# ГУАП

# КАФЕДРА № 43

ОТЧЕТ ЗАЩИЩЕН С ОЦЕНКОЙ						
ЗАЩИЩЕН С ОЦЕНКОИ ПРЕПОДАВАТЕЛЬ						
д-р техн. наук, професс	op		Crofi	цов Ю.А.		
должность, уч. степень, зван	_	подпись, дата		ы, фамилия		
O	ТЧЕТ О ЛАБ	ОРАТОРНОЙ І	РАБОТЕ			
Оптимизация многомерных функций с помощью эволюционной стратегии						
по курсу: Эволюционные методы проектирования программно-информационных систем						
РАБОТУ ВЫПОЛНИЛ						
СТУДЕНТ ГР. №	4132	подпись, дата		И. Карпов налы, фамилия		
		подпись, дата	иници	ionin, quinimin		

# СОДЕРЖАНИЕ

1	Индивидуальное задание		3
		раткие теоретические сведения	
3	Pe	зультаты выполнения работы	5
3.1	[ ]	Исследование решений при n=2	5
3.2	2 1	Исследование решений при n>2	6
3	3.3	Исследование решений при разных параметрах	7
3	3.4	Листинг программы	8
4	Вь	ывод	12

#### 1 Индивидуальное задание

Вариант 6:

Необходимо найти минимум многомерной функции с использованием эволюционной стратегии.

6 Rastrigin's function 6 $f(x)=0; x(i)=0, i=1:n.$ $f_{6}(x)=10 \cdot n + \sum_{i=1}^{n-1} \left(x_{i}^{2}-10 \cdot \cos(2 \cdot \pi \cdot x_{i})\right) -5.12 \le x_{i} \le 5.12$ $f_{6}(x)=10 \cdot n + \sup(x(i)^{2}-10 \cdot \cos(2 \cdot \text{pi} \cdot x(i))), i=1:n;$	Restrigin's function 6
--	------------------------

# 2 Краткие теоретические сведения

Эволюционные стратегии (ЭС), также как и предыдущие парадигмы, основаны на эволюции популяции потенциальных решений, но, в отличие от них, здесь используется генетические операторы на уровне фенотипа, а не генотипа, как это делается в ГА. Разница в том, что ГА работают в пространстве генотипа – кодов решений, в то время как ЭС производят поиск в пространстве фенотипа – векторном пространстве вещественных чисел. В ЭС учитываются свойства хромосомы «в целом», в отличие от ГА, где при поиске решений исследуются отдельные гены. В природе один ген может одновременно влиять на несколько свойств организма. С другой стороны одно свойство особи может определяться несколькими генами. Естественная эволюция основана на исследовании совокупности генов, а не отдельного (изолированного) гена.

В эволюционных стратегиях целью является движение особей популяции по направлению к лучшей области ландшафта фитнессфункции. ЭС изначально разработаны для решения многомерных оптимизационных задач, где пространство поиска — многомерное пространство вещественных чисел. Иногда при решении задачи накладываются некоторые ограничения, например, вида gi(x)>0.

Ранние эволюционные стратегии (ЭС) основывались на популяции, состоящей из одной особи, и в них использовался только один генетический оператор — мутация. Здесь для представления особи (потенциального решения) была использована идея, не представленная в классическом генетическом алгоритме, которая заключается в следующем.

Здесь особь представляется парой действительных векторов  $v = (\bar{x}, \bar{\sigma}),$ 

где х - точка в пространстве решений и  $\sigma$  - вектор стандартных отклонений (вариабельность) от решения. В общем случае особь популяции определяется вектором потенциального решения и вектором «стратегических параметров» эволюции. Обычно это вектор стандартных отклонений (дисперсия), хотя допускаются (и иногда используются) и другие статистики.

Единственным генетическим оператором в классической ЭС является оператор мутации, который выполняется путем сложения координат вектора-родителя со случайными числами, подчиняющимися закону нормального распределения, следующим образом:

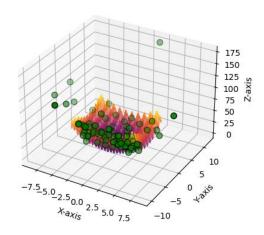
$$\overline{\mathbf{x}}^{t+1} = \overline{\mathbf{x}}^t + \mathbf{N}(0, \overline{\boldsymbol{\sigma}}),$$

где  $N(0,\sigma)$  - вектор независимых случайных чисел, генерируемых согласно распределению Гаусса (например, табличным способом) с нулевым средним значением и стандартным отклонением  $\sigma$ . Как видно из приведенной формулы величина мутации управляется нетрадиционным способом. Иногда эволюционный процесс используется для изменения и самих стратегических параметров  $\sigma$ , в этом случае величина мутации эволюционирует вместе с искомым потенциальным решением. Это соответствует адаптивному ГА с изменяемым шагом мутации

