del IMR y utilizamos la instrucción BTST para saber qué tipo de interrupción teníamos.

#### 19/04/2022: (la duración fue de 3 horas aprox.)

Para la entrega del primer hito, compilamos nuestro código y tuvimos muchos errores de sintaxis. Tras un largo periodo de tiempo revisándolo, caímos en que el compilador solo procesa los 8 primeros caracteres de las etiquetas, por lo que debido a la longitud de éstas, el compilador detectaba varias etiquetas iguales. Cambiamos, por tanto, el nombre de la mayoría de las etiquetas definidas.

ENTREGA HITO Nº1: 19/04/2022 -> Fallan 25 pruebas

09/05/2022: (la duración fue de 2 horas aprox.)

En esta sesión revisamos las pruebas que fallaban y nos dimos cuenta de que el vector de interrupciones estaba mal inicializado, ya que lo teníamos inicializado a 40 en vez de a 60.

Tras este fallo probamos SCAN para la línea A y entregamos la primera corrección adicional.

CORRECCIÓN ADICIONAL Nº1: 09/05/2021 -> Fallan 21 pruebas

Fallan las pruebas correspondientes a SCAN de la línea B y todas las de PRINT.

15/05/2022: (la duración fue de 4 horas aprox.)

En esta sesión nos dimos cuenta del motivo por el que la línea B no funcionaba. Esto era debido a que en el *INIT* se nos había olvidado incluir CRB.

Tras subsanar este error, vimos otro fallo en *RTI*. Este fallo consiste en que, a la hora de comparar los bits del IMR para saber qué tipo de interrupción teníamos, nos dimos cuenta de que estábamos usando el registro que no era para hacer la comparación. Lo corregimos y realizamos pruebas en el simulador. Se entrega una corrección adicional.

CORRECCIÓN ADICIONAL Nº2 : 17/05/2022 -> Fallan 8 pruebas, de la 37 a la 45

18/05/2022: (la duración fue de 1 hora aprox.)

En este punto, no sabemos muy bien por qué nuestro código no funciona para esas pruebas. Optamos por realizar otra implementación de *PRINT* y probarlo nuevamente.

CORRECCIÓN ADICIONAL Nº3: 18/05/2022 -> Fallan 8 pruebas, de la 37 a la 45

19/05/2022 por la mañana: (la duración fue de 1 hora aprox.)

En este punto, y tras no haber conseguido mejoras en la corrección, no sabemos muy bien por

qué nuestro código no funciona para esas pruebas. Redactamos un correo con el objetivo de

poder reconocer lo que ocurre. Se nos indica que no realizamos correctamente la

comparación del contador con el tamaño a escribir/leer, ya que utilizamos .l en lugar de .w.

Además de eso, se nos aconseja en RTI el marco de pila por la instrucción MOVEM.L para

hacer el código más eficiente. Realizamos los correspondientes cambios además de nuevas

pruebas y entregamos una nueva corrección adicional.

CORRECCIÓN ADICIONAL Nº4 : 19/05/2022 -> Fallan 18 pruebas.

Fallan las pruebas correspondientes a PRINT porque no se deposita el valor de los caracteres

leídos/escritos en D0 pero pasan la 42 y 43.

19/05/2022 por la noche: (la duración fue de 2 horas aprox.)

Tras el resultado obtenido, quedamos sorprendidos ante el fallo de tantas pruebas. Revisamos

el código entregado y vemos que los cambios realizados fueron hechos sobre un archivo

antiguo en el que había una errata en el marco de pila, pues incluimos D0 y por ese motivo, al

finalizar PRINT se depositaba un 0 en D0 siempre. Recuperamos el archivo sin erratas,

realizamos de nuevo los cambios especificados en el día 19 de mayo y revisamos

exhaustivamente el código con el objetivo de solventar cualquier tipo de falla al no disponer

de más correcciones adicionales antes de la entrega definitiva.

20/05/2022: (la duración fue de 30 min. aprox.)

