

# Ψηφιακή Επεξεργασία Σήματος & Εικόνας

## Μάθημα 12<sup>ο</sup>

Ελληνικό Μεσογειακό Πανεπιστήμιο  
Τμήμα Ηλεκτρονικών Μηχανικών

**Μετασχηματισμός Z**

A. Μπακλέζος

[abaklezos@hmu.gr](mailto:abaklezos@hmu.gr)

## Μετασχηματισμός Z

- Ο ευθύς αμφίπλευρος μετασχηματισμός Z (bilateral z-transform) μίας ακολουθίας διακριτού χρόνου ορίζεται

$$X(z) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n] \cdot z^{-n}$$

Η μιγαδική μεταβλητή  $z = r \cdot e^{j\omega}$ ,  $z \in \mathbb{C}$  ονομάζεται μιγαδική συχνότητα με  $r$  το μέτρο του  $z$  και  $\omega$  το όρισμα του  $z$ .  
 $z = |z| e^{j\omega}$ , όπου  $|z|$  είναι η **απόσβεση** και  $\omega$  είναι η **ψηφιακή συχνότητα**

Οι τιμές της  $z$  για τις οποίες συγκλίνει το άθροισμα ορίζουν στο επίπεδο- $z$  την **Περιοχή Σύγκλισης** (Region of Convergence - ROC) που συμβολίζεται με  $R_x$ .

Ο αμφίπλευρος μετασχηματισμός Z μετατρέπει την ακολουθία  $x[n]$  σε ένα πολυώνυμο  $X(z)$  με (πιθανά) άπειρους όρους θετικών και αρνητικών δυνάμεων του  $z$ , όπου κάθε δείγμα  $x[n_0]$  αντιστοιχεί στο μονώνυμο  $z^{-n_0}$ .

- Ο ευθύς μετασχηματισμός Z είναι μοναδικός, αν είναι γνωστή η Περιοχή Σύγκλισης.

## Μετασχηματισμός Z

- Ο αντίστροφος μετασχηματισμός Z ορίζεται ως το επικαμπύλιο ολοκλήρωμα

$$x[n] = \frac{1}{2\pi j} \oint_c X(z) \cdot z^{n-1} dz$$

όπου είναι μία αριστερόστροφη κλειστή καμπύλη ολοκλήρωσης γύρω από την αρχή των αξόνων ( $z = 0$ ) και εντός της Περιοχής Σύγκλισης (ROC).

- Αν λοιπόν είναι γνωστή η Περιοχή Σύγκλισης, τότε ο ευθύς και ο αντίστροφος μετασχηματισμός Z αποτελούν ένα μοναδικό ζεύγος και χρησιμοποιείται ο συμβολισμός:

$$x[n] \xleftrightarrow{Z} X(z)$$

## Μετασχηματισμός Z

- Αν αντικαταστήσουμε  $z = r \cdot e^{j\omega}$

$$X(z) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n] \cdot z^{-n} \rightarrow X(z) \Big|_{z=r \cdot e^{j\omega}} = X(r \cdot e^{j\omega}) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n] \cdot (r \cdot e^{j\omega})^{-n} \rightarrow$$
$$X(z) \Big|_{z=r \cdot e^{j\omega}} = X(r \cdot e^{j\omega}) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} (x[n] \cdot r^{-n}) \cdot e^{-j\omega n}$$

ο μετασχηματισμός Z είναι ο μετασχηματισμός Fourier διακριτού χρόνου της ακολουθίας  $x[n] \cdot r^{-n}$  στο σημείο  $r \cdot e^{j\omega}$  δηλαδή ο μετασχηματισμός Fourier διακριτού χρόνου (DTFT) αποτελεί ειδική περίπτωση του μετασχηματισμού Z και υπάρχει εφόσον ο μοναδιαίος κύκλος ( $|z| = 1$ ) ανήκει στο ROC του  $X(z)$ .

- Η σχέση  $|z| = \alpha, 0 < \alpha < \infty$  ορίζει ένα κύκλο ακτίνας  $\alpha$  στο μιγαδικό επίπεδο.
- Η σχέση  $|z| = 1$  ορίζει το Μοναδιαίο Κύκλο (Unit Circle) στο μιγαδικό επίπεδο  $z = e^{j\omega}$ .

## Μετασχηματισμός Z

- Περιοχή Σύγκλισης (ROC) :

Ο μετασχηματισμός Z μίας ακολουθίας διακριτού χρόνου πρέπει **πάντα** να συνοδεύεται από την Περιοχή Σύγκλισης, δηλαδή από την περιοχή του μιγαδικού επιπέδου, για την οποία υπάρχει ο μετασχηματισμός Z.

τιμές της  $z$  για τις οποίες συγκλίνει το άθροισμα, ορίζουν στο επίπεδο- $z$  την **Περιοχή Σύγκλισης** (Region of Convergence - ROC) που συμβολίζεται με  $R_x$ :

$$R_x = \left\{ z \in \mathbb{C} : \sum_{n=-\infty}^{\infty} |x[n] z^{-n}| < \infty \right\}$$

$$\text{ή ισοδύναμα } R_{x-} < |z| < R_{x+}$$

## Μετασχηματισμός Z

- Περιοχή Σύγκλισης (ROC) :

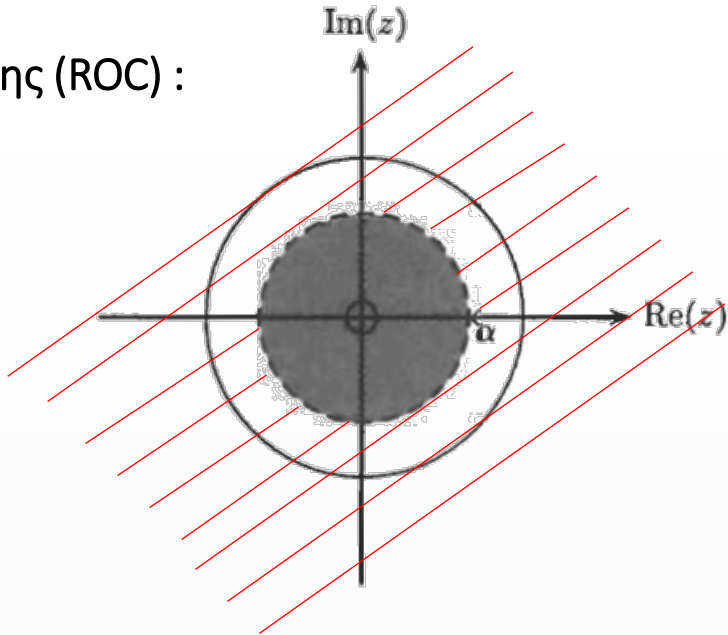
Ο μετασχηματισμός Z μίας ακολουθίας διακριτού χρόνου πρέπει **πάντα** να συνοδεύεται από την Περιοχή Σύγκλισης, δηλαδή από την περιοχή του μιγαδικού επιπέδου, για την οποία υπάρχει ο μετασχηματισμός Z.

