Санкт-Петербургский Государственный Политехнический Университет Институт Информационных Технологий и Управления

Кафедра Компьютерных Систем и Програмных Технологий

Отчёт по лабораторной работе №4,5 на тему Аналоговая модуляция. Частотная и фазовая модуляция

> Работу выполнила Студент группы 33501/1 Романов Н.В. Преподаватель Богач Н.В.

1 Цель работы

Изучить амплитудную модуляцию/демодуляцию сигнала. Изучить частотную и фазовую модуляцию/демодуляцию сигнала.

2 Постановка задачи

- 1. Сгенерировать однотональный сигнал низкой частоты;
- 2. Выполнить амплитудную модуляцию (AM) сигнала по закону $u(t) = (1 + MU_m cos(\Omega t))cos(w_0 t + \phi_0)$ для различных значений глубины модуляции М. Используйте встроенную функцию Matlab ammod;
- 3. Получить спектр модулированного сигнала;
- 4. Выполнить модуляцию с подавлением несущей $u(t) = MU_m cos(\Omega t) cos(w_0 t + \phi_0)$. Получить спектр;
- 5. Выполнить однополосную модуляцию:

$$u(t) = U_m cos(\Omega t) cos(w_0 t + \phi_0) + \frac{U_m}{2} \sum_{n=1}^{N} M_n (cos(w_0 + \Omega_n)t + \phi_0 + \Phi_n)$$

положив n=1;

- 6. Выполнив синхронное детектирование и получить исходный однополосный сигнал;
- 7. Рассчитать КПД модуляции:

$$\mu_{AM} = \frac{U_m 2^2 M^2}{4P_U} = \frac{M^2}{M^2 + 2}$$

- 8. Выполнить фазовую модуляцию/демодуляцию сигнала по закону $u(t) = U_m cos(\omega t + ks(t)),$ использую встроенную функцию Matlab pmmod, pmdemod;
- 9. Получить спектр модулированного сигнала;
- 10. Выполнить частотную модуляцию/демодуляцию по закону:

$$u(t) = U_m cos(\phi_0 t + k \int_0^t s(t)dt + \phi_0)$$

используя встроенные функции Matlab fmmod, fmdemod;

3 Теоретическая часть

Модуляция аналоговых сигналов. Сигналы от любых источников информации передаются по линиям связи к приемникам. Как правило, информационные сигналы являются низкочастотными и ограниченными по ширине спектра, тогда как методы передачи сигналов рассчитаны на работу с высокочастотным сигналом. При этом важным вопросом является частотное разделение каналов передачи информации с целью эффективного использования каналообразующего оборудования и выделенного для передачи частотного диапазона. Перенос спектра сигналов из низкочастотной области на задан- ную частоту, т.е. в выделенную для их передачи область высоких частот выполняется операцией модуляции.

Обозначим низкочастотный сигнал, подлежащий передаче по какому-либо каналу связи, s(t). В канале связи для передачи данного сигнала выделяется определенный диапазон высоких частот и формируется вспомогательный периодический высокочастотный сигнал $u(t) = f(t; a_1, a_2, ... a_m)$. Совокупность параметров a_i определяет форму вспомогательного сигнала. Значения параметров a_i в отсутствие модуляции являются величинами постоянными. Если на один из этих параметров перенести сигнал s(t), т.е. сделать его значение пропорционально зависимым от значения s(t) во времени (или по любой другой независимой переменной), то форма сигнала u(t) приобретает новое свойство. Она служит для переноса информации, содержащейся в сигнале s(t). Сигнал u(t) называется несущим сигналом, а физический процесс переноса информации на параметры несущего

сигнала — его модуляцией. Исходный информационный сигнал s(t) называют модулирующим, результат модуляции — модулированным сигналом. Обратную операцию выделения модулирующего сигнала из модулированного колебания называют демодуляцией или demekmupoванием.