#### 3 Результаты выполнения работы

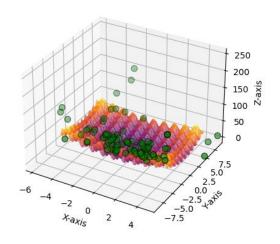
# 3.1 Исследование решений при n=2

Generation 1. Population size is 100. Pc -> 0.9. Pm -> 0.1. Min fitness = 3.5165

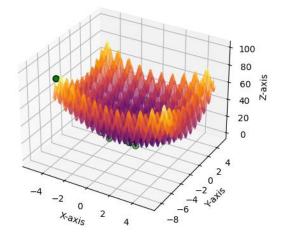


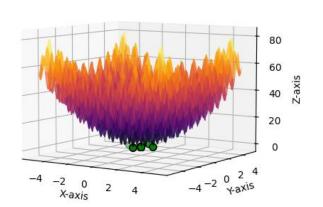
Generation 3. Population size is 100. Pc -> 0.9. Pm -> 0.1. Min fitness = 0.0023

Generation 2. Population size is 100. Pc -> 0.9. Pm -> 0.1. Min fitness = 0.1387



Generation 4. Population size is 100. Pc -> 0.9. Pm -> 0.1. Min fitness = 0.0020





Generation [48/50]	Fitness delta = -0.170	Min fitness = 0.026	Mean: 1.441
Generation [49/50]	Fitness delta = -0.134	Min fitness = 0.026	Mean: 1.307

Required time: 0.35s. Found answer: 0.026056. Required generations: 50. Fitness mean delta: 0.133800 n=2, Pc=0.9, Pm=0.1

Т.е. на поиск решения ушло 0,35 секунд и 50 поколений.

#### 3.2 Исследование решений при n>2

#### При n = 3

```
Generation [48/50] Fitness delta = -0.122 Min fitness = 1.088 Mean: 7.684 Generation [49/50] Fitness delta = -0.277 Min fitness = 1.088 Mean: 7.407
```

Required time: 0.26s. Found answer: 1.088250. Required generations: 50. Fitness mean delta: 0.277264 n = 3, Pc = 0.9, Pm = 0.1

Т.е. на поиск решения ушло 0,26 секунд и 50 поколений.

#### $\Pi$ ри n=4

```
Generation [48/50] Fitness delta = -0.211 Min fitness = 2.577 Mean: 16.354 Generation [49/50] Fitness delta = -0.137 Min fitness = 2.577 Mean: 16.218
```

Required time: 0.27s. Found answer: 2.577491. Required generations: 50. Fitness mean delta: 0.136781 n = 4, Pc = 0.9, Pm = 0.1

Т.е. на поиск решения ушло 0,27 секунд и 50 поколений.

#### $\Pi$ ри n=5

n = 5. Pc = 0.9. Pm = 0.1

```
Generation [48/50] Fitness delta = -0.255 Min fitness = 5.539 Mean: 22.471

Generation [49/50] Fitness delta = -0.314 Min fitness = 5.539 Mean: 22.157

Required time: 0.29s. Found answer: 5.539440. Required generations: 50. Fitness mean delta: 0.314492
```

Т.е. на поиск решения ушло 0,29 секунд и 50 поколений.

Точность решения понижается с увеличением количества измерений, скорость значений меняется незначительно. Для компенсации уменьшения точности можно увеличить вероятность мутации, количество поколений или размер популяции.

#### 3.3 Исследование решений при разных параметрах

В ходе работы было установлено, что размер популяции положительно влияет на точность, но негативно влияет на скорость вычислений:

#### Размер популяции 1000:

```
Generation [48/50] Fitness delta = -0.237 Min fitness = 2.734 Mean: 32.483 Generation [49/50] Fitness delta = -0.287 Min fitness = 2.734 Mean: 32.196
```

Required time: 1.03s. Found answer: 2.734323. Required generations: 50. Fitness mean delta: 0.286779 n = 3, Pc = 0.9, Pm = 0.1

# Размер популяции 10:

n = 3, Pc = 0.5, Pm = 0.1

```
Generation [48/50] Fitness delta = -0.000 Min fitness = 4.985 Mean: 5.008

Generation [49/50] Fitness delta = 0.000 Min fitness = 4.985 Mean: 5.008
```

Required time: 0.19s. Found answer: 4.985424. Required generations: 50. Fitness mean delta: 0.000000 n = 3, Pc = 0.9, Pm = 0.1

