Лабораторная работа № 3

Методические указания

Обработка разреженных матриц

Цель работы - реализовать алгоритмы обработки разреженных матриц, сравнить эффективность использования этих алгоритмов (по времени выполнения и по требуемой памяти) со стандартными алгоритмами обработки матриц при различном процентном заполнении матриц ненулевыми значениями и при различных размерах матриц.

Краткие теоретические сведения

В виде матриц достаточно широко представляется информация во многих областях человеческой жизнедеятельности. Матричные задачи часто используются при решении разреженных линейных алгебраических уравнений; разреженных обычных и обобщенных спектральных задач, при этом матрицы могут быть достаточно большие (больше 10^{10-20} элементов), а число ненулевых элементов при матрице порядка ${\bf n}$ может выражаться как ${\bf n}^{1+g}$, где ${\bf g}<{\bf 1}$.

В подобных матричных задачах значения **g** лежат в интервале **0.2** ... **0.5**, т.е. матрица разрежена. Но разреженность матрицы следует учитывать только в том случае, когда из этого можно извлечь выгоду за счет игнорирования нулевых элементов. На самом деле разреженную матрицу можно обрабатывать так же как плотную, и наоборот, плотную матрицу можно обрабатывать так же как разреженную. В обоих случаях получаются правильные числовые результаты, но вычислительные затраты в том или другом случае могут существенно различаться.

Алгоритмы обработки разреженных матриц предусматривают действия только с ненулевыми элементами и, таким образом, количество операций будет пропорционально количеству ненулевых элементов.

Существуют различные методы хранения элементов матрицы в памяти.

Например, линейный связный список, т.е. последовательность ячеек, связанных в определенном порядке. Каждая ячейка списка содержит элемент списка и указатель на положение следующей ячейки. Можно хранить матрицу, используя кольцевой связный

список, двунаправленные стеки и очереди. Существует диагональная схема хранения симметричных матриц, а также связные схемы разреженного хранения. Связная схема хранения матриц, предложенная Кнутом, предлагает хранить в массиве (например, в AN) в произвольном порядке сами элементы, индексы строк и столбцов соответствующих элементов (например, в массивах I и J), номер (из массива AN) следующего ненулевого элемента, расположенного в матрице по строке (NR) и по столбцу (NC), а также номера элементов, с которых начинается строка (указатели для входа в строку – JR) и номера элементов, с которых начинается столбец (указатели для входа в столбец - JC). Данная схема хранения избыточна, но позволяет легко осуществлять любые операции с элементами матрицы.

Наиболее широко используемая схема хранения разреженных матриц - это схема, предложенная Чангом и Густавсоном, называемая: "разреженный строчный формат". Эта схема предъявляет минимальные требования к памяти и очень удобна при выполнении операций сложения, умножения матриц, перестановок строк и столбцов, транспонирования, решения систем линейных уравнений, при хранении коэффициентов в разреженных матрицах и т.п.

В этом случае значения ненулевых элементов хранятся в массиве AN, соответствующие им столбцовые индексы - в массиве JA. Кроме того, используется массив указателей, например IA, отмечающих позиции AN и JA, с которых начинаются описание очередной строки. Дополнительная компонента в IA содержит указатель первой свободной позиции в JA и AN.

Разреженный вектор - это разреженная матрица-строка или матрица-столбец, поэтому рассмотрим *скалярное* умножение разреженных векторов (как частный случай работы с матрицей) с использованием так называемого расширенного массива указателей IP. Например, есть два разреженных вектора **a** и **b** размером N. Значения векторов приведены в таблице.

индекс J	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
a		3	1.5		-0.4		4.4	-8				
b			1.2	-2.2	0.4						7	

Представление этих векторов в разреженном строчном формате будет следующим:

Индексы элементов вектора a: JA = 2; 7; 3; 8; 5.

Значения элементов вектора **a** : AN = 3; 4,4; 1,5 - 8; -0,4.

Индексы элементов вектора **b**: JB = 4; 3; 11; 5.

Значения элементов вектора **b** : BN = -2.2; 1,2; 7; 0,4.

Данная схема хранения является упакованной, так как хранятся только ненулевые элементы, и неупорядоченной, так как номера индексов могут идти и не по возрастанию (что и показано в данном примере).

Допустим, необходимо вычислить скалярное произведение векторов а и b:

$$\mathbf{h} = \sum_{i=1}^{N} \mathbf{a}_i \, \mathbf{b}_i$$

При вычислении стандартным способом нужно N^2 просмотров массива. Для сокращения алгебраических операций удобно во время работы хранить расширенный (по размерности массивов ${\bf a}$ и ${\bf b}$) массив указателей IP (его начальное состояние - нулевое). Этот массив заполняется путем одного просмотра массива JA

Алгоритм разреженного вычисления следующий:

1. Просматривается массив JA (первое значение - 2) и в соответствующий элемент массива IP (для данного примера - во второй элемент) вписывается индекс массива JA (т.е. - 1). Таким образом хранятся указатели позиций ненулевых элементов в AN. Получается массив указателей IP в виде

Где вторая строка – номер индекса в ЈА.