Наиболее распространенной формой несущих сигналов являются гармонические ко- лебания:

$$u(t) = U\cos(wt + \phi)$$

которые имеют три свободных параметра: U, w и ϕ . В зависимости от того, на какой из данных параметров переносится информация, различают *амплитудную* (AM), *частотную* (ЧМ) и *фазовую* (Φ М) модуляции несущего сигнала.

Амплитудная модуляция/**демодуляция.** При AM выполняется перенос информации s(t) на U(t) при постоянных значениях параметров несущей частоты w и ϕ . AM—сигнал представляет собой произведение информационной огибающей U(t) и гармо- нического колебания ее заполнения с более высокими частотами:

$$U(t) = U_m(1 + Ms(t))$$

где U_m — постоянная амплитуда несущего колебания при отсутствии входного (модулирующего) сигнала s(t), М — глубина АМ. Значение М должно находиться в пределах от 0 до 1 для всех гармоник модулирующего сигнала.

Простейшая форма модулированного сигнала создается при однотональной амплитудной модуляции – модуляции несущего сигнала гармоническим колебанием с одной частотой Ω :

$$u(t) = U_m(1 + M\cos(\Omega t))\cos(w_0 t)$$

Значения начальной фазы углов примем равными нулю. Поскольку $cos(x)cos(y) = \frac{1}{2}(cos(x+y) + cos(x-y))$, из предыдущего выражения получаем:

$$u(t) = U_m cos(w_0 t) + \frac{U_m M}{2} cos[(w_0 + \Omega)t] + \frac{U_m M}{2} cos[(w_0 - \Omega)t]$$

Данное соотношение называется основной теоремой модуляции: модулирующее колеба- ние с частотой Ω перемещается в область частоты w_0 и расщепляется на два колебания, симметричные относительно частоты w_0 , с частотами соответственно $w_0 + \Omega$ верхняя боковая частота, и $w_0 - \Omega$ нижняя боковая частота.

Коэффициент полезного действия данного типа модуляции определяется отношени- ем мощности боковых частот к общей средней мощности модулированного сигнала:

$$\mu_{AM} = \frac{U_m 2^2 M^2}{4P_U} = \frac{M^2}{M^2 + 2}$$

Отсюда следует, что при M=1 КПД амплитудной модуляции составляет только 33%, а на практике обычно меньше 20%.

Фазовая модуляция. При фазовой модуляции значение фазового угла постоянной несущей частоты колебаний w_0 пропорционально амплитуде модулирующего сигнала s(t). Соответственно, уравнение Φ М-сигнала определяется выражением:

$$u(t) = U_m cos(w_0 t + ks(t))$$

где k – коэффициент пропорциональности. При s(t)=0, ФМ-сигнал является простым гармоническим колебанием. С увеличением значений s(t) полная фаза колебаний $\psi(t)=w_0t+ks(t)$ нарастает во времени быстрее и опережает линейное нарастание w_0t . Соответственно, при уменьшении значений s(t) скорость роста полной фазы во времени спадает. В моменты экстремальных значений s(t) абсолютное значение фазового сдвига $\Delta \psi$ между ФМ-сигналом и значением w_0t немодулированного колебания также является максимальным и носит название $\partial e suaquu$ $\partial s s u$ (вверх $\Delta \phi B = k s max(t)$, или вниз $\Delta \phi H = k s min(t)$ с учетом знака экстремальных значений модулирующего сигнала).

Частотная модуляция. Частотная модуляция характеризуется линейной связью модулирующего сигнала с мгновенной частотой колебаний, при которой мгновенная ча- стота колебаний образуется сложением частоты высокочастотного несущего колебания w_0 со значением амплитуды модулирующего сигнала с определенным коэффициентом пропорциональности k:

$$w(t) = w_0 + ks(t)$$

Соответственно, полная фаза колебаний:

$$\psi(t) = w_0(t) + k \int_0^t s(t)dt + \phi_0$$

Уравнение ЧМ-сигнала:

$$u(t) = U_m cos(w_0(t) + k \int_0^t s(t)dt + \phi_0)$$

Аналогично ФМ, для характеристики глубины частотной модуляции используются по- нятия debarauuu частотны вверх $\Delta w_e = ksmax(t)$, и вниз $\Delta \phi_e = ksmin(t)$.