# Большая вероятность кроссинговера или мутации уменьшает шанс попасть в локальный минимум, но ухудшает сходимость:

```
Fitness delta = -0.240
Generation [48/50]
                                         Min fitness = 1.091
                                                            Mean: 6.196
Generation [49/50]
                 Fitness delta = -0.085
                                        Min fitness = 1.091 Mean: 6.111
______
Required time: 0.26s. Found answer: 1.090679. Required generations: 50. Fitness mean delta: 0.085044
n = 3, Pc = 0.9, Pm = 0.1
Generation [48/50]
                  Fitness delta = -0.393
                                        Min fitness = 0.596
                                                         Mean: 3.824
Generation [49/50] Fitness delta = -0.274 Min fitness = 0.596 Mean: 3.550
Required time: 0.27s. Found answer: 0.595723. Required generations: 50. Fitness mean delta: 0.273702
```

```
Generation [48/50] Fitness delta = -0.637 Min fitness = 0.216 Mean: 5.253 Generation [49/50] Fitness delta = -0.532 Min fitness = 0.216 Mean: 4.721
```

Required time: 0.25s. Found answer: 0.216394. Required generations: 50. Fitness mean delta: 0.531912 n = 3, Pc = 0.5, Pm = 0.01

#### 3.4 Листинг программы

```
import numpy as np
import genalg
POPULATION SIZE = 100
OFFSPRING SIZE = 20
CROSSING OVER PROBABILITY = 0.9
MUTATION PROBABILITY = 0.1
MAX GENERATIONS = 50
EPSILON = 0.
N = 5
LEFT EDGE, RIGHT EDGE = -5.12, 5.12
# Function is Rastrigin's function 6
def fitness function(chromosome):
   return 10 * len(chromosome) + np.sum(np.power(chromosome, 2) - 10 *
np.cos(2 * np.pi * chromosome))
if name == ' main ':
    genetic optimizer = genalg.EvolutionaryStrategy(fitness function, N,
POPULATION SIZE, MAX GENERATIONS,
                                                    OFFSPRING SIZE, CROSS-
ING OVER PROBABILITY, MUTATION PROBABILITY,
                                                    LEFT EDGE, RIGHT EDGE)
    genetic optimizer.start()
import matplotlib.pyplot as plt
from mpl toolkits.mplot3d import Axes3D
import numpy as np
from time import time
from random import randint, random
def count_mutation_delta(generation, total_generations, limit, b):
    # Random number [0, 1)
    r = random()
    degree = (1 - generation / total generations) ** b
    return limit ** (1 - r ** degree)
class EvolutionaryStrategy:
```

```
Solves task of finding maximum of target function (fitness function)
using genetic algorithm.
    :param fitness function: target function
    :param n: number of dimensions
    :param population size: size of the population
    :param max generations: number of max available generations. For a sit-
uation when it is impossible to find a satisfying optimum
    :param crossover probability: probability of a crossover
    :param mutation_probability: probability of a mutation
    :param epsilon: stop algorithm when mean fitness function is less than
or equal to this value
         _init__(self, fitness_function, n: int, population size: int,
    def
max generations: int, offspring size,
                crossover probability: float, mutation probability: float,
left edge: float, right_edge: float,
                 sigma=0.1, k success=10):
       self.fitness function = fitness function
        self.population size = population size
        self.max generations = max generations
       self.offspring size = offspring size
       self.crossover probability = crossover probability
       self.mutation_probability = mutation probability
       self.left edge = left edge
       self.right edge = right edge
       self.n = n
        # Every chromosome is vector with n elements (xi). Initially uni-
formly randomized.
       self.population = np.random.uniform(left edge, right edge,
size=(population size, n))
        self.strategies = np.full((population size, n), sigma)
        self.fitness values = np.zeros(population size, float)
        # Rule of success 1/5
        self.k success = k success
        self.successful mutations = 0
        self.total mutations = 0
    def start(self):
        generation = 1 # generations counter
        last fitness mean = 0. # mean fitness
       mean fitness delta = 1. # delta between current and previous mean
fitness function value
        start time = time()
        while generation < self.max generations:
            # 1. Evaluate fitness.
            self.evaluate()
            # 2. Generate offspring
            offspring, offspring strategies, success flags =
self.mutate and recombine()
            # 3. Evaluate offspring fitness
            offspring fitness = np.array([self.fitness function(ind) for
ind in offspring])
            # 4. Update success statistics
```

```
self.update success statistics(success flags)
            # 5. Select the next generation (\mu + \lambda strategy)
            self.select(offspring, offspring fitness, offspring strategies)
            # 6. Adjust mutation strength based on the success rule
            if (generation + 1) % self.k success == 0:
                self.adjust sigma()
            mean fitness delta = self.fitness values.mean() -
last fitness mean
            last_fitness_mean = self.fitness_values.mean()
