

Математички методи за машинско учење 2023

Домаћи задатак број 5

Име и презиме студента: Број индекса:

Упутство за израду и предају домаћег задатака: **1.** Пре почетка израде промените име датотеке у **05Domaci_Ime_Prezime.** (убаците своје име и презиме) **2.** Попуните ћелију испод наслова одговарајућим подацима. **1.** Употреба ћирилице није обавезна за предају домаћег задатка. **4.** За решавање задатака, уколико је потребно, отворите испод текста задатка додатне ћелије за уписивање текстуалног одговора (**Markdown**) или програмског кода (**Code**). **1.** Сва израчунавања, уколико је потребно, вршити у **Python-y.** **5.** Након завршетка израде решења домаћег **Notebook** документ сачувати у **pdf** формату и проследити га наставнику. То можете да урадите или кроз **Teams** или на мејл адресу **jovana.dzunic@elfak.ni.ac.rs**

In []:

```
import numpy as np
import numpy.random as rndm
```

Задатак 1. Ако је позната **SVD** матрице A a) Одредити **SVD** матрице A^T .
 $= U\Sigma V^T$

.

(5 поена)

In [1]:

```
import numpy as np

# Generisanje SVD matrice A
A = np.random.randn(3, 4)
U, s, Vt = np.linalg.svd(A)

# Određivanje SVD matrica za A^T
V = U
Sigma = np.diag(s)
Ut = Vt

# Ispisivanje matrica U, Sigma i V^T za A^T
print("U za A^T:\n", U)
print("Sigma za A^T:\n", Sigma)
print("V^T za A^T:\n", Vt)
```

U za A^T:
[[0.74602988 -0.59147404 -0.3059377]
[-0.56286226 -0.31458809 -0.76434312]
[-0.35584475 -0.7424236 0.56761053]]

Sigma za A^T:
[[1.66010685 0. 0.]
[0. 1.10868127 0.]
[0. 0. 0.65141258]]

V^T za A^T:
[[0.65600383 0.31873313 0.48738248 0.48013175]
[-0.5420141 0.08490566 -0.13827743 0.82455509]
[0.52403116 -0.3702635 -0.72098339 0.26168539]
[-0.03565155 -0.86839229 0.47277969 0.1452693]]

б) Ако је матрица A регуларна, како гласи **SVD** матрице A^{-1} ?

(5 поена)

In [2]:

```
import numpy as np

# Generisanje regularne matrice A
A = np.random.randn(4, 4)
while np.linalg.det(A) == 0:
    A = np.random.randn(4, 4)

# Izračunavanje SVD matrica za A
U, s, Vt = np.linalg.svd(A)

# Izračunavanje SVD matrica za A^-1
V = U
Sigma_inv = np.diag(1/s)
Ut = Vt

# Izračunavanje inverza matrice A pomoću SVD
A_inv = V @ Sigma_inv @ U.T

# Ispisivanje SVD matrica za A i A^-1
print("SVD matrice za A:\nU =\n", U, "\nSigma =\n", np.diag(s), "\nV^T =\n", Vt)
print("SVD matrice za A^-1:\nU =\n", Ut, "\nSigma^-1 =\n", Sigma_inv, "\nV^T =\n", Vt)
```

SVD matrice za A:

```
U =
[[ -0.41921663  0.32596664 -0.56165794  0.63446318]
 [ 0.46103125 -0.48850011  0.1832325   0.71780476]
 [ 0.2429362   0.77497678  0.53398172  0.23506705]
 [-0.74343097 -0.23350458  0.6048386   0.16418365]]
```

```
Sigma =
[[2.43287388 0.          0.          0.        ]
 [0.          1.14855134 0.          0.        ]
 [0.          0.          0.66308468 0.        ]
 [0.          0.          0.          0.01675892]]
```

```
V^T =
[[-0.63212454 -0.68312127 -0.24869405 -0.26817005]
 [-0.27074836  0.61880711 -0.66259364 -0.32363986]
 [-0.54836494  0.36267404  0.6995446  -0.28000141]
 [-0.47582537  0.13744323 -0.0987841   0.86309981]]
```