- Αν το σήμα  $x[n]$  είναι ακολουθία δεξιάς πλευράς δηλαδή  $x[n] = 0, n < n_o$  τότε η περιοχή σύγκλισης είναι η εξωτερική επιφάνεια ενός κύκλου στο μιγαδικό επίπεδο δηλαδή της μορφής  $|z| > a$ 
  - Τα αιτιατά σήματα ( $x[n] = 0, n < 0$ ) έχουν μετασχηματισμό με περιοχή σύγκλισης την εξωτερική επιφάνεια ενός κύκλου
- Αν το σήμα  $x[n]$  είναι ακολουθία αριστερής πλευράς δηλαδή  $x[n] = 0, n > n_o$  τότε η περιοχή σύγκλισης είναι η εσωτερική επιφάνεια ενός κύκλου στο μιγαδικό επίπεδο δηλαδή της μορφής  $|z| < a$ 
  - Τα αναιτιατά σήματα ( $x[n] = 0, n > 0$ ) έχουν μετασχηματισμό με περιοχή σύγκλισης την εσωτερική επιφάνεια ενός κύκλου
- Αν το σήμα  $x[n]$  είναι αμφίπλευρη ακολουθία τότε η περιοχή σύγκλισης είναι ένας δακτύλιος της μορφής  $a < |z| < b$ , όπου μπορεί  $a = 0$  ή  $b = +\infty$
- Αν το σήμα  $x[n]$  είναι ακολουθία πεπερασμένης διάρκειας, δηλαδή  $x[n] \neq 0, n \in [n_1, n_2]$  τότε η περιοχή σύγκλισης είναι ολόκληρο το μιγαδικό επίπεδο με εκτός **ίσως** τα σημεία  $z = 0$  ή  $z = +\infty$ .
  - Αν  $n_2 > 0$  τότε το  $z = 0$  δεν ανήκει στο ROC.
  - Αν  $n_1 < 0$  τότε το  $z = +\infty$  δεν ανήκει στο ROC. (Άρα το  $\infty$  ανήκει στο ROC μόνο για αιτιατά σήματα)

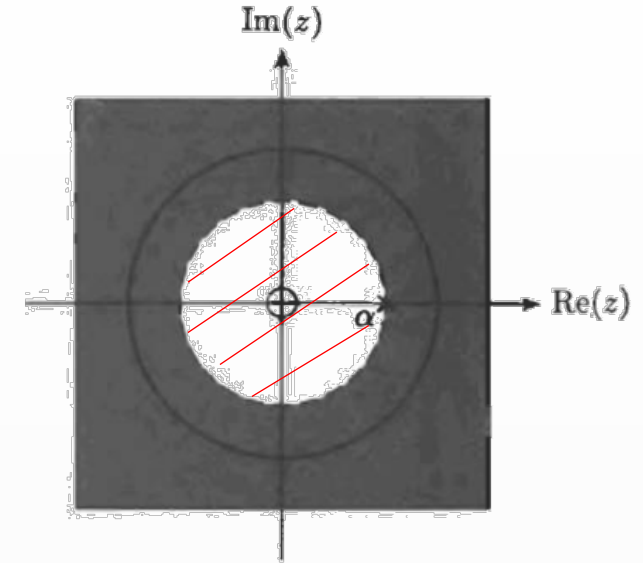
## Μετασχηματισμός Z

- Περιοχή Σύγκλισης (ROC) :

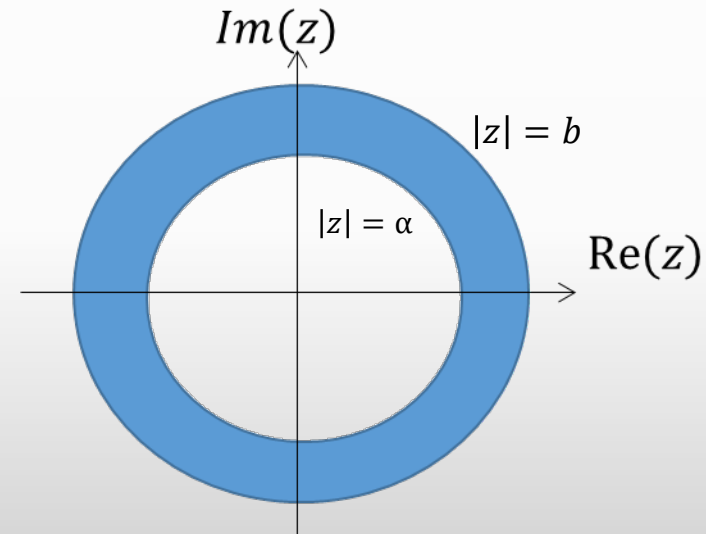
- $|z| > a$



$$|z| < a$$



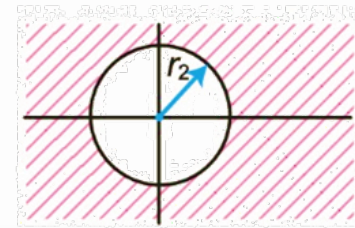
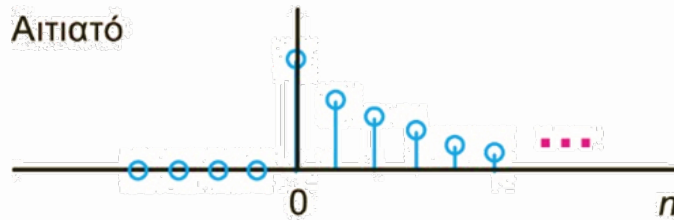
- $a < |z| < b$ , όπου μπορεί  $a = 0$  ή  $b = +\infty$



# Μετασχηματισμός Z

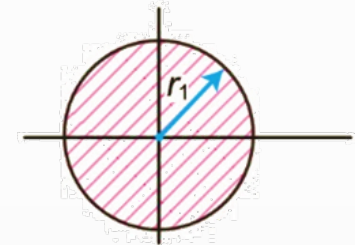
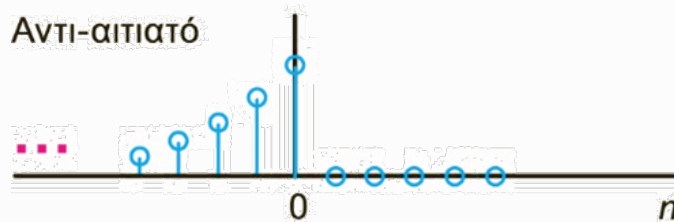
## Σήματα άπειρης διάρκειας

Αιτιατό



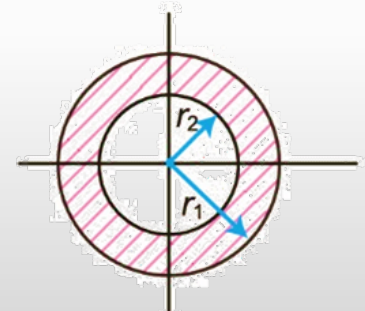
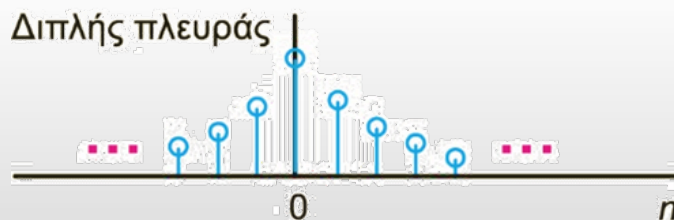
$$|z| > r_2$$

Αντι-αιτιατό



$$|z| < r_1$$

Διπλής πλευράς



$$r_2 < |z| < r_1$$



## Μετασχηματισμός Z

συνήθως  $A(z), B(z)$  πολυώνυμα με πραγματικούς συντελεστές, άρα ρίζες πραγματικές ή/και μιγαδικές. Αν  $z_0$  πόλος ή μηδενικό τότε και ο συζυγής  $z_0^*$  είναι πόλος ή μηδενικό.

