Αριθμητική Ανάλυση Ι - ΣΕΜΦΕ Εργασία 2 Άμεσες και επαναληπτικές μέθοδοι

Νιχόλας Κάραλης Α/Μ : 09104042 Τμήμα 1ο

28 Σεπτεμβρίου, 2006

1 Άμεσες Μέθοδοι

1.1 Ερώτημα 1

Χρησιμοποιώντας την gauss.m και την herm5.m, και εκτελώντας την εντολή » question1a

προχύπτει το παραχάτω γράφημα της $\sin(x)$, της παρεμβολής της $\sin(x)$ χαθώς και το σφάλμα της, στο διάστημα $[-\frac{3\pi}{2},\frac{3\pi}{2}]$.

Το αποτέλεσμα που προχύπτει για τους συντελεστές του πολυωνύμου παρεμβολής είναι το αχόλουθο :

0.00267333252301

0.000000000000000

-0.11395329985482

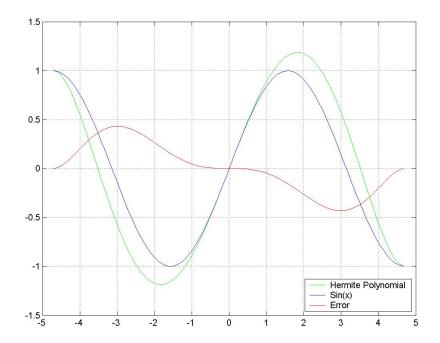
0

1.000000000000000

0

άρα

 $p(s) = 0.00267333252301s^5 - 0.11395329985482s^3 + s$



Εκτελώντας την εντολή

 $^{\rm w}$ question 1 b

προχύπτει το παραχάτω γράφημα της $\sin(x)$, της παρεμβολής της $\sin(x)$ χαθώς χαι το σφάλμα της, στο διάστημα $[-\frac{\pi}{2},\frac{\pi}{2}]$.

Το αποτέλεσμα που προχύπτει για τους συντελεστές του πολυωνύμου παρεμβολής είναι το αχόλουθο :

0.00740306120839

0.00000000000000

-0.16553878047471

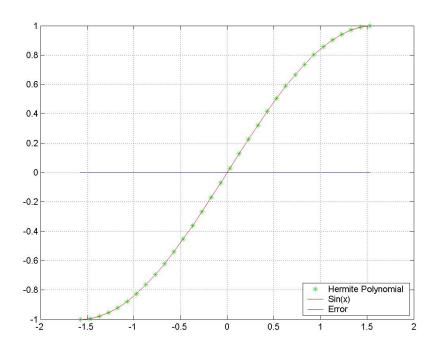
Ω

1.000000000000000

0

άρα

 $p(s) = 0.00740306120839s^5 - 0.16553878047471s^3 + s$



1.2 Ερώτημα 2

Χρησιμοποιώντας την gauss.m και την herm8.m, και εκτελώντας την εντολή » question2a

προκύπτει το παρακάτω γράφημα της $\sin(x)$, της παρεμβολής της $\sin(x)$ καθώς και το σφάλμα της, στο διάστημα $[-\frac{3\pi}{2},\frac{3\pi}{2}]$.

Το αποτέλεσμα που προχύπτει για τους συντελεστές του πολυωνύμου παρεμβολής είναι το αχόλουθο :

```
-0.000000000000000
```

-0.00007386099450

0.000000000000000

0.00595373710663

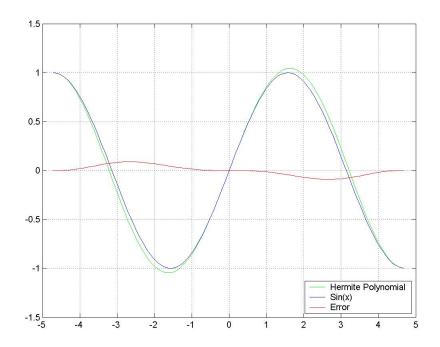
0

1.000000000000000

U

άρα

 $p(s) = -0.00007386099450s^7 + 0.00595373710663s^3 - 0.15037663231010s^3 + s$



Εκτελώντας την εντολή

 $^{\rm w}$ question 1 b

προκύπτει το παρακάτω γράφημα της $\sin(x)$, της παρεμβολής της $\sin(x)$ καθώς και το σφάλμα της, στο διάστημα $[-\frac{\pi}{2},\frac{\pi}{2}]$.

