

$$\text{First}(E) = \{ (, \text{id}) \}$$

$$\text{First}(T) = \{ (, \text{id}) \}$$

$$\text{First}(F) = \{ (, \text{id}) \}$$

$$\text{Follow}(E) = \{ +,), \$ \}$$

$$\text{Follow}(T) = \{ +,), \$, * \}$$

$$\text{Follow}(F) = \{ +,), \$, * \}$$

Follow is dependent on First.

- Production body ടോമിസ് ക്ലാസ്സ്

E ഓഫ്,

$$E \rightarrow E + T$$

$$F \rightarrow (E)$$

root node ടോമിസ് follow set കൂടാൻ

അനുസരിച്ച് by default \$ ദിവി.

$$E \rightarrow E + T$$

$$E \rightarrow T$$

$$T \rightarrow T * F$$

$$T \rightarrow T * F$$

$$T \rightarrow F$$

Test Cases,

$$A \rightarrow B C D$$

$$C D B$$

$$C B D$$

$$C \rightarrow \epsilon | +$$

$$D \rightarrow a$$

$$B \rightarrow \text{id.}$$

$$E \rightarrow E + T \mid T$$

$$T \rightarrow T * F \mid F$$

$$F \rightarrow \text{id} \mid C B$$

Follow(E)

↳ E കാർത്തോ ഫോലോ ക്ലാസ്സ്,

E ഓഫ് അനുസരിച്ച് അനുസരിച്ച്

യോ E കാർത്തോ ഫോലോ ക്ലാസ്സ്,

↳ no ക്ലാസ്സ് with terminal.

followset എ ക്ലാസ്സ് ഉണ്ടെങ്കിൽ

മധ്യ ടോമിസ് follow ക്ലാസ്സ് എ രേഖ

rule എ പ്രോഡക്ഷൻ ഹെഡ് ഒ

ചേരുന്ന ദാൾ തോമിസ് followset

T എ കോപി ക്ലാസ്സ്

മധ്യ ക്ലാസ്സ് കോപി ക്ലാസ്സ് തോമിസ്

follow ക്ലാസ്സ് എ

$$A \rightarrow C B D$$

$$A \rightarrow C B A$$

$$A \rightarrow C B$$

First (A) = {id}

First (B) = {id}

First (C) = {+, ε}

First (D) = {a}

Follow (A) = { \$ }

Follow (B) = {a, \$}

B तरे \Rightarrow follow का सेट

न्युन नंतरीय follow सेट

अंग \Rightarrow अपरिवर्तनीय first सेट से अंग
follow सेट को copy.

Then automation कराए रखो,

\hookrightarrow automation करें parse table अ शिफ्ट, रेद्युस, अकेप्प

\hookrightarrow Reduce अ अपरिवर्तनीय change रखें (SLR अ कराए)

LR(0) अ अपरिवर्तनीय symbol अ reduce कराए, बल्कि
एक अपरिवर्तनीय reduce कराए,

$\rightarrow F \rightarrow id; \text{ to reduce } \text{इसे},$

अपरिवर्तनीय rule reduce करें अपरिवर्तनीय head अ follow set
element कराए अपरिवर्तनीय reduce कराए,

LR(0) Parse Table

automation



Parse Table

Shift रख अपरिवर्तनीय push

Reduce अपरिवर्तनीय info अपरिवर्तनीय pop थेरी परिवर्तनीय push

SLR(1) Parse Table

automation



First(), Follow()



Parse Table

 Parse $id * id$: using SLR(1) parser.