Volvemos a dedicar un momento para revisar el código y hacer pruebas antes de la entrega

final. No se realizan más cambios.

ENTREGA DEFINITIVA: 20/05/2022 -> Fallan 4 pruebas.

Se solucionan la mayoría de las pruebas, excepto las que involucran concurrencia. No

disponíamos de más tiempo ni opción para tratar ese problema. Sin embargo, se mejora la

anterior corrección de 8 pruebas fallidas.

Última actualización: 21/05/2022

16

## 5. Conjuntos de casos prueba

Para la comprobación del buen funcionamiento de las subrutinas se llevaron a cabo una serie de pruebas con las que se trató de corroborar tanto el buen funcionamiento de las subrutinas de forma individual como en conjunción de las mismas. Para el total aprovechamiento de los resultados se ha de tener en cuenta que se revisaban los resultados mediante la función *Memory Viewer* del simulador, además de hacer un seguimiento del transcurso del programa mediante la opción *Program Listing*.

#### 5.1. Scan

1. Caso 1: Cadena 144 caracteres por línea A

Llama a SCAN pasándole los siguientes parámetros:

Línea de entrada: A

Tamaño a leer: 144

Cadena de entrada:

"El progreso no consiste en aniquilar hoy el ayer sino al revés, en conservar aquella esencia del ayer que tuvo la virtud de crear ese hoy mejor."

#### • Salida esperada:

45,6c,20,70,72,6f,67,72,65,73,6f,20,6e,6f,20,63,6f,6e,73,69,73,74,65,20,65,6e,20,61,6e,69,71,75,69,6c,61,72,20,68,6f,79,20,65,6c,20,61,79,65,72,20,73,69,6e,6f,20,61,6c,20,72,65,76,c3,a9,73,2c,20,65,6e,20,63,6f,6e,73,65,72,76,61,72,20,61,71,75,65,6c,6c,61,20,65,73,65,6e,63,69,61,20,64,65,6c,20,61,79,65,72,20,71,75,65,20,74,75,76,6f,20,6c,61,20,76,69,72,74,75,64,20,64,65,20,63,72,65,61,72,20,65,73,65,20,68,6f,79,20,6d,65,6a,6f,72,2e

Cadena visualizada tras la ejecución de SCAN desde Memory Viewer:

*Resultado*: D0 = 0x90 (144)

Prueba realizada con éxito.

#### 2. Caso 2: Dos bloques de 800 caracteres por línea B

Llama a SCAN pasándole los siguientes parámetros:

Línea de entrada: B

• Tamaño a leer: 1600

Cadena de entrada:

"El lenguaje provee a la conciencia de un cuerpo inmaterial en el que encarnarse."

Cadena escrita 10 veces por bloque (800 caracteres).

• Salida esperada:

```
45,6c,20,6c,65,6e,67,75,61,6a,65,20,70,72,6f,76,65,65,20,61,20,6c,61,20,63,6f,6e,63,6
9,65,6e,63,69,61,20,64,65,20,75,6e,20,63,75,65,72,70,6f,20,69,6e,6d,61,74,65,72,69,6
1,6c,20,65,6e,20,65,6c,20,71,75,65,20,65,6e,63,61,72,6e,61,72,73,65,2e
```

Repetida 20 veces en memoria.

Cadena visualizada tras la ejecución de SCAN desde Memory Viewer:

#### Primer bloque:

```
00292a: 65 6c 20 71 75 65 20 65 6e 63 61 72 6e 61 72 73 65 2e 45 6c 20 6c 65 6e
002942: 67 75 61 6a 65 20 70 72 6f 76 65 65 20 61 20 6c 61 20 63 6f 6e 63 69 65
00295a: 6e 63 69 61 20 64 65 20 75 6e 20 63 75 65
                                      72 70 6f
                                             20 69 6e 6d 61 74 65
002972: 72 69 61 6c 20 65 6e 20 65 6c 20 71 75 65
                                      20
                                         65 6e 63 61 72 6e 61
00298a: 65 2e 45 6c 20 6c 65 6e 67
                           75
                             61 6a 65 20 70 72 6f
                                             76 65 65 20 61
0029a2: 61 20 63 6f 6e 63 69 65 6e 63 69 61 20 64 65
                                        20 75 6e 20 63 75 65
0029ba: 6f 20 69 6e 6d 61 74 65 72 69 61 6c 20 65 6e 20 65 6c 20 71 75 65 20 65
```