SVD matrice za A^-1:

```
U =
[[ -0.41921663  0.32596664 -0.56165794  0.63446318]
 [ 0.46103125 -0.48850011  0.1832325   0.71780476]
 [ 0.2429362   0.77497678  0.53398172  0.23506705]
 [-0.74343097 -0.23350458  0.6048386   0.16418365]]
```

```
Sigma^-1 =
[[ 0.41103651 0.          0.          0.        ]
 [ 0.          0.870662  0.          0.        ]
 [ 0.          0.          1.508103  0.        ]
 [ 0.          0.          0.          59.66969878]]
```

```
V^T =
[[-0.63212454 -0.68312127 -0.24869405 -0.26817005]
 [-0.27074836  0.61880711 -0.66259364 -0.32363986]
 [-0.54836494  0.36267404  0.6995446  -0.28000141]
 [-0.47582537  0.13744323 -0.0987841   0.86309981]]
```

в) Како гласи SVD произвольне ортогоналне матрице?

(5 поена)

Svaka ortogonalna matrica U može se izraziti pomoću SVD kao:

$$U = V \Sigma W^T$$

gde su matrice V i W ortogonalne matrice dimenzija $n \times n$, a Σ je dijagonalna matrica dimenzija $n \times n$ sa nenegativnim vrednostima dijagonalnih elemenata.

Kako je U ortogonalna matrica, važi $UU^T = I$. Ako ovaj izraz zapišemo pomoću SVD matrica, dobijamo:

$$\begin{aligned} &= U^T U \\ &= I \\ &\quad (V\Sigma W^T) \\ &\quad (V\Sigma W^T)^T \\ &= V\Sigma W^T \\ &\quad (W\Sigma V^T) \\ &= V\Sigma^2 V^T \\ &= I \end{aligned}$$

Ovo znači da su matrice V i W zapravo matrice rotacija, tj. matrice kojima se vrše rotacije koordinatnog sistema, a matrica Σ predstavlja skaliranje koordinata.

Napomena: Kako su ortogonalne matrice specijalni slučaj unitarnih matrica, ova formula se može primeniti i na unitarne matrice

Zadatak 2. a) Ako su singulare vrednosti matrice $A, \sigma_1, \dots, \sigma_r$, šta su singulare vrednosti matrice $AA^T A$?

(5 поена)

Za matricu A dimenzija $m \times n$, sa r nenegativnih singularnih vrednosti, singularna dekompozicija matrice A izgleda ovako:

$$A = U\Sigma V^T$$

gde su U i V matrice dimenzija $m \times r$ i $n \times r$, redom, čiji su stupci ortonormirani, a Σ je dijagonalna matrica dimenzija $r \times r$ sa nenegativnim vrednostima dijagonalnih elemenata, redom $\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_r$.

Sada možemo izračunati singularne vrednosti matrice $AA^T A$ primenjujući SVD na ovu matricu:

$$\begin{aligned} &AA^T A \\ &= U\Sigma V^T \\ &\quad (U\Sigma V^T) \\ &\quad)^T U\Sigma V^T \\ &= U\Sigma^2 U^T \end{aligned}$$

Ovo znači da su singularne vrednosti matrice $AA^T A$ kvadri singularnih vrednosti matrice A . Dakle, singularne vrednosti matrice $AA^T A$ su $\sigma_1^2, \sigma_2^2, \dots$.

$$\sigma_r^2$$

Dakle, ukoliko su singularne vrednosti matrice A poznate, možemo odmah izračunati singularne vrednosti matrice $AA^T A$ kao kvadrate ovih vrednosti.

b) Ako je A

одредити њену пуну и редуковану **SVD**. На основу тога одредити

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 0 & 1 & -1 \\ 4 & 7 & -1 & 2 & -2 \\ -2 & -4 & 1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$

ортонормиране базе 4 фундаментална подпростора матрице A .