- Πόλοι και μηδενικά:

Αν ο μετασχηματισμός Z μίας ακολουθίας διακριτού χρόνου είναι **ρητή** συνάρτηση του  $z$  :

$$X(z) = \frac{B(z)}{A(z)}$$

Τότε οι ρίζες του αριθμητή καλούνται μηδενικά (zeros  $z_k$ ) της  $X(z)$  και οι ρίζες του παρονομαστή καλούνται πόλοι (poles  $p_k$ ) της  $X(z)$ .

- Οι τιμές του  $z$  για τις οποίες η συνάρτηση  $X(z)$  απειρίζεται ονομάζονται **πόλοι**  $\{p_k\}$  και βρίσκονται πάντα εκτός της περιοχής σύγκλισης. Ισχύει  $X(p_k) \rightarrow \infty$ . Οι πόλοι υπολογίζονται από τη σχέση:  $A(z) = 0$ .
- Οι τιμές του  $z$  για τις οποίες η συνάρτηση  $X(z)$  μηδενίζεται ονομάζονται **μηδενικά**  $\{z_k\}$ . Ισχύει  $X(z_k) = 0$ . Τα μηδενικά υπολογίζονται από:  $B(z) = 0$ .

Η Περιοχή Σύγκλισης δεν περιλαμβάνει τους πόλους!

## Μετασχηματισμός Z

- Πόλοι και μηδενικά:

Αν ο μετασχηματισμός Z μίας ακολουθίας διακριτού χρόνου είναι **ρητή** συνάρτηση του  $z$  :

$$X(z) = \frac{B(z)}{A(z)}$$

συνήθως  $A(z), B(z)$  πολυώνυμα με πραγματικούς συντελεστές, άρα ρίζες πραγματικές ή/και μιγαδικές. Αν  $z_0$  πόλος ή μηδενικό τότε και ο συζυγής  $z_0^*$  είναι πόλος η μηδενικό.

Τότε οι ρίζες του αριθμητή καλούνται μηδενικά (zeros  $z_k$ ) της  $X(z)$  και οι ρίζες του παρονομαστή καλούνται πόλοι (poles  $p_k$ ) της  $X(z)$ .

Η Περιοχή Σύγκλισης δεν περιλαμβάνει τους πόλους!

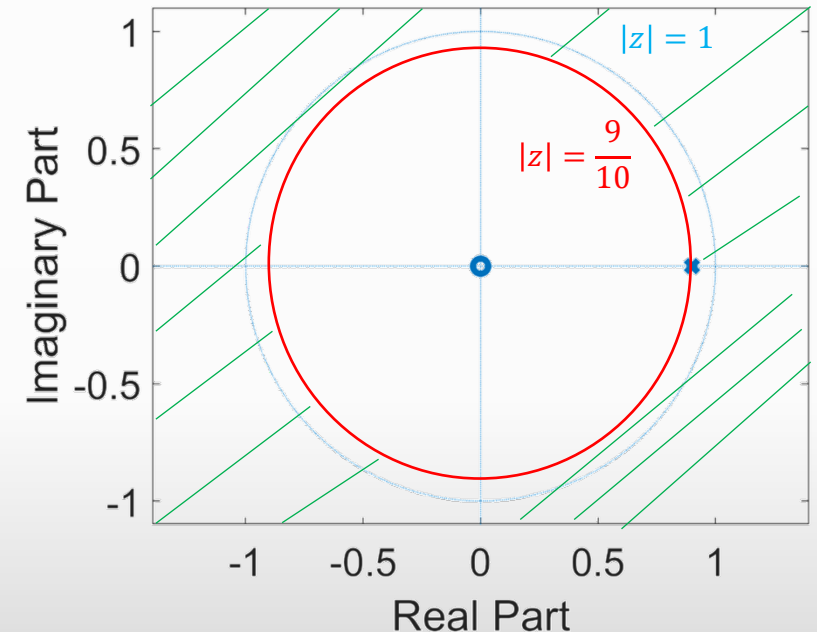
Παράδειγμα : Δίνεται ο μετασχηματισμός z

$$X(z) = \frac{1}{1 - \frac{9}{10}z^{-1}}, \text{ ROC } |z| > \frac{9}{10}$$

Μπορεί να γραφτεί

$$X(z) = \frac{B(z)}{A(z)} = \frac{1}{1 - \frac{9}{10}z^{-1}} = \frac{z}{z - \frac{9}{10}}$$

Υπάρχει ένα μηδενικό στο  $z = 0$  και ένας πόλος στο  $z = \frac{9}{10} + j \cdot 0$ .



Διάγραμμα πόλων-μηδενικών του μετασχηματισμού z στο μιγαδικό επίπεδο → τα μηδενικά «ο» και οι πόλοι «x»

## Μετασχηματισμός Z

- Πόλοι και μηδενικά:

Αν ο μετασχηματισμός Z μίας ακολουθίας διακριτού χρόνου είναι **ρητή** συνάρτηση του  $z$  :

$$X(z) = \frac{B(z)}{A(z)} = \frac{b_0 + b_1 z^{-1} + \dots + b_M z^{-M}}{a_0 + a_1 z^{-1} + \dots + a_N z^{-N}} = \frac{\sum_{k=0}^M b_k z^{-k}}{\sum_{k=0}^N a_k z^{-k}}$$

Χωρίς βλάβη της γενικότητας θεωρούμε ότι  $a_0, b_0 \neq 0$  άρα

$$X(z) = \frac{b_0 + b_1 z^{-1} + \dots + b_M z^{-M}}{a_0 + a_1 z^{-1} + \dots + a_N z^{-N}} = \frac{b_0}{a_0} \cdot \frac{z^{-M}}{z^{-N}} \cdot \frac{z^M + \frac{b_1}{b_0} z^{M-1} + \dots + \frac{b_M}{b_0}}{z^N + \frac{a_1}{a_0} z^{N-1} + \dots + \frac{a_N}{a_0}} \triangleq \frac{b_0}{a_0} \cdot z^{N-M} \cdot \frac{N'(z)}{D'(z)}$$

Η  $N'(z)$  έχει  $M$  πεπερασμένες ρίζες (μηδενικά της  $X$ )  $z_1, z_2, \dots, z_M$ , και η  $D'(z)$  έχει  $N$  πεπερασμένες ρίζες (πόλους της  $X$ )  $p_1, p_2, \dots, p_N$   
Άρα :

$$X(z) = G \cdot z^{N-M} \frac{\prod_{k=1}^M (z - z_k)}{\prod_{k=1}^N (z - p_k)}, G \triangleq \frac{b_0}{a_0}$$

Αν  $N > M$ , η  $X(z)$  έχει  $N - M$  μηδενικά στο  $z = 0$

Αν  $N < M$ , η  $X(z)$  έχει  $M - N$  πόλους στο  $z = 0$

Μπορούν να υπάρχουν πόλοι ή μηδενικά στο  $z = \infty$  εάν  $X(\infty) = \infty$  ή  $X(\infty) = 0$

Συνολικά ίδιο πλήθος πόλων και μηδενικών εάν συμπεριληφθούν οι πολοι/μηδενικά στα  $z = 0, \infty$ .