Empieza en 2702 (9986) y acaba en 29d2 (10706)

#### Segundo bloque:

Empieza en 29d2 (10706) y acaba en 2cea (11498).

Resultado: Prueba realizada con éxito.

#### 3. Caso 3: Descriptor erróneo

Llama a SCAN pasándole los siguientes parámetros:

• Línea de entrada: C (Se pasa el valor 2 por la pila)

• Tamaño a leer: 3000

Cadena de entrada:

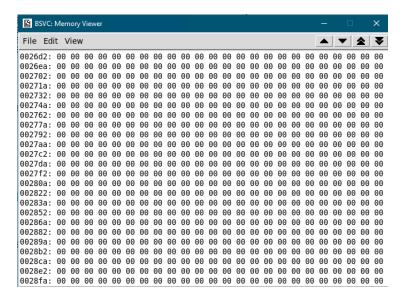
"0123456789"

• Salida esperada:

Cadena no introducida en el buffer

• Cadena visualizada tras la ejecución de SCAN desde Memory Viewer:

```
304
     OTRAL:
305
              MOVE.W #3000,-(A7)
                                       * Tamano de bloque
306
              MOVE.W #2,-(A7)
                                      * Puerto A
              MOVE.L PARDIR, - (A7)
                                          * Direccion de lectura
307
308
309
     ESPL:
310
              BSR SCAN
             CMP.W #0,D1
156
                                       * Si el descriptor es O entonces la lectura sera por la linea A
157
             BEQ LEC A
158
             CMP.W \#\overline{1},D1
                                       * Si el descriptor es 1 entonces la lectura sera por la linea B
159
             BEQ LEC B
             SUB.L #1,D0
160
             BRA FIN SERP
                                       * Si no es ni 0 ni 1 entonces se produce un error
```



Prueba realizada con éxito.

#### 5.2. **Print**

1. Caso 1: Cadena de 53 caracteres escrita por la línea A.

Se llama a *PRINT* con los siguientes parámetros.

Línea de Salida: A

Tamaño a leer: 53

Cadena de entrada:

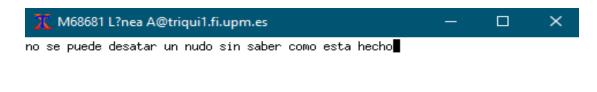
"no se puede desatar un nudo sin saber como esta hecho"

Salida esperada:

Por la línea A debería verse el texto anterior:

"no se puede desatar un nudo sin saber como esta hecho"

Tras la ejecución de PRINT podemos ver el siguiente resultado en la línea A



D0 = 0x35 (53 en hexadecimal)

La prueba se ha completado con éxito.

2. Caso 2: Cadena de 200 caracteres escritos por la línea B.

Se llama a *PRINT* con los siguientes parámetros.

Línea de Salida: В

Tamaño a leer: 200

Cadena de entrada:

Resultado:

"Lo que distingue las mentes verdaderamente originales no es que sean la primeras en ver algo nuevo, sino que son capaces de ver como nuevo lo que es viejo, conocido, visto y menospreciado por todos."

#### • Salida esperada:

Por la línea B debería verse el texto anterior:

"Lo que distingue las mentes verdaderamente originales no es que sean la primeras en ver algo nuevo, sino que son capaces de ver como nuevo lo que es viejo, conocido, visto y menospreciado por todos."

La prueba va a consistir en dos bloques de 100 caracteres cada uno.