(5 поена)

In [4]:

```
import numpy as np

# Definisanje matrice A
A = np.array([[2, 3, 0, 1, -1], [4, 7, -1, 2, -2], [-2, -4, 1, -1, 1]])
```

```

# Izračunavanje pune SVD matrice za A
U, s, Vt = np.linalg.svd(A, full_matrices=True)

# Ispisivanje pune SVD matrice za A
print("U =\n", U, "\nS =\n", np.diag(s), "\nV^T =\n", Vt)
# Određivanje redukovane SVD matrice za A
k = np.linalg.matrix_rank(A)
U_k = U[:, :k]
s_k = s[:k]
Vt_k = Vt[:, :k]

# Ispisivanje redukovane SVD matrice za A
print("U_k =\n", U_k, "\ns_k =\n", np.diag(s_k), "\nVt_k =\n", Vt_k)

# Izdvajanje baza za 4 fundamentalna potprostora
r = np.linalg.matrix_rank(A)
basis_col_space = U_k[:, :r]
basis_row_space = Vt_k[:, :r].T
basis_null_space = np.linalg.qr(A)[0][:, r:]
basis_left_null_space = np.linalg.qr(A.T)[0][:, r:]

# Ispisivanje baza za 4 fundamentalna potprostora
print("Baza za R(A) =\n", basis_col_space)
print("Baza za R(A^T) =\n", basis_row_space)
print("Baza za N(A) =\n", basis_null_space)
print("Baza za N(A^T) =\n", basis_left_null_space)

```

```

U =
[[[-0.36317341 -0.73128089 -0.57735027]
 [-0.81489453 -0.05112304  0.57735027]
 [ 0.45172112 -0.68015785  0.57735027]]
S =
[[1.05562610e+01 0.00000000e+00 0.00000000e+00]
 [0.00000000e+00 7.51900122e-01 0.00000000e+00]
 [0.00000000e+00 0.00000000e+00 7.29127970e-16]]
V^T =
[[[-0.46317225 -0.81474553  0.11998715 -0.23158613  0.23158613]
 [-0.40795079  0.22466739 -0.83659357 -0.20397539  0.20397539]
 [ 0.78512972 -0.38787958 -0.38787958 -0.20331035  0.20331035]
 [-0.03618666 -0.26006126 -0.26006126  0.92627855  0.07372145]
 [ 0.03618666  0.26006126  0.26006126  0.07372145  0.92627855]]
U_k =
[[[-0.36317341 -0.73128089]
 [-0.81489453 -0.05112304]
 [ 0.45172112 -0.68015785]]
s_k =
[[10.556261      0.          ]
 [ 0.          0.75190012]]
Vt_k =
[[[-0.46317225 -0.81474553  0.11998715 -0.23158613  0.23158613]
 [-0.40795079  0.22466739 -0.83659357 -0.20397539  0.20397539]]
Baza za R(A) =
[[[-0.36317341 -0.73128089]
 [-0.81489453 -0.05112304]
 [ 0.45172112 -0.68015785]]
Baza za R(A^T) =
[[[-0.46317225 -0.40795079]
 [-0.81474553  0.22466739]
 [ 0.11998715 -0.83659357]
 [-0.23158613 -0.20397539]
 [ 0.23158613  0.20397539]]
Baza za N(A) =
[[[-0.57735027]
 [ 0.57735027]
 [ 0.57735027]]
Baza za N(A^T) =
[[[ 0.76406992]
 [-0.25905783]
 [-0.25905783]
 [-0.37548318]
 [ 0.37548318]]]
```

Задатак 3. а) За матрицу A показати да важи A^+

$$= \begin{bmatrix} 1 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/5 \\ 2/5 \end{bmatrix}$$

(5 поена)

In [9]:

```
import numpy as np

# Definisanje matrice A
A = np.array([[1, 2]])

# Izračunavanje pseudoinverza matrice A pomoću funkcije numpy.linalg.pinv
Ap = np.linalg.pinv(A)

# Ispisivanje pseudoinverza matrice A
print("Pseudoinverz matrice A:")
print(np.around(Ap, decimals=5))

# Ručno definisanje pseudoinverza matrice A
Ap_manual = np.array([[1/5], [2/5]])

# Provera da li su matrice Ap i Ap_manual jednake
print("Provera da li su matrice Ap i Ap_manual jednake:")
print(np.allclose(Ap, Ap_manual, rtol=1e-5, atol=1e-5))
```

Pseudoinverz matrice A:

```
[[0.2]
 [0.4]]
```

Provera da li su matrice Ap i Ap_manual jednake:

```
True
```

б) За произвољан вектор $v \in \mathbb{R}^n$, одредити v^+ .

$$v = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix},$$

(5 поена)

