# **The GAME Engineers**

CG #8 – Matrix Aufgabe



#### **Inhalt**

- Implementierung Matrixoperationen
- Theorie und Operationen
- Modul "matrix"
- Anwendungsbeispiel
- Transformationen in der Ebene



Def.:  $(G, \odot)$  ist abelsche Gruppe :=

- 1) G ist nichtleer
- 2) binare Operation:  $\odot: G \times G \to G, (a,b) \mapsto a \odot b$
- 3) Assoziativität:  $\forall a, b \in G : (a \odot b) \odot c = a \odot (b \odot c)$
- 4) neutrales Element:  $\forall a \in G : e \odot a = a = a \odot e$
- 5) inverse Elemente:  $\forall a \in G \ \exists a^{-1} \in G: \ a \odot a^{-1} = e = a^{-1} \odot a$
- Kommutativität:  $\forall a, b \in G : a \odot b = b \odot a$



- Bsp.:  $(\mathbb{R}\setminus\{0\},\cdot)$  ist abelsche Gruppe:

    $(2\cdot3)\cdot 4=6\cdot 4=24=2\cdot 12=2\cdot (3\cdot 4)$   $5\cdot 1=5=1\cdot 5$   $6\cdot 6^{-1}=6\cdot \frac{1}{6}=1=6^{-1}\cdot 6=\frac{1}{6}\cdot 6$   $7\cdot 8=56=8\cdot 7$

Def.: (G, +) ist Modul := (G, +) ist additiv geschriebene abelsche Gruppe Einfach nur Symbolik:

	additiv	$\operatorname{multiplikativ}$
Operationssymbol:	+	•
neutrales Element:	Nullelement(0)	Einselement(1)
inverse Elemente:	-a	$a^{-1}$

 $Def.: (K, \oplus, \odot) \text{ ist K\"{o}rper} :=$ 

- 1)  $(K, \oplus)$  ist abelsche Gruppe
- 2)  $(K\setminus\{0\},\odot)$  ist abelsche Gruppe
- 3) Distributivität:  $\forall a, b, c \in K$ :



$$a\odot(b\oplus c)=a\odot b\oplus a\odot c$$
 
$$(a\oplus b)\odot c=a\odot c\oplus b\odot c$$

Def.: V ist Vektorraum "uber K :=

- 1) (V, +) ist Modul
- 2)  $(K, \oplus, \odot)$  ist Körper
- 3) äußere Multiplikation:  $\cdot: K \times V \to V, \ (a,\mathfrak{x}) \mapsto a \cdot \mathfrak{x}$ 
  - Distributiv:

$$(a \oplus b) \cdot \mathfrak{x} = a \cdot \mathfrak{x} + b \cdot \mathfrak{x}$$

$$a \cdot (\mathfrak{x} + \mathfrak{y}) = a \cdot \mathfrak{x} + a \cdot \mathfrak{y}$$

• Assoziativ:

$$(a \odot b) \cdot \mathfrak{x} = a \cdot (b \cdot \mathfrak{x})$$

• Einsgesetz:

$$1 \cdot \mathfrak{x} = \mathfrak{x}$$



Def.: A ist Matrix "uber K :=

Seien  $I, J \subseteq \mathbb{N}$  nichtleer (Indexmengen) und K Körper

Dann ist Abbildung  $A: I \times J \to K$ 

Matrix vom Typ (|I|, |J|) bzw. Typ  $|I| \times |J|$  über K

Im endlichen Fall von  $I = \{1, ..., m\}$  und  $J = \{1, ..., n\}$ , schreibt man A als:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} = (a_{ij})$$



" $m \times n$ "-Matrix (Typ): m Reihen und n Spalten

Raum der  $m \times n$ -Matrizen:  $K^{m \times n} = \{A \mid A \text{ Matrix vom Typ } (m, n) \text{ über } K\}$ 

Vektoren aus der Schule  $\mathbb{R}^n$  sind einspaltige Matrizen. Oder ganz allgemein n-Tupelraum:

$$K^n = K^{n \times 1}$$



 $K^{m \times n}$  bildet mit folgenden Operationen einen Vektorraum über K:

