

# О лабораторной работе №5 по курсу "Вычислительные алгоритмы" 2021-2022 уч. года

Михаил Кормановский, студент группы ИУ7-41Б

12 мая 2022 г.

**Дисклеймер** Данный текст предоставляется как есть, без каких-либо гарантий его математической точности и идеальности с точки зрения *примет ли <ФамилияПреподавателя>?*. Здесь описано, каким образом автору удалось решить лабораторную работу и каких результатов удалось достичь. Используйте данный текст на свой страх и риск. Исходный код программы, реализующей написанное здесь, не предоставляется.

## Содержание

<b>Благодарности</b>	<b>1</b>
<b>1 Условие задачи</b>	<b>1</b>
1.1 Математическая модель . . . . .	2
1.2 Физическое содержание . . . . .	2
1.3 Искомая величина . . . . .	2
<b>2 Подробное решение</b>	<b>3</b>
2.1 Разбиение отрезка и сеточная функция . . . . .	3
2.2 Переход к почти СЛАУ . . . . .	3
2.3 Учет краевых условий . . . . .	4
2.4 Линеаризация . . . . .	5
2.5 Метод прогонки . . . . .	6
2.6 Основной итерационный процесс . . . . .	6
<b>3 Краткий алгоритм</b>	<b>6</b>
<b>4 Результаты работы алгоритма</b>	<b>7</b>
4.1 Тест 1 . . . . .	7
4.2 Тест 2 . . . . .	7
4.3 Тест 3 . . . . .	8
4.4 Тест 4 . . . . .	8
<b>5 Источники</b>	<b>8</b>

## Благодарности

- Николаю Артюхину, студенту группы ИУ7-41Б;
- Полине Егоровой, студентке группы ИУ7-44Б;
- Андрею Сапожкову, студенту группы ИУ7-43Б.

## 1 Условие задачи

Условие задачи приводится по оригинальному файлу с заданием от преподавателя по курсу — Градова В. М. Единицы измерения по условию считаются согласованными и здесь не приводятся.

## 1.1 Математическая модель

Задано уравнение

$$\frac{d}{dx}(k(T)\frac{dT}{dx}) - p(T)T + f(T) = 0 \quad (1)$$

с краевыми условиями

$$-k(T(0))\frac{dT}{dx} = F_0; \quad (2)$$

$$-k(T(l))\frac{dT}{dx} = \alpha(T(l))(T(l) - T_0). \quad (3)$$

Заданные функции:

$$p(T) = \frac{2}{R}\alpha(T) \quad (4)$$

$$f(T) = \frac{2T_0}{R}\alpha(T) \quad (5)$$

$$k(T) = a_1(b_1 + c_1T^{m_1}), \quad (6)$$

$$\alpha(T) = \alpha_0\left(\frac{T}{\delta} - 1\right)^4 + \gamma. \quad (7)$$

Значения параметров:

$$\begin{aligned} a_1 &= 0.0134, \\ b_1 &= 1, \\ c_1 &= 4.35 \cdot 10^{-4}, \\ m_1 &= 1, \\ \alpha_0 &= 1.94 \cdot 10^{-2*}, \\ \delta &= 1.5 \cdot 10^3, \\ \gamma &= 0.2 \cdot 10^{-2}, \\ l &= 10, \\ T_0 &= 300, \\ R &= 0.5, \\ F_0 &= 50. \end{aligned}$$

\* — в оригинальной задаче это значение было с противоположным знаком, однако требуемые свойства графика не выполнялись.

## 1.2 Физическое содержание

Сформулированная математическая модель описывает температурное поле  $T(x)$  вдоль цилиндрического стержня радиуса  $R$  и длиной  $l$ , причем  $R \gg l$  и температуру можно принять постоянной по радиусу цилиндра. Ось  $x$  направлена вдоль оси цилиндра и начало координат совпадает с левым торцом стержня. Слева при  $x = 0$  цилиндр нагружается тепловым потоком  $F_0$ . Стержень обдувается воздухом, температура которого равна  $T_0$ . В результате происходит съем тепла с цилиндрической поверхности и поверхности правого торца при  $x = l$ . Функции  $k(T)$ ,  $\alpha(T)$  являются, соответственно, коэффициентами теплопроводности материала стержня и теплоотдачи при обдуве. Эти коэффициенты привязаны к температуре, т.е.  $k(T)$  зависит от  $T$ .