4 Ход работы

4.1 MatLab

Сгенерируем однотональный сигнал низкой частоты.

```
\begin{array}{l} fc = 10; \\ Fs = fc * 10; \\ t = 0.1/Fs.5; \\ x = \sin(2*pi*t); \\ plot(t,x); \end{array}
```

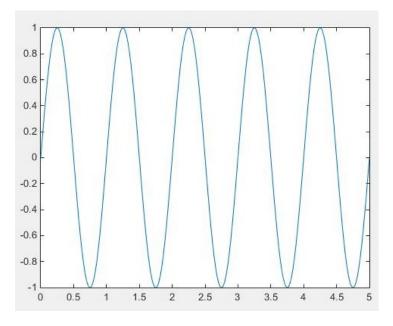


Рис. 1: Исходный однотональный сигнал

```
Выполним амплитудную модуляцию (AM) сигнала по закону u(t) = (1 + MU_m cos(\Omega t))cos(w_0 t + \phi_0) для различных значений глубины модуляции M. iniPhase = 0; M = 1; mod = ammod(x, fc, Fs, iniPhase, M); figure; plot(t,mod); N = \text{length}(t); fftL = 2^n extpow2(N); Y = \text{abs (fft(mod, fftL))}; F=0:Fs/fftL:Fs/2-1/fftL; figure; plot (F,Y(1:\text{length}(F)));
```

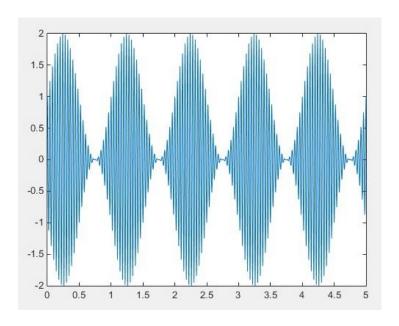


Рис. 2: Смоделированный сигнал при М=1

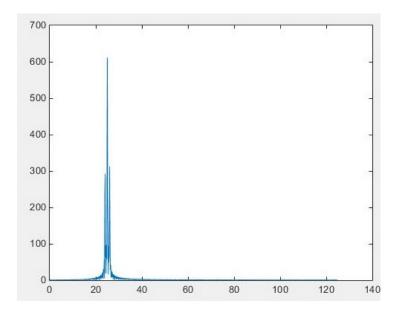


Рис. 3: Спектр смоделированного сигнал при М=1

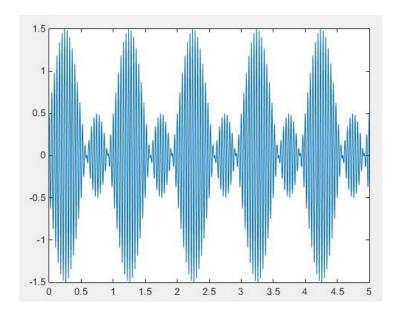


Рис. 4: Смоделированный сигнал при $M{=}0.25$

```
Выполним модуляцию с подавлением несущей u(t)=MU_mcos(\Omega t)cos(w_0t+\phi_0). iniPhase = 0; mod = ammod(x, fc, Fs, iniPhase); figure; plot(t, mod); N=\text{length (t)}; fftL=2^nextpow2(N); Y = abs(fft(mod, fftL)); F=0:Fs/fftL:Fs/2-1/fftL; figure; plot(F,Y(1:length(F)));
```