In [14]:

```
import numpy as np

# Ulazni vektor
v = np.array([1, 2, 3])

# Racunanje pseudoinverza po formuli
v_plus = (v.T) / np.dot(v, v)

# Ispisivanje rezultata
print("Pseudoinverz vektora v:\n", v_plus)
```

Pseudoinverz vektora v:

```
[0.07142857 0.14285714 0.21428571]
```

в) За векторе u, v показати

$$\in \mathbb{R}^n \quad (uv^T)^+ = \frac{1}{(u^T u)} u (u^T v)$$

$$(v^T v)vu^T$$

(5 поена)

За векторе $u, v \in \mathbb{R}^n$ показујемо:

$$\begin{aligned} & (uv^T)^+ \\ &= (u^T u) \\ & (v^T v)vu^T. \end{aligned}$$

Користимо дефиницију Мура-Пенроуз псеудоинверза A^+ да изразимо $(uv^T)^+$:

$$\begin{aligned} & (uv^T)^+ \\ &= (v^T)^+u^+ \\ &= \frac{v}{v^T v} \frac{u^T}{u^T u} \\ &= \frac{vu^T}{u^T u} \frac{1}{v^T v} \\ &= \frac{1}{u^T uv^T v} vu^T v^T \end{aligned}$$

Последња једнакост добија се умножавањем бројника и називника са v .

Сада ћемо показати да је ово једнако изразу $(u^T u)(v^T v)$.

$$)vu^T$$

Прво, запазићемо да је $u^T v = v^T u$.

$$\begin{aligned} & (u^T u)(v^T v) \\ &)vu^T \\ &= (u^T u) \\ & (v^T v) \\ &)\frac{1}{u^T uv^T v} vu^T v^T \\ &= vv^T \end{aligned}$$

У последњој једнакости, $\frac{1}{u^T uv^T v}$ и $(u^T u)(v^T v)$ се скупљају, остављајући само vv^T .

Сада треба показати да је vv^T . Доказали смо да је $(uv^T)^+$, па сада треба да докажемо да је

$$= (uv^T)^+ = \frac{1}{u^T uv^T v} vu^T v^T$$

$\frac{1}{u^T uv^T v} vu^T v^T$. Користећи факт да је $u^T v = v^T u$, можемо се довести до:

$$= vv^T$$

$$\begin{aligned} & \frac{1}{u^T uv^T v} vu^T v^T \\ &= \frac{1}{\|u\|^2} vv^T \end{aligned}$$

Ако помножимо обе стране са $\|u\|^2$, добијамо:

$$\begin{aligned} & \frac{1}{u^T uv^T v} \|u\|^2 vv^T \\ &= vv^T \end{aligned}$$

Што је истина. Овиме је показано да је $(uv^T)^+$, што је требало доказати.

$$\begin{aligned} &= (u^T u) \\ & (v^T v)vu^T \end{aligned}$$

In []:

```
import numpy as np

# Postavljanje dimenzija matrice A (m > n za pun rang kolona)
m, n = 6, 4

# Generisanje proizvoljne matrice A dimenzija m x n
A = np.random.rand(m, n)

# Provera da li je rang matrice A jednak n (puni rang kolona)
rang = np.linalg.matrix_rank(A)
print("Rang matrice A:", rang)

# Izračunavanje matrica AA^T i A^TA
AA_t = A @ A.T
ATA_t = A.T @ A

# Izračunavanje sopstvenih vrednosti matrica AA^T i A^TA
sopstvene_vrednosti_AA_t = np.linalg.eigvals(AA_t)
sopstvene_vrednosti_ATA_t = np.linalg.eigvals(ATA_t)

# Provera definitnosti matrica AA^T i A^TA
definitnost_AA_t = "pozitivno semidefinitna" if np.all(sopstvene_vrednosti_AA_t >= 0) else "indefinitna"
definitnost_ATA_t = "pozitivno semidefinitna" if np.all(sopstvene_vrednosti_ATA_t >= 0) else "indefinitna"

print("Matrica AA^T je", definitnost_AA_t)
print("Matrica A^TA je", definitnost_ATA_t)
```

Rang matrice A: 4
Matrica AA^T je indefinitna
Matrica A^TA je pozitivno semidefinitna

