

Министерство науки и высшего образования Российской Федерации Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

«Московский государственный технический университет имени Н. Э. Баумана

(национальный исследовательский университет)» (МГТУ им. Н. Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ	«Информатика и системы управления»
КАФЕЛРА «Г	Грограммное обеспечение ЭВМ и информационные технологии»

ОТЧЕТ

по лабораторной работа №4 по курсу «Моделирование»

на тему: «Моделирование работы простейшей СМО»

гудент <u>ИУ7-73Б</u>	(П	Лысцев Н. Д.
(Группа)	(Подпись, дата)	(И. О. Фамилия)
реподаватель		Рудаков И. В.
	(Подпись, дата)	(И. О. Фамилия)

СОДЕРЖАНИЕ

1	Техническое задание	3
2	Законы распределения	4
3	Принцип Δt	5
4	Событийный принцип	6

1 Техническое задание

Написать программу с графическим интерфейсом, которая позволяет промоделировать систему, состоящую из генератора, буферной памяти и обслуживающего аппарата, событийным принципам и принципом Δt с целью выяснения оптимальной длины очереди (отсутствие потери сообщения в ней). Определенный процент обработанных сообщений снова поступают в очередь.

2 Законы распределения

Время прихода заявки из источника информации и время освобождения обслуживающего аппарата может изменяться по одному из следующих пяти законов распределения со следующими формулами вычисления моментов времени t_i :

– равномерное распределение;

$$t_i = a + (b - a)R_i \tag{2.1}$$

– распределение Эрланга;

$$t_i = -\frac{1}{k\lambda} \sum_{i=1}^k \ln(1 - R_i)$$
 (2.2)

– распределение Пуассона — относится к дискретному с мат. ожиданием и дисперсией, равной $\lambda > 0$. Для генерирования пуассоновских переменных используется метод точек, в основе которого лежит генерирование случайной переменной R_i , равномерно распределенной на [0, 1], до тех пор, пока не будет выполнено следующее соотношение:

$$\prod_{i=0}^{x} R_i \ge e^{-\lambda} > \prod_{i=0}^{x+1} R_i \tag{2.3}$$

– экспоненециальное распределение;

$$t_i = \frac{1}{\lambda} \ln(1 - R_i) \tag{2.4}$$

– нормальное распределение.

$$t_i = \sigma \sqrt{\frac{12}{n}} \left(\sum_{i=1}^n R_i - \frac{n}{2} \right) + m, \tag{2.5}$$

3 Принцип Δt

Принцип Δt заключается в последовательном анализе состояний всех блоков в момент времени $t+\Delta t$ по заданному состоянию блоков в момент времени t. При этом новое состояние блоков определяется в соответствии с их алгоритмическим описанием с учетом действующих случайных факторов. В результате этого анализа принимается решение о том, какие общесистемные события должны имитироваться программой на данный момент времени.

Основной недостаток принципа Δt заключается в значительных затратах вычислительных ресурсов, а при недостаточно малом Δt появляется опасность пропуска отдельных событий в системе, исключающая возможность получения правильных результатов при моделировании.

4 Событийный принцип

Состояния отдельных устройств изменяется в дискретные моменты времени, совпадающие с моментами поступления сообщений в систему, окончания реализации задания, поэтому моделирование и продвижение текущего времени в системе удобно проводить, используя событийных принцип.

При использовании данного принципа состояние всех блоков имитационной модели анализируется лишь в момент появления какого-либо события. Момент наступления следующего события определяется минимальными значениями из списка будущих событий, представляющего собой совокупность моментов ближайшего изменения состояний каждого из блока системы.