

САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ПОЛИТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ
ПЕТРА ВЕЛИКОГО

ФИЗИКО-МЕХАНИЧЕСКИЙ ИНСТИТУТ
КАФЕДРА «ПРИКЛАДНАЯ МАТЕМАТИКА»

Отчёт
по лабораторной работе №1
по дисциплине
«Интервальный анализ»

Выполнил:
Чайковский Николай
группа:
5030102/00201

Проверил:
к.ф.-м.н., доцент
Баженов Александр Николаевич

Санкт-Петербург
2023 г.

Содержание

| | | |
|----------|--|----------|
| 1 | Постановка задачи | 2 |
| 2 | Теория | 2 |
| 3 | Реализация | 3 |
| 3.1 | Описание алгоритма | 3 |
| 4 | Результат | 3 |
| 4.1 | Первый случай матрицы радиусов | 3 |
| 4.2 | Второй случай матрицы радиусов | 3 |
| 5 | Вывод | 3 |

1 Постановка задачи

Пусть дана вещественная матрица (1)

$$\text{mid}A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \quad (1)$$

и неотрицательное число

$$\Delta \in [0, \min\{a_{ij}, i, j = \overline{1, 2}\}] \quad (2)$$

Рассмотрим две матрицы радиусов:

$$\text{rad}A_1 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, \text{ rad}A_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad (3)$$

Построим интервальную матрицу следующего вида

$$A = \begin{pmatrix} [a_{11} - \Delta \cdot \text{rad}A_i^{(1,1)}, a_{11} + \Delta \cdot \text{rad}A_i^{(1,1)}] & [a_{12} - \Delta \cdot \text{rad}A_i^{(1,2)}, a_{12} + \Delta \cdot \text{rad}A_i^{(1,2)}] \\ [a_{21} - \Delta \cdot \text{rad}A_i^{(2,1)}, a_{21} + \Delta \cdot \text{rad}A_i^{(2,1)}] & [a_{22} - \Delta \cdot \text{rad}A_i^{(2,2)}, a_{22} + \Delta \cdot \text{rad}A_i^{(2,2)}] \end{pmatrix} \quad (4)$$

$i = \overline{1, 2}$.

Необходимо найти $\min\{\Delta | 0 \in \det A\}$.

В целях конкретизации и возможности проверки решения будем использовать следующую матрицу

$$\text{mid}A = \begin{pmatrix} 1.05 & 1 \\ 0.95 & 1 \end{pmatrix} \quad (5)$$

2 Теория

Укажем основные арифметические операции для интервалов:

$$[a, b] + [c, d] = [a + c, b + d] \quad (6)$$

$$[a, b] - [c, d] = [a - d, b - c] \quad (7)$$

$$[a, b] \cdot [c, d] = [\min(ac, ad, bc, bd), \max(ac, ad, bc, bd)] \quad (8)$$

$$\frac{[a, b]}{[c, d]} = \left[\min\left(\frac{a}{c}, \frac{a}{d}, \frac{b}{c}, \frac{b}{d}\right), \max\left(\frac{a}{c}, \frac{a}{d}, \frac{b}{c}, \frac{b}{d}\right) \right] \quad (9)$$

$$\text{mid}[a, b] = \frac{1}{2}(a + b) \quad (10)$$

$$\text{wid}[a, b] = (b - a) \quad (11)$$

$$\text{rad}[a, b] = \frac{1}{2}(b - a) \quad (12)$$

Пусть $\text{mid}A = \{a_{ij}\}_{i,j \in \overline{1,2}}$ – точечная вещественная матрица середин, $\text{rad}A = \{r_{ij}\}_{i,j \in \overline{1,2}}$ – точечная вещественная матрица радиусов. Операцией midrad назовем следующую функцию:

$$\text{midrad}(\text{mid}A, \text{rad}A) = \{[\text{mid}A_{ij} - \text{rad}A_{ij}], [\text{mid}A_{ij} + \text{rad}A_{ij}]\}_{i,j \in \overline{1,2}} \quad (13)$$

Результатом операции является интервальная матрица.

3 Реализация

Для решения данной задачи была написана программа на языке Python. Дополнительно был реализован класс `Interval`, описывающий интервальную арифметику для удобства написания кода.

3.1 Описание алгоритма

1. Проверим вхождение нуля в интервал $\det A$ при максимально допустимом значении.
2. Если $0 \notin \det A$, то данная задача не имеет решения. Иначе переходим к шагу 3.
3. Если $\det A$ является симметричным интервалом, то минимальное значение Δ равно 0, так как $0 = \text{mid}[a, b]$.
4. Рассмотрим весь допустимый интервал возможных значений Δ . Методом половинного деления будем сужать его до тех пор, пока не достигнем точности $\epsilon = 10^{-14}$.

4 Результат

4.1 Первый случай матрицы радиусов

Действуя согласно описанному алгоритму, мы получаем начальное приближение $\Delta = 0.95$. Далее применяем операцию `midrad` к матрицам `midA` и `radA1`, получаем интервальную матрицу:

$$A_1 = \begin{pmatrix} [0.1, 2] & [0.05, 1.95] \\ [0, 1.9] & [0.05, 1.95] \end{pmatrix} \quad (14)$$

Проверим вхождение нуля в $\det A_1$:

$$\det A_1 = [-3.7, 3.9] \quad (15)$$

Отсюда видно, что $0 \in \det A_1$, а также $\text{mid}A_1 \neq 0$, значит, переходим к пункту 4 описанного алгоритма. В результате получаем $\min \Delta \approx 0.025$. В таком случае $\det A_1 = [2.220 \cdot 10^{-16}, 0.2]$. Левый конец $\det A_1$ с точностью до машинного эпсилон равен нулю.

4.2 Второй случай матрицы радиусов

Применим операцию `midrad` теперь к матрицам `midA` и `radA2` и получим

$$A_2 = \begin{pmatrix} [0.1, 2] & 1 \\ [0, 1.9] & 1 \end{pmatrix} \quad (16)$$

Проверим вхождение нуля в $\det A_2$:

$$\det A_2 = [-1.8, 2] \quad (17)$$

Вновь видим, что $0 \in \det A_2$, а также $\text{mid}A_2 \neq 0$, значит, переходим к пункту 4 алгоритма. В результате получаем $\min \Delta \approx 0.05$. В таком случае $\det A_2 = [1.110 \cdot 10^{-16}, 0.2]$. Левый конец $\det A_2$ с точностью до машинного эпсилон равен нулю.

5 Вывод

В ходе работы мы выяснили, что матрица A_1 становится неособенной, когда её радиус достигает значения $\Delta_1 = 0.025$. Для матрицы A_2 таково значение $\Delta_2 = 0.05$. Заметим, что $\Delta_1 < \Delta_2$. Такой результат мы получаем, потому что матрица A_2 имеет меньше интервальных элементов.