## 1.3 Искомая величина

Необходимо найти приближенно зависимость  $T(x)$ , а также проверить корректность определения искомой зависимости в следующих случаях:

1.  $F_0 = 50$  (нагрев);
2.  $\alpha_0 = 3 \cdot \alpha_{0_{st}}$  ( $\alpha_{0_{st}}$  — значение  $\alpha_0$  из условия, в этом случае теплоотдача выше, чем в предыдущем);
3.  $F_0 = -10$  (съем тепла);
4.  $F_0 = 0$  (отсутствие нагрева/съема тепла).

## 2 Подробное решение

### 2.1 Разбиение отрезка и сеточная функция

Для поиска зависимости  $T(x)$  интересующий нас отрезок стержня  $[0, l]$  необходимо разбить на участки длиной  $h$  каждый, причем

$$h = \frac{l}{N}, \quad (8)$$

Граничные точки участков пронумеруем от 0 до  $N$  так, что  $0 = x_0, h = x_1, \dots, l = x_N$ . Зависимость  $T(x)$  ищется как сеточная функция  $y(x)$ , при этом под *сеточной функцией* понимаются значения  $T(x)$  в узлах введенной только что сетки. Далее под  $y_i$  будем понимать  $y(x_i)$ , а под  $k_i, p_i, f_i$  — соответственно  $k(y_i), p(y_i), f(y_i)$ .

### 2.2 Переход к почти СЛАУ

Введем в рассмотрение функцию

$$F(x) = -k(T) \frac{dT}{dx}. \quad (9)$$

Тогда уравнение (1) запишется в виде:

$$-\frac{dF}{dx} - p(T)T + f(T) = 0 \quad (10)$$

Пусть  $x_i$  — некоторая граничная точка участка,  $x_{i-\frac{1}{2}} = x_i - \frac{h}{2}, x_{i+\frac{1}{2}} = x_i + \frac{h}{2}$ . Проинтегрируем уравнение (10) от  $x_{i-\frac{1}{2}}$  до  $x_{i+\frac{1}{2}}$ :

$$-\int_{x_{i-\frac{1}{2}}}^{x_{i+\frac{1}{2}}} \frac{dF}{dx} dx - \int_{x_{i-\frac{1}{2}}}^{x_{i+\frac{1}{2}}} p(T)T dx + \int_{x_{i-\frac{1}{2}}}^{x_{i+\frac{1}{2}}} f(T) dx = 0 \quad (11)$$

При довольно малых  $h$  можно считать (11) равносильным следующему:

$$F(x_{i-\frac{1}{2}}) - F(x_{i+\frac{1}{2}}) - p_i y_i h + f_i h = 0 \quad (12)$$

Снова пользуясь малостью  $h$ , отметим следующее:

$$k_{i-\frac{1}{2}} = \frac{k_{i-1} + k_i}{2}, \quad (13)$$

$$k_{i+\frac{1}{2}} = \frac{k_i + k_{i+1}}{2}, \quad (14)$$

$$T'(x_{i-\frac{1}{2}}) = \frac{y_i - y_{i-1}}{h}, \quad (15)$$

$$T'(x_{i+\frac{1}{2}}) = \frac{y_{i+1} - y_i}{h}. \quad (16)$$

Тогда

$$F(x_{i-\frac{1}{2}}) = \frac{(k_{i-1} + k_i)(y_{i-1} - y_i)}{2h}, \quad (17)$$

$$F(x_{i+\frac{1}{2}}) = \frac{(k_i + k_{i+1})(y_i - y_{i+1})}{2h}, \quad (18)$$

а уравнение (12) запишется как

$$\frac{(k_{i-1} + k_i)(y_{i-1} - y_i)}{2h} - \frac{(k_i + k_{i+1})(y_i - y_{i+1})}{2h} - p_i y_i h + f_i h = 0. \quad (19)$$

Умножим (19) на  $h$  и выделим коэффициенты при  $y_{i-1}, y_i, y_{i+1}$ :

$$\frac{k_{i-1} + k_i}{2} y_{i-1} - \left( \frac{k_{i-1} + k_i}{2} + \frac{k_i + k_{i+1}}{2} + p_i h^2 \right) y_i + \frac{k_i + k_{i+1}}{2} y_{i+1} + f_i h^2 = 0. \quad (20)$$