Το αποτέλεσμα που προχύπτει για τους συντελεστές του πολυωνύμου παρεμβολής είναι το αχόλουθο :

```
-0.000000000000000
```

-0.00017890562053

0.000000000000000

0.00828592505828

-0.000000000000000

-0.16662797009202

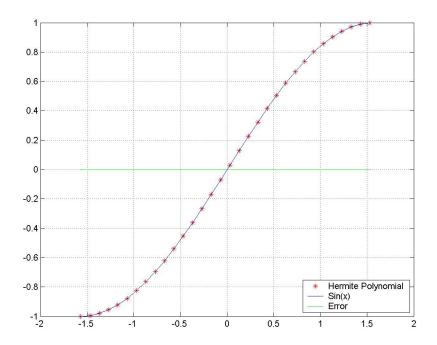
0

1.000000000000000

0

άρα

 $p(s) = -0.00017890562053^7 + 0.00828592505828s^3 - 0.16662797009202s^3 + s$



1.3 Ερώτημα 3

Παρατηρούμε οτι στους συντελεστές μηδενίζονται όλοι οι όροι άρτιας τάξης. Η αιτία για αυτό μπορεί να γίνει κατανοητή αν παρατηρήσουμε οτι και το ανάπτυγμα της σειράς Taylor για την συνάρτηση $\sin(x)$ περιέχει μόνο όρους περιττής τάξης.

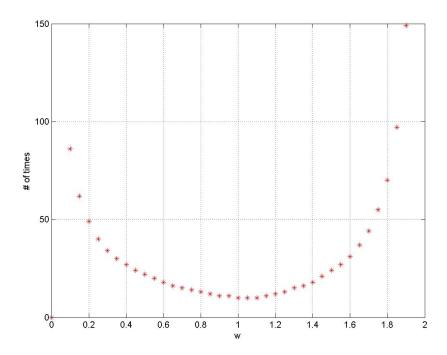
2 Επαναληπτικές Μέθοδοι

2.1 Ερώτημα 1

Με χρήση του τύπου για την επίλυση συστήματος με την μέθοδο SOR, δημιουργούμε το sortri.m. Η βέλτιστη επιλογή του ω δίνεται απο τον τύπο : $\omega=\frac{2}{1+\sqrt{1-\rho(B)^2}}$

2.2 Ερώτημα 2

Με χρήση του script question3a.m προκύπτει η παρακάτω γραφική παράσταση:



Παρατηρούμε οτι ο ελάχιστος αριθμός επαναλήψεων είναι 10 και εμφανίζονται για τις τιμές του ω 1,~1.05,~1.1 Η θεωρητική τιμή του ω για τον ελάχιστο αριθμό επαναλήψεων, προκύπτει με χρήση του script question 3b.m και είναι : $\omega = 1.14584974455195$

3 Παράρτημα

Εδώ παρατίθεται ο πηγαίος κώδικας για τις συναρτήσεις που χρησιμοποιήθηκαν παραπάνω.

3.1 Gauss.m

```
function x=gauss(a,b);
n=length(b);
for i=1:n-1,
    [amax,imax]=max(abs(a(i:n,i)));
    if amax<eps,
        disp('Singular_Matrix');
        break;
    end
    imax=imax+i-1;
    if imax~=i,
        sa=a(imax,i:n);sb=b(imax);
        a(imax,i:n)=a(i,i:n);b(imax)=b(i);
        a(i,i:n)=sa;b(i)=sb;</pre>
```

```
b(i+1:n)=b(i+1:n)-b(i)*a(i+1:n,i)/a(i,i);
              a(i+1:n, i+1:n)=a(i+1:n, i+1:n)-a(i+1:n, i)*a(i, i+1:n)/a(i, i);
end;
if abs(a(n,n)) < eps,
              disp ('Singular Matrix');
              break;
end
x(n,1) = b(n)/a(n,n);
for i=n-1:-1:1,
              x(i,1) = (b(i)-a(i,i+1:n)*x(i+1:n,1))/a(i,i);
end:
3.2
                 herm5.m
function c=herm5(x0,f0,df0);
if nargin < 3,
              error('Not_enough_arguments."');
end:
                (\operatorname{size}(x0)^{\sim} = \operatorname{size}(f0)) \mid (\operatorname{size}(f0)^{\sim} = \operatorname{size}(df0)) \mid (\operatorname{size}(x0)^{\sim} = \operatorname{size}(df0))),
              error ('Wrong_size_of_input');
end;
if size(x0)=3
              error ('Not_right_#_of_points.');
a = [[x0.^5], [x0.^4], [x0.^3], [x0.^2], x0, [ones(size(x0))],
              [5*x0.^4], [4*x0.^3], [3*x0.^2], [2*x0], [ones(size(x0))], [zeros(size(x0))]
b = [f0]
              df0 '];
c=gauss(a,b)
3.3
              herm 8.m
function c=herm5(x0,f0,df0,ddf0);
if nargin < 3,
              error('Not_enough_arguments.');
end:
                (\operatorname{size}(x0)^{\sim} = \operatorname{size}(f0)) \mid (\operatorname{size}(f0)^{\sim} = \operatorname{size}(df0)) \mid (\operatorname{size}(x0)^{\sim} = \operatorname{size}(df0))),
              error ('Wrong_size_of_input');
end:
if size(x0)^{\sim}=3
              error ('Not_right_#_of_points.');
end:
a = [[x0.^8], [x0.^7], [x0.^6], [x0.^5], [x0.^4], [x0.^3], [x0.^2], x0, [ones(siz)]
                \begin{bmatrix} 8*x0.^{\circ}7 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 7*x0.^{\circ}6 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 6*x0.^{\circ}5 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 5*x0.^{\circ}4 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 4*x0.^{\circ}3 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 3*x0.^{\circ}2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 2*x0 \end{bmatrix}, \\ [8*7*x0.^{\circ}6], \begin{bmatrix} 7*6*x0.^{\circ}5 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 30*x0.^{\circ}4 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 20*x0.^{\circ}3 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 12*x0.^{\circ}2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 6*x0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 2*[6*x0], [2*x0], [2*x
b = [f0]
              df0'
              ddf0 '];
c = gauss(a, b)
```