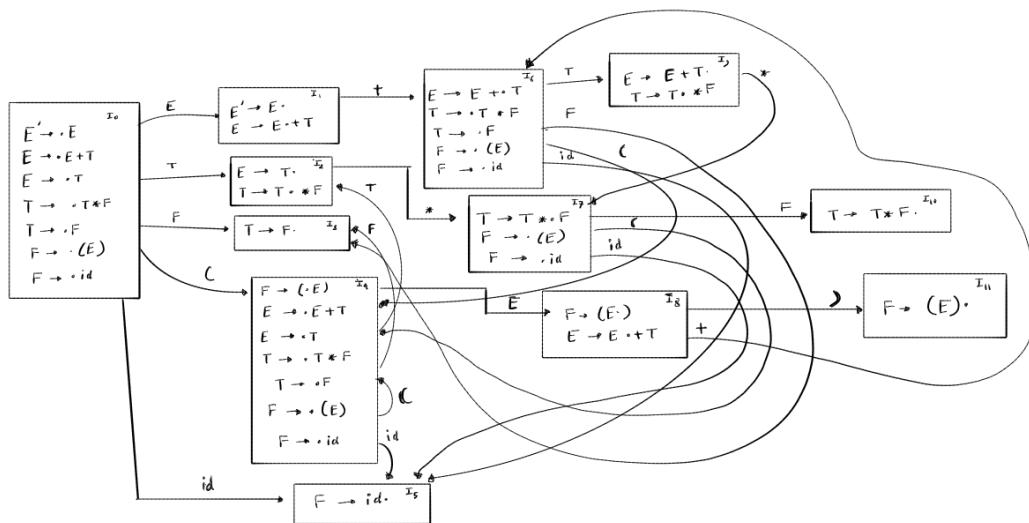


Figure: Automation

Stack	Symbol	Input	Action
0	\$	id * id\$	Shift to 5
0 5	\$ id	* id\$	Reduce by F -> id
0 3	\$ F	* id\$	Reduce by T -> F
0 2	\$ T	* id\$	Shift to 7
0 2 7	\$ T *	id\$	Shift to 5
0 2 7 5	\$ T * id	\$	Reduce by F -> id
0 2 7 10	\$ T * F	\$	Reduce by T -> T * F
0 2	\$ T	\$	Reduce by E -> T
0 1	\$E	\$	Accept

Figure: Parsing using SLR(1) Parse Table.

State	Action						Go To		
	id	+	*	()	\$	E	T	F
0	S5			S4			1	2	3
1		S6				Accept			
2		R2	S7		R2	R2			
3		R4	R4		R4	R4			
4	S5			S4			8	2	3
5		R6	R6		R6	R6			
6	S5			S4				9	3
7	S5			S4					10
8		S6			S11				
9		R1	S7		R1	R1			
10		R3	R3		R3	R3			
11	R5	R5			R5	R5			

Figure: SLR(1) Parse Table.

Reduction \rightarrow go to state π_2 ,

0 6268 F 7762 decision for onate go to state

ג'ז

Gate Smasher

Follow (A) contains set of all terminals present in

immediate in right of A ,

Rules:

1. Follow of start symbol is $\$$

2. $S \rightarrow ACD$

$C \rightarrow alb$

$$\text{Follow}(A) = \text{First}(C) = \{a, b\}$$

$$\text{Follow}(D) = \text{Follow}(S) = \{\$\}$$

3. $S \rightarrow aSbS \mid \$Sas \mid \epsilon$

$$\text{follow of } S = \{b, a, \$\}$$

Follow \Rightarrow
production body
check

- $A \Rightarrow$ right \sim terminal
direct \Rightarrow $F \in \Sigma$,
variable \Rightarrow
 $\alpha \in T \Rightarrow$ first
follow,

- $D \Rightarrow$ via \Rightarrow $\alpha \in \Sigma$
follow \Rightarrow
 $\alpha \in$ production rule
 \Rightarrow production head
 \Rightarrow follow.



$S \rightarrow AaAb \mid BbBa$

$A \rightarrow \epsilon$

$B \rightarrow \epsilon$

$$\text{Follow}(A) = \{a, b\}$$

$$\text{Follow}(B) = \{b, a\}$$

$S \rightarrow ABC$

$A \rightarrow DEF$

$B \rightarrow \epsilon$

$C \rightarrow \epsilon$

$D \rightarrow \epsilon$

$E \rightarrow \epsilon$

$F \rightarrow \epsilon$

$A \epsilon \tilde{\epsilon} \quad A \epsilon \epsilon$

$$\text{Follow}(A) = \text{First}(B)$$

$$\text{First}(C)$$

$$\text{Follow}(C) = \{\$\}$$