Если сравнить написанное выше с уравнением СЛАУ с трехдиагональной матрицей

$$A_i y_{i-1} - B_i y_i + C_i y_{i+1} + D_i = 0,$$

нетрудно выяснить, что в случае уравнения (20):

$$A_i = \frac{k_{i-1} + k_i}{2}, \quad (21)$$

$$B_i = \frac{k_{i-1} + k_i}{2} + \frac{k_i + k_{i+1}}{2} + p_i h^2, \quad (22)$$

$$C_i = \frac{k_i + k_{i+1}}{2}, \quad (23)$$

$$D_i = f_i h^2. \quad (24)$$

### 2.3 Учет краевых условий

На данный момент не решены две проблемы: не используются никак заданные краевые условия и для  $N + 1$  переменной есть всего  $N - 1$  уравнение. Ключом к решению обеих проблем является следующее. Давайте присмотримся к краевым условиям (2) и (3) и сопоставим их с выражением (9). Можно заметить, что краевые условия — это, по сути, значения  $F(x_0)$  и  $F(x_N)$ !

То есть:

$$F(x_0) = F_0; \quad (25)$$

$$F(x_N) = \alpha(y_N)(y_N - T_0). \quad (26)$$

Если для отрезка  $[-\frac{h}{2}, \frac{h}{2}]$  написать выражение, подобное (11), и поступить с этим выражением так же, как и с (11), получим аналог выражения (12):

$$F(x_0) - F(x_{\frac{1}{2}}) - p_0 y_0 h + f_0 h = 0. \quad (27)$$

В выражении выше было допущено, опять же в силу малости  $h$ , что  $F(x_{-\frac{1}{2}}) = F(x_0)$ . Пользуясь достигнутыми ранее в этом разделе результатами, получим:

$$F_0 - \frac{(k_0 + k_1)(y_0 - y_1)}{2h} - p_0 y_0 h + f_0 h = 0. \quad (28)$$

Умножим на  $h$  и выделим коэффициенты при  $y_0$  и  $y_1$ :

$$-(\frac{k_0 + k_1}{2} + p_0 h^2)y_0 + \frac{k_0 + k_1}{2}y_1 + f_0 h^2 + F_0 h = 0. \quad (29)$$

Получили еще одно уравнение для нашей системы, а коэффициенты в нем будут такие:

$$A_0 = 0, \quad (30)$$

$$B_0 = \frac{k_0 + k_1}{2} + p_0 h^2, \quad (31)$$

$$C_0 = \frac{k_0 + k_1}{2}, \quad (32)$$

$$D_0 = f_0 h^2 + F_0 h. \quad (33)$$

$(N + 1)$ —е уравнение для системы получается аналогичным образом, приведем лишь коэффициенты в нем:

$$A_N = \frac{k_{N-1} + k_N}{2}, \quad (34)$$

$$B_N = \frac{k_{N-1} + k_N}{2} + p_N h^2 + \alpha(y_N)h, \quad (35)$$

$$C_N = 0, \quad (36)$$

$$D_N = f_N h^2 + \alpha(y_N)T_0 h. \quad (37)$$

## 2.4 Линеаризация

Раздел "Переход к *почти* СЛАУ" называется так неслучайно. Полученное уравнение (20) могло бы быть уравнением СЛАУ, если бы не нелинейность входящих в него выражений. Для того, чтобы получить действительную СЛАУ и решать её известными из предыдущих работ курса методами, проведем *линеаризацию* уравнения (20) со вспомогательными обозначениями (21) — (24) по методу Ньютона.