Отсюда видно, что второй, третий, пятый, седьмой и восьмой элементы исходного массива не являются нулевыми, а хранящийся во втором элементе IP индекс 1 указывает на то, что элемент $\bf a2$ хранится в первом элементе массива $\bf AN(1)$, а элемент $\bf a7$ – во втором элементе массива $\bf AN(2)$,

2. Просматривается массив JB. Если соответствующий элемент массива IP ненулевой, т.е. позиции элементов в векторах \mathbf{a} и \mathbf{b} совпадают, то вычисляются произведения \mathbf{ai} * \mathbf{bi} и накапливаем в сумму произведений \mathbf{h} до тех пор, пока не будет исчерпан массив JB. В результате

$$JB(1) = 4$$
, $IP(4) = 0$ - действий нет;

$$JB(2) = 3$$
, $IP(3) = 3$.

Следовательно, третий элемент массива AN не является нулевым, т.е. AN(3) = 1,5, а BN(2) = 1,2. Получаем произведение BN(2) * AN(3) = 1,8 и накапливаем результат в сумму произведений \mathbf{h} .

Количество операций в данном алгоритме пропорционально числу ненулевых элементов, не считая засылки N нулей в массив IP.

Применение этого алгоритма особенно эффективно в ситуации, когда вектор нужно скалярно умножить на несколько векторов. В этом случае массив IP заполняется только один раз и затем используется для вычисления всех требуемых скалярных произведений. Эта ситуация возникает при необходимости перемножить разреженную матрицу и разреженный вектор.

Задание

Разработать программу умножения или сложения разреженных матриц. Предусмотреть возможность ввода данных, как с клавиатуры, так и использования заранее подготовленных данных. Матрицы хранятся и выводятся в форме трех объектов. Для небольших матриц можно дополнительно вывести матрицу в виде матрицы. Величина матриц - любая (допустим, 1000*1000). Сравнить эффективность (по памяти и по времени выполнения) стандартных алгоритмов обработки матриц с алгоритмами обработки разреженных матриц при различной степени разреженности матриц и различной размерности матриц .

Указания к выполнению работы

Все логически завершенные фрагменты алгоритма (ввод, вывод, обработка и т.п.) необходимо оформить как подпрограммы.

При разработке интерфейса программы следует предусмотреть:

- указание формата и диапазона вводимых данных,
- указание операции, производимой программой,
- наличие пояснений при выводе результата,
- указание формата выводимых данных
- возможность заполнения матриц вручную (даже при большой размерности, например, 1000*1000).

При тестировании программы необходимо:

- о проверить правильность ввода
- о проконтролировать правильность вывода данных (т.е. их соответствие требуемому формату);
- о проверить правильность выполнения операций;

- о обеспечить вывод сообщений при отсутствии входных данных («пустой ввод»);
- о обеспечить вывод сообщений при нулевых результате или вывод нулевого результата при ненулевом входе;
- о обеспечить возможность ввода данных и вывода результата как при малых матрицах, так и при больших (например, 1000 * 1000).
- о сравнить время выполнения стандартного алгоритма обработки матриц и алгоритма обработки разреженных матриц при различной заполненности матриц (от 1 элемента до 100% заполненности).
- о сравнить объем требуемой памяти для реализации стандартного алгоритма обработки матриц и алгоритма обработки разреженных матриц при различном проценте заполнения матриц и при различном их размере.

Следует также протестировать программу при полной загрузке системы, то есть при полном заполнении матриц. Программа должна адекватно реагировать на неверный ввод, пустой ввод и выход за границы матрицы или вектора. Необходимо тщательно следить за освобождением динамической памяти при окончании программы.

Содержание отчета

Отчет по лабораторной работе должны содержать:

- 1) описание условия задачи;
- описание Т3;
- 3) описание алгоритма (в любом виде);
- 4) набор тестов, с указанием, что проверяется;
- 5) таблицы с результатами измерений времени и памяти при различных используемых форматах хранения и алгоритмах обработки матриц в их различном процентном заполнении нулями.

На основе полученных измерений в отчете по лабораторной работе должен быть сделан **вывод** о том, в каких случаях применения какого алгоритма и способа хранения целесообразно для обработки матрицы, какую выгоду дает тот или иной алгоритм. Обратить особое внимание на тестирование программы.

Отчет по лабораторной работе должен содержать ответы на следующие вопросы:

- 1. Что такое разреженная матрица, какие схемы хранения таких матриц Вы знаете?
- 2. Каким образом и сколько памяти выделяется под хранение разреженной и обычной матрицы?
 - 3. Каков принцип обработки разреженной матрицы?
- 4. В каком случае для матриц эффективнее применять стандартные алгоритмы обработки матриц? От чего это зависит?

Отчет представляется в электронном или печатном виде.

Список рекомендуемой литературы

- 1. Писсанецки С. Технология разреженных матриц.: Пер. с англ. М.: Мир, 1988.
- 2. Тьюарсон Р. Разреженные матрицы.: Пер. с англ. М.: Мир, 1977.