( $G$  = κέρδος)

## Μετασχηματισμός Z

- Πόλοι και μηδενικά:

Ο μετασχηματισμός παρουσιάζεται ως συνάρτηση της μεταβλητής  $z^{-1}$ .

Αν παρουσιαστεί ως συνάρτηση της μεταβλητής  $z$ , τότε μπορεί να μετατραπεί σε συνάρτηση της μεταβλητής  $z^{-1}$  «διαιρώντας» αριθμητή και παρονομαστή με την μεγαλύτερη δύναμη του  $z$ , που υπάρχει σε αυτούς.

**Παράδειγμα :** Δίνεται ο μετασχηματισμός  $z$

$$X(z) = \frac{z - 3}{z(z - 1)(z - 2)}, |z| > 2$$

Μπορεί να γραφτεί

$$X(z) = \frac{z - 3}{z(z - 1)(z - 2)} = \frac{z - 3}{(z^2 - z)(z - 2)} = \frac{z - 3}{z^3 - 3z^2 + 2z} = \frac{\frac{z - 3}{z^3}}{\frac{z^3 - 3z^2 + 2z}{z^3}} = \frac{z^{-2} - 3z^{-3}}{1 - 3z^{-1} + 2z^{-2}}$$

❖ Για την εύρεση των πόλων και μηδενικών όμως χρειαζόμαστε τη μορφή  $X(z) = \frac{B(z)}{A(z)}$  (ρητη συνάρτηση της μεταβλητής  $z$ )

$$X(z) = \frac{z - 3}{z(z - 1)(z - 2)}$$

Μηδενικά  $B(z) = 0 \rightarrow z - 3 = 0 \rightarrow z = 3$

Πόλοι  $A(z) = 0 \rightarrow z(z - 1)(z - 2) \rightarrow z = 0, z = 1, z = 2$

## Μετασχηματισμός Z

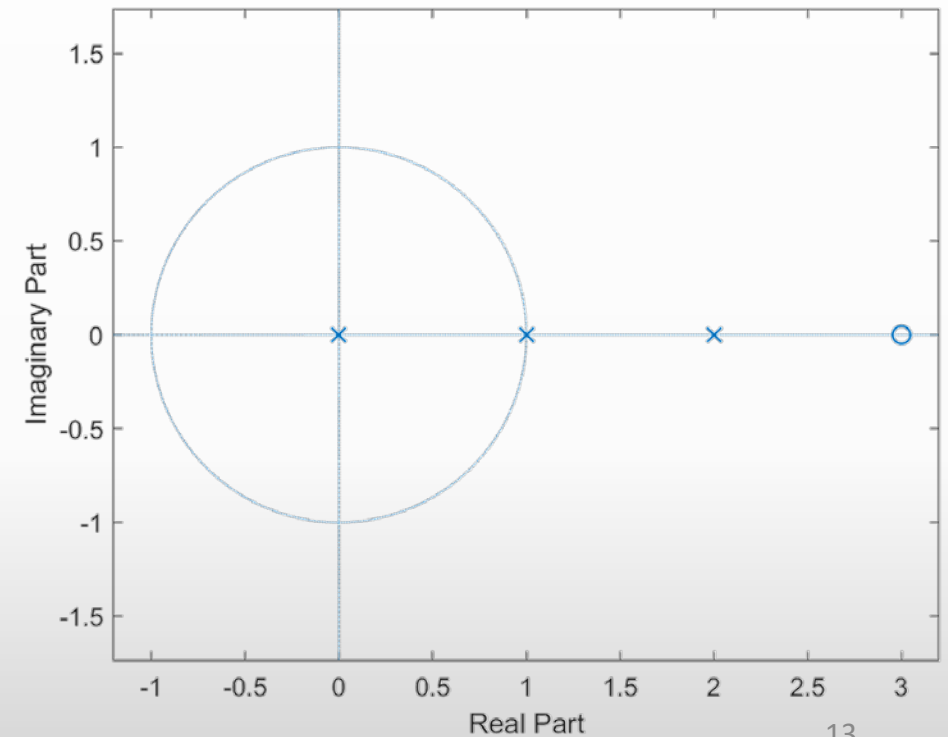
- Πόλοι και μηδενικά:

Παράδειγμα : Δίνεται ο μετασχηματισμός z

$$X(z) = \frac{z - 3}{z(z - 1)(z - 2)}, |z| > 2$$

Μηδενικά  $B(z) = 0 \rightarrow z - 3 = 0 \rightarrow z = 3$

Πόλοι  $A(z) = 0 \rightarrow z(z - 1)(z - 2) \rightarrow z = 0, z = 1, z = 2$



## Μετασχηματισμός Z

- Υπολογισμός μετασχηματισμού Z

Για σήματα πεπερασμένης διάρκειας υπολογίζεται με χρήση του ορισμού

$$X(z) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n] \cdot z^{-n}$$

Παράδειγμα :

$$x[n] = \delta[n] + 4\delta[n-1] - 2\delta[n-3] \xleftrightarrow{Z} X(z) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n] \cdot z^{-n} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} (\delta[n] + 4\delta[n-1] - 2\delta[n-3]) \cdot z^{-n} \rightarrow$$

$$X(z) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \delta[n] \cdot z^{-n} + 4\delta[n-1] \cdot z^{-n} - 2\delta[n-3] \cdot z^{-n} = z^{-0} + 4 \cdot z^{-1} - 2 \cdot z^{-3} \rightarrow$$

$$X(z) = 1 + 4 \cdot z^{-1} - 2 \cdot z^{-3}, \text{ με ROC } z \in \mathcal{C} - \{0\}$$

- ❖ Για τους **πόλους** (και μηδενικά) άρα και για το **ROC** χρειαζόμαστε τη μορφή  $X(z) = \frac{B(z)}{A(z)}$  (ρητη συνάρτηση της  $z$ )

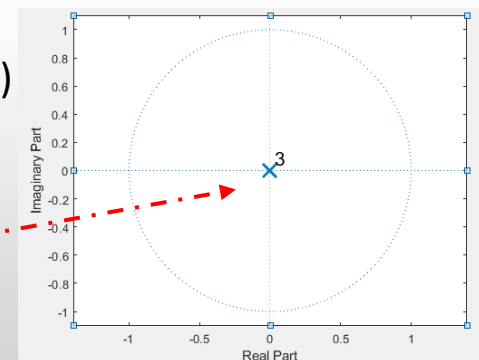
3 πόλοι, 3 μηδενικά

$$X(z) = \frac{z^3 + 4z^2 - 2}{z^3}$$

$$A(z) = 0 \rightarrow z^3 = 0 \rightarrow z = 0 \text{ τριπλός πόλος}$$

Θεμελιώδες Θεώρημα της Άλγεβρας

«κάθε πολυωνυμική εξίσωση  $n$  βαθμού έχει στο σύνολο των μιγαδικών  $n$  ακριβώς ρίζες»



## Μετασχηματισμός Z

$$X(z) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n] \cdot z^{-n}$$

Παράδειγμα :

Να βρεθεί ο μετασχηματισμός Z του σήματος  $x[n] = 3\delta[n] + \delta[n - 2] + \delta[n + 2]$ .