Метод Ньютона является итерационным, согласно ему, линеаризация производится так. Если задана система некоторых дифференцируемых функций  $G_i(x_1, x_2, \dots, x_n)$ ,  $i = 1, 2, \dots, n$ , то на очередной итерации с номером  $s$ :

$$\sum_{k=1}^n \frac{\partial G_i(x_k^{(s)})}{\partial x_k} \Delta x_k^{(s)} + G_i(x_1^{(s)}, \dots, x_n^{(s)}) = 0, \quad (38)$$

а на следующей,  $(s+1)$ -й итерации:

$$x_k^{(s+1)} = x_k^{(s)} + \Delta x_k^{(s)}, k = 1, 2, \dots, n. \quad (39)$$

Если принять на очередном шаге процесса поиска решения нашей задачи (с поправкой на равенство нулю  $A_0$  и  $C_N$ )

$$G_i(y_{i-1}, y_i, y_{i+1}) = A_i y_{i-1} - B_i y_i + C_i y_{i+1} + D_i, \quad (40)$$

тогда в силу равенств (21) — (24):

$$\frac{\partial G_i}{\partial y_{i-1}} = \frac{\partial A_i}{\partial y_{i-1}} y_{i-1} + A_i - \frac{\partial B_i}{\partial y_{i-1}} y_i, \quad (41)$$

$$\frac{\partial G_i}{\partial y_i} = \frac{\partial A_i}{\partial y_i} y_{i-1} - \frac{\partial B_i}{\partial y_i} y_i - B_i + \frac{\partial C_i}{\partial y_i} y_{i+1} + \frac{\partial D_i}{\partial y_i}, \quad (42)$$

$$\frac{\partial G_i}{\partial y_{i+1}} = -\frac{\partial B_i}{\partial y_{i+1}} y_i + \frac{\partial C_i}{\partial y_{i+1}} y_{i+1} + C_i. \quad (43)$$

Предполагается, что читатель уже знаком с частными производными, и вычислить необходимые для выражений выше сможет самостоятельно. Приведем лишь некоторые полезные равенства:

$$\frac{\partial k_i}{\partial y_i} = a_1 c_1 m_1 y_i^{m_1-1}, \quad (44)$$

$$\frac{\partial p_i}{\partial y_i} = \frac{8\alpha_0}{\delta R} \left(\frac{y_i}{\delta} - 1\right)^3, \quad (45)$$

$$\frac{\partial f_i}{\partial y_i} = \frac{8T_0\alpha_0}{\delta R} \left(\frac{y_i}{\delta} - 1\right)^3. \quad (46)$$

Вводя новые обозначения:

$$A'_i = \frac{\partial G_i}{\partial y_{i-1}}, \quad (47)$$

$$B'_i = -\frac{\partial G_i}{\partial y_i}, \quad (48)$$

$$C'_i = \frac{\partial G_i}{\partial y_{i+1}}, \quad (49)$$

$$D'_i = G_i, \quad (50)$$

получим все уравнения для СЛАУ с трехдиагональной матрицей относительно переменных  $\Delta y_0, \Delta y_1, \dots, \Delta y_N$ :

$$-B'_0 \Delta y_0 + C'_0 \Delta y_1 + D'_0 = 0, \quad (51)$$

$$A'_i \Delta y_{i-1} - B'_i \Delta y_i + C'_i \Delta y_{i+1} + D'_i = 0, i = 1, 2, \dots, N-1, \quad (52)$$

$$A'_N \Delta y_{N-1} - B'_N \Delta y_N + D'_N = 0. \quad (53)$$

Заметим, что слагаемые, содержащие в качестве множителя  $A'_0$  и  $C'_N$ , пропущены в силу равенства последних нулю, в чем нетрудно убедиться, вычислив соответствующие частные производные.

## 2.5 Метод прогонки

Согласно методу прогонки, необходимо найти прогоночные коэффициенты  $\xi_i$  и  $\eta_i$ , после чего станет возможным вычисление  $\Delta y_i$ . Стандартные выражения для  $\xi_i$  и  $\eta_i$  ( $i = 1, 2, \dots, N$ ):

$$\xi_i = \frac{C'_{i-1}}{B'_{i-1} - A'_{i-1}\xi_{i-1}}, \quad (54)$$

$$\eta_i = \frac{A'_{i-1}\eta_{i-1} + D'_{i-1}}{B'_{i-1} - A'_{i-1}\xi_{i-1}}. \quad (55)$$

Здесь нужно учесть, что  $A'_{i-1} = 0$  при  $i = 1$ , поэтому нет необходимости каким-то специальным образом задавать  $\eta_0$  и  $\xi_0$ . Можно принять их равными нулю.

