Лабораторная работа №8

Модель ТСР/АОМ

Демидович Никита Михайлович

Содержание

1	Цель работы	4
2	Задание	5
3	Выполнение лабораторной работы	6
4	Выводы	9
5	Список источников	10

Список иллюстраций

3.1	Модель TCP/AQM в xcos	6
3.2	Динамика изменения размера TCP окна W (t) и размера очереди Q(t)	7
3.3	Фазовый портрет (W, Q)	7
3.4	Фазовый портрет (W, O). OpenModelica	8

1 Цель работы

Реализовать модель TCP/AQM в xcos и OpenModelica.

2 Задание

- 1. Построить модель TCP/AQM в xcos;
- 2. Построить графики динамики изменения размера ТСР окна W(t) и размера очереди Q(t);
- 3. Построить модель TCP/AQM в OpenModelica;

3 Выполнение лабораторной работы

Построим схему хсоs, моделирующую нашу систему, с начальными значениями параметров N=1, R=1, K=5.3, C=1, W(0)=0.1, Q(0)=1. Для этого сначала зададим переменные окружения.

Затем реализуем модель TCP/AQM, разместив блоки интегрирования, суммирования, произведения, констант, а также регистрирующие устройства (рис. 3.1):

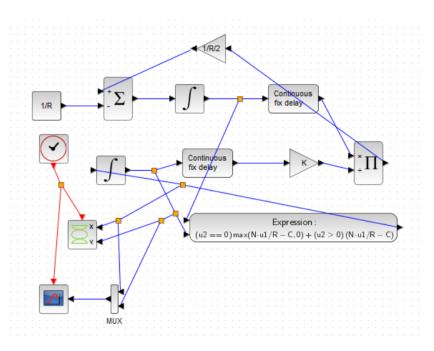


Рис. 3.1: Модель TCP/AQM в xcos

В результате получим динамику изменения размера TCP окна W(t) (зеленая линия) и размера очереди Q(t) (черная линия), а также фазовый портрет, который показывает наличие автоколебаний параметров системы — фазовая траектория

осциллирует вокруг своей стационарной точки (рис. 3.2) - (рис. 3.3):

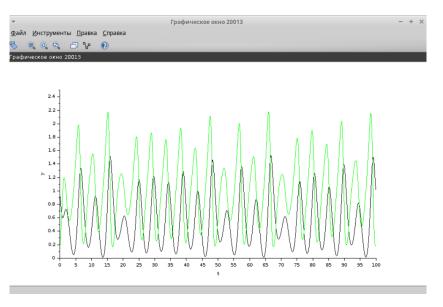


Рис. 3.2: Динамика изменения размера TCP окна W (t) и размера очереди Q(t)

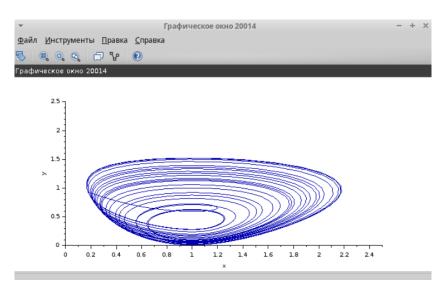


Рис. 3.3: Фазовый портрет (W, Q)

Перейдем к реализации модели в OpenModelica. Зададим параметры, начальные значения и систему уравнений.

```
parameter Real N=1;
parameter Real R=1;
```

```
parameter Real K=5.3;
parameter Real C=1;

Real W(start=0.1);
Real Q(start=1);

equation

der(W)= 1/R - W*delay(W, R)/(2*R)*K*delay(Q, R);
der(Q)= if (Q==0) then max(N*W/R-C,0) else (N*W/R-C);
```

Выполнив симуляцию, получим динамику изменения размера TCP окна W(t) (зеленая линия) и размера очереди Q(t)(черная линия), а также слпдующий фазовый портрет, который показывает наличие автоколебаний параметров системы — фазовая траектория осциллирует вокруг своей стационарной точки (рис. 3.4):

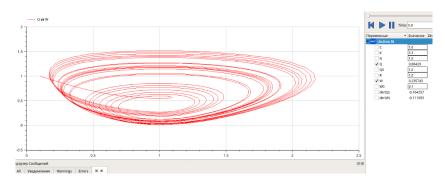


Рис. 3.4: Фазовый портрет (W, Q). OpenModelica

4 Выводы

В процессе выполнения данной лабораторной работы я реализовал модель TCP/AQM в xcos и OpenModelica.

5 Список источников

- 1. Братусь А. С., Новожилов Артем Сергеевич abd Платонов А. П. Динамические системы и модели биологии. М.: ФИЗМАТЛИТ, 2010. 400 с.
- 2. OM overall User's Guide. -2020.- URL: https://www.openmodelica.org/useresresources/userdocumentation.
- 3. Modelica Language. URL: https://www.modelica.org/modelicalanguage.
- 4. OpenModelica. URL: https://www.openmodelica.org/.
- 5. Xcos. URL: https://www.scilab.org/software/xcos.