**Απάντηση:** Ο μετ/σμός Z του σήματος πεπερασμένης διάρκειας  $x[n]$  είναι:

$$\begin{aligned} X(z) &= \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n] z^{-n} = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \{3\delta[n] + \delta[n - 2] + \delta[n + 2]\} z^{-n} \\ &= \sum_{n=-\infty}^{\infty} 3\delta[n] z^{-n} + \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta[n - 2] z^{-n} + \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta[n + 2] z^{-n} \end{aligned}$$

Επομένως:

$$X(z) = 3 + z^{-2} + z^2$$

Η περιοχή σύγκλισης είναι:

$$\text{ROC: } 0 < |z| < \infty$$

Επειδή  $x[n] \neq 0$  για  $n < 0$ , η ROC δεν περιλαμβάνει τα σημεία με  $|z| = \infty$ .

Επειδή  $x[n] \neq 0$  για  $n > 0$ , η ROC δεν περιλαμβάνει το σημείο  $z = 0$ .

## Μετασχηματισμός Z

Παράδειγμα :

Να βρεθεί ο μετασχηματισμός Z του σήματος  $x[n] = u[n] - u[n - 5]$ .

**Απάντηση:** Το σήμα είναι πεπερασμένης διάρκειας. Ο μετασχηματισμός Z είναι:

$$X(z) = \sum_{n=0}^5 z^{-n} = \frac{1 - z^{-5}}{1 - z^{-1}} = \frac{z^5 - 1}{z^4(z - 1)}$$

και η ROC είναι:  $R_x: |z| > 0$ . Τα μηδενικά είναι οι λύσεις της  $z^5 - 1 = 0$ .

Οι ρίζες είναι  $z = e^{j2\pi k/5}$ ,  $k = 0, 1, \dots, 4$  και είναι τοποθετημένες σε 5 ισαπέχοντα σημεία επάνω στον μοναδιαίο κύκλο.

Από τη μορφή της  $X(z)$  φαίνεται ότι υπάρχει πόλος στο  $z = 1$ . Όμως ο πόλος αυτός εξουδετερώνεται από το μηδενικό στο  $z = 1$  και συγκεκριμένα για  $k = 0$ . Πράγματι, παραγοντοποιώντας τον αριθμητή, έχουμε:

$$X(z) = \frac{(z - 1)(z^4 + z^3 + z^2 + z + 1)}{z^4(z - 1)} = \frac{z^4 + z^3 + z^2 + z + 1}{z^4}$$

Έτσι, δεν υπάρχει πλέον ανάγκη να εξαιρέσουμε από την περιοχή σύγκλισης το  $z = 1$ .

$$X(z) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n] \cdot z^{-n}$$

νιοστές ρίζες της μονάδας

$$z^v = 1, v \in N \rightarrow z = e^{j2\pi k/v}, k = 0, 1, \dots, v - 1$$



## Μετασχηματισμός Z

Παράδειγμα :

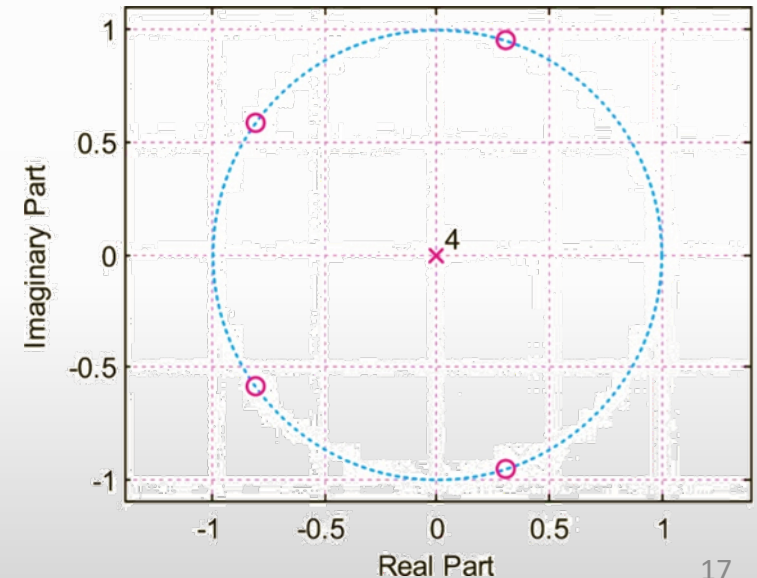
Να βρεθεί ο μετασχηματισμός Z του σήματος  $x[n] = u[n] - u[n - 5]$ .

Απάντηση: Τελικά, ο μετασχηματισμός Z μπορεί να εκφραστεί στη μορφή:

$$X(z) = \frac{\prod_{k=1}^4 (z - e^{jk\pi/5})}{z^4}$$

και έχει τέσσερα μηδενικά τοποθετημένα επάνω στον μοναδιαίο κύκλο εκτός από τη θέση  $z = 1$ , καθώς επίσης και τέσσερις πόλους τοποθετημένους στο σημείο  $z = 0$ .

Διάγραμμα πόλων - μηδενικών



## Μετασχηματισμός Z

- Υπολογισμός μετασχηματισμού Z

Για σήματα άπειρης διάρκειας υπολογίζεται με χρήση αθροισμάτων και απαιτεί τον καθορισμό της Περιοχής Σύγκλισης (ROC).

Παράδειγμα :

$$x[n] = a^n \cdot u[n]$$
$$X(z) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n] \cdot z^{-n} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} a^n \cdot u[n] \cdot z^{-n} = \sum_{n=-\infty}^{-1} a^n \cdot u[n] \cdot z^{-n} + \sum_{n=0}^{+\infty} a^n \cdot u[n] \cdot z^{-n} \rightarrow$$

$$X(z) = \sum_{n=-\infty}^{-1} a^n \cdot 0 \cdot z^{-n} + \sum_{n=0}^{+\infty} a^n \cdot 1 \cdot z^{-n} = \sum_{n=0}^{+\infty} a^n \cdot z^{-n} \rightarrow$$

$$X(z) = \sum_{n=0}^{+\infty} (a \cdot z^{-1})^n$$

$$\rightarrow X(z) = \frac{1}{1 - a \cdot z^{-1}},$$

$$\sum_{n=0}^{\infty} a^n = \frac{1}{1-a}, |a| < 1$$

με  $|a \cdot z^{-1}| < 1$  δηλαδή  $|z| > |a|$ , αιτιατό (ακολουθία δεξιάς πλευράς)