После вычисления прогоночных коэффициентов (прямой ход) выполняется уже вычисление  $\Delta y_i$  (обратный ход) по формулам:

$$\Delta y_N = \frac{A'_N \eta_N + D'_N}{B'_N - A'_N \xi_N}, \quad (56)$$

$$\Delta y_i = \xi_{i+1} \Delta y_{i+1} + \eta_{i+1}, i = 0, 1, \dots, N - 1. \quad (57)$$

Таким образом, в результате метода прогонки будут получены значения  $\Delta y_0, \Delta y_1, \dots, \Delta y_N$  для очередной итерации, которые можно использовать для перехода к следующей итерации согласно (39).

## 2.6 Основной итерационный процесс

Итерационный процесс состоит из вычисления  $\Delta y_0, \Delta y_1, \dots, \Delta y_N$  согласно методу прогонки и корректировки значений сеточной функции в соответствии с (39).

Условие прекращения процесса:

$$\max \left| \frac{\Delta y_i^{(s)}}{y_i^{(s)}} \right| < \varepsilon, \quad (58)$$

$$i = 0, 1, 2, \dots, N, \quad (59)$$

$$\varepsilon = 10^{-6} \dots 10^{-4} \quad (60)$$

Здесь  $i$  — номер граничной точки,  $s$  — номер итерации.

Стоит отметить, что в силу сложности краевых условий (нельзя явно найти значения  $T(0)$  и  $T(l)$ ) в качестве начального приближения зависимости  $T(x)$  стоит брать  $T(x) = T_0$ .

## 3 Краткий алгоритм

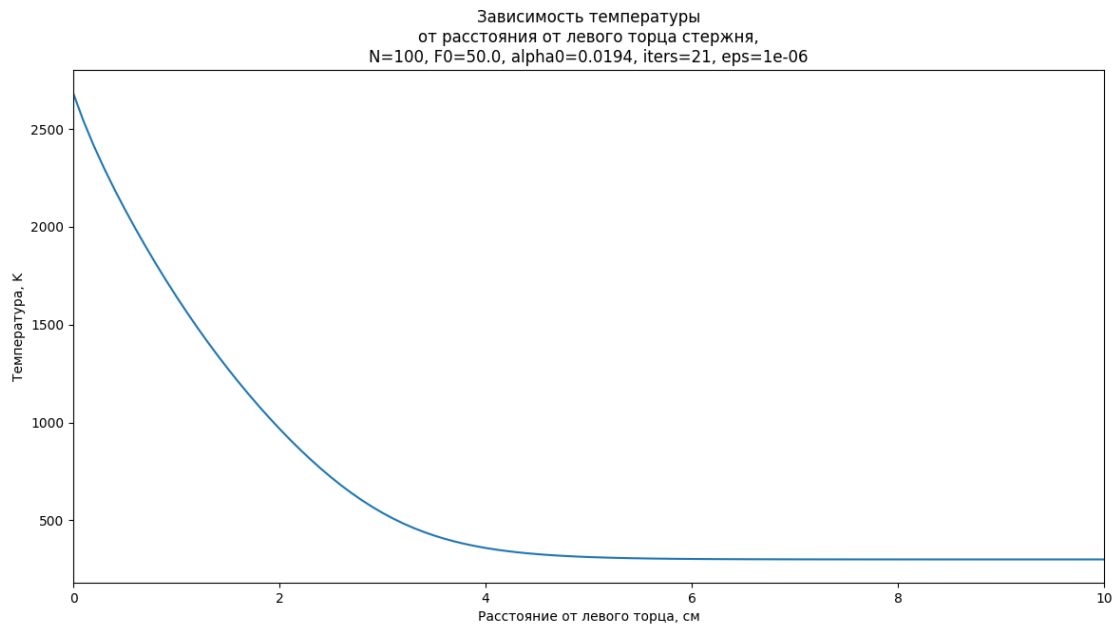
1. Разбить отрезок на участки;
2. Установить начальное приближение  $T(x) = y_i = T_0, i = 0, \dots, N$ ;
3. Для всех  $i = 0, \dots, N$  вычислить  $\Delta y_i$ :
  - (а) Вычислить  $k_i, p_i, f_i$  (см. 1.1, 2.1);
  - (б) Вычислить  $A_i, B_i, C_i, D_i$  (см. (21) — (24), (30) — (33), (34) — (37));
  - (с) Вычислить  $A'_i, B'_i, C'_i, D'_i$  (см. (47) — (50));
  - (д) Вычислить  $\xi_i, \eta_i$  (см. (54) — (55));
  - (е) Вычислить собственно  $\Delta y_i$  (см. (56) — (57));
4. Если условие (58) выполняется, перейти к шагу 5, иначе — скорректировать  $y_i$  на  $\Delta y_i$  и перейти к шагу 3;
5. Представить полученный результат в виде графика.