            print(f'Generation [{generation}/{self.max generations}]\t\t' +
                  f'Fitness delta = {mean fitness delta:.3f}\t\tMin fitness
= {min(self.fitness_values):.3f}\t\t' +
                  f'Mean: {(sum(self.fitness values) /
self.population size):.3f}\n')
            if self.n == 2:
                self.evaluate()
                # self.draw plot(generation)
            generation += 1
        end time = time()
        print('\n', '=' * 100)
        print(f'Required time: {end time - start time:.2f}s. Found answer:
{min(self.fitness values):4f}. ',
              f'Required generations: {generation}. Fitness mean delta:
{abs(mean fitness delta):3f}\n',
              f'n = {self.n}, Pc = {self.crossover probability}, Pm =
{self.mutation probability}')
    def evaluate(self):
        Evaluates the fitness of the population.
        for i in range(self.population size):
            # Count fitness of every chromosome in population
            self.fitness values[i] =
self.fitness function(self.population[i])
    def mutate and recombine(self):
        """Generate offspring using mutation and recombination."""
        offspring = []
        offspring strategies = []
        success flags = []
             in range(self.offspring size):
            \overline{\#} Select two parents randomly
            parents idx = np.random.choice(self.population size, 2, re-
place=False)
            parent1, parent2 = self.population[parents idx]
            strategy1, strategy2 = self.strategies[parents idx]
            # Recombine (arithmetic mean)
            child = 0.5 * (parent1 + parent2)
            child strategy = 0.5 * (strategy1 + strategy2)
```

```
# Mutate child
            mutation = np.random.normal(0, child strategy, size=self.n)
            child += mutation
            # Ensure child stays within bounds
            child = np.clip(child, self.left edge, self.right edge)
            # Update mutation strategy
            child_strategy *= np.exp(np.random.normal(0, 0.2, size=self.n))
            # Evaluate success
            parent fitness = min(self.fitness function(parent1),
self.fitness function(parent2))
            child fitness = self.fitness function(child)
            success flags.append(child fitness < parent fitness) # Success</pre>
if fitness improved
            offspring.append(child)
            offspring strategies.append(child strategy)
        return np.array(offspring), np.array(offspring strategies),
np.array(success_flags)
    def update success statistics(self, success flags):
        """Update statistics for success rule."""
        self.successful mutations += np.sum(success flags)
        self.total mutations += len(success flags)
    def select(self, offspring, offspring fitness, offspring strategies):
        """Select the top individuals for the next generation."""
        combined population = np.vstack((self.population, offspring))
        combined fitness = np.hstack((self.fitness values, off-
spring fitness))
        combined strategies = np.vstack((self.strategies, off-
spring strategies))
        # Select top \mu individuals
        best indices = np.argsort(combined fitness)[:self.population size]
        self.population = combined population[best indices]
        self.fitness values = combined fitness[best indices]
        self.strategies = combined strategies[best indices]
    def adjust sigma(self):
        """Adjust mutation strength based on the success rule."""
        if self.total mutations == 0:
            return
        success rate = self.successful mutations / self.total mutations
        if success rate > 0.2:
            self.strategies *= 1.22 # Increase mutation strength
        elif success rate < 0.2:</pre>
            self.strategies *= 0.82 # Decrease mutation strength
        # Reset statistics
        self.successful mutations = 0
        self.total mutations = 0
    def draw plot(self, generation):
        dots n = 100
        x = np.linspace(self.left edge, self.right edge, dots n)
```

```
Z = np.zeros(shape=(dots n, dots n))
        for i in range(dots n):
            for j in range(dots n):
                Z[i][j] = self.fitness function(np.array([x[i], x[j]]))
        # Plot the surface
        fig = plt.figure()
        ax = fig.add subplot(111, projection='3d')
        X, Y = np.meshgrid(x, x)
        ax.plot surface(X, Y, Z, cmap='inferno', alpha=0.7)
        x dots = self.population[:, 0]
        y dots = self.population[:, 1]
        z dots = self.fitness values
        ax.scatter3D(x dots, y dots, z dots, color='green', marker='o',
s=50, edgecolor='black')
        ax.set xlabel("X-axis")
        ax.set_ylabel("Y-axis")
        ax.set_zlabel("Z-axis")
        ax.set title(f"Generation {generation}. Population size is
\{\text{self.population size}\}.\n" +
                     f"Pc -> {self.crossover probability}. Pm ->
{self.mutation probability}. " +
                     f"Min fitness = {min(self.fitness values):.4f}")
        plt.show()
```

#### 4 Вывод

В ходе работы была создана программа для решения оптимизационной задачи с использованием эволюционной стратегии. Полученное решение является весьма эффективным.