## Μετασχηματισμός Z

- Υπολογισμός μετασχηματισμού Z

Παράδειγμα :

$$X(z) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n] \cdot z^{-n}$$

$$\sum_{n=0}^{\infty} a^n = \frac{1}{1-a}, |a| < 1$$

$$x[n] = -a^n \cdot u[-n-1]$$

$$X(z) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n] \cdot z^{-n} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} -a^n \cdot u[-n-1] \cdot z^{-n} = \sum_{n=-\infty}^{-1} -a^n \cdot u[-n-1] \cdot z^{-n} + \sum_{n=0}^{+\infty} -a^n \cdot u[-n-1] \cdot z^{-n} \rightarrow$$

$$X(z) = \sum_{n=-\infty}^{-1} -a^n \cdot 1 \cdot z^{-n} + \sum_{n=0}^{+\infty} -a^n \cdot 0 \cdot z^{-n} = - \sum_{n=-\infty}^{-1} a^n \cdot z^{-n} = - \sum_{n=-\infty}^{-1} (az^{-1})^n = - \sum_{n=-\infty}^{-1} (a^{-1}z)^{-n} \rightarrow$$

$$X(z) = -\{(a^{-1}z)^1 + (a^{-1}z)^2 + \dots\} = -(a^{-1}z) \cdot \{(a^{-1}z)^0 + (a^{-1}z)^1 + \dots\} = -(a^{-1}z) \cdot \sum_{n=0}^{+\infty} (a^{-1}z)^n$$

$$\rightarrow X(z) = -(a^{-1}z) \frac{1}{1-a^{-1}z} = -\frac{z}{a} \frac{1}{1-\frac{z}{a}} = -\frac{z}{a} \frac{a}{a-z} = -\frac{z}{a-z} = -\frac{z}{z\left(\frac{a}{z}-1\right)} = \frac{1}{-\left(\frac{a}{z}-1\right)} = \frac{1}{\left(1-\frac{a}{z}\right)} \rightarrow$$

$$X(z) = \frac{1}{1-a \cdot z^{-1}} \text{ με } \underline{|a^{-1}z| < 1} \text{ δηλαδή } |z| < |a|, \text{ αναιτιατό (ακολουθία αριστερής πλευράς).}$$

## Μετασχηματισμός Z

- Υπολογισμός μετασχηματισμού Z

Τα σήματα των δύο παραδειγμάτων έχουν την ίδια συνάρτηση ως μετασχηματισμό  $z$ , αλλά έχουν διαφορετική Περιοχή Σύγκλισης.

Οι Περιοχές Σύγκλισης είναι συμπληρωματικές, αφού η ένωσή τους είναι ολόκληρο το μιγαδικό επίπεδο χωρίς τα σημεία του κύκλου  $|z| = |a|$  αφού ο  $M/T Z$  έχει ένα πόλο  $z = a$ .

**Διαφορετικά σήματα μπορούν να έχουν τον ίδιο μετασχηματισμό  $z$ , αλλά με διαφορετική Περιοχή Σύγκλισης.**

Συγκεκριμένα, αν ο μετασχηματισμός  $Z$  έχει δύο πόλους, τότε υπάρχουν τρία σήματα με τον ίδιο μετασχηματισμό  $Z$ , με διαφορετικές Περιοχές Σύγκλισης. Το ένα είναι ακολουθία δεξιάς πλευράς, το άλλο ακολουθία αριστερής πλευράς και το τρίτο είναι αμφίπλευρη ακολουθία.

Γενικεύοντας, αν ο μετασχηματισμός  $Z$  έχει  $N$  πόλους, τότε υπάρχουν  $N + 1$  σήματα με τον ίδιο μετασχηματισμό  $Z$ .

## Μετασχηματισμός Z

- Υπολογισμός μετασχηματισμού Z

Παράδειγμα :

$$X(z) = \frac{1}{1 - \frac{1}{2} \cdot z^{-1}} + \frac{1}{1 - 2 \cdot z^{-1}} \rightarrow X(z) = \frac{2 - \frac{5}{2} z^{-1}}{\left(1 - \frac{1}{2} \cdot z^{-1}\right) \cdot (1 - 2 \cdot z^{-1})}$$

$$\left(1 - \frac{1}{2} \cdot z^{-1}\right) \cdot (1 - 2 \cdot z^{-1}) = 0 \rightarrow \text{πόλοι } z = 2 \text{ και } z = \frac{1}{2}$$

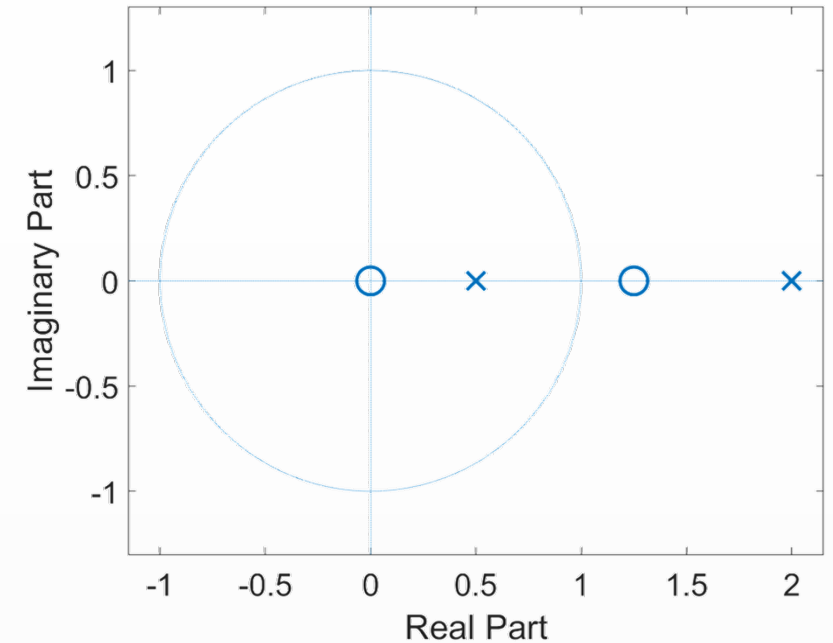
Έτσι έχουμε 4 πιθανά ROC :

A)  $|z| > 2$  και  $|z| > \frac{1}{2} \rightarrow |z| > 2$  εξωτερική επιφάνεια του κύκλου  $\rightarrow x[n] = \left(\frac{1}{2}\right)^n u[n] + (2)^n u[n]$  αιτιατό σήμα (δεξιάς πλευράς).

Γ)  $|z| > 2$  και  $|z| < \frac{1}{2} \rightarrow \text{ROC} = \emptyset$ , δεν υπάρχει μετασχηματισμός

B)  $|z| < 2$  και  $|z| > \frac{1}{2} \rightarrow \frac{1}{2} < |z| < 2$  δακτύλιος  $\rightarrow x[n] = \left(\frac{1}{2}\right)^n u[n] - (2)^n u[-n - 1]$  αμφίπλευρη ακολουθία.