## 4 Результаты работы алгоритма

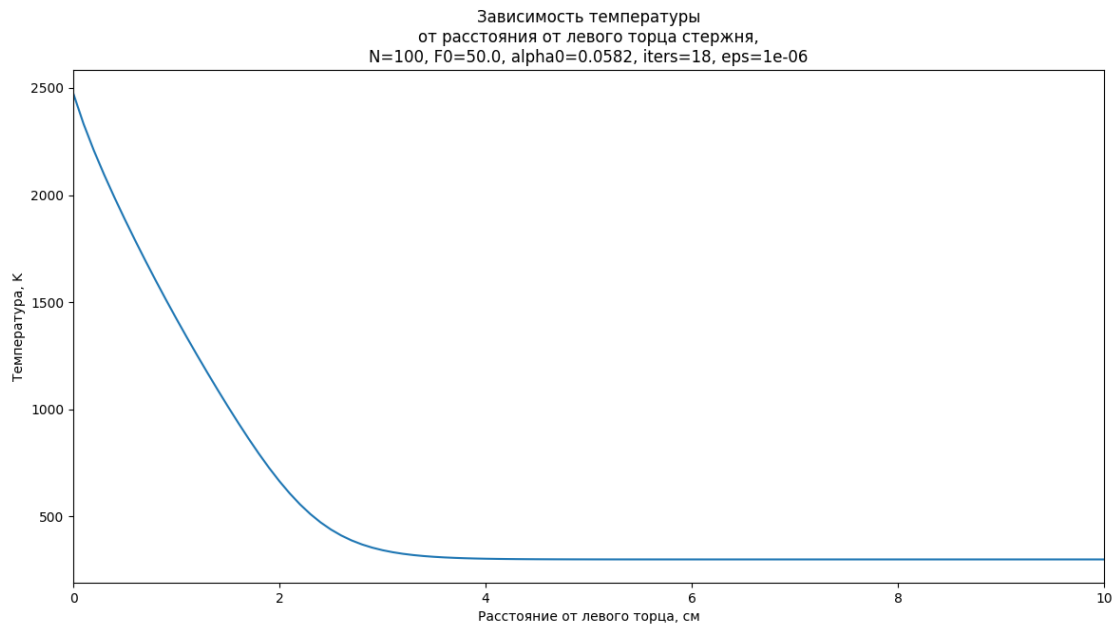
Приводятся графики, построенные с помощью matplotlib по результатам работы алгоритма. Обозначения на изображениях:  $N$  — число отрезков,  $F_0$  — значение потока у левого торца,  $\alpha_0$  — значение соответствующего коэффициента в данном тесте,  $iters$  — число итераций, за которое был получен график,  $\varepsilon$  — значение точности.

Тесты приводятся в порядке, в котором они изложены в п. 1.3.