- Matrizensumme (Vektoraddition / aus Modul):  $A + B := (a_{ij} + b_{ij})$
- c-Faches (äußere Multiplikation):  $c \cdot A := (c \cdot a_{ij})$

Seien  $A, B \in K^{2 \times 2}$  und  $c \in K$ :

$$A + B = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} + b_{11} & a_{12} + b_{12} \\ a_{21} + b_{21} & a_{22} + b_{22} \end{pmatrix}$$

$$c \cdot A = c \cdot \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c \cdot a_{11} & c \cdot a_{12} \\ c \cdot a_{21} & c \cdot a_{22} \end{pmatrix}$$



Def.:  $C = (c_{ij}) \in K^{m \times p}$  ist Produktmatrix von  $A = (a_{ik}) \in K^{m \times n}$  mit  $B = (b_{ki}) \in K^{n \times p}$ :

$$C = A \cdot B$$
 
$$c_{ij} = \sum_{k=1}^n a_{ik} b_{kj} \quad \text{ für } i=1,\dots,m; \ j=1,\dots,p$$

Seien  $A, B \in K^{2 \times 2}$ :

"Zeile mal Spalte"

$$A \cdot B = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11}b_{11} + a_{12}b_{21} & a_{11}b_{12} + a_{12}b_{22} \\ a_{21}b_{11} + a_{22}b_{21} & a_{21}b_{12} + a_{22}b_{22} \end{pmatrix}$$



Matrizen i.A. nicht kommutativ:  $A \cdot B \neq B \cdot A$ 

#### Implementierung Matrixoperationen - Modul "matrix"

- Implementiere das Modul "matrix" (.h und .c) mit
- Struktur "matrix" mit
  - 2D-Array
  - Typ  $(n \times m)$
- Matrixaddition
- Äußere Multiplikation
- Matrixmultiplikation
- Funktionen zum anlegen und initialisieren einer Matrix (inkl. Speicherallokation)



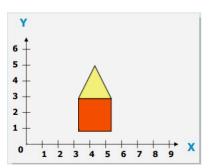
#### Anwendungsbeispiel – Transformationen in der Ebene

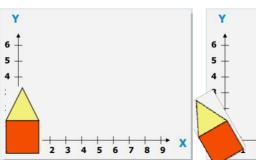
- Nutze das Modul um Transformationen in der Ebene zu machen
- Translation
- Skalierung
- Rotation

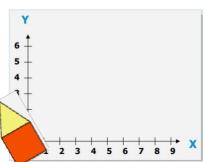
$$T_2 + (R \cdot (\underbrace{T_1 + \mathfrak{a}}_{\text{Translation zum Ursprung}}))$$

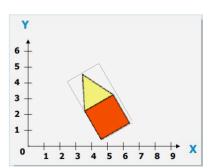
$$\underbrace{Translation \ \text{Translation zur\"uck}}_{\text{Translation zur\"uck}}$$











#### Anwendungsbeispiel - Transformationen in der Ebene

Translation: 
$$\mathfrak{b} = \mathfrak{a} + \mathfrak{t}$$

$$= \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} t_1 \\ t_2 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} a_1 + t_1 \\ a_2 + t_2 \end{pmatrix}$$

Skalierung: 
$$A = \begin{pmatrix} s_1 & 0 \\ 0 & s_2 \end{pmatrix}$$

$$A \cdot \mathfrak{a} = \begin{pmatrix} s_1 & 0 \\ 0 & s_2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} s_1 \cdot a_1 \\ s_2 \cdot a_2 \end{pmatrix}$$

Drehung: 
$$A = \begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix}$$



$$A \cdot \mathfrak{a} = \begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \end{pmatrix}$$
$$= \begin{pmatrix} a_1 \cos \alpha - a_2 \sin \alpha \\ a_1 \sin \alpha + a_2 \cos \alpha \end{pmatrix}$$

## **Ende**

Fragen?