Γ)  $|z| < 2$  και  $|z| < \frac{1}{2} \rightarrow |z| < \frac{1}{2}$  εσωτερική επιφάνεια του κύκλου  $\rightarrow x[n] = -\left(\frac{1}{2}\right)^n u[-n - 1] - (2)^n u[-n - 1]$  αναίτιατο σήμα (αριστερής πλευράς)



## Μετασχηματισμός Z

- Ζεύγη μετασχηματισμού Z

Ακολουθία Διακριτού Χρόνου	Μετασχ. Z	Περιοχή Σύγκλισης ROC
$\delta[n]$	1	$\forall z \in \mathcal{C}$
$\delta[n - n_o]$	$z^{-n_o}$	$\forall z \in \mathcal{C}$ Εκτός $z = 0, n_o > 0$ ή $z = \infty, n_o < 0$
$a^n \cdot u[n]$	$\frac{1}{1 - a \cdot z^{-1}}$	$ z  >  a $
$-a^n \cdot u[-n - 1]$	$\frac{1}{1 - a \cdot z^{-1}}$	$ z  <  a $
$n \cdot a^n \cdot u[n]$	$\frac{a \cdot z^{-1}}{(1 - a \cdot z^{-1})^2}$	$ z  >  a $
$-n \cdot a^n \cdot u[-n - 1]$	$\frac{a \cdot z^{-1}}{(1 - a \cdot z^{-1})^2}$	$ z  <  a $
$(n + 1) \cdot a^{n+1} \cdot u[n]$	$\frac{a}{(1 - a \cdot z^{-1})^2}$	$ z  >  a $

## Μετασχηματισμός Z

- Ζεύγη μετασχηματισμού Z(συνέχεια)

Ακολουθία Διακριτού Χρόνου	Μετασχ. Z	Περιοχή Σύγκλισης ROC
$\sin(\omega_o n) \cdot u[n]$	$\frac{\sin(\omega_o) \cdot z^{-1}}{1 - 2 \cdot \cos(\omega_o) \cdot z^{-1} + z^{-2}}$	$ z  > 1$
$\cos(\omega_o n) \cdot u[n]$	$\frac{1 - \cos(\omega_o) \cdot z^{-1}}{1 - 2 \cdot \cos(\omega_o) \cdot z^{-1} + z^{-2}}$	$ z  > 1$
$a^n \cdot \sin(\omega_o n) \cdot u[n]$	$\frac{a \cdot \sin(\omega_o) \cdot z^{-1}}{1 - 2 \cdot a \cdot \cos(\omega_o) \cdot z^{-1} + a^2 \cdot z^{-2}}$	$ z  >  a $
$a^n \cdot \cos(\omega_o n) \cdot u[n]$	$\frac{1 - a \cdot \cos(\omega_o) \cdot z^{-1}}{1 - 2 \cdot a \cdot \cos(\omega_o) \cdot z^{-1} + a^2 \cdot z^{-2}}$	$ z  >  a $

## Ιδιότητες Μετασχηματισμού Z

- Γραμμικότητα:

Αν  $x_1[n] \xleftrightarrow{Z} X_1(z), ROC_1$  και  $x_2[n] \xleftrightarrow{Z} X_2(z), ROC_2$  τότε

$c_1x_1[n] + c_2x_2[n] \xleftrightarrow{Z} c_1X_1(z) + c_2X_2(z), ROC$  θα περιέχει τουλάχιστον  $ROC_1 \cap ROC_2$

→ Περιέχει : στην περίπτωση όπου ο γραμμικός συνδυασμός είναι τέτοιος, που κάποια μηδενικά εξουδετερώνουν κάποιους πόλους, τότε η Περιοχή Σύγκλισης του γραμμικού συνδυασμού είναι μεγαλύτερη από την τομή των επί μέρους Περιοχών Σύγκλισης

Απόδειξη :

$$\begin{aligned} y[n] = c_1x_1[n] + c_2x_2[n] &\rightarrow Y(z) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} y[n] \cdot z^{-n} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} (c_1x_1[n] + c_2x_2[n]) \cdot z^{-n} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} (c_1x_1[n] \cdot z^{-n} + c_2x_2[n] \cdot z^{-n}) \\ &= \sum_{n=-\infty}^{+\infty} (c_1x_1[n] \cdot z^{-n}) + \sum_{n=-\infty}^{+\infty} (c_2x_2[n] \cdot z^{-n}) = c_1 \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x_1[n] \cdot z^{-n} + c_2 \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x_2[n] \cdot z^{-n} = c_1X_1(z) + c_2X_2(z) \end{aligned}$$



## Ιδιότητες Μετασχηματισμού Z

- Μετατόπιση στο χρόνο :

Αν  $x[n] \xleftrightarrow{Z} X(z)$ ,  $ROC$  τότε  $x[n - n_o] \xleftrightarrow{Z} z^{-n_o} \cdot X(z)$ ,  $ROC$  εκτός  $z = 0, n_o > 0$ , η  $z = \infty, n_o < 0$

Απόδειξη :

$$\begin{aligned} y[n] = x[n - n_o] \rightarrow Y(z) &= \sum_{n=-\infty}^{+\infty} y[n] \cdot z^{-n} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n - n_o] \cdot z^{-n} \xleftrightarrow{\theta \varepsilon \tau \omega \ m=n-n_o} Y(z) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n - n_o] \cdot z^{-n} = \\ &= \sum_{m=-\infty}^{+\infty} x[m] \cdot z^{-(m+n_o)} = \sum_{m=-\infty}^{+\infty} x[m] \cdot z^{-m} \cdot z^{-n_o} = z^{-n_o} \cdot \sum_{m=-\infty}^{+\infty} x[m] \cdot z^{-m} = z^{-n_o} \cdot X(z) \end{aligned}$$

Παράδειγμα :

$$x[n] = \left(\frac{1}{4}\right)^n u[n] \xleftrightarrow{Z} X(z) = \frac{1}{1 - \frac{1}{4}z^{-1}}, |z| > \frac{1}{4}$$

Τότε

$$y[n] = x[n - 1] = \left(\frac{1}{4}\right)^{n-1} u[n - 1] \xleftrightarrow{Z} Y(z) = z^{-1} \cdot X(z) = \frac{z^{-1}}{1 - \frac{1}{4}z^{-1}}, |z| > \frac{1}{4}$$

## Ιδιότητες Μετασχηματισμού Z

- Αναδίπλωση :

$$\text{Αν } x[n] \xleftrightarrow{Z} X(z), ROC = (D_1 < |z| < D_2) \text{ τότε } x[-n] \xleftrightarrow{Z} X(z^{-1}), 1/ROC = \left(\frac{1}{D_2} < |z| < \frac{1}{D_1}\right)$$

Απόδειξη :

$$\begin{aligned} y[n] = x[-n] \rightarrow Y(z) &= \sum_{n=-\infty}^{+\infty} y[n] \cdot z^{-n} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[-n] \cdot z^{-n} \xleftrightarrow{\text{θετω } m=-n} Y(z) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[-n] \cdot z^{-n} \\ &= \sum_{m=-\infty}^{+\infty} x[m] \cdot z^m = X(z^{-1}) \end{aligned}$$

## Ιδιότητες Μετασχηματισμού Z

- Πολλαπλασιασμός με εκθετικό - Μετατόπιση στη συχνότητα :

Αν  $x[n] \xleftrightarrow{Z} X(z)$ ,  $ROC = (D_1 < |z| < D_2)$  τότε  $\alpha^n x[n] \xleftrightarrow{Z} X(a^{-1}z)$ ,  $|a| \cdot ROC = (|a| \cdot D_1 < |z| < |a| \cdot D_2)$

Απόδειξη :

$$\begin{aligned} y[n] = \alpha^n x[n] \rightarrow Y(z) &= \sum_{n=-\infty}^{+\infty} y[n] \cdot z^{-n} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \alpha^n x[n] \cdot z^{-n} \xleftrightarrow{\theta \varepsilon \tau \omega \zeta = a^{-1} z} Y(z) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \alpha^n x[n] \cdot \alpha^{-n} \cdot \zeta^{-n} \\ &= \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n] \cdot \zeta^{-n} = X(\zeta) = X(a^{-1}z) \end{aligned}$$

