## Examen DEPI 2019-2020

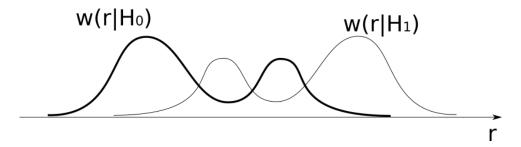
## Nr.1

## Exerciții (17p)

- 1. Fie o variabilă aleatoare continuă A având distribuția normală  $\mathcal{N}(\mu=-2,\sigma^2=4)$ .
  - a. (1p) Reprezentați grafic distribuția (calculați și specificați pe grafic valoarea medie și înălțimea funcției)
  - b. (1p) Calculați probabilitatea ca A să fie pozitiv
  - c. (1p) Calculați valoarea medie pătratică  $\overline{A^2}$
  - d. (1p) Fie alta variabilă aleatoare B definită ca B = A x. Cât ar trebui să fie x pentru ca probabilitatea P(B < 0) să fie egală cu  $\frac{1}{2}$ ?
- 2. Un semnal constant poate avea două valori posibile,  $s_0(t) = 0$  (ipoteza  $H_0$ ) sau  $s_1(t) = 5$  (ipoteza  $H_1$ ). Semnalul este afectat de zgomot gaussian cu distribuția  $\mathcal{N}(\mu = 0, \sigma^2 = 4)$ . La recepție se ia un singur eșantion, la momentul  $t_0 = 1$ , și se obține valoarea  $r_0 = 1.5$ . Cele două ipoteze au probabilitățile  $P(H_0) = \frac{1}{4}$  și  $P(H_1) = \frac{3}{4}$ 
  - a. (1p) Reprezentați grafic cele două distribuții condiționate,  $w(r|H_0)$  și  $w(r|H_1)$
  - b. (1p) Determinați regiunile de decizie, conform criteriului probabilității minime de eroare
  - c. (2p) Calculați probabilitatea alarmei false, pentru criteriul plauzibilității maxime
  - d. (1p) Care este decizia luată folosind criteriul riscului minim, dacă valorile costurilor sunt  $C_{00} = 0$ ,  $C_{01} = 10$ ,  $C_{10} = 5$ ,  $C_{11} = 0$ ?
- 3. Fie detecția unui semnal care poate fi de forma  $s_1(t) = \cos(\frac{\pi}{2}t)$  (ipoteza  $H_1$ ) sau  $s_0(t) = 1$  (ipoteza  $H_0$ ). Semnalul este afectat de zgomot Gaussian cu distribuția  $\mathcal{N}(0, \sigma^2 = 3)$ . La recepție se iau 3 eșantioane la momentele de timp  $t_0 = 0$ ,  $t_1 = 1$  și  $t_2 = 2$ , și se obțin valorile  $r_0 = 0.3$ ,  $r_1 = -0.2$  și  $r_3 = 0.5$ .
  - a. (2p) Care este decizia luată, conform criteriului Plauzibilității Maxime?
  - b. (2p) Dacă ar trebui să renunțăm la unul dintre momentele de eșantionare, la care ar fi cel mai indicat să renunțăm, la  $t_0$ ,  $t_1$  sau  $t_2$ ? Justificați.
- 4. (4p) Se recepționează un semnal de forma  $r(t) = \underbrace{1 2 \cdot A \cdot t}_{s_{\Theta}(t)} + zgomot$ , unde A este un parametru necunoscut. Zgomotul are distribuție Gaussiană  $\mathcal{N}(0, \sigma^2 = 9)$ . La recepție se iau trei eșantioane, la momentele  $t_0 = 0, t_1 = 2, t_2 = 4$ , valorile fiind  $r_1 = 1.1, r_2 = 5.3$ ,  $r_3 = 10$ . Estimați parametrul A folosind estimarea de plauzibilitate maximă.

## Teorie (18p)

- 1. (2p) Ce valoare are funcția de repartiție în punctele  $\infty$  și  $-\infty$ ?. Justificați
- 2. (2p) Ce înseamnă un proces aleator staționar în sens strict și în sens larg?
- 3. (2p) Indicați pe grafic care sunt **regiunile de decizie** în cazul criteriului **plauzibilității maxime**, pentru funcțiile de plauzibilitate de mai jos. Explicați în cuvinte ce ați indicat.

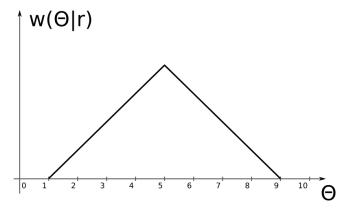


- 4. (2p) Dacă zgomotul care afectează un semnal **se dublează**, cum se modifică **raportul Semnal-Zgomot** SNR (justificați în cuvinte):
  - a. SNR crește
  - b. SNR scade
  - c. SNR rămâne constant
- 5. (4p) Fie cazul detecției unui semnal constant cu valoare 0 sau A, afectat de zgomot Gaussian, folosind un eșantion. Pornind de la expresia criteriului plauzibilității maxime

$$\frac{w(r|H_1)}{w(r|H_0)} \underset{H_0}{\overset{H_1}{\geqslant}} 1$$

demonstrați că pragul T cu care se compară eșantionul are valoarea  $T=\frac{A}{2}$ 

- 6. (2p) Explicați cum operează algoritmul k-NN (k- Nearest Neighbors) pentru a determina clasa căruia aparține un vector x.
- 7. (2p) Care este diferența între estimarea de plauzibilitate maximă și estimarea Bayesiană?
- 8. (2p) Distribuția **a posteriori** a unui parametru necunoscut  $\Theta$  este funcția triunghiulară de mai jos.
  - a. Care este valoarea estimatorului MAP? Explicați.
  - b. Care este valoarea estimatorului EPMM? Explicați.



Notă: 30p pentru nota 10. 3p din oficiu. Timp disponibil: 2h