El primero será:

"Lo que distingue las mentes verdaderamente originales no es que sean la primeras en ver algo nuevo"

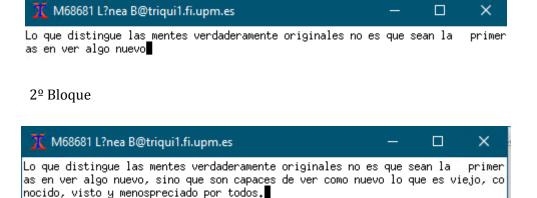
El segundo será:

", sino que son capaces de ver como nuevo lo que es viejo, conocido, visto y menospreciado por todos."

Ambos bloques serán escritos por la línea A.

• Tras la ejecución de *PRINT* podemos ver el siguiente resultado en la línea B

1º Bloque



Resultado: D0 = 0xC8 (200 caracteres)

Prueba realizada con éxito.

3. Caso 3: Descriptor erróneo.

• Línea de Salida: Descriptor erróneo(21)

ESPE:

MOVE.W #100,-(A7) \* Tamano de escritura

MOVE.W #21,-(A7) \* Puerto B

MOVE.L PARDIR,-(A7) \* Direccion de escritura

MOVE.L #\$ffffffff,D2

BSR PRINT

ADD.L #8,A7 \* Restablece la pila

- Tamaño a leer: 200
- Cadena de entrada:

"Lo que distingue las mentes verdaderamente originales no es que sean la primeras en ver algo nuevo, sino que son capaces de ver como nuevo lo que es viejo, conocido, visto y menospreciado por todos."

• Salida esperada:

El resultado debe ser en D0= ffffffff ya que pasamos un descriptor erróneo y por la línea B no debe de imprimir nada.

• Tras la ejecución de *PRINT* podemos ver el siguiente resultado en la línea B.



Está vacía.

D0 = ffffffff D1 = 00000000

Prueba realizada con éxito.

## 6. Observaciones finales y comentarios personales

Durante el desarrollo de este proyecto hemos realizado un sistema de entrada/salida mediante interrupciones. Gracias a esto hemos podido entender, aunque de una forma muy pincelada, cómo el procesador trata la comunicación con los periféricos en este caso mediante las interrupciones.

Para ello hemos realizado una serie de rutinas (*INIT, SCAN, PRINT, RTI*) en la que cada una de éstas se encargaba de una tarea esencial que, en conjunto, permite la introducción de una serie de caracteres para luego imprimirlos por la línea A y B o para simplemente guardar dichos caracteres en un buffer. Durante la realización de estas rutinas tuvimos problemas sobre todo al principio, ya que la programación en ensamblador no es la misma que utilizamos en el pasado proyecto de *Estructura de Computadores*, pero no se nos hizo bastante complicado adaptarnos a la nueva sintaxis del ensamblador MC68000.

Otro problema que tuvimos fue, en lo personal, el simulador, pues nos pareció que la máquina virtual que tuvimos que emplear no era lo suficientemente rápida para que el trabajo se hiciera ameno, ya que muchas veces se quedaba bloqueada, iba muy lenta o simplemente cerraba a sesión en mitad de una prueba.

Por otro lado, nos asustó mucho el hecho de pensar que teníamos pocas correcciones para poder completar el proyecto con éxito, además de que, tras la primera corrección que enviamos, nos pareció que las pruebas eran bastante complicadas de depurar, sobre todo cuando hablamos de muchos caracteres y de problemas concurrentes. Este problema hizo que muchas veces no supiéramos cuál era el motivo por el que las pruebas fallaban, ya que en ocasiones eran términos de eficiencia o de concurrencia.

Agradecemos también la atención del profesorado a lo largo de todo el proyecto, ya que en particular empleamos el correo electrónico para preguntar las dudas y plantear los problemas que nos surgían y la atención era, además de rápida, eficaz.

En cómputo general, consideramos que ha sido una práctica muy completa a la par que muy instructiva, pues nos ha servido para ver de primera mano cómo funciona una unidad de E/S por interrupciones (aunque sea de forma reducida).