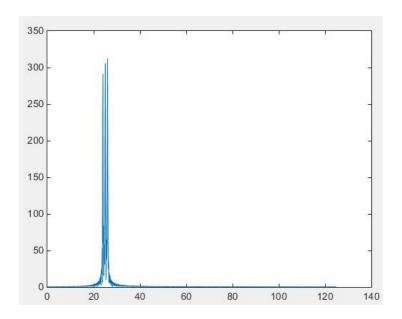


Рис. 5: Спектр смоделированного сигнал при $M{=}0.25$

Выполним однополосную модуляцию:

```
u(t) = U_m cos(\Omega t) cos(w_0 t + \phi_0) + \frac{U_m}{2} \sum_{n=1}^N M_n (cos(w_0 + \Omega_n) t + \phi_0 + \Phi_n) положив n=1; Fs = fc*128; t = 0:1/Fs:2.5; x = \sin(2^* \text{pi}^* t); mod = \operatorname{ssbmod}(x, \text{ fc}, \text{ Fs}); figure; plot(t, mod); N = \operatorname{length}(t); fftL = 2^n \operatorname{extpow2}(N); Y = \operatorname{abs}(\operatorname{flt}(\operatorname{mod}, \operatorname{fftL})); F=0:Fs/fftL:Fs/2-1/fftL; figure; plot(F, Y(1:length(F)));
```

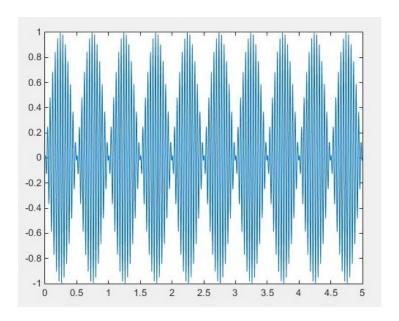


Рис. 6: Смоделированный сигнал с подавлением несущей

```
Выполним синхронное детектирование и получим исходный однополосный сигнал; sig = ssbdemod(mod, fc, Fs); figure; plot(t, sig); N = \operatorname{length}(t); N = \operatorname{length}(t); fftL = 2^n extpow2(N); Y = \operatorname{abs}(\operatorname{fft}(\operatorname{sig}, \operatorname{fftL})); F = 0 \cdot \operatorname{Fs}/\operatorname{fftL} \cdot \operatorname{Fs}/2 \cdot 1/\operatorname{fftL}; figure; \operatorname{plot}(F, Y(1 \cdot \operatorname{length}(F)));
```

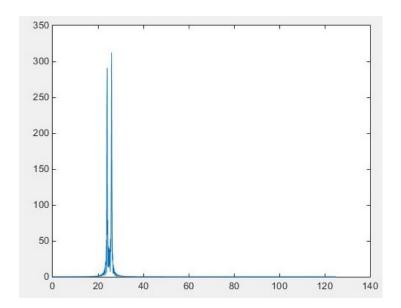


Рис. 7: Спектр смоделированного сигнала с подавлением несущей

Рассчитаем КПД модуляции при различных М:

1. M=1

$$\mu_{AM} = \frac{M^2}{M^2 + 2} = \frac{1}{3} = 33\%$$

2. M=0.5

$$\mu_{AM} = \frac{M^2}{M^2 + 2} = \frac{0.25}{2.25} = 11.1\%$$

3. M=2

$$\mu_{AM} = \frac{M^2}{M^2 + 2} = \frac{4}{6} = 66.6\%$$

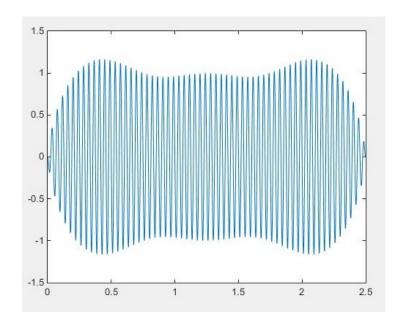


Рис. 8: Сигнал после однополосной модуляции

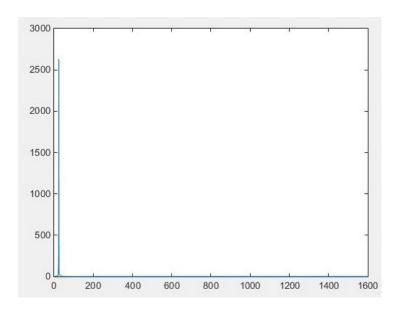


Рис. 9: Спектр сигнала после однополосной модуляции

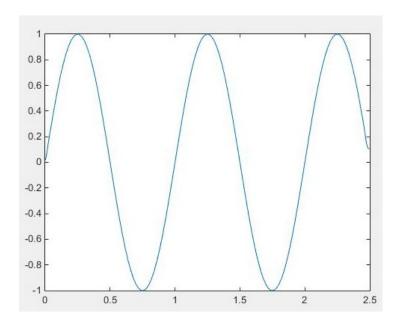


Рис. 10: Сигнал после синхронного детектирования

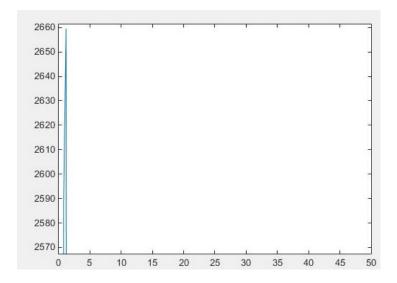


Рис. 11: Спектр сигнала после синхронного детектирования

```
Выполним фазовую модуляцию/демодуляцию сигнала по закону u(t) = U_m cos(\omega t + ks(t))
   phaseDev = pi/2;
mod = pmmod(x, fc, Fs, phaseDev);
figure;
plot(t, mod);
   N = length(t);
fftL = 2^n extpow2(N);
Y = abs(fft(mod, fftL));
F=0:Fs/fftL:Fs/2-1/fftL;
figure;
plot(F, Y(1:length(F)));
   sig = pmdemod(mod, fc, Fs, phaseDev);
figure;
plot(t ,sig);
   N = length(t);
fftL = 2^n extpow2(N);
Y = abs(fft(sig, fftL));
```

 $F{=}0{:}Fs/fftL{:}Fs/2{\text{-}}1/fftL;$

plot(F, Y(1:length(F)));

figure;

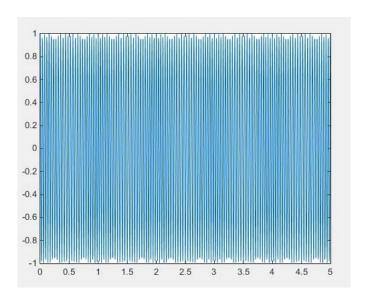


Рис. 12: Сигнал после фазовой модуляции

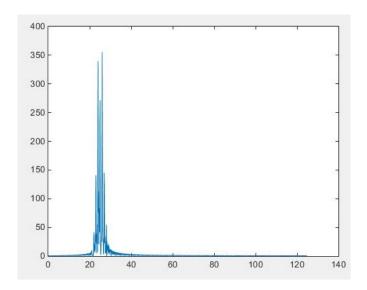


Рис. 13: Спектр сигнала после фазовой модуляции

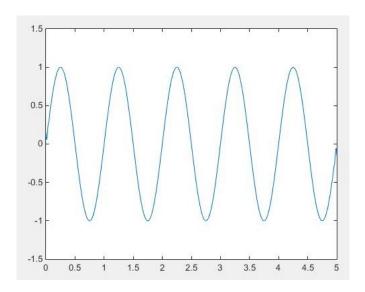


Рис. 14: Сигнал после фазовой демодуляции

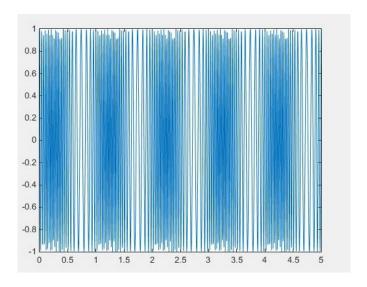


Рис. 15: Спектр сигнала после фазовой демодуляции

Выполнить частотную модуляцию/демодуляцию по закону:

$$u(t) = U_m cos(\phi_0 t + k \int_0^t s(t)dt + \phi_0)$$

```
freqDev = 15;
mod = fmmod(x, fc, Fs, freqDev);
figure;
plot(t, mod);
   N = length(t);
fftL = 2^n extpow2(N);
Y = abs(fft(mod, fftL));
F=0:Fs/fftL:Fs/2-1/fftL;
figure;
plot(F, Y(1:length(F)));
   sig = fmdemod(mod, fc, Fs, freqDev);
figure;
plot(t, sig);
   N = length(t);
fftL = 2^n extpow2(N);

Y = abs(fft(sig, fftL));
F=0:Fs/fftL:Fs/2-1/fftL;
figure;
plot(F, Y(1:length(F)));
```

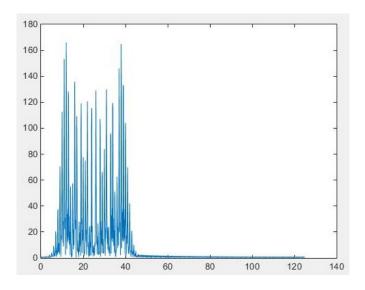


Рис. 16: Сигнал после частотной модуляции

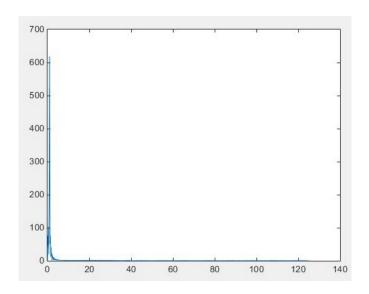


Рис. 17: Спектр сигнала после частотной модуляции

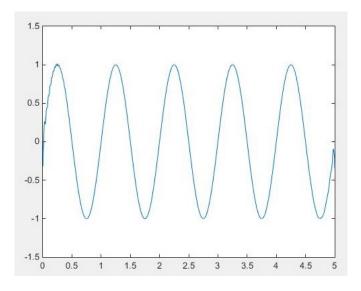


Рис. 18: Сигнал после частотной демодуляции

5 Вывод

В ходе данной лабораторной работы мы изучили методы аналоговой модуляции, в частности амплитудную, частотную и фазовую модуляции. Амплитудная модуляция в чистом виде, практически, никогда не используется сейчас. Одна из причин состоит в том, что КПД данного вида модуляции дотаточно низки. Даже при применении глубокой модуляции, КПД будет равным примерно 33%. Однако при применении глубокой модуляции возникает провал огибающей кривой, ввиду чего такой сигнал нельзя корректно демодулировать, поэтому глубокую модуляцию не используют. Таким образом, реальный КПД амплитудной модуляции составляет менее 25-20%. Частотная модуляция — вид аналоговой модуляции, при котором информационный сигнал управляет частотой несущего колебания с постоянной амплитудой. Она применяется для высококачественной передачи звукового (низкочастотного) сигнала в радиовещании, для звукового сопровождения телевизионных программ и т.д. Фазовая модуляция — вид модуляции, при которой фаза несущего колебания изменяется прямо пропорционально информационному сигналу. По характеристикам фазовая модуляция близка к частотной модуляции. В случае синусоидального модулирующего (информационного) сигнала, результаты частотной и фазовой модуляции совпадают. При использовании фазовой модуляции мы получаем набор частот, следовательно имеем достаточно широкий спектр сигнала, чем, например, у амплитудной модуляции, а значит имеем и более высокую помехоустойчивость.