3.4 sortri.m

```
function [x,k] = sortri(a,b,tol,w);
if nargin < 2,
    error('Wrong_input');
end:
if nargin<3,
    tel = eps;
end:
if nargin<4,
    d = diag(a);
    D=diag(d,0);
    L=tril(a)-D;
    U=triu(a)-D;
    B=-\mathbf{inv}(D)*(L+U);
    y=eig(B);
    p=max(abs(y));
    less=min(y);
    if less < 0,
         w=1;
    else
         w=2/(1+s qr t (1-p^2));
    end;
end;
n = length(b);
x=ones(n,1);
xnew=zeros(n,1);
k=0:
while \max(abs(xnew-x)) > tol & k < 2000,
    x=xnew;
    k=k+1;
    xnew(1) = (1-w)*x(1)+w/a(1,1)*(b(1)-a(1,2)*x(2));
    for i = 2: n-1,
         xnew(i)=(1-w)*x(i)+w/a(i,i)*(b(i)-a(i,i-1)*xnew(i-1)-a(i,i+1)*x(i+1));
    xnew(n)=(1-w)*x(n)+w/a(n,n)*(b(n)-a(1,n-1)*xnew(n-1));
end;
x=xnew;
3.5
     question1a.m
clear all;
clf;
format long;
x0 = [-3*\mathbf{pi}/2 \ 0 \ 3*\mathbf{pi}/2];
f0=\sin(x0);
df0=\cos(x0);
c=herm5(x0,f0,df0);
x=-3*pi/2:0.1:3*pi/2;
y = polyval(c, x);
```

```
z=sin(x);
error=z-y;
{\bf plot}\,({\rm x}\,,{\rm y}\,,\,{\rm 'g}\,,{\rm x}\,,{\rm z}\,,\,{\rm 'b}\,,{\rm x}\,,{\bf error}\,,\,{\rm 'r}\,,)
legend('Hermite_Polynomial', 'Sin(x)', 'Error', 4);
grid on;
3.6 question1b.m
clear all;
clf:
format long;
x0 = [-\mathbf{pi}/2 \ 0 \ \mathbf{pi}/2];
f0 = sin(x0);
df0=\cos(x0);
c=herm5(x0,f0,df0);
x = -pi / 2 : 0.1 : pi / 2;
y = polyval(c, x);
z=sin(x);
error=z-y;
plot (x,y,'g*',x,z,'r',x,error,'b')
legend('Hermite_Polynomial', 'Sin(x)', 'Error', 4);
grid on;
3.7
      question2a.m
clear all;
format long;
x0 = [-3*\mathbf{pi}/2 \ 0 \ 3*\mathbf{pi}/2];
f0=\sin(x0);
df0=\cos(x0);
ddf0 = -sin(x0);
c=herm8(x0, f0, df0, ddf0);
x=-3*pi/2:0.1:3*pi/2;
y = polyval(c, x);
z = sin(x);
error=z-y;
plot (x,y,'g',x,z,'b',x,error,'r')
legend('Hermite_Polynomial', 'Sin(x)', 'Error', 4);
grid on;
3.8
      question2b.m
clear all;
format long;
x0 = [-\mathbf{pi}/2 \ 0 \ \mathbf{pi}/2];
f0=\sin(x0);
df0=\mathbf{cos}(x0);
ddf0 = -sin(x0);
c=herm8(x0,f0,df0,ddf0);
x = -pi / 2 : 0 . 1 : pi / 2;
```

```
y=polyval(c,x);
z=sin(x);
error=z-y;
plot(x,y,'r*',x,z,'b',x,error,'g')
legend('Hermite_Polynomial', 'Sin(x)', 'Error', 4);
grid on;
3.9
     question3a.m
clear all;
clf;
format long;
v = [3 \ 3];
u=1;
for i = 1:197,
    v = [v \ 3];
    \mathbf{u} = [\mathbf{u} \ 1];
a=diag(v)+diag(u,1)+diag(u,-1);
for i = 1:199,
    b(i)=i/1000;
end;
r = 0;
for w = 0.1:0.05:1.9,
     [x, k] = sortri(a, b, 1e-5, w)
     r = [r k];
\mathbf{end};
w = 0.1:0.05:1.9;
w = [0 \ w];
plot (w, r, 'r*');
XLABEL('w');
YLABEL('\#\_of\_times');
grid on;
3.10
       question3b.m
d = diag(a);
D=diag(d,0);
L=t ril(a)-D;
U=triu(a)-D;
B=-inv(D)*(L+U);
y=eig(B);
p=max(abs(y));
w=2/(1+sqrt(1-p^2));
```