- ❖ Στην ειδική περίπτωση του πολλαπλασιασμού στο χρόνο με μιγαδικό εκθετικό  $e^{jn\omega_o} \rightarrow$  στροφή στο επίπεδο z

$$e^{jn\omega_o} x[n] \xleftrightarrow{Z} X(e^{-j\omega_o} z)$$

## Ιδιότητες Μετασχηματισμού Z

- Συνέλιξη :

Αν  $x_1[n] \xleftrightarrow{Z} X_1(z), ROC_1$  και  $x_2[n] \xleftrightarrow{Z} X_2(z), ROC_2$

τότε  $x_1[n] * x_2[n] \xleftrightarrow{Z} X_1(z) \cdot X_2(z), ROC$  θα περιέχει τουλάχιστον  $ROC_1 \cap ROC_2$

→ Περιέχει : στην περίπτωση όπου το γινόμενο είναι τέτοιο, που κάποια μηδενικά εξουδετερώνουν κάποιους πόλους, τότε η Περιοχή Σύγκλισης του γινομένου είναι μεγαλύτερη από την τομή των επί μέρους Περιοχών Σύγκλισης

Απόδειξη :

$$\begin{aligned} y[n] = x_1[n] * x_2[n] &\rightarrow Y(z) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} y[n] \cdot z^{-n} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} (x_1[n] * x_2[n]) \cdot z^{-n} \\ &= \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \left( \sum_{m=-\infty}^{+\infty} (x_1[m] * x_2[n-m]) \right) \cdot z^{-n} \xleftrightarrow{\text{θετω } n-m=k} Y(z) = \sum_{m=-\infty}^{+\infty} x_1[m] \cdot \left[ \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x_2[n-m] \cdot z^{-n} \right] \\ &= \sum_{m=-\infty}^{+\infty} x_1[m] \cdot \left[ \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x_2[k] \cdot z^{-(m+k)} \right] = \left[ \sum_{m=-\infty}^{+\infty} x_1[m] \cdot z^{-m} \right] \left[ \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x_2[k] \cdot z^{-k} \right] = X_1(z) \cdot X_2(z) \end{aligned}$$

## Ιδιότητες Μετασχηματισμού Z

- Παράδειγμα :
- Αν θεωρήσουμε τις δύο ακολουθίες  $x[n] = a^n u[n]$  και  $h[n] = \delta[n] - a\delta[n - 1]$  τότε η συνέλιξή  $y[n] = x[n] * h[n]$  έχει μετασχηματισμό Z:  
$$Y(z) = X(z) \cdot H(z) \text{ με } X(z) = \frac{1}{1 - az^{-1}}, |z| > |a| \text{ και } H(z) = 1 - az^{-1}, |z| > 0$$
- $Y(z) = X(z) \cdot H(z) = \frac{1}{1 - az^{-1}} (1 - az^{-1}) = 1, ROC = C$  (όλο το μιγαδικό επίπεδο) λόγω εξουδετέρωσης του πόλου από το μηδενικό.

## Ιδιότητες Μετασχηματισμού Z

- Συζυγία :

Αν  $x[n] \xleftrightarrow{Z} X(z), ROC$  τότε  $x^*[n] \xleftrightarrow{Z} X^*[z^*], ROC$

❖ Αν η  $x[n] \in \mathbb{R}$  δηλαδή  $x[n] = x^*[n]$  τότε  $X(z) = X^*[z^*]$

- Παράγωγος :

Αν  $x[n] \xleftrightarrow{Z} X(z), ROC$  τότε  $n \cdot x[n] \xleftrightarrow{Z} -z \frac{dX(z)}{dz}, ROC$

❖ Επανάληψη της ιδιότητας επιτρέπει την εύρεση του μετασχηματισμού της  $n^k \cdot x[n]$  για κάθε τιμή του k.

## Μετασχηματισμός Z

- Παράδειγμα : Να βρεθεί ο μετασχηματισμός Z της ακολουθίας  $x[n] = (1 + n)a^{n+1}u[n]$
- Γράφουμε την ακολουθία ως  $x[n] = (1 + n)a^{n+1}u[n] = (1 + n)\underline{a^n}au[n] = a(a^n u[n] + na^n u[n])$
- Όμως  $a^n u[n] \xleftrightarrow{Z} \frac{1}{1-az^{-1}}, |z| > a$  και  $na^n u[n] \xleftrightarrow{Z} \frac{a \cdot z^{-1}}{(1-a \cdot z^{-1})^2}, |z| > a$
- Άρα από την ιδιότητα της γραμμικότητας
- $X(z) = a \left( \frac{1}{1-az^{-1}} + \frac{a \cdot z^{-1}}{(1-a \cdot z^{-1})^2} \right), |z| > a$  δηλαδή
- $X(z) = a \left( \frac{1}{1-az^{-1}} + \frac{a \cdot z^{-1}}{(1-a \cdot z^{-1})^2} \right) = \frac{a}{1-az^{-1}} + \frac{a^2 \cdot z^{-1}}{(1-a \cdot z^{-1})^2} = \frac{a(1-az^{-1}) + a^2 \cdot z^{-1}}{(1-a \cdot z^{-1})^2} \rightarrow$

$$X(z) = \frac{a}{(1 - a \cdot z^{-1})^2}, |z| > a$$

## Μετασχηματισμός Z

- Παράδειγμα : Να βρεθεί ο μετασχηματισμός Z της ακολουθίας  $x[n] = na^n u[-n]$

Ο μετασχηματισμός Z της ακολουθίας  $x[n] = na^n u[-n] = ny[n]$  με  $y[n] = a^n u[-n] = (a^{-1})^{-n} u[-n]$  δηλαδή  $y[n] = w[-n]$  όπου  $w[n] = (a^{-1})^n u[n]$

$$\text{Όμως } a^n u[n] \stackrel{Z}{\leftrightarrow} \frac{1}{1-az^{-1}}, |z| > a$$

$$\text{Άρα } W(z) = \frac{1}{1-a^{-1}z^{-1}}, |z| > \frac{1}{a}$$

$$\text{Από την ιδιότητα της αναδίπλωσης } Y(z) = W(z^{-1}) = \frac{1}{1-a^{-1}(z^{-1})^{-1}} = \frac{1}{1-a^{-1}z}, |z| < a$$

Τέλος από την ιδιότητα της παραγώγου :

$$x[n] = n \cdot y[n] \stackrel{Z}{\leftrightarrow} X(z) = -z \frac{dY(z)}{dz} = -z \frac{d}{dz} \left( \frac{1}{1-a^{-1}z} \right) = -\frac{a^{-1}z}{(1-a^{-1}z)^2}, |z| < a$$



# Ψηφιακή Επεξεργασία Σήματος & Εικόνας

Ελληνικό Μεσογειακό Πανεπιστήμιο  
Τμήμα Ηλεκτρονικών Μηχανικών

Α. Μπακλέζος

[abaklezos@hmu.gr](mailto:abaklezos@hmu.gr)