Задатак 4. a) Ако је $A \in \mathcal{M}_{m \times n}$ произвољна правоугаона матрица, и $U \in \mathcal{M}_{m \times m}$, $V \in \mathcal{M}_{n \times n}$ произвољне ортогоналне матрице, показати да је

$$\begin{aligned} (UAV)^+ \\ = V^T A^+ U^T \\ \end{aligned}$$

(5 поена)

a) Да бисмо показали да је $(UAV)^+ = V^T A^+ U^T$, можемо користити својства Мур-Пенроузовог псеудоинверза и ортогоналних матрица. Нека су $A \in \mathcal{M}_{m \times n}$ произвољна правоугаона матрица, и $U \in \mathcal{M}_{m \times m}$, $V \in \mathcal{M}_{n \times n}$ произвољне ортогоналне матрице. Онда важи:

1. $UU^T = I_m$, $U^T U = I_m$ (пошто је U ортогонална)
2. $VV^T = I_n$, $V^T V = I_n$ (пошто је V ортогонална)

Мур-Пенроузов псеудоинверз матрице A се означава са A^+ и задовољава четири својства:

1. $AA^+A = A$
2. $A^+AA^+ = A^+$
3. $(AA^+)^T = AA^+$
4. $(A^+A)^T = A^+A$

Хајде да проверимо да ли $(UAV)^+$ задовољава сва четири својства:

1. $(UAV)^+$

$$\begin{aligned}
& (V^T A^+ U^T \\
&) (UAV) \\
& = U(AV) \\
& (V^T A^+) \\
& (VU^T) \\
& (UAV) \\
& = U(AV) \\
& (I_n A^+) \\
& (IU^T) (UAV) \\
& = U(AA^+ \\
&) AV \\
& = UAV \\
& \mathbf{2.} (V^T A^+ U^T \\
&) (UAV) \\
& (V^T A^+ U^T) \\
& = \\
& (V^T A^+ U^T \\
&) (UAA^+ V) \\
& = V^T A^+ \\
& (A^+ A \\
&) V^T A^+ U^T \\
& = V^T A^+ A^+ V^T A^+ U^T = V^T A^+ U^T
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& \mathbf{3.} ((UAV)) \\
& (V^T A^+ U^T))^T \\
& = \\
& (V^T A^+ U^T \\
&)^T (UAV)^T \\
& = (U^T)^T \\
& (A^+)^T (V^T \\
&)^T (VA^T) \\
& = UAVV^T A^+ U^T = UAV(V^T A^+ U^T)
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& \mathbf{4.} (\\
& (V^T A^+ U^T \\
&) (UAV))^T \\
& = (UAV \\
&)^T \\
& (V^T A^+ U^T \\
&)^T \\
& = (V^T A^T) \\
& (A^+)^T (U^T \\
&)^T \\
& = V^T A^+ A^T \\
& = \\
& (V^T A^+ U^T \\
&) (UAV)
\end{aligned}$$

Пошто $(UAV)^+$ задовољава сва четири својства Мур-Пенроузовог псеудоинверза, можемо закључити да је:

$$(UAV)^+$$

$$= V^+ A^+ U^+$$

б) Ако је позната ортогонална дијагонализација симетричне матрице $S = QDQ^T$, као гласи S^+ ?

(5 поена)

б) Ако је позната ортогонална дијагонализација симетричне матрице $S = QDQ^T$, где је Q ортогонална матрица, и D дијагонална матрица, тада можемо наћи Мур-Пенроузов псевдоинверз S^+ следећим корацима:

1. Наћи псевдоинверз дијагоналне матрице D : За сваки ненула елемент d_{ii} на дијагонали матрице D , наћи d_{ii}^+ тако да је $d_{ii}^+ = \frac{1}{d_{ii}}$. Ако је $d_{ii} = 0$, онда је $d_{ii}^+ = 0$. Резултат је дијагонална матрица D^+ .

2. Искористити формулу из тачке а) за ортогоналну дијагонализацију и псевдоинверз: $S^+ = QD^+Q^T$.

Заменимо A са S , U и V са Q , и A^+ са S^+ у формули из тачке а): $(QDQ^T)^+$.

$$= QD^+Q^T$$

Тако добијамо да је псевдоинверз симетричне матрице S :

$$S^+ = QD^+Q^T$$