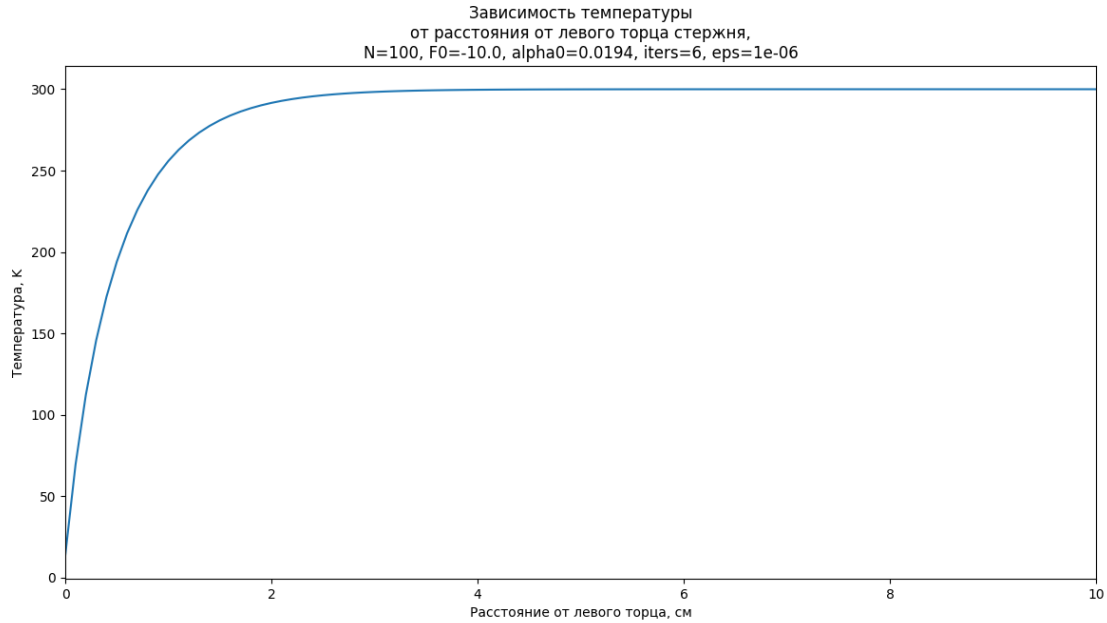
### 4.1 Тест 1



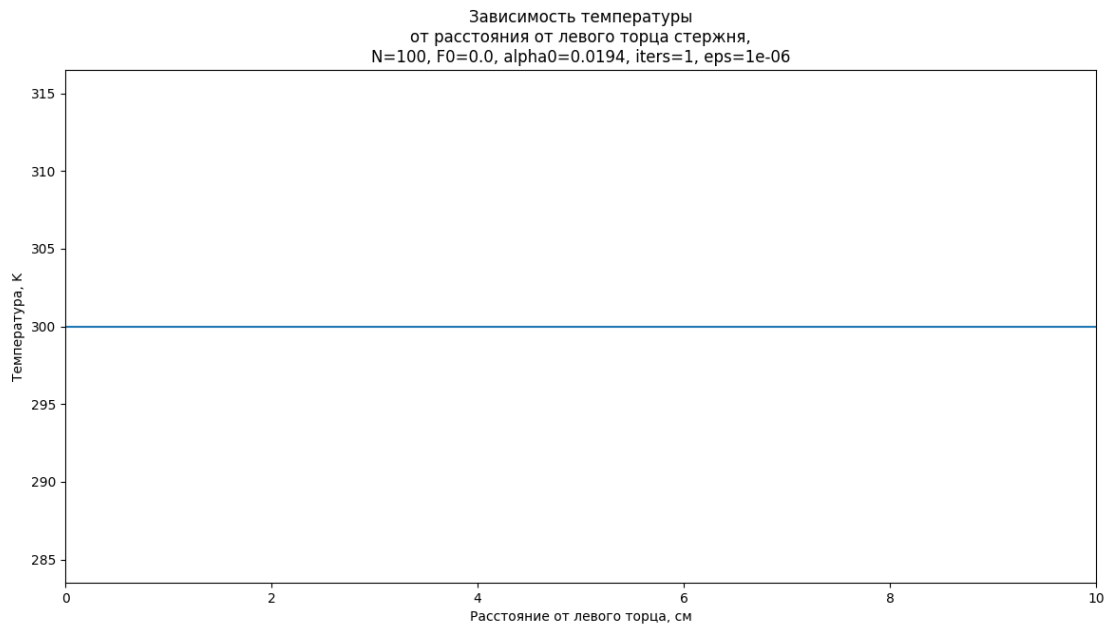
### 4.2 Тест 2



### 4.3 Тест 3



### 4.4 Тест 4



## 5 Источники

1. Курс лекций Градова В. М. по курсу "Вычислительные алгоритмы".
2. [https://algowiki-project.org/ru/Метод\\_Ньютона\\_для\\_систем\\_нелинейных\\_уравнений](https://algowiki-project.org/ru/Метод_Ньютона_для_систем_нелинейных_уравнений).
3. [https://www.wikiwand.com/ru/Метод\\_прогонки](https://www.wikiwand.com/ru/Метод_прогонки)